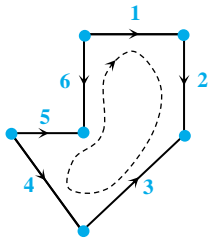


فصل ششم

«گراف‌های شبکه، روش‌های تجزیه و تحلیل مدار و مدار دوگان»



مثال ۱: در گراف مقابل کدامیک از گزینه‌های زیر مربوط به قانون KVL است؟

$$V_1 + V_2 - V_3 + V_4 - V_5 + V_6 = 0 \quad (1)$$

$$V_1 + V_2 - V_3 - V_4 + V_5 - V_6 = 0 \quad (2)$$

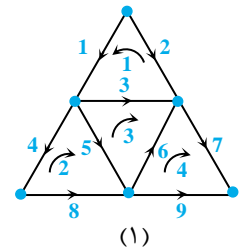
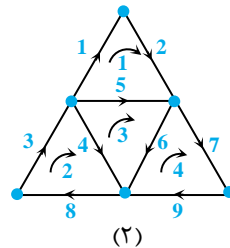
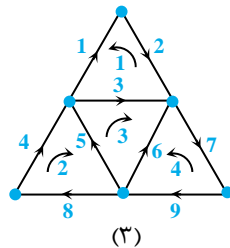
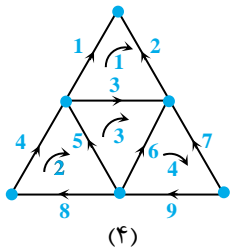
$$V_1 - V_2 - V_3 + V_4 + V_5 - V_6 = 0 \quad (3)$$

$$V_1 - V_2 - V_3 - V_4 + V_5 + V_6 = 0 \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۲» برای نوشتن معادله KVL در درون حلقه فوق، از یک نقطه و در یک جهت اختیاری حرکت می‌کنیم. اگر جهت حرکت، با فلش شاخه یکی بود، ولتاژ شاخه را مثبت و اگر جهت حرکت با فلش شاخه یکی نبود، ولتاژ شاخه را منفی لحاظ می‌کنیم. بدین ترتیب داریم:

$$V_1 + V_2 - V_3 - V_4 + V_5 - V_6 = 0$$

مثال ۲: با توجه به ماتریس بدست آمده در مثال قبل، کدامیک از گراف‌های زیر مربوط به ماتریس M_a هستند؟

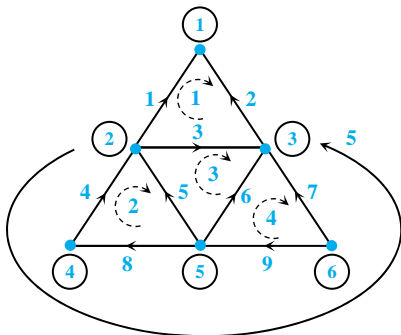


پاسخ: گزینه «۴» با توجه به ماتریس M_a بدست آمده در مثال قبل، دیده می‌شود که تعداد مش‌ها به اندازه سطرهای ماتریس M_a یعنی ۵ است که از این تعداد، ۴ عدد مش درونی و یک عدد مش بیرونی است و تعداد شاخه‌ها با توجه به ستون‌های ماتریس ۹ عدد است. لذا داریم:

$$L + 1 = 5 \Rightarrow L = 4 \quad \text{تعداد مش‌های درونی} \quad \text{و} \quad b = 9 \quad \text{تعداد شاخه‌ها}$$

$$L = b - n_t + 1 \Rightarrow 4 = 9 - n_t + 1 \Rightarrow n_t = 6 \quad \text{تعداد گره‌ها}$$

با توجه به اطلاعات بدست آمده گراف مذکور به صورت مقابل ترسیم می‌شود:



با توجه به درایه‌های ماتریس M_a در مثال قبل، جهت شاخه‌ها و نیز مش‌ها باید مطابق گزینه‌ی (۴) باشد، زیرا مثلاً سطر اول می‌گوید که جهت مش ۱ باید با شاخه‌ی ۱ هم‌جهت و با شاخه‌های ۲ و ۳ مخالف جهت باشد که تنها گزینه‌ی (۴) این‌گونه است.

مثال ۳: در گراف مقابل کدامیک از گزینه‌ها مربوط به حلقه‌های اساسی هستند؟

$$\{6, 4, 9, 8\}, \{6, 7, 8\} \quad (1)$$

$$\{5, 6, 3\}, \{1, 2, 9, 7, 5\} \quad (2)$$

$$\{5, 3, 2\}, \{6, 7, 8\} \quad (3)$$

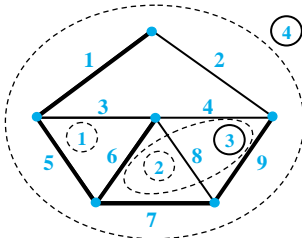
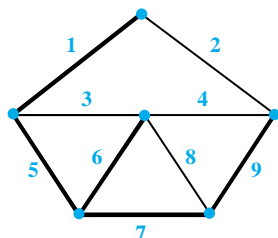
$$\{6, 4, 9, 7\}, \{5, 2, 6\} \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۲»

بر اساس تعریف ارائه شده برای حلقه‌های اساسی، حلقه‌های اساسی گراف مذکور به صورت روبرو است:

$$\{5, 6, 3\}, \{6, 7, 8\}$$

$$\{6, 4, 9, 7\}, \{1, 2, 9, 7, 5\}$$



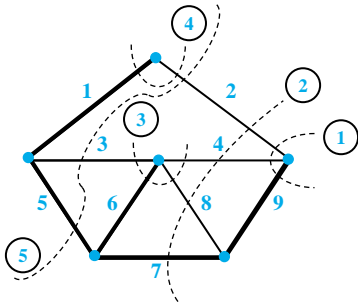
مثال ۴: در گراف مثال قبل، کدامیک از گزینه‌های زیر شامل کاتست‌های اساسی هستند؟

{۲, ۱, ۵}, {۳, ۶}, {۲, ۵, ۹} (۴)

{۱, ۳}, {۲, ۵, ۹} (۳)

{۸, ۴, ۲}, {۳, ۶, ۸, ۴} (۲)

{۲, ۳, ۵}, {۱, ۲}, {۲, ۴, ۹} (۱)

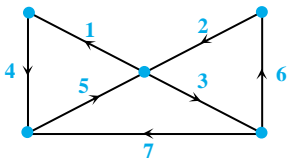


پاسخ: گزینه «۱» با توجه به تعاریف ارائه شده، کاتست‌های اساسی گراف مذکور به صورت زیر است:

{۱, ۲}, {۲, ۴, ۹}, {۲, ۳, ۵}

{۷, ۸, ۴, ۲}, {۳, ۶, ۸, ۴}

مثال ۵: در گراف مثال قبل کدامیک از ماتریس‌های زیر، ماتریس $B_T = [F: I]$ می‌باشد؟



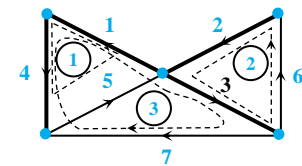
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (۲)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (۴)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (۱)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (۳)$$

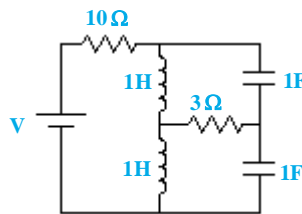
پاسخ: گزینه «۴» در صورتی که ماتریس حلقه اساسی به صورت $B_T = [F: I]$ باشد، با توجه به اینکه $I_{3 \times 3}$ است، لذا لینک‌ها شاخه‌های ۶ و ۷ و ۵ بوده و درخت اصلی شامل شاخه‌های ۱ و ۲ و ۳ و ۴ می‌باشد. حال داریم:



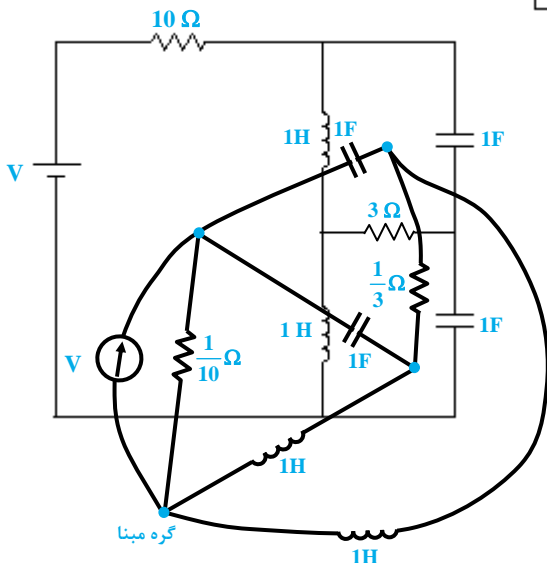
$$\begin{cases} V_5 + V_1 + V_6 = 0 \\ V_7 + V_3 - V_1 - V_6 = 0 \\ V_6 + V_7 + V_3 = 0 \end{cases} \Rightarrow B_T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$\underbrace{\quad \quad \quad \quad \quad \quad \quad \quad}_{F_{L \times n}} \quad \underbrace{\quad \quad \quad \quad \quad \quad \quad \quad}_{I_{T \times T}}$

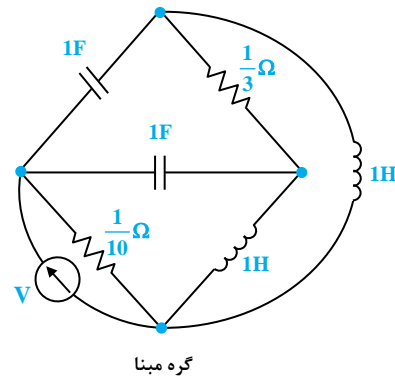
مثال ۶: دوگان مدار مقابل را ترسیم کنید.



پاسخ: برای ترسیم مدار دوگان، ابتدا درون هر مش یک گره در نظر می‌گیریم و سپس بقیه مراحل ذکر شده در قبل را اجرا می‌کنیم.



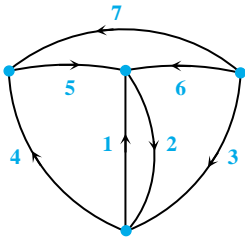
مدار دوگان \Rightarrow



دقت کنید با توجه به این که منبع ولتاژ V یک جریان مثبت (ساعتگرد) در مش سمت چپ مدار اصلی به وجود می‌آورد، منبع جریان دوگان آن باید یک ولتاژ مثبت در گره متناظر تولید کند و از این رو جهت آن از گره مبنا به سمت گره متناظر در نظر گرفته شده است.

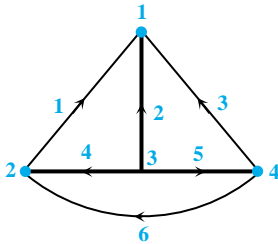
آزمون فصل ششم

۱- در گراف روبه‌رو، کدام یک از گزینه‌ها دارای شاخه‌های تشکیل‌دهنده‌ی درخت هستند؟



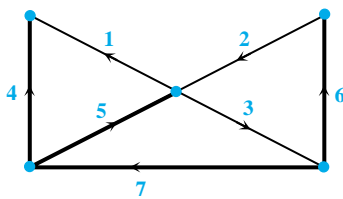
- (۱) $\{7, 4, 1\}$, $\{5, 6, 7\}$
- (۲) $\{2, 3, 4\}$, $\{4, 3, 6\}$
- (۳) $\{1, 2, 6\}$, $\{3, 4, 7\}$
- (۴) $\{2, 3, 4\}$, $\{4, 1, 2\}$

۲- در گراف زیر کدام گزینه تشکیل کانتست اساسی می‌دهد؟



- (۱) $\{2, 1, 3\}$
- (۲) $\{4, 2, 1\}$
- (۳) $\{5, 2, 1\}$
- (۴) $\{2, 1, 3, 4\}$

۳- در گراف زیر ماتریس F کدام است؟



- (۱) $\begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$
- (۲) $\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$
- (۳) $\begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & -1 \end{bmatrix}$
- (۴) $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$

۴- کدام یک از گزینه‌های زیر حلقه‌ی اساسی مربوط به گراف دارای ماتریس Q به صورت زیر است؟

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

- (۱) $\{1, 3, 4, 7\}$
- (۲) $\{1, 2\}$
- (۳) $\{2, 3, 4, 6\}$
- (۴) $\{3, 2\}$

۵- کدام یک از ماتریس‌های زیر می‌تواند برای مدار RLC ساده به عنوان ماتریس امپدانس مش قابل قبول باشد؟

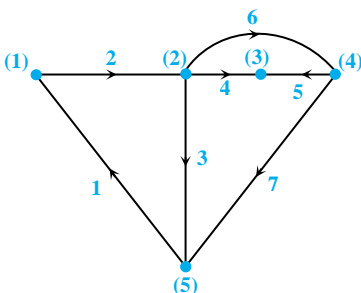
$$\begin{bmatrix} 3+j & -1-3j \\ -1-3j & 5+4j \end{bmatrix} \quad (۴)$$

$$\begin{bmatrix} -3+j & 1-j \\ 1-j & 4-j \end{bmatrix} \quad (۳)$$

$$\begin{bmatrix} 1-2j & -2-j \\ -2-j & 4+j \end{bmatrix} \quad (۲)$$

$$\begin{bmatrix} 3+j & 1+j \\ -1+j & 4-j \end{bmatrix} \quad (۱)$$

۶- در گراف زیر کدام گزینه، ماتریس M_a را نمایش می‌دهد؟



$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (۲)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \quad (۱)$$

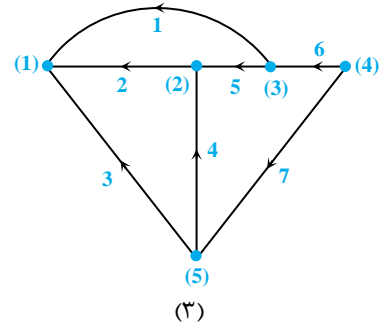
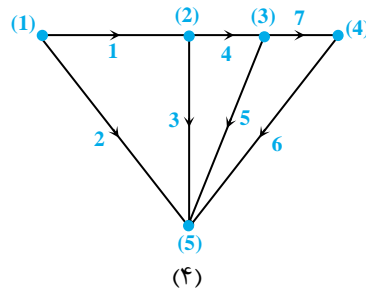
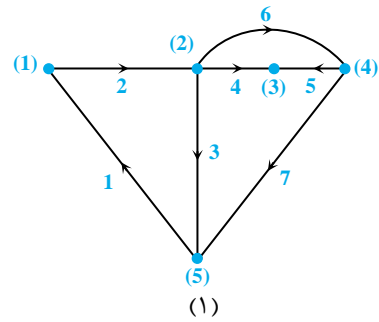
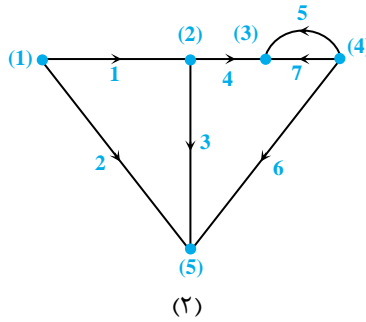
$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (۴)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad (۳)$$

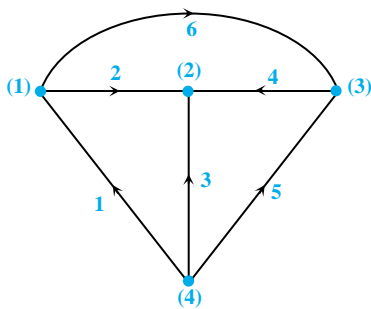


۷- کدام گزینه، گراف مربوط به ماتریس A_a داده شده می‌باشد؟

$$A_a = \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$



۸- در گراف زیر با فرض در نظر گرفتن شاخه‌های ۲ و ۴ و ۳ به عنوان درخت، در ماتریس $B = [F:I]$ ، ماتریس F کدام است؟



$$\begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۹- در گراف تست قبل کدام گزینه مربوط به ماتریس E در ماتریس $Q = [I:E]$ می‌باشد؟

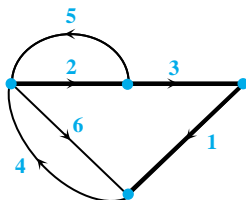
$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \quad (1)$$

۱۰- در گراف زیر کدام گزینه جزء کاتست‌های اساسی گراف هستند؟



$$\{1, 3, 5\}, \{1, 4, 6\} \quad (1)$$

$$\{3, 4, 6\}, \{1, 3, 2\} \quad (2)$$

$$\{1, 4, 6\}, \{2, 4, 5, 6\} \quad (3)$$

$$\{3, 4, 6\}, \{2, 1, 5, 6\} \quad (4)$$

۱۱- در گراف تست قبل کدام دسته از گزینه‌ها جزء حلقه‌های اساسی گراف می‌باشند؟

$$\{2, 3, 1, 6\}, \{2, 5, 3, 1\} \quad (4)$$

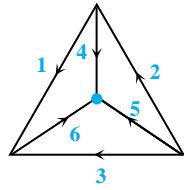
$$\{2, 5\}, \{3, 2, 5\} \quad (3)$$

$$\{2, 3, 1, 6\}, \{2, 3, 1, 4\} \quad (2)$$

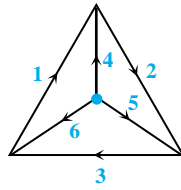
$$\{2, 5\}, \{4, 6, 1\} \quad (1)$$

۱۲- در صورتی که ماتریس B در یک گراف به نام k به صورت زیر باشد، کدام گزینه، مربوط به گراف k می باشد؟

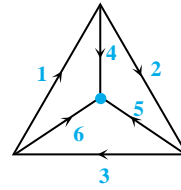
$$B = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \end{array} \right]$$



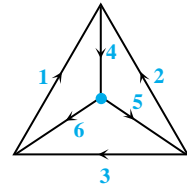
(۴)



(۳)



(۲)



(۱)

۱۳- در صورتی که در یک گراف ماتریس حلقه‌های اساسی به صورت زیر باشد، کدام گزینه مربوط به کاتست‌های اساسی آن است؟

$$B = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \end{array} \right]$$

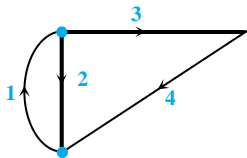
(۱) $\{2, 5, 3\}, \{1, 6, 3\}$

(۲) $\{1, 4, 2\}, \{4, 6, 5\}$

(۳) $\{1, 4, 2\}, \{4, 2, 5\}$

(۴) $\{2, 3, 5\}, \{5, 1, 4\}$

۱۴- در گراف زیر با فرض داشتن ماتریس Z_b ، کدام گزینه مربوط به ماتریس Z_L است؟



$$Z_b = \begin{bmatrix} R & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{C_1 S} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & LS & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{C_2 S} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} R + \frac{1}{C_1 S} & -\frac{1}{C_1 S} \\ -\frac{1}{C_1 S} & LS + \frac{1}{C_1 S} + \frac{1}{C_2 S} \end{bmatrix} \quad (۲)$$

$$\begin{bmatrix} R + \frac{1}{C_2 S} & -\frac{1}{C_1 S} \\ -\frac{1}{C_1 S} & R + \frac{1}{C_2 S} \end{bmatrix} \quad (۱)$$

$$\begin{bmatrix} R + \frac{1}{C_1 S} & -\frac{1}{C_2 S} \\ -\frac{1}{C_2 S} & \frac{1}{C_1 S} + \frac{1}{C_2 S} \end{bmatrix} \quad (۳)$$

$$\begin{bmatrix} R + \frac{1}{C_2 S} & -\frac{1}{C_1 S} \\ -\frac{1}{C_1 S} & R + \frac{1}{C_1 S} + \frac{1}{C_2 S} \end{bmatrix} \quad (۴)$$

۱۵- ماتریس B در یک گراف به صورت زیر است. کدام گزینه مربوط به ماتریس Q خواهد بود؟

$$B = \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

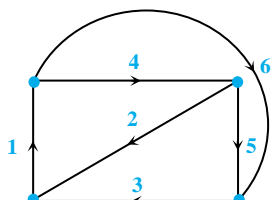
$$Q = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 \end{bmatrix} \quad (۲)$$

$$Q = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & -1 \end{bmatrix} \quad (۱)$$

$$Q = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \quad (۴)$$

$$Q = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 & -1 & 0 \end{bmatrix} \quad (۳)$$

۱۶- در گراف زیر کدام گزینه صحیح است؟



(۱) شاخه‌های $\{1, 2, 3\}$ و $\{4, 6, 2\}$ کاتست‌های اساسی و شاخه‌های $\{1, 2, 4\}$ و $\{4, 2, 5\}$ حلقه‌های اساسی هستند.

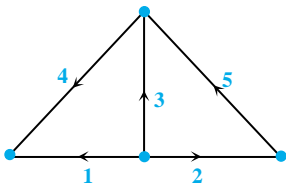
(۲) شاخه‌های $\{1, 2, 3\}$ و $\{1, 2, 6\}$ کاتست‌های اساسی و شاخه‌های $\{2, 5, 3\}$ و $\{1, 2, 4\}$ حلقه‌های اساسی هستند.

(۳) شاخه‌های $\{5, 2, 1\}$ و $\{6, 4, 2\}$ کاتست‌های اساسی و شاخه‌های $\{2, 6, 3\}$ حلقه اساسی هستند.

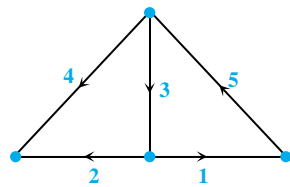
(۴) شاخه‌های $\{3, 5, 6\}$ و $\{1, 2, 3\}$ کاتست‌های اساسی و شاخه‌های $\{4, 2, 1\}$ و $\{4, 6, 5\}$ حلقه‌های اساسی هستند.



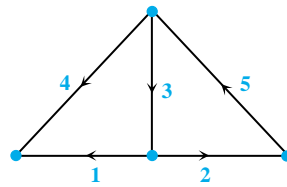
۱۷- ماتریس $Q = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}$ مربوط به کدام گراف است؟



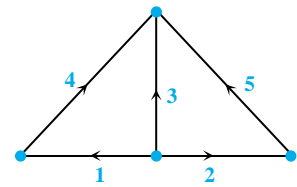
(۴)



(۳)



(۲)



(۱)

۱۸- در گراف تست بالا کدام دسته از گزینه‌های زیر جزء حلقه‌های اساسی می‌باشند؟

(۴) $\{1, 3, 2\}, \{1, 3, 5\}$

(۳) $\{3, 2, 5\}, \{3, 1, 4\}$

(۲) $\{1, 4, 3\}, \{4, 3, 5\}$

(۱) $\{3, 2, 5\}, \{1, 2, 5\}$

۱۹- ماتریس B در گراف تست قبل کدام است؟

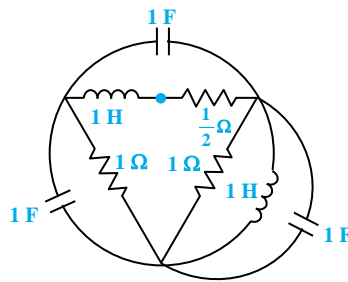
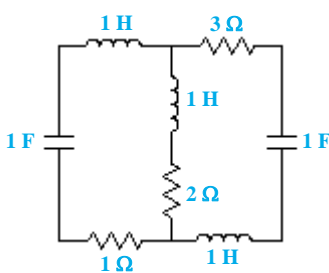
(۴) $\begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

(۳) $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

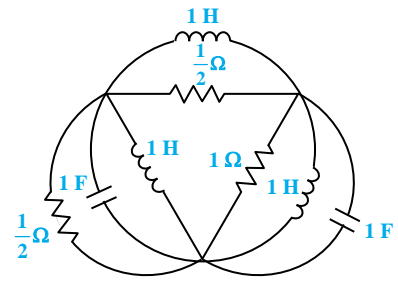
(۲) $\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

(۱) $\begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$

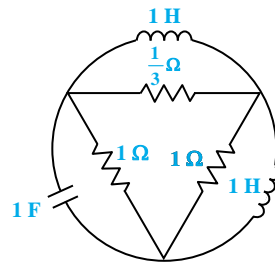
۲۰- دوگان مدار زیر کدام گزینه است؟



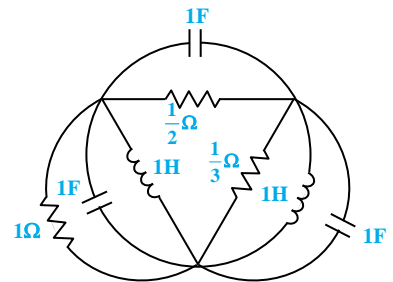
(۲)



(۱)



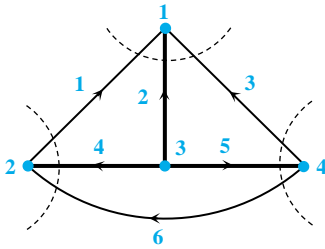
(۴)



(۳)

پاسخنامه آزمون فصل ششم

۱- گزینه «۲» با توجه به اینکه شاخه‌های درخت از همه‌ی گره‌ها تنها یک‌بار عبور کرده و تشکیل حلقه نمی‌دهند، به راحتی می‌توان به گزینه‌ی ۲ رسید.



۲- گزینه «۱» با توجه به اینکه کاتست‌های اساسی تنها از یک شاخه‌ی درخت و چند

لینک عبور می‌کنند، بنابراین گزینه‌ی ۱ پاسخ صحیح می‌باشد. کاتست‌های اساسی مربوط به این گراف در شکل روبه‌رو مشخص شده است.

۳- گزینه «۱» برای محاسبه‌ی ماتریس F کافی است ماتریس حلقه‌های اساسی را بدست آورده و ماتریس واحد آن را حذف کنیم.

$$B = \left[\begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right] \Rightarrow F = \left[\begin{array}{cccc} -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

I F

۴- گزینه «۳» با توجه به اینکه حلقه‌های اساسی شامل یک لینک و چند شاخه‌ی درخت می‌باشد پس گزینه‌های ۲ و ۴ به راحتی حذف می‌شوند. زیرا:

$$Q = \left[\begin{array}{cccc|cccc} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right]$$

I E

شاخه‌های درخت = ۱, ۲, ۳, ۴

گزینه‌های ۲ و ۴ تنها از شاخه‌های درخت تشکیل شده‌اند، پس نادرست هستند.

برای بدست آوردن معادلات حلقه‌ی اساسی ابتدا باید ماتریس B را محاسبه کنیم.

$$E = \left[\begin{array}{ccc} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{array} \right] \Rightarrow F = -E^T = \left[\begin{array}{cccc} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 & -1 \end{array} \right] \Rightarrow B = \left[\begin{array}{cccccc} 0 & 0 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -1 & -1 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right]$$

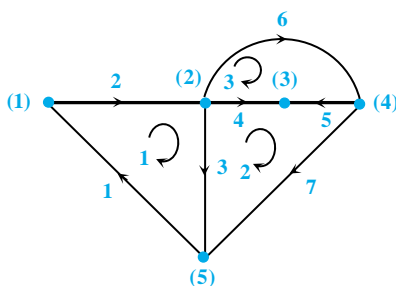
$$BV = 0 \Rightarrow \text{معادلات حلقه‌های اساسی: } \begin{cases} -V_3 + V_5 = 0 \\ -V_2 + V_3 - V_4 + V_6 = 0 \\ V_1 - V_3 - V_4 + V_7 = 0 \end{cases} \Rightarrow \{3, 5\}, \{2, 3, 4, 6\}, \{1, 3, 4, 7\}$$

بنابراین داریم:

۵- گزینه «۴» با توجه به اینکه جهت جریان مش‌ها در شاخه‌های مشترک در خلاف یکدیگر می‌باشند، بنابراین عناصر روی قطر فرعی ماتریس امپدانس مش باید مقدار حقیقی منفی داشته باشند (زیرا R همواره مثبت است اما x بسته به وجود خازن یا سلف در شاخه‌ی مشترک می‌تواند مثبت یا منفی باشد). بنابراین گزینه‌های ۱ و ۳ نادرست می‌باشند.

هم‌چنین عناصر روی قطر فرعی باید با یکدیگر برابر باشند، بنابراین گزینه ۱ نادرست است. از طرفی چون عناصر روی قطر اصلی ماتریس برابر مجموع امپدانس‌های موجود در مش می‌باشد، بنابراین همواره قسمت حقیقی عناصر قطر اصلی از قدر مطلق قسمت حقیقی عناصر مربوط به همان سطر بزرگ‌تر هستند پس گزینه‌ی ۲ نیز نادرست است.

۶- گزینه «۱» با توجه به گراف، مشاهده می‌شود مدار شامل ۳ مش می‌باشد. لذا ماتریس M_a به صورت زیر قابل محاسبه است.

