



مدرسان شریف

فصل اول

«مفاهیم اساسی سیستم‌های قدرت»

رئوس مطالب مهم این فصل:

۱- ولتاژ و جریان در سیستم‌های قدرت	۵- سیستم‌های سه فاز
۲- تعریف عناصر سیستم در حوزه فرکانس	۶- توان سه فاز
۳- توان AC در مدار تک‌فاز	۷- سیستم پریونیت
۴- اصلاح ضریب توان	

مقدمه

منظور از یک سیستم قدرت چیست؟ این اولین سؤالی است که در بررسی یک سیستم قدرت ممکن است در ذهن ایجاد شود. سیستم قدرت شبکه‌ای است که خود سیستم‌های تولید، انتقال و توزیع را شامل می‌گردد. در واقع این شبکه در بخش تولید شکلی از انرژی (مانند انرژی سوختن زغال سنگ) را به انرژی الکتریکی تبدیل و در مرحله بعد از طریق سیستم انتقال (خطوط انتقال، ترانسفورماتورها و ...) انرژی تولیدی را منتقل کرده و در قسمت توزیع به مصرف‌کنندگان می‌رساند. چهار جزء اصلی سیستم قدرت عبارتند از: نیروگاه‌ها، ترانسفورماتورها، خطوط انتقال و پست‌ها. اگر بخواهیم برای یک سیستم قدرت ساختار ساده‌ای را نشان بدهیم، شکل زیر شکل مناسبی خواهد بود:



بخش تولید

در این بخش که شامل نیروگاه‌ها و پست‌های تولید می‌شود، انرژی الکتریکی تولید می‌گردد. توان الکتریکی ابتدا در بازه ولتاژ $11kV$ تا $25kV$ تولید می‌گردد، سپس توسط ترانسفورماتورهای پست تولید برای انتقال در مسافت‌های طولانی، ولتاژ افزایش پیدا می‌کند. نیروگاه‌های توان معمول را می‌توان به سه دسته حرارتی، هسته‌ای و برق آبی دسته‌بندی کرد، هرچند که در سال‌های اخیر با تأکید ویژه بر روی استفاده از انرژی‌های پاک (انرژی بادی، خورشیدی و ...) این نیروگاه‌ها نیز جایگاه ویژه‌ای پیدا کرده‌اند. در سیستم تولید، ژنراتور و ترانسفورماتور نقش اصلی را ایفا می‌کنند. ژنراتور تبدیل انرژی را انجام می‌دهد و ترانسفورماتور توان را با بازده مناسب از یک سطح به سطح دیگری از ولتاژ می‌رساند. توان انتقال یافته برابر با توان قبلی است که تلفات ترانسفورماتور از آن کم شده است. دلیل اصلی استفاده از ترانسفورماتور برای افزایش ولتاژ در سمت تولید، کاهش تلفات در خط انتقال برای مسیرهای طولانی است.

بخش انتقال

این بخش شامل خطوط انتقال هوایی است که انرژی الکتریکی تولیدشده را در سیستم تولید به بخش توزیع می‌رساند. وظیفه این بخش این است که:

- (۱) انرژی تولیدشده توسط ژنراتورها را به پست بعدی برساند.
- (۲) دو یا چند پست تولید را به هم متصل نماید.

ولتاژهای انتقال در ایران شامل $63kV$ ، $132kV$ ، $230kV$ و $400kV$ می‌باشد.

پست فوق توزیع: بخشی از سیستم انتقال است که پست‌های فشارقوی را از طریق ترانسفورماتور کاهنده به پست‌های توزیع متصل می‌نماید. در این بخش خازن‌ها و راکتورهای برای حفظ ولتاژ موردنظر وجود دارند. عملکرد این پست مشابه عملکرد سیستم توزیع است با این تفاوت که:

- (۱) ولتاژ سیستم فوق توزیع بیشتر است.
- (۲) تنها بارهای بزرگتر را تأمین می‌کند.
- (۳) تعداد کمی پست را تغذیه می‌کند، در حالی که سیستم توزیع، تعداد زیادی بار را باید تأمین نماید.



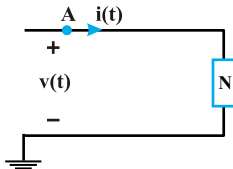
سیستم توزیع

بخشی از سیستم قدرت که تمامی مصرف‌کنندگان یک ناحیه را به دیگر بخش سیستم قدرت متصل می‌نماید، به‌عنوان سیستم توزیع شناخته می‌شود. پست‌های توزیع توان را بین مصرف‌کننده‌های کوچک تجاری و خانگی توزیع می‌نمایند.

ولتاژ و جریان در سیستم قدرت

از آنجا که ولتاژها و جریان‌های عناصر سیستم‌های قدرت (سلف، خازن و ...) نیاز به مشتق‌گیری و انتگرال‌گیری دارند، در سیستم قدرت از ولتاژ سینوسی استفاده می‌کنیم، زیرا همانطور که می‌دانیم توابع سینوسی بعد از مشتق و انتگرال شکل سینوسی خود را حفظ می‌کنند.

شکل روبه‌رو را در نظر بگیرید:



$v(t)$ و $i(t)$ به ترتیب ولتاژ و جریان لحظه‌ای نقطه‌ای مانند A در شکل هستند.

$v(t)$ یک ولتاژ سینوسی و R یک عنصر از سیستم قدرت است.

با توجه به عناصر سیستم قدرت (مقاومت، سلف، خازن ...) جریان نیز سینوسی خواهد بود، لذا ولتاژ و جریان را به‌صورت زیر نمایش می‌دهیم:

$$v(t) = V_m \cos(\omega t + \theta_v) \quad , \quad i(t) = I_m \cos(\omega t + \theta_I) \quad (1)$$

البته ممکن است در بعضی از کتاب‌ها ولتاژ و جریان لحظه‌ای به‌صورت زیر نمایش داده شود:

$$v(t) = V_m \sin(\omega t + \theta_v) \quad , \quad i(t) = I_m \sin(\omega t + \theta_I) \quad (2)$$

استانداردی که برای این کتاب و همچنین کنکور در نظر گرفته می‌شود، همواره روش نمایش اول است.

در بحث‌های مربوط به سیستم‌های قدرت، حالت نهایی و پایدار برای محاسبات در نظر گرفته می‌شود. لذا با توجه به این‌که ولتاژ و جریان سینوسی هستند، می‌توانیم از روش فازوری برای تحلیل آسان‌تر استفاده کنیم. در ادامه نکات مربوط به اعداد مختلط و مبحث فازور به‌صورت خلاصه مرور می‌گردد:

اعداد مختلط

هر عدد مختلط به فرم $Z = X + jY$ نمایش داده می‌شود، که X را قسمت حقیقی عدد مختلط و Y را قسمت موهومی عدد مختلط می‌نامیم، داریم:

$$X = \text{Re}(Z) \quad , \quad Y = \text{Im}(Z)$$

$$|Z| = \sqrt{X^2 + Y^2} \quad , \quad \angle Z = \tan^{-1} \frac{Y}{X}$$

|Z| اندازه‌ی Z و $\angle Z$ فاز (زاویه‌ی) Z است.

