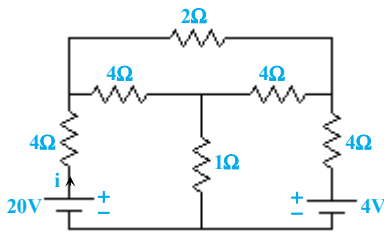


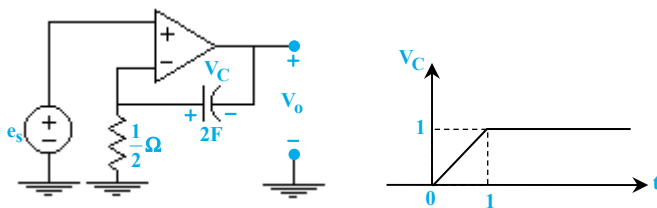
سؤالات آزمون دکتری ۱۳۹۸

۱- در مدار مقاومتی زیر، جریان  $i$  چند آمپر است؟



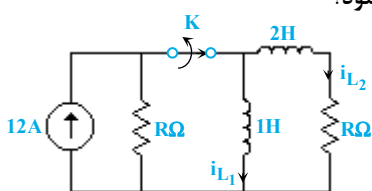
- (۱)  $\frac{2}{5}$
- (۲)  $\frac{3}{7}$
- (۳)  $\frac{43}{15}$
- (۴)  $\frac{53}{15}$

۲- در مدار زیر، تقویت‌کننده عملیاتی ایده‌آل و شکل موج ولتاژ دو سر خازن مطابق شکل زیر است. ولتاژ خروجی  $V_o(t)$  در بازه  $0 < t < 1$  با چه عبارتی داده می‌شود؟



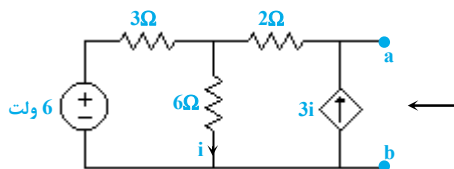
- (۱)  $1-t$
- (۲)  $-1+t$
- (۳)  $(1+t)$
- (۴)  $-(1+t)$

۳- در مدار زیر،  $R$  چقدر باشد تا یک ثانیه پس از باز شدن کلید  $K$  جریان عبوری از سلف  $1H$  برابر  $2A$  شود؟



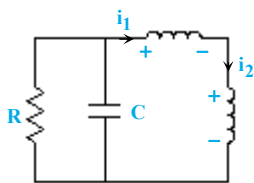
- (۱)  $Ln2$
- (۲)  $Ln4$
- (۳)  $Ln8$
- (۴)  $Ln16$

۴- مدار معادل شکل زیر از دو سر  $a$  و  $b$  کدام است؟



- (۱) یک منبع جریان نابسته
- (۲) یک منبع ولتاژ نابسته
- (۳) یک مقاومت
- (۴) یک منبع ولتاژ سری با یک مقاومت

۵- در مدار زیر، سلف‌های غیرخطی با مشخصه‌های  $\phi_1 = -i_1^3$  و  $\phi_2 = i_2^3 + i_2$  داده شده است. اگر  $R = \frac{1}{4} \Omega$ ،  $0 < C < 1$  و  $i_1$  پاسخ این مدار باشد،

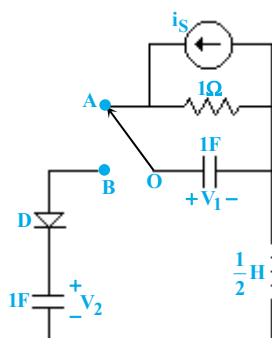


پاسخ این مدار چگونه است؟

- (۱) میرای ضعیف
- (۲) میرای شدید
- (۳) میرای بحرانی
- (۴) نوسانی

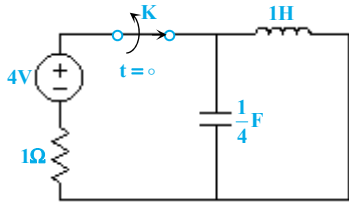
۶- در مدار زیر،  $i_s = 2u(-t)$  و شرط اولیه  $V_p(0^+) = 1$  ولت است. اگر در لحظه  $t = 0$  کلید را از وضعیت  $OA$  به وضعیت  $OB$  بچرخانیم، مدت زمان

هدایت دیود ایده‌آل  $D$  چند ثانیه خواهد بود؟



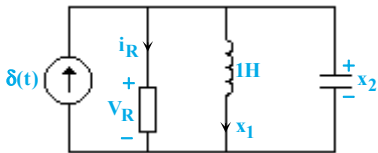
- (۱)  $\frac{\pi}{4}$
- (۲)  $\frac{\pi}{2}$
- (۳)  $\frac{2\pi}{4}$
- (۴)  $\pi$

۷- در مدار زیر کلید K مدت زمان زیادی بسته بوده است. آن را در لحظه  $t = 0$  باز می‌کنیم. مسیر حالت برای  $t > 0$ ، روی کدام معادله قرار دارد؟



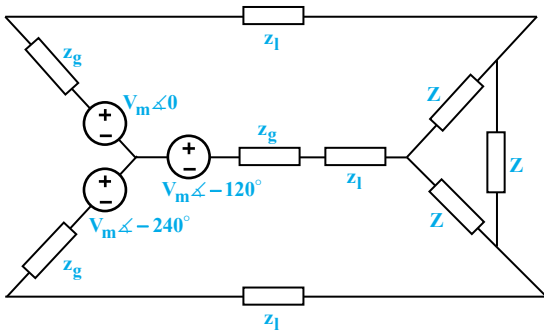
- (۱)  $4x_1' + 16x_2' = 1$
- (۲)  $x_1' + 4x_2' = 16$
- (۳)  $x_1' + 64x_2' = 16$
- (۴)  $4x_1' + x_2' = 64$

۸- در مدار غیرخطی زیر، بار خازن  $q = x_2'$ ، جریان مقاومت غیرخطی  $i_R = \frac{1}{V_R}$  و سلف ۱H خطی است. معادلات حالت این مدار کدام است؟



- (۱)  $\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = \frac{-1}{2x_2'} - \frac{x_1}{2x_2} + \frac{\delta(t)}{2x_2} \end{cases}$
- (۲)  $\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = \frac{-1}{x_2'} - \frac{x_1}{x_2} + \frac{\delta(t)}{x_2} \end{cases}$
- (۳)  $\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = \frac{1}{2x_2'} - \frac{x_1}{2x_2} - \frac{\delta(t)}{2x_2} \end{cases}$
- (۴)  $\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = \frac{-1}{2x_2'} + \frac{x_1}{2x_2} + \frac{\delta(t)}{2x_2} \end{cases}$

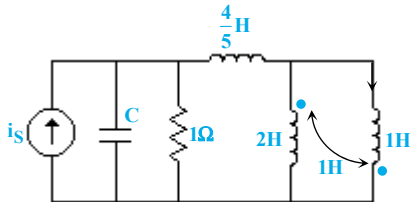
۹- در مدار زیر، Z چقدر باشد تا ماکزیمم توان دریافتی را داشته باشد؟



- $z_g = 0/2 + j0/5$
- $z_1 = 0/8 + j0/1$
- $Z = R + jX$

- (۱)  $z = 0/6 - j$
- (۲)  $z = 1 - j0/6$
- (۳)  $z = 1/8 - j3$
- (۴)  $z = 3 - j1/8$

۱۰- در مدار زیر با ورودی  $i_s$  ظرفیت خازن C چند فاراد باشد تا مدار فرکانس طبیعی مضاعف داشته باشد؟

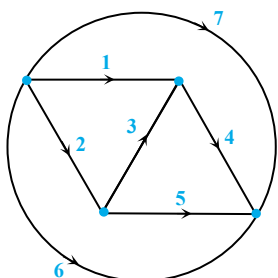


- (۱) ۱
- (۲) 1/2
- (۳) 1/4
- (۴) 1/8

{۲۱۳, ۴۳۵, ۷۱۳, ۶۱۳۵}

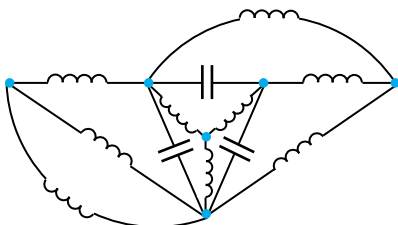
۱۱- اگر حلقه‌های اساسی در یک گراف به صورت مقابل باشد:

درخت متناظر و کاتست‌های اساسی آن کدام‌اند؟



- (۱) درخت ۱۳۵ و {۱۲۶۷ و ۳۲۶۴۷ و ۵۶۴۷}
- (۲) درخت ۲۳۴ و {۱۲۶۷ و ۳۲۶۴۷ و ۵۶۴۷}
- (۳) درخت ۶۴۳ و {۶۲۱۷ و ۲۳۵ و ۴۵۲۱}
- (۴) درخت ۷۱۳ و {۲۳۵ و ۱۲۴۵ و ۷۴۵۶}

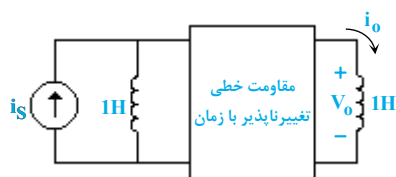
۱۲- مرتبه مدار زیر و تعداد فرکانس‌های طبیعی ناصفر آن به ترتیب کدام است؟



- (۱) ۲ و ۸
- (۲) ۴ و ۸
- (۳) ۶ و ۸
- (۴) ۲ و ۱۰

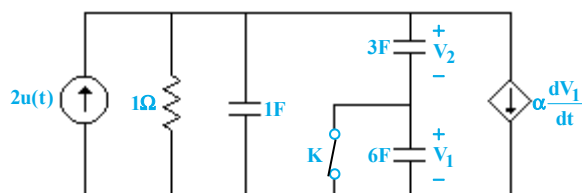


۱۳- در مدار زیر تابع تبدیل  $H(S) = \frac{I_o}{I_s} = \frac{2S}{S^2 + 2S + 3}$  است. اگر به جای هر یک از دو سلف، یک خازن 1F قرار داده شود، به ازای  $i_s = \cos t$  ولتاژ  $V_o$  در مدار جدید چقدر است؟



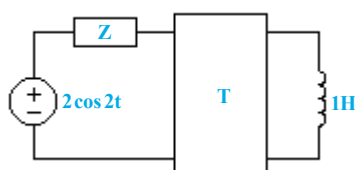
- (۱)  $\sqrt{2} \cos(t - 135^\circ)$
- (۲)  $\sqrt{2} \cos(t + 135^\circ)$
- (۳)  $\frac{1}{\sqrt{2}} \cos(t + 135^\circ)$
- (۴)  $\frac{1}{\sqrt{2}} \cos(t - 135^\circ)$

۱۴- شرایط اولیه در مدار زیر همگی صفر و کلید K بسته است. اگر کلید را برای  $t > 0$  باز کنیم، به ازای کدام مقدار  $\alpha$  ثابت زمانی مدار برای زمان‌های بعد از باز شدن کلید همانند ثابت زمانی مدار قبل از باز شدن کلید باقی خواهد ماند؟



- (۱) ۶
- (۲) ۳
- (۳) -۳
- (۴) -۶

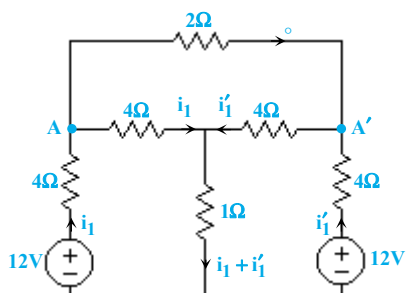
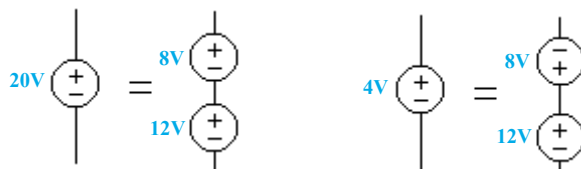
۱۵- در مدار زیر، شبکه دوقطبی با ماتریس  $T = \begin{bmatrix} 3 & 2 \\ 1 & 2S \end{bmatrix}$  توصیف شده است. امپدانس Z چقدر می‌تواند باشد تا ماکزیمم توان به دوقطبی تحویل داده شود؟



- (۱)
- (۲)
- (۳)
- (۴)

### پاسخنامه آزمون دکتری ۱۳۹۸

۱- گزینه «۳» برای حل این تست می‌توان از روش‌های روتین تحلیل مدار همچون روش تحلیل مش استفاده کرد، اما با توجه به تقارن مقاومت‌های مدار می‌توان تست را ساده‌تر نیز پاسخ داد. ابتدا منبع ۴ ولت را به صورت دو منبع سری ۱۲ و ۸ ولت با پلاریته‌ی مخالف و منبع ۲۰ ولت را به شکل دو منبع سری ۱۲ و ۸ ولت با پلاریته‌ی موافق در نظر می‌گیریم:

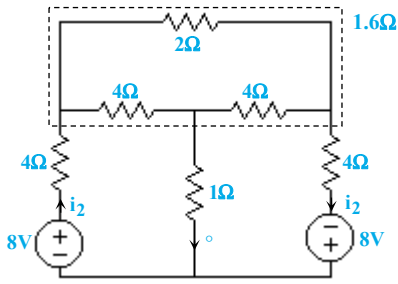


حال طبق قضیه‌ی جمع آثار، جریان  $i$  را می‌توان به صورت مجموع پاسخ دو مدار مقابل در نظر گرفت:

در این مدار ولتاژ نقاط  $A$  و  $A'$  یکسان است و داریم  $i_1 = i_1'$ . با نوشتن رابطه‌ی KVL در حلقه‌ی سمت چپ داریم:

$$-12 + 4i_1 + 4i_1 + 1 \times (i_1 + i_1) = 0$$

$$\Rightarrow 10i_1 = 12 \Rightarrow i_1 = \frac{6}{5} A$$



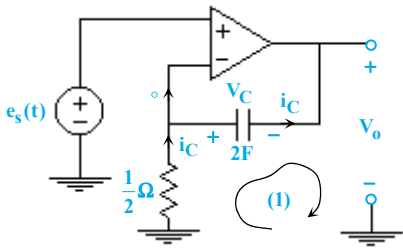
در این مدار منابع ۸ ولتی جریان‌های مساوی اما مخالف در مقاومت ۱ اهم تولید می‌کنند؛ پس جریان این مقاومت صفر است. حال داریم:

$$\text{KVL: } -8 + 4i_1 + 1/6 i_1 + 4i_1 - 8 = 0$$

$$\Rightarrow i_1 = \frac{16}{9/6} = \frac{5}{3} \text{ A}$$

بنابراین داریم:

$$i = i_1 + i_2 = \frac{6}{5} + \frac{5}{3} = \frac{43}{15} \text{ A}$$



۲- گزینه «۴» با توجه به این که در آپامپ ایده‌آل جریان پایه‌های ورودی صفر است، مطابق شکل داریم:

$$\text{KVL (I): } \frac{1}{2} i_C + V_C + V_o = 0 \Rightarrow V_o = -\frac{1}{2} i_C - V_C \quad (1)$$

با توجه به نمودار ترسیم‌شده، در بازه‌ی زمانی  $0 < t < 1$  ثانیه،  $V_C = t$  بوده، و جریان

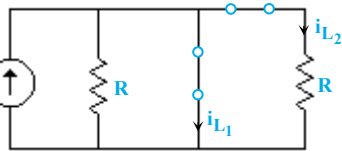
$$i_C = 2 \frac{dV_C}{dt} = 2 \times 1 = 2 \text{ A}$$

خازن برابر است با:

بنابراین طبق رابطه‌ی (۱) داریم:

$$V_o = -\frac{1}{2} \times 2 - t = -t - 1$$

۳- گزینه «۳» ابتدا مدار را در حالتی که کلید بسته است، تحلیل کرده و جریان سلف‌ها را محاسبه می‌کنیم. در این وضعیت با فرض آن که مدار در حالت دائمی باشد، سلف‌ها همچون اتصال کوتاه عمل می‌کنند. بنابراین مدار به شکل روبه‌رو مدل می‌شود:



مشخص است که تمام جریان منبع ۱۲ آمپری از  $L_1$  می‌گذرد و داریم:

$$i_{L_1} = 12 \text{ A}, \quad i_{L_2} = 0$$

پس از باز شدن کلید، دو سلف موجود در مدار با یکدیگر سری شده و جریانشان یکی می‌شود. مقدار جریان  $i_{L_1}$  بلافاصله پس از باز شدن کلید برابر است با:

$$i_{L_1}(0^+) = \frac{i_{L_1}(0^-) - 2i_{L_2}(0^-)}{L_1 + L_2} = \frac{12 - 0}{2 + 1} = 4 \text{ A}$$

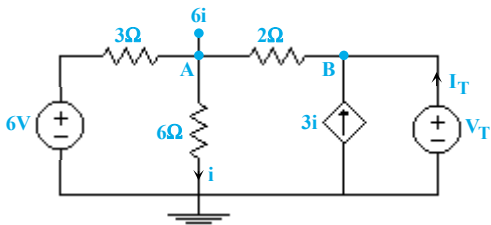
در ادامه مدار همچون یک مدار مرتبه اول با ثابت زمانی  $\tau = \frac{L_1 + L_2}{R} = \frac{3}{R}$  عمل می‌کند. پس پاسخ  $i_{L_1}$  برابر است با:

$$i_{L_1}(t) = \underbrace{i_{L_1}(\infty)}_0 + \underbrace{[i_{L_1}(0^+) - i_{L_1}(\infty)]}_4 e^{-\frac{t}{\tau}} = 4e^{-\frac{R}{3}t}$$

مقدار  $i_{L_1}$  در لحظه‌ی  $t = 1$  ثانیه باید برابر ۲ آمپر باشد، یعنی:

$$4e^{-\frac{R}{3} \times 1} = 2 \Rightarrow e^{\frac{R}{3}} = 2 \xrightarrow{\text{Ln}(\cdot)} \frac{R}{3} = \text{Ln}2 \Rightarrow R = 3 \text{Ln}2 = \text{Ln}8 \Omega$$

۴- گزینه «۱» باید مدار معادل تونن را از دو سر a و b پیدا کنیم. برای این کار منبع ولتاژ تست  $V_T$  را در دو سر a و b قرار داده و رابطه  $V_T$  با  $I_T$  که جریان عبوری از منبع می‌باشد را به دست می‌آوریم:



با نوشتن روابط KCL در گره‌های A و B داریم:

$$\text{KCLA: } \frac{6i - 6}{3} + i + \frac{6i - V_T}{2} = 0 \Rightarrow 6i - \frac{V_T}{2} - 2 = 0 \Rightarrow i = \frac{V_T}{12} + \frac{1}{3} \quad (1)$$

$$\text{KCL B: } \frac{V_T - 6i}{2} - 3i - I_T = 0 \Rightarrow -6i + \frac{V_T}{2} - I_T = 0 \xrightarrow{(1)} -\frac{V_T}{2} - 2 + \frac{V_T}{2} - I_T = 0 \Rightarrow I_T = -2 \text{ A}$$

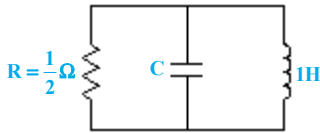
می‌بینیم که مقدار جریان  $I_T$  ثابت بوده و مستقل از  $V_T$  است؛ بنابراین مدار همچون یک منبع جریان مستقل (ناسته) عمل می‌کند.

۵- گزینه «۲» سعی می‌کنیم دو سلف موجود در مدار را با یک سلف معادل جایگزین کرده و سپس وضعیت میرایی مدار را تعیین کنیم. در سلف‌های سری جریان سلف‌ها یکسان بوده و با توجه به رابطه  $V = \frac{d\phi}{dt}$ ، شار معادل سلف‌ها همچون ولتاژ آن‌ها جمع می‌شود. پس دو سلف موجود در مدار همچون سلف واحدی عمل می‌کند که جریان و شارش برابر است با:

$$i_e = i_1 = i_2$$

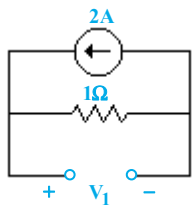
$$\phi_e = \phi_1 + \phi_2 = -i_1^3 + i_2^3 + i_2^3 = -i_e^3 + i_e^3 + i_e^3 = i_e^3 \Rightarrow \phi_e = i_e$$

با توجه به رابطه  $\phi_e = i_e$ ، سلف معادل یک سلف خطی با ظرفیت ۱ هانری است. حال وضعیت میرایی مدار را با محاسبه‌ی ضریب کیفیت آن مشخص می‌کنیم. در مدار RLC موازی زیر داریم:



$$Q = R\sqrt{\frac{C}{L}} = \frac{1}{2} \times \sqrt{\frac{C}{1}} = \frac{\sqrt{C}}{2} < \frac{1}{2}$$

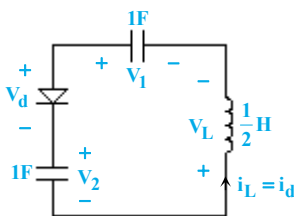
با توجه به این که مقدار C کوچکتر از یک است، مقدار Q کوچکتر از ۱/۲ بوده و مدار در حالت میرایی شدید قرار دارد.



۶- گزینه «۲» در گام اول ولتاژ  $V_1$  را در لحظه‌ی صفر محاسبه می‌کنیم. در  $t < 0$ ،  $i_S$  برابر ۲ آمپر بوده و کلید در وضعیت OA قرار دارد. با فرض آن که مدار در حالت دائمی باشد، خازن همچون مدار باز عمل کرده و داریم:

$$V_1(0) = 2 \times 1 = 2V$$

با تغییر وضعیت کلید به حالت OB و با فرض روشن بودن دیود، یک مدار LC خواهیم داشت:



$$C_{eq} = \frac{1}{2}F$$

خازن معادل در این مدار برابر است با:

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{\frac{1}{2} \times \frac{1}{2}}} = 2 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

بنابراین فرکانس نوسانات مدار برابر  $\omega = 2 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$  می‌باشد. در لحظه‌ی اول

ولتاژ  $V_1 - V_2 = 2 - 1 = 1V$  بر روی دیود قرار گرفته و دیود روشن می‌شود.

پس از آن ولتاژ دیود بلافاصله صفر شده و این ولتاژ مثبت بر روی سلف قرار گرفته و جریان سلف شروع به افزایش می‌کند. روشن بودن دیود تا زمانی ادامه پیدا می‌کند که جریان سلف مثبت باشد. حال با در نظر گرفتن شرایط اولیه مدار یعنی  $i_L(0^+) = 0$ ،  $V_1(0^+) = 2V$ ،  $V_2(0^+) = 1V$ ، تابع تغییرات جریان سلف را محاسبه می‌کنیم:

$$i_L(t) = A \sin \omega t + B \cos \omega t, \quad t \geq 0$$

$$i_L(0^+) = B = 0$$

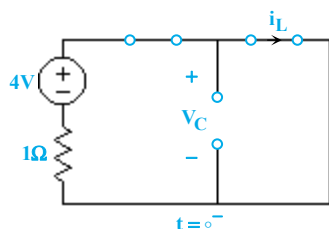
$$V_L(t) = \frac{1}{\omega} \frac{di_L}{dt} = A \cos \omega t, \quad V_L(0^+) = V_1(0^+) - V_2(0^+) = 2 - 1 = 1V \Rightarrow V_L(0^+) = A = 1$$

$$\Rightarrow i_L(t) = \sin \omega t$$

حال باید ببینیم تا چه زمانی  $i_L$  مثبت باقی می‌ماند:

$$i_L(t) = \sin \omega t \geq 0 \Rightarrow \omega t < \pi \Rightarrow t < \frac{\pi}{\omega} s$$

بنابراین زمان هدایت دیود  $\frac{\pi}{\omega}$  ثانیه خواهد بود. لازم به ذکر است با صفر شدن  $i_L$  دیود خاموش شده و مدار در شرایط ماندگار قرار می‌گیرد.



۷- گزینه «۴» ابتدا با تحلیل مدار در  $t = 0^-$ ، شرایط اولیه مدار را به دست می‌آوریم. در این لحظه خازن مدار باز و سلف اتصال کوتاه است:

$$i_L(0^-) = \frac{4}{1} = 4A$$

$$V_C(0^-) = 0$$

در  $t > 0$  با باز شدن کلید یک مدار LC سری با شرایط اولیه  $i_L(0^+) = 4A$  و  $V_C(0^+) = 0$  خواهیم داشت. فرکانس طبیعی این مدار برابر است با:

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{1 \times \frac{1}{4}}} = 2 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$$

$$i_L(t) = A \sin \omega t + B \cos \omega t$$

بنابراین پاسخ  $i_L(t)$  به شکل مقابل است:

حال با توجه به شرایط اولیه مدار، مقادیر A و B را مشخص می‌کنیم:

$$i_L(0^+) = B = 4$$

$$V_L(t) = \frac{di_L}{dt} = 2A \cos 2t - 2B \sin 2t \Rightarrow V_L(0^+) = 2A = V_C(0^+) = 0 \Rightarrow A = 0$$

$$\Rightarrow i_L(t) = 4 \cos 2t$$

$$V_C(t) = V_L(t) = \frac{di_L}{dt} = -8 \sin 2t$$

پاسخ  $V_C(t)$  نیز به راحتی محاسبه می‌شود:

$$\sin^2 2t + \cos^2 2t = 1 \Rightarrow \left(\frac{V_C}{-8}\right)^2 + \left(\frac{i_L}{4}\right)^2 = 1 \Rightarrow \frac{V_C^2}{64} + \frac{i_L^2}{16} = 1 \xrightarrow{\times 64} V_C^2 + 4i_L^2 = 64$$

حال می‌توان نوشت:

با فرض  $x_1 = i_L$  و  $x_2 = V_C$ ، مسیر حالت به شکل  $4x_1^2 + x_2^2 = 64$  خواهد بود.

**۸- گزینه «۱»** با توجه به موازی بودن تمامی المان‌های مدار، ولتاژ خازن یا  $x_2$ ، ولتاژ سلف که برابر مشتق جریان سلف یا  $x_1$  است و ولتاژ مقاومت یا  $V_R$  هم برابرند:

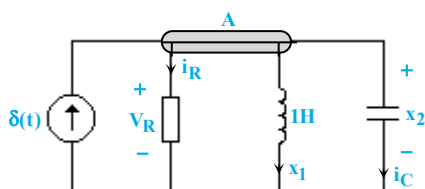
$$x_2 = \dot{x}_1 = V_R \quad (1)$$

$$i_R = \frac{1}{V_R} \xrightarrow{(1)} i_R = \frac{1}{x_2} \quad (2)$$

حال جریان  $i_R$  و جریان خازن را برحسب  $x_2$  محاسبه می‌کنیم:

$$i_C = \frac{dq}{dt} = \frac{d}{dt}(x_2) = 2\dot{x}_2 x_2 \quad (3)$$

مطابق شکل با نوشتن رابطه‌ی KCL در گره‌ی A داریم:

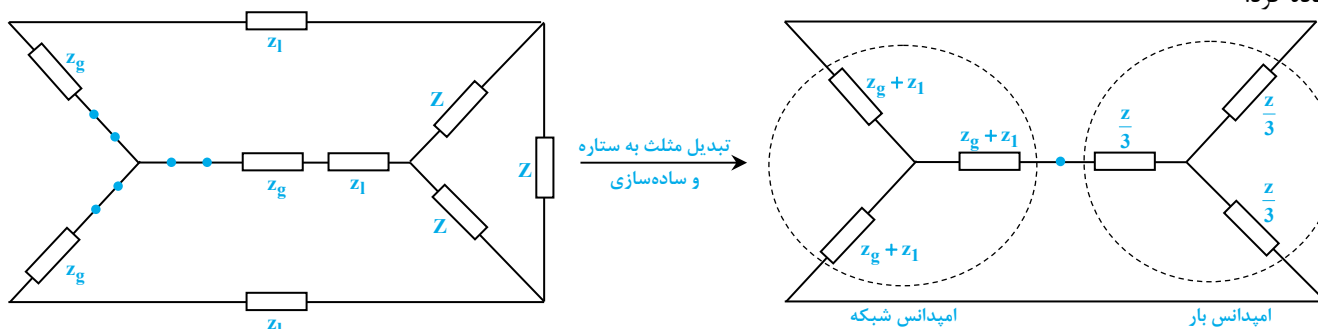


$$KCLA: -\delta(t) + i_R + x_1 + i_C = 0 \xrightarrow{(2)(3)} -\delta(t) + \frac{1}{x_2} + x_1 + 2\dot{x}_2 x_2 = 0 \Rightarrow \dot{x}_2 = -\frac{1}{2x_2} - \frac{x_1}{2x_2} + \frac{\delta(t)}{2x_2} \quad (4)$$

از روابط (۱) و (۴) معادلات حالت مدار به شکل زیر به دست می‌آید:

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = x_2 \\ \dot{x}_2 = -\frac{1}{2x_2} - \frac{x_1}{2x_2} + \frac{\delta(t)}{2x_2} \end{cases}$$

**۹- گزینه «۴»** این مدار یک مدار سه‌فاز متعادل است. برای تحلیل مدار همچون مدارهای معمول می‌توان منابع مدار را خاموش کرد و امپدانس معادل مدار را به دست آورده و سپس با استفاده از تکنیک تطبیق امپدانس مقدار  $Z$  را محاسبه کرد. منتها با توجه به سه‌فاز بودن مدار، امپدانس معادل مدار به شکل یک امپدانس ستاره‌ای شکل به دست می‌آید. لذا امپدانس بار نیز باید از ساختار مثلثی به ساختار ستاره‌ای تبدیل شود تا بتوان از قضیه تطبیق امپدانس استفاده کرد:

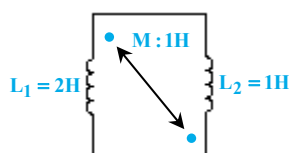


$$\frac{Z}{3} = (Z_g + Z_1)^* \Rightarrow Z = 3 \times (0/2 + j0/8 + 0/8 + j0/1)^* = 3 \times (1 + j0/6)^* = (3 - j1/8) \Omega$$

**۱۰- گزینه «۳»** ابتدا مدار را به شکل یک مدار RLC موازی درمی‌آوریم. برای این کار سه سلف موجود در

مدار را با سلف معادلشان جایگزین می‌کنیم. برای محاسبه‌ی اندوکتانس معادل دو سلف موازی از رابطه‌ی زیر

استفاده می‌کنیم:



$$L_{eq} = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 + L_2 + 2M} = \frac{2 \times 1 - 1^2}{2 + 1 + 2} = \frac{1}{5} H$$

بنابراین اندوکتانس معادل مدار برابر است با:

$$L = \frac{4}{5} + \frac{1}{5} = 1H$$

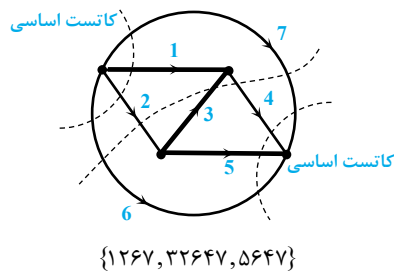
برای آن که مدار دارای فرکانس طبیعی مضاعف باشد باید میرایی بحرانی باشد و ضریب کیفیت  $\frac{1}{2}$  داشته باشد. در مدار RLC موازی این امر با ارضای رابطه‌ی زیر محقق می‌شود:

$$Q = R\sqrt{\frac{C}{L}} = \frac{1}{2} \Rightarrow 1 \times \sqrt{\frac{C}{1}} = \frac{1}{2} \Rightarrow C = \frac{1}{4}F$$

**۱۱- گزینه «۱»** گراف دارای ۴ گره و بنابراین  $3 = 4 - 1$  شاخه‌ی درخت می‌باشد. می‌دانیم که در هر گراف برای هر لینک مجزا یک حلقه‌ی اساسی واحد وجود دارد که شامل آن لینک و تعدادی شاخه‌ی درخت می‌باشد. بنابراین شاخه‌های درخت می‌توانند میان حلقه‌های اساسی مشترک باشند. با نگاهی به حلقه‌های اساسی مشخص است که شاخه‌های ۱، ۳ و ۵ حداقل در ۲ حلقه ظاهر شده‌اند و بنابراین شاخه‌های درخت هستند:

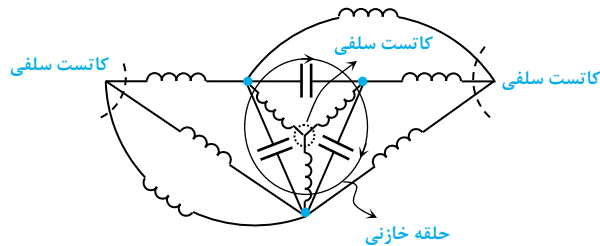
$$\{2(13), 4(35), 7(125), 6(135)\}$$

واضح است که شاخه‌های ۲، ۴، ۶ و ۷ نیز لینک‌ها می‌باشند. با مشخص شدن شاخه‌های درخت، کاتست‌های اساسی نیز به راحتی معلوم می‌گردند:

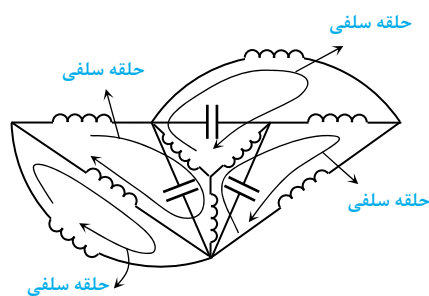


$$\{1267, 32647, 5647\}$$

**۱۲- گزینه «۲»** مدار دارای ۹ سلف و ۳ خازن و بنابراین ۱۲ عنصر ذخیره‌کننده انرژی است. بنابراین حداکثر از مرتبه‌ی ۱۲ می‌باشد. مطابق شکل مشخص است که مدار ۳ کاتست سلفی و یک حلقه‌ی خازنی دارد و بنابراین مرتبه‌ی آن  $8 = 12 - 3 - 1$  می‌باشد.



از طرفی مدار دارای ۴ حلقه‌ی سلفی مستقل نیز می‌باشد. بنابراین تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر برابر  $4 = 8 - 4$  است.



**۱۳- گزینه «۴»** با جایگزینی خازن‌های یک فارادی به جای سلف‌های مدار،  $\frac{1}{S}$  در تابع تبدیل  $H(S)$  جایگزین  $S$  خواهد شد، چرا که  $H(S)$  مستقیماً متأثر

از امپدانس سلف‌های مدار می‌باشد و با جایگزینی آنها امپدانس این عناصر از  $S$  به  $\frac{1}{S}$  تغییر خواهد کرد. بنابراین داریم:

$$H_{\text{new}}(S) = \frac{\frac{2}{S}}{\frac{1}{S^2} + \frac{2}{S} + 3} = \frac{2S}{3S^2 + 2S + 1}$$

$$H_{\text{new}}(j) = \frac{j^2}{3 \times j^2 + j^2 + 1} = \frac{j^2}{-2 + j^2} = \frac{1-j}{2} = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{-j45^\circ}$$

حال برای محاسبه‌ی  $V_0$  در شرایط تحریک  $i_S = \cos t$ ،  $H_{\text{new}}(j)$  را به دست می‌آوریم:

$$I_0 = I_S \times H_{\text{new}}(j) = 1 \times \frac{\sqrt{2}}{2} e^{-j45^\circ} = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{-j45^\circ}$$

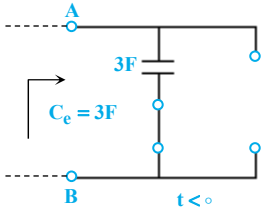
اکنون مقادیر فازوری  $I_0$  و  $V_0$  به راحتی به دست می‌آید:

$$V_o = Z_C \times I_o = -j \times \frac{\sqrt{2}}{2} e^{-j45^\circ} = \frac{\sqrt{2}}{2} e^{-j135^\circ}$$

امپدانس خازن ۱ فارادی

حال در حوزه‌ی زمان داریم:

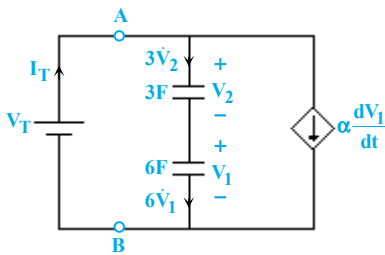
$$V_o(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} \cos(t - 135^\circ)$$



۱۴- گزینه «۲» در  $t < 0$  زمانی که کلید K بسته است،  $V_1$  صفر بوده و منبع جریان وابسته‌ی مدار خاموش است. در این زمان اگر از دو سر خازن یک فارادی در مرکز مدار به سمت راست نگاه کنیم صرفاً یک خازن ۳ فارادی می‌بینیم:

حال زمان‌های  $t > 0$  را در نظر گرفته و از همان نقاط به مدار نگاه می‌کنیم. در این حالت نیز باید یک خازن معادل ۳ فارادی در دو سر A و B داشته باشیم تا ثابت زمانی مدار همچون حالت قبل باشد. حال مطابق شکل مقدار این خازن را محاسبه می‌کنیم. برای این کار منبع ولتاژ تست  $V_T$  را در دو سر A و B قرار داده و رابطه‌ی  $\dot{V}_T$  و  $I_T$  را به دست می‌آوریم.

مطابق شکل داریم:



$$3\dot{V}_2 = 6\dot{V}_1 \Rightarrow \dot{V}_2 = 2\dot{V}_1 \quad (1)$$

$$\text{KVL: } V_T = V_1 + V_2 \quad (2) \Rightarrow \dot{V}_T = \dot{V}_1 + \dot{V}_2 \xrightarrow{(1)} \dot{V}_1 = \frac{\dot{V}_T}{3} \quad (3)$$

$$\text{KCLA: } I_T = 6\dot{V}_1 + \alpha\dot{V}_1 \xrightarrow{(3)} I_T = \frac{6+\alpha}{3}\dot{V}_T$$

$$\frac{6+\alpha}{3} = 3 \Rightarrow \alpha = 3$$

با توجه به رابطه‌ی فوق مدار مشابه یک خازن با ظرفیت  $\frac{6+\alpha}{3}$  عمل می‌کند. حال باید داشته باشیم:

۱۵- هیچ کدام از گزینه‌ها صحیح نیست. امپدانس ورودی شبکه‌ی دوقطبی با ماتریس T داده شده را می‌توان با استفاده از رابطه‌ی زیر محاسبه کرد:

$$Z_i = \frac{AZ_L + B}{CZ_L + D} = \frac{2 \times S + 2}{1 \times S + 2S} = \frac{2S + 2}{3S} = 1 + \frac{2}{3S}$$

$$Z_i(j\omega) = 1 + \frac{2}{3 \times j\omega} = (1 - \frac{j}{\omega}) \Omega$$

در حالت دائمی سینوسی و با فرکانس تحریک  $\omega = 2 \frac{\text{rad}}{\text{sec}}$ ، فازور  $Z_i$  برابر است با:

برای آن که توان دوقطبی ماکزیمم شود، باید توان شبکه‌ی سمت راست مدار متشکل از دوقطبی و سلف یک هانری ماکزیمم شود. با توجه به ثابت بودن ساختار این شبکه کافی است دامنه‌ی جریان ورودی شبکه ماکزیمم شود. این جریان در حالت فازوری برابر است با:

$$I_i = \frac{2}{Z + Z_i} = \frac{2}{Z + 1 - \frac{j}{\omega}}$$

اگر امپدانس Z را به شکل  $R + jX$  در نظر بگیریم، داریم:

$$I_i = \frac{2}{R + jX + 1 - \frac{j}{\omega}} = \frac{2}{R + 1 + j(X - \frac{1}{\omega})} \Rightarrow |I_i| = \frac{2}{\sqrt{(R+1)^2 + (X - \frac{1}{\omega})^2}}$$

مطابق رابطه‌ی فوق برای آن که  $|I_i|$  ماکزیمم باشد باید X برابر  $\frac{1}{\omega}$  و R برابر صفر باشد. یعنی Z باید یک سلف با اندوکتانس  $\frac{1}{\omega}$  هانری باشد:

$$L = \frac{X}{\omega} = \frac{\frac{1}{\omega}}{\omega} = \frac{1}{\omega^2} = \frac{1}{4} \text{ H}$$

می‌بینیم که این پاسخ در میان گزینه‌ها موجود نیست. به نظر می‌رسد که در اصل ماکزیمم شدن توان خود امپدانس Z مدنظر طراح سؤال بوده است که در این حالت با استفاده از قضیه‌ی انتقال توان حداکثر داریم:

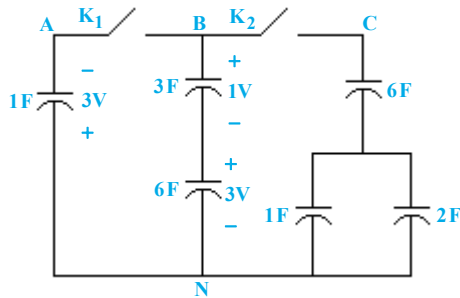
$$R + jX = Z_i^* = 1 + \frac{j}{\omega} \Rightarrow \begin{cases} R = 1 \Omega \\ X = \frac{1}{\omega} \Omega \Rightarrow L = \frac{X}{\omega} = \frac{1}{\omega^2} = \frac{1}{4} \text{ H} \end{cases}$$

در این حالت Z می‌تواند یک مدار RL سری با مقادیر  $R = 1 \Omega$  و  $L = \frac{1}{4} \text{ H}$  باشد.



سوالات آزمون کارشناسی ارشد ۱۳۹۸ - مهندسی برق

۱- در مدار زیر، خازن‌های شاخه CN همگی بی‌بار و ولتاژ سایر خازن‌ها در شکل داده شده است. اگر هر دو کلید  $K_1$  و  $K_2$  به طور هم‌زمان وصل شوند، تلفات انرژی الکتریکی در مدار چند ژول خواهد بود؟



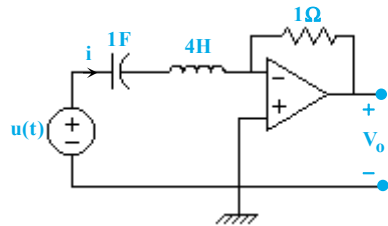
۱۶ (۱)

۳۰/۵ (۲)

صفر (۳)

۶ (۴)

۲- در مدار زیر، آپ‌امپ ایده‌آل است. ولتاژ خروجی از حل کدام معادله دیفرانسیل به دست می‌آید؟



$$\frac{d^2 V_o}{dt^2} + \frac{V_o}{4} = +u(t) \quad (1)$$

$$4 \frac{d^2 V_o}{dt^2} + V_o = +\delta(t) \quad (2)$$

$$\frac{d^2 V_o}{dt^2} + \frac{V_o}{4} = -u(t) \quad (3)$$

$$4 \frac{d^2 V_o}{dt^2} + V_o = -\delta(t) \quad (4)$$

۳- معادلات بیان‌کننده یک دوقطبی عبارت است از:  $\begin{cases} V_1 = \alpha I_1 \\ V_2 = -\alpha I_2 \end{cases}$ ، که در آن  $\alpha$  مقداری ثابت است. دو تا از دوقطبی‌ها را پشت سر هم بسته و در

خروجی آن بار  $Z_L$  را قرار می‌دهیم. امپدانس ورودی شبکه مجموعه کدام است؟

$-\frac{Z_L}{\alpha^2}$  (۴)

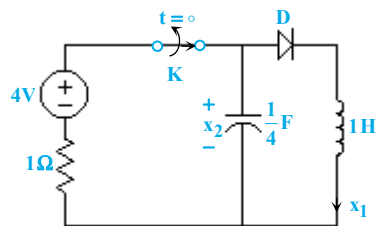
$-Z_L$  (۳)

$-\alpha^2 Z_L$  (۲)

$Z_L$  (۱)

۴- در مدار زیر، دیود D ایده‌آل و کلید K را در لحظه  $t = 0$  باز می‌کنیم. در مورد مسیر حالت مدار، کدام گزینه برای  $t > 0$  درست است؟

(در صفحه  $X_1$  برحسب  $X_2$ )



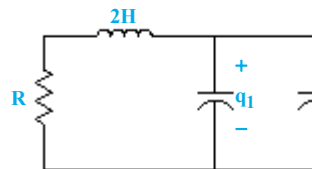
(۱) یک نیم‌بیضی در ربع اول و ربع دوم است.

(۲) یک بیضی در چهار ربع است.

(۳) یک ربع بیضی در ربع چهارم است.

(۴) یک ربع بیضی در ربع اول است.