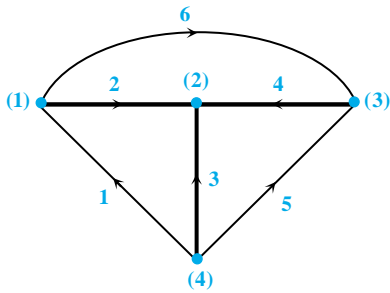


$$M_a = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 & 7 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ -1 & -1 & 0 & 0 & 0 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

حلقه‌ی بیرونی

دقت شود که جهت مثبت حلقه‌ی خارجی پادساعتگرد می‌باشد.

۷- گزینه «۱» سطر اول ماتریس A_a بیانگر این است که تنها شاخه‌های ۱ و ۲ به گره ۱ وصل بوده و هم‌چنین شاخه‌ی ۱ به گره‌ی ۱ وارد شده و شاخه‌ی ۲ از گره ۱ خارج می‌شود. بنابراین با بررسی گزینه‌ها مشاهده می‌شود تنها گزینه‌ی ۱ این ویژگی‌ها را دارا می‌باشد.



۸- گزینه «۴» با توجه به شاخه‌های درخت در نظر گرفته شده داریم:

$$B = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \\ 6 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

حال ماتریس واحد را تشکیل داده و F را از ماتریس B جدا می‌کنیم:

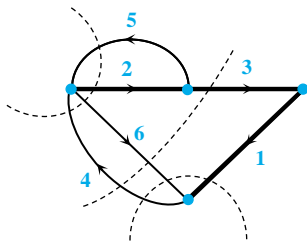
$$B = \begin{matrix} & \begin{matrix} 2 & 3 & 4 & 1 & 5 & 6 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \\ 5 \\ 6 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \Rightarrow F = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

F I

$$E = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

۹- گزینه «۲» با توجه به رابطه $E = -F^T$ ماتریس E را بدست می‌آوریم:

۱۰- گزینه «۳» کاتست‌های اساسی گراف داده شده در شکل مشخص شده‌اند، بنابراین گزینه ۳ صحیح می‌باشد.



$$\{1, 2, 3, 4\}, \{1, 2, 3, 6\}, \{2, 5\}$$

۱۱- گزینه «۲» با توجه به گراف تست قبل، حلقه‌های اساسی آن به صورت روبه‌رو می‌باشد:

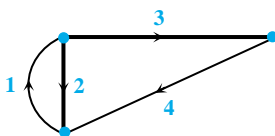
۱۲- گزینه «۳» سطر اول ماتریس B بیانگر این است که شاخه‌های ۱، ۴ و ۶ تشکیل یک حلقه اساسی می‌دهند، به طوری که شاخه‌های ۱ و ۶ هم‌جهت بوده و در خلاف جهت شاخه‌ی ۴ می‌باشند. بنابراین گزینه‌ی ۱ و ۲ نادرست هستند. از طرفی سطر سوم ماتریس B بیانگر این است که شاخه‌های ۳، ۵ و ۶ تشکیل یک حلقه‌ی اساسی می‌دهند، به طوری که شاخه‌های ۳ و ۵ هم‌جهت بوده و در خلاف جهت شاخه‌ی ۶ می‌باشند. از بین گزینه‌های باقیمانده، این شرط تنها در گزینه‌ی ۳ رعایت شده است.

۱۳- گزینه «۱» کاتست‌های اساسی از یک شاخه درخت در چند لینک عبور می‌کنند. از طرفی با توجه به ماتریس B داده شده، مشاهده می‌شود درخت در گراف مربوط به این ماتریس شامل شاخه‌های ۶، ۵ و ۴ می‌باشد و شاخه‌های ۳، ۲ و ۱ لینک‌های گراف را تشکیل می‌دهند. بنابراین با بررسی گزینه‌ها مشاهده می‌شود که در گزینه‌های ۲ و ۳ و ۴ از ۳ شاخه‌ی درخت در معادله‌ی کاتست استفاده شده است. در نتیجه گزینه‌ی ۱ می‌تواند پاسخ صحیح باشد.

۱۴- گزینه «۲» برای بدست آوردن Z_L طبق رابطه‌ی $Z_L = B Z_b B^T$ کافی است ماتریس B را محاسبه کنیم:

$$B = \begin{matrix} & \begin{matrix} 1 & 2 & 3 & 4 \end{matrix} \\ \begin{matrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 4 \end{matrix} & \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \end{matrix}$$

$$Z_L = B Z_b B^T = \begin{bmatrix} R + \frac{1}{C_1 s} & \frac{-1}{C_1 s} \\ \frac{-1}{C_1 s} & LS + \frac{1}{C_1 s} + \frac{1}{C_2 s} \end{bmatrix}$$



۱۵- گزینه «۴» با توجه به ماتریس B داریم:

$$B = \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad E = -F^T = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_F$
 $\underbrace{\hspace{10em}}_I$

$$\Rightarrow Q = [I | E] = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 & -1 \end{bmatrix}$$

۱۶- گزینه «۴» با توجه به گراف داده شده مشاهده می‌شود که شاخه‌های $\{1, 2, 6\}$ و $\{2, 4, 6\}$ نمی‌توانند تشکیل کاتست بدهند، بنابراین گزینه‌های ۱، ۲ و ۳ نادرست می‌باشند.

۱۷- گزینه «۴» سطر اول ماتریس Q بیانگر این است که شاخه‌های ۱ و ۴ در یک کاتست قرار داشته و هم‌جهت می‌باشند، لذا گزینه‌های ۱ و ۳ نمی‌توانند صحیح باشند. با بررسی سطر سوم ماتریس مشاهده می‌شود شاخه‌های ۳، ۴ و ۵ تشکیل یک کاتست می‌دهند، به طوری که شاخه‌های ۳ و ۴ هم‌جهت و شاخه ۵ در خلاف جهت آن‌ها می‌باشد، لذا گزینه‌ی ۴ نیز حذف می‌شود. پس گزینه‌ی ۲ صحیح می‌باشد.

۱۸- گزینه «۳» با توجه به گراف داده شده مشاهده می‌شود شاخه‌های $\{1, 2, 5\}$ ، $\{4, 3, 5\}$ ، $\{1, 2, 3\}$ نمی‌توانند تشکیل حلقه دهند، بنابراین گزینه‌های ۱، ۲ و ۴ نادرست می‌باشند.

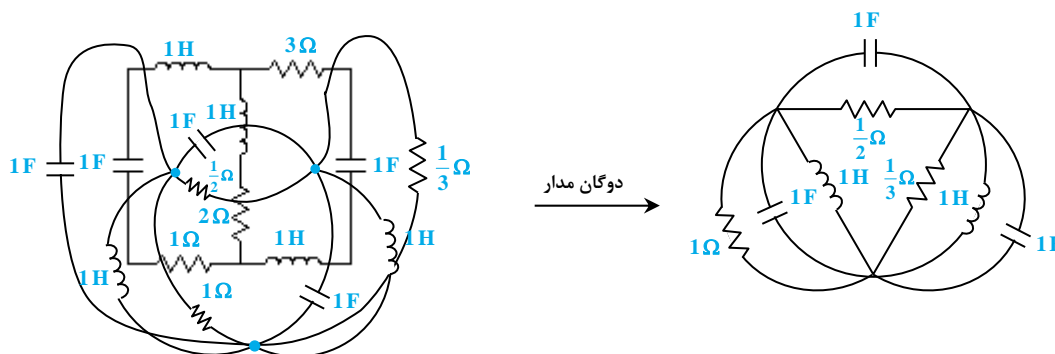
۱۹- گزینه «۱» با توجه به ماتریس Q داریم:

$$Q = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad F = -E^T = \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$\underbrace{\hspace{10em}}_I$
 $\underbrace{\hspace{10em}}_E$

$$\Rightarrow B = [F | I] = \begin{bmatrix} -1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

۲۰- گزینه «۳» برای بدست آوردن دوگان مواد داده شده بر طبق مراحل ذکر شده در متن درس، به صورت زیر عمل می‌کنیم:

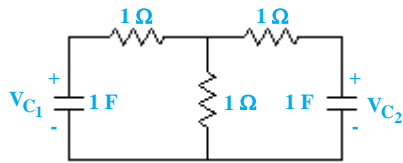




فصل هفتم

«معادلات حالت»

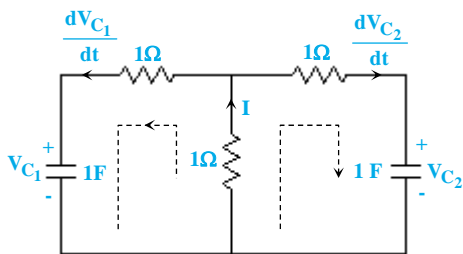
مثال ۱: در مدار زیر ماتریس A در معادلات حالت کدام است؟



$$A = \begin{bmatrix} -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \end{bmatrix} \quad (2) \qquad A = \begin{bmatrix} -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$A = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ -\frac{1}{3} & \frac{2}{3} \end{bmatrix} \quad (4) \qquad A = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{1}{3} & \frac{1}{3} \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۲» جهت بدست آوردن ماتریس A، ابتدا جریان مقاومت‌های یک اهمی را مشخص کرده و در حلقه‌های مدار KVL می‌زنیم. جریان مقاومت‌های یک اهمی به صورت نشان داده شده در شکل زیر است:



$$I = \frac{dV_{C_1}}{dt} + \frac{dV_{C_2}}{dt}$$

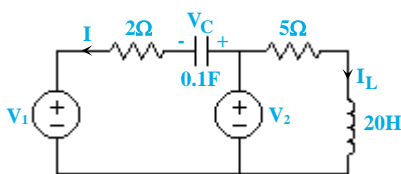
$$\frac{dV_{C_1}}{dt} + \frac{dV_{C_2}}{dt} + \frac{dV_{C_1}}{dt} + V_{C_1} = 0 \quad \text{با نوشتن KVL در حلقه سمت چپ داریم:}$$

$$\frac{dV_{C_2}}{dt} + \frac{dV_{C_1}}{dt} + \frac{dV_{C_2}}{dt} + V_{C_2} = 0 \quad \text{با نوشتن KVL در حلقه سمت راست داریم:}$$

از حل دستگاه فوق برحسب V_{C_1} و V_{C_2} معادلات حالت به صورت زیر تشکیل می‌شود:

$$\begin{cases} \frac{dV_{C_1}}{dt} = -\frac{2}{3}V_{C_1} + \frac{1}{3}V_{C_2} \\ \frac{dV_{C_2}}{dt} = \frac{1}{3}V_{C_1} - \frac{2}{3}V_{C_2} \end{cases} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \end{bmatrix}$$

مثال ۲: در مدار زیر در صورتی که متغیرهای حالت، جریان سلف و ولتاژ خازن انتخاب شوند، ماتریس A و ماتریس ضرایب ورودی B کدام است؟



$$A = \begin{bmatrix} -\frac{1}{4} & 0 \\ 0 & -5 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{20} \\ -5 & 5 \end{bmatrix} \quad (2) \qquad A = \begin{bmatrix} -4 & 0 \\ 0 & -5 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{20} \\ 5 & -5 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 5 \\ -\frac{1}{4} & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{20} \\ -5 & 5 \end{bmatrix} \quad (4) \qquad A = \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ -5 & -\frac{1}{4} \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} \frac{1}{20} & 0 \\ 5 & -5 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$I = 0.1 \frac{dV_C}{dt}$$

$$V_C = 5I_L + 20 \frac{dI_L}{dt}$$

$$V_C = V_C + 2 \times 0.1 \frac{dV_C}{dt} + V_1$$

پاسخ: گزینه «۲» با توجه به رابطه بین جریان و ولتاژ خازن داریم:

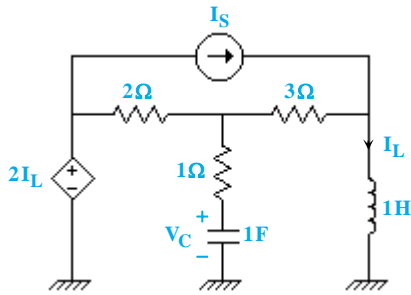
با نوشتن KVL در حلقه سمت راست داریم:

با نوشتن KVL در حلقه سمت چپ داریم:

با مرتب‌سازی معادلات فوق داریم:

$$\begin{cases} \frac{dI_L}{dt} = -\frac{1}{4}I_L + 0V_C + 0V_1 + \frac{1}{20}V_C \\ \frac{dV_C}{dt} = 0I_L - 5V_C - 5V_1 + 5V_C \end{cases} \Rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dI_L}{dt} \\ \frac{dV_C}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{4} & 0 \\ 0 & -5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{20} \\ -5 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -\frac{1}{4} & 0 \\ 0 & -5 \end{bmatrix} \quad B = \begin{bmatrix} 0 & \frac{1}{20} \\ -5 & 5 \end{bmatrix}$$

مثال ۳: در مدار زیر ماتریس A و B در معادلات حالت مربوطه کدام است؟



$$A = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & 0 \\ \frac{2}{3} & -3 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} -\frac{2}{3} \\ \frac{11}{3} \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$A = \begin{bmatrix} -\frac{1}{3} & 0 \\ \frac{2}{3} & -3 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} \frac{2}{3} \\ \frac{11}{3} \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$A = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & 3 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} -\frac{2}{3} \\ \frac{11}{3} \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$A = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & 3 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} -\frac{2}{3} \\ -\frac{11}{3} \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» با اجرای قضیه پرش خرگوش در مورد منبع جریان I_S ، مدار به صورت روبرو خواهد شد. در ادامه با اجرای قانون تبدیل منبع در بالای مدار، آن را به صورت زیر ساده می‌کنیم.

حالا با نوشتن KVL در حلقه سمت چپ، داریم:

$$-2I_L + 2[I_L + \frac{dV_C}{dt}] - 2I_S + \frac{dV_C}{dt} + V_C = 0$$

$$\Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = -\frac{1}{3}V_C + \frac{2}{3}I_S \quad (1)$$

با نوشتن KVL در حلقه سمت راست، داریم:

$$3I_L - 3I_S + \frac{dI_L}{dt} - V_C - \frac{dV_C}{dt} = 0 \quad (2)$$

با ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:

$$\xrightarrow{(1),(2)} 3I_L - 3I_S + \frac{dI_L}{dt} - V_C - [-\frac{1}{3}V_C + \frac{2}{3}I_S] = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = \frac{2}{3}V_C - 3I_L + \frac{11}{3}I_S \quad (3)$$

$$\begin{cases} \frac{dV_C}{dt} = -\frac{1}{3}V_C + \frac{2}{3}I_S \\ \frac{dI_L}{dt} = \frac{2}{3}V_C - 3I_L + \frac{11}{3}I_S \end{cases} \Rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dV_C}{dt} \\ \frac{dI_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{3} & 0 \\ \frac{2}{3} & -3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{2}{3} \\ \frac{11}{3} \end{bmatrix} I_S$$

با نوشتن روابط (۱) و (۲) به صورت ماتریسی داریم:

مثال ۴: اگر ماتریس حالت سیستمی به شکل $A = \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -1 & -4 \end{bmatrix}$ باشد، پاسخ ضربه آن در $t > 0$ به کدام شکل خواهد بود؟

$$k_1 e^{-3t} \sin(3t + \phi) \quad (4)$$

$$k_1 e^{-3t} + k_2 e^{3t} \quad (3)$$

$$k_1 e^{3t} + k_2 t e^{3t} \quad (2)$$

$$k_1 e^{-3t} + k_2 t e^{-3t} \quad (1)$$

پاسخ: گزینه «۱» برای یافتن شکل پاسخ ضربه مدار باید مقادیر ویژه ماتریس A را محاسبه کنیم. بدین منظور ابتدا چندجمله‌ای مشخصه مدار را بدست می‌آوریم:

$$\det(SI - A) = \det \left(S \times \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -2 & 1 \\ -1 & -4 \end{bmatrix} \right) = \begin{vmatrix} S+2 & -1 \\ 1 & S+4 \end{vmatrix} = (S+2)(S+4) + 1 = S^2 + 6S + 9$$

حال مقادیر ویژه ماتریس برابر خواهند بود با:

$$S^2 + 6S + 9 = 0 \Rightarrow \begin{cases} S_1 = -3 \\ S_2 = -3 \end{cases}$$

$$h(t) = k_1 e^{-3t} + k_2 t e^{-3t}$$

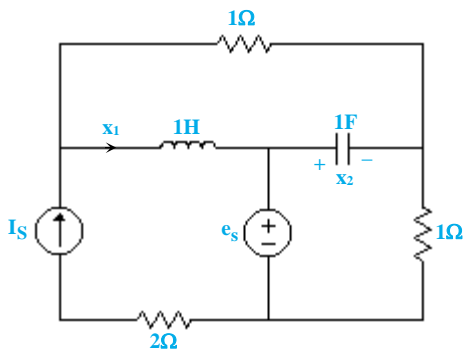
حال طبق توضیحات نکته قبل پاسخ ضربه مدار به صورت مقابل خواهد بود:



مثال ۵: در مدار شکل زیر x_1 جریان سلف و x_2 ولتاژ خازن می‌باشد. اگر بردار حالت مدار $\mathbf{X} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$ باشد، در رابطه $\dot{\mathbf{X}} = \mathbf{A}\mathbf{X} + \mathbf{B}\mathbf{W}$ که در آن

(مهندسی برق - سراسری ۷۳)

$\mathbf{W} = \begin{bmatrix} I_S \\ e_s \end{bmatrix}$ می‌باشد، ماتریس‌های \mathbf{A} و \mathbf{B} کدامند؟



$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۳» جریان مقاومت ۱ اهمی بالا $I_S - X_1$ بوده و جریان مقاومت

۱ اهمی سمت راست $I_S - X_1 + \frac{dX_2}{dt}$ می‌باشد. با اعمال یک KVL در حلقه بالای مدار شامل سلف و خازن و مقاومت 1Ω داریم:

$$\frac{dX_1}{dt} + X_2 + (-1)(I_S - X_1) = 0 \Rightarrow \frac{dX_1}{dt} = -X_1 - X_2 + I_S \quad (1)$$

حال با اعمال KVL در حلقه سمت راست، شامل خازن و منبع ولتاژ و مقاومت یک اهمی داریم:

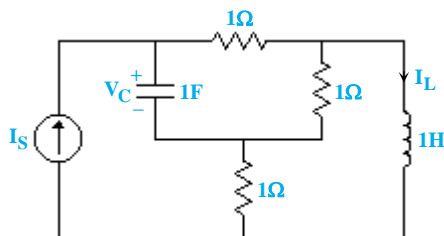
$$-e_s + X_2 + 1(I_S - X_1 + \frac{dX_2}{dt}) = 0 \Rightarrow \frac{dX_2}{dt} = X_1 - X_2 + e_s - I_S \quad (2)$$

حال معادلات (۱) و (۲) را مرتب کرده و به صورت معادلات حالت می‌نویسیم:

$$\begin{bmatrix} \frac{dx_1}{dt} \\ \frac{dx_2}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \dot{X}_1 \\ \dot{X}_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X_1 \\ X_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_S \\ e_s \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$$

مثال ۶: در مدار مقابل بردار حالت $\mathbf{X} = \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix}$ است. هرگاه معادلات حالت به صورت $\frac{d\mathbf{x}}{dt} = \mathbf{A}\mathbf{x} + \mathbf{B}I_S$ نمایش داده شود، ماتریس \mathbf{A} کدام است؟

(مهندسی برق - سراسری ۸۱)



$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & -0/5 \\ 0/5 & 1/5 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -0/5 & -0/5 \\ 0/5 & -1/5 \end{bmatrix} \quad (3)$$

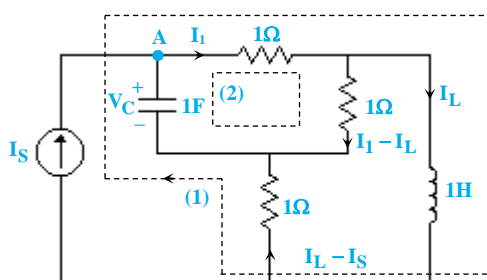
$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۳» با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$I_S = I_1 + 1 \times \frac{dV_C}{dt} \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = I_S - I_1 \quad (1)$$

با نوشتن KVL در حلقه (۱) شامل خازن و سلف داریم:

$$1 \times (I_L - I_S) - V_C + 1 \times 1 + \frac{dI_L}{dt} = 0 \quad (2)$$



با نگاه به معادلات بالا دیده می‌شود که I_1 در معادلات (۲) و (۱) اضافه می‌باشد و باید حذف شود. حال با نوشتن KVL در حلقه (۲) داریم:

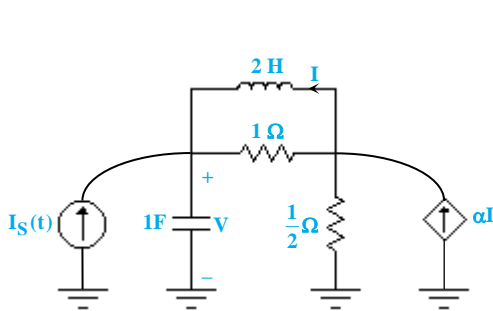
$$-V_C + I_1 + 1 \times (I_1 - I_L) = 0 \Rightarrow I_1 = \frac{V_C + I_L}{2} \quad (3)$$

$$\begin{cases} \frac{dV_C}{dt} = -\frac{1}{2}V_C - \frac{1}{2}I_L + I_S \\ \frac{dI_L}{dt} = \frac{1}{2}V_C - \frac{3}{2}I_L + I_S \end{cases} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \end{bmatrix}$$

با جایگذاری I_1 از معادله (۳) در معادلات (۱) و (۲) داریم:

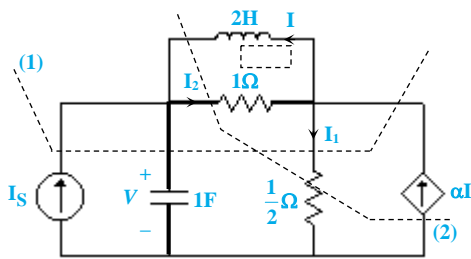
مثال ۷: اگر معادلات حالت مدار شکل زیر بر حسب متغیرهای I و V به صورت $\dot{X} = Ax + Bw(t)$ نوشته شود، بردار B کدام است؟ $X = \begin{bmatrix} I \\ V \end{bmatrix}$

(مهندسی برق - سراسری ۸۳)



- (۱) $\begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}$
- (۲) $\begin{bmatrix} 1 \\ -1 \end{bmatrix}$
- (۳) $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$
- (۴) $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$

پاسخ: گزینه «۳» جهت حل مدار درختی مطابق شکل زیر انتخاب کرده و معادلات کاتست‌های اساسی و حلقه‌های اساسی را می‌نویسیم:



(۱) کاتست شاخه خازنی: $\frac{dV}{dt} + I_1 = I_S(t) + \alpha I$

(۲) حلقه اساسی سلفی: $\frac{2dI}{dt} + I_2 = 0$

(۳) کاتست اساسی شاخه درخت مقاومتی: $\alpha I + I_2 = I + I_1$

(۴) حلقه اساسی شاخه مقاومتی و خازنی: $\frac{1}{2}I_1 + I_2 = V$

معادلات (۳) و (۴) ساده شده و به صورت زیر خواهند بود:

$$\begin{cases} \alpha I + I_2 - I - I_1 = 0 \\ \frac{1}{2}I_1 + I_2 - V = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} I_1 = \frac{2}{3}V + \frac{2}{3}(\alpha - 1)I \\ I_2 = \frac{2}{3}V + \frac{1}{3}(1 - \alpha)I \end{cases}$$

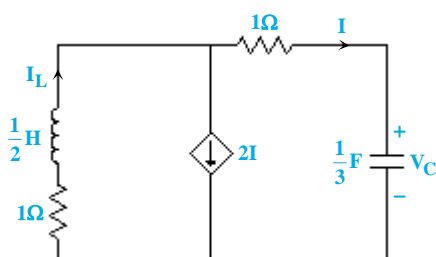
$$\begin{bmatrix} \frac{dI}{dt} \\ \frac{dV}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{1}{6}(\alpha - 1) & -\frac{1}{3} \\ \frac{1}{3}(\alpha + 2) & -\frac{2}{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I \\ V \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} (I_S) \Rightarrow B = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

با جایگذاری روابط (۵) و (۶) در روابط (۱) و (۲) داریم:

مثال ۸: اگر در مدار نشان داده شده، معادلات حالت به صورت ماتریسی $\dot{X} = AX$ باشد، ماتریس ضرایب A برای بردار حالت $X = \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix}$ چه خواهد بود؟

(مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۸۳)

بود؟



(۲) $\begin{bmatrix} -\frac{8}{3} & 2 \\ -1 & 0 \end{bmatrix}$

(۱) $\begin{bmatrix} -\frac{8}{3} & -2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$

(۴) $\begin{bmatrix} -\frac{4}{3} & 2 \\ 0 & -1 \end{bmatrix}$

(۳) $\begin{bmatrix} -\frac{4}{3} & 2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$



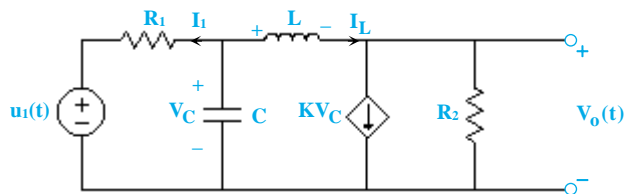
پاسخ: گزینه «۱» با نوشتن KCL در گره بالای مدار داریم: $I_L = 2I = 2I_C$, $I_C = \frac{1}{3} \frac{dV_C}{dt} \Rightarrow I_L = 2 \times \frac{1}{3} \frac{dV_C}{dt} = \frac{dV_C}{dt}$ (۱)

با توجه به وجود منبع جریان در شاخه وسطی، تنها مسیر KVL مناسب در مدار، حلقه بیرونی آن است. حال داریم:

$$I \times 1 + V_C + I_L \times 1 + \frac{1}{3} \frac{dI_L}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{1}{3} I_L + V_C + I_L + \frac{1}{3} \frac{dI_L}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = -2V_C - \frac{4}{3} I_L$$
 (۲)

از ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:

$$\begin{cases} \frac{dI_L}{dt} = -\frac{4}{3} I_L - 2V_C \\ \frac{dV_C}{dt} = I_L - 0 \cdot V_C \end{cases} \Rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dI_L}{dt} \\ \frac{dV_C}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{4}{3} & -2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} \Rightarrow \mathbf{A} = \begin{bmatrix} -\frac{4}{3} & -2 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}$$



مثال ۹: معادلات حالت (State) و خروجی مدار زیر برابر با کدام

گزینه است؟ ماتریس‌های حالت و خروجی به صورت $y = [V_0 \quad I_L]$ و $X = [V_C \quad I_L]$ تعریف شده است. (مهندسی برق - آزاد ۸۳)

$$\begin{aligned} \dot{X} &= \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 C} & -\frac{1}{C} \\ \frac{KR_r}{L} & -\frac{R_r}{L} \end{bmatrix} X + \begin{bmatrix} \frac{1}{R_1 C} \\ 0 \end{bmatrix} u_1(t) \\ y &= \begin{bmatrix} 0 & R_r \\ -\frac{1}{R_1} & 0 \end{bmatrix} X + \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{1}{R_1} \end{bmatrix} u_1(t) \end{aligned}$$
 (۲)

$$\begin{aligned} \dot{X} &= \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 C} & -\frac{1}{C} \\ \frac{KR_r}{L} + \frac{1}{L} & -\frac{R_r}{L} \end{bmatrix} X + \begin{bmatrix} \frac{1}{R_1 C} \\ 0 \end{bmatrix} u_1(t) \\ y &= \begin{bmatrix} -KR_r & R_r \\ -\frac{1}{R_1} & 0 \end{bmatrix} X + \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{1}{R_1} \end{bmatrix} u_1(t) \end{aligned}$$
 (۱)

$$\begin{aligned} \dot{X} &= \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 C} & -\frac{1}{C} \\ \frac{KR_r}{L} + \frac{1}{L} & -\frac{R_r}{L} \end{bmatrix} X + \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{R_1 C} \end{bmatrix} u_1(t) \\ y &= \begin{bmatrix} -KR_r & R_r \\ -R_1 & 0 \end{bmatrix} X + \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{1}{R_1} \end{bmatrix} u_1(t) \end{aligned}$$
 (۴)

$$\begin{aligned} \dot{X} &= \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 C} & -\frac{1}{C} \\ \frac{1}{L} & -\frac{R_r}{L} \end{bmatrix} X + \begin{bmatrix} \frac{1}{R_1 C} \\ 0 \end{bmatrix} u_1(t) \\ y &= \begin{bmatrix} KR_r & R_r \\ -\frac{1}{R_1} & 0 \end{bmatrix} X + \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{R_1 C} \end{bmatrix} u_1(t) \end{aligned}$$
 (۳)