نمایش در حوزه‌ی فرکانس (فازوری)

هر تابعی به فرم $a(t) = A_m \cos(\omega t + \theta)$ را می‌توانیم به‌صورت $\angle \theta$ A_{rms} (که در آن $A_{\text{rms}} = \frac{A_m}{\sqrt{2}}$ می‌باشد)، نمایش دهیم که به آن نمایش در حوزه‌ی فرکانس یا فازوری تابع می‌گویند. در رابطه‌ی بالا $a(t)$ نمایش تابع در حوزه‌ی زمان و A نمایش تابع در حوزه‌ی فرکانس است.

A_{rms} مقدار مؤثر A است. برای به‌دست آوردن مقدار مؤثر یک تابع یا شکل موج $x(t)$ ، در حالت کلی از رابطه‌ی $A_{\text{rms}} = \left(\frac{1}{T} \int_0^T x^2(t) dt \right)^{\frac{1}{2}}$ استفاده می‌کنیم. اگر از این رابطه برای یک تابع سینوسی مانند A استفاده کنیم، مقدار A_{rms} به‌صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$A_{\text{rms}} = \left(\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} A_m^2 \sin^2(t) dt \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} A_m^2 \left(\frac{1 - \cos 2t}{2} \right) dt \right)^{\frac{1}{2}} = \left(\frac{1}{2\pi} (A_m^2 \pi) \right)^{\frac{1}{2}} = \frac{A_m}{\sqrt{2}}$$

📖 نکته ۱: در صورتی که بتوان تابع $x(t)$ را به‌صورت $x(t) = \left[\sum_{m=1}^M a_m \cos(m\omega t + \alpha_m) + b_m \sin(m\omega t + \beta_m) \right]$ نوشت، X_{rms} را

$$X_{\text{rms}} = \sqrt{\frac{\sum_{m=1}^M (a_m^2 + b_m^2)}{2}}$$

می‌توان از رابطه به‌دست آورد.

$$A \cos \omega t + B \sin \omega t = \sqrt{A^2 + B^2} \cos(\omega t - \tan^{-1} \frac{B}{A})$$

📖 نکته ۲:

مثال ۱: فرم فازوری توابع زیر را که در حوزه‌ی زمان هستند، به‌دست آورید.

$$v(t) = 4\sqrt{2} \cos \Delta t \quad \text{الف)} \quad v(t) = 8\sqrt{2} \sin (\Delta t + 60^\circ) \quad \text{ب)}$$

پاسخ: الف) تابع $v(t)$ دارای شکل استاندارد است، کافی است دو مقدار θ و V_{rms} را پیدا کنیم:

$$V_{\text{rms}} = \frac{V_m}{\sqrt{2}} = \frac{4\sqrt{2}}{\sqrt{2}} = 4, \quad \theta = 0 \quad \xrightarrow{\text{نوشتن نمایش فازوری}} \quad V = 4 \angle 0^\circ$$

ب) چون تابع سینوسی است، باید آن را به شکل استاندارد کسینوسی تبدیل کنیم و سپس آن را در حوزه‌ی فازور بنویسیم. برای تبدیل یک تابع سینوسی به یک تابع کسینوسی کافی است در شکل کسینوسی از فاز، 90° کم نماییم، داریم:

$$v(t) = 8\sqrt{2} \sin (\Delta t + 60^\circ) = 8\sqrt{2} \cos (\Delta t + 60^\circ - 90^\circ) = 8\sqrt{2} \cos (\Delta t - 30^\circ)$$

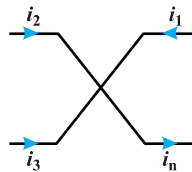
لذا $V = 8 \angle -30^\circ$ است.

نکته ۳: بعضی وقت‌ها با سؤالاتی مواجه می‌شویم که مجبوریم برای حل آنها چند موج کسینوسی را با هم جمع کنیم. در این حالت اگر همه‌ی موج‌ها در حوزه‌ی زمان هم فرکانس باشند، می‌توانیم از روش فازوری برای آسان‌تر شدن حل استفاده کنیم.

توجه: فرم فازوری $A = A_{\text{rms}} \angle \theta$ را می‌توان به صورت مقابل نیز نمایش داد: $A = A_{\text{rms}} e^{j\theta} = A_{\text{rms}} \cos \theta + j A_{\text{rms}} \sin \theta$

نکته ۴: هنگامی که در حوزه‌ی فازور اندازه و زاویه‌ی ولتاژ یا جریان را به‌دست آوردیم، برای نوشتن مقدار جریان یا ولتاژ در حوزه‌ی زمان اندازه را در $\sqrt{2}$ ضرب کرده و سپس مقدار به‌دست آمده را در $\cos(\omega t + \theta)$ ضرب می‌کنیم. θ زاویه در حوزه‌ی فازور و ω برابر با $2\pi f$ است که f فرکانس می‌باشد.

مثال ۲: در شکل روبه‌رو مقدار جریان i_n کدام است؟



$$i_1(t) = 40\sqrt{2} \sin 2t \text{ A}$$

$$i_2(t) = 40\sqrt{2} \cos (2t - 30^\circ) \text{ A}$$

$$i_3(t) = 40\sqrt{2} \cos (2t + 30^\circ) \text{ A}$$

$$80\sqrt{2} \cos (2t + 30^\circ) \text{ A} \quad (۴) \quad 80\sqrt{2} \cos (2t - 30^\circ) \text{ A} \quad (۳) \quad 40 \cos (2t + 30^\circ) \text{ A} \quad (۲) \quad 80 \cos (2t - 30^\circ) \text{ A} \quad (۱)$$

پاسخ: گزینه «۳» همان‌طور که از شکل سؤال پیدا است i_n مجموع سه جریان i_1, i_2, i_3 است، یعنی:

$$i_n = i_1 + i_2 + i_3$$

با توجه به این که فرکانس در هر سه تابع یکی است، ابتدا جریان‌ها را در حالت فازوری می‌نویسیم و با جمع آنها فرم فازوری i_n را پیدا می‌کنیم. داریم:

$$i_1(t) = 40\sqrt{2} \sin 2t = 40\sqrt{2} \cos (2t - 90^\circ) \xrightarrow{\text{بردن به فرم فازوری}} I_1 = 40 \angle -90^\circ \text{ A}$$

i_2, i_3 دارای فرم استاندارد کسینوسی هستند پس می‌توانیم به‌طور مستقیم فرم فازوری آنها را بنویسیم:

$$I_2 = 40 \angle -30^\circ \text{ A} \quad \text{و} \quad I_3 = 40 \angle 30^\circ \text{ A}$$

$$I_N = I_1 + I_2 + I_3 = 40e^{-j90^\circ} + 40e^{-j30^\circ} + 40e^{j30^\circ}$$