۵- در مدار زیر خازن‌ها غیر خطی اند و سلف خطی برابر با ۲ هانری است. به ازای چه مقدار R پاسخ جریان سلف، میرای ضعیف خواهد بود؟



$$q_1 = v_1^2 + 4v_1$$

$$v_2 = -\sqrt{q_2}$$

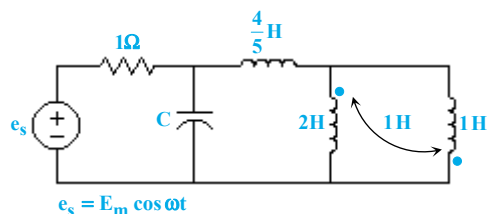
$0 < R < 1$  (۱)

$0 < R < 2$  (۲)

$0 < R < \sqrt{2}$  (۳)

$0 < R < \sqrt{2}$  (۴)

۶- مدار زیر در حالت دائمی سینوسی است. به ازای چه مقدار ظرفیت خازن C برحسب فاراد، فرکانس زاویه‌ای تشدید  $\omega = 1$  رادیان بر ثانیه خواهد بود؟



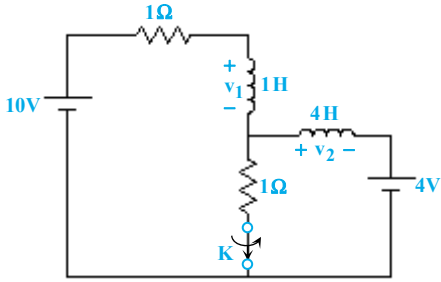
۱ (۱)

۳/۲ (۲)

۱/۳ (۳)

۱/۲ (۴)

۷- در مدار زیر، کلید K به مدت طولانی بسته بوده است. در لحظه  $t = 0$  آن را باز می‌کنیم. کدام گزینه در مورد ولتاژهای  $v_1$  و  $v_2$  دو سر سلف‌ها بعد از باز شدن کلید صحیح است؟



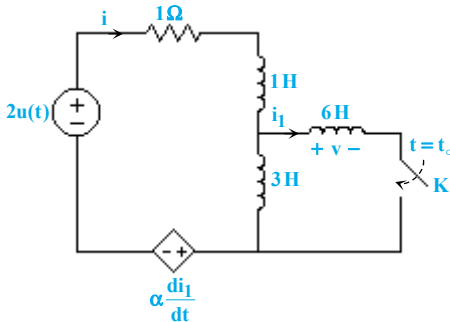
(۱)  $v_1 = -v_2 = +3/2\delta(t)$

(۲)  $v_1 = -v_2 = -3/2\delta(t)$

(۳)  $v_1 = v_2 = 0$

(۴)  $v_1 = v_2 = +3/2\delta(t)$

۸- در مدار زیر، شرایط اولیه همگی صفر و کلید K باز است. اگر کلید را در لحظه  $t_0 > 0$  وصل کنیم، به ازای کدام ضریب ثابت  $\alpha$ ، ثابت زمانی مدار بعد از وصل کلید ۲۵٪ ثابت زمانی مدار قبل از وصل کلید خواهد بود؟



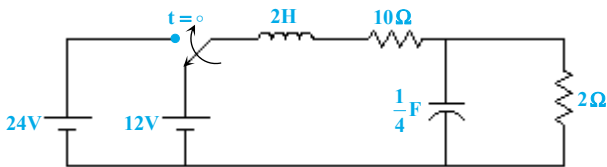
(۱) +۳

(۲) +۶

(۳) -۶

(۴) -۳

۹- در مدار زیر، کلید مدت‌ها بسته بوده است و در  $t = 0$  تغییر وضعیت می‌دهد. مقادیر  $\left. \frac{dv_C}{dt} \right|_{0+}$  و  $\left. \frac{di_L}{dt} \right|_{0+}$  چقدر است؟



(۱)  $0$  و  $4 \frac{V}{s}$

(۲)  $4 \frac{V}{s}$  و  $6 \frac{A}{s}$

(۳)  $6 \frac{A}{s}$  و  $0$

(۴)  $0$  و  $-6 \frac{A}{s}$

۱۰- گراف یک شبکه الکتریکی از ۵ زیرگراف مسطح بی‌لولا و جدا از هم تشکیل شده است. تعداد کل شاخه‌های شبکه ۲۵ و تعداد معادلات KVL ناپسته که می‌توان در شبکه نوشت، برابر ۱۳ است. تعداد کل گره‌های شبکه چند عدد است؟

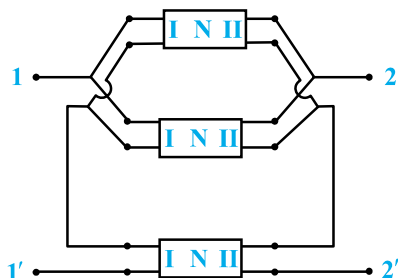
(۱) ۱۶

(۲) ۱۷

(۳) ۱۲

(۴) ۱۳

۱۱- ماتریس انتقال  $T = \begin{pmatrix} A & B \\ C & D \end{pmatrix}$ ، یک دوقطبی N برابر  $T = \begin{pmatrix} 4 & 3 \\ 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$  است. ماتریس انتقال دوقطبی بزرگ شکل زیر، که در آن هر یک از دوقطبی‌های N ماتریس انتقال T بالا را دارند، کدام است؟ فرض کنید در اتصال سری و یا موازی دو عدد دوقطبی، شرط دوقطبی بودن به هم نمی‌خورد.



(۱)  $T_{\text{بزرگ}} = \begin{pmatrix} 4 & 9 \\ 2 & 1 \\ 9 & 2 \end{pmatrix}$

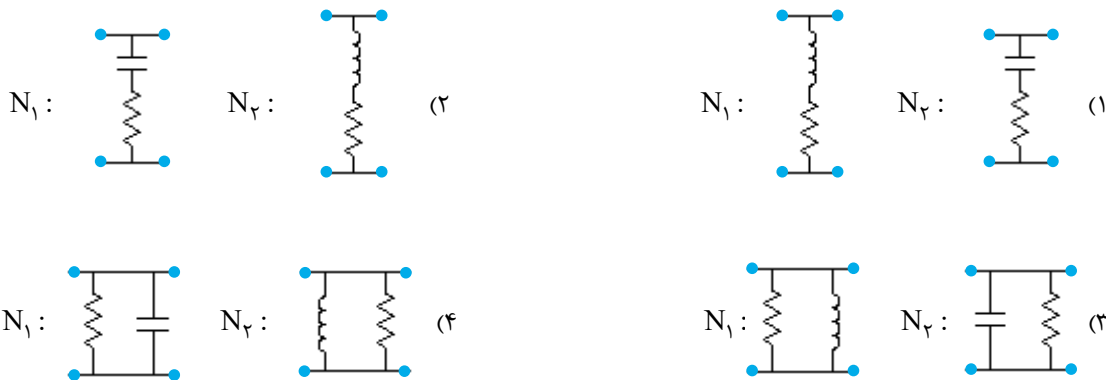
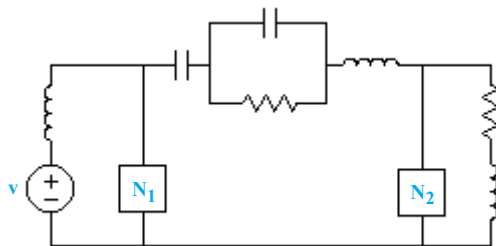
(۲)  $T_{\text{بزرگ}} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 9 & 1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$

(۳)  $T_{\text{بزرگ}} = \begin{pmatrix} 6 & 3 \\ 1 & 1 \\ 3 & 3 \end{pmatrix}$

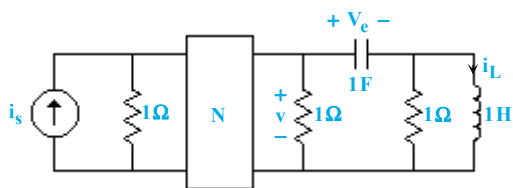
(۴)  $T_{\text{بزرگ}} = \begin{pmatrix} 6 & 9 \\ 2 & 1 \\ 9 & 3 \end{pmatrix}$

دوقطبی بزرگ با زوج سرهای  $(1, 1')$ ،  $(2, 2')$

۱۲- در مدار زیر، شبکه‌های  $N_1$  و  $N_2$  چگونه باشند تا مدار هفت فرکانس طبیعی غیر صفر داشته باشد؟

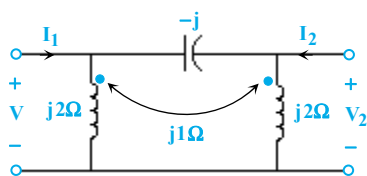


۱۳- در مدار زیر،  $N$  یک مدار مقاومتی خطی و بدون منابع ناپسته است. اگر تابع انتقال  $\frac{V(s)}{I_s} = \frac{s^2 + s + 1}{\Delta s^2 + \Delta s + 4}$  و شرایط اولیه  $i_L(0^+) = 1A$  و  $v_e(0^+) = 2V$  برای  $t > 0$  داشته باشیم  $i_s = 0$ ، شرط اولیه  $V(0^+)$  برابر کدام است؟



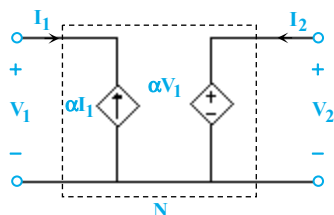
- (۱)  $\frac{1}{4}$
- (۲)  $\frac{4}{5}$
- (۳)  $-\frac{1}{5}$
- (۴)  $\frac{1}{5}$

۱۴- در شکل زیر، پارامترهای ماتریس انتقال ادمیتانس دوقطبی کدام است؟



- (۱)  $\begin{pmatrix} \frac{2}{3}j & -j \\ -j & \frac{2}{3}j \end{pmatrix}$
- (۲)  $\begin{pmatrix} \frac{j}{3} & -\frac{2}{3}j \\ -\frac{2}{3}j & \frac{j}{3} \end{pmatrix}$
- (۳)  $\begin{pmatrix} j & \frac{2}{3}j \\ \frac{2}{3}j & j \end{pmatrix}$
- (۴)  $\begin{pmatrix} -j & -\frac{2}{3}j \\ -\frac{2}{3}j & -j \end{pmatrix}$

۱۵- دو عدد از دوقطبی‌های شکل زیر (N) را به صورت پشت سر هم (Cascade) قرار می‌دهیم و شبکه حاصل را  $N_t$  می‌نامیم. کدام مورد در رابطه با قضیه هم‌پاسخی (Reciprocity) برای شبکه‌های  $N$  و  $N_t$  درست است؟

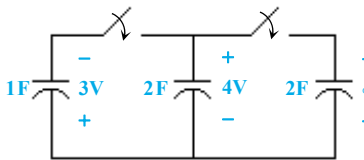


- (۱)  $N$  صدق می‌کند اما  $N_t$  صدق نمی‌کند.
- (۲) به علت منابع وابسته در هم‌پاسخی، صدق نمی‌کنند.
- (۳) هر دو شبکه در قضیه هم‌پاسخی صدق می‌کنند.
- (۴)  $N_t$  صدق می‌کند اما  $N$  صدق نمی‌کند.

پاسخنامه آزمون کارشناسی ارشد ۱۳۹۸ - مهندسی برق

۱- هیچ‌کدام از گزینه‌ها صحیح نیست. اگر انرژی اولیه و انرژی نهایی ذخیره شده در مدار به ترتیب  $W_o$  و  $W_f$  باشند، تلفات انرژی مدار برابر  $W_d = W_o - W_f$  خواهد بود. حال  $W_o$  و  $W_f$  را محاسبه می‌کنیم.  $W_o$  برابر مجموع انرژی ذخیره شده در خازن‌های مدار است و از رابطه‌ی روبه‌رو محاسبه می‌شود:

$$W_o = \sum \frac{1}{2} CV^2 = \frac{1}{2} \times (1 \times 3^2 + 3 \times 1^2 + 6 \times 2^2 + 0) = \frac{66}{2} = 33 \text{ J}$$



برای محاسبه  $W_f$  ابتدا باید ولتاژ نهایی خازن‌ها را محاسبه کنیم. برای این کار می‌توان با خیال راحت خازن‌های خالی سمت راست مدار را با یک خازن معادل ۲ فارادی جایگزین کرد، زیرا این خازن‌ها هیچ‌گونه شارژ اولیه‌ای ندارند، همچنین خازن‌های سری ۳ و ۶ فارادی در مرکز مدار را می‌توان با یک خازن ۲ فارادی با ولتاژ اولیه  $1+3=4\text{V}$  جایگزین نمود. اما دقت کنید که از این جایگزینی تنها برای محاسبه‌ی ولتاژ نهایی خازن‌ها می‌توان استفاده کرد نه انرژی نهایی آنها. اکنون مدار مقابل را در نظر بگیرید:

$$V = \frac{C_1 V_1 + C_2 V_2 + C_3 V_3}{C_1 + C_2 + C_3} = \frac{1 \times -3 + 2 \times 4 + 2 \times 0}{1 + 2 + 2} = \frac{5}{5} = 1 \text{ V}$$

برای محاسبه‌ی ولتاژ نهایی این سه خازن موازی از رابطه‌ی روبه‌رو استفاده می‌کنیم:

بنابراین ولتاژ نهایی مجموعه‌ی خازن‌ها یک ولت است. حال به مدار اصلی بازگشته، ولتاژ نهایی خازن‌های ۳ و ۶ فارادی در شاخه‌های وسط را محاسبه می‌کنیم. مطابق شکل می‌توان نوشت:



$$i = \frac{rdV_1}{dt} = \frac{edV_2}{dt} \Rightarrow \Delta V_1 = 2\Delta V_2 \Rightarrow V_{1(\text{ماندگار})} - V_{1(o)} = 2[V_{2(\text{ماندگار})} - V_{2(o)}]$$

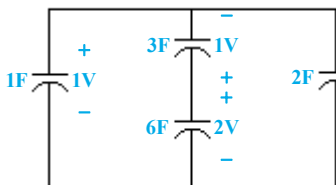
$$\Rightarrow V_{1(\text{ماندگار})} - 2V_{2(\text{ماندگار})} = V_{1(o)} - 2V_{2(o)} = 1 - 2 \times 3 = -5 \text{ V}$$

$$V_{1(\text{ماندگار})} + V_{2(\text{ماندگار})} = 1 \text{ V}$$

از روابط بالا داریم:

$$V_{1(\text{ماندگار})} = -1 \text{ V}, V_{2(\text{ماندگار})} = 2 \text{ V}$$

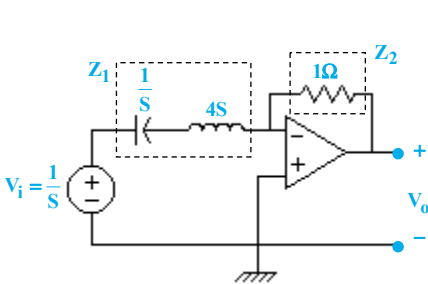
حال می‌توان انرژی نهایی مدار را محاسبه کرد.



$$W_f = \frac{1}{2} \times [1 \times 1^2 + 3 \times 1^2 + 6 \times 2^2 + 2 \times 1^2] = \frac{1}{2} \times [1 + 3 + 24 + 2] = 15 \text{ J}$$

$$W_d = W_o - W_f = 33 - 15 = 18 \text{ J}$$

۲- گزینه «۴» مدار یک تقویت کننده‌ی منفی‌ساز است که در فضای S به شکل زیر مدل می‌شود و بهره‌ی آن مطابق رابطه‌ی زیر به دست می‌آید:



$$A_V = -\frac{Z_f}{Z_i}$$

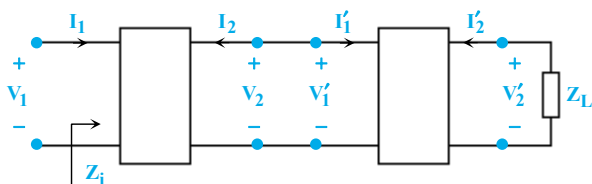
لذا ولتاژ خروجی در فضای S به شکل زیر به دست می‌آید:

$$V_o = A_V \times V_i = \frac{1}{S} \times \frac{-1}{\frac{1}{S} + 4S} = \frac{-1}{4S^2 + 1} \Rightarrow (4S^2 + 1)V_o = -1$$

$$4 \frac{d^2 V_o}{dt^2} + V_o = -\delta(t)$$

اگر رابطه فوق را به حوزه زمان برگردانیم، داریم:

۳- گزینه «۱» با توجه به شکل و براساس معادلات توصیف کننده‌ی دوقطبی‌ها داریم:



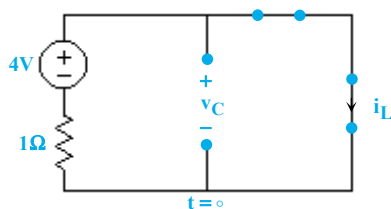
$$\begin{cases} V_1 = \alpha I_2 \\ V_2 = -\alpha I_1 \\ V_1' = \alpha I_2' \\ V_2' = -\alpha I_1' \end{cases} \quad V_2 = V_1', \quad I_2 = -I_1', \quad V_2' = -Z_L I_1'$$

حال  $V_1$  را برحسب  $I_1$  محاسبه می‌کنیم:

$$V_1 = \alpha I_2 = \alpha(-I_1') = \alpha \times \left(\frac{V_2'}{\alpha}\right) = \alpha \times \frac{1}{\alpha} \times (-Z_L I_1') = -Z_L \times \left(\frac{V_1'}{\alpha}\right) = -Z_L \times \frac{V_1}{\alpha} = -Z_L \times \frac{1}{\alpha} \times (-\alpha I_1) = Z_L I_1$$

$$Z_i = \frac{V_1}{I_1} = Z_L$$

بنابراین داریم:



۴- گزینه «۳» در  $t < 0$  کلید بسته بوده و منبع ولتاژ ۴V جریانی همسو با مسیر هدایت دیود در مدار برقرار می‌کند. لذا دیود روشن است و سلف ۱ هانری شارژ می‌شود. در  $t = 0^-$  مدار به صورت زیر مدل می‌شود:

لذا داریم:  $V_C(0^-) = 0$  ,  $i_L(0^-) = \frac{4}{1} = 4A$

در  $t = 0^+$  با باز شدن کلید، دیود بلافاصله روشن می‌شود تا جریان سلف را از خود عبور دهد؛ لذا در جریان سلف و ولتاژ خازن جهش ناگهانی نداریم. در ادامه مدار یک مدار LC خواهد بود و به شکل نوسانی عمل می‌کند تا زمانی که جریان سلف که همان جریان دیود است، صفر شود. در این لحظه دیود خاموش شده و مدار به وضعیت پایدار می‌رسد. مدار در  $t > 0$  به صورت زیر مدل می‌شود:

$i_L(0^+) = i_L(0^-) = 4A$  ,  $V_C(0^+) = V_C(0^-) = 0$

فرکانس نوسانات مدار برابر است با:

$$\omega_f = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{1 \times \frac{1}{4}}} = 2 \frac{\text{rad}}{\text{sec}}$$

لذا ولتاژ  $V_C(t)$  به شکل  $A \sin 2t + B \cos 2t$  می‌باشد. حال مقادیر A و B را محاسبه می‌کنیم.

$V_C(0^+) = 0 \Rightarrow 0 + B \times 1 = 0 \Rightarrow B = 0$

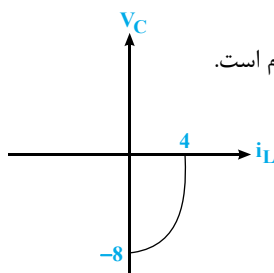
$i_C = \frac{1}{f} \frac{dV_C}{dt} = -i_L \Rightarrow \frac{dV_C}{dt}(0^+) = -f i_L(0^+) \Rightarrow 2A = -4 \times 4 \Rightarrow A = -8 \Rightarrow V_C(t) = -8 \sin 2t$

$i_L(t) = -\frac{1}{f} \frac{dV_C}{dt} = 4 \cos 2t$

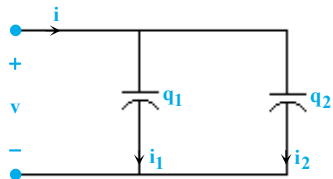
پاسخ  $i_L(t)$  نیز به راحتی محاسبه می‌شود.

روابط فوق تا زمان صفر شدن  $i_L$  برقرار هستند. در این بازه‌ی زمانی  $i_L > 0$  و  $V_C < 0$  می‌باشد. از طرفی مطابق با این روابط داریم:

$V_C^2 + f i_L^2 = 64$



۵- گزینه «۴» هرچند مدار در ظاهر غیرخطی است، اما می‌توان با معادل‌سازی خازن‌های مدار به شکل یک خازن خطی، مدار را به شکل یک مدار خطی مدل کرده و نوع میرایی آن را مشخص نمود. مطابق شکل زیر برای محاسبه‌ی خازن معادل مدار، رابطه‌ی  $i$  و  $\frac{dV}{dt}$  را محاسبه می‌کنیم:



$i = i_1 + i_2 = \frac{dq_1}{dt} + \frac{dq_2}{dt} = \frac{d}{dt}(V_1^r + 4V_1) + \frac{d}{dt}(-V_2^r)$

$\xrightarrow{V_1=V_2=V} i = 3V^r \frac{dV}{dt} + 4 \frac{dV}{dt} - 3V^r \frac{dV}{dt} = 4 \frac{dV}{dt} \Rightarrow C_{eq} = 4F$

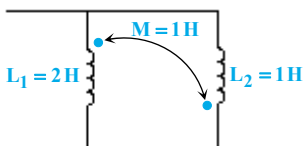
بنابراین خازن‌های مدار معادل با یک خازن خطی ۴ فارادی هستند. حال مدار به شکل یک مدار RLC سری مدل می‌شود:

ضریب کیفیت مدار برابر است با:

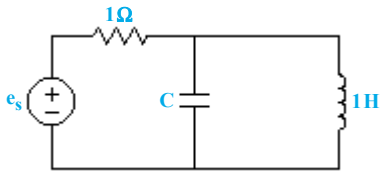
$Q = \frac{1}{R} \sqrt{\frac{L}{C}} = \frac{1}{R} \times \sqrt{\frac{2}{4}} = \frac{1}{R\sqrt{2}}$

برای آنکه مدار میرایی ضعیف باشد باید ضریب کیفیتی بزرگ‌تر از  $\frac{1}{2}$  داشته باشد؛ یعنی:  $Q = \frac{1}{R\sqrt{2}} > \frac{1}{2} \Rightarrow 0 < R\sqrt{2} < 2 \Rightarrow 0 < R < \sqrt{2}$

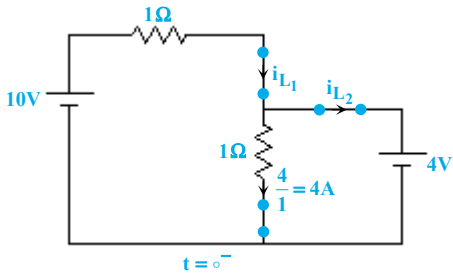
۶- گزینه «۱» سلف‌های تزویج شده‌ی موازی را می‌توان با استفاده از رابطه زیر با یک سلف معادل جایگزین نمود:



$L_{eq} = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 + L_2 + 2M} = \frac{2 \times 1 - 1^2}{2 + 1 + 2 \times 1} = \frac{1}{5} H$



لذا سلف معادل مدار برابر  $\frac{4}{5} + \frac{1}{5} = 1H$  خواهد بود. از آنجایی که مدار، یک مدار RLC موازی است، فرکانس تشدید آن از رابطه‌ی  $\frac{1}{\sqrt{LC}}$  به دست می‌آید:

$$\omega_r = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{1 \times C}} = 1 \Rightarrow C = 1F$$


۷- گزینه «۲» ابتدا با تحلیل مدار در  $t = 0^-$ ، مقدار جریان اولیه‌ی سلف‌ها را مشخص می‌کنیم. مطابق شکل سلف‌ها را با اتصال کوتاه مدل کرده و داریم:

$$i_{L_1} = \frac{10 - 4}{1} = 6A$$

$$i_{L_2} = 6 - 4 = 2A$$

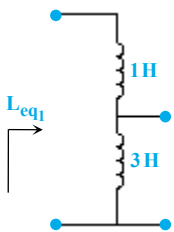
در  $t = 0^+$  با باز شدن کلید، در مدار کاتست سلفی شکل گرفته و سلف‌ها به ناچار پرش جریان خواهند داشت. مقدار جریان سلف‌ها در  $t = 0^+$  از رابطه‌ی زیر به دست می‌آید:

$$i_{L_1}(0^+) = i_{L_2}(0^+) = \frac{L_1 i_{L_1}(0^-) + L_2 i_{L_2}(0^-)}{L_1 + L_2} = \frac{1 \times 6 + 4 \times 2}{1 + 4} = 2/8 A$$

$$V_1 = L_1 \frac{di_{L_1}}{dt} = L_1 (i_{L_1}(0^+) - i_{L_1}(0^-)) \delta(t) = 1 \times (2/8 - 6) \delta(t) = -3/2 \delta(t)$$

در ادامه می‌توان ولتاژ سلف‌ها را نیز محاسبه کرد:

$$V_2 = L_2 (i_{L_2}(0^+) - i_{L_2}(0^-)) = 4 \times (2/8 - 2) = 3/2 \delta(t) \Rightarrow V_1 = -V_2 = -3/2 \delta(t)$$



۸- گزینه «۳» مسلماً مدار باید چه قبل و چه بعد از بسته شدن کلید یک مدار مرتبه اول باشد تا ثابت زمانی برای آن تعریف شده باشد. با توجه به ساختار مدار، می‌توان به این نکته پی برد که با بسته شدن کلید تنها سلف معادل مدار می‌تواند تغییر کند و لذا براساس رابطه‌ی  $\tau = \frac{L}{R}$  مقدار این سلف بعد از بسته شدن کلید باید  $\frac{1}{4}$  مقدار سلف قبل از بسته شدن کلید باشد. در  $t < t_0$ ، کلید باز بوده،  $i_1$  صفر است و منبع ولتاژ وابسته نیز صفر خواهد بود. لذا داریم:

$$L_{eq1} = 1 + 3 = 4H$$

در  $t > t_0$  مقدار  $L_{eq}$  را با محاسبه‌ی  $V$  برحسب  $\frac{di}{dt}$  مشخص می‌کنیم؛ مطابق شکل زیر با استفاده از تکنیک تقسیم جریان داریم:

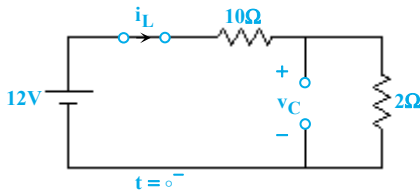
$$i_1 = \frac{3}{3+6} i = \frac{i}{3}$$

حال با نوشتن رابطه‌ی KVL داریم:

$$V = 1 \times \frac{di}{dt} + 6 \times \frac{di_1}{dt} + \alpha \frac{di_1}{dt} = \frac{di}{dt} + (6 + \alpha) \times \frac{1}{3} \frac{di}{dt} = (3 + \frac{\alpha}{3}) \frac{di}{dt} \Rightarrow L_{eq2} = \frac{V}{\frac{di}{dt}} = 3 + \frac{\alpha}{3}$$

$$3 + \frac{\alpha}{3} = \frac{1}{3} \times 4 \Rightarrow \alpha = -6$$

در نهایت باید داشته باشیم:



۹- گزینه «۳» ابتدا مدار را در  $t = 0^-$  تحلیل کرده، ولتاژ خازن و جریان سلف را محاسبه می‌کنیم.

مطابق شکل سلف را به صورت اتصال کوتاه و خازن را به صورت مدار باز مدل می‌کنیم:

$$i_L(0^-) = \frac{12}{10+2} = 1A, \quad V_C(0^-) = 2 \times i_L(0^-) = 2V$$

در  $t = 0^+$  با تغییر وضعیت کلید کاتست سلفی یا حلقه‌ی خازنی در مدار ایجاد نمی‌شود؛ لذا ولتاژ خازن و جریان سلف چشم ناگهانی نخواهند داشت.

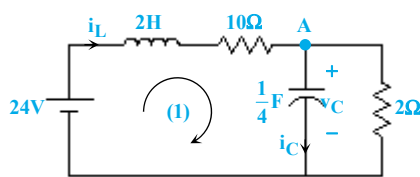
مطابق با شکل روبه‌رو با نوشتن روابط مداری برای  $t > 0$  داریم:

$$KCLA: i_L = i_C + \frac{V_C}{2} \Rightarrow i_L = \frac{1}{4} \frac{dV_C}{dt} + \frac{V_C}{2} \xrightarrow{t=0^+}$$

$$i_L(0^+) = \frac{1}{4} \frac{dV_C}{dt}(0^+) + \frac{V_C(0^+)}{2} \Rightarrow 1 = \frac{1}{4} \frac{dV_C}{dt}(0^+) + \frac{2}{2} \Rightarrow \frac{dV_C}{dt}(0^+) = 0$$

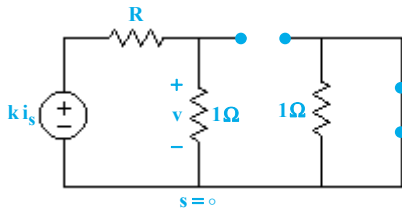
$$KVL (I): -24 + V_L + 10 i_L + V_C = 0 \Rightarrow -24 + 2 \frac{di_L}{dt} + 10 i_L + V_C = 0$$

$$\xrightarrow{t=0^+} -24 + 2 \frac{di_L(0^+)}{dt} + 10 \times 1 + 2 = 0 \Rightarrow \frac{di_L(0^+)}{dt} = \frac{24 - 12}{2} = 6 \frac{A}{s}$$





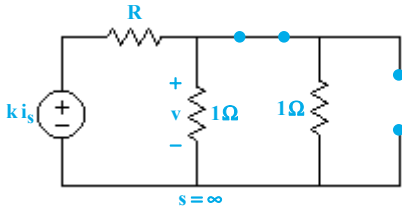
۱۳- گزینه «۴» ابتدا سعی می‌کنیم با استفاده از اطلاعات صورت مسئله، مقاومت معادل مدار از سمت راست شبکه‌ی N را محاسبه کنیم. بدین منظور برای شبکه N به همراه مقاومت ۱ اهمی سمت چپ و منبع جریان  $i_s$ ، مدار معادل توننی با مقاومت معادل R و منبع ولتاژ تونن  $k i_s$  در نظر می‌گیریم. ابتدا مدار را در فرکانس  $s = 0$  مدل می‌کنیم. در این فرکانس داریم:



$$\frac{V}{I_s} = \frac{0+0+1}{0+0+4} = \frac{1}{4}$$

$$V = \frac{1}{1+R} \times k i_s \Rightarrow \frac{V}{i_s} = \frac{k}{1+R} = \frac{1}{4} \Rightarrow R+1 = 4k \quad (1)$$

حال فرکانس  $s = \infty$  را در نظر می‌گیریم:



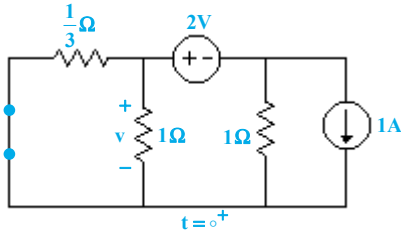
$$\frac{V}{I_s} = \frac{s^2}{\Delta s^2} = \frac{1}{\Delta}$$

$$V = \frac{\frac{1}{2}}{\frac{1}{2}+R} \times k i_s \Rightarrow \frac{V}{i_s} = \frac{k}{1+2R} = \frac{1}{\Delta} \Rightarrow 2R+1 = \Delta k \quad (2)$$

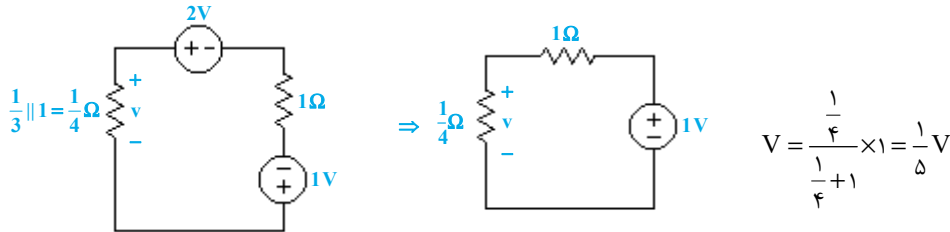
$$(1), (2) \Rightarrow \frac{R+1}{2R+1} = \frac{4}{\Delta} \Rightarrow 4R+4 = \Delta R + \Delta \Rightarrow R = \frac{1}{3} \Omega$$

از تقسیم روابط (۱) و (۲) داریم:

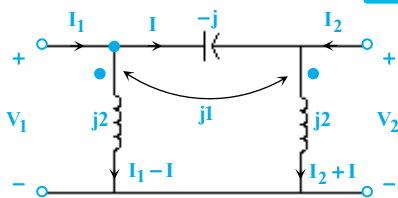
حال مدار را در  $t = 0^+$  مدل کرده و  $V(0^+)$  را محاسبه می‌کنیم. در  $t = 0^+$ ،  $i_s = 0$  است.



با تبدیل منبع و ساده‌سازی مدار داریم:



۱۴- گزینه «۲» مطابق شکل داریم:



$$I = \frac{V_1 - V_2}{-j} = jV_1 - jV_2$$

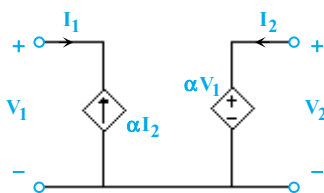
$$V_1 = j^2(I_1 - I) + j(I_2 + I) = j^2 I_1 + jI_2 - jI = j^2 I_1 + jI_2 + V_1 - V_2 \Rightarrow V_2 = j^2 I_1 + jI_2 \quad (1)$$

$$V_1 = jI_1 + j^2 I_2 \quad (2)$$

از تقارن مدار نتیجه می‌گیریم که:

$$(1), (2) \Rightarrow \begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ j & 1 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} V_1 \\ V_2 \end{pmatrix} = \frac{-1}{3j} \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_1 \\ V_2 \end{pmatrix} \Rightarrow Y = \begin{bmatrix} \frac{1}{3}j & -\frac{2}{3}j \\ -\frac{2}{3}j & \frac{1}{3}j \end{bmatrix}$$

۱۵- گزینه «۳» مطابق شکل داریم:



$$\begin{cases} V_2 = \alpha V_1 \\ I_1 = -\alpha I_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{\alpha} & 0 \\ 0 & \alpha \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix}$$

می‌بینیم که دو قطبی دارای ماتریس انتقال  $T = \begin{pmatrix} \frac{1}{\alpha} & 0 \\ 0 & \alpha \end{pmatrix}$  می‌باشد و  $\det(T) = \frac{1}{\alpha} \times \alpha = 1$  است. پس دو قطبی N متقابل است. از طرفی برای  $N_t$  داریم:

$$T_t = T \times T \Rightarrow |T_t| = |T| \cdot |T| = 1$$

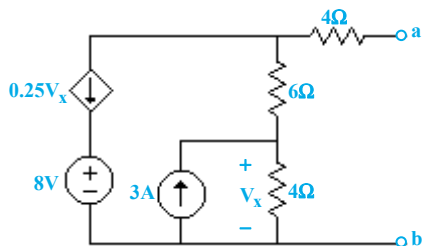
پس  $N_t$  نیز متقابل است. بنابراین هر دو شبکه در قضیه‌ی هم‌پاسخی صدق می‌کنند.



سوالات آزمون کارشناسی ارشد ۱۳۹۸ - مهندسی کامپیوتر

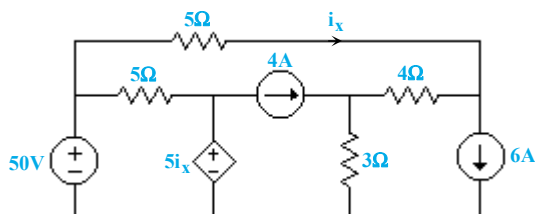
«معماری کامپیوتر»

۱- مقاومت تونن دیده شده از دو سر a و b کدام است؟



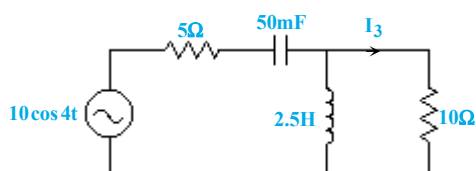
- (۱) ۲۴
- (۲) ۹
- (۳) ۴/۵
- (۴) ۴

۲- در مدار زیر جریان  $i_x$  چند آمپر است؟



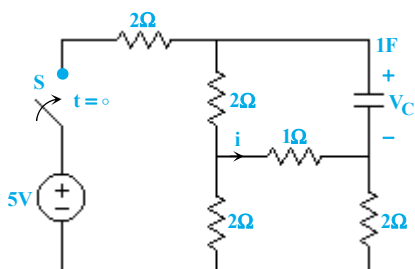
- (۱) ۶/۶۶-
- (۲) ۶/۶۶
- (۳) ۳/۳۳
- (۴) صفر

۳- در مدار زیر معادله جریان  $I_3$  در حالت ماندگار کدام است؟



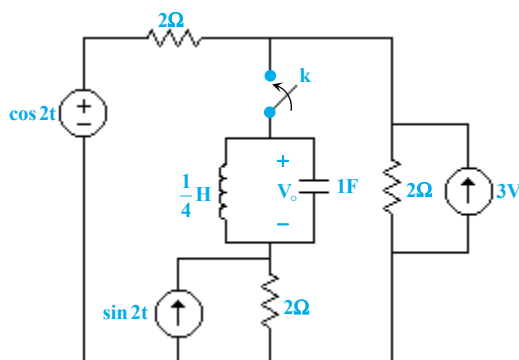
- (۱)  $\frac{1}{2} \cos(4t + 45^\circ)$
- (۲)  $\frac{1}{2} \cos(4t - 45^\circ)$
- (۳)  $\frac{\sqrt{2}}{2} \cos(4t + 45^\circ)$
- (۴)  $\frac{\sqrt{2}}{2} \cos(4t - 45^\circ)$

۴- در مدار زیر ولتاژ اولیه خازن صفر است و کلید S در  $t = 0$  بسته می‌شود. جریان گذرنده از مقاومت  $1\Omega$  در لحظه  $t = 0^+$  کدام است؟



- (۱) صفر
- (۲)  $\frac{-5}{11} A$
- (۳)  $\frac{20}{11} A$
- (۴)  $\frac{-20}{11} A$

۵- در مدار زیر کلید k در لحظه  $t = 0$  بسته می‌شود. فرم پاسخ طبیعی (عمومی)

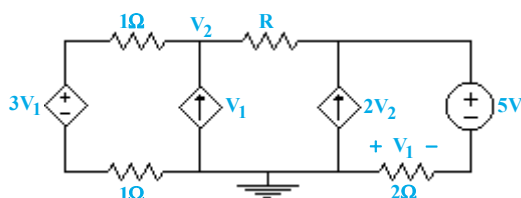


ولتاژ  $V_0$  برای زمان‌های  $t > 0$  کدام است؟

- (۱)  $Ae^{-\alpha_1 t} + Be^{-\alpha_2 t}$
- (۲)  $Ae^{-\alpha t} + Bte^{-\alpha t}$
- (۳)  $(A + Bt) \cos \omega dt$
- (۴)  $e^{-\alpha t} (A \cos \omega_{dt} + B \sin \omega_{dt})$

«هوش مصنوعی»

۶- مقدار مقاومت R برای آن که ولتاژ  $V_1$  و  $V_2$  برابر شوند، کدام است؟

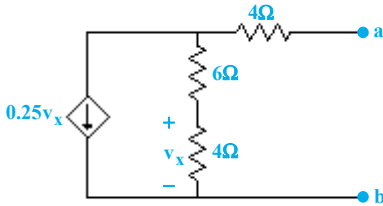


- (۱) -۱
- (۲) صفر
- (۳) ۱
- (۴) ∞

پاسخنامه آزمون کارشناسی ارشد ۱۳۹۸ - مهندسی کامپیوتر

«معماری کامپیوتر»

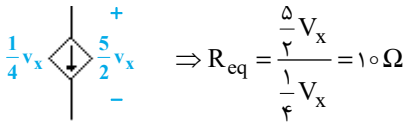
۱- گزینه «۲» ابتدا منابع مستقل مدار را خاموش می‌کنیم. در این حالت مدار به شکل مقابل در می‌آید:



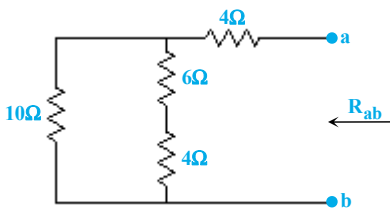
با استفاده از تکنیک تقسیم ولتاژ مشخص است که ولتاژ دو سر منبع جریان وابسته برابر است با:

$$\frac{6+4}{4} \times V_x = \frac{5}{2} V_x$$

لذا این منبع را می‌توان با مقاومت معادل زیر جایگزین کرد:



با انجام این جایگزینی، مدار به شکل روبه‌رو ساده خواهد شد:

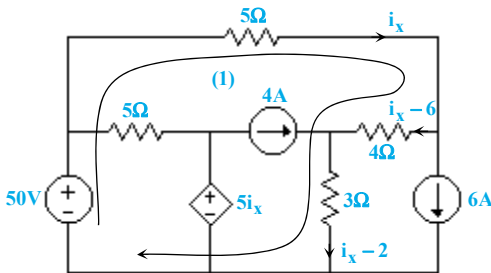


$$R_{ab} = 10 \parallel (6+4) + 4 = 5 + 4 = 9\Omega$$

۲- گزینه «۲» با دو KCL ساده ابتدا جریان مقاومت‌های ۴ و ۳ اهمی برحسب  $i_x$

به‌دست می‌آید. این جریان‌ها در شکل مشخص شده‌اند:

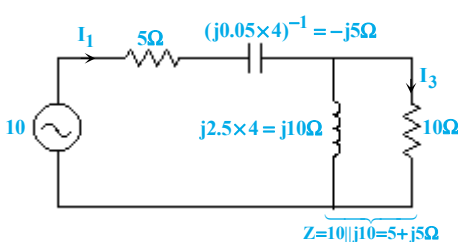
در ادامه رابطه KVL را برای حلقه (۱) می‌نویسیم:



$$\text{KVL (1)}: -50 + 5i_x + 4(i_x - 6) + 3(i_x - 2) = 0$$

$$\Rightarrow 12i_x = 80 \Rightarrow i_x = \frac{20}{3} = 6.66\text{A}$$

۳- گزینه «۳» مدار با فرکانس  $\omega = 4 \frac{\text{rad}}{\text{sec}}$  تحریک می‌شود، لذا در حالت فازوری به‌صورت زیر مدل خواهد شد:



$$I_1 = \frac{10 \angle 0^\circ}{5 - j5 + 5 + j5} = \frac{10 \angle 0^\circ}{10} = 1$$

جریان  $I_1$  برابر است با:

حال با استفاده از تکنیک تقسیم جریان داریم:

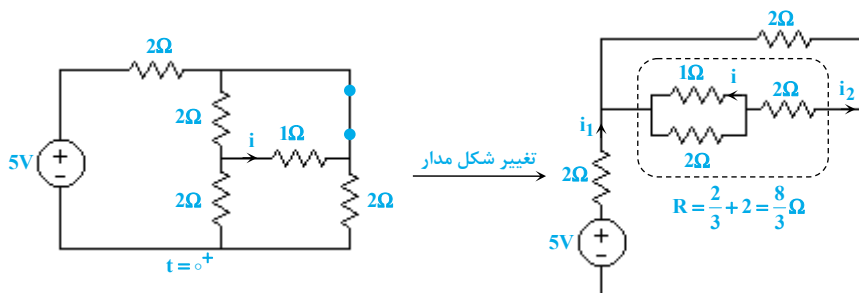
$$I_3 = \frac{j10 \angle 0^\circ}{10 + j10} \times I_1 = \frac{j}{1+j} = \frac{j(1-j)}{2} = \frac{1}{2} + \frac{j}{2} = \frac{1}{\sqrt{2}} e^{j45^\circ}$$

در نهایت  $I_3$  را به حوزه‌ی زمان برمی‌گردانیم:

$$I_3(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(4t + 45^\circ)$$

۴- گزینه «۲» از آنجایی که ولتاژ اولیه خازن صفر است، در لحظه  $t = 0^+$  خازن همچون اتصال کوتاه عمل خواهد کرد؛ لذا در این لحظه مدار به شکل زیر

مدل می‌شود:



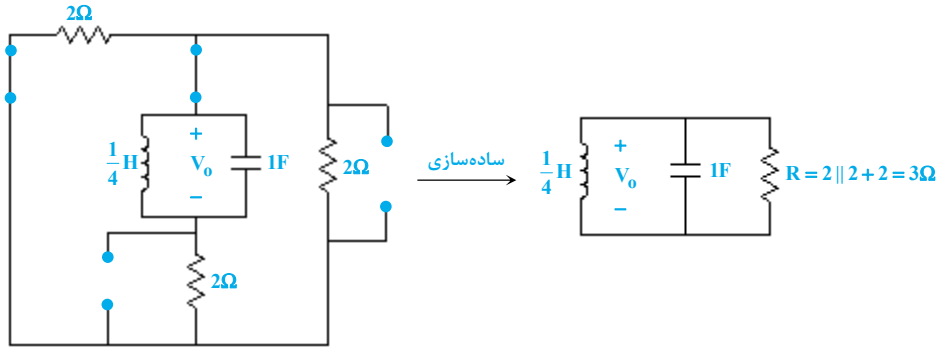


براساس شکل فوق داریم:

$$i_1 = \frac{5}{2+2 \parallel \frac{1}{3}} = \frac{5}{2+\frac{1}{3}} = \frac{35}{22} \text{ A} \quad , \quad i_2 = \frac{2}{2+\frac{1}{3}} \times i_1 = \frac{3}{7} \times \frac{35}{22} = \frac{15}{22} \text{ A}$$

$$i = -\frac{2}{2+1} \times i_2 = -\frac{2}{3} \times \frac{15}{22} = -\frac{5}{11} \text{ A}$$

۵- گزینه «۴» فرم پاسخ ولتاژ  $V_0$  در  $t > 0$  به نوع میرایی مدار در این زمان‌ها بستگی دارد، برای یافتن نوع میرایی مدار، می‌توانیم منابع مستقل مدار را خاموش کرده و مدار را به شکل یک مدار RLC موازی درآوریم:



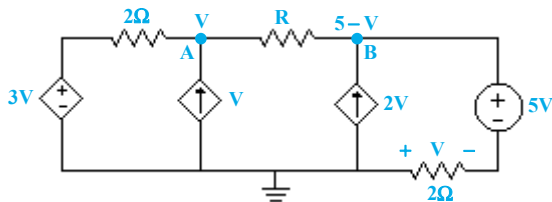
$$Q = R\sqrt{\frac{C}{L}} = 3\sqrt{\frac{1}{\frac{1}{4}}} = 6 > \frac{1}{2}$$

ضریب کیفیت مدار RLC موازی برابر است با:

با توجه به این که ضریب کیفیت مدار بزرگ‌تر از  $\frac{1}{2}$  است، پاسخ مدار از نوع میرایی ضعیف بوده و به صورت  $e^{-\alpha}(A \cos \omega_{dt} + B \sin \omega_{dt})$  می‌باشد.