پاسخ: گزینه «۱» با نوشتن KCL در گره بالای خازن داریم:

$$I_C + I_L + I_1 = 0 \quad , \quad I_1 = \frac{V_C - u_1(t)}{R_1} \quad , \quad I_C = C \frac{dV_C}{dt}$$

$$\Rightarrow C \frac{dV_C}{dt} + I_L + \frac{V_C - u_1(t)}{R_1} = 0 \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = -\frac{I_L}{C} - \frac{V_C}{R_1 C} + \frac{u_1(t)}{R_1 C}$$
 (۱)

با نوشتن KVL در حلقه شامل سلف و خازن و مقاومت R_r داریم:

$$V_L + R_r(I_L - KV_C) - V_C = 0 \quad , \quad V_L = L \frac{dI_L}{dt} \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = \left(\frac{KR_r}{L} + \frac{1}{L}\right) V_C - \frac{R_r}{L} I_L$$
 (۲)

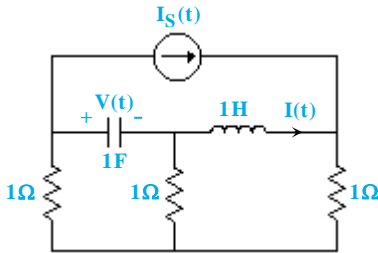
با مرتب‌سازی معادلات (۱) و (۲) به صورت ماتریس داریم:

$$\begin{bmatrix} \frac{dV_C}{dt} \\ \frac{dI_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 C} & -\frac{1}{C} \\ \frac{KR_r}{L} + \frac{1}{L} & -\frac{R_r}{L} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{R_1 C} \\ 0 \end{bmatrix} u_1(t)$$

مثال ۱۰: در مدار مقابل بردار حالت $X = \begin{pmatrix} V(t) \\ I(t) \end{pmatrix}$ می‌باشد. در این صورت ماتریس A در نمایش معادلات حالت به صورت $\dot{X} = AX + BW$ کدام گزینه

(مهندسی ابزار دقیق - سراسری ۸۸)

است؟



$$\begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

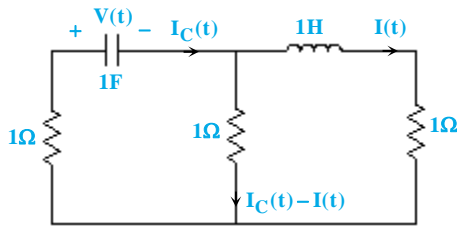
$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} 0/5 & 1/5 \\ 0/5 & 0/5 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} -0/5 & 0/5 \\ -0/5 & -1/5 \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۳» از آنجایی که تست تنها ماتریس A را می‌خواهد، می‌توانیم برای حل آن منبع ورودی مدار را غیرفعال کنیم. حال با نوشتن KVL

در حلقه سمت چپ مطابق شکل روبرو داریم:



$$1 \times I_C(t) + V(t) + 1 \times (I_C(t) - I(t)) = 0$$

$$\Rightarrow \frac{dV(t)}{dt} = I_C(t) = -\frac{V(t)}{2} + \frac{I(t)}{2} \quad (1)$$

اکنون در حلقه سمت راست KVL می‌زنیم:

$$1 \times \frac{dI}{dt} + 1 \times I(t) - 1 \times (I_C(t) - I(t)) = 0 \xrightarrow{(1)} \frac{dI(t)}{dt} + I(t) + \frac{V(t)}{2} - \frac{I(t)}{2} + I(t) = 0 \Rightarrow \frac{dI(t)}{dt} = -\frac{V(t)}{2} - \frac{3}{2}I(t) \quad (2)$$

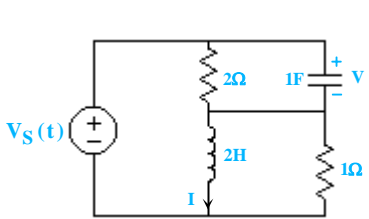
با کنار هم قرار دادن روابط (۱) و (۲) داریم:

$$\begin{bmatrix} \dot{V}(t) \\ \dot{I}(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V(t) \\ I(t) \end{bmatrix} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & -\frac{3}{2} \end{bmatrix}$$

مثال ۱۱: معادلات حالت مدار شکل داده شده بر حسب متغیرهای حالت V (ولتاژ دو سر خازن) و I (جریان گذرنده از سلف) در قالب ماتریسی چنین

است:

(مهندسی برق - آزاد ۸۹)



$$\begin{bmatrix} \frac{dV}{dt} \\ \frac{dI}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 1 \\ -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ I \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ -\frac{1}{2} \end{bmatrix} V_S(t) \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{dV}{dt} \\ \frac{dI}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{3}{2} & 1 \\ -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ I \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ -\frac{1}{2} \end{bmatrix} V_S(t) \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{dV}{dt} \\ \frac{dI}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & -1 \\ -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ I \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} V_S(t) \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{dV}{dt} \\ \frac{dI}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 1 \\ -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ I \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} V_S(t) \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۳» برای حل مدار ابتدا جریان شاخه اتصال کوتاه و جریان مقاومت ۱ اهم را مشخص می‌کنیم. با نوشتن KVL در حلقه شامل خازن

و سلف و منبع ولتاژ داریم:

$$V + 2 \frac{dI}{dt} = V_S(t) \Rightarrow \frac{dI}{dt} = -\frac{1}{2}V + \frac{1}{2}V_S(t)$$

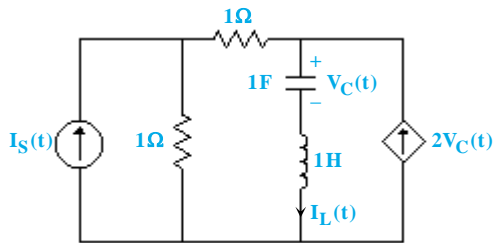
با نوشتن KVL در حلقه بیرونی مدار داریم:

$$V + \frac{dV}{dt} + \frac{V}{2} - I = V_S(t) \Rightarrow \frac{dV}{dt} = I - \frac{3}{2}V + V_S(t)$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dV}{dt} \\ \frac{dI}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 1 \\ -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ I \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} V_S(t)$$

مثال ۱۲: در مدار شکل مقابل، اگر دستگاه معادلات حالت بصورت $\frac{dX}{dt} = AX(t) + BI_S(t)$ نوشته شود، کدام است A ؟

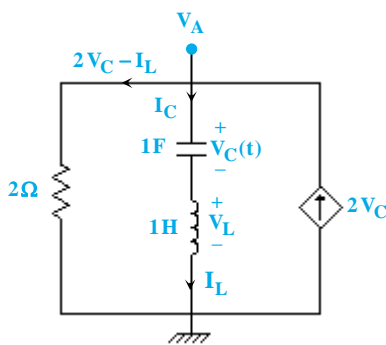
(مهندسی ابزار دقیق - سراسری ۸۹)



$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 5 & -2 \end{pmatrix} \quad (2) \qquad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 5 & -2 \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \quad (4) \qquad \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 3 & -2 \end{pmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۳» روش اول: برای محاسبه ماتریس A ، می‌توانیم منبع جریان مستقل $I_S(t)$ را غیرفعال (مدار باز) کنیم. حال در حلقه سمت چپ که شامل سلف است، رابطه KVL را می‌نویسیم و در گره‌ای که خازن به آن متصل است، KCL می‌زنیم.



$$V_A = V_C + V_L = V_C + \frac{dI_L}{dt}$$

با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$V_C + \frac{dI_L}{dt} + I_C = 2V_C \Rightarrow \frac{V_C}{2} + \frac{1}{2} \frac{dI_L}{dt} + \frac{dV_C}{dt} = 2V_C \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} + \frac{1}{2} \frac{dI_L}{dt} = 1/5 V_C \quad (1)$$

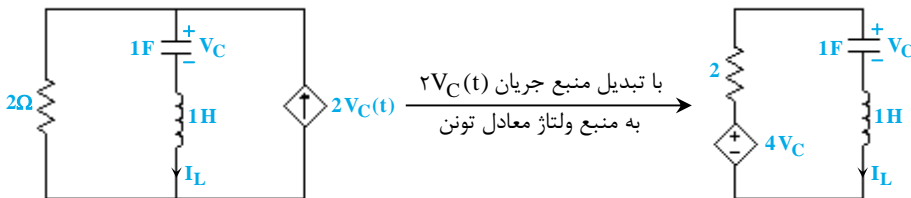
$$V_C + \frac{dI_L}{dt} - 2(2V_C - I_L) = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = -V_C + 4V_C - 2I_L \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = 3V_C - 2I_L \quad (2)$$

$$\frac{dV_C}{dt} + \frac{1}{2}[3V_C - 2I_L] = 1/5 V_C \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = I_L \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{dV_C}{dt} \\ \frac{dI_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 3 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 3 & -2 \end{bmatrix}$$

با کنار هم قرار دادن روابط (۲) و (۳) و نوشتن آنها به صورت ماتریسی داریم:

روش دوم: بعد از خنثی کردن منبع جریان $I_S(t)$ داریم:



$$I_C = I_L$$

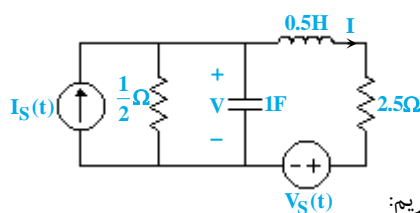
$$\frac{dV_C}{dt} = I_L$$

$$-4V_C + 2I_L + V_C + \frac{dI_L}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = 3V_C - 2I_L \Rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dV_C}{dt} \\ \frac{dI_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 3 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix}$$

با نوشتن KVL در حلقه مدار داریم:

مثال ۱۳: در مدار زیر معادلات حالت بر حسب متغیرهای V و I به صورت $\begin{bmatrix} \dot{V} \\ \dot{I} \end{bmatrix} = A \begin{bmatrix} V \\ I \end{bmatrix} + B \begin{bmatrix} I_S \\ V_S \end{bmatrix}$ است. ماتریس‌های A و B به ترتیب کدامند؟

(مهندسی ابزار دقیق - سراسری ۹۰)



$$\begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ -2 & -5 \end{bmatrix} \quad (2) \qquad \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 2 & -5 \end{bmatrix} \quad (1)$$

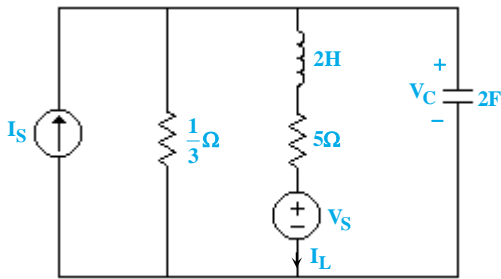
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -5 & -1 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} \quad (4) \qquad \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 2 & -5 \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۳» با نوشتن KCL در گره بالای مدار و نوشتن KVL در حلقه سمت راست مدار داریم:

$$\begin{cases} \frac{dV}{dt} + 2V + I = I_S & (1) \\ \frac{1}{2} \frac{dI}{dt} + 2/5 I + V_S - V = 0 & (2) \end{cases} \Rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dV}{dt} \\ \frac{dI}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 2 & -5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ I \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_S \\ V_S \end{bmatrix} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 2 & -5 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}$$

آزمون فصل هفتم

۱- در مدار زیر ماتریس A در صورتی که متغیرهای حالت V_C و I_L باشد، کدام است؟



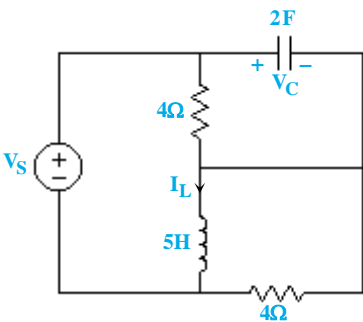
$$\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \\ 2 & 1 \\ 5 & 2 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} -3 & 1 \\ 2 & 2 \\ 1 & -5 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} -3 & 1 \\ 2 & 2 \\ 2 & 1 \\ 5 & 2 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \\ -5 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۲- در مدار زیر ماتریس‌های A و B کدام است؟ (متغیرهای حالت V_C و I_L است)



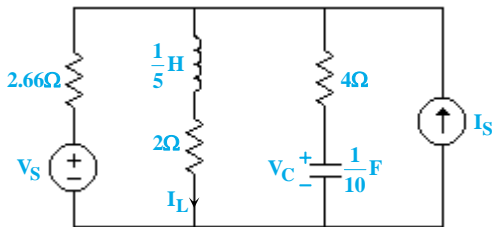
$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 5 & -1 \\ 1 & -1 \\ 4 & 2 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} -1 \\ -5 \\ 1 \\ 8 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 5 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} -1 \\ -5 \\ 1 \\ 8 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \\ 1 \\ 8 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 1 \\ 5 \\ 1 \\ 8 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۳- در مدار زیر در صورتی که معادلات حالت به صورت V_C و I_L باشند، ماتریس A کدام است؟



$$\begin{bmatrix} 18 & 2 \\ -4 & -3 \\ -4 & 2 \end{bmatrix} \quad (2)$$

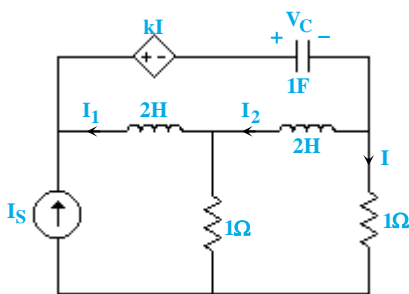
$$\begin{bmatrix} -18 & 2 \\ -4 & -3 \\ -4 & 2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} 18 & -2 \\ -4 & 2 \\ -4 & 2 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} -18 & -2 \\ 4 & -3 \\ -4 & 2 \end{bmatrix} \quad (3)$$

باشد؟ $\begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$

۴- در مدار زیر مقدار k کدام باشد تا ماتریس B در معادلات حالت به صورت



(1) -1

(2) 1

(3) 2

(4) 3

۵- در مدار تست قبل ماتریس A با فرض $K=3$ کدام است؟

$$\begin{bmatrix} 5 & 5 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{bmatrix} \quad (4)$$

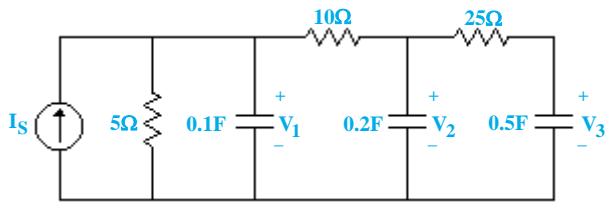
$$\begin{bmatrix} -5 & 5 & 1 \\ 2 & 2 & 2 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} -5 & 5 & -1 \\ 2 & 2 & 2 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} -5 & 1 & 5 \\ 2 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix} \quad (1)$$



۶- در مدار زیر در صورتی که V_1 ، V_2 و V_3 به عنوان متغیرهای حالت انتخاب شوند، آنگاه ماتریس A کدام است؟

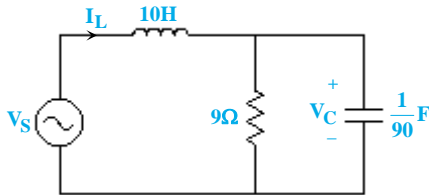


$$A = \begin{bmatrix} 1 & 3 & 0 \\ \frac{1}{2} & -0.7 & -0.2 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \quad (2) \quad A = \begin{bmatrix} -3 & 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & -0.7 & 0.2 \\ 0 & 0.8 & -0.8 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$A = \begin{bmatrix} -3 & -1 & 0 \\ -\frac{1}{2} & -0.7 & 0.2 \\ 1 & 0.8 & -0.8 \end{bmatrix} \quad (4) \quad A = \begin{bmatrix} -3 & -1 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0.7 & -0.2 \\ 0 & -0.8 & -0.8 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۷- با فرض انتخاب ولتاژ خازن و جریان سلف به صورت متغیرهای

حالت، کدام گزینه معادلات حالت مدار مقابل را نمایش می‌دهد؟



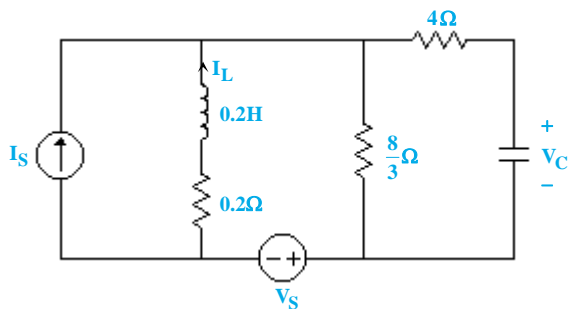
$$\begin{bmatrix} \dot{I}_L \\ \dot{V}_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -0.1 \\ 10 & 90 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 0.1 \end{bmatrix} \cdot V_S \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} \dot{I}_L \\ \dot{V}_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -0.1 \\ 90 & -10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0.1 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot V_S \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} \dot{I}_L \\ \dot{V}_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -0.1 \\ 90 & 10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0.1 \\ 0 \end{bmatrix} \cdot V_S \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} \dot{I}_L \\ \dot{V}_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -0.1 \\ 10 & 90 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ 0.1 \end{bmatrix} \cdot V_S \quad (3)$$

۸- در مدار زیر مقدار ظرفیت خازن برحسب فاراد کدام باشد تا ماتریس A در معادلات حالت $\dot{X} = AX$ به صورت زیر باشد؟

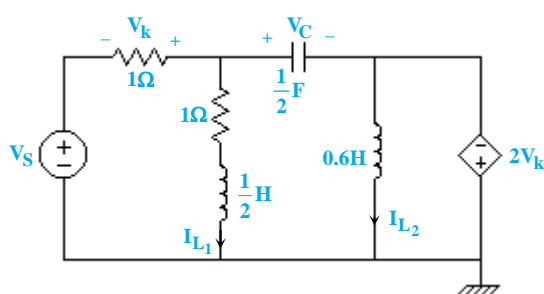


$$A = \begin{bmatrix} -18 & -2 \\ 4 & -1/5 \end{bmatrix}$$

$$X = \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix}$$

- /۱ (۱)
- /۲ (۲)
- /۳ (۳)
- /۴ (۴)

۹- در مدار زیر با فرض انتخاب ولتاژ خازن و جریان سلف‌ها به عنوان متغیرهای حالت، ماتریس A کدام است؟



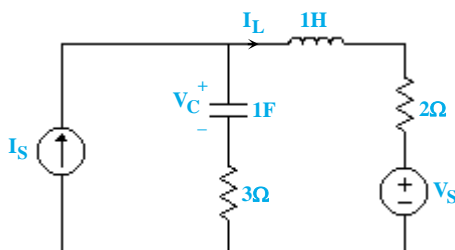
$$A = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0/66 \\ 0 & 0 & -10/9 \\ -2 & 0 & -0/66 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0 \\ -10/9 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & -0/66 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0/66 \\ 1 & 0 & -0/66 \\ -1 & 0 & -10/9 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$A = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0/66 \\ -10/9 & -1 & 0 \\ 10/9 & 1 & -1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۱۰- در مدار مقابل ماتریس‌های A و B کدام است؟



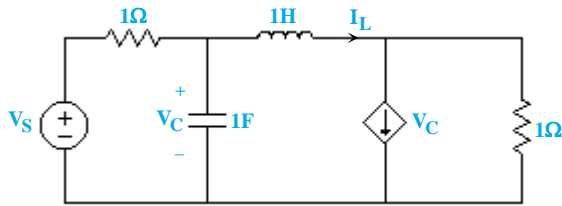
$$A = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 5 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -5 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 5 & -1 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -5 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -5 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 3 & 1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

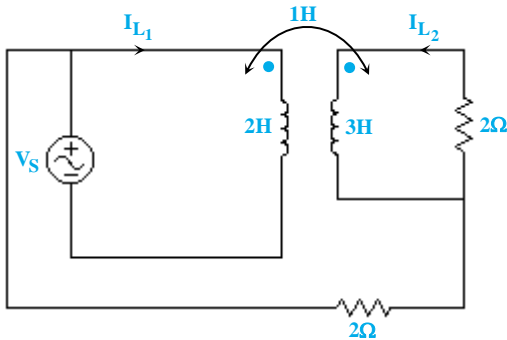
۱۱- ماتریس A در مدار زیر با فرض $X = [V_C \ I_L]^T$ کدام است؟



$$A = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & 1 \\ -1 & 0 \end{bmatrix} \quad (2) \qquad A = \begin{bmatrix} -\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \quad (4) \qquad A = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 2 & -1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۱۲- در مدار زیر ماتریس A در معادلات حالت کدام است؟ ($X = [I_{L_1} \ I_{L_2}]^T$)



$$A = \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ -\frac{2}{5} & 0 \\ \frac{5}{2} & 0 \end{bmatrix} \quad (2) \qquad A = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{2}{5} \\ 0 & -\frac{4}{5} \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$A = \begin{bmatrix} -\frac{2}{5} & 0 \\ \frac{5}{2} & 0 \end{bmatrix} \quad (4) \qquad A = \begin{bmatrix} 0 & \frac{2}{5} \\ 0 & -\frac{4}{5} \end{bmatrix} \quad (3)$$

۱۳- در مدار تست قبل ماتریس B کدام است؟

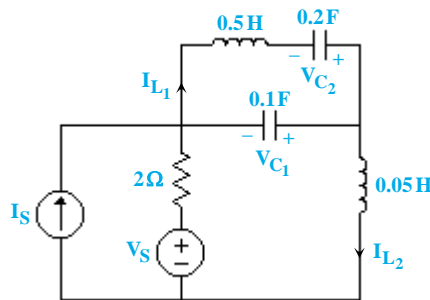
$$\begin{bmatrix} 2 \\ -\frac{2}{5} \\ \frac{4}{5} \\ \frac{5}{2} \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} 2 \\ 4 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} 3 \\ 5 \\ -1 \\ 5 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} -2 \\ -4 \end{bmatrix} \quad (1)$$

۱۴- در مدار زیر معادلات حالت در کدام گزینه موجود است؟



$$\begin{cases} \dot{I}_{L_2} = 2 \circ I_S + V_S + 1 \circ I_{L_2} \\ \dot{I}_{L_1} = 3V_{C_2} - 5V_{C_1} \\ \dot{V}_{C_2} = -3I_{L_1} - 2V_{C_1} \\ \dot{V}_{C_1} = -3I_{L_1} \end{cases} \quad (2)$$

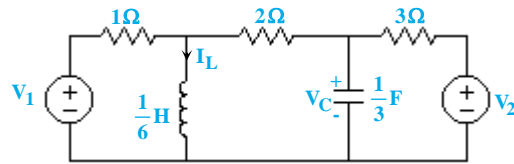
$$\begin{cases} \dot{I}_{L_2} = 4 \circ I_S + 2 \circ V_S + 2 \circ V_{C_1} - 4 \circ I_{L_2} \\ \dot{I}_{L_1} = 2V_{C_2} - 2V_{C_1} \\ \dot{V}_{C_2} = -5I_{L_1} \\ \dot{V}_{C_1} = 1 \circ I_{L_1} - 1 \circ I_{L_2} \end{cases} \quad (1)$$

$$\begin{cases} \dot{I}_{L_2} = 4 \circ I_S - 2 \circ V_S + 2 \circ V_{C_1} - 1 \circ V_{C_2} \\ \dot{I}_{L_1} = 2V_{C_2} + 2V_{C_1} \\ \dot{V}_{C_2} = 5I_{L_1} \\ \dot{V}_{C_1} = 1 \circ I_{L_1} + 1 \circ I_{L_2} \end{cases} \quad (4)$$

$$\begin{cases} \dot{I}_{L_2} = 3 \circ I_S + 1 \circ V_S + 1 \circ I_{L_1} - I_{L_2} \\ \dot{I}_{L_1} = 2V_{C_1} - 2V_{C_2} \\ \dot{V}_{C_2} = -5I_{L_2} \\ \dot{V}_{C_1} = 3I_{L_1} - 2I_{L_2} \end{cases} \quad (3)$$



۱۵- معادلات حالت در مدار زیر کدام است؟



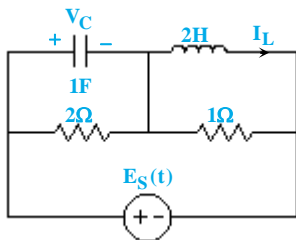
$$\begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{I}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 2 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 4 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{I}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 2 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 4 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{I}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -2 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 4 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{I}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۱۶- معادلات حالت مدار زیر برحسب متغیرهای حالت (V_C : ولتاژ دو سر خازن) و (I_L : جریان گذرنده از سلف) به صورت ماتریسی کدام است؟



$$\begin{bmatrix} \frac{dV_C}{dt} \\ \frac{dI_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 1 \\ -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ -\frac{1}{2} \end{bmatrix} E_S(t) \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{dV_C}{dt} \\ \frac{dI_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & -1 \\ -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} E_S(t) \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{dV_C}{dt} \\ \frac{dI_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 1 \\ -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} E_S(t) \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{dV_C}{dt} \\ \frac{dI_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{3}{2} & 1 \\ -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ -\frac{1}{2} \end{bmatrix} E_S(t) \quad (3)$$

۱۷- در صورتی که پاسخ ضربه یک مدار به صورت $h(t) = 9e^{-4t} + 6e^{-2t}$ باشد، اگر معادلات حالت مدار به صورت $\dot{X} = AX + BW$ تعریف شود، آنگاه

ماتریس A در کدام گزینه وجود دارد؟

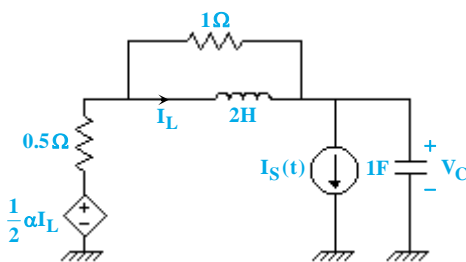
$$\begin{bmatrix} 1 & -24 \\ 0 & 10 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & -24 \\ 1 & -10 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} 24 & 0 \\ 10 & 10 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 24 \\ 0 & -10 \end{bmatrix} \quad (1)$$

۱۸- در مدار زیر در صورتی که معادلات به صورت $\dot{X} = AX + BW$ نوشته شود و بردار $X = \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix}$ باشد، ماتریس A در کدام گزینه موجود است؟



$$\begin{bmatrix} \frac{1}{6}(\alpha-1) & -\frac{1}{3} \\ \frac{1}{3}(\alpha+2) & -\frac{2}{3} \end{bmatrix} \quad (2)$$

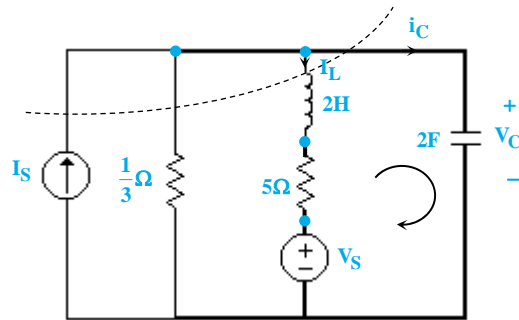
$$\begin{bmatrix} \alpha-1 & -\frac{1}{3} \\ \alpha+2 & -\frac{2}{3} \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} \alpha-1 & \frac{1}{3} \\ \alpha+2 & \frac{2}{3} \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{6}(\alpha-1) & \frac{1}{3} \\ \frac{1}{3}(\alpha+2) & \frac{2}{3} \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخنامه آزمون فصل هفتم

۱- گزینه «۱» ابتدا درختی شامل خازن‌ها و منابع ولتاژ را در مدار مشخص می‌کنیم:



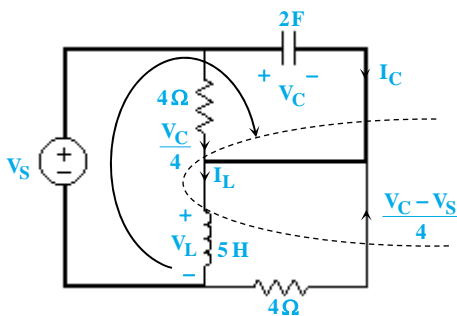
حال معادلات حلقه اساسی و کاتست اساسی مورد نیاز را می‌نویسیم:

$$\text{کاتست اساسی: } I_C + I_L + \frac{V_C}{\frac{1}{3}} - I_S = 0 \Rightarrow 3 \frac{dV_C}{dt} = -I_L - 3V_C + I_S \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = -\frac{1}{3}I_L - \frac{3}{3}V_C + \frac{I_S}{3}$$

$$\text{حلقه‌ی اساسی: } V_C - V_S - 5I_L - 2 \frac{dI_L}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = \frac{1}{2}V_C - \frac{5}{2}I_L - \frac{V_S}{2} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{5}{2} \end{bmatrix}$$