در حالت فازوری I_N برابر است با:

$$\xrightarrow{\text{تجزیه به مؤلفه‌های حقیقی و موهومی}} I_N = 40(0 + j \sin(-90^\circ)) + 40(\cos(-30^\circ) + j(\sin(-30^\circ))) + 40(\cos 30^\circ + j \sin 30^\circ) \text{ A}$$

با توجه به فرمول گفته شده در صفحه‌ی قبل

$$\xrightarrow{\text{ساده سازی}} I_N = -j40 + 40 \cos 30^\circ - 40j \sin 30^\circ + 40 \cos 30^\circ + 40j \sin 30^\circ \text{ A}$$

مقادیر کسینوس و سینوس‌ها را محاسبه کرده و قسمت‌های موهومی و حقیقی را با هم جمع می‌کنیم، در نتیجه:

$$I_N = 40\sqrt{3} - j40 \text{ A}$$

اندازه و زاویه I_N را با توجه به این که I_N یک عدد مختلط است و با استفاده از روابط گفته شده برای اندازه و زاویه‌ی یک عدد مختلط به‌دست می‌آوریم:

$$I_{N_{\text{rms}}} = \sqrt{(40\sqrt{3})^2 + 40^2} = \sqrt{3 \times 40^2 + 40^2} = 2 \times 40 = 80 \text{ A}$$

$$\angle I_N = \tan^{-1}\left(\frac{-40}{40\sqrt{3}}\right) = \tan^{-1}\left(\frac{-1}{\sqrt{3}}\right) = -30^\circ$$

$$I_N = I_{N_{\text{rms}}} \angle I_N = 80 \angle -30^\circ \text{ A}$$

با داشتن فاز و اندازه‌ی I_N می‌توانیم آن را به صورت فازوری بنویسیم:

با توجه به این که گزینه‌ها در حوزه‌ی زمان هستند باید I_N را نیز به حوزه‌ی زمان برگردانیم:

$$i_n(t) = \sqrt{2} I_{N_{\text{rms}}} \cos(\omega t + \theta) = 80\sqrt{2} \cos(2t - 30^\circ) \text{ A}$$

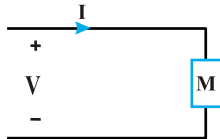
امپدانس و ادمیتانس

همگی رابطه یک مقاومت الکتریکی را به‌خاطر داریم که برابر اندازه ولتاژ دو سر عنصر تقسیم بر اندازه جریان عبوری از آن است. در واقع همان‌طور که از این تعریف مشخص است مقدار مقاومت یک مدار الکتریکی سنجشی است از نحوه عبور جریان از آن مدار. در واقع هرچه مقاومت پایین‌تر، جریان الکتریکی ساده‌تر شارش پیدا می‌کند و برعکس. با اضافه شدن عناصر جدید به مدار مانند خازن و سلف و در نظر گرفتن منبع جریان متناوب بررسی عملکرد مدار دچار پیچیدگی بیشتری می‌شود. در این راستا برای مدار الکتریکی در حوزه فازور تعاریف جدیدی ارائه می‌شود.

امپدانس: معیاری برای سنجش مخالفت یک مدار الکتریکی در برابر شارش جریان است هنگامی که به دو سر آن ولتاژ اعمال می‌گردد.

ادمیتانس: این مفهوم در مقابل امپدانس قرار می‌گیرد و معیاری است برای سنجش رسانایی الکتریکی یا همان‌طور که از معنای واژه مشخص است، مقدار ادمیتانس یک مدار مشخص‌کننده این است که جریان چقدر اجازه عبور از آن را دارد.

شکل روبه‌رو را در نظر بگیرید. M یکی از اجزای شبکه است که در دو سر خود دارای ولتاژ V است و جریان I از آن عبور می‌کند.



$$V = V_{\text{rms}} \angle \theta_V, \quad I = I_{\text{rms}} \angle \theta_I$$

امپدانس M به‌صورت نسبت فازور ولتاژ دو سر عنصر M به فازور جریان عبوری از آن تعریف می‌شود:

$$Z = \frac{V}{I} = \frac{V_{\text{rms}} \angle \theta_V}{I_{\text{rms}} \angle \theta_I} = \frac{V_m}{I_m} \angle (\theta_V - \theta_I) \Omega$$

ادمیتانس M به‌صورت نسبت فازور جریان عبوری از عنصر M به فازور ولتاژ دو سر آن تعریف می‌شود:

$$Y = \frac{I}{V} = \frac{I_{\text{rms}} \angle \theta_I}{V_{\text{rms}} \angle \theta_V} = \frac{I_m}{V_m} \angle (\theta_I - \theta_V) \text{S}$$

امپدانس و ادمیتانس عکس یکدیگر هستند ($Y = \frac{1}{Z}$). یعنی می‌توان با داشتن یکی از این دو، دیگری را نیز به‌دست آورد.

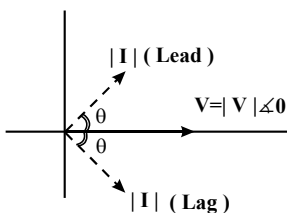
به‌طور خلاصه:

$$Z_{\text{(امپدانس)}} = \frac{V_m}{I_m} \angle \theta, \quad Y_{\text{(ادمیتانس)}} = \frac{I_m}{V_m} \angle -\theta, \quad \theta = \theta_V - \theta_I$$

نکته ۵: θ (زاویه امپدانس) به‌صورت $\theta = \theta_V - \theta_I$ تعریف می‌شود. به $\cos \theta$ ضریب توان (power factor) می‌گویند.

تعریف عناصر سیستم‌های قدرت در حوزه فرکانس

قبل از پرداختن به تعاریف عناصرها در حوزه فرکانس و محاسبه امپدانس آنها، بد نیست دو واژه پرکاربرد پس‌فاز (Lag) و پیش‌فاز (Lead) را یادآوری نماییم. در سیستم قدرت معمولاً به‌جای اعلام دقیق زوایای جریان و ولتاژ، زاویه ولتاژ به‌عنوان مبدأ در نظر گرفته می‌شود و آدرس زاویه جریان به‌وسیله



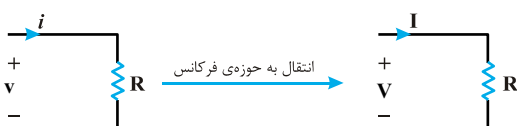
ضریب توان ($\cos \theta$) و پس‌فاز یا پیش‌فاز بودن مشخص می‌گردد. مقدار زاویه برابر (ضریب توان) \cos^{-1} است.