«هوش مصنوعی»

۶- گزینه «۴» فرض می‌کنیم ولتاژ  $V_1$  برابر  $V_2$  بوده و داریم  $V_1 = V_2 = V$ ، حال مقدار  $R$  را محاسبه می‌کنیم، مطابق شکل، ولتاژ گره‌ها را برحسب  $V$  مشخص می‌کنیم:



با نوشتن روابط KCL در گره‌های A و B داریم:

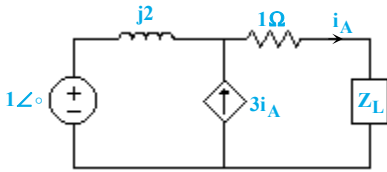
$$\text{KCLA: } \frac{V-3V}{2} - V + \frac{V-(5-V)}{R} = 0 \Rightarrow \left(\frac{2}{R}-2\right)V - \frac{5}{R} = 0 \quad (1)$$

$$\text{KCLB: } \frac{5-V-V}{R} - 2V - \frac{V}{2} = 0 \Rightarrow \left(-\frac{2}{R}-\frac{5}{2}\right)V + \frac{5}{R} = 0 \quad (2)$$

$$(1)+(2) \Rightarrow -\frac{9}{2}V = 0 \Rightarrow V = 0 \xrightarrow{(2),(1)} R = \infty$$

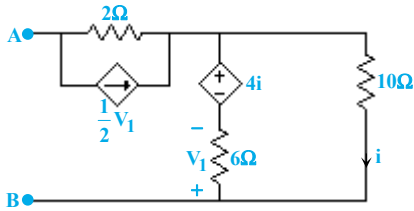
سؤالات آزمون کارشناسی ارشد ۹۸ - مهندسی ابزار دقیق و اتوماسیون

۱- در مدار زیر،  $Z_L$  چقدر باشد تا حداکثر توان در آن مصرف شود؟



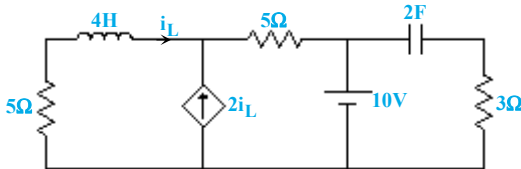
- (۱)  $1 + j4$
- (۲)  $1 - j4$
- (۳)  $-1 + j4$
- (۴)  $-1 - j4$

۲- در مدار زیر، مقاومت دیده شده بین سرهای A و B، چند اهم است؟



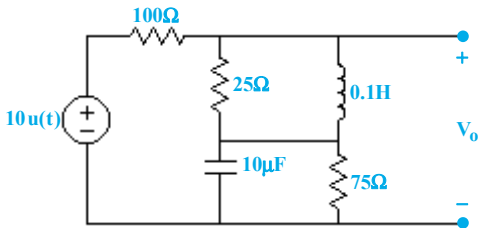
- (۱) ۲
- (۲) ۶
- (۳) ۸
- (۴) ۱۰

۳- در مدار زیر، انرژی ذخیره شده در سلف و خازن در حالت دائمی، چند ژول است؟



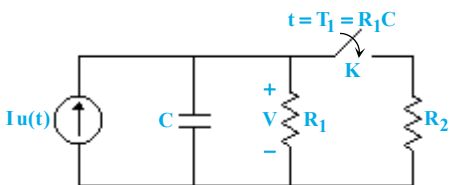
- (۱)  $W_L = 0/5$  ,  $W_C = 50$
- (۲)  $W_L = 0/5$  ,  $W_C = 100$
- (۳)  $W_L = 1$  ,  $W_C = 100$
- (۴)  $W_L = 1$  ,  $W_C = 200$

۴- در مدار زیر، در  $t = 0^-$ ، مدار در حالت صفر قرار دارد؛ یعنی تمام شرایط اولیه صفر هستند. ولتاژ خروجی در  $t = 0^+$  و  $t = \infty$ ، چند ولت است؟



- (۱)  $V_0(0^+) = 0$  ,  $V_0(\infty) = 2$
- (۲)  $V_0(0^+) = \frac{30}{Y}$  ,  $V_0(\infty) = 2$
- (۳)  $V_0(0^+) = 2$  ,  $V_0(\infty) = \frac{30}{Y}$
- (۴)  $V_0(0^+) = 4$  ,  $V_0(\infty) = 5$

۵- در مدار زیر، کلید K در زمان  $T_1 = R_1 C$  بسته می‌شود. چه شرطی برقرار باشد تا مقدار نهایی ولتاژ V در بی‌نهایت کمتر از ولتاژ V در زمان  $T_1$  باشد؟

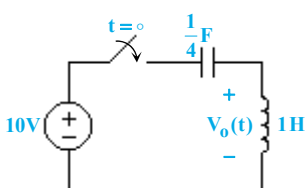


- (۱)  $\frac{R_2}{R_1 + R_2} < 1 - \frac{1}{e}$
- (۲)  $\frac{R_2}{R_1 + R_2} > 1 - \frac{1}{e}$

(۳) همواره ولتاژ V در بی‌نهایت کمتر از ولتاژ V در زمان  $T_1$  است.

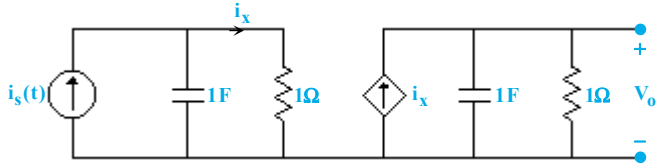
(۴) امکان اینکه ولتاژ V در بی‌نهایت کمتر از ولتاژ V در زمان  $T_1$  باشد وجود ندارد.

۶- در مدار زیر،  $V_0(t)$  برای  $t > 0$  کدام است؟ (در  $t < 0$  مدار در حالت صفر است.)



- (۱)  $V_0(t) = \frac{10}{3} \cos 2t$
- (۲)  $V_0(t) = 10 e^{-2t}$
- (۳)  $V_0(t) = 10 \cos 2t$
- (۴)  $V_0(t) = 15 \cos 2t$

۷- پاسخ ضربه مدار زیر  $V_o$  کدام است؟



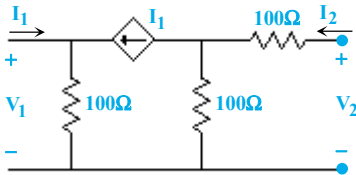
(۱)  $V_o(t) = 2te^{-t}u(t)$

(۲)  $V_o(t) = te^{-t}u(t)$

(۳)  $V_o(t) = te^{-t}u(t-1)$

(۴)  $V_o(t) = te^{-(t-1)}u(t-1)$

۸- پارامترهای ادمیتانس شبکه دوقطبی زیر، برحسب میلی‌زیمنس کدام است؟



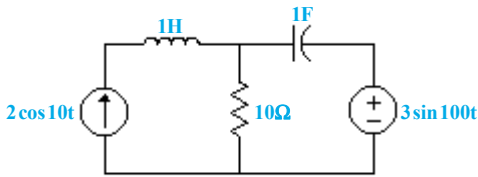
(۱)  $y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 5 \end{bmatrix}$

(۲)  $y = \begin{bmatrix} 1 & 5 \\ -5 & 1 \end{bmatrix}$

(۳)  $y = \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 5 & -5 \end{bmatrix}$

(۴)  $y = \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 2/5 & 5 \end{bmatrix}$

۹- در مدار زیر، توان متوسط مصرفی سلف، چند وات است؟



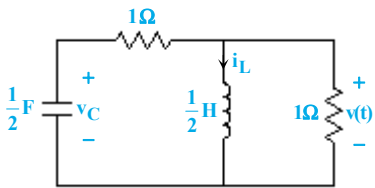
(۱) صفر

(۲) ۱

(۳) ۲

(۴) ۳

۱۰- مدار زیر را برای  $t > 0$  با فرض  $i_L(0^+) = 1A$  و  $v_C(0^+) = 1V$  داریم. مقدار  $\frac{dv(0^+)}{dt}$  کدام است؟



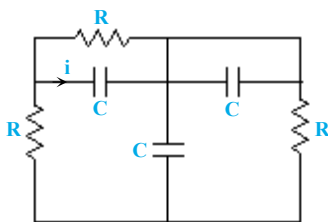
(۱) ۰

(۲)  $-\frac{1}{2}$

(۳) -۱

(۴) -۲

۱۱- حداکثر تعداد فرکانس‌های طبیعی جریان  $i$  در مدار زیر کدام است؟



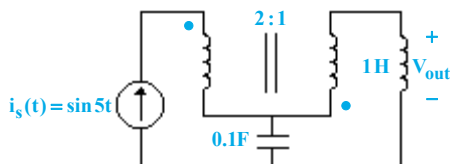
(۱) ۱

(۲) ۲

(۳) ۳

(۴) ۴

۱۲- در مدار زیر، ولتاژ  $V_{out}$  کدام است؟



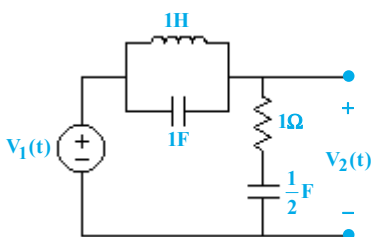
(۱)  $-2 \cos 5t$

(۲)  $-10 \cos 5t$

(۳)  $10 \cos 5t$

(۴)  $20 \cos 5t$

۱۳- در مدار زیر، صفرهای تابع شبکه  $H(s) = \frac{V_2(s)}{V_1(s)}$  کدام است؟



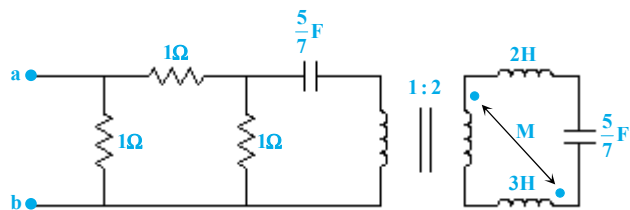
(۱)  $-2, \pm j$

(۲)  $\pm j, \infty$

(۳)  $\infty, \infty, -2$

(۴)  $\infty, \infty, \infty$

۱۴- در مدار زیر، ضریب تزویج متقابل  $M$  چقدر باشد تا ضریب توان امپدانس از دو سر  $a$  و  $b$  در فرکانس  $\omega = 1$ ، برابر یک شود؟



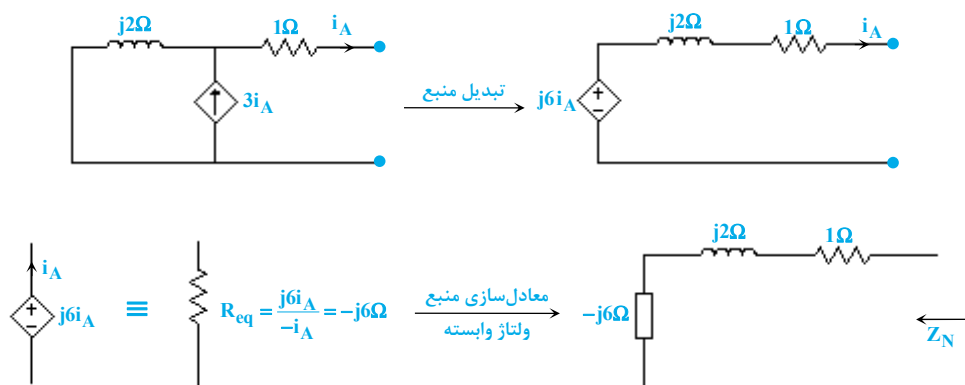
- (۱)
- ۲ (۲)
- ۱ (۳)
- ۲ (۴)

۱۵- در گراف مداری نسبت به یک درخت ماتریس کاتست‌های اساسی  $Q$  و ماتریس حلقه‌های اساسی  $B$  بوده و نسبت به درخت دیگر ماتریس‌های متناظر  $\hat{Q}$  و  $\hat{B}$  را داریم. کدام رابطه درست است؟

- (۱)  $\hat{Q}B^T = 0$
- (۲)  $QB^T = 0$
- (۳)  $QB^T = 0$
- (۴) هر سه مورد

### پاسخنامه آزمون کارشناسی ارشد ۹۸ - مهندسی ابزار دقیق و اتوماسیون

۱- گزینه «۱» طبق قضیه انتقال توان ماکزیمم، برای آنکه  $Z_L$  حداکثر توان را جذب نماید باید برابر مزدوج امپدانس شبکه از دید خودش باشد. لذا با خاموش کردن منبع ولتاژ مستقل مدار به سراغ محاسبه امپدانس معادل شبکه از دید  $Z_L$  می‌رویم. با تبدیل منبع و معادلسازی منبع ولتاژ وابسته می‌توان به راحتی امپدانس شبکه را محاسبه کرد:



$$Z_N = -j6 + j2 + 1 = -j4 + 1$$

$$Z_L = Z_N^* = (-j4 + 1)^* = (j4 + 1)\Omega$$

حال باید داشته باشیم:

۲- گزینه «۴» منبع تست  $V_T$  را در ورودی مدار قرار داده، رابطه  $V_T$  و  $I_T$  را محاسبه می‌کنیم. مطابق شکل ابتدا در حلقه سمت راست مدار KVL می‌زنیم:

$$KVL (1): V_1 - 4i + 10i = 0 \Rightarrow V_1 = -6i \quad (1)$$

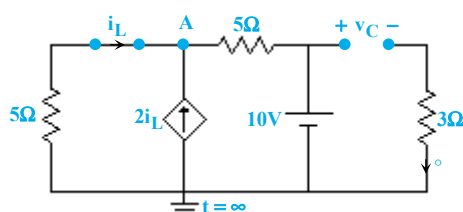
در ادامه سعی می‌کنیم  $i$  و  $V_1$  را برحسب  $I_T$  محاسبه نماییم:

$$KCL C: I_T = i - \frac{V_1}{6} \xrightarrow{(1)} I_T = i + i = 2i \Rightarrow i = \frac{I_T}{2} \quad (2)$$

$$\xrightarrow{(1)} V_1 = -3I_T \quad (3)$$

در نهایت در حلقه بیرونی مدار KVL می‌زنیم:

$$KVL (2): -V_T + 2 \times (I_T - \frac{V_1}{6}) + 10i = 0 \xrightarrow{(2) \text{ و } (3)} -V_T + 2I_T + 3I_T + 5I_T = 0 \Rightarrow V_T = 10I_T \Rightarrow R_{AB} = \frac{V_T}{I_T} = 10\Omega$$



۳- گزینه «۲» در حالت دائمی، خازن به صورت مدار باز و سلف به صورت اتصال کوتاه مدل می‌شود؛ لذا می‌توان برای محاسبه مقادیر دائمی ولتاژ خازن و جریان سلف مدار را به صورت زیر در نظر گرفت:

$$V_C(\infty) = 10 - 3 \times 0 = 10V$$

به راحتی می‌توان نوشت:

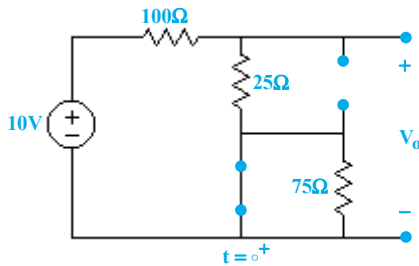
$$KCL A: i_L + 2i_L + \frac{10 - (-\Delta i_L)}{5} = 0 \Rightarrow 4i_L = -2 \Rightarrow i_L(\infty) = -\frac{1}{2}A$$



در ادامه محاسبه انرژی سلف و خازن از روابط زیر به سادگی صورت می‌پذیرد:

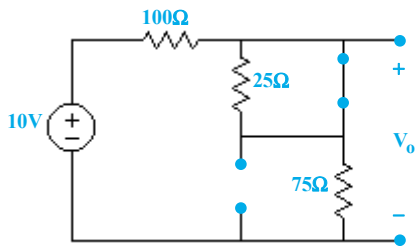
$$W_C = \frac{1}{2} CV_C^2(\infty) = \frac{1}{2} \times 2 \times 10^2 = 100 \text{ J} \quad , \quad W_L = \frac{1}{2} Li_L^2(\infty) = \frac{1}{2} \times 4 \times \left(-\frac{1}{2}\right)^2 = \frac{1}{2} \text{ J}$$

۴- گزینه «۳» در  $t = 0^+$  خازن به شکل اتصال کوتاه و سلف به شکل مدار باز مدل می‌شود. لذا مطابق شکل داریم:



$$V_o(0^+) = \frac{25}{25+100} \times 10 = \frac{10}{5} = 2 \text{ V}$$

در  $t = \infty$  خازن به صورت مدار باز و سلف به شکل اتصال کوتاه مدل می‌شود. بنابراین داریم:



$$V_o(\infty) = \frac{75}{100+75} \times 10 = \frac{30}{7} \text{ V}$$

۵- گزینه «۱» زمانی که کلید هنوز بسته نشده است، با توجه به صفر بودن ولتاژ اولیه‌ی خازن و مقدار نهایی ولتاژ خازن که برابر  $R_1 I$  می‌باشد، تابع تغییرات  $V$  به صورت زیر می‌باشد:

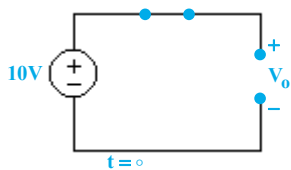
$$V = R_1 I (1 - e^{-\frac{t}{RC}}) \quad , \quad 0 \leq t < T_1$$

مقدار  $V$  در  $t = T_1$  برابر خواهد بود با:

$$V(T_1) = R_1 I (1 - e^{-1})$$

پس از بسته شدن کلید مقدار نهایی ولتاژ  $V$  برابر  $(R_1 \parallel R_2) I$  می‌باشد. لذا باید داشته باشیم:

$$\frac{R_1 R_2}{R_1 + R_2} I < R_1 I (1 - e^{-1}) \Rightarrow \frac{R_2}{R_1 + R_2} < 1 - \frac{1}{e}$$

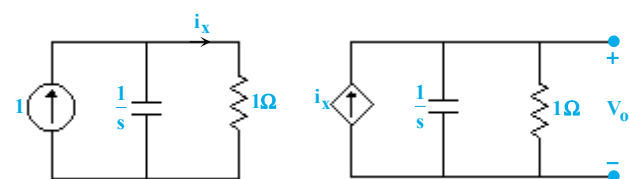


۶- گزینه «۳» مشخص است که با بسته شدن کلید، یک مدار LC داریم که بدون اتلاف بوده و پاسخ نوسانی دارد؛ لذا گزینه (۲) نمی‌تواند پاسخ تست باشد. از طرفی در  $t = 0^+$  مدار در شرایط اولیه صفر است و به شکل مقابل مدل می‌شود:

$$V_o(0^+) = 10 \text{ V}$$

از میان گزینه‌های (۱)، (۳) و (۴)، تنها گزینه (۳) شروط فوق را ارضاء می‌کند، لذا همین گزینه پاسخ تست است.

۷- گزینه «۲» مدار به شکل زیر در فضای  $S$  مدل می‌شود، حال با استفاده از تکنیک تقسیم جریان داریم:



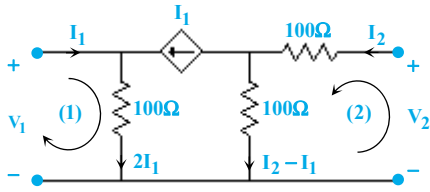
$$i_x = \frac{\frac{1}{s} \times 1}{1 + \frac{1}{s}} = \frac{1}{s+1}$$

$$V_o = i_x \times \frac{\frac{1}{s} \times 1}{\frac{1}{s+1}} = \frac{1}{s+1} \times \frac{1}{s+1} = \frac{1}{(s+1)^2}$$

$$V_o(t) = te^{-t} u(t)$$

حال  $V_o$  را به حوزه زمان منتقل می‌کنیم:

۸- گزینه «۴» برای محاسبه پارامترهای ادمیتانس باید  $I_1$  و  $I_2$  را بر حسب  $V_1$  و  $V_2$  محاسبه کنیم، مطابق شکل داریم:



$$\text{KVL (1)}: V_1 = 2I_1 \times 100 = 200I_1 \Rightarrow I_1 = \frac{1}{200} V_1 \quad (1)$$

$$\text{KVL (2)}: V_2 = 100I_2 + 100 \times (I_2 - I_1) = 200I_2 - 100I_1$$

$$\xrightarrow{(1)} V_2 = 200I_2 - \frac{1}{2} V_1 \Rightarrow I_2 = \frac{1}{400} V_1 + \frac{1}{200} V_2 \quad (2)$$

از (۱) و (۲)، ماتریس ادمیتانس بر حسب مهو یا همان زیمنس بدست می‌آید:

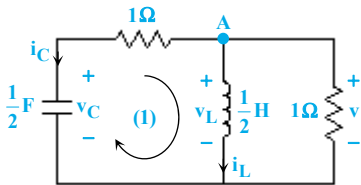
$$Y = \begin{bmatrix} \frac{1}{200} & 0 \\ \frac{1}{400} & \frac{1}{200} \end{bmatrix} \text{ (Siemens)}$$

برای محاسبه  $Y$  بر حسب میلی زیمنس، به راحتی ماتریس فوق را در  $1000$  ضرب می‌کنیم.

$$Y = \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 2/5 & 5 \end{bmatrix} \text{ (mSiemens)}$$

۹- گزینه «۱» سلف و خازن توان اکتیو مصرف نمی‌کنند و توان متوسط مصرفی‌شان همواره صفر است. لذا بدون هرگونه محاسباتی می‌توان گزینه (۱) را به عنوان گزینه صحیح انتخاب کرد.

۱۰- گزینه «۳» ابتدا سعی می‌کنیم مقادیر  $V_L$  و  $i_C$  را در لحظه  $t = 0^+$  پیدا کنیم. مطابق شکل می‌توان نوشت:



$$\text{KVL (1)}: -v_C - i_C + v_L = 0 \quad (1) \xrightarrow{t=0^+} -1 - i_C(0^+) + v_L(0^+) = 0 \quad (2)$$

$$\text{KCLA}: i_C + i_L + v_L = 0 \quad (3) \xrightarrow{t=0^+} i_C(0^+) + 1 + v_L(0^+) = 0 \quad (4)$$

$$(2), (4) \Rightarrow \begin{cases} -i_C(0^+) + v_L(0^+) = 1 \\ i_C(0^+) + v_L(0^+) = -1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} i_C(0^+) = -1 \text{ A} \\ v_L(0^+) = 0 \end{cases} \quad (5)$$

حال به روابط (۱) و (۳) بازگشته، از آن‌ها مشتق می‌گیریم:

$$(1) \xrightarrow{\frac{d}{dt}} -\frac{dv_C}{dt} - \frac{di_C}{dt} + \frac{dv_L}{dt} = 0 \Rightarrow -2i_C - \frac{di_C}{dt} + \frac{dv_L}{dt} = 0 \xrightarrow{t=0^+} -2i_C(0^+) - \frac{di_C}{dt}(0^+) + \frac{dv_L}{dt}(0^+) = 0$$

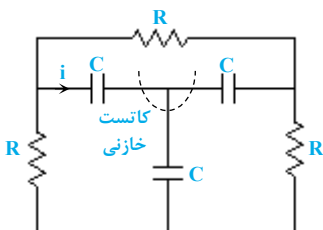
$$\xrightarrow{(5)} -\frac{di_C}{dt}(0^+) + \frac{dv_L}{dt}(0^+) = -2 \quad (6)$$

$$(3) \xrightarrow{\frac{d}{dt}} \frac{di_C}{dt} + \frac{di_L}{dt} + \frac{dv_L}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{di_C}{dt} + 2v_L + \frac{dv_L}{dt} = 0 \xrightarrow{t=0^+} \frac{di_C}{dt}(0^+) + 2v_L(0^+) + \frac{dv_L}{dt}(0^+) = 0$$

$$\Rightarrow \frac{di_C}{dt}(0^+) + \frac{dv_L}{dt}(0^+) = 0 \quad (7)$$

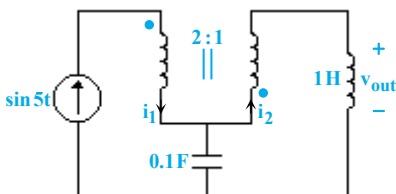
$$(6) + (7) \Rightarrow \frac{2dv_L}{dt}(0^+) = -2 \Rightarrow \frac{dv}{dt} = \frac{dv_L}{dt} = -1 \frac{\text{V}}{\text{sec}}$$

از جمع روابط (۶) و (۷) داریم:



۱۱- گزینه «۲» مدار دارای سه خازن یعنی سه عنصر ذخیره کننده انرژی است و لذا سه فرکانس طبیعی دارد؛ از این فرکانس‌های طبیعی، یکی به علت وجود کانتست خازنی در مدار، صفر است، اما باید دقت کرد که این فرکانس طبیعی صفر نمی‌تواند در جریان خازن پدیدار شود چرا که خازن‌ها در فرکانس  $S = 0$  یا در تحریک DC با مدار باز مدل شده و جریانشان صفر می‌شود. لذا جریان  $i$  تنها می‌تواند دو فرکانس طبیعی داشته باشد.

۱۲- گزینه «۲» مطابق روابط ترانسفورماتور، جریان ثانویه ترانس با جهت مشخص شده،  $-2$  برابر جریان اولیه آن است یعنی:

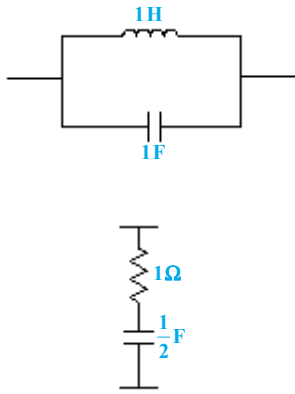


$$i_2 = -2i_1 = -2 \sin \Delta t$$

$$V_{\text{out}} = 1 \times \frac{di_2}{dt} = -1 \cos \Delta t$$

حال به راحتی داریم:





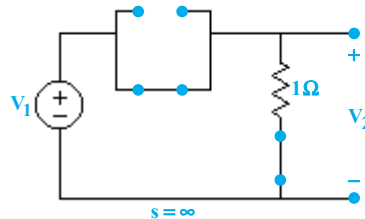
۱۳- گزینه «۱» مدار LC موازی در فرکانس تشدید خود، مدار باز شده و مانع رسیدن سیگنال به خروجی  $V_2$  می‌شود. پس دو صفر تابع شبکه مدار برابر خواهند بود با:

$$S = \pm j\omega_r = \pm j \frac{1}{\sqrt{1 \times 1}} = \pm j$$

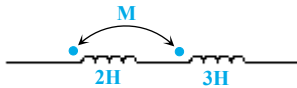
مدار RC سری در سمت راست مدار نیز در فرکانس  $S = -\frac{1}{RC}$  اتصال کوتاه می‌شود و  $V_2$  را صفر می‌کند. پس صفر دیگر تابع انتقال مدار برابر است با:

$$s = -\frac{1}{RC} = -\frac{1}{1 \times \frac{1}{2}} = -2$$

دقت کنید که در  $s = \infty$ ,  $V_2 = V_1$  خواهد بود و بنابراین  $s = \infty$  نمی‌تواند صفر تابع انتقال شبکه باشد:

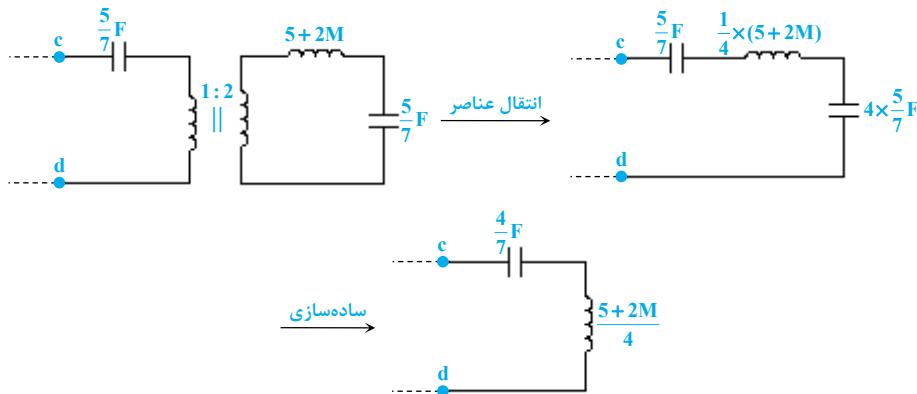


۱۴- گزینه «۳» ابتدا با استفاده از رابطه‌ای که بلدیم، دو سلف تزویج شده سری را با یک سلف معادل مدل می‌کنیم:



$$L_{eq} = L_1 + L_2 + 2M = 5 + 2M$$

حال سلف‌های تزویج شده را با سلف معادل جایگزین کرده، تمام عناصر موجود در سمت ثانویه ترانس را به سمت اولیه آن منتقل می‌کنیم:



مشخص است که اگر مدار LC در دو سر c و d در فرکانس  $\omega = 1$  تشدید کند، ضریب توان مدار از دو سر a و b در این فرکانس یک می‌شود. لذا باید داشته باشیم:

$$\omega_r = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{\frac{4}{7} \times \frac{5+2M}{4}}} = \sqrt{\frac{7}{5+2M}} = 1 \Rightarrow M = 1H$$

۱۵- گزینه «۴» برای هر درخت در یک گراف روابط  $QB^T = 0$  و  $Qz = 0$  و  $z = B^T \hat{I}$  برقرار هستند که  $\hat{I}$  بردار جریان لینک‌ها و  $z$  بردار جریان شاخه‌ها می‌باشد. مشخص است که  $\hat{I}$  بستگی به درخت انتخابی دارد اما  $z$  همواره واحد است. حال با در نظر گرفتن درخت دیگری از گراف داریم:

$$\hat{Q}B^T = 0, \quad \hat{Q}z = 0$$

$$z = B^T \hat{I} \xrightarrow{Q \times ()} Qz = QB^T \hat{I} \Rightarrow \hat{Q}B^T \hat{I} = 0$$

از رابطه فوق دو نتیجه کلی می‌توان برداشت کرد که یکی رد می‌شود:

۱-  $\hat{Q}B^T = 0$  صفر نیست اما تمام سطرهاى آن متعامد بر بردار  $\hat{I}$  هستند. از آنجایی که  $QB^T$ ،  $n \times l$  بوده و  $\hat{I}$ ،  $l \times 1$  می‌باشد، این امر تنها زمانی امکان رخ‌دادن دارد که  $n > l$  باشد، که برای هر گرافی لزوماً برقرار نیست. به علاوه باید برای تمام درخت‌های ممکن و تمام بردارهای  $\hat{I}$ ، شرط فوق برآورده گردد که ممکن نیست. بنابراین این نتیجه قابل برداشت نیست.

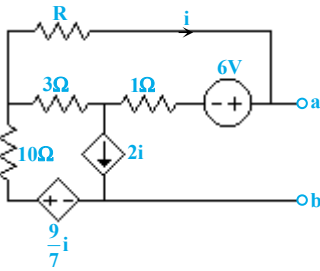
$QB^T = 0$  ۲- برابر صفر است:

به همین شکل می‌توان نتیجه گرفت:

$\hat{Q}B^T = 0$

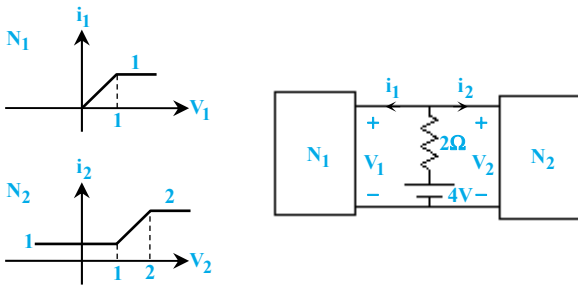
سؤالات آزمون دکتری ۱۳۹۹

۱- مقدار  $R$  در مدار مقابل چند اهم انتخاب شود تا مدار از دو سر  $a$  و  $b$  معادل با یک منبع جریان ایده‌آل باشد؟



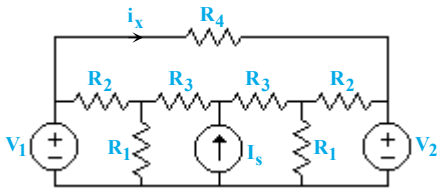
- (۱)
- ۱ (۲)
- ۲ (۳)
- ۴ (۴)

۲- شبکه‌های  $N_1$  و  $N_2$  دارای مشخصه‌های  $i-v$  هستند و به صورت زیر در یک مدار قرار گرفته‌اند. توان مصرفی مقاومت  $2\Omega$  چند وات است؟



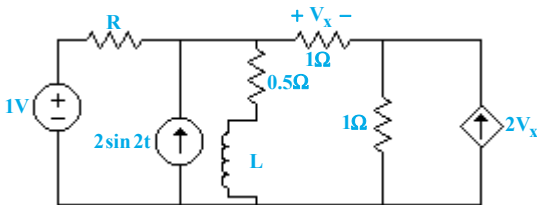
- $\frac{1}{9}$  (۱)
- $\frac{50}{9}$  (۲)
- $\frac{10}{3}$  (۳)
- $\frac{40}{9}$  (۴)

۳- در مدار زیر، اگر  $V_1 = 2V$  و  $V_2 = 5V$  باشد، آنگاه  $i_x = 6A$  خواهد بود. مقدار  $i_x$  هنگامی که  $V_1 = 3V$  و  $V_2 = 4V$  باشد، چند آمپر خواهد بود؟



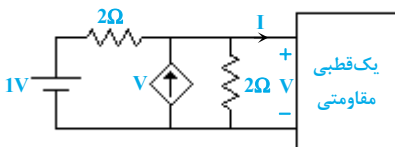
- ۲ (۱)
- ۳ (۲)
- ۵ (۳)
- ۲ (۴)

۴- در مدار زیر، مقاومت مثبت  $R$  چند اهم باشد تا با جایگزینی سلف توسط خازن  $C=L$ ، ثابت زمانی مدار تغییر نکند؟

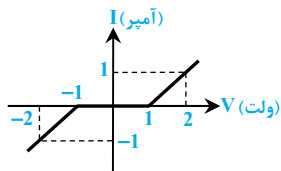


- $\frac{4}{3}$  (۱)
- $\frac{4}{7}$  (۲)
- ۱ (۳)
- $\frac{5}{7}$  (۴)

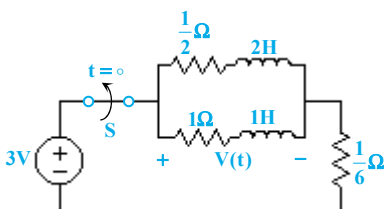
۵- با توجه به مشخصه  $i-v$  یک قطبی مقاومتی، مقدار ولتاژ  $V$  چند ولت است؟



- $-\frac{3}{2}$  (۱)
- $\frac{3}{2}$  (۲)
- $\frac{1}{2}$  (۳)
- $-\frac{1}{2}$  (۴)

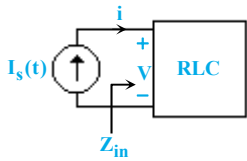


۶- در مدار زیر کلید  $S$  برای مدت زمان طولانی بسته بوده و در  $t = 0$  باز می‌شود.  $v(t)$  برای زمان‌های  $t > 0^-$  کدام است؟



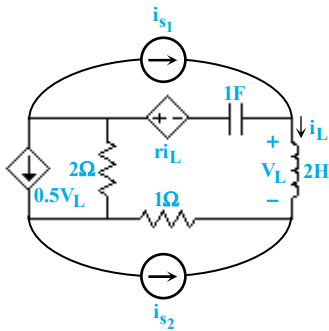
- $4\delta(t) + e^{-\frac{t}{2}}u(t)$  (۲)
- $4\delta(t) - e^{-\frac{t}{2}}u(t)$  (۱)
- $-4\delta(t) - e^{-\frac{t}{2}}u(t)$  (۴)
- $-4\delta(t) + 2e^{-\frac{t}{2}}u(t)$  (۳)

۷- یک شبکه RLC با جریان  $I_s(t) = \Delta \cos \omega t u(t)$  تحریک می‌شود. در فرکانس  $\omega = 2$ ، امپدانس ورودی شبکه  $Z_{in} = 2e^{-j37^\circ}$  و ولتاژ گذرا در حالت صفر برای  $t > 0$  به صورت  $v = e^{-t}(\Delta t - 8)$  اندازه‌گیری می‌شود. فرکانسی از شبکه که امپدانس ورودی آن به صورت مقاومت خالص باشد، کدام است؟ ( $\cos 37^\circ = 0.8$ )



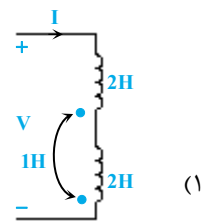
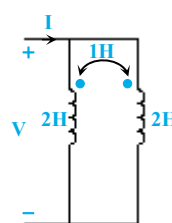
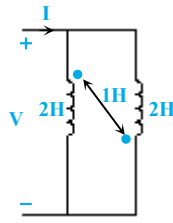
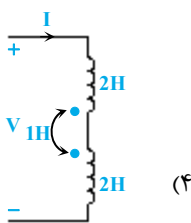
- (۱)  $\omega = 2$
- (۲)  $\omega = \frac{3}{2}$
- (۳)  $\omega = 1$
- (۴)  $\omega = \frac{1}{2}$

۸- در صورتی که بخواهیم مدار زیر در وضعیت بی‌اتلاف قرار گیرد، مقدار  $r$  و فرکانس‌های طبیعی مدار کدام‌اند؟

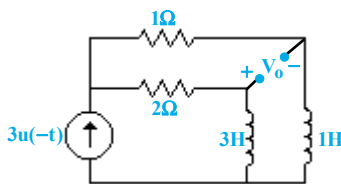


- (۱)  $s_{1,2} = \pm j\frac{1}{2}, r = -1$
- (۲)  $s_{1,2} = \pm j\frac{1}{2}, r = -3$
- (۳)  $s_{1,2} = \pm j2, r = 1$
- (۴) امکان تشدید در مدار وجود ندارد.

۹- کدام مدار دارای اندوکتانس معادل ورودی بزرگتری است؟

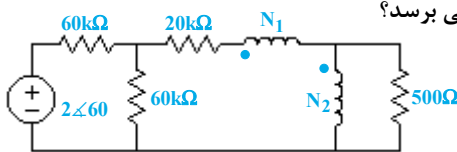


۱۰- در مدار مقابل خروجی مدار  $V_o$  برای  $t > 0$  کدام است؟



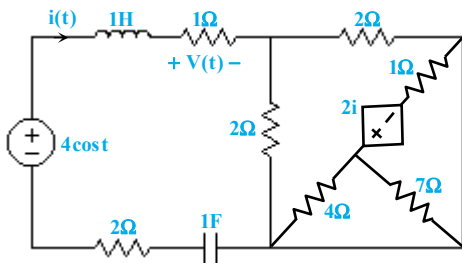
- (۱)  $\frac{15}{4}e^{\frac{3}{4}t}$
- (۲)  $\frac{3}{4}e^{\frac{3}{4}t}$
- (۳)  $-\frac{3}{4}e^{-\frac{3}{4}t}$
- (۴)  $-\frac{15}{4}e^{-\frac{3}{4}t}$

۱۱- در مدار زیر  $\frac{N_1}{N_2}$  ترانس ایده‌آل چقدر باشد تا بیشترین توان متوسط به مقاومت  $500 \Omega$  اهمی برسد؟



- (۱)  $\frac{1}{10}$
- (۲)  $\frac{1}{9}$
- (۳)  $\frac{1}{9}$
- (۴)  $\frac{1}{10}$

۱۲- در مدار مقابل در حالت دائمی سینوسی ولتاژ  $V(t)$  کدام است؟ ( $t > 0$ )



- (۱)  $1 - 2 \sin t$
- (۲)  $2e^{-t} - e^{-3t}$
- (۳)  $1$
- (۴)  $\cos t$

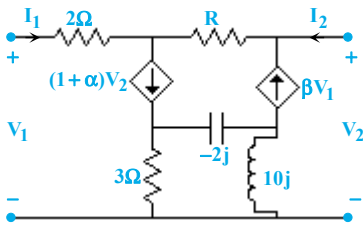
۱۳- در مدار زیر به ازای چه مقدار  $\alpha$ ، با ورودی  $V_s(t) = e^{-\alpha t} u(t)$ ، در خروجی جمله  $e^{-\alpha t}$  مشاهده نمی‌شود؟ (خروجی  $V_o(t)$  است.)

(۱) همواره مشاهده می‌شود.



- (۲)  $\alpha = 0$
- (۳)  $\alpha = 2$
- (۴)  $\alpha = 1$

۱۴- به ازای چه مقادیری از  $\alpha$  و  $\beta$  دوقطبی زیر متقارن است؟ ( $R > 0$ )



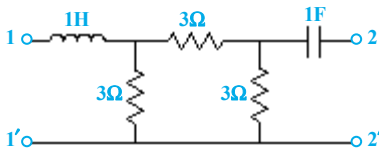
(۱)  $\alpha = \beta = -1$

(۲)  $\beta = 0, \alpha = -1$

(۳)  $\beta = 0, \alpha = 1$

(۴)  $\alpha = 1, \beta = -1$

۱۵- توصیف Z دوقطبی روبه‌رو، کدام است؟



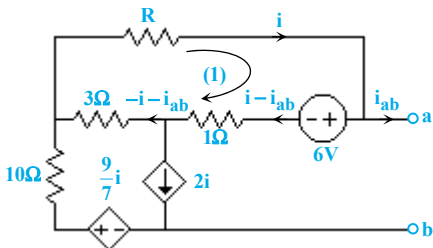
(۱)  $Z(s) = \begin{pmatrix} s+1 & 1 \\ 1 & s+2 \end{pmatrix}$

(۲)  $Z(s) = \begin{pmatrix} s+2 & 1 \\ 1 & 2s+1 \end{pmatrix}$

(۳)  $Z(s) = \begin{pmatrix} 2+\frac{1}{s} & 1 \\ 1 & 2+s \end{pmatrix}$

### پاسخنامه آزمون دکتری ۱۳۹۹

۱- گزینه «۳» برای آن که مدار از دو سر a و b معادل با یک منبع جریان ایده‌آل باشد، باید جریان شاخه ab مستقل از  $V_{ab}$  بوده و برابر مقدار ثابتی باشد. حال مقدار این جریان را به دست می‌آوریم. در شکل روبه‌رو جریان شاخه‌ها بر حسب i و  $i_{ab}$  مشخص شده است. با نوشتن رابطه KVL در حلقه‌ی (۱) داریم:

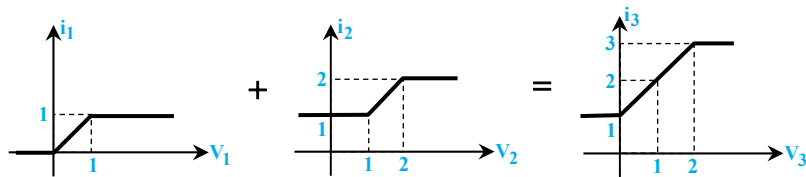


$$Ri + 6 + 1 \times (i - i_{ab}) - 3 \times (i + i_{ab}) = 0 \Rightarrow -4i_{ab} + (R - 2)i + 6 = 0 \Rightarrow i_{ab} = \frac{6 + (R - 2)i}{4} \quad (1)$$

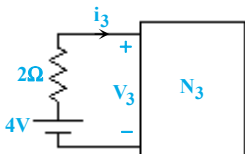
$$i_{ab} = \frac{6 + 0}{4} = 1.5 \text{ A}$$

از رابطه (۱) مشخص است که اگر R برابر ۲ اهم باشد،  $i_{ab}$  ثابت و برابر ۱/۵ آمپر خواهد بود:

۲- گزینه «۲» با توجه به ساختار مدار، شبکه‌های  $N_1$  و  $N_2$  موازی بوده و می‌توان آنها را با شبکه  $N_3$  جایگزین نمود که منحنی  $i-V$  این شبکه از جمع منحنی‌های  $i-V$  شبکه‌های  $N_1$  و  $N_2$  به دست می‌آید.