۲- گزینه «۳» ابتدا درخت مناسب را انتخاب می‌کنیم:

حال معادلات حلقه‌های اساسی و کاتست‌های اساسی را می‌نویسیم:

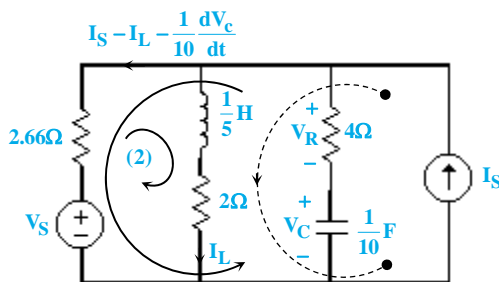


$$\text{کاتست اساسی: } 2 \frac{dV_C}{dt} - I_L + \frac{V_C - V_S}{4} + \frac{V_C}{4} = 0 \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = -\frac{V_C}{4} + \frac{1}{2}I_L + \frac{V_S}{8} \quad (1)$$

$$\text{حلقه اساسی: } -V_S + V_C + 5 \frac{dI_L}{dt} = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = -\frac{V_C}{5} + \frac{V_S}{5} \quad (2)$$

$$(1), (2) \Rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dI_L}{dt} \\ \frac{dV_C}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{5} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{4} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{5} \\ \frac{1}{8} \end{bmatrix} V_S$$

۳- گزینه «۱» ابتدا درخت مناسب برای مدار را مشخص می‌کنیم:



$$\text{کاتست اساسی: } \frac{1}{10} \frac{dV_C}{dt} = \frac{V_R}{4} \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = \frac{5}{2} V_R$$

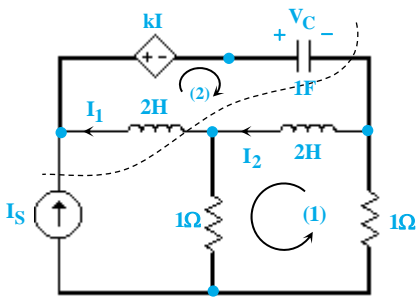
حلقه اساسی (۱):

$$\begin{aligned} V_R &= 2/66 \times (I_S - I_L - \frac{1}{10} \frac{dV_C}{dt}) + V_S - V_C \\ \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} &= \frac{5}{2} (2/66 I_S - 2/66 I_L - 0/266 \frac{dV_C}{dt} + V_S - V_C) = 0 \\ \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} &= -1/5 V_C - 4 I_L + 1/5 V_S + 4 I_S \quad (1) \end{aligned}$$

$$\text{حلقه‌ی اساسی (۲): } \frac{1}{5} \frac{dI_L}{dt} + 2I_L - V_S - 2/66 (I_S - I_L - \frac{1}{10} \frac{dV_C}{dt}) = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = 2V_C - 18I_L + 1/6 I_S + 0/6 V_S \quad (2)$$

$$(1), (2) \Rightarrow \begin{bmatrix} \dot{I}_L \\ \dot{V}_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -18 & 2 \\ -4 & -1/5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/6 & 0/6 \\ 4 & 1/5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_S \\ V_S \end{bmatrix}$$

۴- گزینه «۴» با انتخاب درخت مناسب معادلات حالت مدار را بدست می‌آوریم (ولتاژ خازن و جریان سلفها به عنوان متغیرهای حالت انتخاب شده‌اند):



$$\text{کاتست اساسی: } \frac{dV_C}{dt} - I_1 - I_S = 0 \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = I_1 + I_S \quad (1)$$

$$\text{حلقه‌ی اساسی (۱): } \frac{\tau dI_1}{dt} + (I_1 - I_1) + (I_1 - I_1 - I_S) = 0 \Rightarrow \frac{dI_1}{dt} = I_1 - I_1 + \frac{1}{\tau} I_S \quad (2)$$

$$\text{حلقه‌ی اساسی (۲): } \frac{\tau dI_1}{dt} + kI_1 + V_C - (I_1 - I_1 - I_S) - (I_1 - I_1) = 0, \quad I = I_S + I_1 - I_1$$

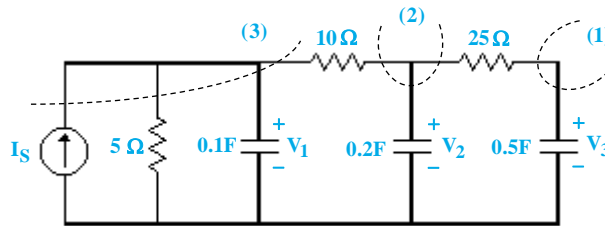
$$\frac{dI_1}{dt} = -\frac{(k+\tau)}{\tau} I_1 + \frac{(k+\tau)}{\tau} I_1 - \frac{(k+1)}{\tau} I_S - \frac{V_C}{\tau} \quad (3)$$

$$(1), (2), (3) \rightarrow B = \begin{bmatrix} -\frac{(k+1)}{\tau} \\ \frac{1}{\tau} \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} \Rightarrow k = 3$$

$$A = \begin{bmatrix} -\frac{5}{2} & \frac{5}{2} & -\frac{1}{2} \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

۵- گزینه «۲» با توجه به معادلات حالت به دست آمده در تست قبل، با فرض $k = 3$ داریم:

۶- گزینه «۱» با انتخاب درخت مناسب و نوشتن معادلات حلقه اساسی و کاتست اساسی داریم:



$$\text{کاتست (۱): } \frac{dV_2}{dt} = \frac{V_2 - V_2}{25} \Rightarrow \frac{dV_2}{dt} = 0 \cdot V_2 - 0 \cdot V_2 \quad (1)$$

$$\text{کاتست (۲): } \frac{dV_2}{dt} + \frac{V_2 - V_1}{10} + \frac{V_2 - V_2}{25} = 0 \Rightarrow \frac{dV_2}{dt} = 0 \cdot V_1 - 0 \cdot V_2 + 0 \cdot V_2 \quad (2)$$

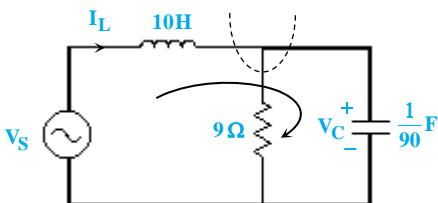
$$\text{کاتست (۳): } \frac{dV_1}{dt} + \frac{V_1}{5} + \frac{V_1 - V_2}{10} = I_S \Rightarrow \frac{dV_1}{dt} = -3V_1 + V_2 + 1 \cdot I_S \quad (3)$$

$$(1), (2), (3) \rightarrow A = \begin{bmatrix} -3 & 1 & 0 \\ 0/5 & -0/7 & 0/2 \\ 0 & 0/0.8 & -0/0.8 \end{bmatrix}$$

۷- گزینه «۱» با انتخاب درخت مناسب و نوشتن معادلات حلقه اساسی و کاتست اساسی داریم:

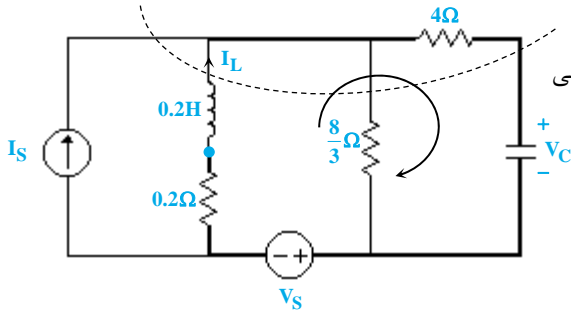
$$\text{کاتست اساسی: } \frac{1}{90} \frac{dV_C}{dt} + \frac{V_C}{9} = I_L \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = -10V_C + 90I_L \quad (1)$$

$$\text{حلقه‌ی اساسی: } 10 \frac{dI_L}{dt} + V_C - V_S = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = -0/1 V_C + 0/1 V_S \quad (2)$$



$$(1), (2) \Rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dI_L}{dt} \\ \frac{dV_C}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -0/1 \\ 90 & -10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0/1 \\ 0 \end{bmatrix} V_S$$

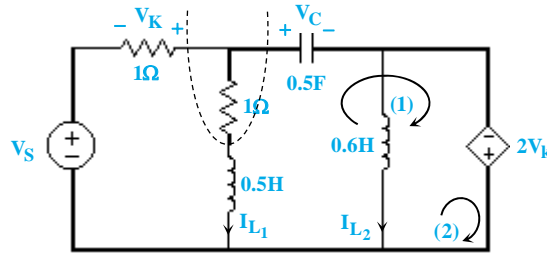
۸- گزینه «۱» با انتخاب درخت مناسب معادلات حلقه‌ی اساسی و کاتست اساسی را به دست می‌آوریم:



$$C \frac{dV_C}{dt} + \frac{3}{\lambda} (V_C + r_C \frac{dV_C}{dt}) = I_L + I_S \Rightarrow (C + \frac{r_C}{\lambda}) \frac{dV_C}{dt} = -\frac{3}{\lambda} V_C + I_L + I_S$$

$$\Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = -\frac{3}{r_C C} V_C + \frac{r_C}{\Delta C} I_L + \frac{r_C}{\Delta C} I_S \Rightarrow \begin{cases} -\frac{3}{r_C C} = -1/\Delta \\ \frac{r_C}{\Delta C} = 4 \end{cases} \Rightarrow C = 0.1 F$$

۹- گزینه «۲» با انتخاب درخت مناسب، معادلات حلقه‌ی اساسی و کاتست اساسی را بدست می‌آوریم:



کاتست اساسی: $0/\Delta \frac{dV_C}{dt} + I_{L1} + V_k = 0$

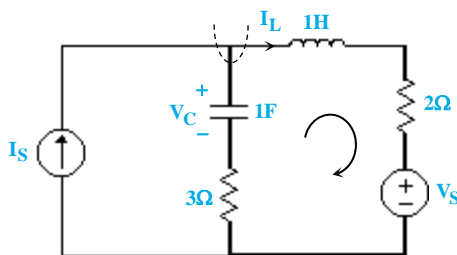
$$V_k = V_C - 2V_k - V_S \Rightarrow V_k = \frac{V_C - V_S}{3} \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = -\frac{r_C}{3} V_C - r_C I_{L1} + \frac{r_C}{3} V_S \quad (1)$$

حلقه‌ی اساسی (۱): $0/\Delta \frac{dI_{L1}}{dt} + 2V_k - V_C + I_{L1} = 0 \Rightarrow \frac{dI_{L1}}{dt} = \frac{r_C}{3} V_C - 2I_{L1} + \frac{r_C}{3} V_S \quad (2)$

حلقه‌ی اساسی (۲): $0/\Delta \frac{dI_{L2}}{dt} + 2V_k = 0 \Rightarrow \frac{dI_{L2}}{dt} = -\frac{1}{9} V_C + \frac{1}{9} V_S \quad (3)$

$$(1), (2), (3) \Rightarrow \begin{bmatrix} \dot{I}_{L1} \\ \dot{I}_{L2} \\ \dot{V}_C \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & 0 & 0/66 \\ 0 & 0 & -1/9 \\ -2 & 0 & -0/66 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_{L1} \\ I_{L2} \\ V_C \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1/33 \\ 1/9 \\ 0/66 \end{bmatrix} V_S$$

۱۰- گزینه «۴» با انتخاب درخت مناسب، معادلات حلقه‌ی اساسی و کاتست اساسی را بدست می‌آوریم:



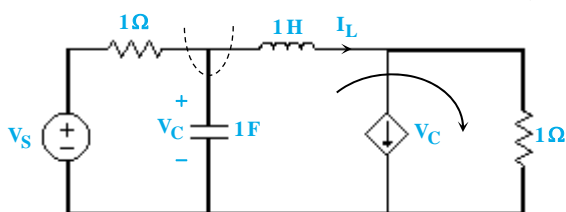
کاتست اساسی: $\frac{dV_C}{dt} + I_L = I_S \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = -I_L + I_S \quad (1)$

حلقه‌ی اساسی: $\frac{dI_L}{dt} + 2I_L + V_S + 3(I_L - I_S) - V_C = 0$

$$\Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = V_C - 5I_L + 3I_S - V_S \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow \begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{I}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 3 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_S \\ V_S \end{bmatrix}$$

۱۱- گزینه «۳» با انتخاب درخت مناسب، معادلات حلقه‌ی اساسی و کاتست اساسی را به دست می‌آوریم:

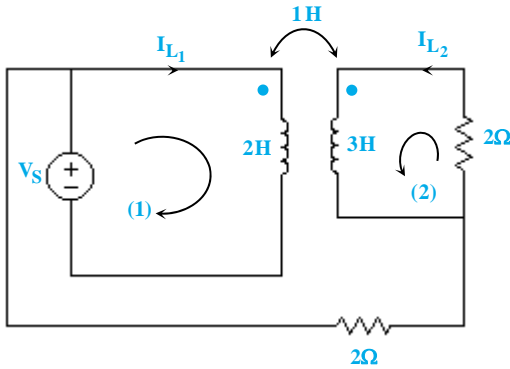


کاتست اساسی: $\frac{dV_C}{dt} = -I_L + \frac{V_S - V_C}{1} \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = -V_C - I_L + V_S \quad (1)$

حلقه‌ی اساسی: $\frac{dI_L}{dt} + (I_L - V_C) - V_C = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = 2V_C - I_L \quad (2)$

$$(1), (2) \rightarrow A = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}$$

۱۲- گزینه «۳» با اعمال KVL در حلقه‌های مشخص شده داریم:



$$kvl (1): \frac{2dI_{L1}}{dt} + \frac{dI_{L2}}{dt} = V_S \quad (1)$$

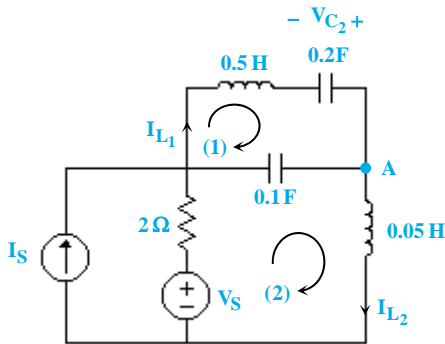
$$kvl (2): 2I_{L2} + 3 \frac{dI_{L2}}{dt} + \frac{dI_{L1}}{dt} = 0 \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow -4I_{L2} - 6 \frac{dI_{L2}}{dt} + \frac{dI_{L2}}{dt} = V_S \Rightarrow \begin{cases} \frac{dI_{L1}}{dt} = \frac{2}{5}I_{L2} + \frac{3}{5}V_S \\ \frac{dI_{L2}}{dt} = -\frac{4}{5}I_{L2} - \frac{V_S}{5} \end{cases}$$

$$B = \begin{bmatrix} \frac{2}{5} \\ \frac{4}{5} \\ -\frac{1}{5} \end{bmatrix}$$

۱۳- گزینه «۲» با توجه به معادلات بدست آمده در تست قبل داریم:

۱۴- گزینه «۱» با توجه به شکل مدار داریم:



$$I_{L1} = -I_{C2} = -0.2 \dot{V}_{C2} \Rightarrow \dot{V}_{C2} = -5I_{L1}$$

$$KVL(1): 0.5 \dot{I}_{L1} - V_{C2} + V_{C1} = 0 \Rightarrow \dot{I}_{L1} = 2V_{C2} - 2V_{C1}$$

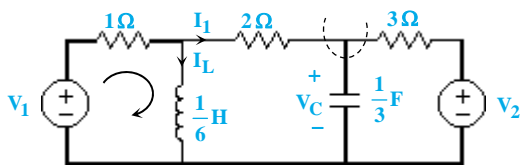
$$KVL(2): -V_{C1} + 0.1 \dot{I}_{L2} - V_S - 2 \times (I_S - I_{L1} + 0.1 \dot{V}_{C1}) = 0$$

$$\Rightarrow \dot{I}_{L2} = 20V_{C1} + 20V_S + 40I_S - 40I_{L1} + 4\dot{V}_{C1} \quad (*)$$

$$KCL(A): 0.2 \dot{V}_{C2} + 0.1 \dot{V}_{C1} + I_{L2} \Rightarrow \dot{V}_{C1} = 10I_{L1} - 10I_{L2}$$

$$\xrightarrow{(*)} \dot{I}_{L2} = 20V_{C1} - 40I_{L2} + 20V_S + 40I_S \quad \text{بنابراین گزینه ۱ صحیح است.}$$

۱۵- گزینه «۱» با انتخاب درخت مناسب، معادلات حلقه‌ی اساسی و کاتست اساسی را بدست می‌آوریم:



$$\text{کاتست اساسی: } \frac{1}{3} \dot{V}_C + \frac{V_C - V_2}{3} = I_1 \Rightarrow \dot{V}_C = 3I_1 - V_C + V_2$$

$$\text{حلقه اساسی: } \frac{1}{6} \dot{I}_L - V_1 + (I_L + I_1) = 0 \Rightarrow \dot{I}_L = -6I_L - 6I_1 + 6V_1$$

$$-V_1 + (I_1 + I_L) + 2I_1 + V_C = 0 \rightarrow I_1 = \frac{V_1 - I_L - V_C}{3}$$

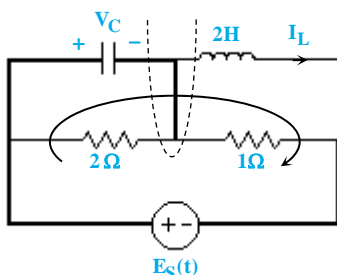
از طرفی داریم:

$$\dot{V}_C = -2V_C - I_L + V_1 + V_2 \quad \text{و} \quad \dot{I}_L = 2V_C - 4I_L + 4V_1$$

بنابراین:

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{I}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ 2 & -4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 4 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix}$$

۱۶- گزینه «۴» با انتخاب درخت مناسب، معادلات حلقه‌ی اساسی و کاتست اساسی را بدست می‌آوریم:



$$\text{کاتست اساسی: } \frac{dV_C}{dt} + \frac{V_C}{2} + \frac{V_C - E_S}{1} - I_L = 0 \Rightarrow \frac{dV_C}{dt} = -\frac{3}{2}V_C + I_L + E_S \quad (1)$$

$$\text{حلقه‌ی اساسی: } 2 \frac{dI_L}{dt} - E_S + V_C = 0 \Rightarrow \frac{dI_L}{dt} = -\frac{V_C}{2} + \frac{E_S}{2} \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow \begin{bmatrix} \frac{dV_C}{dt} \\ \frac{dI_L}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{3}{2} & 1 \\ -\frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ I_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 \\ \frac{1}{2} \end{bmatrix} E_S$$

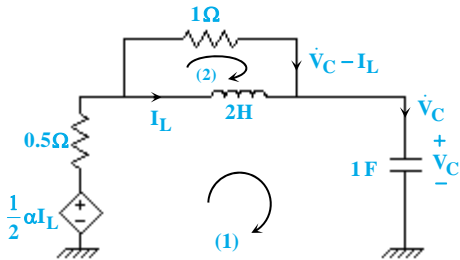
۱۷- گزینه «۳» با توجه به فرکانسهای طبیعی ظاهر شده در پاسخ داریم:

$$\text{معادله‌ی مشخصه} = (S+4)(S+6) = S^2 + 10S + 24 = \det(SI - A)$$

$$A = \begin{bmatrix} 0 & -24 \\ 1 & -10 \end{bmatrix} \rightarrow SI - A = \begin{bmatrix} S & 24 \\ -1 & S+10 \end{bmatrix} \rightarrow \det(SI - A) = S^2 + 10S + 24$$

که این شرط تنها در گزینه‌ی ۳ برقرار می‌باشد.

۱۸- گزینه «۲» ابتدا جریان شاخه‌ها را مشخص می‌کنیم. سپس با اعمال KVL در دو حلقه‌ی موجود در مدار، معادلات حالت را بدست می‌آوریم (دقت شود چون می‌خواهیم فقط ماتریس A را بدست آوریم، می‌توانیم منابع مستقل را بی‌اثر کنیم):



$$\text{KVL}(1): -\frac{1}{2}\alpha I_L + 0.5\dot{V}_C + 2\dot{I}_L + V_C = 0 \quad (1)$$

$$\text{KVL}(2): \dot{V}_C - I_L = 2\dot{I}_L \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow \begin{cases} \dot{V}_C = -\frac{2}{3}V_C + \frac{(\alpha+2)}{3}I_L \\ \dot{I}_L = -\frac{1}{3}V_C + \frac{(\alpha-1)}{6}I_L \end{cases} \xrightarrow{X = \begin{bmatrix} I_L \\ V_C \end{bmatrix}} A = \begin{bmatrix} (\alpha-1) & -1 \\ 6 & -2 \\ (\alpha+2) & -2 \\ 3 & 3 \end{bmatrix}$$



فصل هشتم

«تبدیل لاپلاس و تابع شبکه»

مثال ۱: تبدیل لاپلاس $f(t) = e^{3t} \sin 2t + 2e^{-2t} \cos 3t$ کدام گزینه می‌باشد؟

$$\frac{1}{(S-3)^2+9} - \frac{S+2}{(S+2)^2+4} \quad (4) \quad \frac{2}{(S-3)^2+4} + \frac{2(S+2)}{(S+2)^2+9} \quad (3) \quad \frac{2}{(S-3)^2+4} - \frac{2(S+2)}{(S+2)^2+9} \quad (2) \quad \frac{1}{(S-3)^2+4} + \frac{S+2}{(S+2)^2+9} \quad (1)$$

پاسخ: گزینه «۳» طبق قضیه انتقال فرکانسی داریم:

$$F(S) = \frac{2}{(S-3)^2+4} + \frac{2(S+2)}{(S+2)^2+9}$$

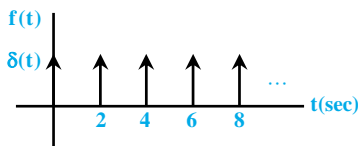
مثال ۲: تبدیل لاپلاس تابع $f(t) = u_T(t) - 2u_{2T}(t)$ کدام است؟

$$\frac{e^{2S} + 2e^S}{S^2} \quad (4) \quad \frac{2e^{-S} + e^{2S}}{S^2} \quad (3) \quad \frac{e^{-2S} + 2e^{-S}}{S} \quad (2) \quad \frac{e^{-2S} - 2e^{-S}}{S} \quad (1)$$

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به فرم ساده‌تر نمایش تابع $f(t)$ ، تبدیل لاپلاس $f(t)$ را به صورت زیر محاسبه می‌کنیم:

$$f(t) = u(t-2) - 2u(t-4) \Rightarrow L[f(t)] = \frac{e^{-2S}}{S} - \frac{2e^{-4S}}{S} = \frac{e^{-2S} - 2e^{-4S}}{S}$$

مثال ۳: تبدیل لاپلاس تابع زیر کدام است؟



$$\frac{1}{1-e^{-2S}} \quad (2) \quad \frac{1}{1-e^{-2S}} \quad (1) \\ \frac{-1}{1+e^{-2S}} \quad (4) \quad \frac{-1}{1+e^{-2S}} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به نمودار تابع داده شده، تابع $f(t)$ را به صورت تابع $\delta(t)$ تکرار شونده با دوره تناوب $T = 2(\text{sec})$ در نظر می‌گیریم. حال داریم:

$$f(t) = \delta(t) + \delta(t-2) + \delta(t-4) + \delta(t-6) + \dots$$

برای محاسبه تبدیل لاپلاس $f(t)$ ، تبدیل لاپلاس قسمت تکرار شونده یعنی همان $f_1(t) = \delta(t)$ را بدست می‌آوریم و در عبارت $\left(\frac{1}{1-e^{-2S}}\right)$ ضرب می‌کنیم.

$$f_1(t) = \delta(t) \Rightarrow F_1(S) = 1 \Rightarrow L[f(t)] = F(S) = \frac{L[f_1(t)]}{1-e^{-2S}} = \frac{1}{1-e^{-2S}}$$

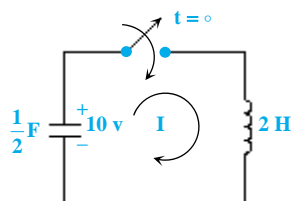
مثال ۴: اگر تبدیل لاپلاس جریان $I(t)$ به صورت $I(S) = \frac{10S+4}{S(S+1)(S^2+4S+5)}$ باشد، مقدار $I(\infty)$ چند آمپر است؟

$$\frac{5}{4} \quad (1) \quad \frac{5}{4} \quad (2) \quad 4 \quad (3) \quad 5 \quad (4)$$

$$I(\infty) = \lim_{S \rightarrow \infty} S I(S) = \lim_{S \rightarrow \infty} \frac{S(10S+4)}{S(S+1)(S^2+4S+5)} = \frac{4}{5} \text{ A}$$

پاسخ: گزینه «۱»

مثال ۵: در مدار شکل زیر ولتاژ اولیه خازن برابر 10 V و ولت می‌باشد و کلید در $t = 0$ بسته می‌شود. حال معادله زمانی $I(t)$ کدام است؟



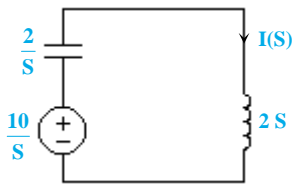
$$5 \sin t u(t) \quad (1)$$

$$\frac{1}{5} \sin t u(t) \quad (2)$$

$$\frac{1}{5} \cos t u(t) \quad (3)$$

$$5 \cos t u(t) \quad (4)$$

✓ پاسخ: گزینه «۱» با توجه به اینکه ولتاژ اولیه خازن ۱۰ ولت است و جریان اولیه سلف صفر است، مدار را در حوزه فرکانس ترسیم می‌کنیم. حال با نوشتن KVL در حلقه مدار داریم:

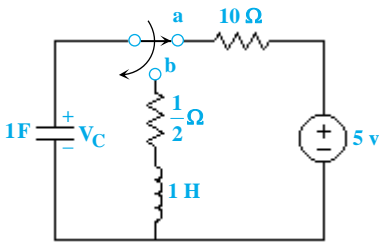


$$-\frac{10}{S} + \left(\frac{2}{S} + 2S\right) \times I(S) = 0 \Rightarrow I(S) = \frac{\frac{10}{S}}{\frac{2}{S} + 2S} = \frac{5}{S^2 + 2}$$

$$I(t) = L^{-1}[I(S)] = 5 \sin t u(t)$$

با استفاده از قانون عکس تبدیل لاپلاس داریم:

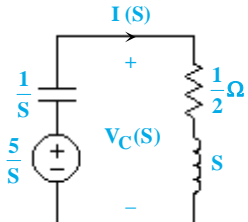
✓ مثال ۶: در مدار شکل زیر، تبدیل لاپلاس $V_C(t)$ کدام می‌باشد؟ (کلید قبل از $t = 0$ مدت طولانی در حالت a قرار داشته و در $t = 0$ در وضعیت b قرار داده شده است.)



$$\frac{10S^2 + 5}{S(2S^2 + S + 2)} \quad (2) \qquad \frac{10S^2 + 5S + 20}{S(2S^2 + 3S + 1)} \quad (1)$$

$$\frac{10S^2 + 5S}{S(2S^2 + S + 2)} \quad (4) \qquad \frac{5(S^2 + S)}{2S^2 + S + 2} \quad (3)$$

✓ پاسخ: گزینه «۴» روش اول: وقتی کلید به مدت طولانی در وضعیت a باشد، آنگاه خازن مدار باز شده و ولتاژ اولیه آن $V_C(0^-) = V_C(0^+) = 5$ می‌باشد. حال با نوشتن معادله KVL در مدار داریم:



$$\left(\frac{1}{2} + S + \frac{1}{S}\right) I(S) = \frac{5}{S} \Rightarrow \frac{2S^2 + S + 2}{2S} \times I(S) = \frac{5}{S} \Rightarrow I(S) = \frac{10}{2S^2 + S + 2}$$

$$V_C(S) = \frac{5}{S} - \frac{1}{S} I(S) = \frac{1}{S} [\Delta - I(S)] = \frac{10S^2 + 5S}{S(2S^2 + S + 2)}$$

$$V_C(0^+) = 5V = \lim_{S \rightarrow \infty} S V_C(S)$$

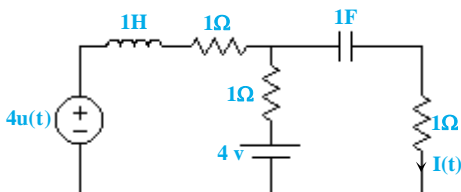
روش دوم: با توجه به اینکه $V_C(0^+) = 5V$ است، می‌توان از قضیه مقدار اولیه استفاده کرد.