پس‌فاز یا پیش‌فاز ممکن است مقداری گیج‌کننده باشد. اما اگر به واژه‌های اصلی مراجعه کنیم می‌بینیم که نامگذاری مناسبی صورت گرفته است. شکل مقابل را در نظر بگیرید:

ولتاژ مشخص و زاویه آن به‌عنوان مرجع در نظر گرفته شده است. فرض کنید به شما گفته می‌شود مقدار جریان $|I|$ بوده و ضریب توان $\cos \theta$ پس‌فاز (Lag) است. باتوجه به این اطلاعات به‌سادگی می‌توانید جریان را در شکل مشخص کنید. پس‌فاز معادل Lag یا عقب بودن است. مثلاً در یک بازی اینترنتی بعضی از بازیگرها دارای Lag بوده و از روند بازی عقب‌تر هستند. در نقطه مقابل اگر ضریب توان $\cos \theta$ پیش‌فاز (Lead) باشد این یعنی جریان جلوتر از ولتاژ است مانند یک Leader یا پیشوا که از بقیه جلوتر است!

مقاومت اهمی

رابطه‌ی ولتاژ و جریان مقاومت در حوزه فرکانس مشابه حوزه‌ی زمان است و ولتاژ و جریان فاز یکسانی دارند.

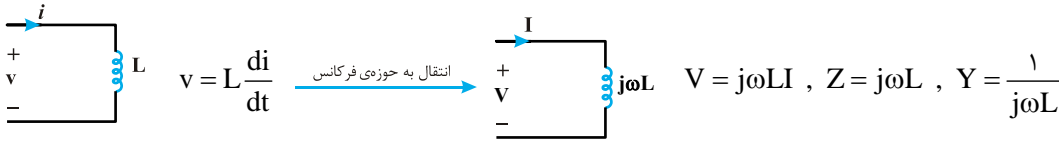


$$R = \frac{V}{I} = Z, \quad Y = \frac{1}{R}$$



سلف

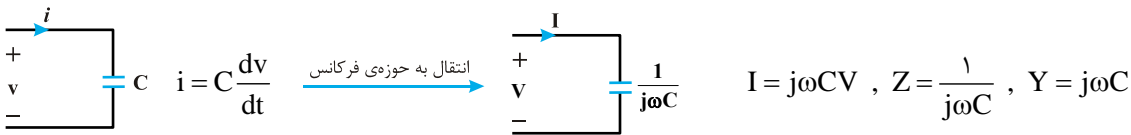
در حوزه‌ی فرکانس روابط ولتاژ و جریان سلف به صورت زیر بوده و جریان 90° نسبت به ولتاژ پس فاز (Lag) است.



در حوزه‌ی زمان برای یک سلف $v = L \frac{di}{dt}$ است که اگر این رابطه را به حوزه‌ی فرکانس ببریم؛ عمل مشتق معادل ضرب $j\omega$ است. در نتیجه $V = j\omega LI$ که ωL یک عدد مثبت بوده ولی Z معادل 90° است، در نتیجه V برابر I با 90° خواهد بود. با توجه به رابطه‌ی بالا فاز V به اندازه 90° از فاز I بیشتر است. می‌توان گفت که جریان یک سلف خالص به اندازه‌ی 90° از ولتاژ آن عقب است (پس فاز). یعنی $I = V - 90^\circ$.

خازن

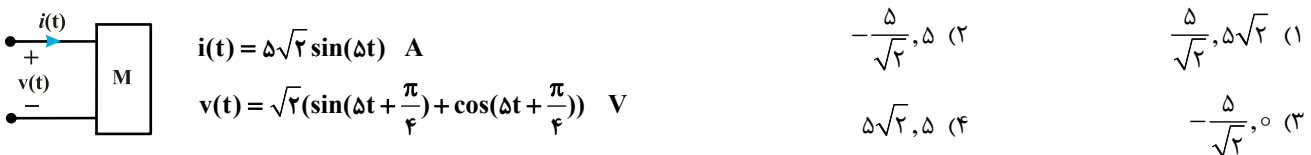
روابط مربوط به خازن در حوزه‌ی فرکانس در زیر آمده است. برای خازن زاویه‌ی جریان (زاویه I) نسبت به ولتاژ 90° جلوتر یا پیش فاز است.



در حوزه‌ی زمان برای یک خازن $i = C \frac{dv}{dt}$ است، که با انتقال به حوزه‌ی فرکانس جریان $I = j\omega CV$ خواهد شد. ωC عددی مثبت و بدون زاویه است ولی Z معادل 90° است، لذا $V = 90^\circ + 0 + \angle V = 90^\circ + \angle V$ است، پس جریان خازن نسبت به ولتاژ دو سرش 90° پیش فاز است.

امپدانس را به صورت $Z = R + jX$ نیز می‌نویسند که R مقاومت اهمی مدار و X راکتانس مدار است. با توجه به خازن‌ها و سلف‌های مدار، X می‌تواند خاصیت خازنی یا القایی داشته باشد، یعنی اگر اندازه سلف‌های مدار بیشتر باشد راکتانس اندوکتیو و در غیر این صورت کاپاسیتیو است. برای ادمیتانس نیز داریم: $Y = G + jB$ ، که G کندوکتانس و B سوسپیتانس مدار است. واحد G عکس واحد مقاومت بوده و مهو نامیده می‌شود.

مثال ۳: در شکل نشان داده شده $v(t)$ ولتاژ دو سر M و $i(t)$ جریان عبوری از آن است. مقدار مقاومت و سوسپیتانس به ترتیب چند اهم و چند مهو است؟



پاسخ: گزینه «۳» باید مقادیر ولتاژ و جریان را در حوزه‌ی فازور به دست آوریم:

$i = 5\sqrt{2} \sin \Delta t \xrightarrow{\text{تبدیل به شکل استاندارد}} i = 5\sqrt{2} \cos(\Delta t - 90^\circ) \xrightarrow{\text{بردن به حوزه‌ی فرکانس}} I = 5 \angle -90^\circ \text{ A}$

برای محاسبه‌ی V در حوزه‌ی فازور از روش توضیح داده شده در مثال قبل استفاده می‌کنیم:

$v(t) = \sqrt{2} \sin(\Delta t + \frac{\pi}{4}) + \sqrt{2} \cos(\Delta t + \frac{\pi}{4}) \text{ V}$
ابتدا $v(t)$ را در حوزه‌ی فرکانس می‌نویسیم:

در مرحله‌ی بعد V را به فرم قطبی نوشته و با توجه به روابط سینوس و کسینوس آن را ساده می‌کنیم:

$V = e^{-j\frac{\pi}{4}} + e^{j\frac{\pi}{4}} = 2 \cos \frac{\pi}{4} = 2 \times \frac{\sqrt{2}}{2} = \sqrt{2} \angle 0^\circ \text{ V}$

چون مقادیر مقاومت و سوسپیتانس را می‌خواهیم، Z و Y را باید محاسبه کنیم. ابتدا Z را به دست می‌آوریم:

$Z = \frac{V}{I} = \frac{\sqrt{2}}{5 \angle -90^\circ} = \frac{\sqrt{2}}{5} \angle 90^\circ = \frac{\sqrt{2}}{5} e^{j90} \xrightarrow{\text{بسط می‌دهیم}} Z = \frac{\sqrt{2}}{5} \cos 90^\circ + j \frac{\sqrt{2}}{5} \sin 90^\circ = j \frac{\sqrt{2}}{5} \Omega$