از طرفی مطابق شکل روبه‌رو داریم:



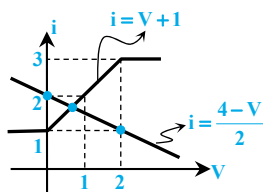
$$i_3 = \frac{4 - V_3}{2} \quad (1)$$

حال نقطه‌ی تقاطع منحنی  $i-V$  شبکه  $N_3$  و منحنی تابع توصیف‌شده با رابطه (۱) را به دست می‌آوریم:

$$V_3 + 1 = \frac{4 - V_3}{2} \Rightarrow V_3 = \frac{2}{3} \text{ V} \Rightarrow i_3 = \frac{2}{3} + 1 = \frac{5}{3} \text{ A}$$

حال می‌توان توان مصرفی مقاومت ۲ اهمی را محاسبه کرد:

$$P_{2\Omega} = 2 \times i_3^2 = 2 \times \frac{25}{9} = \frac{50}{9} \text{ W}$$



۳- گزینه «۱» با توجه به تقارن مدار می توان نتیجه گیری کرد که: ۱- منبع جریان  $I_S$  بر  $i_X$  بی تأثیر است. ۲- اثر  $V_T$  بر  $i_X$  برابر منفی اثر  $V_1$  بر  $i_X$  است. لذا می توان نوشت:

$$i_X = k(V_1 - V_T)$$

$$6 = k(2 - 5) = -3k \Rightarrow k = -2$$

$$i_X = -2(V_1 - V_T) = -2(3 - 4) = 2A$$

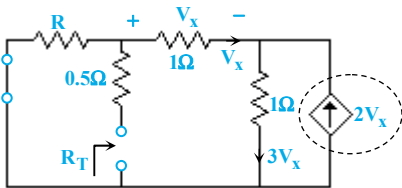
حال مقدار  $k$  را با استفاده از اطلاعات داده شده در صورت سؤال محاسبه می کنیم:

لذا در شرایط جدید داریم:

۴- گزینه «۱» برای آن که با جایگزینی سلف مدار توسط خازن  $C = L$ ، ثابت زمانی تغییر نکند، باید مقدار مقاومت دیده شده از دو سر سلف  $(R_T)$  برابر ۱ اهم باشد:

$$\tau_L = \tau_C \Rightarrow \frac{L}{R_T} = R_T C \xrightarrow{L=C} \frac{1}{R_T} = R_T \Rightarrow R_T = 1\Omega$$

حال مقدار  $R_T$  را محاسبه کرده و آن را برابر ۱ اهم قرار می دهیم. برای محاسبه  $R_T$  منابع مستقل مدار را غیرفعال نموده و منبع وابسته را با مقاومت معادلش جایگزین می نماییم:

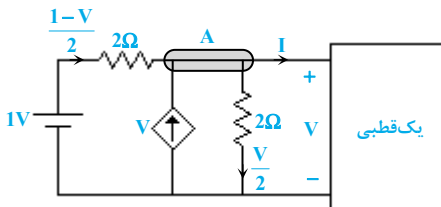


$$R_{eq} = \frac{3V_x \times 1}{-2V_x} = -\frac{3}{2}\Omega$$

$$R_T = \infty / 5 + R \parallel (1 + 1 \parallel (-\frac{3}{2})) = \infty / 5 + R \parallel 4 = \infty / 5 + \frac{4R}{4+R}$$

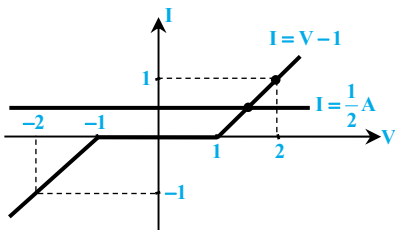
$$R_T = 1 \Rightarrow \infty / 5 + \frac{4R}{4+R} = 1 \Rightarrow R = \frac{4}{7}\Omega$$

۵- گزینه «۲» مطابق شکل، رابطه  $V$  بر حسب  $I$  را برای مدار سمت چپ یک قطبی محاسبه نموده و نقطه تقاطع منحنی این رابطه را با منحنی  $v-i$  یک قطبی به دست می آوریم.



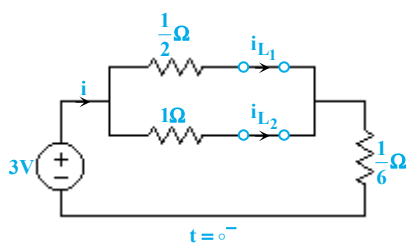
$$KCLA: \frac{1-V}{2} + V - \frac{V}{2} - I = 0 \Rightarrow I = \frac{1}{2}A$$

از رابطه بالا مشخص است که این مدار همچون یک منبع جریان عمل می کند. حال طبق نمودار داریم:



$$V - 1 = \frac{1}{2} \Rightarrow V = \frac{3}{2}V$$

۶- گزینه «۴» ابتدا مدار را در  $t = 0^-$  تحلیل می کنیم. در این زمان سلفها اتصال کوتاه هستند.



$$i = \frac{3}{\frac{1}{2} \parallel 1 + \frac{1}{6}} = \frac{3}{\frac{1}{2} + \frac{1}{6}} = 6A \Rightarrow \begin{cases} i_{L1}(0^-) = \frac{1}{1 + \frac{1}{2}} \times 6 = 4A \\ i_{L2}(0^-) = 6 - 4 = 2A \end{cases}$$

در  $t = 0^+$  با باز شدن کلید، کاتست سلفی در مدار ایجاد شده و جریان سلفها تغییر ناگهانی خواهد داشت. جریان مشترک سلفها در این لحظه از رابطه زیر به دست می آید:

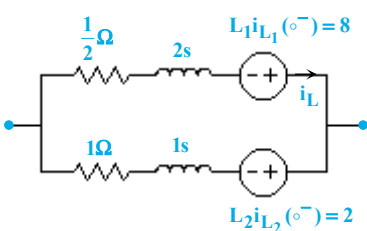
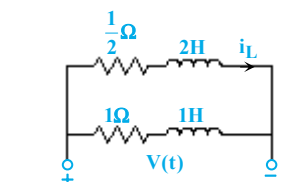
$$i_L(0^+) = \frac{i_{L1}(0^-) \times L_1 - i_{L2}(0^-) \times L_2}{L_1 + L_2} = \frac{4 \times 2 - 2 \times 1}{2 + 1} = 2A$$

$$i_L = \frac{8 - 2}{3s + \frac{1}{2}} = \frac{2}{3s + \frac{1}{2}}$$

مدار را به حوزه لاپلاس می بریم:

$$V(s) = i_L(2s + \frac{1}{2}) - 8 = \frac{(4s + 1)}{s + \frac{1}{2}} - 8 = \frac{4s + 1 - 8s - 4}{s + \frac{1}{2}}$$

$$\Rightarrow V(s) = \frac{-4s - 3}{s + \frac{1}{2}} = -4 - \frac{1}{s + \frac{1}{2}} \xrightarrow{\text{تبدیل لاپلاس معکوس}} V(t) = -4\delta(t) - e^{-\frac{t}{2}}u(t), t > 0^-$$



۷- گزینه «۳» اگر تبدیل لاپلاس  $Z_{in}(s)$  را  $Z_{in}(s)$  تعریف کنیم، خواهیم داشت:

$$V(s) = Z_{in}(s)I_s(s)$$

$$Z_{in}(s) = \frac{as^2 + bs + c}{(s+1)^2}$$

با توجه به پاسخ گذرای سیستم،  $Z_{in}$  دارای قطب‌های  $s_{1,2} = -1$  بوده و به شکل کلی مقابل است:

در فرکانس تحریک  $\omega = 2 \frac{\text{rad}}{s}$ ،  $Z_{in}(s=j\omega)$  برابر  $Z_{in}(s=j\omega) = \left(\frac{\lambda}{\delta} - j\frac{\epsilon}{\delta}\right)\Omega$  می‌باشد. لذا داریم:

$$Z_{in}(j\omega) = \frac{a(j\omega)^2 + j\omega b + c}{(j\omega + 1)^2} = \frac{c - \omega^2 a + j\omega b}{-3 + j\omega} = \frac{\lambda - j\epsilon}{\delta} \Rightarrow \delta(c - \omega^2 a + j\omega b) = j\delta\omega \Rightarrow \begin{cases} c = \omega^2 a \\ b = \delta \end{cases}$$

از طرفی مطابق با ولتاژ حالت گذرای سیستم، باید در ورودی  $V(s) \cdot I_s = \frac{\delta s}{s^2 + 4}$  شامل جمله  $\frac{\delta}{(s+1)^2}$  باشد که نتیجه می‌دهد:

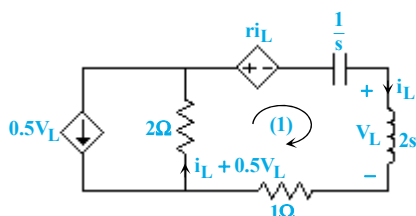
$$\left. \frac{as^2 + \delta s + \omega^2 a}{1} \times \frac{\delta s}{s^2 + 4} \right|_{s=-1} = \delta \Rightarrow \frac{\delta a - \delta}{1} \times \frac{-\delta}{\delta} = \delta \Rightarrow a = 0$$

لذا  $Z_{in}$  به شکل مقابل است:  $Z_{in}(s) = \frac{\delta s}{(s+1)^2}$ . حال با جایگذاری  $s = j\omega$  داریم:

$$Z_{in}(j\omega) = \frac{j\delta\omega}{(j\omega+1)^2} = \frac{j\delta\omega}{1 - \omega^2 + j2\omega}$$

مشخصاً به ازای  $\omega = 1 \frac{\text{rad}}{s}$ ،  $Z_{in}$  حقیقی خواهد بود:

$$Z_{in}(j) = \frac{j\delta}{0 + j2} = \frac{\delta}{2}\Omega$$



۸- گزینه «۲» در حالت بی‌اتلاف، مدار دارای فرکانس‌های طبیعی موهومی مزدوج می‌باشد، لذا با خاموش فرض کردن منابع مستقل مدار، فرکانس‌های طبیعی را محاسبه می‌کنیم. مدار به شکل روبه‌رو در فضای  $s$  مدل می‌شود:

$$V_L = 2s i_L \quad (1)$$

حال با نوشتن رابطه KVL در حلقه (۱) داریم:

$$r i_L + \frac{1}{s} i_L + V_L + 1 \times i_L + 2(i_L + 0.5V_L) = 0 \Rightarrow 2V_L + (3 + r + \frac{1}{s})i_L = 0 \xrightarrow{(1)} (4s + 3 + r + \frac{1}{s})i_L = 0 \xrightarrow{\times s} (4s^2 + (3+r)s + 1)i_L = 0$$

لذا چندجمله‌ای معادله مدار به شکل  $4s^2 + (3+r)s + 1 = 0$  می‌باشد. مشخص است که اگر  $r = -3$  باشد، فرکانس‌های طبیعی مدار موهومی و برابر خواهند بود با:

$$s_{1,2} = \pm j\frac{1}{2}$$

۹- گزینه «۱» اندوکتانس معادل مدار را برای تک‌تک گزینه‌ها با توجه به نقطه‌های مشخص شده در مدارها، محاسبه می‌کنیم:

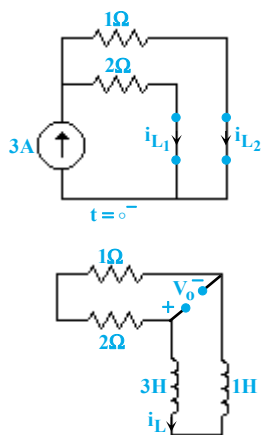
گزینه (۲):  $L_{eq} = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 + L_2 - 2M} = \frac{2 \times 2 - 1}{2 + 2 - 2 \times 1} = \frac{3}{2} H$

گزینه (۱):  $L_{eq} = L_1 + L_2 + 2M = 2 + 2 + 2 \times 1 = 6 H$

گزینه (۴):  $L_{eq} = L_1 + L_2 - 2M = 2 + 2 - 2 \times 1 = 2 H$

گزینه (۳):  $L_{eq} = \frac{L_1 L_2 - M^2}{L_1 + L_2 + 2M} = \frac{2 \times 2 - 1}{2 + 2 + 2 \times 1} = \frac{1}{2} H$

می‌بینیم که اندوکتانس معادل ورودی در گزینه (۱) بیشتر از سایر گزینه‌ها می‌باشد.



۱۰- گزینه «۳» ابتدا مدار را در  $t = 0^-$  تحلیل می‌کنیم. در این لحظه سلف‌ها با اتصال کوتاه مدل می‌شود:

$$i_{L_1}(0^-) = \frac{1}{1+2} \times 3 = 1 A$$

$$i_{L_2}(0^-) = \frac{2}{1+2} \times 3 = 2 A$$

در  $t = 0$  با خاموش شدن منبع جریان مدار، کاتست سلفی در مدار ایجاد شده و جریان سلف‌ها پرش خواهد داشت. برای محاسبه جریان مشترک سلف‌ها در  $t = 0^+$  از رابطه زیر استفاده می‌کنیم:

$$i_L(0^+) = \frac{i_{L_1}(0^-) \times L_1 - i_{L_2}(0^-) \times L_2}{L_1 + L_2} = \frac{1 \times 3 - 2 \times 1}{3 + 1} = \frac{1}{4} A$$

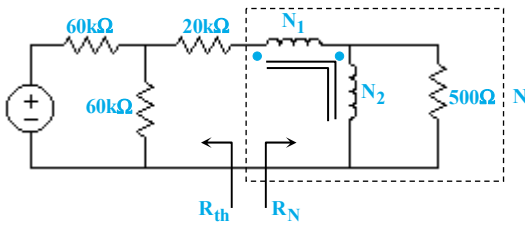
در  $t > 0$  مدار همچون یک مدار مرتبه اول با ثابت زمانی  $\tau = \frac{L_1 + L_2}{R_1 + R_2} = \frac{4}{3} s$  عمل می‌کند؛ لذا جریان  $i_L$  برابر خواهد بود با:

$$i_L(t) = i_L(0^+) e^{-\frac{t}{\tau}} = \frac{1}{4} e^{-\frac{3}{4}t}$$

$$V_0 = -3 \times i_L = -3 \times \frac{1}{4} e^{-\frac{3}{4}t} = -\frac{3}{4} e^{-\frac{3}{4}t}, \quad t > 0$$

در نهایت داریم:

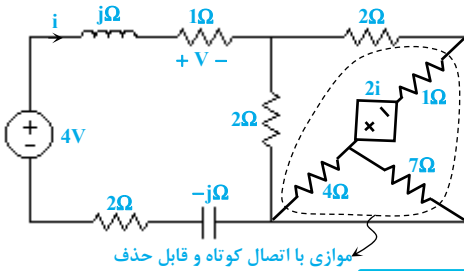
۱۱- گزینه «۳» برای آن که بیشترین توان متوسط به مقاومت ۵۰۰ اهمی برسد باید بیشترین توان به شبکه N در شکل زیر برسد. زمانی این توان ماکزیمم می‌شود که مقاومت این شبکه، برابر مقاومت معادل تونن مدار گردد. حال مقدار هر دو را محاسبه کرده و برابر یکدیگر قرار می‌دهیم.



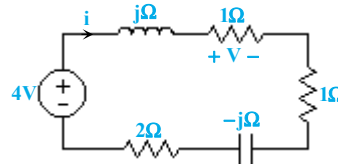
$$R_{th} = 60 \parallel 60 + 20 = 50 \text{ k}\Omega, \quad R_N = \left(\frac{N_1 + N_2}{N_2}\right)^2 \times 500 \text{ }\Omega$$

$$R_{th} = R_N \Rightarrow 50 \text{ k} = \left(\frac{N_1 + N_2}{N_2}\right)^2 \times 500 \Rightarrow \frac{N_1 + N_2}{N_2} = 10 \Rightarrow \frac{N_1}{N_2} = 9$$

۱۲- گزینه «۴» مدار را با  $\omega = 1 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$  به حالت فازوری برده و قسمت سمت راست را که در تحلیل آن بی‌تأثیر است، حذف نموده و مدار را ساده می‌کنیم:

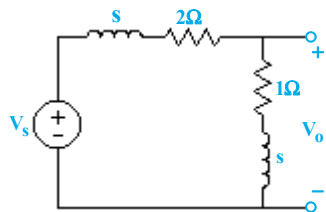


ساده‌سازی



$$i = \frac{4}{j+1+1-j+2} = 1 \text{ A}$$

$$V = i \times 1 = 1 \text{ V} \Rightarrow V(t) = \cos t$$

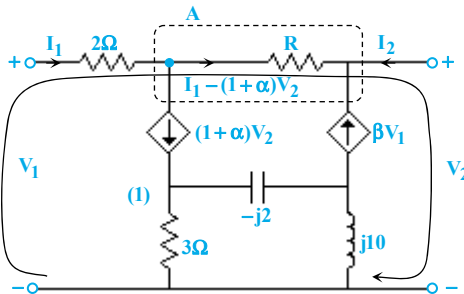


۱۳- گزینه «۴» اگر  $s = -\alpha$  جزو صفرهای تابع انتقال یک مدار باشد، در صورت تحریک مدار با ورودی  $e^{-\alpha t} u(t)$ ، به علت حذف قطب و صفر در تبدیل لاپلاس خروجی مدار، این مد فرکانسی در خروجی مدار دیده نمی‌شود. حال در این مدار داریم:

$$\frac{V_o}{V_s} = \frac{s+1}{s+1+s+2} = \frac{s+1}{2s+3}$$

می‌بینیم که تابع انتقال مدار دارای صفر  $s = -1$  می‌باشد، پس اگر  $V_s = e^{-t} u(t)$  باشد، خروجی شامل جمله  $e^{-t}$  نخواهد بود. بنابراین باید  $\alpha = 1$  باشد.

۱۴- گزینه «۲» ابتدا ماتریس ادمیتانس دوقطبی را محاسبه می‌کنیم. مطابق شکل داریم:



KVL (I):  $-V_1 + 2I_1 + R(I_1 - (1+\alpha)V_2) + V_2 = 0$

$$\Rightarrow (R+2)I_1 - V_1 + (1-(1+\alpha)R)V_2 = 0$$

$$\Rightarrow I_1 = \frac{1}{R+2} V_1 + \frac{(\alpha+1)R-1}{R+2} V_2 \quad (*)$$

KCL A:  $I_1 - (1+\alpha)V_2 + \beta V_1 + I_2 = 0$

$$\xrightarrow{(*)} \frac{1}{R+2} V_1 + \frac{(\alpha+1)R-1}{R+2} V_2 - (1+\alpha)V_2 + \beta V_1 + I_2 = 0$$

$$\Rightarrow \left(\beta + \frac{1}{R+2}\right) V_1 + \frac{-(2\alpha+3)}{R+2} V_2 + I_2 = 0 \Rightarrow I_2 = -\left(\beta + \frac{1}{R+2}\right) V_1 + \frac{2\alpha+3}{R+2} V_2$$

$$\begin{cases} Y_{11} = Y_{22} \Rightarrow \frac{1}{R+2} = \frac{2\alpha+3}{R+2} \Rightarrow \alpha = -1 \\ Y_{12} = Y_{21} \Rightarrow \frac{(\alpha+1)R-1}{R+2} = -\left(\beta + \frac{1}{R+2}\right) \xrightarrow{\alpha=-1} \beta = 0 \end{cases}$$

برای آن که دوقطبی متقارن باشد باید داشته باشیم:



۱۵- گزینه «۴» ابتدا سه مقاومت ۳ اهمی در مرکز مدار با اتصال مثلث را به مقاومت‌های معادل با اتصال ستاره تبدیل می‌کنیم:

با جایگزینی مقاومت‌ها، یک مدار معادل T داریم که پارامترهای امپدانس مدار به راحتی از روی آن قابل محاسبه است:

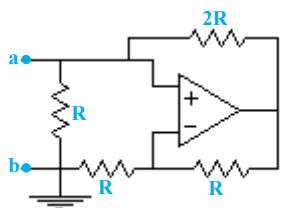
$$Z_{12} = Z_{21} = 1 \Omega$$

$$Z_{11} - Z_{12} = s+1 \Rightarrow Z_{11} = s+1+1 = s+2$$

$$Z_{22} - Z_{12} = 1 + \frac{1}{s} \Rightarrow Z_{22} = 1 + \frac{1}{s} + 1 = 2 + \frac{1}{s} \Rightarrow Z = \begin{bmatrix} s+2 & 1 \\ 1 & 2 + \frac{1}{s} \end{bmatrix}$$

سؤالات آزمون کارشناسی ارشد ۱۳۹۹ - مهندسی برق

۱- در مدار زیر، مقاومت ورودی  $R_{in}$  از دو سر  $a, b$  کدام است؟



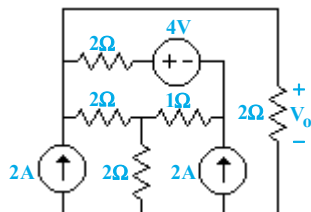
(۱)  $\frac{1}{R}$

(۳)  $2R$

(۲)  $R$

(۴)  $\infty$

۲- ولتاژ خروجی  $V_o$  در مدار زیر، چند ولت است؟



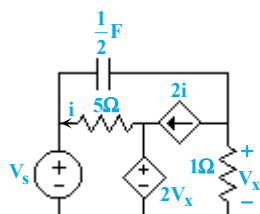
(۱)  $\frac{24}{13}$

(۳)  $\frac{48}{13}$

(۲)  $\frac{32}{13}$

(۴)  $\frac{64}{13}$

۳- ثابت زمانی مدار زیر، چند ثانیه است؟



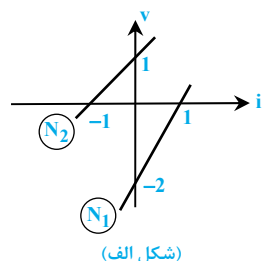
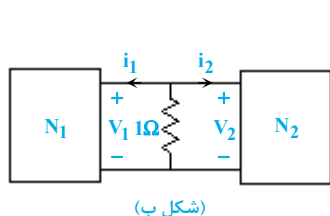
(۱)  $\frac{5}{18}$

(۳)  $\frac{5}{9}$

(۲)  $\frac{18}{5}$

(۴)  $\frac{9}{5}$

۴- دو شبکه  $N_1$  و  $N_2$  را که مشخصه  $v-i$  آن‌ها در شکل الف رسم شده به صورت شکل ب به یک مقاومت  $1\Omega$  متصل می‌کنیم. جریان  $i_r$  کدام است؟



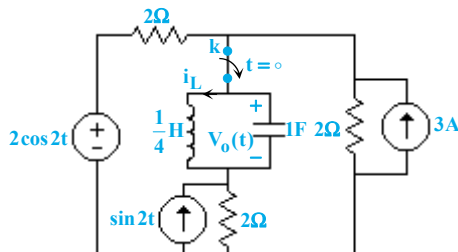
(۱)  $i_r = -1$

(۲)  $i_r = +1$

(۳)  $i_r = \frac{-1}{5}$

(۴)  $i_r = \frac{4}{3}$

۵- در مدار زیر کلید  $k$  به مدت طولانی بسته بوده تا مدار به حالت دائمی برسد. در لحظه  $t = 0$  کلید  $k$  باز می‌شود. ولتاژ  $v_o(t)$  برای  $t \geq 0$  کدام است؟



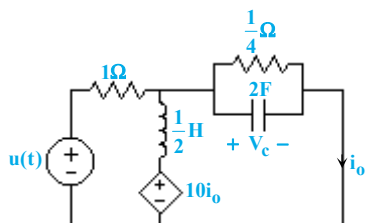
(۱)  $1 - 2/5 \sin 2t$

(۲)  $1 + 2/5 \sin 2t$

(۳)  $\cos 2t - 2/5 \sin 2t$

(۴)  $2 \cos 2t + 2/5 \sin 2t$

۶- در مدار زیر،  $i_o(0^+)$  و  $\frac{d^2 v_c}{dt^2}(0^+)$  به ترتیب کدام است؟ ولتاژ اولیه خازن و جریان اولیه سلف را صفر در نظر بگیرید.



(۲)  $-8 \frac{v^2}{s^2}, -1A$

(۴)  $8/75 \frac{v^2}{s^2}, 1A$

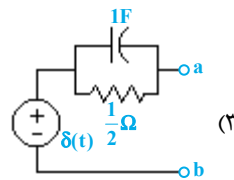
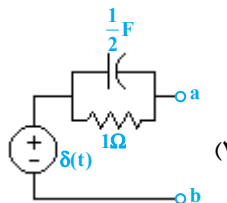
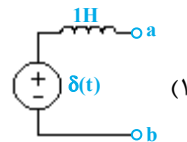
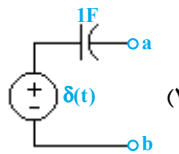
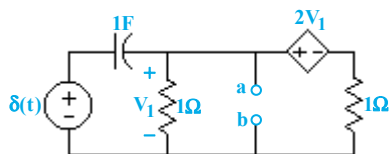
(۱)  $-9 \frac{v^2}{s^2}, -1A$

(۳)  $8 \frac{v^2}{s^2}, 1A$

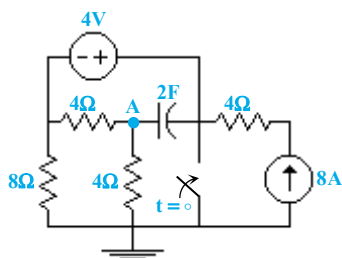




۷- مدار معادل تونن حالت صفر از دو سر a, b مدار زیر، کدام گزینه می‌تواند باشد؟



۸- در شکل زیر، کلید برای مدت طولانی باز بوده است و در  $t=0$  بسته می‌شود. ولتاژ نقطه A در  $t=0^+$  چند ولت است؟



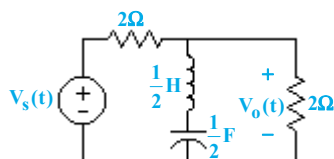
(۱) ۱۶

(۲) +۲۰

(۳) -۲۰

(۴) -۳۶

۹- در مدار زیر پاسخ ضربه کدام است؟



(۱)  $\frac{1}{2}\delta(t) - \frac{2}{\sqrt{3}}e^{-t}\cos(\sqrt{3}t + 30^\circ)$

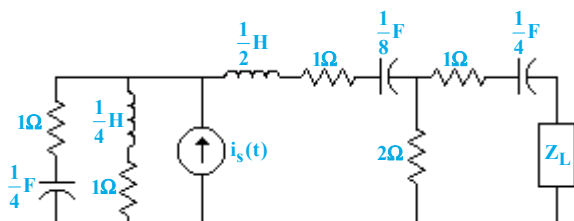
(۲)  $\frac{1}{2}\delta(t) - \frac{2}{\sqrt{3}}e^{-t}\cos(\sqrt{3}t + 60^\circ)$

(۳)  $\delta(t) - \frac{2}{\sqrt{3}}e^{-t}\cos(\sqrt{3}t + 30^\circ)$

(۴)  $\delta(t) - \frac{2}{\sqrt{3}}e^{-t}\cos(\sqrt{3}t + 60^\circ)$

۱۰- در مدار زیر،  $i_s(t) = 2\cos 4t$ ، مقادیر خازن‌ها برحسب فاراد، سلف‌ها برحسب هانری و مقاومت‌ها برحسب اهم داده شده است. امپدانس بار چقدر

باشد تا حداکثر توان متوسط را از مدار دریافت کند؟



(۱) ۲

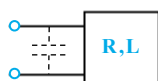
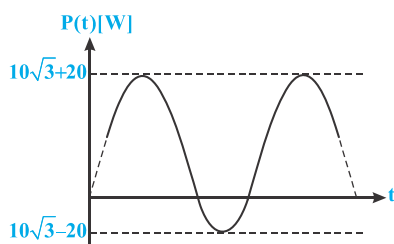
(۲)  $2 + j$

(۳)  $2 - j$

(۴)  $2 + 3j$

۱۱- نمودار توان لحظه‌ای شبکه‌ای از مقاومت‌ها و سلف‌های مثبت در شکل زیر نمایش داده شده است. اگر با موازی کردن خازن C با شبکه فوق

ضریب توان ثابت بماند، توان راکتیو تولیدی خازن کدام است؟



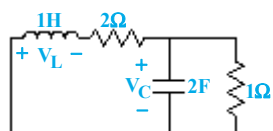
(۱) ۱۰ VAR

(۲) ۲۰ VAR

(۳) ۳۰ VAR

(۴) امکان ندارد با افزودن خازن به شبکه ضریب توان ثابت بماند.

۱۲- در مدار زیر، معادله ولتاژ خازن  $V_C(t) = e^{-2t}(\sin t + \cos t)$  است. مقدار  $V_L(t)$  کدام است؟



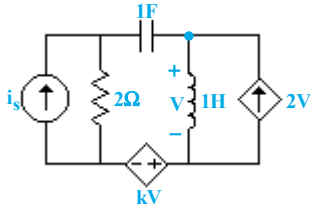
(۱)  $e^{-t}(9\cos t - 2\sin t)$

(۲)  $e^{-t}(3\sin t - 11\cos t)$

(۳)  $e^{-2t}(11\sin t - 3\cos t)$

(۴)  $e^{-2t}(9\sin t - 2\cos t)$

۱۳- در مدار زیر محدوده  $k$  چقدر باشد تا فرکانس طبیعی متغیر  $V$  موهومی خالص گردد؟



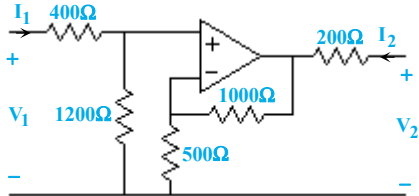
(۲)  $0 < k < 3$

(۱)  $k > 3$

(۴) ممکن نیست.

(۳)  $0 < k < 4$

۱۴- در مدار زیر، با فرض ایده‌آل بودن OP-Amp، دترمینان ماتریس  $H$  مدار کدام است؟  $\begin{pmatrix} V_1 \\ I_1 \end{pmatrix} = H \begin{pmatrix} I_1 \\ V_2 \end{pmatrix}$



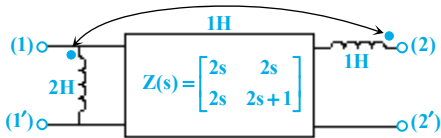
(۱) ۱

(۲) ۴

(۳) ۸

(۴) ۱۶

۱۵- در دوقطبی نشان داده شده در شکل زیر، مقدار  $y_{12}$  کدام است؟



(۲)  $-\frac{3}{2+s}$

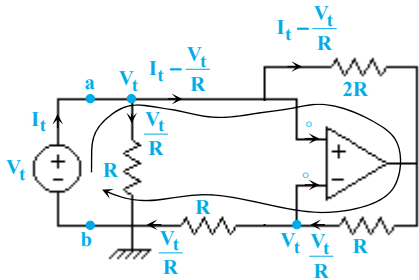
(۱)  $\frac{3}{2+s}$

(۴)  $-\frac{2+s}{3}$

(۳)  $\frac{2+s}{3}$

پاسخنامه آزمون کارشناسی ارشد ۱۳۹۹ - مهندسی برق

۱- گزینه «۳» با اعمال منبع ولتاژ  $V_t$  و جریان  $I_t$  به دو سر  $a$  و  $b$  و KCL زدن در گره‌های مدار و همچنین با توجه به اینکه در آپامپ ایده‌آل  $V_+ = V_-$  است خواهیم داشت:



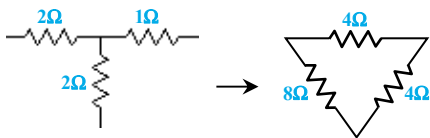
$V_+ = V_- = V_t$

در ادامه با مشخص شدن جریان شاخه‌های مدار، در حلقه نشان داده شده در شکل KVL را می‌نویسیم:

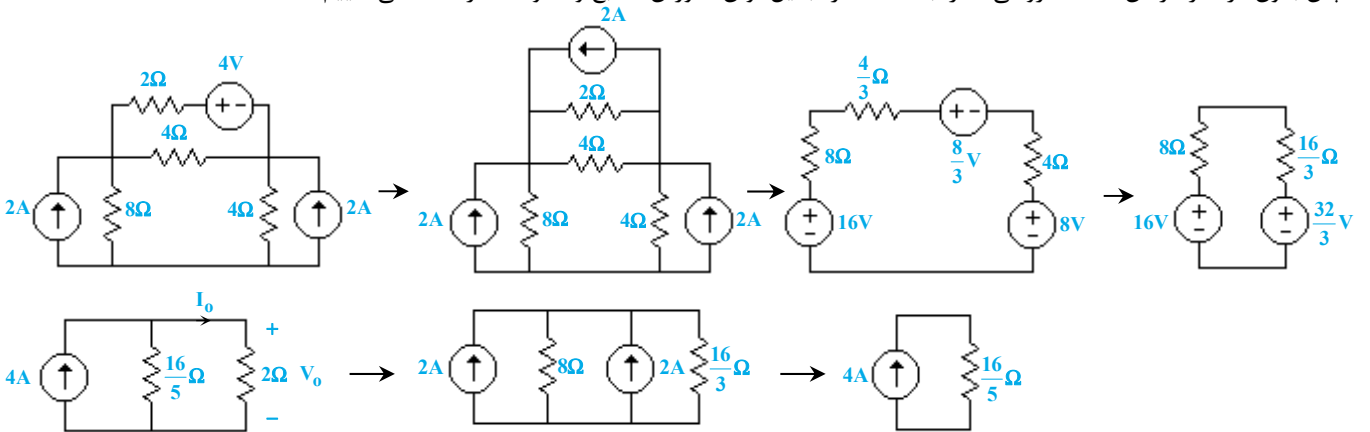
KVL:  $-V_t + 2R(I_t - \frac{V_t}{R}) + 2R \frac{V_t}{R} = 0 \Rightarrow -V_t + 2RI_t - 2V_t + 2V_t = 0$

$\Rightarrow V_t = 2RI_t \Rightarrow R_{eq} = \frac{V_t}{I_t} = 2R$

۲- گزینه «۴» با استفاده از تبدیل ستاره به مثلث برای سه مقاومت داخلی مدار داریم:



سپس بدون در نظر گرفتن شاخه خروجی مدار، با استفاده از تبدیل تونن - نورتن، منابع و مقاومت‌ها را ساده می‌نماییم.

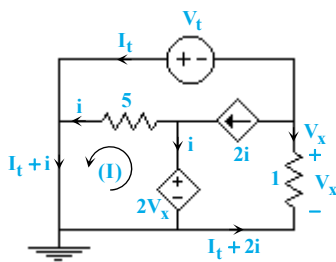


$I_0 = \frac{16}{\frac{16}{5} + 2} \times 4 = \frac{32}{13} \text{ A} \Rightarrow V_0 = 2I_0 = \frac{64}{13} \text{ Volt}$

در نهایت با اضافه کردن شاخه خروجی مدار خواهیم داشت:



۳- گزینه «۱» برای یافتن ثابت زمانی مدار، ابتدا مقاومت معادل مدار را از دو سر خازن به دست می‌آوریم. بدین منظور خازن را حذف و منبع ولتاژ مستقل  $V_s$  را اتصال کوتاه نموده و با اعمال منبع ولتاژ  $V_t$  و جریان  $I_t$  به جای خازن و KCL و KVL در گره‌ها، در حلقه I معادله KVL را نوشته و نسبت  $\frac{V_t}{I_t}$  که برابر  $R_{eq}$  می‌باشد را به دست می‌آوریم:



$$V_x = -V_t \quad (1)$$

$$V_x = -(I_t + 2i) \Rightarrow V_t = I_t + 2i \quad (2)$$

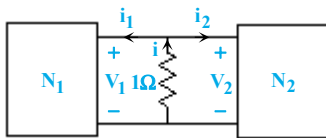
$$\text{KVL(I)}: -2V_x + \Delta i = 0 \Rightarrow i = \frac{2}{\Delta} V_x = -\frac{2}{\Delta} V_t$$

$$(2) \Rightarrow V_t = I_t + 2(-\frac{2}{\Delta} V_t) = I_t - \frac{4}{\Delta} V_t \Rightarrow \frac{9}{\Delta} V_t = I_t \Rightarrow R_{eq} = \frac{V_t}{I_t} = \frac{\Delta}{9} \Omega$$

$$\tau = R_{eq} \cdot C = \frac{\Delta}{9} \times \frac{1}{2} = \frac{\Delta}{18} \text{ sec}$$

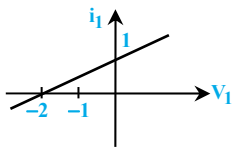
در نهایت برای ثابت زمانی مدار RC داریم:

۴- گزینه «۱» روش اول: با توجه به شکل مدار می‌توان گفت:

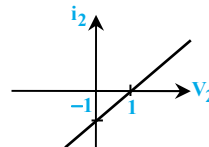


$$\begin{cases} i = i_1 + i_r \\ V_1 = V_r \end{cases} \xrightarrow{\text{KVL}} i + V_1 = 0 \Rightarrow \boxed{i_1 + i_r + V_1 = 0} \quad (I)$$

با توجه به مشخصه‌های  $V-i$  می‌توان جریان  $i_1$  و  $i_r$  را برحسب ولتاژ شبکه‌های  $N_1$  و  $N_2$  را به دست آورد:



$$V_1 = 2i_1 - 2 \Rightarrow \boxed{i_1 = \frac{1}{2}V_1 + 1} \quad (II)$$



$$V_2 = i_2 + 1 \Rightarrow \boxed{i_2 = V_2 - 1} \quad (III)$$

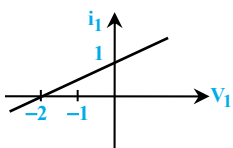
$$(III), (II) \rightarrow i_1 + i_r = \frac{1}{2}V_1 + V_r \xrightarrow{V_1=V_r} \boxed{i_1 + i_r = \frac{3}{2}V_1} \quad (IV)$$

$$(IV), (I) \rightarrow \begin{cases} i_1 + i_r = -V_1 \\ i_1 + i_r = \frac{3}{2}V_1 \end{cases} \Rightarrow -V_1 = \frac{3}{2}V_1 \Rightarrow V_1 = 0$$

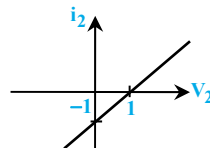
$$V_1 = 0 \rightarrow \begin{cases} i_1 = 1A \\ i_r = -1A \end{cases}$$

پس به ازای  $V_1 = V_2 = 0$  مقدار جریان‌های  $i_1$  و  $i_r$  برابر است با:

روش دوم: با توجه به نمودارهای داده شده می‌توان مشخصه  $V-i$  مربوط به شبکه‌های  $N_1$  و  $N_2$  را به دست آورد:

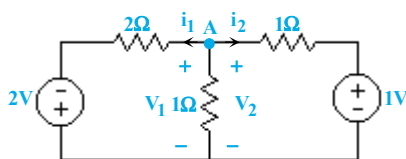
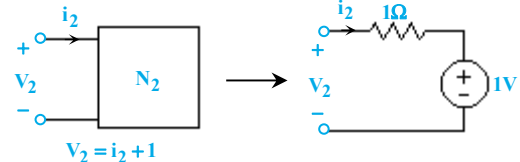
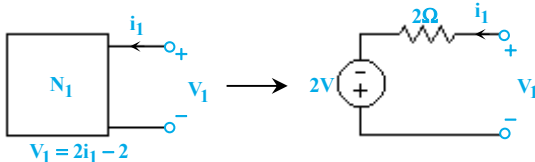


$$\rightarrow V_1 = 2i_1 - 2$$



$$\rightarrow V_2 = i_2 + 1$$

بر این اساس می‌توان شبکه‌های  $N_1$  و  $N_2$  را با مدار معادل بیان‌کننده مشخصه  $V-I$  مربوطه جایگزین نمود:



$$V_1 = V_2 = V_A$$

$$\text{KCL(A)}: \frac{V_A + 2}{2} + \frac{V_A - 1}{1} + \frac{V_A}{1} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{\Delta V_A}{2} = 0 \Rightarrow V_A = V_1 = V_2 = 0$$

$$i_r = \frac{V_A - 1}{1} = \frac{0 - 1}{1} = -1A$$

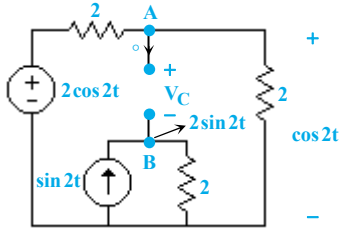
بنابراین خواهیم داشت:

در نتیجه داریم:

$$\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{1 \times \frac{1}{4}}} = 2$$

۵- گزینه «۳» در  $t < 0$ ، فرکانس مدار  $\omega = 2$  است. برای فرکانس مدار LC موازی خواهیم داشت:

با توجه به فرکانس به دست آمده، مدار LC در حالت تشدید قرار می‌گیرد و دارای امپدانس بی‌نهایت بوده و اتصال باز می‌شود. با استفاده از قضیه جمع آثار، ولتاژ خروجی را به ازای منابع سینوسی و منبع جریان DC به صورت جداگانه محاسبه می‌نماییم. برای تحلیل حالت دائمی سینوسی با حذف منبع جریان ۳A، با استفاده از روابط مستقیم ولتاژ و همچنین موازی بودن سلف و خازن داریم:

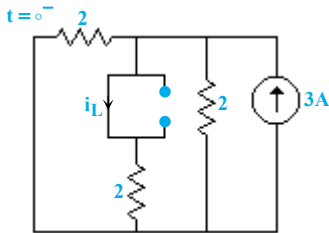


$$V_A = \frac{2}{2+2} \times 2 \cos 2t = \cos 2t \Rightarrow V_C(t) = V_A - V_B = \cos 2t - 2 \sin 2t$$

$$V_B = 2 \times \sin 2t = 2 \sin 2t$$

$$i_L = -i_C = -C \frac{dV_C}{dt} = 2 \sin 2t + 4 \cos 2t$$

اکنون با در نظر گرفتن منبع DC جریان در  $t = 0^-$  داریم:



$$i_L(0^-) = \frac{1}{3} \times 3 = 1A, \quad V_C(0^-) = 0$$

در نتیجه با استفاده از قضیه جمع آثار خواهیم داشت:

$$\begin{cases} V_C(t) = \cos 2t - 2 \sin 2t \\ i_L(t) = 4 \cos 2t + 2 \sin 2t + 1 \end{cases}, \quad t < 0$$

$$V_C(0^+) = 1V, \quad i_L(0^+) = 5A$$

با توجه به پیوسته بودن ولتاژ خازن و جریان سلف در  $t = 0^+$  و  $t = 0^-$  داریم:

$$V_0 = A \sin 2t + B \cos 2t$$

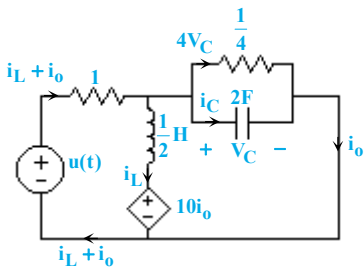
در  $t > 0$  یک مدار LC با فرکانس تشدید  $\omega = 2 \frac{\text{rad}}{\text{sec}}$  خواهیم داشت که پاسخی به شکل مقابل دارد:

با استفاده از شرایط اولیه مدار LC، مقادیر A و B به راحتی قابل محاسبه است:

$$\begin{cases} V_0(0^+) = V_C(0^+) = 1V \Rightarrow A \sin 0 + B \cos 0 = B = 1 \\ \frac{dV_0(0^+)}{dt} = \frac{dV_C(0^+)}{dt} = \frac{1}{C} i_C(0^+) = 1 \times (-i_L(0^+)) = -5 \Rightarrow 2A \cos 0 - 2B \sin 0 = 2A = -5 \Rightarrow A = -2.5 \end{cases}$$

$$\Rightarrow V_0(t) = -2.5 \sin 2t + \cos 2t, \quad t > 0$$

۶- گزینه «۴» در گره‌های مدار و سپس نوشتن KVL در حلقه ورودی داریم:



$$\text{KCL: } i_0 = i_C + 4v_C$$

$$\text{KVL: } -u(t) + 1(i_L + i_0) + V_C = 0$$

$$\Rightarrow -u(t) + i_C + 4V_C + i_L + V_C = 0 \Rightarrow i_C = -5V_C - i_L + u(t)$$

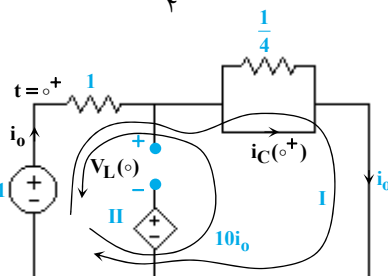
اکنون با جایگذاری  $i'_L = \frac{V_L}{L}$  و  $V'_C = \frac{i_C}{C}$  خواهیم داشت:

$$\frac{d}{dt} i'_C = -5V'_C - i'_L + \delta(t) \Rightarrow V''_C = -\frac{5i_C}{C} - \frac{V_L}{L} + \delta(t)$$

$$i_C = C \frac{dV_C}{dt} = CV'_C \rightarrow i'_C = CV''_C$$

$$\Rightarrow V''_C(0^+) = -\frac{5}{4} i_C(0^+) - V_L(0^+) + 0$$

به ازای  $L = \frac{1}{4}H$  و  $C = 2F$  داریم:



$$\text{KVL(I): } -1 + i_0 = 0 \Rightarrow i_0(0^+) = 1A$$

$$\text{KVL(II): } -1 + 1 \times i_0 + V_L + 1 \times i_0 = 0 \xrightarrow{t=0^+} -1 + i_0(0^+) + V_L(0^+) + 1 \times i_0(0^+) = 0$$

$$\Rightarrow -1 + 1 + V_L(0^+) + 1 \times 0 = 0 \rightarrow V_L(0^+) = -1 \text{ volt}$$

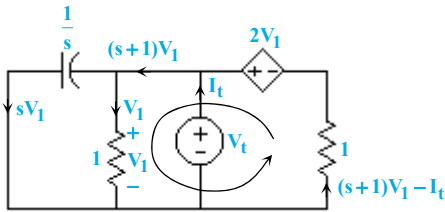
$$i_C(0^+) = i_0(0^+) = 1A$$

با توجه به مدار می‌توان گفت:

$$V''_C(0^+) = -\frac{5}{4} \times 1 - (-1) = -\frac{1}{4} \Rightarrow V''_C(0^+) = -\frac{1}{4} \frac{V^2}{S^2}$$



۷- گزینه «۲» با توجه به وجود منبع ولتاژ ضربه در هر چهار گزینه، کافی است امپدانس معادل از دو سر a و b را به دست آوریم. برای این منظور منبع ولتاژ مستقل را حذف (اتصال کوتاه) می‌نماییم.