با تست گزینه‌ها دیده می‌شود که گزینه‌های (۱)، (۲) و (۴) در این شرط صادق هستند. حال با توجه به اینکه $V_C(\infty) = 0$ است، با استفاده از قضیه مقدار نهایی داریم:

$$V_C(\infty) = 0 = \lim_{S \rightarrow 0} S V_C(S)$$

با تست گزینه‌های (۱)، (۲) و (۴) در شرط بالا، گزینه (۴) به عنوان جواب انتخاب می‌شود.

✓ مثال ۷: در مدار مقابل معادله تغییرات جریان $I(t)$ برحسب زمان در $t > 0$ کدام گزینه است؟



$$2te^{-t} \quad (1)$$

$$te^{-t} \quad (2)$$

$$2e^{-t} \quad (3)$$

$$e^{-t} \quad (4)$$

✓ پاسخ: گزینه «۱» ابتدا مدار در $t = 0^-$ تحلیل می‌شود. در این حالت تابع ولتاژ $4u(t)$ برابر صفر می‌باشد.

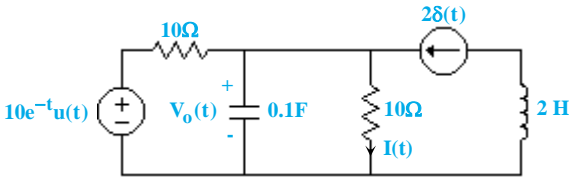
$$I_L(0^-) = \frac{4}{2} = 2A, \quad V_C(0^-) = 2V$$

حال مدار را در حوزه فرکانس ترسیم می‌کنیم. با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$\frac{V_A - \frac{4}{S}}{1} + \frac{V_A + 2 - \frac{4}{S}}{S+1} + \frac{V_A - \frac{2}{S}}{\frac{1}{S} + 1} = 0 \Rightarrow V_A = \frac{2(S+2)}{S(S+1)}$$

$$I(S) = \frac{V_A - \frac{2}{S}}{1 + \frac{1}{S}} \Rightarrow I(S) = \frac{\frac{2(S+2)}{S(S+1)} - \frac{2}{S}}{1 + \frac{1}{S}} = \frac{2}{(S+1)^2} \Rightarrow I(t) = 2te^{-t} \quad (t > 0)$$

مثال ۸: در مدار زیر معادله زمانی $I(t)$ کدام گزینه است؟ ($V_C(0^-) = 5$)



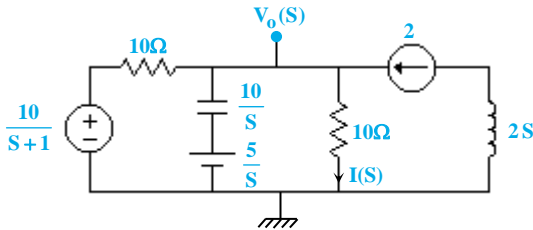
(1) $(6e^{-t} - 3e^{-2t})u(t)$

(2) $(e^{-t} + 1/5e^{-2t})u(t)$

(3) $6e^{-2t}u(t)$

(4) $10e^{-t}u(t)$

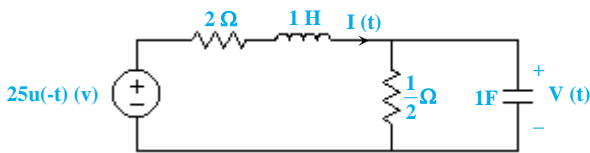
پاسخ: گزینه «۲» ابتدا باید مدار در حوزه فرکانس ترسیم شود. حال با نوشتن KCL در گره بالای مدار داریم:



$$\frac{V_0}{10} + \frac{V_0 - \frac{10}{s+1}}{10} + \frac{V_0 - \frac{5}{s}}{10} = 2 \Rightarrow V_0(s) = \frac{25s + 35}{(s+1)(s+2)} = \frac{10}{s+1} + \frac{15}{s+2}$$

$$V_0(t) = (10e^{-t} + 15e^{-2t})u(t) \Rightarrow I(t) = \frac{V_0(t)}{10} = (e^{-t} + 1/5e^{-2t})u(t)$$

مثال ۹: در مدار مقابل معادلات $I(t)$ و $V(t)$ در $t > 0$ کدام است؟



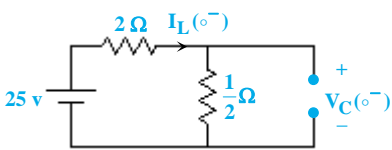
(1) $\begin{cases} I(t) = 10e^{-2t} \cos t + 5e^{-2t} \sin t \\ V(t) = 5e^{-2t} \cos t - 10e^{-2t} \sin t \end{cases}$

(2) $\begin{cases} I(t) = 10e^{-2t} \cos t - 4e^{-2t} \sin t \\ V(t) = 10e^{-2t} \cos t - 5e^{-2t} \sin t \end{cases}$

(3) $\begin{cases} I(t) = e^{-2t} \cos t - 5e^{-2t} \sin t \\ V(t) = e^{-2t} \cos t - e^{-2t} \sin t \end{cases}$

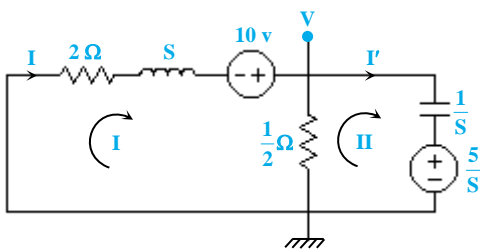
(4) $\begin{cases} I(t) = 10e^{-2t} \cos t - 5e^{-2t} \sin t \\ V(t) = 5e^{-2t} \cos t + 10e^{-2t} \sin t \end{cases}$

پاسخ: گزینه «۴» ابتدا باید مدار در $t = 0^-$ تحلیل شود، لذا داریم:



$$I_L(0^\pm) = \frac{25}{2/5} = 10A \quad \text{و} \quad V_C(0^\pm) = \frac{25 \times \frac{1}{2}}{\frac{1}{2} + 2} = 5V$$

با معادل گذاری المان‌ها در حوزه فرکانس و نوشتن KVL در دو حلقه مدار داریم:



$$\begin{cases} \text{KVL(I): } I(2+S) - 10 + \frac{1}{2}(I-I') = 0 \\ \text{KVL(II): } \frac{1}{2}(I'-I) + I'(\frac{1}{S}) + \frac{5}{S} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} I(2+S+\frac{1}{2}) - \frac{1}{2}I' = 10 \\ I(-\frac{1}{2}) + I'(\frac{1}{2} + \frac{1}{S}) = -\frac{5}{S} \end{cases}$$

با حل دستگاه معادلات به روش کرامر داریم:

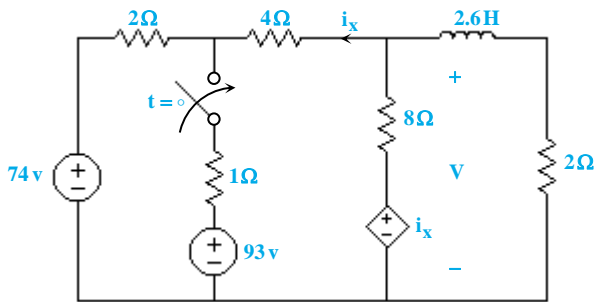
$$\Rightarrow I(S) = \frac{\begin{vmatrix} 10 & -\frac{1}{2} \\ -\frac{5}{S} & \frac{1}{2} + \frac{1}{S} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 2+S+\frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} + \frac{1}{S} \end{vmatrix}} = \frac{10(\frac{1}{2} + \frac{1}{S}) - \frac{1}{2}[\frac{5}{S}]}{(2+S+\frac{1}{2})(\frac{1}{2} + \frac{1}{S}) - \frac{1}{4}} \Rightarrow I(S) = \frac{5 + \frac{10}{S} - \frac{2/5}{S}}{1/25 + 0/5S + \frac{2/5}{S} + 1 - \frac{1}{4}} = \frac{5S + 10 - 2/5}{0/5S^2 + 2S + 2/5}$$

$$\Rightarrow I(S) = \frac{10S + 15}{S^2 + 4S + 5} = \frac{10(S+2)}{(S+2)^2 + 1} - \frac{5}{(S+2)^2 + 1} \Rightarrow I(t) = 10e^{-2t} \cos t - 5e^{-2t} \sin t$$

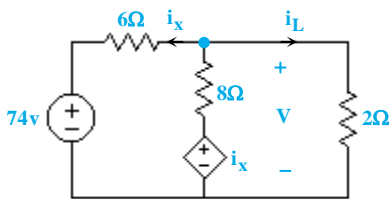
$$V(S) = -[I(S)(2+S)] + 10 \Rightarrow V(S) = 10 - \frac{10S + 15}{S^2 + 4S + 5} \times (2+S)$$

$$\Rightarrow V(S) = \frac{5S + 20}{(S+2)^2 + 1} = \frac{5(S+2)}{(S+2)^2 + 1} + \frac{10}{(S+2)^2 + 1} \Rightarrow V(t) = 5e^{-2t} \cos t + 10e^{-2t} \sin t$$

مثال ۱۰: کلید مدار شکل زیر در $t = 0$ بسته می‌شود. معادله‌ی $V(t)$ برای $t \geq 0$ کدام است؟



- (۱) $10 + 19/6e^{-t}$
- (۲) $20 + 9/6e^{-t}$
- (۳) $20 + 9/6e^{-2t}$
- (۴) $10 + 19/6e^{-2t}$



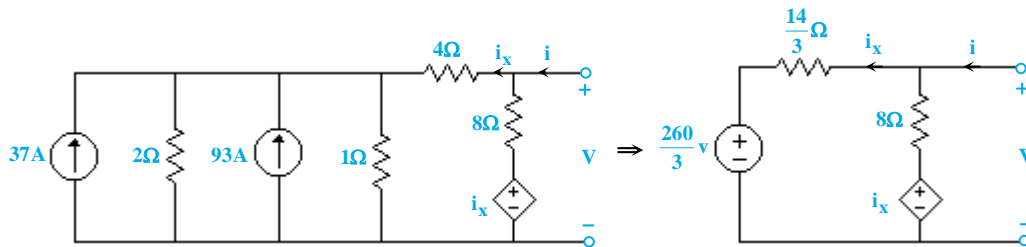
پاسخ: گزینه «۳» این مثال، مثالی است که محاسبات سنگینی داشته و برای حل

آن باید قدم به قدم و با دقت جلو رفت. ابتدا باید جریان سلف را در زمان $t = 0^-$ محاسبه کنیم. می‌دانیم که مدار زمان زیادی در حالت دائمی قرار داشته و بنابراین سلف باید اتصال کوتاه شود. حال مدار معادل مقابل را در نظر بگیرید:

با نوشتن i_x بر حسب V و KCL زدن در گره مرکزی مدار می‌توان V و i_L را محاسبه نمود:

$$i_x = \frac{V - 74}{6}, \quad \text{KCL: } \frac{V - 74}{6} + \frac{V - \frac{V - 74}{6}}{8} + \frac{V}{2} = 0 \Rightarrow V = 14V \Rightarrow i_L = \frac{V}{2} = 7A$$

حال فرض می‌کنیم کلید بسته شده است. برای تحلیل ساده‌تر مدار، ابتدا مدار معادل تونن قسمت سمت چپ مدار را طبق روند زیر بدست می‌آوریم:



برای محاسبه معادل تونن نهایی مربوط به شکل سمت راست، مجبور به نوشتن روابط مدار هستیم. ابتدا رابطه KCL و سپس رابطه KVL را می‌نویسیم:

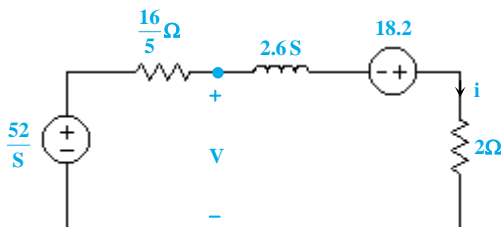
$$\text{KCL: } i = i_x + \frac{V - i_x}{8} \Rightarrow i_x = \frac{\lambda}{V} i - \frac{1}{V} V$$

$$\text{KVL: } V = \frac{260}{3} + \frac{14}{3} i_x = \frac{260}{3} + \frac{14}{3} \left(\frac{\lambda}{V} i - \frac{1}{V} V \right) \Rightarrow V = 52 + \frac{14}{5} i$$

مدار معادل نهایی را می‌توان با جایگذاری معادل تونن قسمت سمت چپ و همچنین اضافه

کردن منبع ولتاژ معادل با جریان اولیه سلف در حوزه لاپلاس ترسیم نمود:

با KVL زدن در این مدار، جریان i بدست می‌آید:



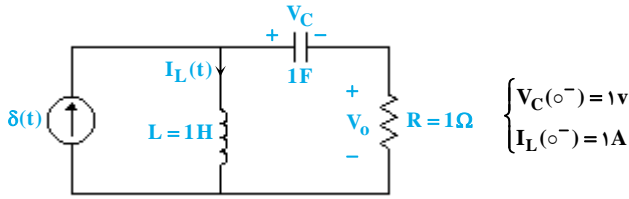
$$\frac{52}{s} + 18/2 = (\frac{5}{2} + 2/6s)i(s) \Rightarrow i(s) = \frac{18/2s + 52}{s(2/6s + 5/2)} = \frac{7s + 20}{s(s + 2)}$$

و در ادامه می‌توان $V(t)$ را محاسبه نمود:

$$V(s) = (2/6s + 2)i - 18/2 = (2/6s + 2) \frac{7s + 20}{s(s + 2)} - 18/2 = \frac{18/2s^2 + 66s + 40}{s(s + 2)} - 18/2 = \frac{20}{s} + \frac{9/6}{s + 2} \Rightarrow V(t) = 20 + 9/6e^{-2t}$$



مثال ۱۱: در مدار شکل زیر، معادله ولتاژ $V_o(t)$ کدام گزینه است؟



$$\delta(t) - \sqrt{e}^{-t} \left[\cos \frac{\sqrt{3}}{2} t + \frac{1}{\sqrt{3}} \sin \frac{\sqrt{3}}{2} t \right] u(t) \quad (1)$$

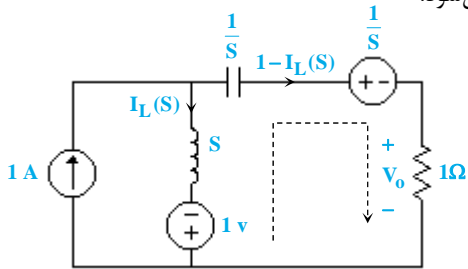
$$\delta(t) - \sqrt{e}^{-t} \left[\cos \frac{\sqrt{3}}{2} t + \frac{1}{\sqrt{3}} \sin \frac{\sqrt{3}}{2} t \right] u(t) \quad (2)$$

$$\delta(t) + \sqrt{e}^{-t} \left[\cos \sqrt{3} t + \sin \sqrt{3} t \right] \quad (3)$$

$$\delta(t) + e^{-t} \left[\cos \sqrt{3} t + \sin \sqrt{3} t \right] \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۲» با جایگذاری معادله‌های المان‌ها در حوزه فرکانس، مدار به صورت زیر ترسیم می‌شود:

حال با نوشتن KVL در حلقه سمت راست داریم:



$$1 - SI_L(S) + \frac{1}{S} [1 - I_L(S)] + \frac{1}{S} + 1 \times [1 - I_L(S)] = 0$$

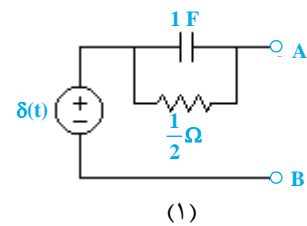
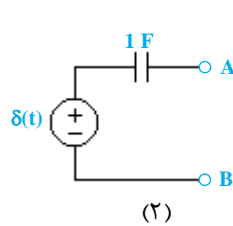
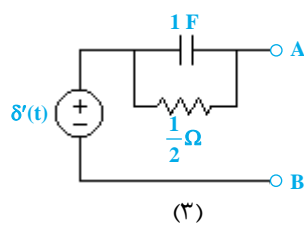
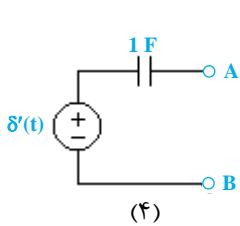
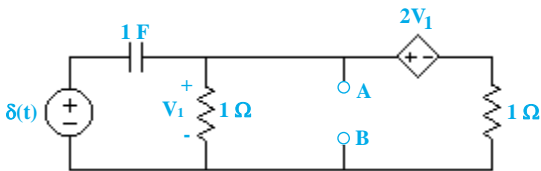
$$\Rightarrow I_L(S) = \frac{2S + 2}{S^2 + S + 1} = \frac{2(S+1)}{\left(S + \frac{1}{2}\right)^2 + \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2}$$

با تفکیک کسر بدست آمده، داریم:

$$I_L(S) = \frac{2(S + \frac{1}{2})}{\left(S + \frac{1}{2}\right)^2 + \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2} + \frac{2}{\sqrt{3}} \times \frac{\frac{\sqrt{3}}{2}}{\left(S + \frac{1}{2}\right)^2 + \left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2} \Rightarrow I_L(t) = e^{-\frac{t}{2}} \left(2 \cos \frac{\sqrt{3}}{2} t + \frac{2}{\sqrt{3}} \sin \frac{\sqrt{3}}{2} t \right) u(t)$$

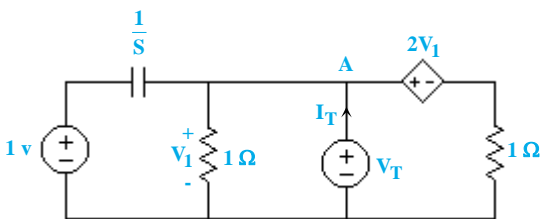
$$V_o(t) = 1 \times [\delta(t) - I_L(t)] = \delta(t) - \sqrt{e}^{-t} \left[\cos \frac{\sqrt{3}}{2} t + \frac{1}{\sqrt{3}} \sin \frac{\sqrt{3}}{2} t \right] u(t)$$

مثال ۱۲: مدار معادل تونن از دو سر A و B کدام است؟



پاسخ: گزینه «۲» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس و اعمال V_T به مدار، رابطه I_T با V_T را بدست می‌آوریم.

با نوشتن KCL در گره A داریم:



$$I_T = \frac{V_T}{1} + \frac{V_T - 1}{\frac{1}{S}} + \frac{V_T - 2V_T}{1}$$

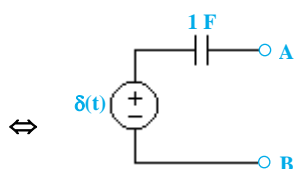
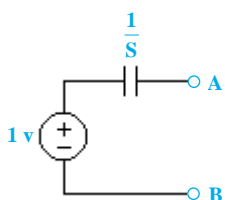
$$V_A = V_T = V_1 \Rightarrow I_T = V_T + SV_T - S - V_T$$

$$\Rightarrow I_T = V_T(1 + S - 1) - S = SV_T - S$$

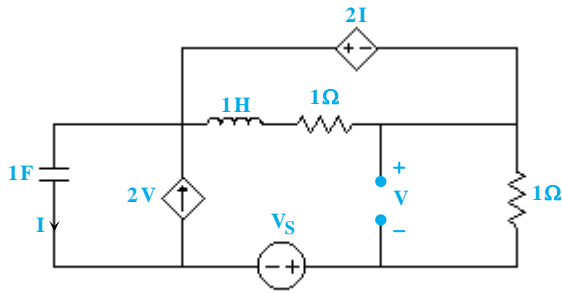
$$\Rightarrow V_T = \frac{I_T + S}{S} \Rightarrow V_T = \frac{1}{S} I_T + 1$$

با در نظر گرفتن رابطه $V_T = Z_{th} I_T + V_{th}$ مقادیر V_{th} و Z_{th} به صورت زیر است:

$$\Rightarrow V_{th} = L^{-1}[1] = \delta(t), \quad Z_{th} = \frac{1}{S} \Rightarrow C = 1F$$



مثال ۱۳: در مدار زیر پاسخ پله برای جریان I در کدام گزینه وجود دارد؟



$$\frac{1}{3}e^{-\frac{1}{3}t}u(t) \quad (2) \quad -\frac{1}{3}e^{-\frac{1}{3}t}u(t) \quad (1)$$

$$-\frac{1}{3}e^{\frac{1}{3}t}u(t) \quad (4) \quad \frac{1}{3}e^{\frac{1}{3}t}u(t) \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۴» برای محاسبه پاسخ پله، شرایط اولیه مدار را صفر

فرض کرده و منبع V_S را برابر تابع $u(t)$ قرار می‌دهیم، در ادامه مدار را در حوزه فرکانس ترسیم می‌کنیم:

با نوشتن KCL در ابرگره بالای مدار داریم:

$$I + \frac{V}{1} = 2V \Rightarrow I = V \quad (1)$$

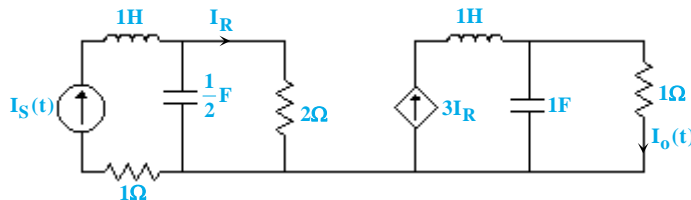
با نوشتن KVL در حلقه (*) داریم:

$$-\frac{1}{S} - V - 2I + I\left(\frac{1}{S}\right) = 0 \Rightarrow -\frac{1}{S} - V + I\left(-2 + \frac{1}{S}\right) = 0 \quad (2)$$

با ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:

$$-\frac{1}{S} - I - 2I + \frac{1}{S}I = 0 \Rightarrow I\left(-3 + \frac{1}{S}\right) = \frac{1}{S} \Rightarrow I = \frac{\frac{1}{S}}{-3 + \frac{1}{S}} = \frac{1}{-3S + 1} \Rightarrow I = \frac{1}{-3\left(S - \frac{1}{3}\right)} = \frac{-\frac{1}{3}}{S - \frac{1}{3}} \Rightarrow I(t) = -\frac{1}{3}e^{\frac{1}{3}t}u(t)$$

مثال ۱۴: پاسخ ضربه مدار زیر کدام گزینه است؟



$$e^{-t}u(t) \quad (1)$$

$$te^{-t}u(t) \quad (2)$$

$$3e^{-t}u(t) \quad (3)$$

$$3te^{-t}u(t) \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۴» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس و

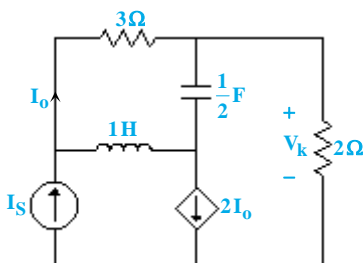
نوشتن قانون تقسیم جریان در سمت چپ آن داریم:

$$I_R(S) = 1 \times \frac{\frac{2}{S}}{2 + \frac{2}{S}} = \frac{1}{1+S}$$

حال با نوشتن قانون تقسیم جریان برای مقاومت و خازن در سمت راست مدار داریم:

$$I_0(S) = 3I_R(S) \cdot \frac{\frac{1}{S}}{1 + \frac{1}{S}} = \frac{3}{S+1} \cdot \frac{1}{S+1} = \frac{3}{(S+1)^2} \Rightarrow I_0(t) = 3te^{-t}u(t)$$

مثال ۱۵: در مدار زیر معادله دیفرانسیل ارتباط دهنده I_0 با I_S کدام است؟

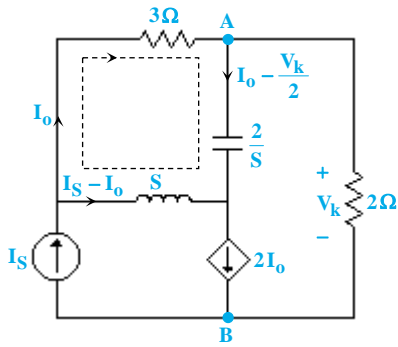


$$\frac{d^2 I_0}{dt^2} - 3 \frac{dI_0}{dt} + I_0 = \frac{d^2 I_S}{dt^2} - 2I_S \quad (2)$$

$$\frac{d^2 I_0}{dt^2} + 3 \frac{dI_0}{dt} + I_0 = \frac{d^2 I_S}{dt^2} + 2I_S \quad (1)$$

$$\frac{d^2 I_0}{dt^2} - 3 \frac{dI_0}{dt} + 6 = \frac{d^2 I_S}{dt^2} - 2I_S \quad (4)$$

$$\frac{d^2 I_0}{dt^2} + 3 \frac{dI_0}{dt} + 6I_0 = \frac{d^2 I_S}{dt^2} + 2I_S \quad (3)$$



پاسخ: گزینه «۳» برای بدست آوردن معادله دیفرانسیل ارتباط دهنده I_0 با I_S ، ابتدا مدار را در حوزه فرکانس ترسیم کرده و پاسخ خروجی مدار یا همان I_0 را بر حسب I_S بدست می‌آوریم. ابتدا با نوشتن KCL در گره A، جریان خازن را محاسبه می‌کنیم و در ادامه با نوشتن KVL در حلقه بالا و سمت چپ مدار داریم:

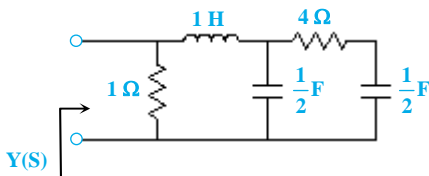
$$3I_0 + \frac{2}{S} \times (I_0 - \frac{V_k}{2}) - S(I_S - I_0) = 0 \Rightarrow I_0(3 + \frac{2}{S} + S) - \frac{V_k}{S} = SI_S \quad (1)$$

$$2I_0 + \frac{V_k}{2} = I_S \Rightarrow V_k = -4I_0 + 2I_S \quad (2) \quad \text{با نوشتن KCL در گره B داریم:}$$

$$I_0(3 + \frac{2}{S} + S) - \frac{(-4I_0 + 2I_S)}{S} = SI_S \Rightarrow I_0(3S + S^2 + 2) = I_S(S^2 + 2) \quad \text{با ترکیب روابط (1) و (2) داریم:}$$

$$I_0(\frac{3d}{dt} + \frac{2}{dt} + 2) = I_S(\frac{d^2}{dt^2} + 2) \Rightarrow \frac{d^2 I_0}{dt^2} + 3\frac{dI_0}{dt} + 2I_0 = \frac{d^2 I_S}{dt^2} + 2I_S \quad \text{با جایگذاری } S^n = \frac{d^n}{dt^n} \text{ در معادله بالا داریم:}$$

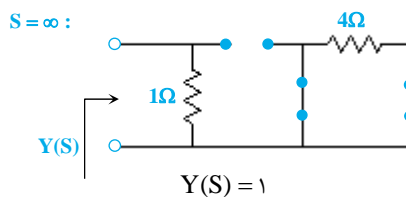
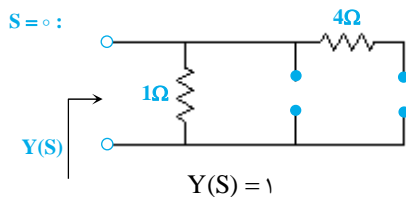
مثال ۱۶: کدام یک از توابع زیر مربوط به $Y(S)$ یا ادمیتانس مدار زیر می‌باشد؟



$$\frac{2S^2 + 2S^2 + S + 1}{S^2 + S^2 + 2S + 1} \quad (2) \quad (1) \quad \frac{S^2 + 2S^2 + 2S + 1}{S^2 + S^2 + 2S + 1}$$

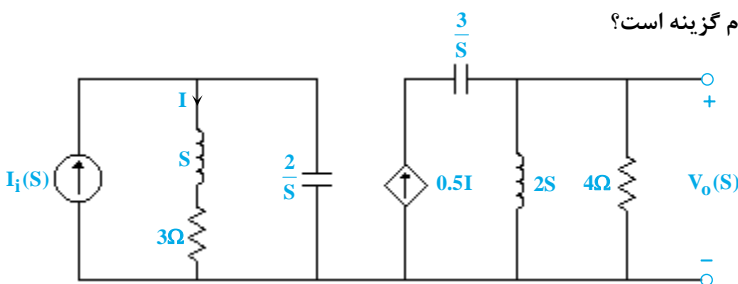
$$\frac{2S^3 + S^2 + 2S + 4}{S^2 + S^2 + S + 3} \quad (4) \quad (3) \quad \frac{S^3 + 2S^2 + 2S + 2}{S^2 + S^2 + 2S + 4}$$

پاسخ: گزینه «۱» برای بدست آوردن گزینه صحیح، مدار را در دو فرکانس $S = \infty$ و $S = 0$ معادل‌سازی می‌کنیم. می‌دانیم که در $S = 0$ خازن‌ها، مدار باز و سلف‌ها، اتصال کوتاه و در $S = \infty$ خازن‌ها، اتصال کوتاه و سلف‌ها، مدار باز هستند. لذا داریم:



با تست گزینه‌ها دیده می‌شود که فقط گزینه (۱) در $S = 0$ و $S = \infty$ دارای $Y(S) = 1$ است؛ لذا گزینه (۱) صحیح است.