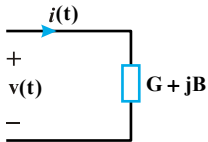
اگر مقدار به‌دست آمده را با شکل اصلی امپدانس یعنی $R + jX$ مقایسه کنیم، قسمت حقیقی که مقاومت است برابر صفر خواهد بود، لذا $R = 0$. برای

محاسبه‌ی B ، باید Y را به‌دست آوریم:

$$Y = \frac{I}{V} = \frac{5 \angle -90^\circ}{\sqrt{2}} = \frac{5}{\sqrt{2}} e^{-j90^\circ} = -j \frac{5}{\sqrt{2}} \text{ } \bar{U}$$

$$B = \text{Imag}(Y) = -\frac{5}{\sqrt{2}} \text{ } \Omega$$

مثال ۴: در شکل نشان داده شده اگر داشته باشیم $v(t) = 4\sqrt{2} \sin(\omega t + 15^\circ)$ و $i(t) = \cos \omega t + \sin \omega t$ مقدار کندوکتانس بر حسب \bar{U} کدام



است؟ ($v(t)$ و $i(t)$ به ترتیب بر حسب ولت و آمپر هستند.)

- (۱) $-0.25 \sin 15^\circ$
- (۲) $0.25 \sin 15^\circ$
- (۳) $0.25 \cos 15^\circ$
- (۴) $-0.25 \cos 15^\circ$



پاسخ: گزینه «۱» برای به‌دست آوردن کندوکتانس باید مقدار فازوری I و V را محاسبه کنیم سپس می‌توانیم از روی ادِمیتانس، G را به‌دست آوریم.

$$v(t) = 4\sqrt{2} \sin(\omega t + 15^\circ) = 4\sqrt{2} \cos(\omega t + 15^\circ - 90^\circ) \Rightarrow V = 4 \angle 6^\circ = 4e^{j6^\circ} \text{ } V$$

نمایش فازوری V :

نمایش فازوری I : مقدار جریان لحظه‌ای به‌صورت $i(t) = \cos \omega t + \sin \omega t$ است. برای این حالت می‌توانیم هر دو جمله را به فازور تبدیل کنیم، سپس مانند مثال‌های قبل آن را به یک جمله تبدیل کنیم و یا از نکته گفته شده استفاده کنیم.

در این صورت می‌توانیم جریان را به‌صورت زیر به فرم استاندارد ببریم:

$$i(t) = \sqrt{2} \cos(\omega t - \tan^{-1} 1) = \sqrt{2} \cos(\omega t - 45^\circ) \xrightarrow{\text{تبدیل به فرم فازوری}} I = 1 \angle -45^\circ \text{ } A$$

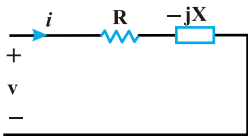
در مرحله بعد ادِمیتانس را محاسبه می‌کنیم:

$$Y = \frac{I}{V} = \frac{1 \angle -45^\circ}{4 \angle 6^\circ} = 0.25 \angle -105^\circ \Rightarrow Y = G + jB = 0.25 \cos 105^\circ - j0.25 \sin 105^\circ \text{ } \bar{U}$$

$$G = 0.25 \cos 105^\circ = -0.25 \sin 15^\circ \text{ } \bar{U}$$

کندوکتانس (G) را می‌خواهیم که برابر است با:

مثال ۵: برای شکل نشان داده شده داریم $B = 0.06 \bar{U}$ (سوسپتانس)، کدام گزینه می‌تواند نشان‌دهنده X و R بر حسب اهم باشد؟



- (۱) $X = 6$
 $R = 8$
- (۲) $X = 8$
 $R = 6$
- (۳) $X = 10$
 $R = 12$
- (۴) $X = 12$
 $R = 10$



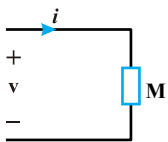
پاسخ: گزینه «۱» ابتدا مقدار سوسپتانس را در حالت کلی برای مدار به‌دست می‌آوریم سپس گزینه‌ها را جایگذاری کرده و با مقدار سوسپتانس داده شده مقایسه می‌کنیم، گزینه‌ای که R و X آن در جواب صدق کند، پاسخ صحیح است. برای محاسبه‌ی سوسپتانس باید ادِمیتانس را داشته باشیم، لذا ابتدا امپدانس را به‌دست آورده، با عکس کردن آن ادِمیتانس نیز به‌دست می‌آید:

$$Z = R - jX \xrightarrow{\text{رابطه بین } Y, Z} Y = \frac{1}{Z} = \frac{1}{R - jX} \xrightarrow{\times \frac{R + jX}{R + jX}} Y = \frac{R + jX}{R^2 + X^2} = \frac{R}{R^2 + X^2} + j \frac{X}{R^2 + X^2}$$

$$\xrightarrow{\text{مقایسه با } Y = G + jB} B = \frac{X}{R^2 + X^2}$$

با جایگذاری R و X گزینه‌های جواب در رابطه‌ی بالا، به ازای گزینه ۱ داریم: $B = 0.06$ پس این گزینه پاسخ صحیح است.

توان AC در مدارهای تک فاز



شکل مقابل را در نظر بگیرید. برای $v(t) = V_m \cos(\omega t + \theta_V)$ و $i(t) = I_m \cos(\omega t + \theta_I)$ توان تک فاز مصرفی عنصر M به‌صورت زیر تعریف می‌شود:

$$p(t) = v(t) \cdot i(t) \quad (1) \quad \left. \begin{array}{l} p(t) > 0 \text{ جذب توان} \\ p(t) < 0 \text{ تولید توان} \end{array} \right\}$$

$p(t)$ مقدار توان مصرفی عنصر M را در هر لحظه به ما می‌دهد، بنابراین به آن **توان لحظه‌ای** می‌گوییم. برای به‌دست آوردن رابطه‌ی جداگانه برای $p(t)$ مقادیر $i(t)$ و $v(t)$ را در عبارت (۱) قرار می‌دهیم:

$$p(t) = V_m \cos(\omega t + \theta_V) \cdot I_m \cos(\omega t + \theta_I)$$

با ساده‌سازی با استفاده از روابط مثلثاتی، رابطه‌ی توان لحظه‌ای به‌صورت زیر درمی‌آید:

$$p(t) = \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\omega t + \theta_V + \theta_I) + \frac{1}{2} V_m I_m \cos(\theta_V - \theta_I) \quad (*), \quad (\theta = \theta_V - \theta_I)$$