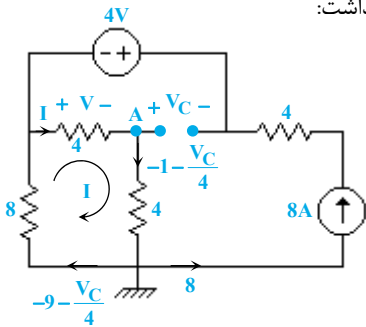
$$V_t = V_1$$

$$\text{KVL: } -2V_1 + V_1 + (s+1)V_1 - I_t = 0$$

$$\Rightarrow sV_1 - I_t = 0 \Rightarrow V_1 = \frac{1}{s}I_t \Rightarrow V_t = \frac{1}{s}I_t \Rightarrow Z_{eq} = \frac{1}{s}$$

که معادل یک خازن با ظرفیت ۱F می‌باشد.

۸- گزینه «۳» برای  $t < 0$  مدار در حالت دائمی قرار دارد و خازن مدار باز می‌باشد. بنابراین اگر ولتاژ دو سر مقاومت  $4\Omega$  سمت چپ را  $V$  و جریان عبوری از آن را برابر  $I$  در نظر بگیریم با KCL در گره‌های مدار و همچنین نوشتن KVL در حلقه سمت چپ خواهیم داشت:



$$V = -4 - V_C \Rightarrow I = \frac{V}{4} = \frac{-4 - V_C}{4} = -1 - \frac{V_C}{4}$$

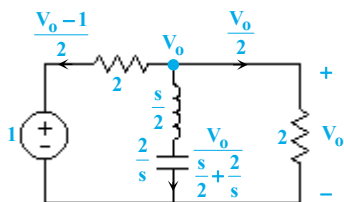
$$\text{KVL(I): } -4 - V_C + 4(-1 - \frac{V_C}{4}) + 8(-9 - \frac{V_C}{4}) = 0$$

$$\Rightarrow -4 - V_C - 4 - V_C - 72 - 2V_C = 0 \Rightarrow V_C = -20 \text{ volt} \Rightarrow V_C(0^-) = -20 \text{ volt}$$

$$V_A(t=0^+) = V_C(0^+) = V_C(0^-) = -20 \text{ volt}$$

اکنون با توجه به پیوستگی ولتاژ خازن می‌توان گفت:

۹- گزینه «۱» با انتقال مدار به حوزه لاپلاس داریم:



$$\text{KCL}(V_o) : \frac{V_o - 1}{s} + \frac{sV_o}{s^2 + 2} + \frac{V_o}{2} = 0$$

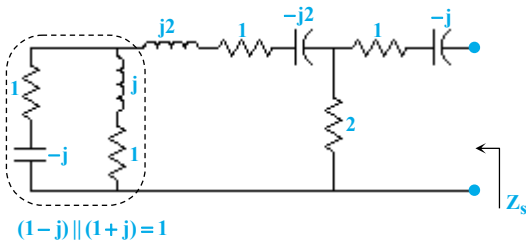
$$\Rightarrow V_o \left( \frac{1}{2} + \frac{1}{s} + \frac{rs}{s^2 + 2} \right) = \frac{1}{2} \Rightarrow V_o = \left( \frac{1}{2} \right) \left( \frac{s^2 + 4 + 2s - 2s}{s^2 + 2s + 4} \right) = \frac{1}{2} \left( 1 - \frac{2s}{s^2 + 2s + 4} \right)$$

$$\Rightarrow V_o(s) = \frac{1}{2} - \frac{s+1}{s^2 + 2s + 4} = \frac{1}{2} - \frac{s+1}{(s+1)^2 + (\sqrt{3})^2} + \frac{1}{\sqrt{3}} \times \frac{\sqrt{3}}{(s+1)^2 + (\sqrt{3})^2} \xrightarrow{L^{-1}} v_o(t) = \frac{1}{2} \delta(t) - e^{-t} \cos(\sqrt{3}t) + \frac{1}{\sqrt{3}} e^{-t} \sin(\sqrt{3}t)$$

$$= \frac{1}{2} \delta(t) - e^{-t} \left[ \cos(\sqrt{3}t) - \frac{1}{\sqrt{3}} \sin(\sqrt{3}t) \right] = \frac{1}{2} \delta(t) - \frac{2}{\sqrt{3}} e^{-t} \cos(\sqrt{3}t + 30^\circ)$$

$$\sqrt{1^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)^2} \cos(\sqrt{3}t - \text{tg}^{-1}\left(\frac{1/\sqrt{3}}{1}\right))$$

۱۰- گزینه «۲» با حذف منبع جریان AC و انتقال مدار به حوزه فازور به ازای  $\omega = 4$  برای امپدانس ورودی مدار از دو سر بار  $Z_L$  داریم:



$$Z_s = [(1 + 2j + 1 - 2j) \parallel 2] + (1 - j) = 2 - j$$

برای انتقال حداکثر توان متوسط به امپدانس بار باید:

$$Z_L = Z_s^* = (2 - j)^* = 2 + j$$

$$(1 - j) \parallel (1 + j) = 1$$

۱۱- گزینه «۲» مقدار توان لحظه‌ای از رابطه مقابل به دست می‌آید:

$$P(t) = v(t)i(t) = \frac{1}{\sqrt{2}} V_m I_m \cos \phi + \frac{1}{\sqrt{2}} V_m I_m \cos(2\omega + \phi), \quad \phi = \theta_V - \theta_I$$

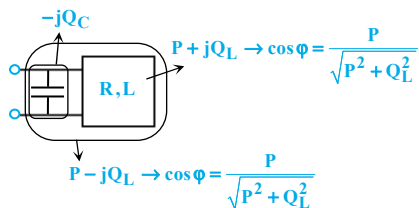
با توجه به نمودار داده شده می‌توان گفت:

$$P(t) = 10\sqrt{3} + 20 \cos(2\omega + \phi) \Rightarrow \begin{cases} \frac{1}{\sqrt{2}} V_m I_m = 20 \Rightarrow V_m I_m = 40 \\ \frac{1}{\sqrt{2}} V_m I_m \cos \phi = 10\sqrt{3} \Rightarrow \cos \phi = \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow \sin \phi = \frac{1}{2} \end{cases}$$

$$Q_L = \frac{1}{\sqrt{2}} V_m I_m \sin \phi = \frac{1}{\sqrt{2}} \times 40 \times \frac{1}{2} = 10 \text{ VAR}$$

بر این اساس توان راکتیو شبکه RL برابر است با:

می‌خواهیم با اضافه کردن خازن، ضریب توان ثابت بماند. تنها در صورتی ضریب توان ثابت می‌ماند که رابطه توان مختلط شبکه که به صورت  $P + jQ_L$  می‌باشد پس از اضافه شدن خازن به صورت  $P - jQ_L$  باشد.

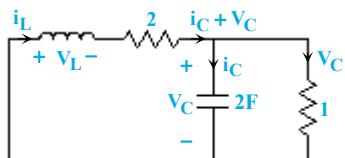


$$\Rightarrow P + jQ_L - jQ_C = P - jQ_L \Rightarrow \boxed{Q_C = 2Q_L}$$

$$\Rightarrow Q_C = 2 \times 10 = 20 \text{ VAR} \Rightarrow -jQ_C = -20 \text{ VAR}$$

بنابراین توان راکتیو تولیدی خازن  $20 \text{ VAR}$  خواهد بود.

۱۲- گزینه «۴» با KCL زدن در گره مدار خواهیم داشت:



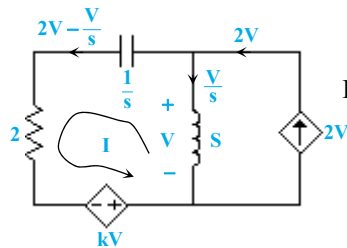
$$i_L = i_C + V_C = C \frac{dV_C}{dt} + V_C = 2 \frac{dV_C}{dt} + V_C$$

$$\Rightarrow i_L = 2(-2e^{-2t}(\sin t + \cos t) + e^{-2t}(\cos t - \sin t)) + (e^{-2t}(\sin t + \cos t))$$

$$\Rightarrow i_L = -e^{-2t}(\Delta \sin t + \cos t)$$

$$V_L = L \frac{di_L}{dt} = -(-2e^{-2t}(\Delta \sin t + \cos t) + e^{-2t}(\Delta \cos t - \sin t)) \Rightarrow V_L(t) = e^{-2t}(11 \sin t - 3 \cos t)$$

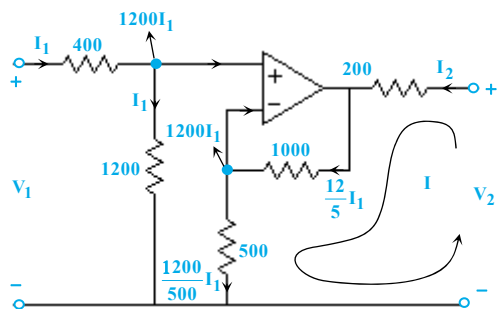
۱۳- گزینه «۱» ابتدا باید فرکانس‌های طبیعی مدار را محاسبه نماییم. بدین منظور معادله مشخصه مدار را با حذف منبع مستقل مدار و انتقال به حوزه لاپلاس به دست می‌آوریم:



$$\text{KVL(I)}: -V + V(2 - \frac{1}{s})(2 + \frac{1}{s}) - kV = 0 \Rightarrow V(-1 + 4 - \frac{1}{s^2} - k) = 0 \Rightarrow -\frac{1}{s^2} + (3 - k) = 0 \Rightarrow s^2 = \frac{1}{3 - k}$$

$$\Rightarrow s^2 + \frac{1}{k - 3} = 0 \xrightarrow{\omega_0^2 > 0} k - 3 > 0 \Rightarrow \boxed{k > 3}$$

۱۴- گزینه «۳» با استفاده از تقسیم ولتاژ و ایده‌آل بودن آپ‌آمپ داریم:



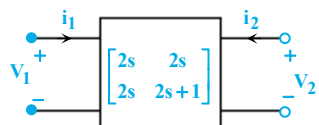
$$V_+ = V_- = 1200 \cdot I_1, \quad \boxed{V_1 = 1600 \cdot I_1}$$

$$\text{KVL(I)}: -V_2 + 200 \cdot I_2 + 2400 \cdot I_1 + 1200 \cdot I_1 = 0 \Rightarrow V_2 = 3600 \cdot I_1 + 200 \cdot I_2$$

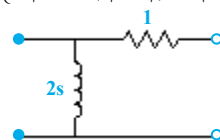
$$\Rightarrow I_2 = +\frac{1}{200} V_2 - \frac{3600}{200} I_1 \Rightarrow \boxed{I_2 = -18 I_1 + \frac{1}{200} V_2}$$

$$\Rightarrow H = \begin{bmatrix} 1600 & 0 \\ -18 & \frac{1}{200} \end{bmatrix} \Rightarrow |H| = 1600 \times \frac{1}{200} = 8$$

۱۵- گزینه «۲» با توجه به ماتریس امپدانس داده شده برای دوقطبی می‌توان گفت:

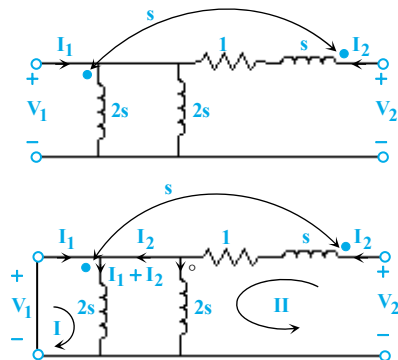


$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2s & 2s \\ 2s & 2s+1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} V_1 = 2s(i_1 + i_2) \\ V_2 = 2s(i_1 + i_2) + i_2 \end{cases}$$



در نتیجه مدار معادل دوقطبی برابر است با:

اکنون با جایگذاری این مدار معادل در مدار مربوطه خواهیم داشت:



برای محاسبه  $y_{12}$  طبق تعریف  $V_1 = 0$  قرار می‌دهیم:

$$y_{12} = \frac{I_1}{V_2} \Big|_{V_1=0}$$

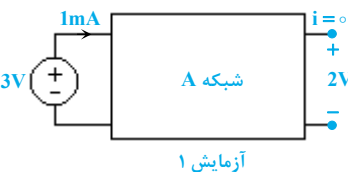
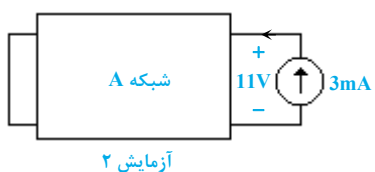
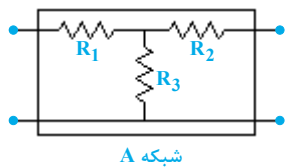
$$\text{KVL(I)} = -\cancel{V_1} + 2s(I_1 + I_2) + sI_2 = 0 \Rightarrow 3sI_2 = -2sI_1 \Rightarrow I_2 = -\frac{2}{3} I_1$$

$$\text{KVL(II)}: -V_2 + sI_2 + s(I_1 + I_2) + I_2 = 0 \Rightarrow -V_2 + s(-\frac{2}{3} I_1) + s(I_1 - \frac{2}{3} I_1) + (-\frac{2}{3} I_1) = 0$$

$$\Rightarrow -I_1(\frac{s}{3} + \frac{2}{3}) = V_2 \Rightarrow y_{12} = \frac{I_1}{V_2} = -\frac{3}{s+2}$$

سوالات آزمون کارشناسی ارشد ۱۳۹۹ - مهندسی ابزار دقیق و اتوماسیون

۱- شبکه مقاومتی A را در دو آزمایش زیر در نظر بگیرید. مقادیر مقاومت‌ها، کدام است؟



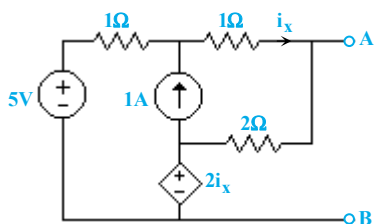
(۲)  $R_1 = 1k\Omega, R_2 = 3k\Omega, R_3 = 2k\Omega$

(۱)  $R_1 = 1k\Omega, R_2 = 2k\Omega, R_3 = 3k\Omega$

(۴)  $R_1 = 2k\Omega, R_2 = 3k\Omega, R_3 = 1k\Omega$

(۳)  $R_1 = 3k\Omega, R_2 = \frac{11}{3}k\Omega, R_3 = 0k\Omega$

۲- معادل تونن مدار مقابل از دو سر A و B، کدام است؟



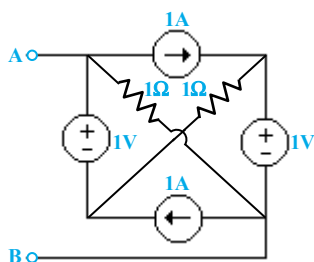
(۲)  $V_{th} = 6V, R_{th} = \frac{2}{3}\Omega$

(۱)  $V_{th} = 6V, R_{th} = \frac{3}{2}\Omega$

(۴)  $V_{th} = 4V, R_{th} = \frac{2}{3}\Omega$

(۳)  $V_{th} = 4V, R_{th} = \frac{3}{2}\Omega$

۳- در مدار زیر نسبت مقاومت معادل تونن از دو سر A و B به ولتاژ مدار باز دو سر A و B، کدام است؟



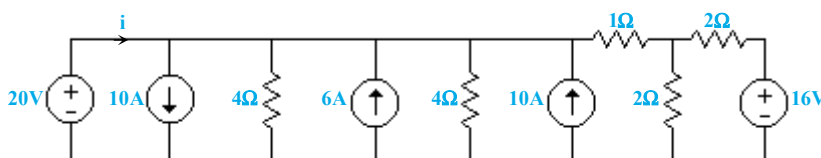
(۱) ۱

(۲)  $\frac{1}{2}$

(۳) ۲

(۴)  $\frac{1}{4}$

۴- در مدار زیر جریان i، چند آمپر است؟



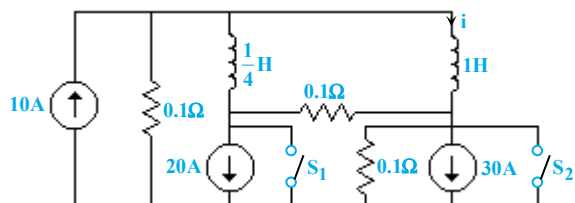
(۴) ۲۱

(۳) ۱۶

(۲) ۱۴

(۱) ۱۰

۵- مدار زیر به مدت زیادی در حالت دائمی بوده است. در لحظه  $t = 0$  هر دو کلید  $S_1$  و  $S_2$  بسته می‌شوند. مقدار جریان i، برای  $t > 0$  کدام است؟



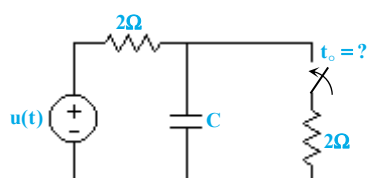
(۱)  $2 + 4e^{-2t}$

(۲)  $2 + 4e^{-\frac{t}{2}}$

(۳)  $6 + 4e^{-\frac{t}{2}}$

(۴)  $6 + 4e^{-2t}$

۶- در مدار زیر، کلید در چه زمانی بسته شود تا پس از بسته شدن آن، ولتاژ خازن ثابت بماند؟ (در زمان‌های  $t < 0$  خازن بدون بار است.)

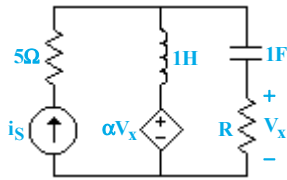


(۱) C

(۲) ۲C

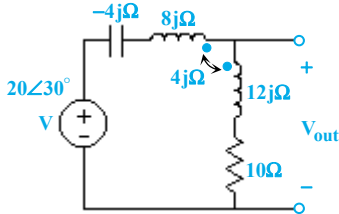
(۳)  $C \ln 2$

(۴)  $2C \ln 2$



۷- در مدار زیر، به‌ازای چه مقادیری از  $\alpha$ ، مدار نوسانی (بدون اتلاف) می‌شود؟ ( $R > 0$ )

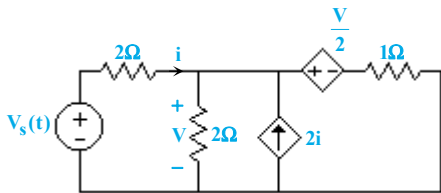
- (۱)  $\alpha = 3$
- (۲)  $\alpha = 1$
- (۳)  $\alpha = -1$
- (۴)  $\alpha = 2$



۸- در مدار زیر، ولتاژ خروجی  $V_{out}$ ، کدام است؟

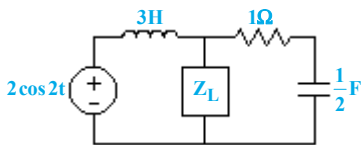
- (۱)  $20 \angle 30^\circ$
- (۲)  $20 \angle -30^\circ$
- (۳)  $10 \angle 30^\circ$
- (۴)  $10 \angle -30^\circ$

۹- در مدار زیر، منبع ولتاژ  $V_s(t) = 3V$  به مدار اعمال شده است. در مورد توان منبع جریان وابسته چه می‌توان گفت؟



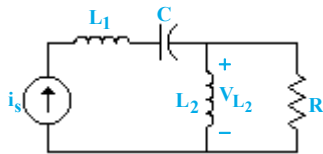
- (۱) ۶ وات توان تحویل می‌گیرد.
- (۲) ۶ وات توان تحویل می‌دهد.
- (۳)  $\frac{54}{25}$  وات توان تحویل می‌دهد.
- (۴)  $\frac{54}{25}$  وات توان تحویل می‌گیرد.

۱۰- مدار زیر در حالت دائمی سینوسی قرار دارد. برای این‌که حداکثر توان متوسط به  $Z_L$  منتقل شود، مقدار آن کدام است؟



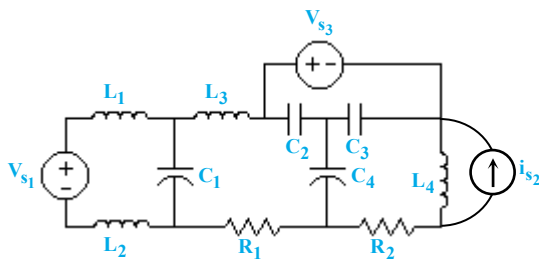
- (۱)  $\frac{3}{13}(1 - 2/5j)$
- (۲)  $\frac{3}{13}(6 - 4j)$
- (۳)  $\frac{3}{13}(6 + 4j)$
- (۴)  $\frac{3}{13}(1 + 2/5j)$

۱۱- پاسخ ضربه ولتاژ دو سر سلف  $L_r$ ، کدام است؟



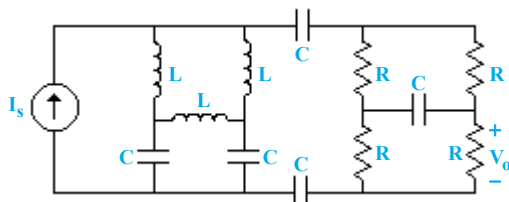
- (۱)  $V_{L_r}(t) = R\delta(t) - \frac{R^2}{L_r} e^{-\frac{R}{L_r}t} u(t)$
- (۲)  $V_{L_r}(t) = -\delta(t) + \frac{R}{L_r} e^{-\frac{R}{L_r}t} u(t)$
- (۳)  $V_{L_r}(t) = -\delta(t) - \frac{R}{L_1} e^{-\frac{R}{L_1}t} u(t)$
- (۴)  $V_{L_r}(t) = R\delta(t) - \frac{R^2}{L_1} e^{-\frac{R}{L_1}t} u(t)$

۱۲- مرتبه مدار مقابل و تعداد فرکانس‌های طبیعی صفر آن، کدام است؟



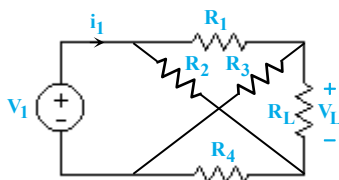
- (۱) ۱ و ۷
- (۲) ۲ و ۶
- (۳) ۲ و ۷
- (۴) ۱ و ۶

۱۳- در مدار زیر تابع شبکه  $\Pi(s) = \frac{V_0}{I_s}$ ، حداکثر چند قطب دارد؟



- (۱) ۴
- (۲) ۵
- (۳) ۶
- (۴) ۸

۱۴- در مدار زیر دو دسته اندازه‌گیری به شرح زیر انجام شده است. مقدار  $\hat{V}_L$  کدام است؟



$R_L = 2\Omega$	$\hat{R}_L = 4\Omega$	(۱) $-9/6$
$i_1 = -2A$	$\hat{i}_1 = -2/4A$	(۲) $-6/9$
$V_1 = 8V$	$\hat{V}_1 = 12V$	(۳) $6/9$
$V_L = 2V$	$\hat{V}_L = ?$	(۴) $9/6$

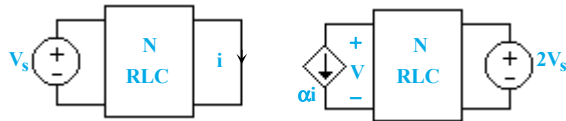




۱۵- در شکل زیر، دوقطبی N از عناصر RLC تشکیل شده است. در آزمایش زیر داریم:  $V = \beta V_s$ ،  $(V_s \neq 0)$ ، پارامتر  $h_{11}$  در ماتریس هایبریید

$$\begin{pmatrix} v_1 \\ I_r \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} h_{11} & h_{1r} \\ h_{r1} & h_{rr} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_1 \\ V_r \end{pmatrix}$$

دوقطبی N کدام است؟



$$\frac{1}{\alpha\beta - \gamma} \quad (2)$$

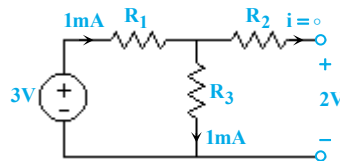
$$\frac{\gamma}{\alpha - \beta} \quad (1)$$

$$\frac{\beta}{\alpha - \gamma} \quad (4)$$

$$\frac{\alpha}{\beta - \gamma} \quad (3)$$

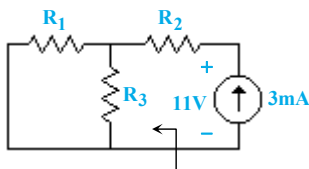
پاسخنامه آزمون کارشناسی ارشد ۱۳۹۹ - مهندسی ابزار دقیق و اتوماسیون

۱- گزینه «۲» با توجه به آزمایش (۱):



$$\text{KVL: } (R_1 + R_r) \times 1\text{mA} = 3\text{V} \Rightarrow R_1 + R_r = 3000\Omega$$

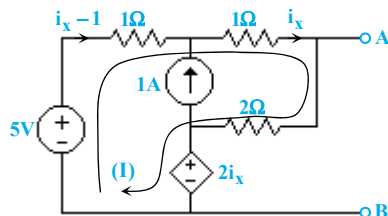
$$2 = \frac{R_r}{R_1 + R_r} \times 3 \Rightarrow \frac{2}{3} = \frac{R_r}{R_1 + R_r} \Rightarrow 2R_1 = R_r \Rightarrow 2R_1 = 3000\Omega \Rightarrow \boxed{R_1 = 1000\Omega} \text{ و } \boxed{R_r = 2000\Omega}$$



اکنون با توجه به آزمایش (۲):

$$\begin{aligned} R_r + (R_1 \parallel R_r) &= \frac{11\text{V}}{3\text{mA}} = \frac{11000}{3} \\ \Rightarrow R_r + 1000 \parallel 2000 &= \frac{11000}{3} \Rightarrow R_r = \frac{11000}{3} - \frac{2000}{3} = 3000\Omega \end{aligned}$$

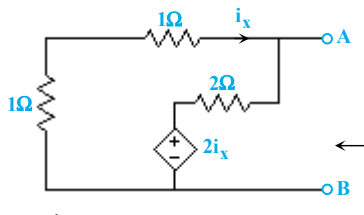
۲- گزینه «۴» ابتدا ولتاژ مدار باز را محاسبه می‌کنیم:



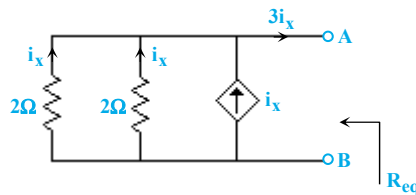
$$\text{KVL (I): } 5 = 1 \times (i_x - 1) + (1 + 2)i_x + 2i_x$$

$$\Rightarrow 6 = 6i_x \Rightarrow i_x = 1\text{A} \Rightarrow V_{AB} = 2i_x + 2i_x = 4\text{V}$$

برای محاسبه مقاومت معادل، منابع مستقل را خاموش می‌کنیم:

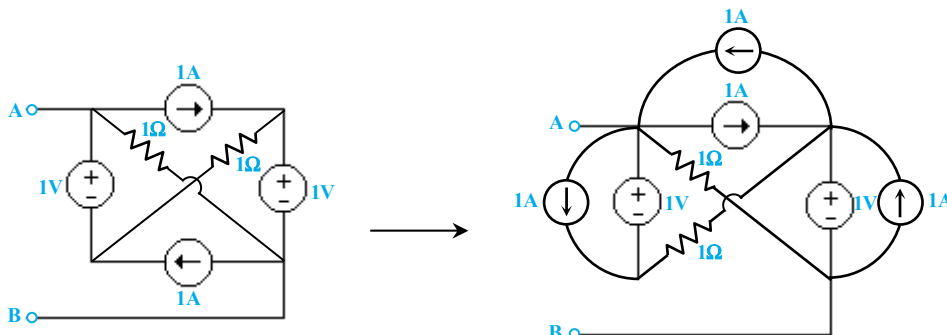


تبدیل تونن  
به نورتن

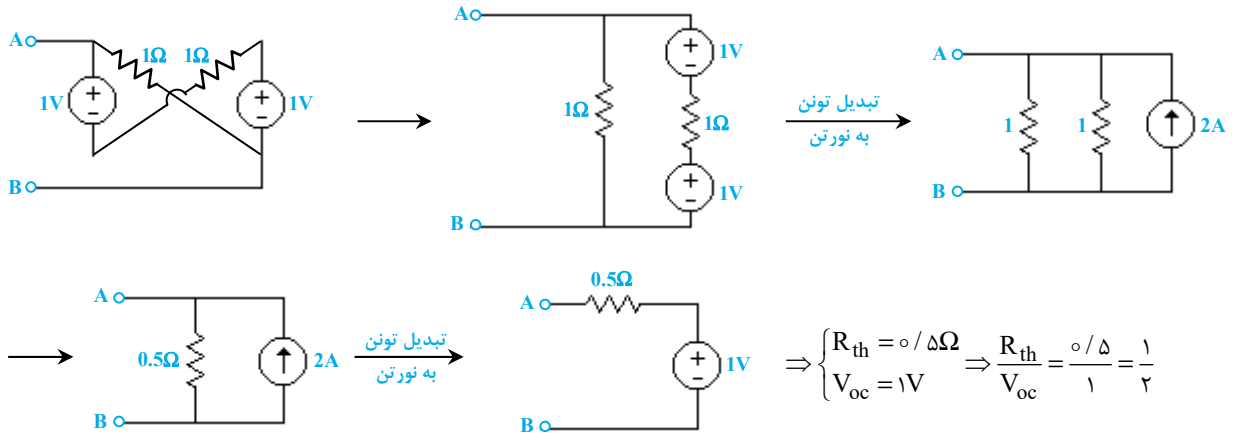


$$V_{AB} = -2i_x \Rightarrow R_{eq} = \frac{2i_x}{2i_x} = 1\Omega$$

۳- گزینه «۲» ابتدا به کمک قاعده پرش، مدار را ساده می‌کنیم:

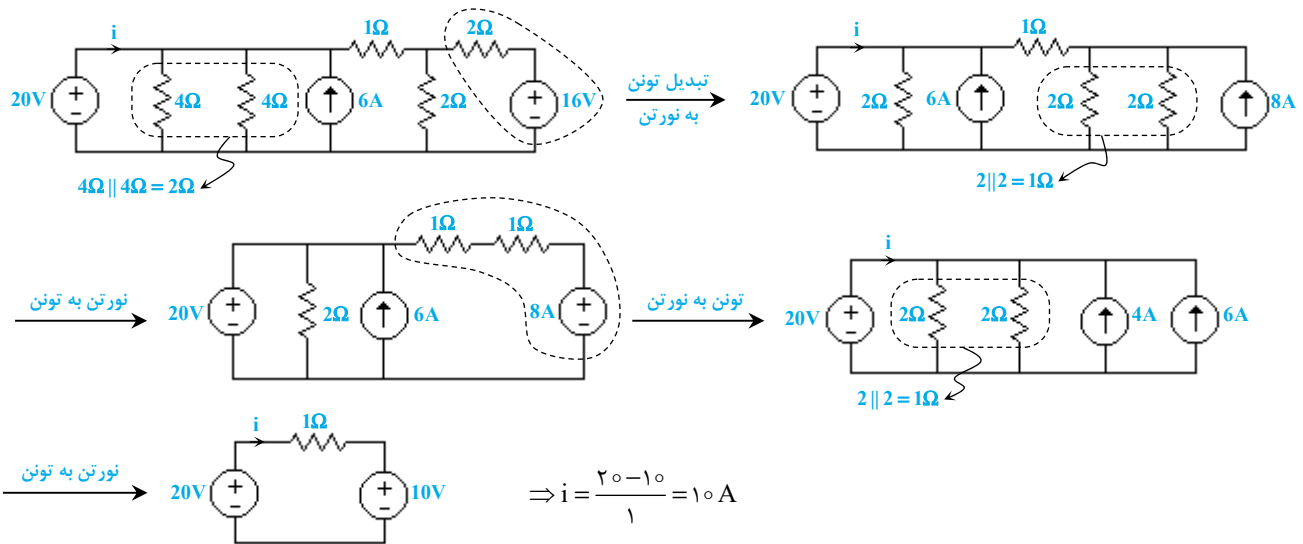


اکنون با حذف منابع جریان موازی با منبع ولتاژ و خنثی شدن دو منبع جریان با جریان‌های برابر و معکوس یکدیگر، مدار به شکل زیر درمی‌آید:



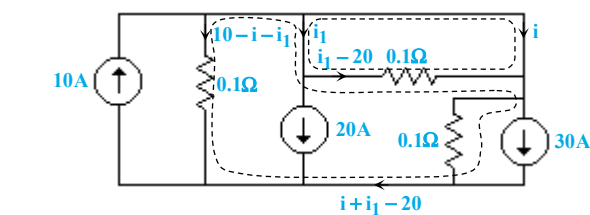
توجه: این سؤال یک ایراد دارد آن هم یکی نبودن واحد دو کمیتی است که نسبت آن‌ها خواسته شده است و در گزینه‌ها باید واحد  $\frac{1}{A}$  اضافه می‌شد.

۴- گزینه «۱» دو منبع جریان  $10A$ ، یکدیگر را حذف می‌کنند:



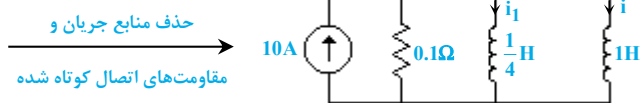
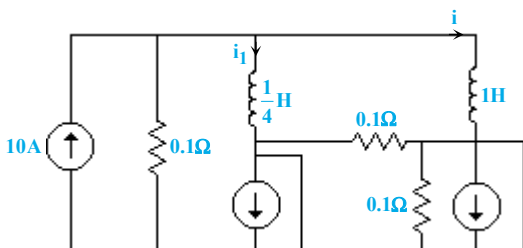
۵- گزینه «۳» ابتدا شرایط اولیه را تعیین می‌کنیم. برای این کار مدار را

در  $t = 0^-$  رسم می‌کنیم:



$$\text{KVL: } \begin{cases} 0 = \frac{1}{1}(i_1 - 20) \Rightarrow i_1 = 20 \text{ A} \\ 0 = \frac{1}{1}(10 - i - i_1) = \frac{1}{1}(i_1 - 20 + i - 30) \Rightarrow 10 - i - i_1 = i_1 + i - 50 \Rightarrow 60 = 2i_1 + 2i \xrightarrow{i_1=20} i = 10 \text{ A} \end{cases}$$

حال مدار در  $t \geq 0$  رسم می‌شود:



$$i = A + Be^{\frac{-t}{\tau}}$$

$$i(0^-) = i(0^+) = 10 \text{ A} \Rightarrow A + B = 10$$

$$i(\infty) + i_1(\infty) = 10 \text{ A} \quad (*)$$

با توجه به شکل مدار برای  $t \geq 0$  پاسخ مدار به شکل روبه‌رو خواهد بود:

از آنجا که جریان سلف پرش نخواهد داشت:

در حالت نهایی مدار سلف‌ها اتصال کوتاه می‌شوند و جریانی از مقاومت نمی‌گذرد:

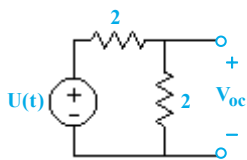


از طرفی داریم:

$$V_{L_1} = V_L \Rightarrow L_1 \frac{di_1}{dt} = L \frac{di}{dt} \Rightarrow \frac{1}{\tau} [i_1(\infty) - i_1(0^-)] = [i(\infty) - i(0^-)] \Rightarrow i_1(\infty) - 20 = 4i(\infty) - 40 \xrightarrow{(*)} i(\infty) = 6A \Rightarrow A = 6 \Rightarrow B = 4$$

$$L_{eq} = \left(\frac{1}{\tau} \parallel 1\right) = \frac{1}{\delta} H \Rightarrow \tau = \frac{L_{eq}}{R} = \frac{\frac{1}{\delta}}{0/1} = \tau \Rightarrow i = 6 + 4e^{-\frac{t}{\tau}} \quad t \geq 0$$

برای به دست آوردن  $\tau$  منبع مستقل را از مدار حذف می‌کنیم:



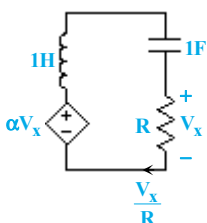
۶- گزینه «۴» برای آن که ولتاژ خازن دیگر تغییر نکند، باید در لحظه‌ی کلیدزنی، ولتاژی برابر با ولتاژ تونن پس از کلیدزنی (از دید خازن) داشته باشد؛ ولتاژ تونن از دید خازن پس از کلیدزنی:

$$\Rightarrow V_{oc} = \frac{U(t)}{2} = \frac{1}{2} \quad (*)$$

$$V_C(t) = V_{\infty}(1 - e^{-\frac{t}{RC}}) = 1 \times (1 - e^{-\frac{t}{2C}}) \quad (**)$$

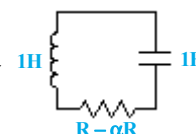
ولتاژ خازن تا قبل از کلیدزنی:

$$\xrightarrow{(*)} V_C(t_0) = \frac{1}{2} \Rightarrow 1 - e^{-\frac{t_0}{2C}} = \frac{1}{2} \Rightarrow \frac{1}{2} = e^{-\frac{t_0}{2C}} \Rightarrow -\frac{t_0}{2C} = -\ln 2 \Rightarrow t_0 = 2CLn2$$



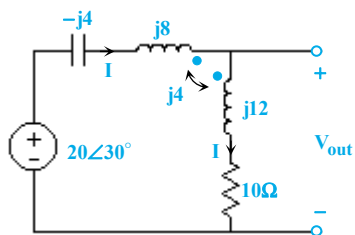
۷- گزینه «۲» منابع مستقل را صفر می‌کنیم:

$$\text{مقاومت معادل منبع وابسته} = \frac{\alpha V_x}{-\frac{V_x}{R}} = -R\alpha$$



$$R - \alpha R = 0 \Rightarrow \alpha = 1$$

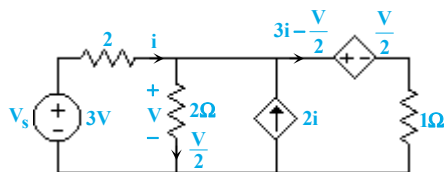
برای نوسانی شدن، باید مقاومت مدار RLC صفر باشد:



۸- گزینه «۱»

$$\text{KVL: } 20 \angle 30^\circ = -j4I + j8I - j4I + 10I \Rightarrow 20 \angle 30^\circ = (j8 + 10)I$$

$$V_{out} = (j2 - j4 + 10)I = (j8 + 10)I \Rightarrow V_{out} = 20 \angle 30^\circ V$$



۹- گزینه «۳»

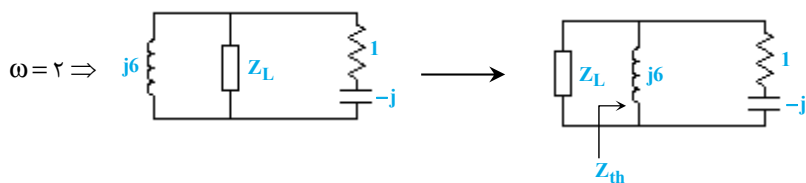
$$\text{KVL} \begin{cases} r = 2i + V \\ V = \frac{V}{2} + 2i - \frac{V}{2} \Rightarrow V = 2i \end{cases}$$

$$\Rightarrow r = \delta i \Rightarrow i = \frac{r}{\delta} A, \quad V = \frac{9}{\delta} V$$

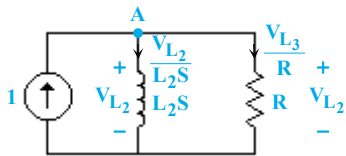
$$P_i = 2i \times V = 2 \times \frac{r}{\delta} \times \frac{9}{\delta} = \frac{54}{25} W \rightarrow \text{تحویل می‌دهد}$$

توان منبع جریان وابسته با قرارداد تولیدکننده:

۱۰- گزینه «۳» منبع مستقل را خاموش کرده و امیدانس دیده شده از دو سر  $Z_L$  را به دست می‌آوریم:



$$Z_{th} = j6 \parallel (1 - j) = \frac{j6(1-j)}{j6 + 1 - j} = \frac{j6 + 6}{1 + j5} \times \frac{1-j}{1-j} = \frac{26 - j24}{26} \xrightarrow{\text{انتقال حداکثر توان}} Z_L = Z_{th}^* = \frac{26 + j24}{26} = \frac{2}{13}(6 + j24)$$

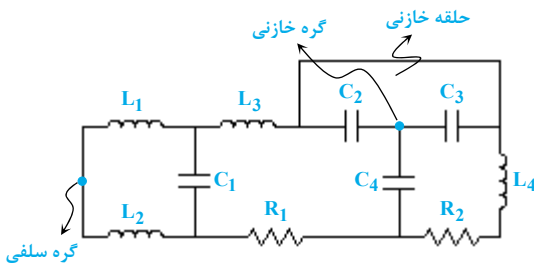


۱۱- گزینه «۱» منابع سری با منبع جریان حذف می‌شوند و بنابراین خازن C و سلف L<sub>۱</sub> تأثیری در ولتاژ دو سر سلف L<sub>۲</sub> ندارند. مدار را ساده کرده و به حوزه لاپلاس می‌بریم:  
 $i_s(t) = \delta(t) \Rightarrow i_s(s) = 1$

$$KCL_A = \frac{V_{L_2}}{L_2 S} + \frac{V_{L_2}}{R} = 1 \Rightarrow \frac{V_{L_2} \times (R + L_2 S)}{R L_2 S} = 1 \Rightarrow V_{L_2} = \frac{R L_2 S}{R + L_2 S} = R \times \frac{L_2 S}{R + L_2 S} = R \times \frac{R + L_2 S - R}{R + L_2 S}$$

$$= R \times \left(1 - \frac{R}{R + L_2 S}\right) = R - \frac{R^2}{R + L_2 S} \xrightarrow{\text{عکس لاپلاس}} V_{L_2}(t) = R\delta(t) - \frac{R^2}{L_2} e^{-\frac{R}{L_2} t} u(t)$$

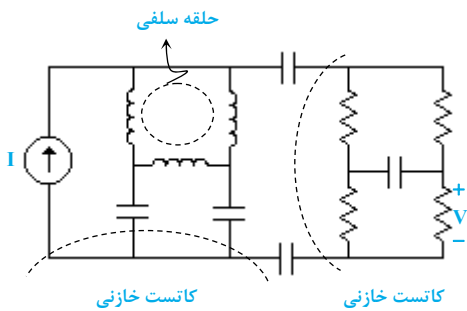
۱۲- گزینه «۴» ابتدا منابع را صفر می‌کنیم:



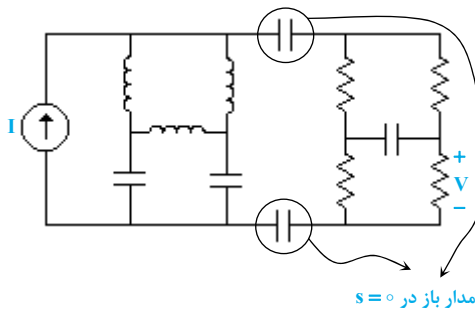
۶ = ۸ - ۱ - ۱ = تعداد گره سلفی - تعداد حلقه خازنی - تعداد سلف و خازن = مرتبه مدار

۱ = ۱ + ۰ = حلقه سلفی + گره خازنی = تعداد فرکانس صفر

۱۳- گزینه «۳» ابتدا مرتبه‌ی مدار را تعیین می‌کنیم. در مدار حلقه خازنی و گره سلفی وجود ندارد لذا مرتبه مدار برابر تعداد سلف و خازن‌ها و برابر ۸ است. به دلیل وجود ۲ کاتست مستقل خازنی و یک حلقه سلفی، ۳ قطب در  $s = 0$  وجود دارد.