مثال ۱۷: در مدار زیر تابع شبکه به صورت $H(S) = \frac{V_o(S)}{I_1(S)}$ برابر کدام گزینه است؟



$$\frac{1}{(S+1)(S+2)^2} \quad (2) \quad (1) \quad \frac{S^2}{(S+1)(S+2)^2}$$

$$\frac{S}{(S+1)(S+2)^2} \quad (4) \quad (3) \quad \frac{4S}{(S+1)(S+2)^2}$$

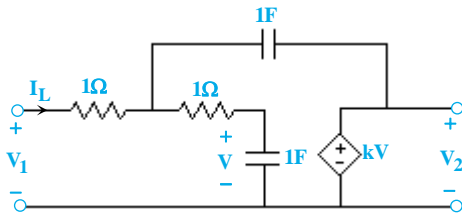
$$I(S) = \frac{I_1(S) \times \frac{2}{S}}{S + 3 + \frac{2}{S}} = \frac{2I_1(S)}{S^2 + 3S + 2} \quad \text{پاسخ: گزینه «۳» با اعمال قانون تقسیم جریان در سمت چپ مدار، معادله I را بدست می‌آوریم:}$$

با نوشتن قانون اهم در سمت راست مدار برای مقاومت ۴ اهمی به همراه سلف موازی با آن داریم:

$$V_o(S) = 0 / \Delta I(S) \times (4 \parallel 2S) = 0 / \Delta I(S) \times \frac{4 \times 2S}{4 + 2S} \Rightarrow V_o(S) = \frac{I_1(S)}{S^2 + 3S + 2} \times \frac{4S}{2(\tau + S)}$$

$$\Rightarrow V_o(S) = I_1(S) \times \frac{4S}{(S+1)(S+2) \times 2 \times (\tau + S)} \Rightarrow H(S) = \frac{V_o(S)}{I_1(S)} = \frac{4S}{(S+1)(S+2)^2}$$

مثال ۱۸: در مدار شکل زیر تابع شبکه انتقال ولتاژ $H(S) = \frac{V_r(S)}{V_1(S)}$ به چه صورت است؟



$$H(S) = \frac{k}{S^2 + (k-2)S + 2} \quad (2)$$

$$H(S) = \frac{k}{S^2 + (k-2)S + 1} \quad (1)$$

$$H(S) = \frac{k}{S^2 + (2-k)S + 1} \quad (4)$$

$$H(S) = \frac{k}{S^2 + (2-K)S + 2} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۴» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس و نوشتن KCL در گره A داریم:

$$\frac{V_A - kV}{\frac{1}{S}} + \frac{V_A}{1 + \frac{1}{S}} + \frac{V_A - V_1}{1} = 0 \quad (1)$$

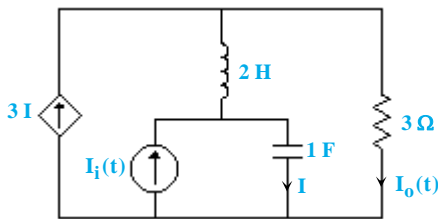
با نوشتن قانون تقسیم ولتاژ برای ولتاژ V داریم:

$$V = V_A \cdot \frac{\frac{1}{S}}{\frac{1}{S} + 1} \Rightarrow V = V_A \times \frac{1}{S+1} \quad (2)$$

با حذف رابطه V_A بین روابط (۱) و (۲) داریم:

$$V = \frac{V_1}{S^2 + 2S - kS + 1}, \quad V_r = kV \Rightarrow V_r(S) = \frac{k}{S^2 + S(2-k) + 1} \cdot V_1(S) \Rightarrow H(S) = \frac{V_r(S)}{V_1(S)} = \frac{k}{S^2 + S(2-k) + 1}$$

مثال ۱۹: در مدار زیر تابع شبکه به صورت $H(S) = \frac{I_o(S)}{I_1(S)}$ کدام است؟



$$\frac{6S^2 + 1}{2S^2 - 6S + 1} \quad (2)$$

$$\frac{6S^2 - 12S - 1}{2S^2 - 2S + 1} \quad (1)$$

$$\frac{6S^2 + 1}{2S^2 + 6S + 1} \quad (4)$$

$$\frac{6S^2 - 12S + 1}{2S^2 + 6S + 1} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۲» برای بدست آوردن تابع شبکه $\frac{I_o(S)}{I_1(S)}$ می‌توان به جای $I_1(t)$ تابع $\delta(t)$ قرار داد و پاسخ ضربه مدار را برای $I_o(t)$ محاسبه کرد. در این حالت $I_o(S)$ بدست آمده همان تابع شبکه است. با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$I_o(S) = 2I + (1-I) = 2I + 1 \quad (1)$$

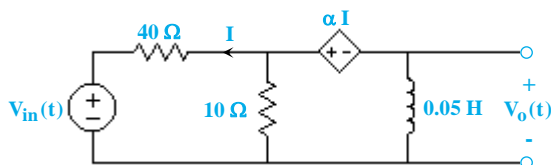
با نوشتن KVL در حلقه سمت راست داریم:

$$2S(1-I) + 3 \times (2I+1) - \frac{1}{S} = 0 \Rightarrow I = \frac{-(2S+3)}{6-2S-\frac{1}{S}} \quad (2)$$

با جایگذاری رابطه (۲) در رابطه (۱) داریم:

$$I_o(S) = 2 \times \left[\frac{-(2S+3)}{6-2S-\frac{1}{S}} \right] + 1 \Rightarrow I_o(S) = \frac{6S^2 + 1}{2S^2 - 6S + 1} \Rightarrow H(S) = \frac{6S^2 + 1}{2S^2 - 6S + 1}$$

مثال ۲۰: در مدار روبرو تابع شبکه $H(S) = \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)}$ کدام است؟



$$\frac{(\alpha + 10)S}{S - 4(\alpha - 40)} \quad (2)$$

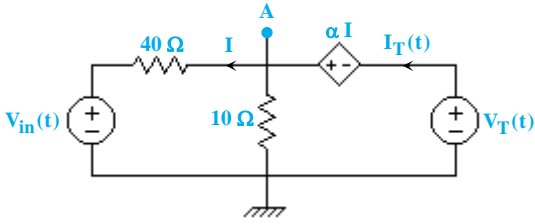
$$\frac{S(\alpha + 10)}{S - (\alpha - 40)} \quad (1)$$

$$\frac{0/0 \ 2S(\alpha + 10)}{S - 4(\alpha - 40)} \quad (4)$$

$$\frac{0/0 \ 2S(\alpha + 10)}{S - (\alpha - 40)} \quad (3)$$



پاسخ: گزینه «۴» برای بدست آوردن تابع شبکه، می‌توان از دو سر سلف معادل تونن دید و سپس سلف را در مدار قرار داد. لذا از دو سر سلف به مدار V_T اعمال می‌شود و رابطه V_T و I_T محاسبه می‌شود.



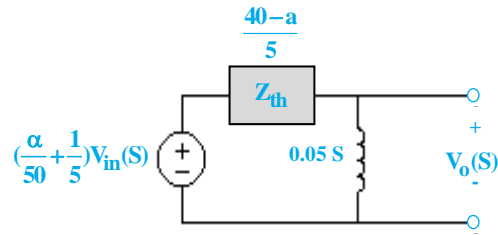
$$V_T(t) = -\alpha I + 40 I + V_{in}(t) = I(40 - \alpha) + V_{in}(t) \quad (1)$$

$$V_A = \alpha I + V_T(t) \quad (2)$$

$$I_T(t) = \frac{\alpha I + V_T(t)}{10} + I \quad (3) \quad \text{حال در گره } A, \text{ KCL می‌زنیم:}$$

$$V_T(t) = \left(\frac{40 - \alpha}{5}\right) I_T(t) + \left(\frac{\alpha}{50} + \frac{1}{5}\right) V_{in}(t) \Rightarrow Z_{th} = \frac{40 - \alpha}{5}, \quad V_{th} = \left(\frac{\alpha}{50} + \frac{1}{5}\right) V_{in}(t) \quad \text{از ترکیب روابط (1) و (2) و (3) داریم:}$$

حال با جایگذاری مدار معادل تونن و با اعمال قانون تقسیم ولتاژ داریم:



$$V_o(S) = \left(\frac{\alpha}{50} + \frac{1}{5}\right) V_{in}(S) \cdot \frac{0.05 \Delta S}{\frac{40 - \alpha}{5} + 0.05 \Delta S}$$

$$\Rightarrow V_o(S) = V_{in}(S) \cdot \frac{0.05 \Delta S (\alpha + 10)}{S - 4(\alpha - 40)}$$

$$\Rightarrow H(S) = \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)} = \frac{0.05 \Delta S (\alpha + 10)}{S - 4(\alpha - 40)}$$

مثال ۲۱: در مدار مثال قبل در صورتی که $\alpha = 20$ باشد، پاسخ پله مدار کدام است؟

- (۱) $e^{-\lambda_0 t} u(t)$ (۲) $-0.6e^{-\lambda_0 t} u(t)$ (۳) $0.6e^{-\lambda_0 t} u(t)$ (۴) $-e^{-\lambda_0 t} u(t)$

پاسخ: گزینه «۳» با ضرب لاپلاس تابع ورودی (که همان $u(t)$ باشد) در تابع شبکه، پاسخ پله محاسبه می‌شود:

$$V_o(S) = H(S) \cdot V_{in}(S) \Rightarrow V_o(S) = \frac{0.05 \Delta S (20 + 10)}{S - 4(20 - 40)} \times \frac{1}{S} \Rightarrow V_o(S) = \frac{0.6}{S + \lambda_0} \Rightarrow V_o(t) = 0.6e^{-\lambda_0 t} u(t)$$

مثال ۲۲: پاسخ ضربه مداری به صورت $2(\cos t - \cos 2t)u(t)$ است. پاسخ این مدار به ورودی $(\cos 2t)u(t)$ کدام است؟

- (۱) $\left(\frac{1}{4} \sin t - \frac{4}{5} \sin 2t - \frac{39}{20} \sin 3t\right)u(t)$ (۲) $\left(\frac{1}{4} \sin t + \frac{4}{5} \sin 2t + \frac{9}{20} \sin 3t\right)u(t)$
 (۳) $\left(-\frac{1}{4} \sin t + \frac{4}{5} \sin 2t - \frac{9}{20} \sin 3t\right)u(t)$ (۴) $\left(-\frac{1}{4} \sin t - \frac{4}{5} \sin 2t + \frac{9}{20} \sin 3t\right)u(t)$

پاسخ: گزینه «۳» پاسخ مدار به ورودی مورد نظر، از حاصلضرب لاپلاس ورودی در لاپلاس پاسخ ضربه یا همان تابع شبکه بدست می‌آید.

$$H(S) = L\{[2(\cos t - \cos 2t)]u(t)\} = \frac{2S}{S^2 + 1} - \frac{2S}{S^2 + 4} \quad \text{و} \quad X_{in}(S) = L\{\cos 2t\} = \frac{S}{S^2 + 9}$$

$$X_o(S) = H(S) \cdot X_{in}(S) = \left[\frac{2S}{S^2 + 1} - \frac{2S}{S^2 + 4}\right] \cdot \frac{S}{S^2 + 9} \Rightarrow X_o(S) = \frac{2S}{S^2 + 1} \cdot \frac{S}{S^2 + 9} - \frac{2S}{S^2 + 4} \cdot \frac{S}{S^2 + 9}$$

$$X_o(S) = \frac{-\frac{1}{4}}{S^2 + 1} + \frac{\frac{9}{4}}{S^2 + 9} + \frac{\frac{8}{5}}{S^2 + 4} + \frac{-\frac{18}{5}}{S^2 + 9} \Rightarrow X_o(t) = \left(-\frac{1}{4} \sin t + \frac{4}{5} \sin 2t - \frac{9}{20} \sin 3t\right)u(t) \quad \text{با تجزیه کسره‌های فوق داریم:}$$

مثال ۲۳: در مدار مثال قبل پاسخ ضربه $V_o(t)$ کدام است؟

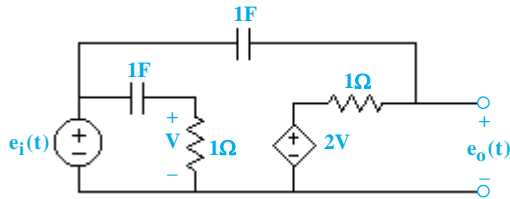
- (۱) $e^{-0.38t}$ (۲) $-e^{-0.38t}$ (۳) $0.15e^{-0.38t}$ (۴) $-0.15e^{-0.38t}$

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به بدست آوردن تابع $H(S)$ و نظر به اینکه تابع $H(S)$ همان پاسخ ضربه در حوزه فرکانس است، لذا پاسخ ضربه در حوزه زمان به صورت زیر است:

$$V_o(t) = L^{-1}\left[\frac{-1}{6/5S + 2/5}\right] = L^{-1}\left[\frac{-1}{6/5[S + 2/5]}\right] = \frac{-1}{6/5} e^{-0.38t} \Rightarrow V_o(t) = -0.15e^{-0.38t}$$

(مهندسی برق - سراسری ۷۰)

مثال ۲۴: در شبکه زیر تابع شبکه $H(S) = \frac{E_o(S)}{E_i(S)}$ کدام گزینه است؟



$$H(S) = \frac{(S-1)^2}{(S+1)^2} \quad (۲)$$

$$H(S) = \frac{S^2 + 3S}{(S+1)^2} \quad (۱)$$

(۴) هیچکدام

$$H(S) = \frac{S(S-1)}{(S+1)^2} \quad (۳)$$

$$V(S) = \frac{e_i(S) \times 1}{1 + \frac{1}{S}} = e_i(S) \times \frac{S}{S+1}$$

پاسخ: گزینه «۱» با اعمال قانون تقسیم ولتاژ برای منبع $e_i(S)$ بین مقاومت 1Ω و خازن $1F$ داریم:

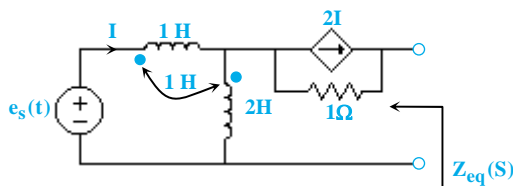
$$\frac{e_o(S) - 2V(S)}{1} + \frac{e_o(S) - e_i(S)}{\frac{1}{S}} = 0$$

حال با نوشتن KCL در گره خروجی داریم:

$$e_o(S) - 2[e_i(S) \times \frac{S}{S+1}] + S[e_o(S) - e_i(S)] = 0 \Rightarrow e_o(S) = \frac{S^2 + 3S}{(S+1)^2} \cdot e_i(S) \Rightarrow \frac{e_o(S)}{e_i(S)} = \frac{S^2 + 3S}{(S+1)^2}$$

(مهندسی برق - سراسری ۷۰)

مثال ۲۵: در مدار شکل زیر $Z_{eq}(S)$ کدام گزینه است؟



$$\frac{S-1}{5} \quad (۱)$$

$$\frac{S+11}{5} \quad (۲)$$

$$S-1 \quad (۳)$$

$$1 \quad (۴)$$

پاسخ: گزینه «۱» برای بدست آوردن Z_{eq} ، منابع مستقل را غیرفعال کرده و

یک منبع ولتاژ تست در ورودی قرار می‌دهیم و با اندازه‌گیری I_T مقدار $Z = \frac{V_T}{I_T}$ را محاسبه می‌کنیم. لازم به ذکر است که منبع وابسته $2I$ و مقاومت 1Ω را با تبدیل منابع،

سری می‌کنیم. با نوشتن KVL در حلقه‌های مدار داریم:

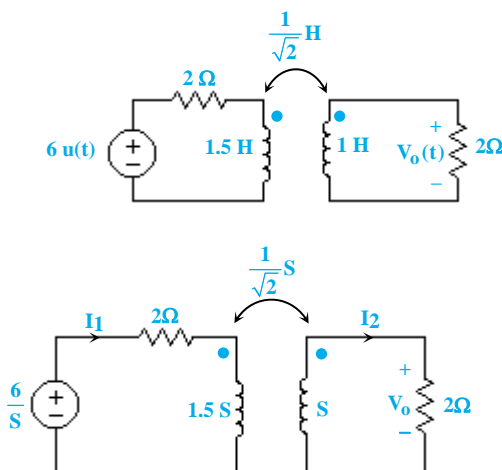
$$\text{KVL (حلقه سمت چپ)}: SI + 2S(I + I_T) + S(I + I_T) + SI = 0 \Rightarrow I = \frac{-3SI_T}{5S} \quad (۱)$$

$$\text{KVL (حلقه سمت راست)}: -V_T + I_T + 2I + 2S(I + I_T) + SI = 0$$

$$\left. \begin{array}{l} (۱), (۲) \\ (۲) \end{array} \right\} \rightarrow \frac{V_T}{I_T} = \frac{S-1}{5}$$

(مهندسی برق - سراسری ۷۴)

مثال ۲۶: حداکثر مقدار $V_o(t)$ در مدار شکل زیر چند ولت است؟



$$0/381 \quad (۱)$$

$$0/462 \quad (۲)$$

$$0/668 \quad (۳)$$

$$1/336 \quad (۴)$$

پاسخ: گزینه «۴» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس و نوشتن KVL در حلقه سمت چپ داریم:

$$\frac{6}{S} = I_1 \times 2 + 1/5 SI_1 - \frac{1}{\sqrt{2}} SI_2 \quad (۱)$$

با نوشتن KVL در حلقه سمت راست داریم:

$$2I_2 + SI_2 - \frac{1}{\sqrt{2}} SI_1 = 0 \Rightarrow I_1 = \frac{\sqrt{2}(S+2)}{S} I_2 \quad (۲)$$

$$\xrightarrow{(۱), (۲)} I_2 = \frac{3\sqrt{2}}{(S+4)(S+1)} \Rightarrow I_2 = \sqrt{2} [e^{-t} - e^{-4t}] u(t)$$



برای حداکثر شدن مقدار I_r ، باید از رابطه I_r مشتق‌گیری کرد. لذا داریم:

$$\frac{dI_r}{dt} = \sqrt{2} [-e^{-t} + 4e^{-4t}] = 0 \Rightarrow t = 0.46 \text{ sec} \Rightarrow I_r(t = 0.46) = 0.668 \text{ A}, \quad V_0 = 2I_r$$

$$V_0(\text{max}) = V_0(t = 0.46) = 2 \times 0.668 = 1.336 \text{ V}$$

مثال ۲۷: در صورتیکه در مدار شکل زیر تابع تبدیل $H(S) = \frac{I_r}{I_1} = \frac{4(S+20)}{S+8}$ باشد و $I_1(t) = \sqrt{2}u(t)$ و $I_L(0^-) = 0$ انرژی ذخیره شده در

سلف در $t = \infty$ برابر با کدام گزینه است؟

(مهندسی برق - سراسری ۷۵)



(۱) ۰/۱ J

(۲) ۰/۱۵ J

(۳) ۰/۲ J

(۴) ۰/۰۵ J

پاسخ: گزینه «۱» با کمک تابع شبکه، ابتدا $I_r(S)$ را محاسبه کرده و سپس مقدار آن را در $t = \infty$ محاسبه می‌کنیم.

$$I_r(S) = I_1(S) \cdot H(S) \quad \text{و} \quad I_1(S) = \frac{\sqrt{2}}{S} \Rightarrow I_r(S) = \frac{4(S+20)}{S+8} \cdot \frac{\sqrt{2}}{S}$$

$$I_r(t = \infty) = \lim_{S \rightarrow 0} S I_r(S) = \frac{4S(S+20) \cdot \sqrt{2}}{S(S+8)} = \frac{4 \times 20 \times \sqrt{2}}{8} = 10\sqrt{2} \text{ A}$$

$$W_L = \frac{1}{2} L I_r^2(\infty) \Rightarrow W_L = \frac{1}{2} \times 1 \times 10^{-3} \times (10\sqrt{2})^2 = 0.1 \text{ J}$$

مثال ۲۸: تابع شبکه‌ای به صورت $\frac{V_{out}(S)}{V_{in}(S)} = \frac{25}{S^2 + 10S + 125}$ است. کدام بیان در مورد پاسخ پله این مدار صادق نیست؟

(مهندسی برق - سراسری ۷۷)

(۲) فرکانس نوسانات میرا شونده برابر ۱۰ است.

(۱) مقدار پاسخ در لحظه $t = 0/1$ برابر ۰/۱۵ است.

(۴) مقدار اولیه پاسخ برابر صفر است.

(۳) مقدار نهایی پاسخ برابر ۰/۲ است.

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به معادله مشخصه داریم:

$$S^2 + 10S + 125 = 0 \Rightarrow \begin{cases} S_1, S_2 = -5 \pm 10j \\ S_1, S_2 = -\alpha \pm j\omega_d \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha = 5 \\ \omega_d = 10 \left(\frac{\text{rad}}{\text{sec}} \right) \end{cases}$$

بنابراین فرکانس نوسانات میرا شونده برابر $10 \left(\frac{\text{rad}}{\text{sec}} \right)$ بوده و گزینه (۲) صحیح است. در ادامه حل به محاسبه مقدار اولیه و نهایی پاسخ با استفاده از قضایای مقدار اولیه و مقدار نهایی می‌پردازیم.

$$V_{out}(S) = V_{in}(S) \cdot \frac{25}{S^2 + 10S + 125} = \frac{1}{S} \cdot \frac{25}{S^2 + 10S + 125}$$

$$V_{out}(t = 0) = \lim_{S \rightarrow \infty} S V_{out}(S) = \lim_{S \rightarrow \infty} \frac{25}{(S^2 + 10S + 125)} = 0$$

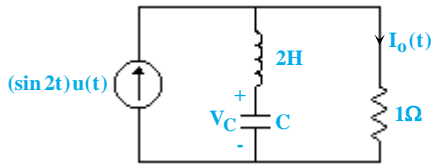
بنابراین مقدار اولیه پاسخ پله برابر عدد صفر بوده و گزینه (۴) صحیح است.

$$V_{out}(t = \infty) = \lim_{S \rightarrow 0} S V_{out}(S) = \lim_{S \rightarrow 0} \frac{S \times 25}{S(S^2 + 10S + 125)} = \frac{1}{5} \text{ V}$$

لذا مقدار نهایی پاسخ پله برابر عدد ۰/۲ بوده و گزینه (۳) نیز صحیح است. با توجه به موارد فوق فقط گزینه (۱) می‌تواند غلط باشد.

مثال ۲۹: در مدار شکل زیر، ولتاژ اولیه خازن $V_C(0^-)$ و ظرفیت خازن C چقدر باشند تا جریان $I_0(t)$ برای $t \geq 0$ برابر صفر باشد؟ (سلف بدون

انرژی اولیه است.) (مهندسی برق - سراسری ۷۸)



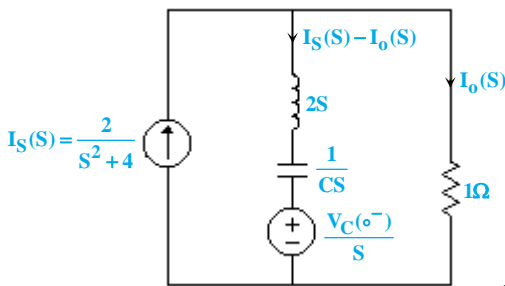
$$C = \frac{1}{8} F, v_C(0^-) = -4V \quad (2)$$

$$C = \frac{1}{4} F, v_C(0^-) = -8V \quad (1)$$

$$C = \frac{1}{4} F, v_C(0^-) = 8V \quad (4)$$

$$C = \frac{1}{8} F, v_C(0^-) = 8V \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۲» برای حل مدار آن را در حوزه فرکانس تحلیل می‌کنیم. با نوشتن KVL در حلقه سمت راست داریم:



$$[I_S(S) - I_0(S)]\left[2S + \frac{1}{CS}\right] + \frac{V_C(0^-)}{S} = I_0(S)$$

با قراردادن رابطه $I_0(S) = 0$ و $I_S(S) = \frac{2}{S^2 + 4}$ در معادله بالا داریم:

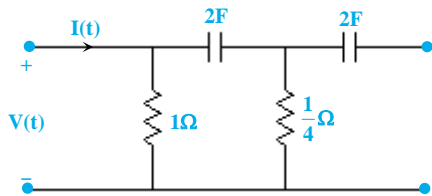
$$\left[\frac{2}{S^2 + 4}\right]\left[2S + \frac{1}{CS}\right] + \frac{V_C(0^-)}{S} = 0 \Rightarrow \frac{S^2[CV_C(0^-) + 4C] + (4CV_C(0^-) + 2)}{S^2(CS) + 4CS} = 0$$

در صورت صفر بودن کسر فوق، باید ضرب S^2 و همچنین جمله ثابت صورت کسر را مساوی صفر قرار داد.

$$\begin{cases} CV_C(0^-) + 4C = 0 \\ 4CV_C(0^-) + 2 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} C = \frac{1}{8} F \\ V_C(0^-) = -4V \end{cases}$$

(مهندسی برق - آزاد ۷۸)

مثال ۳۰: امپدانس ورودی مدار زیر برابر با کدام گزینه است؟



$$Z(S) = \frac{S+2}{5S+2} \quad (1)$$

$$Z(S) = \frac{S+1}{S+2} \quad (2)$$

$$Z(S) = \frac{S}{5S+2} \quad (3)$$

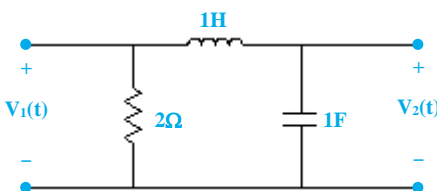
(۴) هیچکدام

پاسخ: گزینه «۱» خازن ۲F در طرف راست اثری بر امپدانس ورودی ندارد، زیرا به صورت مدار باز در خروجی قرار دارد. حال داریم:

$$Z_{in}(S) = 1 \parallel \left[\frac{1}{2S} + \frac{1}{4} \right] = \frac{\frac{1}{2S} + \frac{1}{4}}{1 + \frac{1}{2S} + \frac{1}{4}} = \frac{2+S}{4S+2+S} \Rightarrow Z_{in}(S) = \frac{2+S}{2+5S}$$

(مهندسی برق - آزاد ۷۸)

مثال ۳۱: در مدار زیر تابع انتقال $H_1(S) = \frac{V_2(S)}{V_1(S)}$ برابر با کدام گزینه است؟



$$\frac{1}{S-1} \quad (2)$$

$$\frac{1}{S^2+1} \quad (1)$$

(۴) هیچکدام

$$\frac{1}{S^2-1} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» با حذف مقاومت 2Ω که موازی منبع ولتاژ $V_1(t)$ است، داریم:

$$V_2(S) = V_1(S) \frac{\frac{1}{S}}{S + \frac{1}{S}} \Rightarrow H_1(S) = \frac{V_2(S)}{V_1(S)} = \frac{1}{S^2+1}$$



کلمه مثال ۳۲: در یک مدار الکتریکی رابطه $\frac{I(S)}{V(S)} = Y(S) = \frac{S^2 + 2S + 3}{4S^2 + 5S^2 + 6S + 7}$ داده شده است. معادله دیفرانسیل ارتباط‌دهنده بین $V(t)$ و $I(t)$

(مهندسی برق - آزاد ۷۸)

برابر با کدام گزینه است؟

$$\frac{d^2 I}{dt^2} + \frac{d^2 V}{dt^2} + \frac{dI}{dt} = \frac{d^2 V}{dt^2} + 2 \frac{dV}{dt} + V \quad (۲)$$

(۴) هیچکدام

$$4 \frac{d^2 I}{dt^2} + 5 \frac{d^2 I}{dt^2} + 6 \frac{dI}{dt} + 7I = \frac{d^2 V}{dt^2} + 2 \frac{dV}{dt} + 3V \quad (۳)$$

پاسخ: گزینه «۳» با بازنویسی رابطه ادمیتانس شبکه به صورت زیر و بردن آن از حوزه فرکانس به حوزه زمان، داریم:

$$[4S^2 + 5S^2 + 6S + 7][I(S)] = [S^2 + 2S + 3][V(S)] \Rightarrow 4 \frac{d^2 I}{dt^2} + 5 \frac{d^2 I}{dt^2} + 6 \frac{dI}{dt} + 7I = \frac{d^2 V}{dt^2} + 2 \frac{dV}{dt} + 3V$$

کلمه مثال ۳۳: واکنش تابع ضربه یک سیستم خطی برابر $h(t) = (e^{-t} - e^{-2t})u(t)$ است. در صورتی که سیگنال ورودی برابر با $x(t) = 2e^{-2t}u(t)$ باشد،

(مهندسی برق - آزاد ۷۸)

خروجی $y(t)$ برابر با کدام گزینه است؟

$$y(t) = (e^{-t} - 2e^{-2t} + e^{-3t})u(t) \quad (۲)$$

(۴) هیچکدام

$$y(t) = (e^{-t} + e^{-2t} + e^{-3t})u(t) \quad (۱)$$

$$y(t) = (2e^{-t} + e^{-2t} + e^{-3t})u(t) \quad (۳)$$

پاسخ: گزینه «۲» با ضرب لاپلاس ورودی در تابع تبدیل یا همان پاسخ ضربه، لاپلاس خروجی را می‌توان به صورت زیر محاسبه کرد:

$$X(S) = \frac{2}{S+2}, \quad H(S) = \frac{1}{S+1} - \frac{1}{S+2} \Rightarrow Y(S) = X(S).H(S) = \frac{2}{S+2} \left[\frac{1}{S+1} - \frac{1}{S+2} \right]$$

$$Y(S) = \frac{2}{(S+2)(S+1)} - \frac{2}{(S+2)(S+2)} = \frac{1}{S+1} - \frac{2}{S+2} + \frac{1}{S+2}$$

$$\Rightarrow Y(t) = e^{-t}u(t) + (-2)e^{-2t}u(t) + e^{-2t}u(t) \Rightarrow Y(t) = (e^{-t} - 2e^{-2t} + e^{-2t})u(t)$$

کلمه مثال ۳۴: واکنش تابع ضربه یک سیستم خطی برابر با $h(t) = \frac{3}{4}(e^{-t} + e^{-2t})u(t)$ است. در صورتیکه سیگنال ورودی برابر با $x(t) = 2\delta(t-5)$

(مهندسی برق - آزاد ۷۸)

باشد، خروجی $y(t)$ برابر با کدام گزینه است؟

$$y(t) = \frac{3}{4}(e^{-(t-5)} + e^{-2(t-5)})u(t-5) \quad (۲)$$

(۴) هیچکدام

$$y(t) = (e^{-(t-5)} + e^{-2(t-5)})u(t-5) \quad (۱)$$

$$y(t) = -\frac{3}{4}(e^{-(t-5)} + e^{-2(t-5)})u(t-5) \quad (۳)$$

پاسخ: گزینه «۲» در صورتی که از پاسخ ضربه یک مدار لاپلاس گرفته شود، تابع شبکه مربوطه بدست خواهد آمد.