متوسط رابطه‌ی بالا توان متوسط را به ما می‌دهد. رابطه‌ی متوسط‌گیری به‌صورت $\frac{1}{T} \int_0^T x(t) dt = \bar{x}$ متوسط x است. اگر از $p(t)$ با توجه به این رابطه متوسط بگیریم، متوسط جمله‌ی اول صفر و متوسط جمله‌ی دوم، چون به زمان بستگی ندارد، با خودش برابر می‌شود بنابراین **توان متوسط** برابر است با:

$$P_{\text{متوسط}} = \frac{1}{2} V_m I_m \cos \theta \quad (2)$$

نکته ۶: رابطه‌ی (*) از دو قسمت تشکیل شده است. قسمت دوم در واقع همان توان متوسط است و قسمت اول دارای نوساناتی با فرکانس $2f$ می‌باشد. می‌توانیم با قرار دادن مقادیر مؤثر جریان و ولتاژ در رابطه‌ی (۲) رابطه‌ی توان متوسط را بر حسب مقادیر مؤثر بنویسیم:

$$P_{\text{متوسط}} = \frac{1}{2} V_m I_m \cos \theta = \frac{1}{2} \times (\sqrt{2} V_{\text{rms}}) \times (\sqrt{2} I_{\text{rms}}) \cos \theta = V_{\text{rms}} I_{\text{rms}} \cos \theta$$

در ادامه سایر تعاریف توان از جمله توان مختلط و توان ظاهری ارائه می‌گردد:

$$S = |V_{\text{rms}}| |I_{\text{rms}}| \angle (\theta_V - \theta_I)$$

توان مختلط به‌صورت روبه‌رو تعریف می‌گردد:

که قبلاً تعریف کرده بودیم $\theta = \theta_V - \theta_I$ ، پس زاویه‌ی توان مختلط برابر θ است. فرم دکارتی توان مختلط را می‌نویسیم:

$$S = V_{\text{rms}} I_{\text{rms}} \angle \theta = V_{\text{rms}} I_{\text{rms}} \cos \theta + j V_{\text{rms}} I_{\text{rms}} \sin \theta$$

جمله‌ی اول همان‌طور که قبلاً تعریف کردیم **توان متوسط** یا **اکتیو** با واحد وات است. جمله‌ی دوم **توان راکتیو** است که به‌صورت زیر نمایش داده می‌شود و واحدش وار (VAR) است.

$$Q = V_{\text{rms}} I_{\text{rms}} \sin \theta \quad \xrightarrow{\text{نوشتن } S \text{ بر حسب } P, Q} S = P + jQ \quad (\text{ولت آمپر VA})$$

اندازه‌ی توان مختلط را **توان ظاهری** می‌نامیم که برابر است با:

زاویه S ، θ با توجه به $S = P + jQ$ و تعریف زاویه‌ی عدد مختلط، برابر $\theta = \tan^{-1} \frac{Q}{P}$ است، همان‌طور که قبلاً نیز گفته شد $\cos \theta$ را **ضریب توان**

می‌نامیم. از طرفی $S = |S| \cos \theta + j |S| \sin \theta$ می‌باشد. با مقایسه‌ی این رابطه و رابطه‌ی توان اکتیو، ضریب توان $\cos \theta = \frac{P}{|S|}$ است.

برای المانی از مدار که ولتاژ دو سر آن V بوده و جریان I از آن عبور می‌کند، داریم:

$$Z = \frac{V}{I} = R + jX, \quad Z = |Z| \angle \theta = \left| \frac{V}{I} \right| \angle \theta$$

فرض کنید مقادیر V_{rms} و I_{rms} ، اندازه‌ی مقدار مؤثر ولتاژ و جریان المان مورد نظر باشند، در این حالت می‌توانیم $|Z|$ را بر حسب مقادیر مؤثر بنویسیم:

$$|Z| = \frac{V_{\text{rms}}}{I_{\text{rms}}} \quad (3), \quad Z = |Z| e^{j\theta} = |Z| \cos \theta + j |Z| \sin \theta$$

از مقایسه‌ی رابطه‌ی (۳) با $Z = R + jX$ نتیجه می‌گیریم $X = |Z| \sin \theta$ ، $R = |Z| \cos \theta$. برای توان اکتیو رابطه‌ی $P = V_{\text{rms}} I_{\text{rms}} \cos \theta$ به‌دست آوردیم. با توجه به رابطه‌ی (۳) و جایگذاری آن در عبارت توان داریم:

$$P = (|Z| I_{\text{rms}}) \times I_{\text{rms}} \cos \theta \Rightarrow P = |Z| \cos \theta \times I_{\text{rms}}^2 \xrightarrow{R = |Z| \cos \theta} P = R I^2$$

مشابه همین کار را برای Q انجام می‌دهیم:

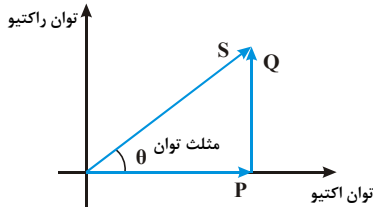
$$Q = V_{\text{rms}} I_{\text{rms}} \sin \theta = |Z| I_{\text{rms}} \times I_{\text{rms}} \sin \theta = |Z| \sin \theta I_{\text{rms}}^2 \xrightarrow{X = |Z| \sin \theta} Q = X I^2$$



نکته ۷: با توجه به تعاریف P و Q ، رابطه‌ی توان لحظه‌ای را می‌توان به صورت مقابل نیز نوشت: $p(t) = P(1 + \cos 2\omega t) + Q \sin 2\omega t$

اگر برای المانی در مدار بخواهیم مقدار توان راکتیو و اکتیو را محاسبه کنیم، می‌توانیم ولتاژ و جریان دو سر آن را به دست آورده و سپس با توجه به روابط بین جریان و ولتاژ، P و Q را محاسبه کنیم یا این که امپدانس عنصر مورد نظر را پیدا کرده و با توجه به مقادیر X و R و ضرب آنها در مجذور جریان، Q و P خواسته شده را بدست آوریم.

نکته ۸: معادله‌ی $S = P + jQ$ را می‌توان در دیاگرام فازوری نیز نمایش داد. در این صورت خواهیم داشت:

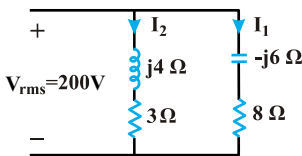


$$\theta = \tan^{-1} \frac{Q}{P} \quad (\text{مثبت برای جریان پس فاز و منفی برای جریان پیش فاز})$$

جمع بندی

رابطه	توان
$V_{rms} I_{rms} [\cos(\varphi_V + \theta_I) + \cos \theta]$	لحظه‌ای
$V_{rms} I_{rms} \cos \theta$	متوسط
$V_{rms} I_{rms} \sin(\theta_V - \theta_I)$	مختلط
$V_{rms} I_{rms} \sin \theta$	راکتیو
$V_{rms} I_{rms}$	ظاهری
RI^2	توان متوسط مصرف شده در یک مقاومت
XI^2	توان راکتیو مصرفی یک راکتانس
$P(1 + \cos 2\omega t) + Q \sin 2\omega t$	توان لحظه‌ای بر حسب P و Q