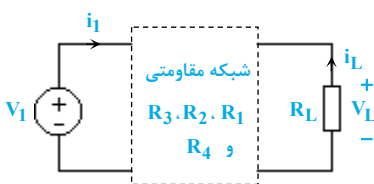


به دلیل وجود دو خازن به صورت روبه‌رو که در  $s = 0$  مدار باز هستند، و لذا  $V = 0$  و  $\frac{V}{I}$  در  $s = 0$  دو صفر دارد پس دو قطب در  $s = 0$  را خنثی می‌کند و لذا تابع  $H(s)$  بیشتر از ۶ قطب ندارد.



مدار باز در  $s = 0$

۱۴- گزینه «۱» از قضیه تلگان استفاده می‌کنیم:



$$V_1 \hat{i}_1 + V_L \hat{i}_L = \hat{V}_1 \hat{i}_1 + \hat{V}_L \hat{i}_L$$

$$\Rightarrow V_1 \hat{i}_1 + V_L \left(\frac{-\hat{V}_L}{\hat{R}_L}\right) = \hat{V}_1 \hat{i}_1 + \hat{V}_L \left(-\frac{V_L}{R_L}\right) \Rightarrow V_1 \hat{i}_1 - \hat{V}_1 \hat{i}_1 = \left(-\frac{V_L}{R_L} + \frac{V_L}{\hat{R}_L}\right) \hat{V}_L$$

$$\Rightarrow 8 \times (-2/4) - 12 \times (-2) = \left(-\frac{2}{4} + \frac{2}{4}\right) \hat{V}_L \Rightarrow 4/8 = -\frac{1}{2} \hat{V}_L \Rightarrow \hat{V}_L = -9/6 V$$

۱۵- گزینه «۴»

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ I_r \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h_{11} & h_{12} \\ h_{21} & h_{22} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ V_r \end{bmatrix}$$

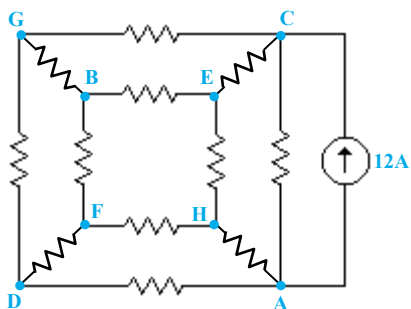
$$1) \begin{cases} V_s = h_{11} I_1 + 0 \\ -i = h_{21} I_1 + 0 \end{cases} \Rightarrow \frac{V_s}{i} = -\frac{h_{11}}{h_{21}} \quad (1)$$

$$2) \begin{cases} V = \beta V_s = h_{11}(-\alpha i) + \gamma V_s h_{12} \Rightarrow (\beta - \gamma h_{12}) V_s = -\alpha h_{11} i \Rightarrow \frac{V_s}{i} = \frac{-\alpha h_{11}}{\beta - \gamma h_{12}} \quad (2) \\ \hat{I}_r = h_{21}(-\alpha i) + \gamma V_s h_{22} \end{cases}$$

$$\Rightarrow (1) \text{ و } (2) \Rightarrow \frac{-h_{11}}{h_{21}} = \frac{-\alpha h_{11}}{\beta - \gamma h_{12}} \Rightarrow h_{21} = \frac{\beta - \gamma h_{12}}{\alpha} \xrightarrow[\text{به دلیل تقابل}]{\text{در شبکه RLC}} h_{21} = \frac{\beta}{\alpha} + \frac{\gamma}{\alpha} h_{21} \Rightarrow \left(1 - \frac{\gamma}{\alpha}\right) h_{21} = \frac{\beta}{\alpha} \Rightarrow h_{21} = \frac{\beta}{\alpha - \frac{\gamma}{\alpha}} = \frac{\beta}{\alpha - \gamma}$$

با توجه به آزمایش‌ها، می‌توان نوشت:

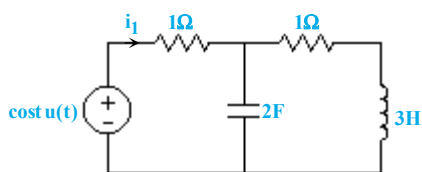
سوالات آزمون دکتری ۱۴۰۰



۱- در مدار مقابل همه مقاومت‌ها برابر  $10\Omega$  هستند، ولتاژ  $V_{AG}$  کدام است؟

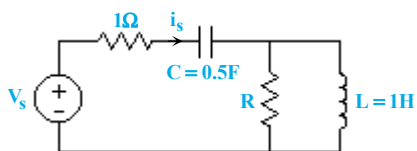
- (۱) ۰
- (۲) -۶۰
- (۳) -۴۵
- (۴) -۱۲۰

۲- در مدار زیر  $i_1(0^+)$ ، کدام است؟ (مدار در  $t < 0$  در حالت صفر است.)



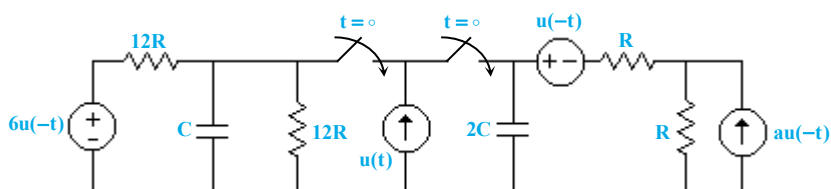
- (۱)  $\frac{3}{4}$
- (۲)  $\frac{1}{4}$
- (۳)  $-\frac{1}{4}$
- (۴)  $-\frac{3}{4}$

۳- در مدار زیر، با اعمال ولتاژ ضربه  $V_s = 2\delta(t)$ ، ولتاژ خازن به اندازه یک ولت به صورت آنی افزایش پیدا می‌کند. مقاومت  $R$ ، چند اهم است؟



- (۱) ۱/۵
- (۲) ۲
- (۳) ۳
- (۴) ۴

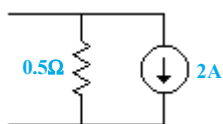
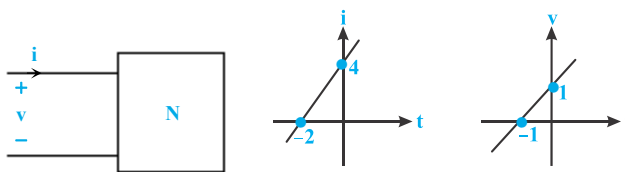
۴- مقدار  $a$  در مدار زیر چقدر باشد تا در  $t > 0$  ولتاژ دو سر خازن‌ها ثابت بماند؟ ( $Ra = 2$ )



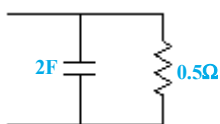
- (۱)  $\frac{2}{3}$
- (۲)  $\frac{3}{4}$
- (۳) ۱
- (۴)  $\frac{3}{2}$

۵- تغییرات ولتاژ و جریان در یک قطبی  $N$  بر حسب زمان به صورت زیر داده شده است. کدام یک از گزینه‌های زیر مدل مناسبی برای معرفی این

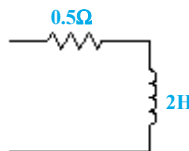
یک قطبی نیست؟



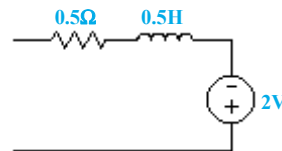
(۴)



(۳)

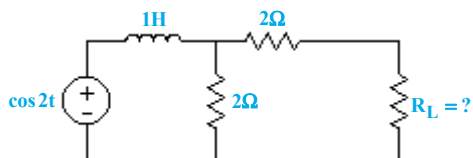


(۲)



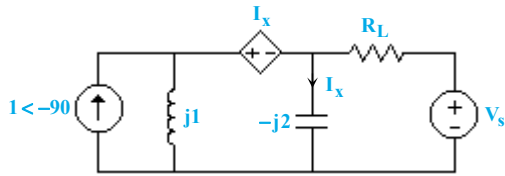
(۱)

۶- در مدار زیر اندازه مقاومت  $R_L$  چند اهم باشد تا ماکزیمم توان متوسط به بار  $R_L$  انتقال یابد؟



- (۱)  $\sqrt{10}$
- (۲) ۳
- (۳)  $3-j$
- (۴) ۲

۷- در مدار زیر فازور ولتاژ  $V_s$  چقدر باشد تا توان متوسط در  $R_L$  برابر صفر شود؟ (دو منبع مستقل سینوسی، هم‌فرکانس هستند).



(1)  $V_s = j$

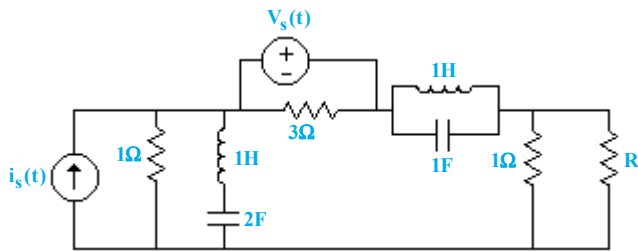
(2)  $V_s = 1 - j$

(3)  $V_s = 1 + 2j$

(4)  $V_s = 1 + j$

۸- مدار زیر در حالت دائمی است. اگر  $i_s(t) = a \cos \omega t$  و  $v_s(t) = b$  باشد (نامعلوم است)، آنگاه توان متوسط در مقاومت  $R$  برابر  $P = 1W$  است، و

اگر  $v_s(t) = 2b$  و  $i_s(t) = a \cos \omega t$  باشد، آنگاه توان این مقاومت به  $P = 4W$  می‌رسد. در مورد  $\omega$  چه می‌توان گفت؟ ( $\omega \neq 0, \infty$ )



(1)  $\frac{1}{\sqrt{2}}$  یا  $\frac{1}{\sqrt{2}}$  (rad/s)

(2)  $\sqrt{2}$  یا  $\frac{1}{\sqrt{2}}$  (rad/s)

(3)  $1$  یا  $2$  (rad/s)

(4)  $1$  یا  $\frac{1}{2}$  (rad/s)

۹- اگر پاسخ حالت صفر به ورودی ضربه واحد یک مدار برابر  $V_o(t) = (4e^{-2t} - e^{-0.5t})u(t)$  باشد، پاسخ حالت صفر به ورودی شیب

$r(t) = tu(t)$  این مدار کدام است؟

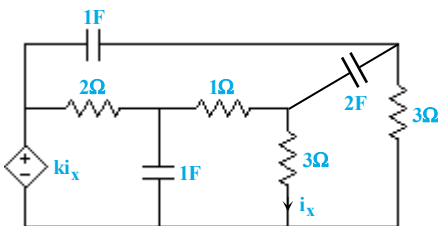
(2)  $V_o(t) = (e^{-2t} - 4e^{-0.5t})u(t-1)$

(1)  $V_o(t) = (3 - 4e^{-2t} + e^{-0.5t})u(t)$

(4)  $V_o(t) = (3 + e^{-2t} - 4e^{-0.5t})u(t)$

(3)  $V_o(t) = (e^{-2t} - 4e^{-0.5t})u(t)$

۱۰- در مدار زیر به ازای چه مقدار  $k$ ، در مدار فرکانس طبیعی صفر خواهیم داشت؟



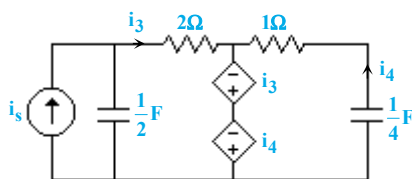
(1) 2

(2) 3

(3) 6

(4) چون کاتست خازنی و حلقه سلفی نداریم، غیرممکن است.

۱۱- در مدار زیر، فرکانس‌های طبیعی کدام است؟



(1)  $4 \pm \sqrt{3}$

(2)  $4 \pm j\sqrt{3}$

(3)  $2 \pm j2\sqrt{3}$

(4)  $2 \pm 2\sqrt{3}$

۱۲- کدام گزینه نمی‌تواند ماتریس امپدانس مش یک مدار پسیو متشکل از  $C, L, R$  باشد (در روش مش و با در نظر گرفتن همه مش‌ها)؟

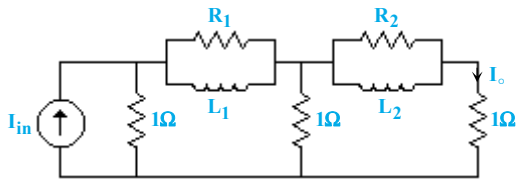
$$Z = \begin{pmatrix} s+1 & -1 & -s \\ -1 & \frac{s^2+s+1}{s} & \frac{1}{s}-s \\ -s & -\frac{s^2+1}{s} & \frac{2s^2+1}{s} \end{pmatrix} \quad (2)$$

$$Z = \begin{pmatrix} \frac{s^3+2s+1}{s} & \frac{-1}{s} & \frac{-s^2+2s}{s} \\ \frac{-1}{s} & \frac{1+s}{s} & -1 \\ \frac{-s^2+2s}{s} & -1 & \frac{s^3+3s}{s} \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$Z = \begin{pmatrix} 2s & -2s & 0 \\ -2s & 3s & -s \\ 0 & -s & s \end{pmatrix} \quad (4)$$

$$Z = \begin{pmatrix} \frac{s^2+2}{s} & -s & \frac{2}{s} \\ -s & s+1 & -1 \\ \frac{-2}{s} & -1 & \frac{2+s}{s} \end{pmatrix} \quad (3)$$

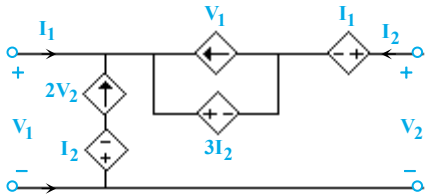
۱۳- تابع شبکه بهره جریان مداری به صورت  $\frac{I_o}{I_{in}} = \frac{s^2 + \frac{3}{2}s + \frac{1}{2}}{As^2 + Bs + C}$  است. با فرض آنکه  $R_1 R_2 = 1$  باشد، آنگاه مقدار C و همین‌طور حاصل ضرب  $L_1 L_2$ ، کدام است؟



(۲)  $L_1 L_2 = \frac{1}{2}, C = 3$       (۱)  $L_1 L_2 = 1, C = 3$

(۴)  $L_1 L_2 = 2, C = \frac{3}{2}$       (۳)  $L_1 L_2 = 1, C = \frac{3}{2}$

۱۴- ماتریس پارامترهای هایبرید H دو قطبی زیر، کدام است؟ (راهنمایی:  $\begin{pmatrix} v_1 \\ I_r \end{pmatrix} = H \begin{pmatrix} I_1 \\ v_r \end{pmatrix}$ )

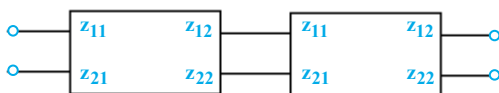


(۲)  $\begin{bmatrix} -4 & +5 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}$       (۱)  $\begin{bmatrix} +4 & -5 \\ -2 & +2 \end{bmatrix}$

(۴)  $\begin{bmatrix} +4 & -5 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}$       (۳)  $\begin{bmatrix} -4 & -5 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}$

۱۵- در مدار زیر، دو شبکه دو قطبی کاملاً مشابه (که ماتریس امپدانس Z آن معلوم است) به‌طور متوالی به یکدیگر متصل شده‌اند، اگر ماتریس Z

دو قطبی کلی  $\begin{pmatrix} z_{11} & z_{12} \\ z_{21} & z_{22} \end{pmatrix}$  باشد،  $z_1$  کدام است؟

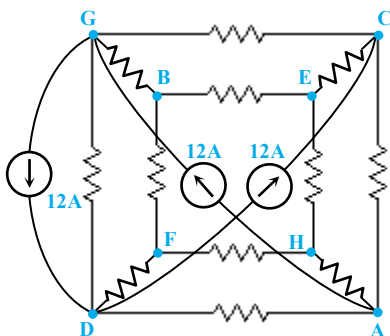


(۲)  $\frac{z_{11} + z_{22}}{z_{12}^2}$       (۱)  $\frac{z_{12}^2}{z_{11} + z_{22}}$

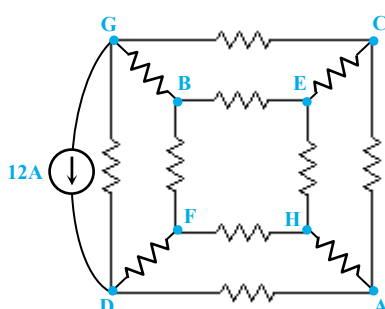
(۴)  $\frac{z_{21} z_{12} - z_{11} z_{22}}{z_{11} + z_{22}}$       (۳)  $\frac{z_{11}(z_{11} + z_{22}) - z_{12} z_{21}}{z_{11} + z_{22}}$

### پاسخنامه آزمون دکتری ۱۴۰۰

۱- گزینه «۳» در مدار مورد سؤال و با ترکیب کنونی تعریف می‌کنیم  $x = V_{AG}$ ؛ حال با استفاده از قاعده‌ی پرش خرگوش ترکیب مدار را به صورت مقابل درآورده و از جمع آثار برای محاسبه‌ی  $V_{AG}$  استفاده می‌کنیم:



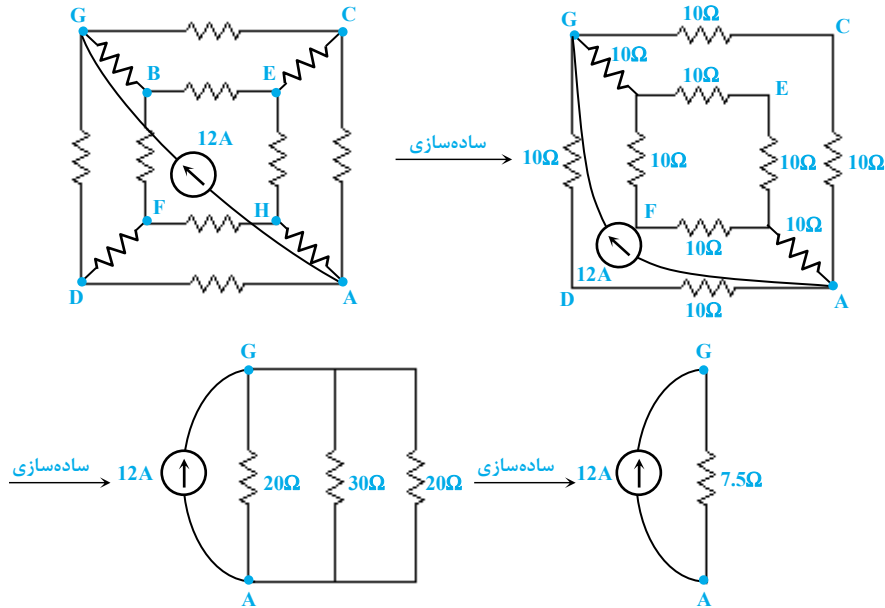
(۱) (ناشی از منبع جریان ورودی از D به C)  $V_{AG3} +$  (ناشی از منبع جریان ورودی از A به G)  $V_{AG2} +$  (ناشی از منبع جریان ورودی از G به D)  $V_{AG1} = V_{AG}$



با کمی دقت در ساختار مدار و ترکیب جدید، مشخص است که  $V_{AG1}$  برابر  $-x$  است چرا که اگر منبع جریان ورودی به نقاط AG و DC را حذف کرده و تنها منبع جریان ورودی به GD باشد درنظر بگیریم، به ساختاری مشابه ساختار اولیه می‌رسیم که دوران پیدا کرده است و لذا داریم:

$V_{AG1} = -x$

همچنین به علت تقارن مدار حول محور  $V_{AG}$ ، DC برابر صفر است. برای محاسبه  $V_{AG}$  باز از تقارن مدار استفاده می‌کنیم. مشخصاً باید در این وضعیت پتانسیل نقاط  $F, E, C$  و  $D$  برابر بوده و ولتاژ این نقاط نسبت به نقطه  $A$ ، نصف ولتاژ  $V_{GA}$  باشد. لذا انتظار داریم هیچ جریانی از مقاومت‌های میان نقاط  $C$  و  $E$  و نقاط  $F$  و  $D$  نگذرد. پس مدار را به شکل زیر ساده می‌کنیم:



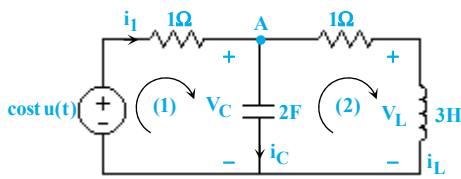
$$x = -x - 90 + 0 \Rightarrow x = -45V$$

بنابراین داریم:  $V_{AG} = -12 \times 7/5 = -90V$  حال مطابق با رابطه‌ی (۱) می‌توان نوشت:

$$V_C(0^+) = 0, i_L(0^+) = 0$$

۲- گزینه «۴» با توجه به این که در  $t < 0$  مدار در حالت صفر است، داریم:

مطابق شکل ابتدا مقدار  $V_L$  و  $i_C$  را در  $t = 0^+$  محاسبه می‌کنیم:



$$KVL(\gamma): V_L = V_C - 1 \times i_L \Rightarrow V_L(0^+) = V_C(0^+) - i_L(0^+) = 0 - 0 = 0$$

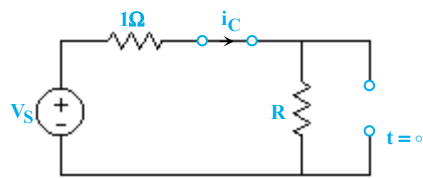
$$KVL(\delta): i_1 = \frac{\text{cost} \cdot u(t) - V_C}{1} \Rightarrow i_1(0^+) = 1 - V_C(0^+) = 1 - 0 = 1A$$

$$KCLA: i_C = i_1 - i_L \Rightarrow i_C(0^+) = i_1(0^+) - i_L(0^+) = 1 - 0 = 1A$$

حال به محاسبه  $i_1'$  و  $i_1''$  در  $t > 0$  می‌پردازیم.

$$i_1 = \text{cost} \cdot u(t) - V_C \xrightarrow{\frac{d}{dt}} i_1' = -\sin t - V_C' \quad (t > 0) \Rightarrow i_1' = -\sin t - \frac{i_C}{2} = -\sin t - \frac{i_1 - i_L}{2} \Rightarrow i_1'(0^+) = 0 - \frac{1 - 0}{2} = -\frac{1}{2} \frac{A}{S}$$

$$i_1' = -\sin t - \frac{i_1}{2} + \frac{i_L}{2} \xrightarrow{\frac{d}{dt}} i_1'' = -\cos t - \frac{i_1'}{2} + \frac{i_L'}{2} = -\cos t - \frac{i_1'}{2} + \frac{V_L}{6} \Rightarrow i_1''(0^+) = -1 - \frac{i_1'(0^+)}{2} + \frac{V_L(0^+)}{6} = -1 - \frac{-\frac{1}{2}}{2} + 0 = -\frac{3}{4} \frac{A}{S^2}$$



۳- گزینه «۳» می‌دانیم که برای تحلیل رفتار لحظه‌ای مدار هنگام اعمال منابع ضربه‌ای، می‌توان

خازن‌ها را با اتصال کوتاه و سلف‌ها را با مدار باز مدل کرد. لذا مدار در لحظه‌ی صفر به شکل مقابل مدل می‌شود:

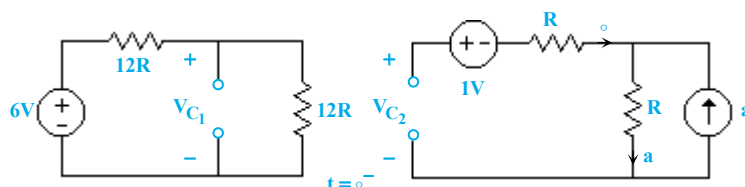
$$i_C = \frac{V_S}{1+R} = \frac{2\delta(t)}{1+R}$$

بنابراین مقدار  $i_C$  برابر است با:

$$\Delta V_C = \frac{1}{C} \int_0^+ i_C \cdot dt = \frac{1}{0.5} \int_0^+ \frac{2\delta(t)}{1+R} dt = 2 \times \frac{2}{1+R} = 1 \Rightarrow R = 3\Omega$$

با داشتن  $i_C$ ، تغییرات آنی ولتاژ خازن به شکل مقابل محاسبه می‌شود:

۴- گزینه «۳» ابتدا مدار را در  $t = 0^-$  تحلیل کرده و ولتاژ خازن‌ها در این لحظه را محاسبه می‌کنیم. برای این کار خازن‌ها را با مدار باز مدل می‌کنیم:





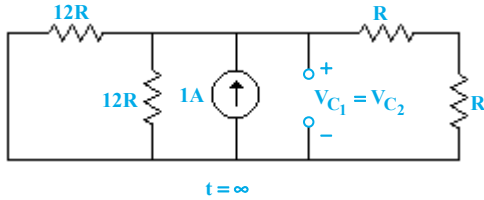


$$V_{C_1}(0^-) = \frac{12R}{12R + 12R} \times 6 = 3V, \quad V_{C_2}(0^-) = Ra + 1 \xrightarrow{Ra=2} V_{C_2}(0^-) = 3V$$

در  $t = 0$  با بسته شدن کلیدها، خازن‌ها موازی می‌شوند اما با توجه به اینکه ولتاژ اولیه‌ی آن‌ها مساوی است، تغییر ولتاژ ناگهانی نخواهند داشت. لذا داریم:

$$V_{C_1}(0^+) = V_{C_2}(0^+) = 3V$$

برای آنکه ولتاژ خازن‌ها در  $t > 0$  ثابت بماند، باید مقدار نهایی ولتاژ خازن‌ها برابر مقدار اولیه آن‌ها یعنی ۳ ولت باشد. پس مقدار نهایی ولتاژ خازن‌ها را با تحلیل مدار محاسبه می‌کنیم:



$$V_{C_1}(\infty) = V_{C_2}(\infty) = 1 \times (12R \parallel 12R \parallel 2R) = \frac{3}{2}R$$

$$\frac{3}{2}R = 3 \Rightarrow R = 2 \Rightarrow a = \frac{2}{R} = 1$$

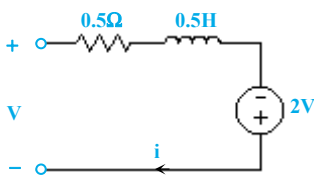
حال باید داشته باشیم:

$$V = t + 1, \quad i = 2t + 4$$

۵- گزینه «۲» مطابق نمودارهای ترسیم‌شده در صورت سؤال، تابع تغییرات زمانی  $V$  و  $i$  به شکل مقابل است:

حال معادله دیفرانسیل توصیف‌کننده‌ی مدار ارائه‌شده در هر گزینه را محاسبه نموده و بررسی می‌کنیم توابع  $V$  و  $i$  در بالا در کدام یک از این معادلات صدق نمی‌کند.

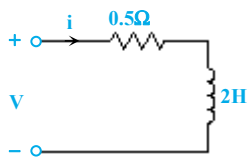
گزینه (۱):



$$V = 0 / \Delta i + 0 / \Delta \frac{di}{dt} - 2 \xrightarrow{\text{جایگذاری } i \text{ و } V} t + 1 \stackrel{?}{=} 0 / \Delta (2t + 4) + 0 / \Delta (2) - 2 = t + 2 + 1 - 2 = t + 1 \quad \checkmark$$

صدق می‌کند.

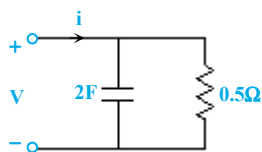
گزینه (۲):



$$V = 0 / \Delta i + 2 \frac{di}{dt} \xrightarrow{\text{جایگذاری } i \text{ و } V} t + 1 \stackrel{?}{=} 0 / \Delta (2t + 4) + 2(2) = t + 2 + 4 = t + 6 \quad \times$$

صدق نمی‌کند.

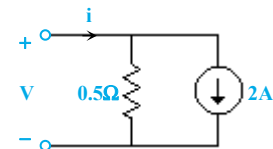
گزینه (۳):



$$i = 2 \frac{dV}{dt} + 2V \xrightarrow{\text{جایگذاری } i \text{ و } V} 2t + 4 \stackrel{?}{=} 2(1) + 2(t + 1) = 2t + 4 \quad \checkmark$$

صدق می‌کند.

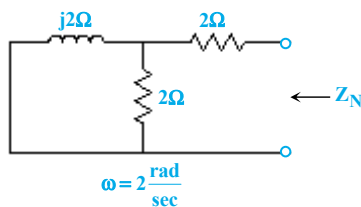
گزینه (۴):



$$i = 2V + 2 \xrightarrow{\text{جایگذاری } i \text{ و } V} 2t + 4 \stackrel{?}{=} 2(t + 1) + 2 = 2t + 4 \quad \checkmark$$

صدق می‌کند.

لذا گزینه (۲) پاسخ تست می‌باشد.

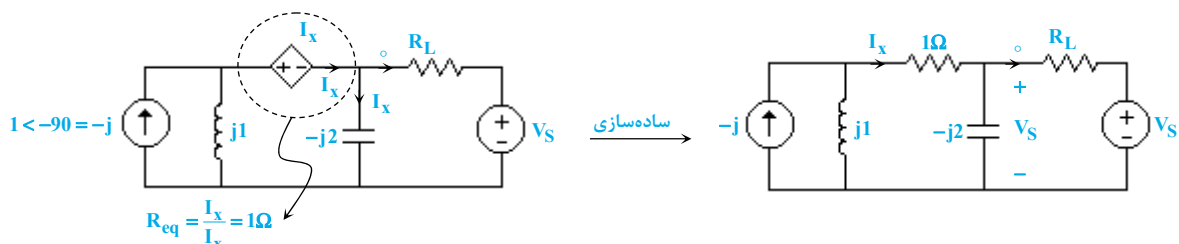


۶- گزینه «۱» طبق قضیه‌ی انتقال توان ماکزیمم، مقدار  $R_L$  باید برابر اندازه‌ی امپدانس معادل مدار از دو سر  $R_L$  باشد. پس مدار را در حالت فازوری مدل نموده و مقدار این امپدانس را محاسبه می‌کنیم:

$$Z_N = 2 \parallel j2 + 2 = 1 + j + 2 = (3 + j)\Omega \Rightarrow R_L = |Z_N| = |\sqrt{3^2 + 1^2}| = \sqrt{10} \Omega$$

۷- گزینه «۲» صفر بودن توان متوسط  $R_L$  به معنای صفر بودن جریان این مقاومت است. بنابراین با صفر فرض نمودن جریان شاخه‌ی سمت راست مدار،

شروع به تحلیل آن می‌کنیم. مطابق شکل می‌توان برای تحلیل راحت‌تر مدار، منبع ولتاژ وابسته را با یک مقاومت مدل کرد:



$$I_x = \frac{j}{j + 1 - j2} \times (-j) = \frac{1}{1 - j}, \quad V_s = -j2 \times I_x = -j2 \times \frac{1}{1 - j} = -j(1 + j) = 1 - j$$

با استفاده از تکنیک تقسیم جریان داریم:

۸- گزینه «۱» با توجه به اینکه فرکانس منابع  $V_s$  و  $i_s$  متفاوت است، توان مقاومت  $R$  در هر دو حالت برابر مجموع توان ناشی از تک‌تک این منابع است. از طرفی این توان‌ها متناسب با مجذور دامنه منابع هستند. لذا اگر در حالت  $V_s = b$  و  $i_s = a \cos \omega t$ ، توان متوسط مقاومت  $R$  ناشی از هر منبع را به ترتیب  $P_1$  و  $P_2$  تعریف کنیم، داریم:

$$P_1 + P_2 = 1 \text{ W} \quad (1)$$

$$4P_1 + P_2 = 4 \text{ W} \quad (2)$$

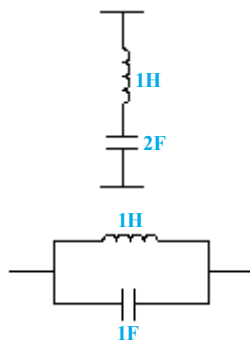
با دو برابر شدن دامنه‌ی  $V_s$ ،  $P_1$  چهار برابر می‌شود و لذا در حالت  $V_s = 2b$  و  $i_s = a \cos \omega t$  داریم:

از روابط (۱) و (۲) مقدار  $P_2$  که توان مقاومت  $R$  ناشی از منبع جریان سینوسی  $i_s$  است برابر صفر به دست می‌آید. بنابراین در فرکانس تحریک  $\omega$ ، LC سری یا موازی موجود در مدار باید در حالت تشدید باشد و جلوی انتقال سیگنال به مقاومت  $R$  را بگیرند. فرکانس تشدید این LC ها به شکل زیر محاسبه می‌شود:

$$\Rightarrow \omega_r = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{1 \times 2}} = \frac{1}{\sqrt{2}} \text{ rad/s}$$

$$\Rightarrow \omega_r = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{1 \times 1}} = 1 \text{ rad/s}$$

بنابراین  $\omega$  باید برابر ۱ یا  $\frac{1}{\sqrt{2}}$  رادیان بر ثانیه باشد.

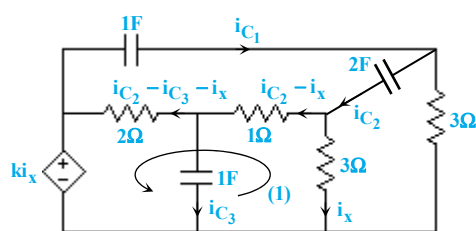


۹- گزینه «۴» برای محاسبه پاسخ شیب مدار، راحت‌تر این است که محاسبات را در فضای  $S$  انجام دهیم. در این صورت خواهیم داشت:

$$\text{پاسخ ضربه } h(t) = (4e^{-2t} - e^{-0.5t})u(t) \Rightarrow H(s) = \frac{4}{s+2} - \frac{1}{s+0.5}$$

$$\text{پاسخ شیب } V_o(s) = \frac{1}{s^2} \times H(s) = \frac{4}{s^2(s+2)} - \frac{1}{s^2(s+0.5)} = \frac{2}{s^2} - \frac{1}{s} + \frac{1}{s+2} - \frac{2}{s^2} + \frac{4}{s} - \frac{4}{s+0.5} = \frac{3}{s} + \frac{1}{s+2} - \frac{4}{s+0.5}$$

$$\Rightarrow \text{پاسخ شیب } V_o(t) = (3 + e^{-2t} - 4e^{-0.5t})u(t)$$



۱۰- گزینه «۳» اگر در یک مدار مرتبه‌دار، میان جریان خازن‌ها وابستگی خطی وجود داشته باشد، آن مدار دارای فرکانس طبیعی صفر است. حالت خاص آن، وجود کانتست خازنی در مدار است، وجود کانتست خازنی در مدار به معنای وجود داشتن یک فرکانس طبیعی صفر است، اما عدم وجود آن به معنای عدم وجود فرکانس طبیعی صفر نیست چرا که وابستگی جریان‌ها از طریق منابع وابسته نیز قابل تحقق است. حال مدار را در نظر گرفته، مطابق شکل جریان مقاومت‌های ۱ اهم و ۲ اهم را بر حسب جریان خازن‌ها و  $i_x$  مشخص می‌کنیم. حال با نوشتن رابطه‌ی KVL در حلقه‌ی (۱) داریم:

$$1 \times (i_{C_2} - i_x) + 2 \times (i_{C_2} - i_{C_3} - i_x) + k i_x - 3 i_x = 0 \Rightarrow 3 i_{C_2} - 2 i_{C_3} + (k-6) i_x = 0$$

از رابطه‌ی بالا مشخص است که اگر  $k=6$  باشد،  $i_{C_2} = \frac{2}{3} i_{C_3}$  خواهد بود و وابستگی خطی میان جریان خازن‌ها وجود خواهد داشت. لذا به ازای  $k=6$  فرکانس طبیعی صفر داریم.

۱۱- گزینه «۴» منبع جریان  $i_s$  را خاموش کرده، مدار را به حوزه‌ی  $S$  می‌بریم. با نوشتن روابط KVL داریم:

$$\text{KVL (1)}: \left(\frac{2}{s} + 2\right) i_3 - i_3 - i_4 = 0 \Rightarrow i_4 = \left(\frac{2}{s} + 1\right) i_3 \quad (1)$$

$$\text{KVL (2)}: \left(\frac{4}{s} + 1\right) i_4 - i_3 - i_4 = 0 \Rightarrow \frac{4}{s} i_4 - i_3 = 0 \quad (1)$$

$$\left[\frac{4}{s} \left(\frac{2}{s} + 1\right) - 1\right] i_3 = 0 \xrightarrow{\times -s^2} (s^2 - 4s - 8) i_3 = 0 \quad (2)$$

از رابطه‌ی (۲) مشخص است که معادله‌ی مشخصه‌ی مدار به صورت  $s^2 - 4s - 8 = 0$  است و فرکانس‌های طبیعی پاسخ‌های این معادله مشخصه خواهند بود.

$$s_{1,2} = \frac{4 \pm \sqrt{16 - 4(1)(-8)}}{2} = \frac{4 \pm \sqrt{48}}{2} = 2 \pm 2\sqrt{3}$$

۱۲- گزینه «۱» ماتریس امپدانس مش یک مدار RLC پسیو (بدون منابع وابسته) باید نسبت به قطر اصلی متقارن باشد. این امر در تمام گزینه‌ها به جز گزینه (۱) دیده می‌شود:

ماتریس متقارن نیست

$$\begin{bmatrix} \frac{s^2 + 2s + 1}{s} & -\frac{1}{s} & \frac{s^2 + 2s}{s} \\ -\frac{1}{s} & \frac{1+s}{s} & -1 \\ \frac{s^2 + 2s}{s} & -1 & \frac{s^2 + 2s}{s} \end{bmatrix}$$

گزینه (۱):



ضمن اینکه عناصر روی قطر اصلی ماتریس که مجموع چند امپدانس پسیو هستند، باید نمایشگر یک امپدانس پایدار و پسیو باشند، درحالی‌که درایه (۱,۱) ماتریس Z در گزینه (۱) این چنین نیست. برای اثبات این مطلب می‌توان مقدار حقیقی این امپدانس را در هر فرکانس دلخواهی سنجید و مثبت‌بودن آن را ارزیابی کرد:

$$Z_{11} = \frac{s^2 + 2s + 1}{s} \Big|_{s=j\omega} = \frac{-j\omega^2 + j2\omega + 1}{j\omega} = 2 - \omega^2 + \frac{1}{j\omega}$$

$$\text{Re}\{z_{11}\} = 2 - \omega^2 \Rightarrow \text{Re}\{z_{11}\} \Big|_{\omega=2} = -2 < 0 \text{ ناپایدار}$$

لذا  $Z_{11}$  نمی‌تواند مجموع چند امپدانس پسیو پایدار باشد.