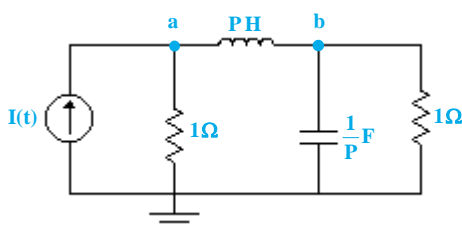
$$L[h(t)] = H(S) = \frac{3}{4(S+1)} + \frac{3}{4(S+2)} \quad \text{و} \quad L[X(t)] = X(S) = 2e^{-5S}$$

$$Y(S) = H(S).X(S) = \left[\frac{3}{4(S+1)} + \frac{3}{4(S+2)} \right] \times 2e^{-5S} \Rightarrow Y(t) = L^{-1}(Y(S)) = L^{-1} \left[\frac{3}{2(S+1)} e^{-5S} + \frac{3}{2(S+2)} e^{-5S} \right]$$

$$\Rightarrow Y(t) = \left[\frac{3}{2} e^{-(t-5)} + \frac{3}{2} e^{-2(t-5)} \right] u(t-5) \Rightarrow Y(t) = \frac{3}{4} [e^{-(t-5)} + e^{-2(t-5)}] u(t-5)$$

(مهندسی برق - آزاد ۸۰)

کلمه مثال ۳۵: در مدار زیر معادله دیفرانسیل بین V_a و $I(t)$ برابر با کدام گزینه است؟ ($P=1$)



$$\frac{d^2 V_a}{dt^2} + 2 \frac{dV_a}{dt} + 2V_a = \frac{d^2 I(t)}{dt^2} + \frac{dI(t)}{dt} + I(t) \quad (۱)$$

$$\frac{d^2 V_a}{dt^2} + \frac{dV_a}{dt} + 2V_a = \frac{d^2 I(t)}{dt^2} + \frac{dI(t)}{dt} + I(t) \quad (۲)$$

$$\frac{d^2 V_a}{dt^2} + \frac{dV_a}{dt} + V_a = \frac{d^2 I(t)}{dt^2} + \frac{dI(t)}{dt} + I(t) \quad (۳)$$

$$2 \frac{d^2 V_a}{dt^2} + \frac{dV_a}{dt} + 2V_a = \frac{d^2 I(t)}{dt^2} + \frac{dI(t)}{dt} + I(t) \quad (۴)$$

پاسخ: گزینه «۱» برای بدست آوردن معادله دیفرانسیل ارتباط دهنده بین V_a و $I(t)$ ، در گره a ، KCL زده می شود.

$$\frac{V_a}{1} + \frac{V_a}{PS + (1 \parallel \frac{P}{S})} = I(S) \Rightarrow V_a + \frac{V_a}{PS + \frac{P}{S+P}} = I(S)$$

$$\Rightarrow V_a \left[\frac{PS^2 + (1+P^2)S + 2P}{PS^2 + P^2S + P} \right] = I(S) \Rightarrow V_a [PS^2 + (1+P^2)S + 2P] = I(S)[PS^2 + P^2S + P]$$

$$P \frac{d^2 V_a}{dt^2} + (1+P^2) \frac{dV_a}{dt} + 2PV_a = P \frac{d^2 I(t)}{dt^2} + P^2 \frac{dI(t)}{dt} + PI(t)$$

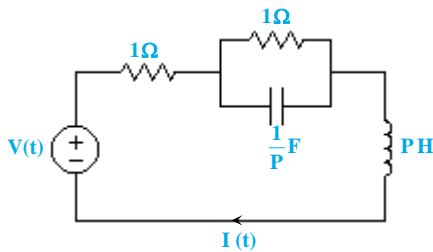
با تغییر معادله بدست آمده از حوزه فرکانس به حوزه زمان داریم:

$$\frac{d^2 V_a}{dt^2} + 2 \frac{dV_a}{dt} + 2V_a = \frac{d^2 I(t)}{dt^2} + \frac{dI(t)}{dt} + I(t)$$

در صورتی که $P=1$ فرض شود، داریم:

(مهندسی برق - آزاد ۸۰)

مثال ۳۶: در مدار زیر معادله دیفرانسیل بین $v(t)$ و $i(t)$ برابر با کدام گزینه است؟ ($P=1$)



$$\frac{d^2 I}{dt^2} + \frac{dI}{dt} + I = \frac{dV(t)}{dt} + V(t) \quad (1)$$

$$\frac{d^2 I}{dt^2} + \frac{dI}{dt} + 2I = \frac{dV(t)}{dt} + V(t) \quad (2)$$

$$\frac{d^2 I}{dt^2} + 2 \frac{dI}{dt} + 2I = \frac{dV(t)}{dt} + V(t) \quad (3)$$

$$\frac{d^2 I}{dt^2} + 2 \frac{dI}{dt} + 2I = 2 \frac{dV(t)}{dt} + V(t) \quad (4)$$

$$V(S) = I(S) + (1 \parallel \frac{P}{S})I(S) + PS \times I(S)$$

پاسخ: گزینه «۳» با نوشتن KVL در مدار داریم:

$$\Rightarrow V(S) = I(S) \left[1 + PS + \frac{P}{P+S} \right] = I(S) \left[\frac{S^2 P + S(1+P^2) + 2P}{P+S} \right] \Rightarrow V(S)(P+S) = I(S) [S^2 P + S(1+P^2) + 2P]$$

$$\frac{dV(t)}{dt} + PV(t) = P \frac{d^2 I(t)}{dt^2} + (1+P^2) \frac{dI(t)}{dt} + 2P \times I(t)$$

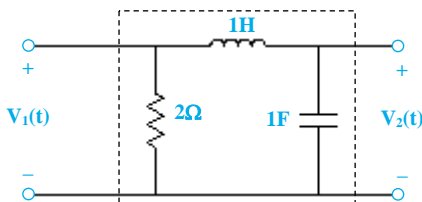
با تبدیل معادله فوق به معادله دیفرانسیل داریم:

$$\frac{dV(t)}{dt} + V(t) = \frac{d^2 I(t)}{dt^2} + \frac{2dI(t)}{dt} + 2I(t)$$

با فرض $P=1$ داریم:

(مهندسی برق - آزاد ۸۰)

مثال ۳۷: در مدار زیر $H(S) = \frac{V_1(S)}{V_2(S)}$ برابر با کدام گزینه است؟ (شرایط اولیه برابر با صفر فرض شود).



$$H(S) = \frac{1}{S+2} \quad (2)$$

$$H(S) = \frac{2}{S+2} \quad (1)$$

$$H(S) = \frac{1}{S+1} \quad (4)$$

$$H(S) = \frac{2}{S+1} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به تابع شبکه، $V_2(S)$ به عنوان ورودی در نظر گرفته شده است، پس خازن ۱F موازی با منبع ولتاژ حذف می شود. حال با اعمال

قانون تقسیم ولتاژ بین مقاومت ۲ اهمی و سلف ۱ هانری داریم:

$$V_1(S) = \frac{2}{S+2} V_2(S) \rightarrow H(S) = \frac{V_1(S)}{V_2(S)} = \frac{2}{S+2}$$



مثال ۳۸: در یک مدار الکتریکی رابطه $\frac{I(S)}{V(S)} = y(S) = \frac{S^2 + S + 3}{S^2 + S^2 + 6S + 6}$ حاکم است. معادله دیفرانسیل بین $I(t)$ و $V(t)$ برابر با کدام گزینه زیر

(مهندسی برق - آزاد ۸۰)

است؟

$$\frac{d^2 I}{dt^2} + \frac{d^2 I}{dt^2} + 6 \frac{dI}{dt} + 6I = \frac{d^2 v}{dt^2} + \frac{dv}{dt} + 3v \quad (۲) \qquad -\frac{d^2 I}{dt^2} + \frac{d^2 I}{dt^2} - 6 \frac{dI}{dt} - 6I = \frac{d^2 v}{dt^2} + \frac{dv}{dt} + 3v \quad (۱)$$

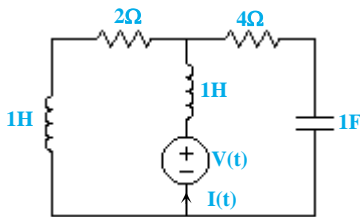
$$\frac{d^2 I}{dt^2} + \frac{d^2 I}{dt^2} + \frac{dI}{dt} + I = \frac{d^2 v}{dt^2} + \frac{dv}{dt} + v \quad (۴) \qquad \frac{d^2 I}{dt^2} + \frac{d^2 I}{dt^2} + 6 \frac{dI}{dt} + 6I = \frac{d^2 v}{dt^2} - \frac{dv}{dt} - 3v \quad (۳)$$

پاسخ: گزینه «۲» با تبدیل تابع شبکه به صورت زیر، معادل آن را در حوزه زمان با قوانین لاپلاس بازنویسی می‌کنیم:

$$(S^2 + S + 3)V(S) = I(S)(S^2 + S^2 + 6S + 6) \Rightarrow \frac{d^2 V}{dt^2} + \frac{dV}{dt} + 3V = \frac{d^2 I}{dt^2} + \frac{d^2 I}{dt^2} + \frac{6dI}{dt} + 6I$$

(مهندسی برق - آزاد ۸۱)

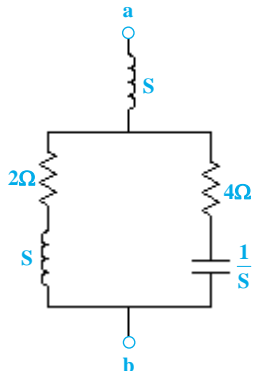
مثال ۳۹: در مدار شکل زیر $Z(S) = \frac{V(S)}{I(S)}$ برابر با کدام گزینه است؟



$$Z(S) = \frac{V(S)}{I(S)} = \frac{S^2 + 1 \cdot S^2 + 1 \cdot S + 2}{S^2 + 6S + 1} \quad (۲) \qquad Z(S) = \frac{V(S)}{I(S)} = \frac{S^2 - 1 \cdot S^2 + 1 \cdot S - 1}{S^2 + 6S + 1} \quad (۱)$$

$$Z(S) = \frac{V(S)}{I(S)} = \frac{S^2 - 8S^2 + 8S + 2}{S^2 + 6S + 3} \quad (۴) \qquad Z(S) = \frac{V(S)}{I(S)} = \frac{S^2 + 1 \cdot S^2 + 1}{S^2 + 3} \quad (۳)$$

پاسخ: گزینه «۲» باید دقت شود که همان امپدانس ورودی از دید منبع است، لذا داریم:

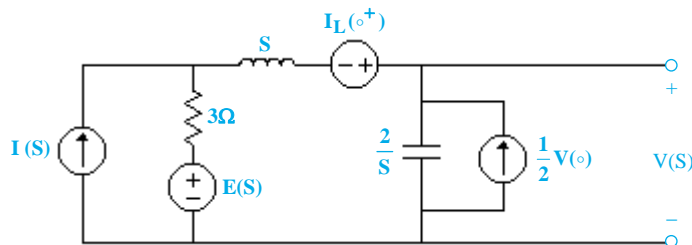


$$Z_{ab} = S + (2 + S) \parallel (4 + \frac{1}{S}) \Rightarrow Z_{ab} = \frac{S^2 + 1 \cdot S^2 + 1 \cdot S + 2}{S^2 + 6S + 1}$$

دقت شود که در $S = 0$ سلف اتصال کوتاه و خازن مدار باز است. پس در این فرکانس $Z = 2\Omega$ خواهد بود. با چک کردن گزینه‌ها فقط به گزینه (۲) می‌رسیم.

(مهندسی برق - آزاد ۸۱)

مثال ۴۰: در مدار شکل زیر $V(S)$ برابر با کدام گزینه است؟



$$V(S) = \frac{I(S) + 2E(S) + SV(0) + 2I_L(0)}{3S + 2} \quad (۱)$$

$$V(S) = \frac{I(S) - 2E(S) - SV(0) + I_L(0)}{S^2 + 3S + 2} \quad (۲)$$

$$V(S) = \frac{6I(S) + 2E(S) + (S+3)V(0) + 2I_L(0)}{S^2 + 3S + 2} \quad (۳)$$

$$V(S) = \frac{6I(S) + 2E(S) - (S+2)V(0) + 2I_L(0)}{S^2 + 3S + 1} \quad (۴)$$

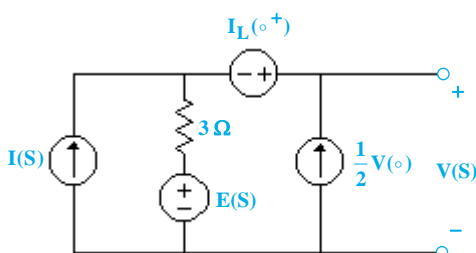
پاسخ: گزینه «۳» برای حل سریعتر مدار، فرض می‌کنیم مدار در شرایط $S = 0$ یا به عبارتی

فرکانس صفر تحریک شود. در این حالت سلفها اتصال کوتاه و خازن‌ها مدار باز خواهند بود. لذا داریم:

$$V(S) = 3[I(S) + \frac{1}{2}V(0)] + E(S) + I_L(0^+)$$

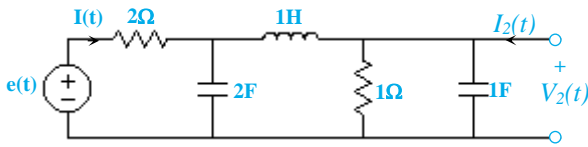
$$\Rightarrow V(S) = 3I(S) + \frac{3}{2}V(0) + E(S) + I_L(0^+)$$

حال با قرار دادن $S = 0$ در گزینه‌ها و چک کردن آنها دیده می‌شود که فقط گزینه (۳) صحیح است.



(مهندسی برق - آزاد ۸۱)

مثال ۴۱: امپدانس خروجی مدار زیر برابر با کدام گزینه است؟

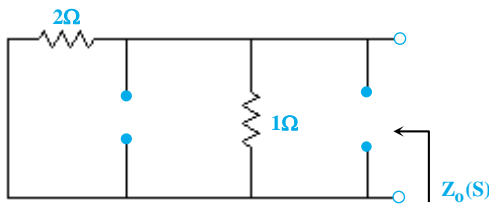


$$Z_o(S) = \frac{V_r(S)}{I_r(S)} = \frac{4S^2 + S + 2}{4S^2 + 5S^2 + 7S + 3} \quad (1)$$

$$Z_o(S) = \frac{V_r(S)}{I_r(S)} = \frac{S^2 + S + 1}{S^2 + 5S^2 + 7S + 3} \quad (2)$$

$$Z_o(S) = \frac{V_r(S)}{I_r(S)} = \frac{S^2 - 2S - 2}{S^2 + S^2 + 7S + 3} \quad (3)$$

$$Z_o(S) = \frac{V_r(S)}{I_r(S)} = \frac{4S^2 - S - 2}{4S^2 - 5S^2 - 7S + 3} \quad (4)$$



پاسخ: گزینه «۱» ابتدا مدار را در فرکانس صفر ($S=0$) ترسیم می‌کنیم.

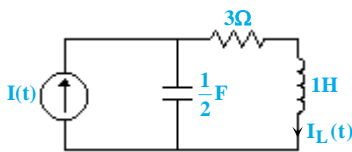
در این حالت خازن‌ها با مدار باز و سلف‌ها با اتصال کوتاه مدل می‌شوند.

$$Z_o(0) = 2 \parallel 1 = \frac{2}{3} \Omega$$

حال با چک کردن گزینه‌ها در $S=0$ دیده می‌شود که فقط گزینه (۱) صحیح است.

(مهندسی برق - آزاد ۸۱)

مثال ۴۲: در مدار زیر، تابع انتقال $H(S) = \frac{I_L(S)}{I(S)}$ برابر با کدام گزینه است؟



$$H(S) = \frac{2}{(S^2 + 3S + 2)} \quad (2) \quad H(S) = \frac{2}{(S^2 + 2S + 1)} \quad (1)$$

$$H(S) = \frac{1}{(S^2 + 3S + 1)} \quad (4) \quad H(S) = \frac{1}{(S^2 + S + 2)} \quad (3)$$

$$I_L(S) = \frac{I(S) \times \frac{r}{S}}{\frac{r}{S} + r + S} \Rightarrow \frac{I_L(S)}{I(S)} = \frac{r}{(S^2 + 3S + 2)}$$

پاسخ: گزینه «۲» با استفاده از قانون تقسیم جریان داریم:

مثال ۴۳: واکنش تابع ضربه یک سیستم خطی برابر $h(t) = e^{-t} - e^{-3t}$ می‌باشد. در صورتی که سیگنال ورودی برابر با $x(t) = 2e^{-2t}$ باشد، خروجی $y(t)$ برابر با کدام گزینه زیر است؟

(مهندسی برق - آزاد ۸۱)

$$y(t) = -4e^{-2t} + 2e^{-t} + 2e^{-3t} \quad (3) \quad y(t) = -4e^{-2t} + 2e^{-t} + e^{-3t} \quad (2) \quad y(t) = -e^{-2t} + 2e^{-t} + e^{-3t} \quad (1)$$

پاسخ: گزینه «۳» لاپلاس تابع خروجی، برابر حاصلضرب لاپلاس موج ورودی در لاپلاس تابع شبکه می‌باشد.

$$h(S) = L(h(t)) = \frac{1}{S+1} - \frac{1}{S+3}$$

$$X(S) = \frac{2}{S+2} \Rightarrow y(S) = x(S) \cdot h(S) = \frac{2}{S+2} \left[\frac{1}{S+1} - \frac{1}{S+3} \right] = \frac{2}{(S+1)(S+2)} - \frac{2}{(S+2)(S+3)}$$

$$\Rightarrow y(S) = \frac{2}{S+1} - \frac{4}{S+2} + \frac{2}{S+3} \Rightarrow y(t) = 2e^{-t} - 4e^{-2t} + 2e^{-3t}$$

مثال ۴۴: در یک مدار الکتریکی $H(S) = \frac{V(S)}{E(S)} = \frac{10(S+1)}{S^2 + 2S + 3}$ تعریف شده است. در صورتی که $e(t) = 4\cos 2t$ باشد، ولتاژ سینوسی در حالت پایدار، $V_{SS}(t)$ برابر با کدام گزینه است؟

(مهندسی برق - آزاد ۸۱)

$$V_{SS}(t) = 20/2 \cos(2t + 40/6^\circ) \quad (2)$$

$$V_{SS}(t) = 21/76 \cos(2t + 40/6^\circ) \quad (1)$$

$$V_{SS}(t) = 43/52 \cos(2t - 40/6^\circ) \quad (4)$$

$$V_{SS}(t) = 21/76 \cos(2t - 40/6^\circ) \quad (3)$$

تحلیل مدارهای الکتریکی

پاسخ: گزینه «۳» ابتدا با حاصلضرب لاپلاس موج ورودی در تابع شبکه، $V(S)$ را بدست می‌آوریم:

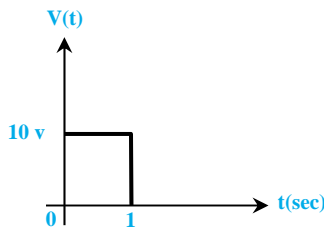
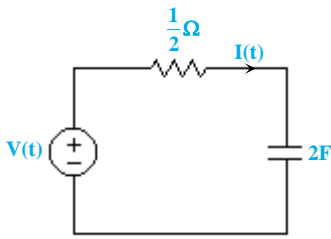
$$L[e(t)] = E(S) = \frac{4S}{S^2 + 4}$$

$$V(S) = E(S) \cdot H(S) = \frac{4S}{S^2 + 4} \cdot \frac{10(S+1)}{S^2 + 2S + 3}$$

در صورتی که پاسخ حالت دائمی سینوسی مدنظر باشد، می‌توان به جای S عبارت $S = j\omega$ یعنی $S = j2$ را در معادله قرار داد.

$$V(S = j2) = \frac{4 \times j2}{(j2)^2 + 4} \cdot \frac{10(j2+1)}{(j2)^2 + 2 \times j2 + 3} = 16/47 - j14/12 \Rightarrow V(S = j2) = 21/7 \angle -40/6^\circ = 21/7 \cos(2t - 40/6^\circ)$$

مثال ۴۵: ولتاژ پالس برابر با معادله $v(t) = 10[u(t) - u(t-1)]$ به مدار زیر اعمال شده است. جریان $I(t)$ برابر با کدام گزینه زیر است در حالی که $v_C(0^-) = 0$ می‌باشد. (مهندسی برق - آزاد ۸۱)



- (۱) $I(t) = 20e^{-t}u(t) - 10e^{-(t-1)}u(t-1)$
- (۲) $I(t) = 10e^{-t}u(t) - 10e^{-(t-1)}u(t-1)$
- (۳) $I(t) = 20e^{-t}u(t) - 20e^{-(t-1)}u(t-1)$
- (۴) $I(t) = 20e^{-t}u(t) + 20e^{-(t-1)}u(t-1)$

پاسخ: گزینه «۳» ابتدا معادله جریان را در حوزه فرکانس محاسبه می‌کنیم:

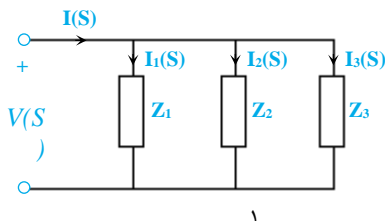
$$I(S) = \frac{V(S)}{\frac{1}{2} + \frac{1}{2S}}, \quad V(S) = L(v(t)), \quad v(t) = 10u(t) - 10u(t-1) \Rightarrow V(S) = \frac{10}{S} - \frac{10}{S}e^{-S}$$

برای بدست آوردن جریان، باید $V(S)$ را در رابطه $I(S)$ قرار دهیم:

$$I(S) = \frac{\frac{10}{S} - \frac{10}{S}e^{-S}}{\frac{1}{2} + \frac{1}{2S}} = \frac{20}{S+1} - \frac{20e^{-S}}{S+1} \Rightarrow I(t) = L^{-1}[I(S)] = 20e^{-t}u(t) - 20e^{-(t-1)}u(t-1)$$

(مهندسی برق - آزاد ۸۲)

مثال ۴۶: در مدار زیر $I_r(S)$ برابر با کدام گزینه است؟



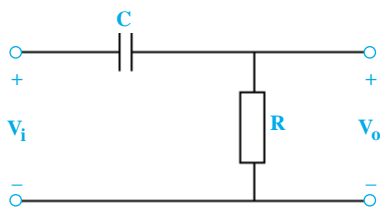
- (۱) $I_r(S) = \frac{y_r(S)}{y_1(S) + y_r(S) + y_3(S)}$
- (۲) $I_r(S) = \frac{y_r(S) \times I(S)}{y_1(S) + y_r(S) + y_3(S)}$
- (۳) $I_r(S) = \frac{y_r(S) \times V(S)}{y_1(S) + y_r(S) + y_3(S)}$
- (۴) $I_r(S) = \frac{y_r(S) \times V(S) \times I(S)}{y_1(S) + y_r(S) + y_3(S)}$

$$I_r(S) = I(S) \times \frac{\frac{1}{y_1(S) + y_r(S)}}{\frac{1}{y_1(S) + y_r(S)} + \frac{1}{y_3(S)}} \Rightarrow I_r(S) = \frac{y_r(S) \cdot I(S)}{y_1(S) + y_r(S) + y_3(S)}$$

پاسخ: گزینه «۲» با استفاده از قانون تقسیم جریان داریم:

(مهندسی کامپیوتر «گرایش هوش مصنوعی» - آزاد ۸۴)

مثال ۴۷: تابع تبدیل مدار الکتریکی زیر کدام است؟



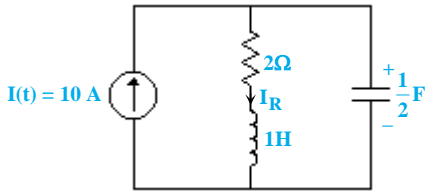
- (۱) $\frac{V_o(S)}{V_i(S)} = \frac{1}{1+SRC}$
- (۲) $\frac{V_o(S)}{V_i(S)} = \frac{SRC}{1+SRC}$
- (۳) $\frac{V_o(S)}{V_i(S)} = \frac{1+2SRC}{2+SRC}$
- (۴) $\frac{V_o(S)}{V_i(S)} = \frac{2SRC}{1+SRC}$

$$\frac{V_o(S)}{V_i(S)} = \frac{R}{\frac{1}{CS} + R} = \frac{SRC}{1+SRC}$$

پاسخ: گزینه «۲» با نوشتن تقسیم ولتاژ برای $V_o(S)$ داریم:

(مهندسی برق - آزاد ۸۴)

مثال ۴۸: در مدار زیر $V_C(0) = 37$ و $I_L(0) = 1A$ می‌باشد. معادله $I_R(S)$ برابر با کدام گزینه زیر است؟



$$I_R(S) = \frac{S^2 + 2S + 20}{S(S^2 + 2S + 2)} \quad (2)$$

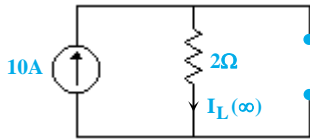
$$I_R(S) = \frac{S^2 + 2S - 20}{S(S^2 + 2S + 2)} \quad (1)$$

$$I_R(S) = \frac{S^2 - 2S - 20}{S(S^2 + 2S + 2)} \quad (4)$$

$$I_R(S) = \frac{S^2 + 2S - 20}{S(S^2 + 2S - 2)} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۲» در این مدار، با گذشت زمان در $t = \infty$ ، سلف با اتصال کوتاه مدل شده و خازن

با مدار باز مدل می‌شود. لذا داریم:



$$I_L(\infty) = 10A$$

حال با توجه به قضیه مقدار نهایی، گزینه‌ها چک می‌شوند:

گزینه (۱) $I_R(t = \infty) = \lim_{s \rightarrow 0} s I_R(S) = -10A$

گزینه (۲) $I_R(t = \infty) = \lim_{s \rightarrow 0} s I_R(S) = 10A$

گزینه (۳) $I_R(t = \infty) = \lim_{s \rightarrow 0} s I_R(S) = 10A$

گزینه (۴) $I_R(t = \infty) = \lim_{s \rightarrow 0} s I_R(S) = -10A$

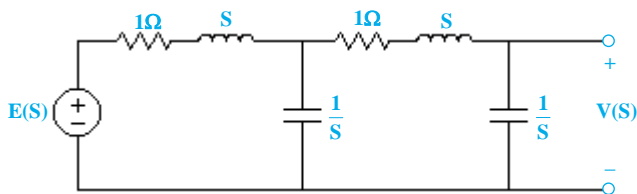
با توجه به موارد فوق فقط گزینه‌های (۲) و (۳) می‌توانند صحیح باشند. حال با باز کردن منبع جریان، مدار را به صورت RLC سری ترسیم کرده و فرکانس‌های طبیعی آن را بدست می‌آوریم:

$$2\alpha = \frac{R}{L} = \frac{2}{1} = 2, \quad \omega_0^2 = \frac{1}{LC} = \frac{1}{1 \times \frac{1}{2}} = 2 \left(\frac{\text{rad}}{\text{sec}}\right)^2 \Rightarrow S^2 + 2\alpha S + \omega_0^2 = 0 \Rightarrow S^2 + 2S + 2 = 0$$

با دقت در گزینه‌ها دیده می‌شود که این عبارت در مخرج گزینه (۲) موجود است. لذا گزینه (۲) صحیح است.