مثال ۶: در مدار نشان داده شده توان مصرفی اکتیو کل چند kW است؟



- (۱) $9 kW$
- (۲) $15 kW$
- (۳) $7/5 kW$
- (۴) $8 kW$

پاسخ: گزینه «۴» در یک سیستم، توان تولیدی توسط عناصر مدار مصرف می‌گردد لذا:

$$\sum P_{مصرفی} = \sum P_{تولیدی}, \quad \sum Q_{مصرفی} = \sum Q_{تولیدی}$$

یعنی اگر کل توان مصرفی را بخواهیم، می‌توانیم توان مصرفی عناصر موجود در مدار را محاسبه، سپس با هم جمع کنیم یا توان تولیدی را محاسبه کرده و برابر با کل توان مصرفی قرار دهیم. برای حل سؤال اندازه‌ی جریان‌های I_1 و I_2 را محاسبه می‌کنیم و سپس توان مصرفی اکتیو عناصر را محاسبه کرده و با هم جمع می‌زنیم. با توجه به فرمول توان اکتیو $P = RI^2$ ، فقط به اندازه‌ی جریان احتیاج داریم:

$$|I_{rms}| = \frac{|V_{rms}|}{|Z|} \Rightarrow I_{rms} = \frac{V_{rms}}{|Z_1|}, \quad |Z_1| = \sqrt{R_1^2 + X_1^2} = \sqrt{6^2 + 3^2} = 10 \Omega$$

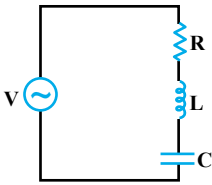
$$I_{rms} = \frac{200}{10} = 20 A, \quad I_{rms} = \frac{V_{rms}}{|Z_2|}, \quad |Z_2| = \sqrt{16 + 9} = 5 \Omega \Rightarrow I_{rms} = \frac{200}{5} = 40 A$$

حال مقادیر جریان را در فرمول توان ($P = RI^2$) جایگذاری می‌کنیم:

$$P_1 = R_1 I_{1,rms}^2 = 8 \times 20^2 = 3200 W, \quad P_2 = R_2 I_{2,rms}^2 = 3 \times 40^2 = 4800 W$$

توان مصرفی کل (اکتیو) $\rightarrow P = \sum P_{مصرفی} = P_1 + P_2 = 4800 + 3200 = 8000 W = 8 kW$

مثال ۷: مطابق شکل نشان داده شده یک منبع ولتاژ AC یک بار RLC را تغذیه می‌کند. در صورتی که فرکانس منبع در اطراف فرکانس ω هرتز افزایش



یابد، توان اکتیو مصرفی در بار چگونه تغییر می‌کند؟

(۱) با توجه به این که توان اکتیو مستقل از فرکانس است، با افزایش فرکانس منبع توان اکتیو ثابت می‌ماند.

(۲) توان اکتیو افزایش می‌یابد.

(۳) توان اکتیو کاهش می‌یابد.

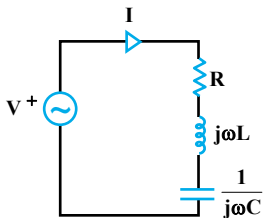
(۴) با توجه به اطلاعات داده شده نمی‌توان معلوم کرد.

پاسخ: گزینه «۳» ممکن است به این صورت استدلال کنیم که چون امپدانس مقاومت به فرکانس وابسته نیست، با دو برابر شدن فرکانس منبع

مقاومت ثابت بوده و چون سایر عناصر توان اکتیو مصرف نمی‌کنند، توان اکتیو در مجموع ثابت است. اما آیا این استدلال صحیح است؟

درست است که مقاومت تنها مصرف کننده توان اکتیو است اما باید به رابطه‌ی توان مصرفی در مقاومت نیز توجه کرد. با توجه به رابطه‌ی $P = R |I|^2$ ، توان اکتیو وابسته به اندازه‌ی جریان است و باید بررسی کنیم که با افزایش فرکانس، جریان مدار چگونه تغییر می‌کند. برای این کار مدار را در حوزه‌ی فازور دوباره رسم می‌کنیم:

با استفاده از این شکل توان اکتیو برابر می‌شود با:



$$P = R |I|^2 = R \left| \frac{V}{Z} \right|^2 = \frac{R |V|^2}{|Z|^2}$$

از طرفی اندازه‌ی امپدانس بار برابر است با:

$$|Z| = \left| R + j\left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right) \right| = \sqrt{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}$$

$$P = \frac{R |V|^2}{R^2 + \left(\omega L - \frac{1}{\omega C}\right)^2}$$

با جایگذاری اندازه‌ی امپدانس در عبارت توان اکتیو، داریم:

در مرحله‌ی بعد نحوه‌ی تغییر توان اکتیو با افزایش فرکانس را با استفاده از رابطه‌ی به‌دست آمده تحلیل می‌کنیم. صورت کسر مستقل از تغییر فرکانس است، لیکن با افزایش فرکانس مخرج کسر افزایش یافته و در نتیجه توان اکتیو مصرفی در بار کاهش پیدا می‌کند و گزینه‌ی (۳) پاسخ صحیح است.

مثال ۸: توان لحظه‌ای برای یک سیستم تک فاز که با ولتاژ $V = 200 \cos 400t$ تغذیه می‌شود، برابر $p(t) = 800 + 1000 \cos(800t - 36/87^\circ)$

است. مقدار Q و I_m (حداکثر مقدار جریان لحظه‌ای) به ترتیب کدام است؟ (۱/۸) $(\cos 36/87^\circ = 0/8)$

(۴) $15A, 750 \text{ VAr}$

(۳) $20A, 600 \text{ VAr}$

(۲) $10A, 600 \text{ VAr}$

(۱) $25A, 750 \text{ VAr}$

پاسخ: گزینه «۲» توان لحظه‌ای از دو جمله مطابق شکل زیر تشکیل شده است:

$$p(t) = P(1 + \cos 2\omega t) + Q \sin 2\omega t \quad (1)$$

برای به‌دست آوردن Q کافی است، عبارت $p(t)$ داده شده در صورت سؤال را مشابه تساوی (۱) تجزیه نماییم.

$$p(t) = 800 + 1000 \cos(800t - 36/87^\circ)$$

کسینوس حاصل جمع و تفاضل به صورت $\cos(\alpha \pm \beta) = \cos \alpha \cos \beta \mp \sin \alpha \sin \beta$ تجزیه می‌شود. برای $p(t)$ داریم:

$$p(t) = 800 + 1000 (\cos 36/87^\circ \cos 800t + \sin 36/87^\circ \sin 800t)$$

با توجه به صورت سؤال:

$$\cos 36/87^\circ = 0/8 \Rightarrow \sin 36/87^\circ = \sqrt{1 - \cos^2 36/87^\circ} = 0/6$$

با جایگذاری مقادیر سینوس و کسینوس به‌دست آمده $p(t)$ برابر می‌شود با:

$$p(t) = 800(1 + \cos 2(400)t) + 600 \sin 2(400)t$$

با مقایسه‌ی $p(t)$ و رابطه‌ی (۱) داریم:

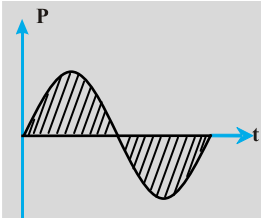
$$P = 800W \quad ; \quad Q = 600 \text{ VAr}$$



با توجه به توضیحات داده شده در این قسمت مقدار جریان را محاسبه می‌کنیم. برای این کار ابتدا توان مختلط را به دست می‌آوریم:

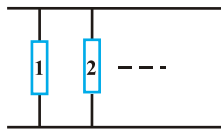
$$S = P + jQ = 1000 + j600 = (1000) \angle 36/87^\circ \text{ VA} \xrightarrow[\text{برای توان مختلط}]{\text{با توجه به رابطه‌ی گفته شده}} S = V_{\text{rms}} I_{\text{rms}}^* = \frac{1}{\sqrt{2}} V_m I_m^* \Rightarrow 1000 \angle 36/87^\circ = \frac{1}{\sqrt{2}} 200 \angle \theta I_m^*$$

با توجه به رابطه‌ی بالا، جریان ماکزیمم برابر $I_m = (10 \angle 36/87^\circ)^* = 10 \angle -36/87^\circ \text{ A}$ است. $|I_m|$ اندازه‌ی حداکثر جریان و $\angle I_m$ زاویه‌ی جریان است، بنابراین رابطه‌ی جریان در حوزه‌ی زمان به صورت $i(t) = I_m \cos(\omega t + \theta_I) = 10 \cos(\omega t - 36/87^\circ)$ خواهد بود.



در میان عناصر مدار مانند خازن، سلف و مقاومت، تنها مقاومت است که توان اکتیو مصرف می‌کند و متوسط توان برای سلف و خازن صفر است. شکل روبه‌رو نمودار توان لحظه‌ای دو سر یک سلف را نشان می‌دهد. همان‌طور که مشاهده می‌شود مساحت قسمت‌های هاشور خورده در بالا و پایین محور t یکسان است و توان متوسط صفر خواهد بود. پس در واقع سلف و خازن تنها توان را اکتیو مصرف یا تولید می‌کنند.

نکته ۹: در صورتی که چند بار الکتریکی مانند شکل روبرو با یکدیگر موازی گردند، ضریب توان کل سیستم را می‌توانیم با پیدا کردن P_T و S_T به صورت زیر محاسبه کنیم:



$$P_T = \sum P = P_1 + P_2 + \dots, \quad Q_T = \sum Q = \pm Q_1 \pm Q_2 + \dots$$

$$S_T = \sum S = S_1 + S_2 + \dots, \quad |S_T| = \sqrt{P_T^2 + Q_T^2}, \quad \cos \theta = \frac{P_T}{|S_T|}$$

برخلاف P که تنها توسط منابع تولید می‌شود، Q می‌تواند توسط عناصر مدار نیز تولید شود. در میان عناصر سیستم قدرت، سلف مصرف‌کننده‌ی توان اکتیو و خازن تولیدکننده‌ی توان اکتیو است، زیرا:

$$S = VI^* = ZII^* = Z|I|^2$$

$$S = Z|I|^2 \xrightarrow{\text{برای یک خازن}} Z = \frac{1}{j\omega C} = -j \times \frac{1}{\omega C} = -jX_C \Rightarrow S = -jX_C |I|^2 = 0 + jQ \Rightarrow Q = -X_C |I|^2$$

واضح است که $|I|^2 > 0$ لذا $Q < 0$. پس خازن تولیدکننده‌ی توان اکتیو است.

$$Z = j\omega L, \quad S = Z|I|^2 \Rightarrow S = j\omega L |I|^2 = 0 + jQ \Rightarrow Q_L = \omega L |I|^2$$

به‌طورمشابه برای یک سلف داریم:

با توجه به این که $|I|^2 > 0$ و ωL عددی مثبت است، $Q_L > 0$ بوده و سلف مصرف‌کننده‌ی توان اکتیو است.

نکته ۱۰: با توجه به توان اکتیو مصرفی عنصر در مدار، می‌توان در مورد سلفی یا خازنی بودن آن نظر داد. اگر $Q = 0$ عنصر خاصیت مقاومتی، $Q < 0$ عنصر خاصیت خازنی و $Q > 0$ عنصر خاصیت سلفی یا القایی دارد. برای خازن، جریان نسبت به ولتاژ پیش فاز و برای سلف جریان نسبت به ولتاژ پس فاز است.

نکته ۱۱: برای یک شبکه نیز می‌توان سلفی یا القایی بودن را تعریف کرد. مثلاً شبکه‌ی مقاومتی شبکه‌ای است که برای آن $Q = 0$ است که این در دو حالت می‌تواند رخ دهد:

(۱) شبکه تنها عناصر مقاومتی داشته باشد.

(۲) توان اکتیو مصرفی (توسط سلف‌ها) با توان اکتیو تولیدی (توسط خازن‌ها) یکسان باشد.

مثال ۹: برای یک سلف رابطه‌ی توان لحظه‌ای به کدام صورت است؟ $i_1(t) = \sqrt{2} I_{\text{rms}} \cos(\omega t + \phi)$

$$p(t) = -Q \cos^2(\omega t + \phi) \quad (۴) \quad p(t) = -Q \sin^2(\omega t + \phi) \quad (۳) \quad p(t) = P \sin^2(\omega t + \phi) \quad (۲) \quad p(t) = Q \sin^2(\omega t + \phi) \quad (۱)$$

پاسخ: گزینه «۳» با توجه به گزینه‌ها ابتدا $p(t)$ را در حالت کلی به دست آورده سپس با توجه به مقادیر P و Q برای یک سلف، جواب درست را می‌یابیم:

$$i(t) = \sqrt{2} I_{\text{rms}} \cos(\omega t + \phi), \quad v(t) = L \frac{di}{dt} = -\sqrt{2} \omega L I_{\text{rms}} \sin(\omega t + \phi)$$

$$p(t) = v(t) \times i(t) = -2\omega L I_{\text{rms}}^2 \sin(\omega t + \phi) \cos(\omega t + \phi)$$

رابطه‌ی توان را برابر حاصل ضرب جریان در ولتاژ تعریف کردیم. در نتیجه:

با توجه به رابطه مثلثاتی $\sin^2 \theta = 2 \sin \theta \cos \theta$ ، عبارت بالا را به صورت $p(t) = -\omega L I_{\text{rms}}^2 \sin^2(\omega t + \phi)$ می‌نویسیم.

P و Q را برای یک سلف به صورت $Q_L = \omega L I_{\text{rms}}^2$ ، $P_L = 0$ به دست آمد. با جایگذاری Q_L در رابطه‌ی $p(t)$ داریم:

$$p(t) = -Q_L \sin^2(\omega t + \phi)$$