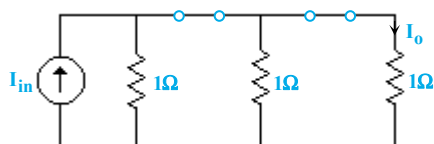
۱۳- گزینه «۴» مطابق با ساختار مدار مشخص است که صفرهای تابع تبدیل  $\frac{I_o}{I_{in}}$  از RL های موازی مدار به‌وجود آمده است و این صفرها برابر خواهند بود با:

$$s = -\frac{1}{\tau} = -\frac{R}{L} \Rightarrow \begin{cases} s_1 = -\frac{R_1}{L_1} \\ s_2 = -\frac{R_2}{L_2} \end{cases}$$

$$(s + \frac{R_1}{L_1})(s + \frac{R_2}{L_2}) = s^2 + (\frac{R_1}{L_1} + \frac{R_2}{L_2})s + \frac{R_1 R_2}{L_1 L_2} = s^2 + \frac{2}{2}s + \frac{1}{2}$$

لذا باید داشته باشیم:

$$R_1 R_2 = 1 \Rightarrow L_1 L_2 = 2$$



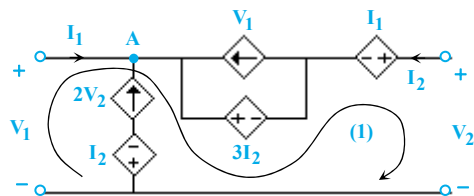
$$I_o = \frac{I_{in}}{3}$$

از طرفی اگر مدار را در فرکانس  $s=0$  مدل کنیم داریم:

$$\frac{I_o}{I_{in}}(s=0) = \frac{1}{C} = \frac{1}{3} \Rightarrow C = \frac{2}{3}$$

حال مطابق با تابع تبدیل مدار باید داشته باشیم:

۱۴- گزینه «۳» با توجه به شکل داریم:



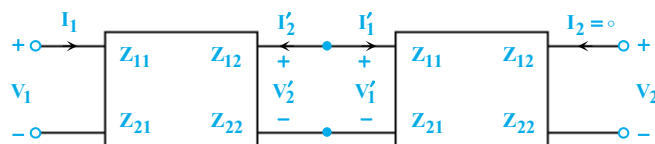
$$\text{KCL A: } I_1 + 2V_2 + I_2 = 0 \Rightarrow I_2 = -I_1 - 2V_2 \quad (1)$$

$$\text{KVL (1): } -V_1 + 3I_2 - I_1 + V_2 = 0 \xrightarrow{(1)} -V_1 - 3I_1 - 6V_2 - I_1 + V_2 = 0$$

$$\Rightarrow V_1 = -4I_1 - 5V_2 \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow \begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4 & -5 \\ -1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \Rightarrow H = \begin{bmatrix} -4 & -5 \\ -1 & -2 \end{bmatrix}$$

۱۵- گزینه «۳» طبق تعریف داریم:  $Z_{11} = \frac{V_1}{I_1} \Big|_{I_2=0}$ . لذا خروجی را مدار باز فرض کرده و  $\frac{V_1}{I_1}$  را محاسبه می‌کنیم. مطابق شکل می‌توان نوشت:



$$V_1' = z_{11}I_1' + z_{12}I_2' = z_{11}I_1' \xrightarrow{V_2'=V_1', I_2'=-I_1'} V_2' = -z_{11}I_1' \quad (1)$$

$$V_2' = z_{21}I_1 + z_{22}I_2' \xrightarrow{(1)} -z_{11}I_1' = z_{21}I_1 + z_{22}I_2' \Rightarrow I_2' = \frac{-z_{21}}{z_{11} + z_{22}} I_1 \quad (2)$$

$$V_1 = z_{11}I_1 + z_{12}I_2' \xrightarrow{(2)} V_1 = z_{11}I_1 - \frac{z_{12}z_{21}}{z_{11} + z_{22}} I_1 = \frac{z_{11}(z_{11} + z_{22}) - z_{12}z_{21}}{z_{11} + z_{22}} I_1 \Rightarrow z_{11} = \frac{V_1}{I_1} = \frac{z_{11}(z_{11} + z_{22}) - z_{12}z_{21}}{z_{11} + z_{22}}$$

سؤالات آزمون کارشناسی ارشد ۱۴۰۰ - مهندسی برق

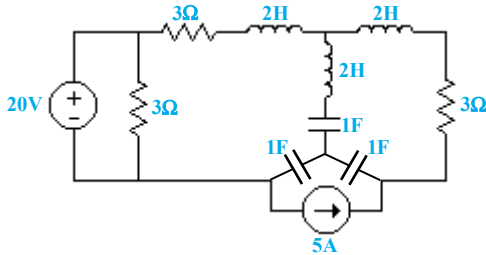
۱- در یک مدار خطی تغییرناپذیر با زمان  $i_s$  ورودی و  $V_o$  پاسخ است. اگر معادله دیفرانسیل خروجی برحسب ورودی به صورت

$$\frac{dv_o}{dt} + V_o = \frac{d^2 i_s}{dt^2} + i_s$$

باشد، پاسخ ضربه مدار کدام است؟

(۱)  $e^{-t}u(t) + \delta(t) + \frac{d\delta}{dt}$  (۲)  $2e^{-t}u(t) - \delta(t) + \frac{d\delta}{dt}$  (۳)  $-2e^{-t}u(t) + \delta(t) - \frac{d\delta}{dt}$  (۴)  $-e^{-t}u(t) + \delta(t) - \frac{d\delta}{dt}$

۲- در مدار مقابل کدام گزینه، فرکانس طبیعی مدار نیست؟

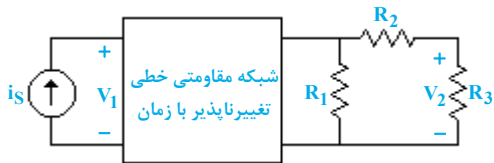


- (۱) -۱  
(۲)  $-\frac{1}{4} + j\frac{\sqrt{7}}{4}$   
(۳)  $-\frac{1}{4}$   
(۴) صفر

۳- در یک مدار مرتبه سوم با یک تابع شبکه  $\frac{V_o}{V_s} = \frac{2s+3}{(s+1)(s+2)(s+3)}$ ، کدام یک از توابع شبکه زیر را می‌توانیم داشته باشیم؟

(۱)  $\frac{5}{(s+2)^2}$  (۲)  $\frac{2s+7}{(s+2)(s+3)}$  (۳)  $\frac{2s+1}{(s+1)^2(s+3)}$  (۴)  $\frac{4}{(s+5)(s+2)}$

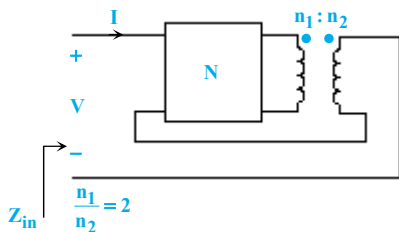
۴- در مدار زیر در دو تست نتایج زیر حاصل شده است. مقدار مجهول، در جدول کدام گزینه می‌تواند باشد؟



$R_1$	$R_2$	$R_3$	$V_1$	$i_s$	$V_2$
۵	۴	۵	۵	۴	۲
۵	۴	۱۰	۱۰	۶	مجهول

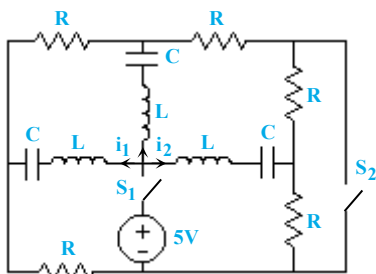
- (۱) ۴  
(۲) ۱۵  
(۳) ۲۰  
(۴) ۵۰

۵- در مدار زیر، اگر ماتریس امیدانس دو قطبی N برابر  $Z = \begin{pmatrix} 5 & 3 \\ 3 & 1 \end{pmatrix}$  باشد، امیدانس  $Z_{in}$ ، چند اهم است؟



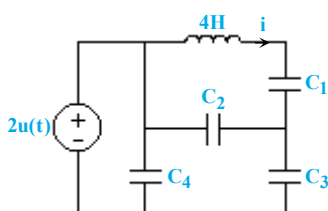
- (۱) ۵  
(۲) ۴  
(۳) ۲/۲۵  
(۴) ۱/۲۵

۶- در مدار زیر هر سلف ۱H، هر خازن ۱F و هر مقاومت ۴Ω است. تمام سلف‌ها و خازن‌ها در حالت صفر هستند. در لحظه  $t=0$  کلیدهای  $S_1$  و  $S_2$  بسته می‌شود. رابطه  $i_1(t)$  برای  $t \geq 0$ ، کدام است؟



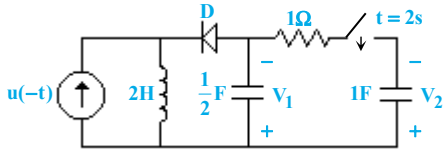
- (۱)  $5te^t$   
(۲)  $2e^{-3t} + 2e^{-2t}$   
(۳)  $3e^{-2t} + 4e^{-t}$   
(۴)  $e^{-t}(3\cos 2t + 7\sin 2t)$

۷- تحت چه شرایطی  $\frac{di(0^+)}{dt} = \frac{1}{3}$  می‌شود؟ (مدار در زمان‌های منفی، در حالت صفر است.)



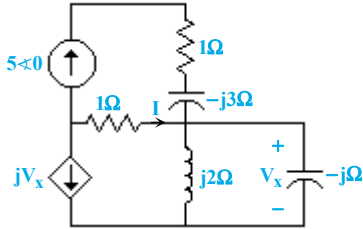
- (۱)  $C_3 = \frac{3}{2}(C_1 + C_2)$   
(۲)  $C_3 = \frac{2}{3}(C_1 + C_2)$   
(۳)  $C_3 = 2C_2$   
(۴)  $C_3 = 2C_1$

۸- در مدار زیر خازن‌ها در زمان  $t = -\infty$  بی‌بار و دیود D ایده‌آل و کلید باز است. در لحظه  $t = 2s$  کلید را می‌بندیم، ولتاژ دو سر خازن ۱ فارادی پس از زمان بی‌نهایت (یعنی  $V_2$ )، چند ولت خواهد بود؟



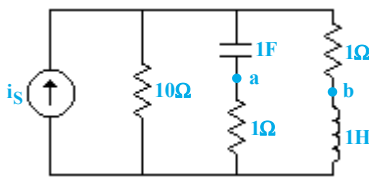
- (۱)  $-\frac{2}{3}$   
 (۲) صفر  
 (۳)  $\frac{2}{3}$   
 (۴) ۲

۹- در مدار زیر با فرض اینکه مدار در حالت دائمی سینوسی باشد، جریان I، کدام است؟



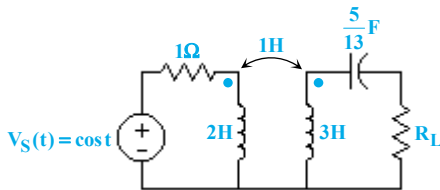
- (۱)  $5 \angle \pi$   
 (۲)  $5 \angle \frac{\pi}{2}$   
 (۳)  $-5 \angle \frac{\pi}{2}$   
 (۴)  $-5 \angle \pi$

۱۰- مدار زیر در حالت دائم سینوسی است. کدام گزینه در مورد این مدار درست است؟



- (۱) افزایش فرکانس، تغییری در  $|V_{ab}|$  به وجود نمی‌آورد.  
 (۲) افزایش فرکانس، سبب افزایش  $|V_{ab}|$  می‌شود.  
 (۳) افزایش فرکانس، ابتدا باعث افزایش  $|V_{ab}|$  و سپس کاهش  $|V_{ab}|$  می‌شود.  
 (۴) افزایش فرکانس، سبب کاهش  $|V_{ab}|$  می‌شود.

۱۱- در مدار زیر برای انتقال حداکثر توان متوسط به مقاومت  $R_L$ ، مقدار آن چند اهم باید باشد؟



- (۱) ۰/۲  
 (۲) ۰/۵  
 (۳) ۲  
 (۴) ۵

۱۲- در یک گراف جهت‌دار با ۷ شاخه و ۵ گره، ماتریس تلاقی گره با شاخه مختصر شده به صورت زیر است؛ ولتاژ کدام شاخه این مدار قابل محاسبه بر حسب ولتاژ سایر شاخه‌ها نیست؟

شماره شاخه  $\rightarrow$  ۱ ۲ ۳ ۴ ۵ ۶ ۷

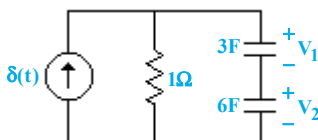
شماره گره  $\downarrow$   $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 3 & 0 & -1 & -1 & 0 & -1 & 1 \\ 4 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$

- (۱) شاخه ۱  
 (۲) شاخه ۴  
 (۳) شاخه‌های ۵ و ۶  
 (۴) شاخه‌های ۱ و ۵

۱۳- در یک گراف مسطح با یک گره مبنای مشخص و یک درخت خاص، چهار ماتریس A، B، M و Q را داریم. کدام یک از دسته روابط زیر درست است؟

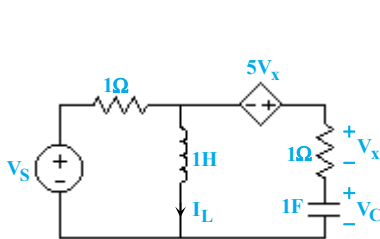
$\left. \begin{matrix} AB^T = 0 \\ QA^T = 0 \end{matrix} \right\} (۴)$        $\left. \begin{matrix} QB^T = 0 \\ BA^T = 0 \end{matrix} \right\} (۳)$        $\left. \begin{matrix} QB^T = 0 \\ BM^T = 0 \end{matrix} \right\} (۲)$        $\left. \begin{matrix} Q^T B = 0 \\ B^T A = 0 \end{matrix} \right\} (۱)$

۱۴- در مدار زیر، با فرض  $V_1(0^-) = V_2(0^-) = 0$ ، مقدار  $V_1(0^+)$ ، کدام است؟



- (۱)  $\frac{1}{6}$   
 (۲)  $\frac{1}{4}$   
 (۳)  $\frac{1}{3}$   
 (۴)  $\frac{1}{2}$

۱۵- معادلات حالت مدار زیر کدام است؟



$\begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix}' = \begin{bmatrix} 1 & -\frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{2}{3} \\ 1 \end{bmatrix} V_S$  (۲)

$\begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix}' = \begin{bmatrix} 1 & \frac{2}{3} \\ 1 & -\frac{1}{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} \end{bmatrix} V_S$  (۱)

$\begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix}' = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & -\frac{4}{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\frac{1}{3} \\ \frac{4}{3} \end{bmatrix} V_S$  (۴)

$\begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix}' = \begin{bmatrix} 1 & \frac{2}{3} \\ -\frac{1}{3} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{2}{3} \\ 1 \end{bmatrix} V_S$  (۳)

## پاسخنامه آزمون کارشناسی ارشد ۱۴۰۰ - مهندسی برق

۱- گزینه «۲» با توجه به LTI بودن مدار می‌توانیم محاسبات را به فضای S ببریم:

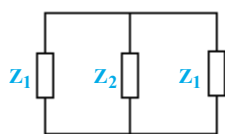
$$\frac{dv_o}{dt}(t) + v_o(t) = \frac{d^2 i_S}{dt^2} + i_S \xrightarrow{\text{تبدیل لاپلاس}} SV_o - v_o(0) + V_o = S^2 I_S - S i_S(0) - \dot{i}_S(0) + I_S$$

با توجه به این که باید پاسخ ضربه سیستم را به دست آوریم، شرایط اولیه را صفر در نظر گرفته  $(V_o(0) = i_S(0) = \dot{i}_S(0) = 0)$  و  $I_S(S)$  را برابر یک لحاظ می‌کنیم:

$$SV_o + V_o = S^2 + 1 \Rightarrow V_o = \frac{S^2 + 1}{S + 1} = S - 1 + \frac{2}{S + 1}$$

$$V_o(S) = S - 1 + \frac{2}{S + 1} \xrightarrow{\text{تبدیل لاپلاس معکوس}} V_o(t) = \frac{d\delta}{dt} - \delta(t) + 2e^{-t}u(t)$$

حال به فضای t بازمی‌گردیم و  $V_o(t)$  را محاسبه می‌کنیم:



شکل (۱)

$$Z = \begin{bmatrix} Z_1 + Z_2 & -Z_2 \\ -Z_2 & Z_1 + Z_2 \end{bmatrix}$$

ماتریس امپدانس این مدار به شکل روبه‌رو است:

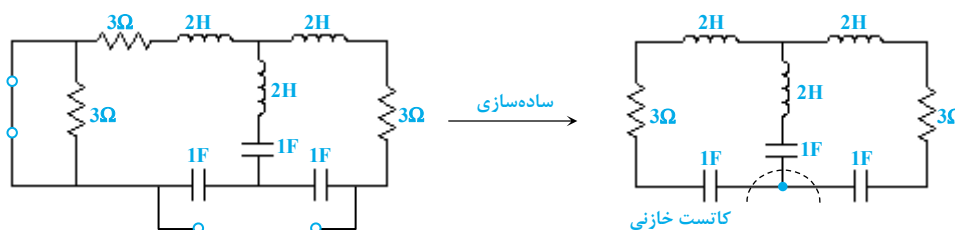
با یافتن ریشه‌های دترمینان این ماتریس می‌توان فرکانس‌های طبیعی مدار را محاسبه کرد:

$$\begin{vmatrix} Z_1 + Z_2 & -Z_2 \\ -Z_2 & Z_1 + Z_2 \end{vmatrix} = (Z_1 + Z_2)^2 - Z_2^2 = Z_1^2 + 2Z_1 Z_2 = Z_1(Z_1 + 2Z_2)$$

$$|Z| = 0 \Rightarrow Z_1(Z_1 + 2Z_2) = 0 \Rightarrow \begin{cases} Z_1 = 0 \\ \text{یا} \\ Z_1 + 2Z_2 = 0 \end{cases} \quad (۱)$$

از رابطه (۱) مشخص است که فرکانس‌های طبیعی مدار باید یکی از دو جمله  $Z_1$  یا  $Z_1 + 2Z_2$  را صفر کند.

حال به سراغ مدار اصلی می‌رویم و برای محاسبه فرکانس‌های طبیعی در آن، منابع تغذیه مدار را خاموش کرده و مدار را ساده می‌کنیم:



می‌بینیم که به همان مدار شکل (۱) رسیدیم که در آن  $Z_1 = 2S + 3 + \frac{1}{S}$  و  $Z_2 = 2S + \frac{1}{S}$  است.

با توجه به وجود کانتست خازنی در مدار مسلماً یک فرکانس طبیعی صفر داریم  $(S_1 = 0)$ . باقی فرکانس‌های طبیعی را می‌توانیم با توجه به رابطه (۱) محاسبه نماییم:

$$Z_1 = 0 \Rightarrow \frac{2S^2 + 2S + 1}{S} = 0 \Rightarrow S_{2,3} = \frac{-2 \pm \sqrt{2^2 - 4 \times 2 \times 1}}{2 \times 2} = -1, -\frac{1}{2}$$

$$Z_1 + 2Z_2 = 0 \Rightarrow \frac{2S^2 + 2S + 1}{S} + 2 \times \frac{2S^2 + 1}{S} = 0 \Rightarrow \frac{6S^2 + 2S + 3}{S} = 0 \Rightarrow 2S^2 + S + 1 = 0 \Rightarrow S_{4,5} = \frac{-1 \pm \sqrt{1^2 - 4 \times 2 \times 1}}{2 \times 2} = -\frac{1}{4} \pm j \frac{\sqrt{7}}{4}$$

بنابراین مجموعه  $\{0, -1, -\frac{1}{2}, -\frac{1}{4} \pm j \frac{\sqrt{7}}{4}\}$  نشان‌دهنده فرکانس‌های طبیعی مدار می‌باشد و پاسخ گزینه (۳) است.

۳- گزینه «۲» یک مدار مرتبه سوم دارای سه فرکانس طبیعی است و قطب‌های هر تابع تبدیل مدار به‌طور قطع جزو این فرکانس‌های طبیعی هستند؛ لذا

$$\{S\} = \{-1, -2, -3\} \quad \text{لزوماً همان فرکانس‌های طبیعی مدار هستند. یعنی داریم:}$$

قطب‌های هر تابع تبدیل دیگری از این مدار نمی‌تواند خارج از مجموعه فرکانس‌های طبیعی مدار در بالا باشد و این شرط تنها در تابع تبدیل گزینه (۲) رعایت شده است:

$$F(S) = \frac{2S + 7}{(S + 2)(S + 3)} \Rightarrow \{P\} = \{-2, -3\} \subset \{S\} = \{-1, -2, -3\}$$



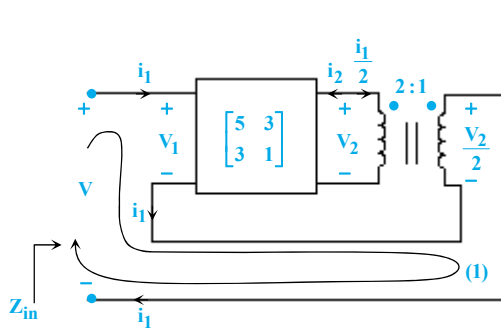
۴- گزینه «۴» با توجه به ثابت بودن مقدار  $R_1$  و  $R_2$  در دو آزمایش، می‌توان این دو مقاومت را جزئی از شبکه مقاومتی LTI در نظر گرفت و سپس از قضیه تلگان استفاده نمود:

$$V_1 \times (-\hat{i}_S) + V_2 \times (\hat{i}) = \hat{V}_1 \times (-i_S) + \hat{V}_2 \times (i) \Rightarrow -V_1 \hat{i}_S + V_2 \times \frac{\hat{V}_2}{R_3} = -\hat{V}_1 i_S + \hat{V}_2 \times \frac{V_2}{R_3}$$

در رابطه فوق  $V_1$ ،  $V_2$ ،  $i$ ،  $i_S$  و  $R_3$  داده‌های آزمایش اول و  $\hat{V}_1$ ،  $\hat{V}_2$ ،  $\hat{i}$  و  $\hat{R}_3$  داده‌های آزمایش دوم هستند. حال با جایگذاری مقدار این پارامترها داریم:

$$-5 \times 6 + 2 \times \frac{\hat{V}_2}{10} = -10 \times 4 + \hat{V}_2 \times \frac{2}{5} \Rightarrow \frac{1}{5} \hat{V}_2 = 10 \Rightarrow \hat{V}_2 = 50 \text{ V}$$

۵- گزینه «۳» با توجه به روابط ترانسفورماتور می‌توان جریان و ولتاژ شاخه‌های مختلف مدار را به شکل زیر مشخص نمود:



$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 5 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_1 \\ i_2 \end{bmatrix}$$

طبق تعریف داریم:

$$V_1 = 5i_1 + 3i_2 = 5i_1 + 3 \times \left(-\frac{1}{2}\right)i_1 = 3 / 5 i_1 \quad (1)$$

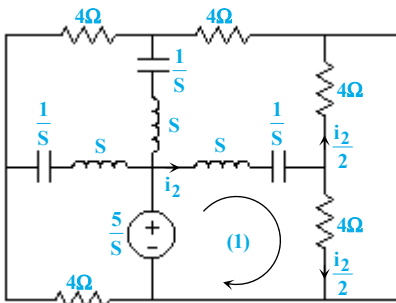
حال می‌توان نوشت:

$$V_2 = 3i_1 + i_2 = 3i_1 - \frac{1}{2}i_1 = 2 / 5 i_1 \quad (2)$$

با نوشتن رابطه KVL در حلقه (۱) داریم:

$$V = V_1 - \frac{V_2}{2} \xrightarrow{(1),(2)} V = 3 / 5 i_1 - 0 / 5 \times 2 / 5 i_1 = 2 / 5 i_1 \Rightarrow Z_{in} = \frac{V}{i_1} = 2 / 5 \Omega$$

۶- گزینه «۱» مطابق شکل مدار را برای  $t \geq 0$  در فضای S مدل می‌کنیم:



دقت کنید از آنجایی که مقاومت‌های ۴ اهمی سمت راست مدار موازی هستند، جریان  $i_2$  در آن‌ها به نسبت مساوی تقسیم می‌شود.

حال با نوشتن رابطه KVL در حلقه (۱) داریم:

$$\text{KVL (1)}: -\frac{5}{S} + (S + \frac{1}{S})i_2 + 4 \times \frac{i_2}{2} = 0 \xrightarrow{\times S} -5 + (S^2 + 1 + 2S)i_2 = 0 \Rightarrow i_2 = \frac{5}{(S+1)^2}$$

$$i_2(t) = L^{-1}\left\{\frac{5}{(S+1)^2}\right\} = 5te^{-t}, \quad t > 0$$

حال در حوزه زمان داریم:

۷- گزینه «۴» با توجه به وجود حلقه‌های خازنی در مدار و شرایط اولیه صفر آن مسلم است که

در  $t = 0^+$  ولتاژ تعدادی از خازن‌ها تغییرات ناگهانی خواهند داشت. این تغییرات در  $C_1$ ،  $C_2$  و  $C_3$  رخ می‌دهد و ولتاژ خازن  $C_4$  در  $t = 0$  ثابت مانده و برابر صفر باقی می‌ماند.

با نوشتن رابطه KVL در حلقه بیرونی مدار داریم:

$$2u(t) = 4 \frac{di_1}{dt} + V_1 + V_3 \xrightarrow{t=0^+} 2 = 4 \frac{di_1}{dt}(0^+) + V_1(0^+) + V_3(0^+)$$

$$\xrightarrow{\text{بفرض } \frac{di_1}{dt}(0^+) = \frac{1}{3}} 2 = 4 \times \frac{1}{3} + 0 + V_3(0^+) \Rightarrow V_3(0^+) = \frac{2}{3} \text{ V}$$

طبق رابطه فوق برای آن که  $\frac{di_1}{dt}(0^+) = \frac{1}{3}$  باشد، نیاز است که ولتاژ خازن  $C_3$  در  $t = 0^+$  برابر  $\frac{2}{3}$  ولت باشد. از ساختار مدار مشخص است که خازن  $C_3$  به همراه  $C_4$  و منبع  $2u(t)$  یک حلقه تشکیل می‌دهد. در این حالت مطابق رابطه زیر می‌توان ولتاژ این خازن را محاسبه کرد و رابطه  $C_4$  و  $C_3$  را با فرض

$$V_{C_3(0^+)} = \frac{C_4}{C_4 + C_3} \times 2 = \frac{2}{3} \Rightarrow 2C_4 = C_3 + C_4 \Rightarrow C_3 = 2C_4$$

به دست آورد:

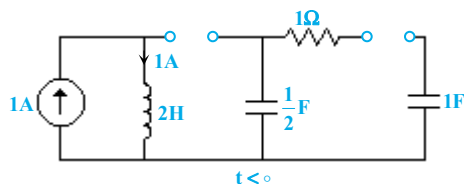
۸- گزینه «۳» در  $t < 0$  دیود مدار قطع و جریان منبع  $u(-t)$  که برابر ۱ آمپر است در سلف می‌چرخد:

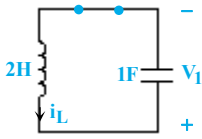
در لحظه  $t = 0$ ، جریان منبع به یکباره صفر می‌شود. در این لحظه به ناچار دیود D روشن می‌شود

تا مسیری برای عبور جریان ۱ آمپری سلف باز شود. این جریان همزمان از خازن  $\frac{1}{4}$  فارادی عبور

می‌کند. لذا در عمل یک مدار LC با فرکانس نوسان  $\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} = 1 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$  داریم. حال مطابق شکل

جریان و ولتاژ خازن را محاسبه می‌کنیم:





$$i_L(0^+) = 1A$$

$$V_1(0^+) = 0$$

$$0 < t < 2s$$

$$i_L(t) = a \sin t + b \cos t$$

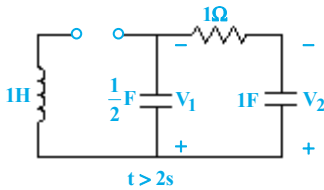
$$i_L(0^+) = b = 1$$

$$-2 \frac{di_L}{dt}(0^+) = V_1(0^+) = 0 \Rightarrow a = 0$$

$$\Rightarrow i_L(t) = \cos t \quad (1)$$

$$V_1(t) = -2 \frac{di_L}{dt} = +2 \sin t \quad (2)$$

دقت کنید که روابط (۱) و (۲) تا زمانی معتبر خواهند بود که جریان  $i_L$  مثبت باشد؛ زیرا جریان  $i_L$  همان جریان دیود D است و جریان دیود نمی‌تواند منفی شود. بنابراین در  $t = \frac{\pi}{2}$  زمانی که  $i_L$  صفر شده و  $V_1$  به مقدار پیک مثبت خود می‌رسد (۲+ ولت)، دیود قطع می‌شود. با قطع شدن این دیود ولتاژ  $V_1$  ثابت می‌ماند تا زمانی که کلید در  $t = 2$  ثانیه بسته شود. در این هنگام خازن  $\frac{1}{2}$  فارادی شروع به شارژ شدن و خازن ۱ فارادی شروع به شارژ شدن می‌کند تا زمانی که ولتاژ دو خازن یکی شود.



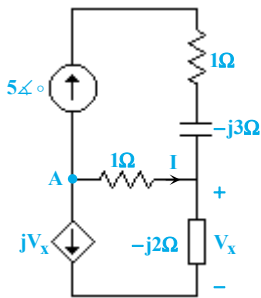
$$V_1(t=2) = +2v$$

$$V_2(t=2) = 0$$

$$V_1(\infty) = V_2(\infty) = \frac{C_1 \times V_1(t=2) + C_2 \times V_2(t=2)}{C_1 + C_2} = \frac{\frac{1}{2} \times 2 + 1 \times 0}{\frac{1}{2} + 1} = \frac{1}{\frac{3}{2}} = \frac{2}{3} v$$

برای محاسبه ولتاژ نهایی خازن‌ها می‌توان از رابطه روبه‌رو استفاده نمود:

۹- گزینه «۱» ابتدا دو شاخه موازی سمت راست مدار را ساده می‌کنیم. با انجام این کار داریم:

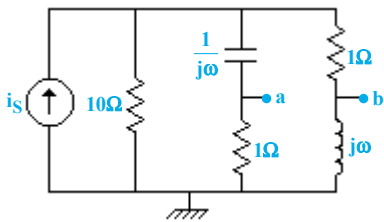


$$j2\Omega \parallel -j\Omega = \frac{j2 \times (-j)}{j2 - j} = -j2\Omega$$

$$V_x = -j2 \times (-jV_x) = -2V_x \Rightarrow V_x = 0$$

$$KCLA: jV_x + I + 5\angle 0 = 0 \Rightarrow 0 + I + 5\angle 0 = 0 \Rightarrow I = -5\angle 0 = 5\angle \pi$$

۱۰- گزینه «۱» مدار به شکل روبه‌رو به صورت فازوری مدل می‌شود:

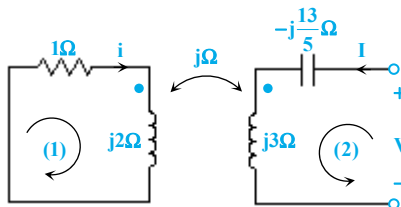


با کمی دقت مشخص است که دو شاخه سمت راست مدار تشکیل پل وتستون می‌دهند؛ چرا که داریم:

$$\frac{1}{j\omega} \times j\omega = 1 \times 1 \Rightarrow 1 = 1 \quad \checkmark$$

بنابراین ولتاژ نقاط a و b فارغ از مقدار فرکانس همواره برابر است:  $V_a = V_b \Rightarrow V_{ab} = 0 \Rightarrow |V_{ab}| = 0$

۱۱- گزینه «۱» مدار را در حوزه فازور مدل نموده، با خاموش کردن منبع ولتاژ مدار امپدانس مدار را از دید  $R_L$  محاسبه می‌کنیم:



$$KVL(1): 1 \times i + j2i + jI = 0 \Rightarrow i = \frac{-j}{1+j2} I = -\frac{2+j}{5} I \quad (1)$$

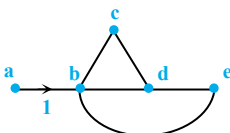
$$KVL(2): V = -j \frac{13}{5} I + j3I + jI \xrightarrow{(1)} V = (-j \frac{13}{5} + j3 - j \times \frac{2+j}{5}) I = \frac{1}{5} I$$

$$\Rightarrow Z_N = \frac{V}{I} = \frac{1}{5} \Omega$$

برای آن که حداکثر توان به  $R_L$  برسد، باید  $R_L = |Z_N| = 0/2$  باشد:

۱۲- گزینه «۲» اگر شاخه‌ای از مدار تنها شاخه متصل به یک گره از مدار باشد، این شاخه با هیچ شاخه‌ای

دیگری از مدار تشکیل حلقه ندهد و بنابراین ولتاژ آن برحسب ولتاژ سایر شاخه‌های مدار قابل بیان نیست. به‌عنوان نمونه گراف مقابل را در نظر بگیرید:







$$\begin{matrix}
 \begin{matrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & -1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{matrix} \\
 \downarrow \\
 \text{شاخه ۴}
 \end{matrix}$$

شاخه (۱) تنها شاخه متصل به گره a است و ولتاژ این شاخه ( $V_{ab}$ ) برحسب ولتاژ سایر شاخه‌ها قابل بیان نیست. با توجه به ماتریس تلاقی شاخه با گره داده شده، در مدار مورد سؤال شاخه (۴) چنین وضعیتی دارد. این شاخه تنها شاخه متصل به گره (۴) است:

لذا ولتاژ این شاخه برحسب ولتاژ سایر شاخه‌های مدار قابل بیان نیست.

$$BQ^T = 0, \quad QB^T = 0 \quad (1)$$

۱۳- گزینه «۳» برای یک گراف مسطح با درخت انتخابی دلخواه می‌دانیم روابط مقابل برقرار هستند:

همچنین می‌دانیم ماتریس‌های A و Q و M و B با عملیات سطری مقدماتی قابل تبدیل به یکدیگر هستند. یعنی می‌توان نوشت:

$$A = K_1 Q \quad \text{و} \quad M = K_2 B \quad (2)$$

که  $K_1$  و  $K_2$  ماتریس‌های مربعی ناویژه هستند. بنا بر سری روابط (۱) و (۲) داریم:

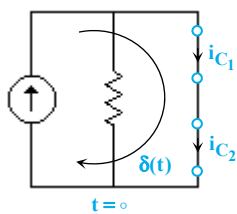
$$A = K_1 Q \xrightarrow{(\cdot)^T} A^T = Q^T K_1^T \xrightarrow{B \times (\cdot)} BA^T = BQ^T K_1^T = 0 \times K_1^T = 0 \Rightarrow BA^T = 0$$

$$M = K_2 B \xrightarrow{(\cdot)^T} M^T = B^T K_2^T \xrightarrow{Q \times (\cdot)} QM^T = QB^T K_2^T = 0 \times K_2^T = 0 \Rightarrow QM^T = 0$$

$$\begin{cases} BQ^T = 0 \\ QB^T = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} BA^T = 0 \\ AB^T = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} QM^T = 0 \\ MQ^T = 0 \end{cases}$$

بنابراین کلیه روابط مقابل درست هستند:

می‌بینیم که تنها روابط ارائه‌شده در گزینه (۱) جزو روابط بالا است.

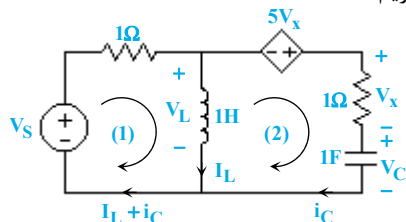


۱۴- گزینه «۳» در پاسخ به منبع جریان ضربه، می‌توان خازن‌ها را با اتصال کوتاه مدل نمود. بنابراین کل جریان ضربه‌ای از خازن‌ها عبور می‌کند. این جریان باعث تغییر ناگهانی ولتاژ خازن‌ها در لحظه  $t = 0$  می‌شود.

$$i_{C1} = i_{C2} = \delta(t), \quad t = 0$$

$$V_{C1}(0^+) = V_{C1}(0^-) + \frac{1}{C_1} \int_{0^-}^{0^+} i_{C1} dt = 0 + \frac{1}{3} \int_{0^-}^{0^+} \delta(t) dt = \frac{1}{3} v$$

۱۵- گزینه «۴» برای به‌دست آوردن معادلات حالت مدار، با نوشتن روابط KVL برای حلقه‌های مدار، جریان خازن و ولتاژ سلف مدار و به تبع آن مشتق ولتاژ خازن و مشتق جریان سلف مدار را برحسب ولتاژ خازن و جریان سلف محاسبه می‌نماییم. مطابق شکل داریم:



$$V_L = L \frac{dI_L}{dt}, \quad i_C = C \frac{dV_C}{dt}$$

$$V_x = 1 \times i_C = \frac{dV_C}{dt}$$

$$KVL(1) = -V_S + 1 \times (I_L + i_C) + V_L = 0 \Rightarrow -V_S + I_L + \frac{dV_C}{dt} + \frac{dI_L}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = V_S - I_L - \frac{dV_C}{dt} \quad (1)$$

$$KVL(2): -5V_x + V_x + V_C - V_L = 0 \Rightarrow -4 \frac{dV_C}{dt} + V_C - \frac{dI_L}{dt} = 0 \xrightarrow{(1)} -4 \frac{dV_C}{dt} + V_C - V_S + I_L + \frac{dV_C}{dt} = 0$$

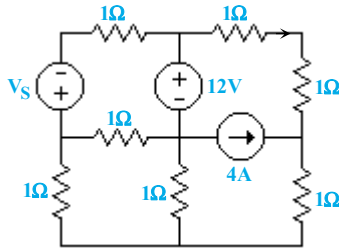
$$\Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = \frac{1}{3} V_C + \frac{1}{3} I_L - \frac{1}{3} V_S \quad (2)$$

$$\xrightarrow{(1)} \frac{dI_L}{dt} = V_S - I_L - \frac{1}{3} V_C - \frac{1}{3} I_L + \frac{1}{3} V_S = -\frac{1}{3} V_C - \frac{4}{3} I_L + \frac{2}{3} V_S \quad (3)$$

$$(2), (3) \Rightarrow \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix}' = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & -\frac{4}{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -\frac{1}{3} \\ \frac{2}{3} \end{bmatrix} V_S$$

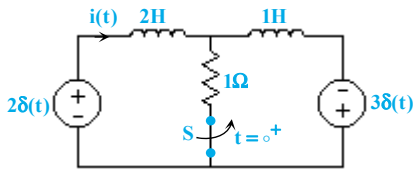
سؤالات آزمون کارشناسی ارشد ۱۴۰۰ - مهندسی ابزار دقیق و اتوماسیون

۱- در مدار زیر منبع جریان ۴ آمپری مقدار ۲۴ وات توان به شبکه تحویل می‌دهد. در مورد توان منبع ولتاژ  $V_S$ ، گزینه صحیح کدام است؟



- (۱) ۳۰۴W توان مصرف می‌کند.
- (۲) ۳۰۴W توان تولید می‌کند.
- (۳) ۶۴۶W توان مصرف می‌کند.
- (۴) ۶۴۶W توان تولید می‌کند.

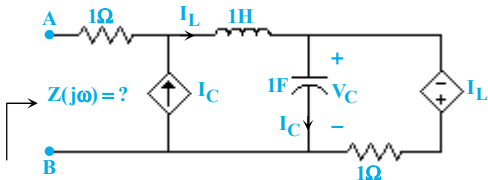
۲- در مدار زیر، کلید S در لحظه  $t = 0^+$  باز می‌شود، جریان  $i(t)$  بلافاصله بعد از باز شدن کلید، کدام است؟



(جریان اولیه هر دو سلف در  $t = 0^-$  برابر صفر است.)

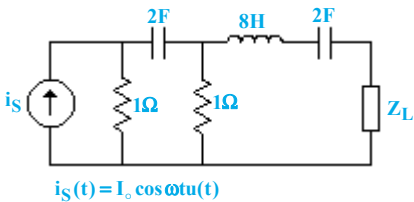
- (۱)  $-\frac{1}{3}$
- (۲) ۰
- (۳)  $\frac{1}{3}$
- (۴)  $\frac{5}{3}$

۳- در مدار زیر، امپدانس دیده شده از دو سر A و B در فرکانس  $\omega = 1 \frac{\text{rad}}{\text{s}}$ ، چقدر است؟



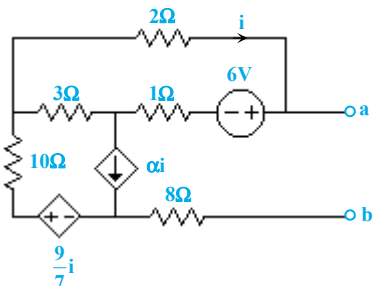
- (۱)  $1 + j$
- (۲)  $5 + 3j$
- (۳)  $1 - j$
- (۴)  $3 - 5j$

۴- در مدار زیر، کدام گزینه به جای  $Z_L$  قرار گیرد، تا در فرکانس  $\omega = \frac{1}{4} \frac{\text{rad}}{\text{s}}$ ، بیشترین توان متوسط به آن منتقل شود؟



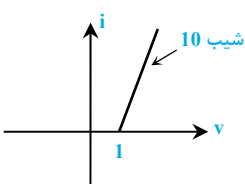
- (۱)  $\frac{3}{4}\Omega$  resistor in series with 1F capacitor
- (۲)  $\frac{3}{4}\Omega$  resistor in series with 1H inductor
- (۳)  $\frac{3}{4}\Omega$  resistor in series with 16H inductor
- (۴)  $\frac{3}{4}\Omega$  resistor in series with 16F capacitor

۵- به ازای چه مقدار از  $\alpha$  مدار مقابل از دو سر a و b، مقاومت تونن بی‌نهایت دارد؟

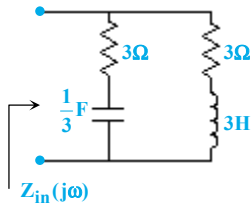


- (۱) ۱
- (۲) ۲
- (۳) ۳
- (۴) ۴

۶- مشخصه  $i-v$  داده شده در شکل زیر، به کدام گزینه تعلق دارد؟ (دیویدهای مدارها ایده‌آل هستند.)



- (۱) Circuit with 1V source,  $\frac{1}{10}\Omega$  resistor, and diode in series.
- (۲) Circuit with 1V source,  $\frac{1}{10}\Omega$  resistor, and diode in series (different diode orientation).
- (۳) Circuit with 1V source,  $\frac{1}{10}\Omega$  resistor, and diode in series (different diode orientation).
- (۴) Circuit with 1V source,  $\frac{1}{10}\Omega$  resistor, and diode in series (different diode orientation).

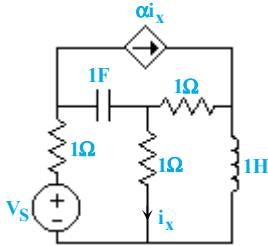


۷- در مدار مقابل، مقدار  $|Z_{in}(j\omega)|$ ، کدام است؟

- (۱) ۶  
(۲) ۳  
(۳)  $\frac{3}{2}$   
(۴)  $\frac{1}{3}$

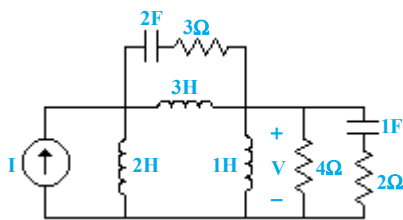
۸- پاسخ حالت صفر یک مدار LTI به ورودی  $x(t) = e^{-3t}u(t)$  برابر  $y(t) = (-e^{-t} + 4e^{-4t})u(t)$  است. پاسخ حالت صفر به ورودی پله با دامنه ۲، کدام است؟

- (۱)  $(4e^{-t} + 2e^{-4t})u(t)$   
(۲)  $(2e^{-3t} + 4e^{-t} - 5e^{-4t})u(t)$   
(۳)  $2\delta(t) - 6e^{-4t}u(t)$   
(۴)  $(e^{-t} + e^{-4t})u(t)$



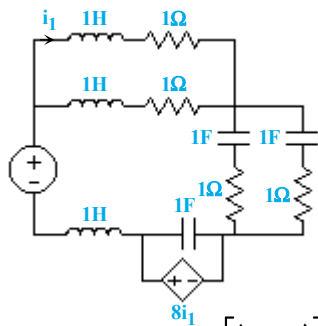
۹- به ازای چه مقدار یا چه مقادیری از  $\alpha$ ، در مدار زیر همه فرکانس‌های طبیعی دارای جزء حقیقی منفی هستند؟

- (۱) ۰ و ۲  
(۲) فقط ۰  
(۳) هیچ مقدار  $\alpha$   
(۴) هر مقدار  $\alpha$



۱۰- تابع تبدیل  $H(s) = \frac{V(s)}{I(s)}$  مدار زیر، حداکثر چند قطب دارد؟

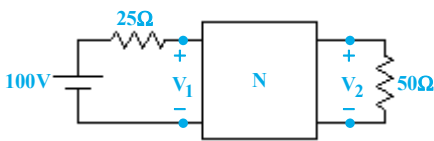
- (۱) ۲  
(۲) ۳  
(۳) ۴  
(۴) ۵



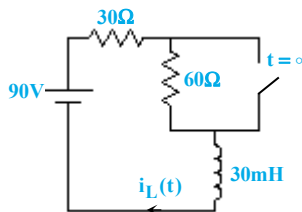
۱۱- مرتبه مدار مقابل، کدام است؟

- (۱) ۳  
(۲) ۴  
(۳) ۵  
(۴) ۶

۱۲- در مدار زیر، اگر پارامترهای ادمیتانس دوقطبی N به صورت زیر باشد، ولتاژ ورودی  $V_1$ ، چند ولت است؟  $y = \begin{bmatrix} 1 & -5 \\ 5 & 2 \end{bmatrix}$  میلی‌زیمنس (mS)



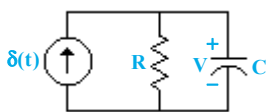
- (۱)  $\frac{640}{9}$   
(۲)  $\frac{640}{7}$   
(۳)  $\frac{480}{9}$   
(۴)  $\frac{480}{7}$



۱۳- در مدار روبه‌رو، کدام است؟

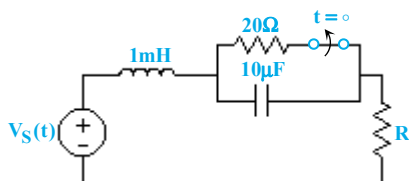
- (۱)  $3 - 2e^{-1000t}$   
(۲)  $3 - 2e^{-1000t}$   
(۳)  $3(1 - e^{-1000t})$   
(۴)  $1 + 2e^{-1000t}$

۱۴- در مدار مقابل، مقدار  $\frac{dv(0^+)}{dt}$  کدام است؟ (خازن بدون ولتاژ اولیه است.)



- (۱) ۰  
(۲)  $-\frac{1}{RC^2}$   
(۳)  $-\frac{R^2}{C}$   
(۴)  $-\frac{1}{RC}$

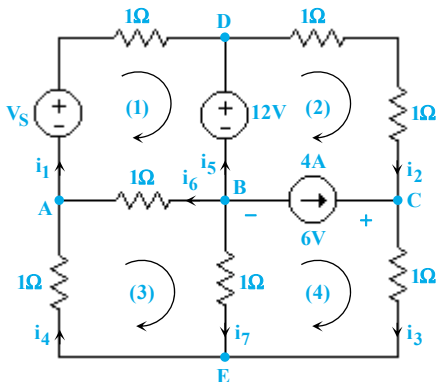
۱۵- به ازای مقاومت R چند اهمی، مدار در زمان‌های  $t > 0$ ، میرای بحرانی است؟



- (۱) ۵  
(۲) ۱۰  
(۳) ۲۰  
(۴) ۲۵

پاسخنامه آزمون کارشناسی ارشد ۱۴۰۰ - مهندسی ابزار دقیق و اتوماسیون

$$[V = \frac{P}{I} = \frac{24}{4} = 6V]$$



$$P_{V_S} = V_S \times i_1 = 38 \times 17 = 646W$$

۱- گزینه «۴» با توجه به توان تولیدی منبع جریان ۴ آمپری ولتاژ دو سر آن برابر است با:

با داشتن این ولتاژ می‌توان ولتاژ و جریان تمام شاخه‌های مدار را محاسبه کرد. مطابق شکل داریم:

$$KVL (۲): i_7 = \frac{12-6}{1+1} = 3A$$

$$KCL C: i_7 = i_7 + 4 = 3 + 4 = 7A$$

$$KVL (۴): i_6 = \frac{1 \times i_7 - 6}{1} = \frac{7-6}{1} = 1A$$

$$KCL E: i_6 = i_6 + i_7 = 1 + 7 = 8A$$

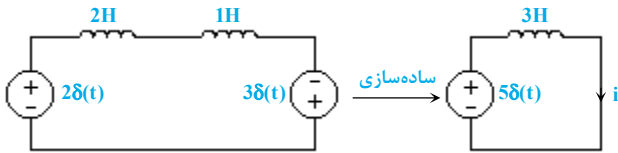
$$KVL (۳): i_5 = \frac{1 \times i_6 + 1 \times i_7}{1} = \frac{1+8}{1} = 9A$$

$$KCL A: i_1 = i_5 + i_6 = 9 + 8 = 17A$$

$$KVL (۱): V_S = 1 \times i_1 + 12 + 1 \times i_6 = 1 \times 17 + 12 + 1 \times 9 = 38A$$

با داشتن  $V_S$  و  $i_1$  می‌توان توان تولیدی منبع  $V_S$  را محاسبه کرد:

چون توان تولیدی مثبت است بنابراین منبع ۶۴۶ وات توان تولید می‌کند.



$$i(t) = \frac{1}{3} \int_{-\infty}^t \delta(t) dt \rightarrow i(0^+) = \frac{1}{3} \int_{-\infty}^{0^+} \delta(t) dt = \frac{5}{3}A$$

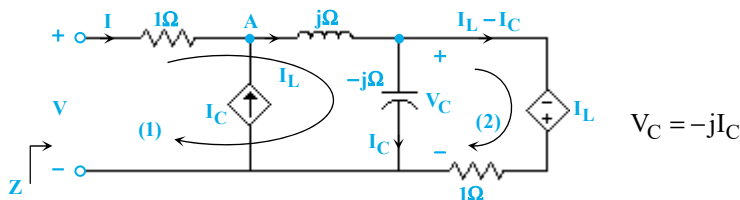
۲- گزینه «۴» در لحظه  $t = 0$  منابع ولتاژ ضربه‌ای مدار فعال شده و با

سلف‌های مدار تشکیل یک حلقه سلفی می‌دهند و این باعث می‌شود جریان

سلف‌ها در این لحظه تغییرات ناگهانی داشته باشد. از آنجایی که جریان اولیه

سلف‌ها صفر است، می‌توان مدار را به شکل مقابل مدل کرده و تحلیل نمود:

۳- گزینه «۱» مدار را به شکل زیر به صورت فازوری مدل می‌کنیم:



باید نسبت  $\frac{V}{I}$  را محاسبه نماییم. با توجه به شکل داریم:

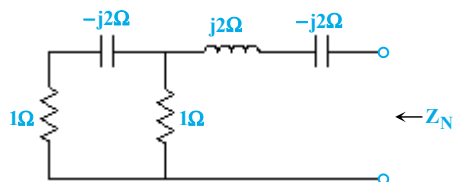
$$KVL (۲): -I_L + 1 \times (I_L - I_C) - (-jI_C) = 0 \Rightarrow I_C = 0$$

$$KCL A: I + I_C = I_L \Rightarrow I = I_L$$

$$KVL (۱): V = 1 \times I + jI_L - jI_C = 1 \times I + j \times I - j \times 0 = (j+1)I \Rightarrow Z = \frac{V}{I} = (j+1)\Omega$$

۴- گزینه «۲» طبق قضیه انتقال توان ماکزیمم، باید مقدار  $Z_L$  برابر مزدوج امپدانس دیده شده از دو سر خود باشد تا توان انتقالی به آن ماکزیمم گردد. بنابراین

مدار را در حالت فازوری مدل نموده و امپدانس مدار از دو سر  $Z_L$  را محاسبه می‌کنیم. برای این کار منبع تغذیه جریان را غیرفعال می‌کنیم. حال داریم:

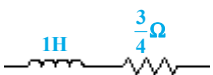


$$Z_N = (1-j2) \parallel 1 + j2 - j2 = \frac{(1-j2) \times 1}{1-j2+1} + 0 = \frac{1-j2}{2-j2} = \left(\frac{3}{4} - \frac{j}{4}\right)\Omega$$

$$Z_L = Z_N^* = \left(\frac{3}{4} + \frac{j}{4}\right)\Omega$$

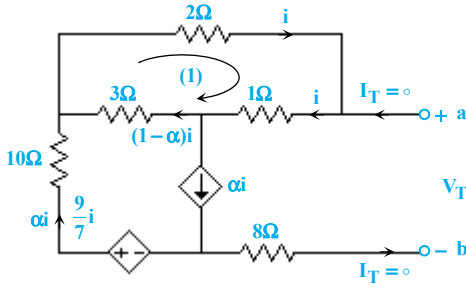
بنابراین  $Z_L$  باید برابر باشد با:

این مقدار  $Z_L$  می‌تواند امپدانس معادل یک مدار RL سری با مقاومت  $\frac{3}{4}$  اهم و اندوکتانس ۱ هانری باشد.



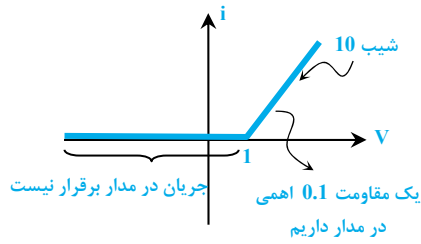
$$Z_L = R + j\omega L = \frac{3}{4} + j \times \frac{1}{4} \times 1 = \left(\frac{3}{4} + \frac{j}{4}\right)\Omega$$

۵- گزینه «۲» مقاومت تونن بی‌نهایت از دو سر  $a$  و  $b$  معادل با صفر بودن جریان  $I_T$  در مدار زیر با منبع ولتاژ مستقل خاموش است:



از طرفی قوانین KVL در مدار نباید نقض شود. با نوشتن رابطه KVL در حلقه (۱) داریم:

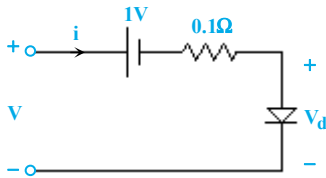
$$2i + i + 3 \times (1 - \alpha)i = 0 \Rightarrow (6 - 3\alpha)i = 0 \Rightarrow 6 - 3\alpha = 0 \Rightarrow \alpha = 2$$



۶- گزینه «۳» از مشخصه  $i-V$  مدار مشخص است که به ازای ولتاژهای ورودی بیشتر از ۱ ولت باید جریان در مدار برقرار شود و مدار به صورت یک مقاومت با مقدار معکوس شیب

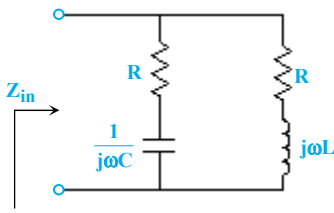
منحنی  $i-V$  یعنی  $\frac{1}{10}$  اهم عمل نماید.

با دقت در گزینه‌ها می‌بینیم که تنها مدار گزینه (۳) چنین شرایطی دارد. به ازای ولتاژهای ورودی  $V > 1V$ ، ولتاژ دو سر دیود مثبت شده (دیود به صورت مستقیم بایاس می‌شود) و دیود روشن می‌شود و جریان از مقاومت  $\frac{1}{10}$  اهمی عبور می‌کند:



دیود وصل می‌شود.  $V_d = V - 1, V > 1 \Rightarrow V_d > 0 \rightarrow$  دیود قطع ( $i = 0$ )

۷- گزینه «۲» مدل فازوری پارامتری مدار به شکل زیر را در نظر بگیرید. مطابق شکل داریم:



$$Z_{in}(j\omega) = \frac{(R + \frac{1}{j\omega C}) \times (R + j\omega L)}{(R + \frac{1}{j\omega C}) + (R + j\omega L)} = \frac{(R - j\frac{R}{\omega}) \times (R + j\omega R)}{(R - j\frac{R}{\omega}) + (R + j\omega R)} = \frac{R^2 + j\omega R^2(\omega - \frac{1}{\omega}) + R^2}{2R + jR(\omega - \frac{1}{\omega})} = R$$

$$R = L = \frac{1}{C}$$

$$Z_{in} = R = 3\Omega \Rightarrow |Z_{in}(j2 \times 10^3)| = 3\Omega$$

می‌بینیم که مقدار  $Z_{in}$  مستقل از فرکانس بوده و برابر  $R$  است. لذا داریم:

$$x(t) = e^{-3t}u(t) \Rightarrow X(S) = \frac{1}{S+3}$$

۸- گزینه «۱» با بردن  $x(t)$  و  $y(t)$  به فضای  $S$ ، ابتدا تابع تبدیل شبکه را محاسبه می‌کنیم:

$$y(t) = (-e^{-t} + 4e^{-4t})u(t) \Rightarrow y(S) = \frac{4}{S+4} - \frac{1}{S+1} = \frac{3S}{(S+1)(S+4)}$$

$$H(S) = \frac{Y(S)}{X(S)} = \frac{\frac{3S}{(S+1)(S+4)}}{\frac{1}{S+3}} = \frac{3S(S+3)}{(S+1)(S+4)}$$

$$Y_{ru}(S) = \frac{2}{S} \times H(S) = \frac{2}{S} \times \frac{3S(S+3)}{(S+1)(S+4)} = \frac{6(S+3)}{(S+1)(S+4)} = \frac{4}{S+1} + \frac{2}{S+4}$$

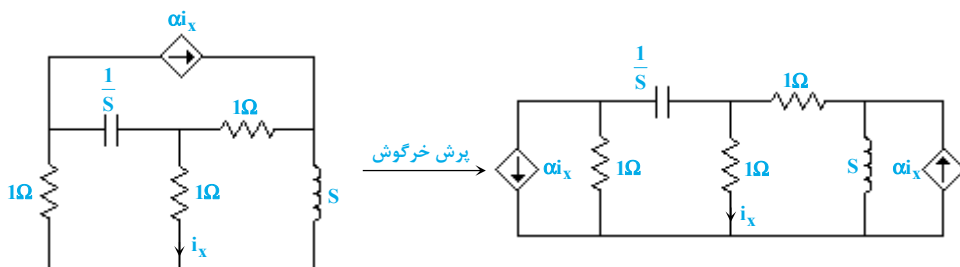
حال به سراغ محاسبه پاسخ پله سیستم با دامنه ۲ می‌رویم:

$$y_{ru}(t) = L^{-1}(Y_{ru}(S)) = (4e^{-t} + 2e^{-4t})u(t)$$

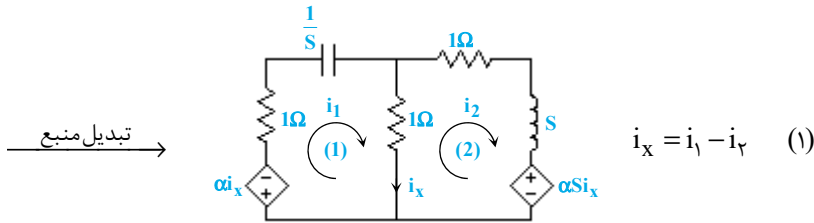
در نهایت داریم:

۹- گزینه «۴» مدار را در حوزه  $S$  مدل کرده، با خاموش نمودن منبع ولتاژ  $V_S$  به سراغ محاسبه فرکانس‌های طبیعی مدار می‌رویم. برای تحلیل ساده‌تر

مدار، منبع جریان وابسته  $\alpha i_x$  را با استفاده از قاعده پرش خرگوش به دو شاخه‌ی دیگر منتقل کرده و تبدیل منبع انجام می‌دهیم:



با توجه به شکل داریم:



حال با نوشتن روابط KVL ماتریس امیدانس مدار را محاسبه می‌کنیم:

$$\text{KVL (1)}: \alpha i_x + i_1 + \frac{1}{S} i_1 + i_M = 0 \xrightarrow{(1)} (\alpha + 1)(i_1 - i_2) + (1 + \frac{1}{S}) i_1 = 0$$

$$(\alpha + 2 + \frac{1}{S}) i_1 - (\alpha + 1) i_2 = 0 \quad (2)$$

$$\text{KVL (2)}: i_2 + S i_x + \alpha S i_x - i_x = 0 \xrightarrow{(1)} (\alpha S - 1)(i_1 - i_2) + (S + 1) i_2 = 0 \Rightarrow (\alpha S - 1) i_1 + ((1 - \alpha) S + 2) i_2 = 0 \quad (3)$$

$$Z = \begin{bmatrix} \alpha + 2 + \frac{1}{S} & -(\alpha + 1) \\ \alpha S - 1 & (1 - \alpha) S + 2 \end{bmatrix}$$

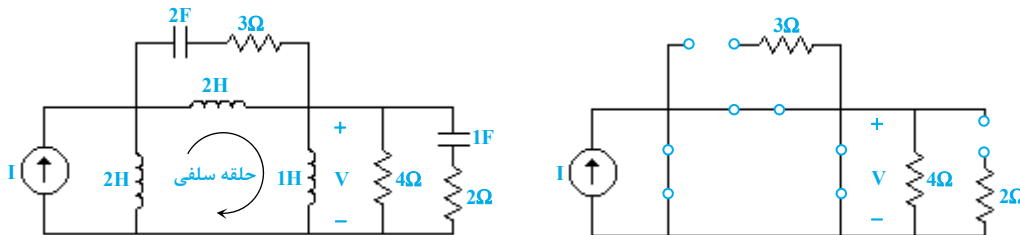
از روابط (۲) و (۳) داریم:

حال چند جمله‌ای مشخصه مدار و فرکانس‌های طبیعی به دست می‌آید:

$$|Z| = (\alpha + 2 + \frac{1}{S})((1 - \alpha) S + 2) + (\alpha S - 1)(\alpha + 1) = \frac{(2 - \alpha - \alpha^2) S^2 + (\alpha + 5) S + 2}{S} + \frac{(\alpha^2 + \alpha) S - (\alpha + 1) S}{S} = \frac{2(S^2 + 2S + 1)}{S} = \frac{2(S + 1)^2}{S}$$

می‌بینیم که فرکانس‌های طبیعی مدار فارغ از مقدار  $\alpha$  برابر  $-1$  و  $-1$  بوده و جزء حقیقی منفی دارند.

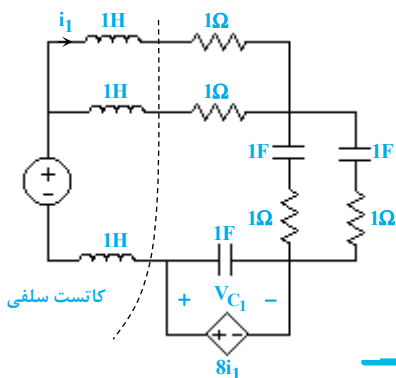
۱۰- گزینه «۳» می‌دانیم که هر تابع تبدیل سیستم حداکثر به تعداد فرکانس‌های طبیعی آن سیستم قطب دارد و این قطب‌ها همان فرکانس‌های طبیعی سیستم هستند. مدار مورد سؤال دارای ۵ عنصر ذخیره‌کننده انرژی بوده و بنابراین ۵ فرکانس طبیعی دارد. از این ۵ فرکانس طبیعی یکی به علت وجود حلقه سلفی در مدار صفر است. از طرفی در فرکانس صفر با مدار باز شدن خازن‌ها و اتصال کوتاه شدن سلف‌ها درمی‌یابیم که خروجی مدار صفر است و لذا  $S = 0$  یک صفر تابع تبدیل  $H(s)$  می‌باشد؛ بنابراین نمی‌تواند هم‌زمان قطب  $H(s)$  نیز باشد. در نتیجه  $H(s)$  حداکثر  $4 - 1 = 3$  قطب خواهد داشت.



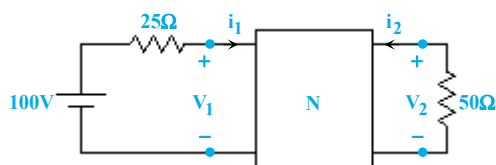
مدل مدار در  $S = 0$

۱۱- گزینه «۲» مدار دارای ۳ سلف و ۳ خازن و لذا ۶ عنصر ذخیره‌کننده انرژی است. همچنین مدار دارای یک کاتست سلفی است که یک مرتبه از مرتبه‌ی مدار می‌کاهد. از طرف دیگر وابستگی خطی بین ولتاژ خازن ۱ فارادی در پایین مدار و جریان سلف ۱ هانری در بالای آن یک واحد دیگر از مرتبه مدار می‌کاهد. لذا مدار از مرتبه  $4 - 1 - 1 = 2$  خواهد بود.

$$V_{C_1} = 8 i_1$$



۱۲- گزینه «۱» با توجه به تعریف ماتریس Y داریم:



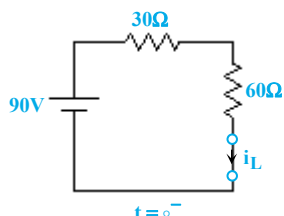
$$i_1 = \frac{1}{100} V_1 - \frac{1}{200} V_2 \quad (1)$$

$$i_2 = \frac{1}{20} V_1 + \frac{1}{50} V_2 \quad (2)$$

دقت کنید که ماتریس Y در صورت سؤال بر حسب میلی‌زیمنس است و زیمنس همان مهو می‌باشد.

$$i_2 = -\frac{V_2}{50} \xrightarrow{(2)} -\frac{V_2}{50} = \frac{1}{20} V_1 + \frac{1}{50} V_2 \Rightarrow V_2 = -\frac{5}{4} V_1 \quad (3)$$

$$i_1 = \frac{100 - V_1}{25} \xrightarrow{(1), (3)} \frac{100 - V_1}{25} = \frac{1}{100} V_1 + \frac{5}{4 \times 100} V_1 \Rightarrow 4 = \frac{9}{160} V_1 \Rightarrow V_1 = \frac{640}{9}$$



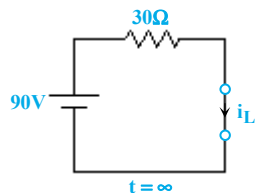
۱۳- گزینه «۱» ابتدا مدار را در  $t = 0^-$  مدل کرده و جریان سلف را در این لحظه محاسبه می‌کنیم.

در  $t = 0^-$  کلید باز است. مطابق شکل داریم:

$$i_L(0^-) = \frac{90}{30+60} = 1A \Rightarrow i_L(0^+) = i_L(0^-) = 1A$$

حال برای  $t > 0$ ، به سراغ محاسبه  $i_L(\infty)$  و ثابت زمانی مدار می‌رویم. در  $t > 0$  کلید بسته است. ثابت زمانی به راحتی از رابطه زیر به دست می‌آید:

$$\tau = \frac{L}{R} = \frac{30 \times 10^{-3}}{30} = \frac{1}{1000} \text{ sec}$$



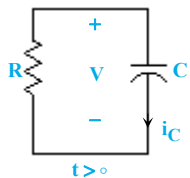
همچنین برای محاسبه  $i_L(\infty)$  از مدل مداری در این لحظه استفاده می‌کنیم:

حال برای محاسبه  $i_L(t)$  در  $t > 0$  از رابطه زیر استفاده می‌کنیم:

$$i_L(t) = i_L(\infty) + [i_L(0^+) - i_L(\infty)] e^{-\frac{t}{\tau}} = 3 + (1-3)e^{-1000t} = 3 - 2e^{-1000t}$$

۱۴- گزینه «۲» جریان ضربه‌ای منبع جریان مدار در لحظه  $t = 0$  از خازن عبور کرده و ولتاژ خازن را به شکل پله‌ای تغییر می‌دهد چراکه خازن در واکنش

به جریان‌های ضربه‌ای همچون اتصال کوتاه عمل می‌کند. مقدار ولتاژ خازن در  $t = 0^+$  برابر است با:



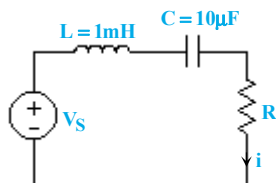
$$V_C(0^+) = V_C(0^-) + \frac{1}{C} \int_{0^-}^{0^+} i_C dt = 0 + \frac{1}{C} \int_{0^-}^{0^+} \delta(t) dt = \frac{1}{C}$$

حال در  $t = 0^+$  مطابق شکل داریم:

$$i_C = C \frac{dV}{dt} = -\frac{V}{R} \Rightarrow \frac{dV}{dt} = -\frac{V}{CR} \xrightarrow{t=0^+} \frac{dV}{dt}(0^+) = \frac{-V(0^+)}{CR} = -\frac{1}{CR} = -\frac{1}{RC^2}$$

۱۵- گزینه «۳» در  $t > 0$  کلید باز است و یک مدار RLC سری با  $L = 1\text{mH}$  و  $C = 10\mu\text{F}$  داریم. در چنین مداری اگر مقدار R برابر  $2\sqrt{\frac{L}{C}}$  باشد، مدار

دارای دو فرکانس طبیعی همسان بوده و میرای بحرانی خواهد بود:



$$S^2 + \frac{R}{L}S + \frac{1}{LC} = 0 \text{ چند جمله‌ای مشخصه}$$

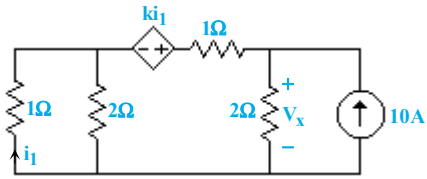
$$\Delta = b^2 - 4ac = \left(\frac{R}{L}\right)^2 - \frac{4}{LC} = 0 \Rightarrow R = 2\sqrt{\frac{L}{C}}$$

لذا باید داشته باشیم:

$$R = 2\sqrt{\frac{1 \times 10^{-3}}{10 \times 10^{-6}}} = 2 \times 10 = 20 \Omega$$

سؤالات آزمون کارشناسی ارشد ۱۴۰۱ - مهندسی ابزار دقیق و اتوماسیون

۱- در مدار شکل مقابل  $k$  چقدر باشد، تا  $v_x$  برابر صفر شود؟



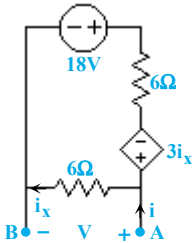
۱/۵ (۱)

۲/۵ (۲)

۳/۵ (۳)

۵/۵ (۴)

۲- پارامترهای مدار معادل تونن از دو سر A و B، کدام است؟



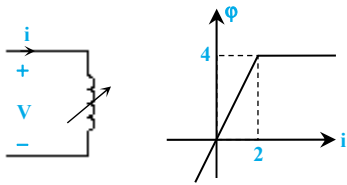
$V_{oc} = 12V, R_{eq} = 4\Omega$  (۱)

$V_{oc} = 12V, R_{eq} = 3\Omega$  (۲)

$V_{oc} = 4V, R_{eq} = 4\Omega$  (۳)

$V_{oc} = 4V, R_{eq} = 3\Omega$  (۴)

۳- مشخصه یک سلف خطی طبق شکل زیر داده شده است. اگر جریان این سلف  $i(t) = 2tu(t)$  باشد، ولتاژ آن کدام است؟



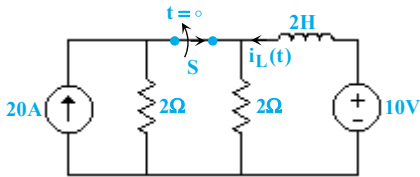
$V(t) = 4tu(t) - 4tu(t-1)$  (۱)

$V(t) = 4u(t)$  (۲)

$V(t) = 4tu(t)$  (۳)

$V(t) = 4u(t) - 4u(t-1)$  (۴)

۴- در مدار شکل زیر شکل S در لحظه  $t = 0$  باز می‌شود. معادله  $i_L(t)$  برای  $t > 0$  کدام است؟



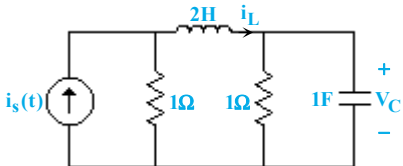
$-5 - 5e^{-t}$  (۱)

$-5 + 15e^{-t}$  (۲)

$5 - 15e^{-t}$  (۳)

$5 + 15e^{-t}$  (۴)

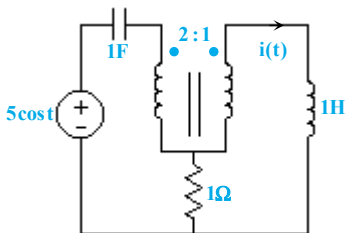
۵- اگر  $i_s(t) = u(t)$  و مدار در لحظه  $t = 0^-$  در حالت صفر باشد،  $\frac{di_L}{dt}$  کدام است؟



$\frac{1}{2} \frac{A}{s}$  (۲)       $-1 \frac{A}{s}$  (۱)

$2 \frac{A}{s}$  (۴)       $1 \frac{A}{s}$  (۳)

۶- مدار شکل مقابل در حالت دائمی سینوسی است و ترانس ایدئال است. جریان  $i(t)$  کدام است؟



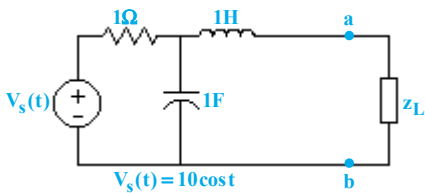
$\cos t + \sin t$  (۱)

$\cos t + 3 \sin t$  (۲)

$3 \cos t + \sin t$  (۳)

$3 \cos t + 3 \sin t$  (۴)

۷- در مدار شکل زیر امپدانس  $Z_L$  شامل چه عناصری باشد تا توان متوسط تحویل داده‌شده آن ماکزیمم گردد؟



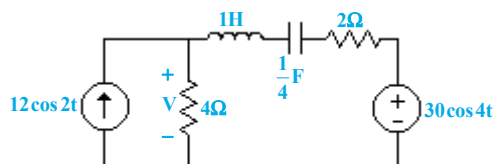
اتصال سری  $L = 2H$  و  $R = \frac{1}{2}\Omega$  (۱)

اتصال سری  $L = 2H$  و  $R = 2\Omega$  (۲)

اتصال سری  $C = 2F$  و  $R = 2\Omega$  (۳)

اتصال سری  $C = 2F$  و  $R = \frac{1}{2}\Omega$  (۴)

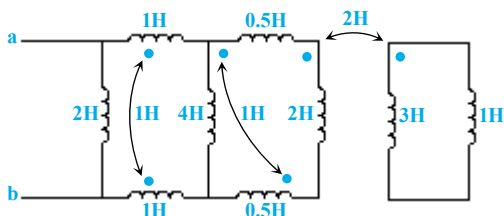
۸- در مدار شکل زیر، ولتاژ  $v(t)$  در حالت دائمی برابر است با:  $v(t) = A_1 \cos(2t + \theta_1) + A_2 \cos(4t + \theta_2)$  نسبت  $\left(\frac{A_2}{A_1}\right)^2$  کدام است؟



۴ (۲)      ۹ (۱)

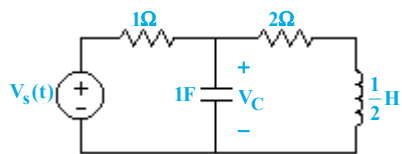
$\frac{1}{4}$  (۴)       $\frac{5}{4}$  (۳)





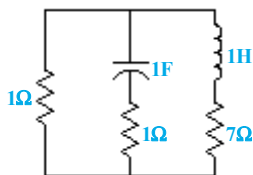
۹- اندوکتانس معادل دیده شده از دو سر ab چند هانری است؟

- ۱ (۱)
- ۲ (۲)
- ۳ (۳)
- ۴ (۴)



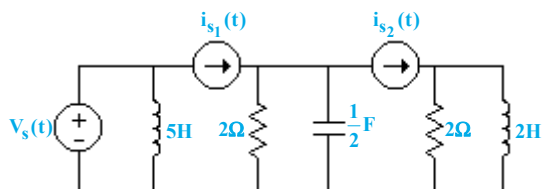
۱۰- پاسخ حالت صفر  $v_c(t)$  به ورودی  $v_s(t) = 6e^{-2t}u(t)$  ، کدام است؟

- (۱)  $e^{-2t} - 6e^{-3t}$
- (۲)  $6e^{-2t} - e^{-3t}$
- (۳)  $e^{-2t} + e^{-3t}$
- (۴)  $6e^{-2t} - 6e^{-3t}$



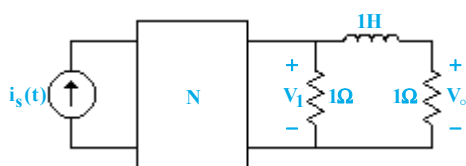
۱۱- در مدار مقابل کدام گزینه درست است؟

- (۱) بی اتلاف است.
- (۲) میرای ضعیف است.
- (۳) میرای شدید است.
- (۴) میرای بحرانی است.



۱۲- فرکانس(های) طبیعی مدار شکل مقابل کدام است؟

- (۱) -۱
- (۲) ۰, -۱
- (۳) -۱, -۱
- (۴) ۰, -۱, -۱

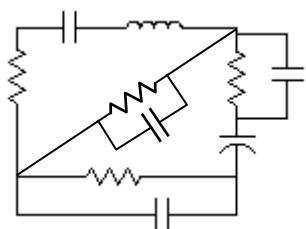


۱۳- شبکه N از عناصر RLC خطی تغییرناپذیر با زمان تشکیل شده

است و تابع شبکه  $H_1(s) = \frac{V_1(s)}{I_s(s)} = \frac{s+1}{s^2+s+1}$  را داریم.

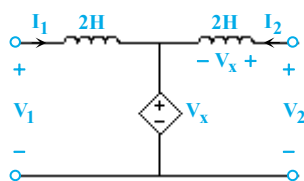
تابع شبکه  $H_2(s) = \frac{V_0(s)}{I_s(s)}$  کدام است؟

- (۱)  $\frac{1}{s^2+s+1}$
- (۲)  $\frac{(s+1)^2}{s^2+s+1}$
- (۳)  $\frac{1}{(s+1)(s^2+s+1)}$
- (۴)  $\frac{2(s+1)}{s^2+s+1}$



۱۴- در مدار داده شده چند فرکانس طبیعی غیر صفر وجود دارد؟ (همه عناصر پسیو هستند).

- ۴ (۱)
- ۵ (۲)
- ۶ (۳)
- ۷ (۴)

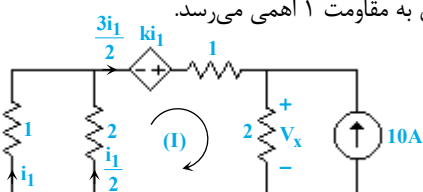


۱۵- در مدار دوقطبی زیر، ماتریس ادمیتانس اتصال کوتاه کدام است؟  $\begin{pmatrix} I_1 \\ I_2 \end{pmatrix} = Y \begin{pmatrix} V_1 \\ V_2 \end{pmatrix}$

- (۱)  $Y = \begin{pmatrix} \frac{1}{4s} & -\frac{1}{2s} \\ 0 & \frac{1}{2s} \end{pmatrix}$
- (۲)  $Y = \begin{pmatrix} 0 & 4s \\ 2s & 2s \end{pmatrix}$
- (۳)  $Y = \begin{pmatrix} \frac{1}{2s} & -\frac{1}{4s} \\ 0 & \frac{1}{4s} \end{pmatrix}$
- (۴)  $Y = \begin{pmatrix} -2s & 4s \\ 0 & 2s \end{pmatrix}$

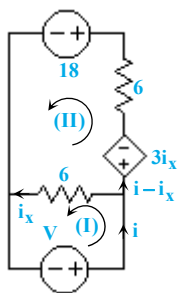
پاسخنامه آزمون کارشناسی ارشد ۱۴۰۱ - مهندسی ابزار دقیق و اتوماسیون

۱- گزینه «۲» در صورتی که  $V_x = 0$  باشد از مقاومت ۲ اهم جریانی نمی‌گذرد و تمام منبع جریان ۱۰ آمپری به مقاومت ۱ اهمی می‌رسد.



$$KCL: \frac{2i_1}{2} = -10 \Rightarrow i_1 = \frac{-20}{2}$$

$$KVL(I): i_1 - ki_1 - 10 + \frac{V_x}{1} = 0 \Rightarrow (1-k)i_1 = 10 \Rightarrow 1-k = -1/5 \Rightarrow k = 2/5$$



۲- گزینه «۱» باید رابطه بین ولتاژ تست (V) و جریان تست (i) را پیدا کنیم.

$$\text{KVL(I)}: -V + 6i_x = 0 \Rightarrow V = 6i_x \quad (1)$$

$$\text{KVL(II)}: 2i_x + 6i - 6i_x + 18 - 6i_x = 0 \Rightarrow 9i_x = 6i + 18 \Rightarrow 3i_x = 2i + 6$$

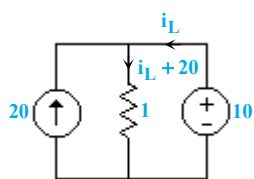
$$\Rightarrow 6i_x = 4i + 12 \quad (2) \xrightarrow{(1),(2)} V = 4i + 12 \Rightarrow \begin{cases} R_{eq} = 4 \\ V_{oc} = 12 \end{cases}$$

۳- گزینه «۴» می‌دانیم شیب نمودار  $i - \phi$ ، را به ما می‌دهد. ( $\phi = Li$ )

$$L = 2u(2-i), \quad i = 2tu(t) \Rightarrow L = 2u(2-2tu(t)) \xrightarrow{\text{تعیین علامت داخل آرگومان}} 2-2tu(t) \geq 0 \Rightarrow 2tu(t) \leq 2 \Rightarrow tu(t) \leq 1$$

$$\Rightarrow 0 \leq t \leq 1 \equiv u(t) - u(t-1) \Rightarrow L = 2u(t) - 2u(t-1), \quad V = L \frac{di}{dt} \Rightarrow i = 2tu(t) \Rightarrow \frac{di}{dt} = 2u(t) + 2t\delta(t) = 2u(t)$$

$$V = [2u(t) - 2u(t-1)] \times 2u(t) = 4u(t) - 4u(t-1)$$



۴- گزینه «۳» در  $t = 0^-$  سلف اتصال کوتاه است.

$$\text{KVL}: -10 + i_L + 20 = 0 \Rightarrow i_L(0^-) = i_L(0^+) = -10 \text{ A}$$

$$R_{eq} = 2 \Rightarrow C = \frac{2}{2} = 1$$

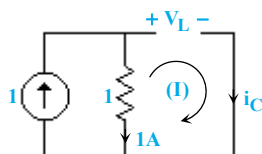
مقاومت دیده‌شده از دید سلف:

$$i_L(\infty) = \frac{10}{2} = 5 \text{ A} \Rightarrow i_L(t) = 5 + (-10 - 5)e^{-t} = 5 - 15e^{-t}$$

در  $t = \infty$  هم سلف اتصال کوتاه است:

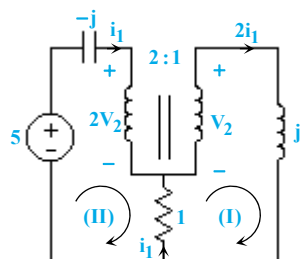
$$i_L(0^+) = v_c(0^+) = 0$$

۵- گزینه «۲» در  $t = 0^+$  به جای خازن اتصال کوتاه و به جای سلف مدار باز قرار می‌دهیم:



$$\text{KVL(I)}: -1 + V_L + 0 = 0 \Rightarrow V_L(0^+) = 1$$

$$V_L = L \frac{di_L}{dt} = 2 \frac{di_L}{dt} = 1 \Rightarrow \frac{di_L}{dt}(0^+) = \frac{1}{2}$$



$$\text{KVL(I)}: i_1 - V_r + 2ji_1 = 0 \Rightarrow V_r = (2j+1)i_1$$

۶- گزینه «۲» در حوزه فیزور داریم:

$$\text{KVL(II)}: -5 - ji_1 + 2V_r - i_1 = 0 \Rightarrow -5 - ji_1 + 4ji_1 + 2i_1 - i_1 = 0 \Rightarrow (3j+1)i_1 = 5$$

$$i_1 = \frac{5}{1+3j} \Rightarrow i = 2i_1 = \frac{10}{1+3j} \times \frac{1-3j}{1-3j} = \frac{10(1-3j)}{1+9} = \frac{10(1-3j)}{10} = 1-3j$$

عبارت  $1-3j$  از دو قسمت تشکیل شده است: قسمت اول حقیقی به مقدار  $\cos t$  و قسمت  $-3j$ :

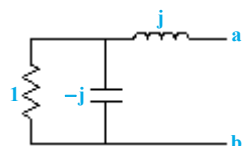
$$-3 \cos(t + 90^\circ) = -3(-\sin(t)) = 3 \sin(t)$$

$$\cos t + 3 \sin t$$

جریان  $i(t)$  برابر است با:

$$(\omega = 1)$$

۷- گزینه «۴» با حذف منبع مستقل ولتاژ، امپدانس معادل را از دید (a-b) به دست می‌آوریم. در ابتدا به حوزه فیزور می‌رویم.

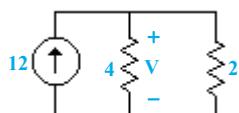


$$Z_{eq} = (1 \parallel -j) + j = \frac{-j}{1-j} + j = \frac{-j(1+j)}{2} + j = \frac{-j+1}{2} + j = \frac{1}{2} + \frac{j}{2} \Rightarrow Z_L = Z_{eq}$$

$$Z_L = \frac{1}{2} - \frac{j}{2} \Rightarrow R = \frac{1}{2} \Omega, \quad C = 2F \text{ سری اتصال}$$

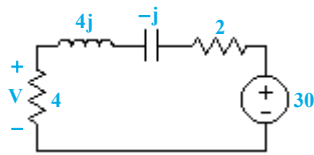
۸- گزینه «۳» از قانون جمع آثار استفاده می‌کنیم. دقت شود فقط به اندازه کار داریم و فاز مقادیر برایمان اهمیتی ندارد.

ابتدا اثر منبع جریان را به دست می‌آوریم:  $\omega = 2, \quad j \times 2 \times 1 = 2j, \quad \omega = 2, \quad \frac{-j}{\frac{1}{2} \times 2} = -2j$  = سلف و  $\frac{-j}{\frac{1}{2} \times 2} = -2j$  = خازن در نتیجه سلف و خازن سری همدیگر را حذف می‌کنند.



$$V = \frac{4 \times 2}{6} \times 12 = 8 \times 2 = 16 = A_1$$

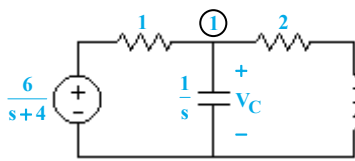
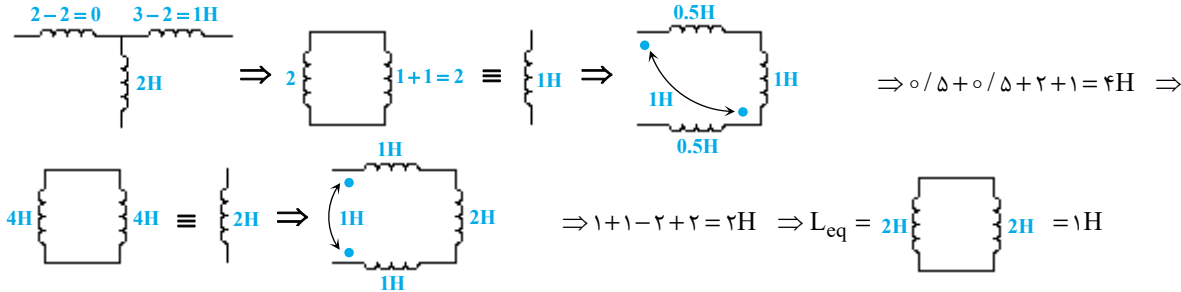
حال اثر منبع ولتاژ را به دست می‌آوریم:  $\omega = 4, \quad j \times 4 \times 1 = 4j, \quad \omega = 4, \quad \frac{-j}{\frac{1}{4} \times 4} = -j$  = سلف و  $\frac{-j}{\frac{1}{4} \times 4} = -j$  = خازن.



$$V = \frac{4}{6+3j} \times 30 = \frac{4}{2+j} \times 10 \Rightarrow |V| = A_r = \frac{4}{\sqrt{5}} \times 10 = \frac{40}{\sqrt{5}}$$

$$\Rightarrow \left(\frac{A_r}{A_1}\right)^2 = \frac{40}{(\frac{\sqrt{5}}{16})^2} = \left(\frac{5}{2\sqrt{5}}\right)^2 = \frac{25}{4 \times 5} = \frac{5}{4}$$

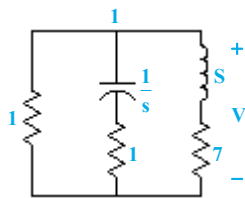
۹- گزینه «۱» از سمت راست شروع می‌کنیم. ابتدا معادل T سلف‌های تزویج را می‌نویسیم:



۱۰- گزینه «۴» به حوزه لاپلاس می‌رویم. ابتدا گره (۱) قانون جریان یا KCL را نوشته و معادله V را در حوزه لاپلاس به دست می‌آوریم. در ابتدا از روش تجزیه کسر استفاده کرده تا معادله V را بر حسب دو قطب  $s = -2$  و  $s = -3$  نوشته. در انتها هم معادله را به حوزه زمان می‌بریم.

$$\text{KCL(I)}: sV + \frac{V}{\frac{1}{s} + \frac{1}{2}} + \frac{V - \frac{6}{s+4}}{1} = 0 \Rightarrow (s + \frac{2}{s+4} + 1)V = \frac{6}{s+4} \Rightarrow \left(\frac{s^2 + 4s + s + 4 + 2}{s+4}\right)V = \frac{6}{s+4}$$

$$V = \frac{6}{s^2 + 5s + 6} = \frac{6}{(s+2)(s+3)} = \frac{A}{s+2} + \frac{B}{s+3} \Rightarrow \begin{cases} A = \lim_{s \rightarrow -2} (s+2)V = 6 \\ B = \lim_{s \rightarrow -3} (s+3)V = -6 \end{cases} \Rightarrow V_c(t) = (6e^{-2t} - 6e^{-3t})u(t)$$



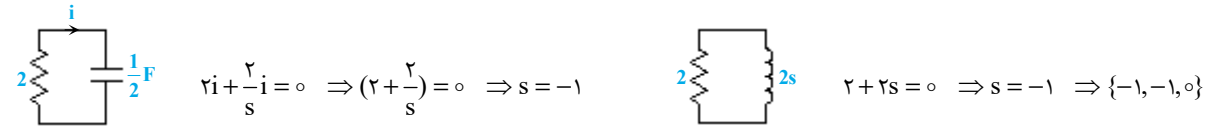
۱۱- گزینه «۳» به حوزه لاپلاس می‌رویم:

$$\text{KCL(I)}: V + \frac{V}{\frac{1}{s} + 1} + \frac{V}{s+7} = 0 \Rightarrow 1 + \frac{s}{s+1} + \frac{1}{s+7} = 0 \xrightarrow{\times (s+1)(s+7)} s^2 + 8s + 7 + s^2 + 7s + s + 1 = 0$$

$$\Rightarrow s^2 + 16s + 8 = 0 \Rightarrow \Delta = 256 - 32 > 0$$

میرای شدید است.

۱۲- گزینه «۴» به دلیل وجود حلقه سلفی یک فرکانس صفر داریم. حال برای محاسبه فرکانس‌های غیرصفر، منابع ولتاژ را اتصال کوتاه و منابع جریان را مدار باز می‌کنیم.



۱۳- گزینه «۱» ابتدا تابع تبدیل  $\frac{V_o(s)}{V_1(s)}$  را به دست می‌آوریم:

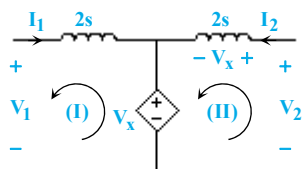
$$i = -\frac{V_o}{1} = -V_o$$

$$-V_o + s_1 + V_1 = 0 \Rightarrow -V_o - sV_o + V_1 = 0 \Rightarrow (s+1)V_o = V_1 \Rightarrow \frac{V_o}{V_1} = \frac{1}{s+1} \Rightarrow H_r(s) = \frac{V_o(s)}{V_1(s)} = \frac{1}{s+1}$$

$$\frac{V_o(s)}{V_1(s)} \times \frac{V_1(s)}{I(s)} = \frac{V_o(s)}{V_1(s)} \times H_1(s) = \frac{1}{s+1} \times \frac{s+1}{s^2+s+1} = \frac{1}{s^2+s+1}$$

۱۴- گزینه «۲» ۶ عنصر ذخیره‌کننده انرژی داریم که به دلیل وجود حلقه خازنی یکی حذف می‌شود. از این ۵ فرکانس کلی چون هیچ حلقه سلفی یا کاتست خازنی نداریم همه آنها فرکانس غیرصفر هستند.

۱۵- گزینه «۳» در دو حلقه مشاهده شده ابتدا در حلقه سمت راست قانون ولتاژ یا KVL را می‌نویسیم. همچنین از روی ولتاژ دو سر سلف ۲ هانری رابطه بین جریان  $I_x$  و  $V_x$  را می‌نویسیم.



$$\text{KVL(II)}: -V_r + V_x + V_x = 0 \Rightarrow V_r = 2V_x, \frac{V_x}{2s} = I_r$$

$$\Rightarrow V_x = 2sI_r \Rightarrow V_r = 4sI_r \Rightarrow I_r = \frac{1}{4s} V_r$$

فقط در گزینه (۳) این عبارت مشاهده می‌شود.