(مهندسی برق - آزاد ۸۴)

مثال ۴۹: در مدار زیر $H(S) = \frac{V(S)}{E(S)}$ برابر با کدام گزینه است؟



$$\frac{V(S)}{E(S)} = \frac{1}{S^4 + S^3 + S^2 + 2S + 1} \quad (1)$$

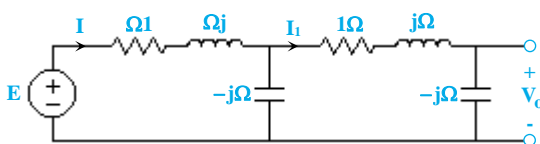
$$\frac{V(S)}{E(S)} = \frac{1}{S^4 + 2S^3 + 4S^2 + 2S + 1} \quad (2)$$

$$\frac{V(S)}{E(S)} = \frac{1}{S^3 + S^2 + 2S + 1} \quad (3)$$

$$\frac{V(S)}{E(S)} = \frac{1}{S^4 - 2S^3 - 2S^2 + 2S + 1} \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۲» روش اول: برای سادگی حل مسئله به جای S

عبارت $j\omega$ با $\omega = 1$ را قرار می‌دهیم ($S = j\omega = j$). آنگاه داریم:



$$I = \frac{E}{1 + j + (-j) \parallel (1)} = \frac{E}{1/\delta + j\omega/\delta}$$

$$I_1 = I \times \frac{-j}{1-j} = \frac{E}{1/\delta + j\omega/\delta} \times \frac{-j}{1-j} \Rightarrow I_1 = \frac{-jE}{(1/\delta + j\omega/\delta)(1-j)}, \quad V_0 = -jI_1$$

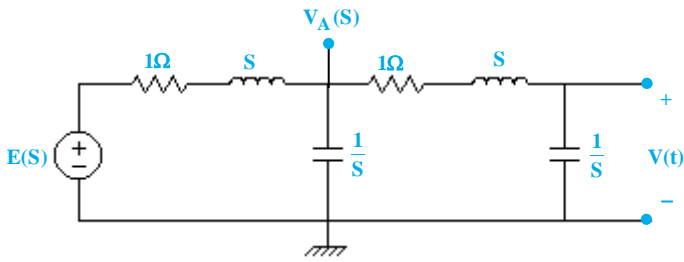
$$\Rightarrow V_0 = \frac{-E}{(1/\delta + j\omega/\delta)(1-j)} = \frac{-E}{2-j} \Rightarrow \frac{V_0}{E} = \frac{-1}{2-j}$$

با گذاشتن $S = j$ در گزینه‌ها فقط گزینه (۲) به صورت کسر بالا خواهد بود.

$$\frac{1}{S^4 + 2S^3 + 4S^2 + 2S + 1} \Big|_{S=j} = \frac{1}{j^4 + 2(j)^3 + 4(j)^2 + 2j + 1} = \frac{1}{j-2} = \frac{-1}{2-j}$$



روش دوم: با نوشتن KCL در گره بالای مدار داریم:



$$\frac{V_A(S) - E(S)}{1+S} + \frac{V_A(S)}{\frac{1}{S}} + \frac{V_A(S)}{1+\frac{1}{S}} = 0$$

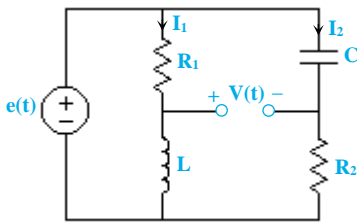
$$\Rightarrow V_A(S) = E(S) \cdot \frac{S^2 + S + 1}{S^2 + 2S^2 + 4S^2 + 3S + 1}$$

با استفاده از قانون تقسیم ولتاژ داریم:

$$V(S) = V_A(S) \cdot \frac{\frac{1}{S}}{1+S+\frac{1}{S}} = V_A(S) \cdot \frac{1}{S^2 + S + 1}$$

$$\Rightarrow V(S) = E(S) \cdot \frac{S^2 + S + 1}{S^2 + 2S^2 + 4S^2 + 3S + 1} \cdot \frac{1}{S^2 + S + 1} \Rightarrow \frac{V(S)}{E(S)} = \frac{1}{S^2 + 2S^2 + 4S^2 + 3S + 1}$$

مثال ۵۰: در مدار زیر در صورتی که $e(t) = A \cos \omega t$ باشد، $V(S)$ برابر با کدام گزینه است؟ (شرایط اولیه برابر صفر فرض شود). (مهندسی برق - آزاد ۸۴)



$$V(S) = \frac{\left(\frac{C}{R_2} - \frac{R_1}{L}\right)S}{S^2 + \left(\frac{R_1}{L} + \frac{C}{R_2}\right)S + \frac{R_1}{R_2}LC} \times \frac{AS}{S^2 + \omega^2} \quad (1)$$

$$V(S) = \frac{\left(\frac{1}{R_2} - R_1\right)S}{S^2 + \frac{R_1}{L}S + R_2} \times \frac{AS}{S^2 + \omega^2} \quad (2)$$

$$V(S) = \frac{\left(\frac{1}{R_2} + R_1\right)S}{S^2 + \frac{R_1}{L}S + R_2} \times \frac{S}{S^2 + \omega^2} \quad (3)$$

$$V(S) = \frac{\left(\frac{1}{R_2} - R_1\right)S}{S^2 + \frac{R_1}{L}S + R_2} \times \frac{AS}{S^2 - \omega^2} \quad (4)$$

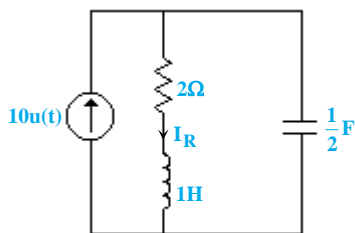
$$V(S) = \frac{SA}{S^2 + \omega^2} \times \frac{LS}{R_1 + LS} - \frac{SA}{S^2 + \omega^2} \times \frac{R_2}{\frac{1}{SC} + R_2}$$

پاسخ: گزینه «۲» با نوشتن روابط تقسیم ولتاژ در مدار داریم:

$$V(S) = \frac{AS}{S^2 + \omega^2} \left[\frac{LS}{R_1 + LS} - \frac{R_2}{\frac{1}{SC} + R_2} \right] \Rightarrow V(S) = \frac{AS}{S^2 + \omega^2} \left[\frac{\left(\frac{C}{R_2} - \frac{R_1}{L}\right)S}{S^2 + \left(\frac{R_1}{L} + \frac{C}{R_2}\right)S + \frac{R_1}{R_2}LC} \right]$$

(مهندسی برق - آزاد ۸۴)

مثال ۵۱: در مدار زیر $V_C(\infty) = 2V$ و $I_L(\infty) = 1A$ می‌باشد. معادله $I_R(S)$ برابر با کدام گزینه زیر است؟



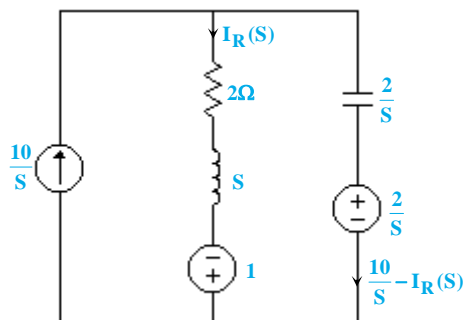
$$I_R(S) = \frac{S^2 + 2S + 2}{S(S^2 + 2S + 2)} \quad (1)$$

$$I_R(S) = \frac{S^2 + 2S - 2}{S(S^2 + 2S + 2)} \quad (2)$$

$$I_R(S) = \frac{S^2 - 2S - 2}{S(S^2 + 2S + 2)} \quad (3)$$

$$I_R(S) = \frac{S^2 + 2S - 2}{S(S^2 + 2S + 2)} \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۲» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس و نوشتن KVL در حلقه سمت راست داریم:



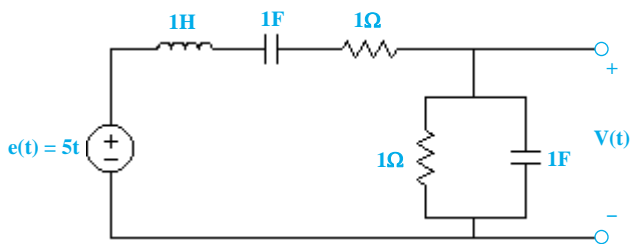
$$+1 - (S+2)(I_R(S)) + \left(\frac{1}{S} - I_R(S)\right)\left(\frac{2}{S}\right) + \frac{2}{S} = 0$$

$$\Rightarrow I_R \left[-S - 2 - \frac{2}{S}\right] = \frac{-2}{S} - \frac{2}{S^2} - 1$$

$$\Rightarrow I_R(S) = \frac{\frac{2}{S} + \frac{2}{S^2} + 1}{S + 2 + \frac{2}{S}} = \frac{2S + 2 + S^2}{S^2 + 2S^2 + 2S} \Rightarrow I_R = \frac{S^2 + 2S + 2}{S(S^2 + 2S + 2)}$$

(مهندسی برق - آزاد ۸۵)

مثال ۵۲: در مدار زیر وقتی که $e(t) = \delta t$ باشد، $V(S)$ کدام است؟



$$V(S) = \left[\frac{S}{S^2 + S^2 + 2S + 1} \right] \left[\frac{\delta}{S^2} \right] \quad (1)$$

$$V(S) = \left[\frac{S^2}{S^2 + 2S^2 + 2S + 1} \right] \left[\frac{\delta}{S^2} \right] \quad (2)$$

$$V(S) = \left[\frac{S^2}{S^2 + S^2 + S + 1} \right] \left[\frac{\delta}{S^2} \right] \quad (3)$$

$$V(S) = \left[\frac{S}{S^2 + 2S^2 + 2S + 1} \right] \left[\frac{\delta}{S^2} \right] \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۴» با استفاده از قاعده تقسیم ولتاژ داریم:

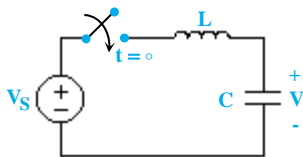
$$V(S) = e(S) \times \frac{1 \parallel \frac{1}{S}}{1 \parallel \frac{1}{S} + S + \frac{1}{S} + 1} = e(S) \times \frac{\frac{1}{S+1}}{\frac{1}{S+1} + S + \frac{1}{S} + 1}$$

$$\Rightarrow V(S) = e(S) \times \frac{S}{S + S^2(S+1) + S + 1 + S(S+1)} \Rightarrow V(S) = e(S) \times \frac{S}{S^2 + 2S^2 + 2S + 1}$$

$$V(S) = \left[\frac{\delta}{S^2} \right] \left[\frac{S}{S^2 + 2S^2 + 2S + 1} \right]$$

مثال ۵۳: در مدار شکل زیر V_S یک منبع ولتاژ dc است. در چه زمانی ولتاژ دو سر خازن، دو برابر V_S می‌شود؟ (ولتاژ اولیه خازن صفر است)

(مهندسی برق - سراسری ۸۶)



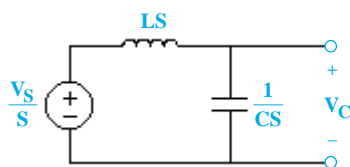
$$t = \pi\sqrt{LC} \quad (1)$$

$$t = 2\pi\sqrt{LC} \quad (2)$$

$$t = \frac{\sqrt{LC}}{\pi} \quad (3)$$

(۴) امکان ندارد ولتاژ دو سر خازن، دو برابر ولتاژ ورودی باشد.

پاسخ: گزینه «۱» با اعمال قاعده تقسیم ولتاژ در مدار در حوزه فرکانس داریم:



$$V_C = \frac{V_S}{S} \times \frac{\frac{1}{CS}}{\frac{1}{CS} + LS} \Rightarrow V_C = \frac{V_S}{S(LCS^2 + 1)}$$

$$V_C = \frac{\frac{1}{LC}}{S(S^2 + \frac{1}{LC})} V_S = V_S \left[\frac{-S}{S^2 + \frac{1}{LC}} + \frac{1}{S} \right] \Rightarrow V_C(t) = [1 - \cos(\frac{t}{\sqrt{LC}})] V_S$$

$$2V_S = [1 - \cos(\frac{t}{\sqrt{LC}})] V_S \Rightarrow \cos(\frac{t}{\sqrt{LC}}) = -1 \Rightarrow t = \pi\sqrt{LC}$$

با توجه به برابری ولتاژ دو سر خازن با دو برابر ولتاژ منبع داریم:

(مهندسی برق - آزاد ۸۶)

مثال ۵۴: در صورتی که $G(\omega) = \frac{-\omega^2 + 1}{(j\omega + 1)(j\omega - 1)(j\omega - 2)}$ باشد، تابع $g(t)$ کدام است؟

$$g(t) = \begin{cases} \frac{1}{2}e^{-t} & t > 0 \\ \frac{1}{2}e^t + \frac{1}{2}e^{-2t} & t < 0 \end{cases} \quad (2)$$

$$g(t) = \begin{cases} \frac{1}{4}e^{-t} & t > 0 \\ -\frac{1}{2}e^t + \frac{5}{4}e^{2t} & t < 0 \end{cases} \quad (1)$$

$$g(t) = \begin{cases} \frac{1}{2}e^{-t} + \frac{5}{4}e^{-2t} & t > 0 \\ \frac{1}{2}e^t & t < 0 \end{cases} \quad (4)$$

$$g(t) = \begin{cases} \frac{1}{4}e^t & t > 0 \\ \frac{1}{2}e^t + \frac{1}{2}e^{-2t} & t < 0 \end{cases} \quad (3)$$



تحلیل مدارهای الکتریکی

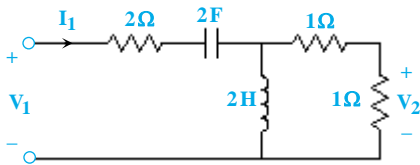
$$G(\omega) = \frac{(j\omega)^2 + 1}{(j\omega + 1)(j\omega - 1)(j\omega - 3)}$$

پاسخ: هیچ کدام از گزینه‌ها صحیح نیست. در صورتی که به جای $j\omega$ عبارت S جایگزین شود، داریم:

$$\Rightarrow G(S) = \frac{S^2 + 1}{(S+1)(S-1)(S-3)} \Rightarrow G(S) = \frac{\frac{1}{4}}{S+1} + \frac{-\frac{1}{2}}{S-1} + \frac{\frac{5}{4}}{S-3} \Rightarrow g(t) = \left(\frac{1}{4}e^{-t} - \frac{1}{2}e^t + \frac{5}{4}e^{3t}\right)u(t)$$

(مهندسی ابزار دقیق - سراسری ۸۸)

مثال ۵۵: در مدار شکل زیر تابع تبدیل $H(s) = \frac{V_2}{V_1}$ کدام است؟



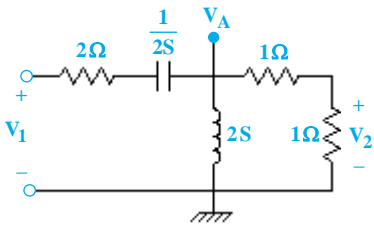
$$\frac{2S^2}{8S^2 + S + 5} \quad (2)$$

$$\frac{2S^2}{8S^2 + S + 1} \quad (1)$$

$$\frac{2S^2}{8S^2 + 5S + 1} \quad (4)$$

$$\frac{2S^2}{8S^2 + 5S + 5} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۴» با نوشتن KCL در گره بالای مدار و در حوزه فرکانس داریم:



$$V_A = 2V_2 \Rightarrow \frac{2V_2}{2} + \frac{2V_2}{2S} + \frac{2V_2 - V_1}{2 + \frac{1}{2S}} = 0$$

$$\Rightarrow V_2 + \frac{V_2}{S} + \frac{2V_2 - V_1}{2S + 1} = 0 \Rightarrow V_2 + \frac{V_2}{S} + \frac{2S(2V_2 - V_1)}{(2S + 1)} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{V_2(4S + 1)S + V_2(4S + 1) + 2S^2(2V_2 - V_1)}{(2S + 1)S} = 0 \Rightarrow V_2(4S^2 + S + 4S + 1 + 4S^2) = 2S^2V_1 \Rightarrow \frac{V_2}{V_1} = \frac{2S^2}{8S^2 + 5S + 1}$$

مثال ۵۶: پاسخ حالت صفر مدار به ورودی $e^{-t}u(t)$ برابر با $(-1 \circ e^{-t} + 1 \circ te^{-t})u(t)$ می‌باشد. پاسخ ضربه مدار کدام گزینه است؟

(مهندسی ابزار دقیق - سراسری ۸۸)

$$(1 \circ te^{-t} + 1 \circ e^{-t})u(t) \quad (4)$$

$$1 \circ e^{-t}u(t) - 1 \circ \delta(t) \quad (3)$$

$$-1 \circ te^{-t}u(t) \quad (2)$$

$$1 \circ e^{-t}\delta(t) \quad (1)$$

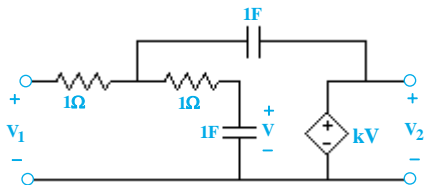
پاسخ: گزینه «۳» با توجه به اینکه لاپلاس پاسخ ضربه، همان تابع شبکه در حوزه فرکانس است، داریم:

$$X_o(t) = (-1 \circ e^{-t} + 1 \circ te^{-t})u(t) \Rightarrow X_o(S) = \frac{-1 \circ}{S+1} + \frac{1 \circ}{(S+1)^2}$$

$$\Rightarrow H(S) = \frac{X_o(S)}{X_{in}(S)} = \frac{\frac{-1 \circ}{S+1} + \frac{1 \circ}{(S+1)^2}}{\frac{1}{S+1}} = -1 \circ + \frac{1 \circ}{S+1} \Rightarrow h(t) = L^{-1}[H(S)] = -1 \circ \delta(t) + 1 \circ e^{-t}u(t)$$

(مهندسی برق - آزاد ۸۹)

مثال ۵۷: در مدار شکل داده شده، تابع انتقال ولتاژ $H(S) = \frac{V_2(S)}{V_1(S)}$ برابر است با:



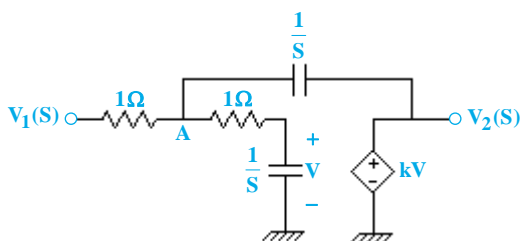
$$\frac{k}{S^2 + (k-3)S + 1} \quad (2)$$

$$\frac{k}{S^2 + (3-k)S + 2} \quad (1)$$

$$\frac{k}{S^2 + (3-k)S + 1} \quad (4)$$

$$\frac{k}{S^2 + (k-3)S + 2} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۴» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس و نوشتن KCL در گره A داریم:



$$S(V_A - kV) + \frac{V_A}{1 + \frac{1}{S}} + \frac{V_A - V_1(S)}{1} = 0$$

$$V = V_A \times \frac{\frac{1}{S}}{1 + \frac{1}{S}}$$

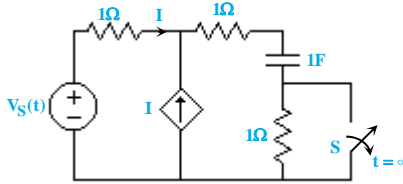
با نوشتن رابطه تقسیم ولتاژ برای V داریم:

$$V = \frac{V_1(S)}{S^2 + 3S - kS + 1} \Rightarrow V_r(S) = kV \Rightarrow \frac{V_r(S)}{V_1(S)} = \frac{k}{S^2 + (3-k)S + 1}$$

با ترکیب روابط بالا داریم:

مثال ۵۸: در مدار شکل داده شده، کلید S به مدت طولانی بسته بوده و در $t = 0$ باز می‌شود. اگر $V_S(t) = u(t)$ باشد، آنگاه پاسخ $I(t)$ برابر است با:

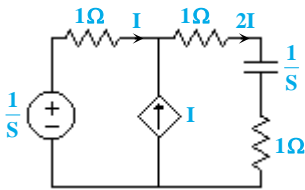
(مهندسی برق - آزاد ۸۹)



- (۱) $-0.2e^{-0.4t}u(t)$
- (۲) $1 - e^{-0.4t}u(t)$
- (۳) $1 + e^{-0.4t}u(t)$
- (۴) $0.2e^{-0.4t}u(t)$

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به اینکه تابع ورودی مدار پله واحد است، لذا در $t = 0^-$ ولتاژ اولیه خازن صفر است. حال مدار را در $t > 0$ و در حوزه

فرکانس ترسیم می‌کنیم. با نوشتن KVL در حلقه مدار داریم:

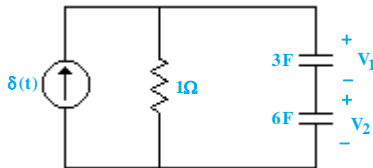


$$\frac{1}{S} = I + 2I[2 + \frac{1}{S}] \Rightarrow I[1 + 4 + \frac{2}{S}] = \frac{1}{S} \Rightarrow I = \frac{\frac{1}{S}}{5 + \frac{2}{S}} \Rightarrow I = \frac{1}{5S + 2} = \frac{1}{5(S + \frac{2}{5})}$$

$$\Rightarrow I(t) = \frac{1}{5}e^{-0.4t}u(t) = 0.2e^{-0.4t}u(t)$$

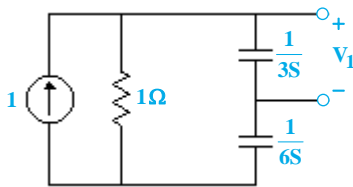
(مهندسی برق - آزاد ۸۹)

مثال ۵۹: در مدار شکل داده شده، با فرض $V_1(0^-) = V_r(0^-) = 0$ آنگاه $V_1(0^+)$ برابر است با:



- (۱) $\frac{1}{6}v$
- (۲) $\frac{1}{2}v$
- (۳) $\frac{1}{3}v$
- (۴) $1v$

پاسخ: گزینه «۳» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس و نوشتن تقسیم جریان داریم:

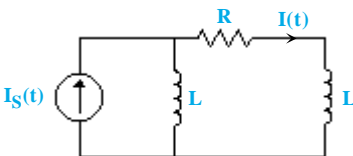


$$V_1 = 1 \times \frac{1}{\frac{1}{3S} + \frac{1}{6S} + 1} \times \frac{1}{3S} = \frac{1}{1 + \frac{1}{2} + 3S}$$

$$\Rightarrow V_1 = \frac{1}{\frac{3}{2} + 3S} \Rightarrow V_1(0^+) = \lim_{S \rightarrow \infty} S V_1 = \lim_{S \rightarrow \infty} \frac{S}{\frac{3}{2} + 3S} = \frac{1}{3}v$$

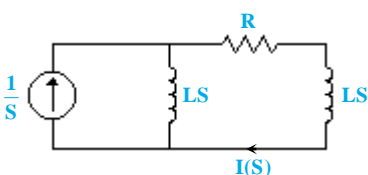
(مهندسی ابزار دقیق - سراسری ۸۹)

مثال ۶۰: در مدار شکل زیر، اگر $I(t)$ پاسخ مورد نظر باشد، پاسخ پله مدار کدام مورد است؟



- (۱) $I(t) = 0$
- (۲) $I(t) = \frac{1}{2}e^{-\frac{Rt}{2L}}u(t)$
- (۳) $I(t) = \frac{1}{2R}e^{-\frac{Rt}{L}}u(t)$
- (۴) $I(t) = \frac{1}{2R}(1 - e^{-\frac{Rt}{2L}})u(t)$

پاسخ: گزینه «۲» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس داریم:

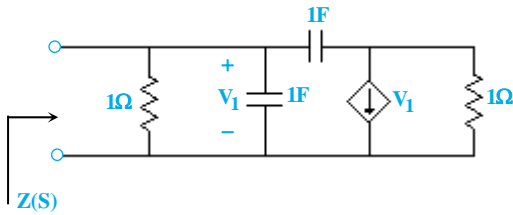


$$I(S) = \frac{1}{S} \times \frac{LS}{2LS + R}$$

$$\Rightarrow I(S) = \frac{L}{2LS + R} = \frac{L}{2L(S + \frac{R}{2L})} = \frac{\frac{1}{2}}{S + \frac{R}{2L}} \Rightarrow I(t) = [\frac{1}{2}e^{-\frac{Rt}{2L}}]u(t)$$

(مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۹۰)

مثال ۶۱: تابع امپدانس مدار شکل زیر کدام گزینه است؟



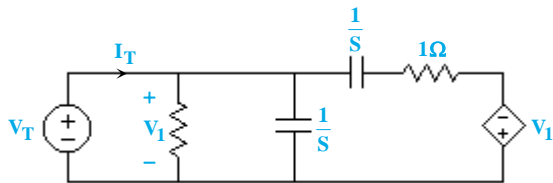
$$Z(S) = \frac{S}{S^2 + 4S + 1} \quad (2)$$

$$Z(S) = \frac{S+1}{S^2 + 4S + 1} \quad (1)$$

$$Z(S) = \frac{S}{S^2 + 1} \quad (4)$$

$$Z(S) = \frac{S+1}{S^2 + 1} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» پس از تبدیل منابع در سمت راست مدار، به مدار V_T متصل کرده و رابطه I_T را با V_T بدست می‌آوریم. با نوشتن KCL در گره بالای مدار داریم:



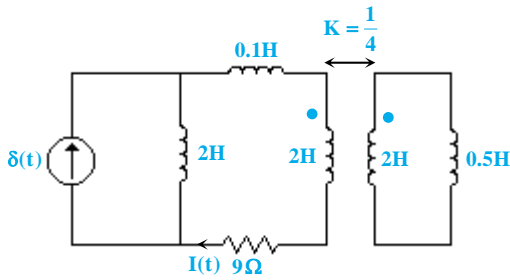
$$(V_T = V_1)$$

$$I_T = \frac{V_T}{1} + SV_T + \frac{V_T + V_1}{1 + \frac{1}{S}} \Rightarrow I_T = V_T + SV_T + \frac{2V_T}{1 + \frac{1}{S}}$$

$$\Rightarrow I_T = V_T \left(1 + S + \frac{2S}{1+S}\right) \Rightarrow I_T = V_T \left(\frac{S^2 + 4S + 1}{S+1}\right) \Rightarrow Z_{in} = \frac{V_T}{I_T} = \frac{S+1}{S^2 + 4S + 1}$$

آزمون فصل هشتم

۱- پاسخ ضربه‌ی جریان $I(t)$ کدام است؟



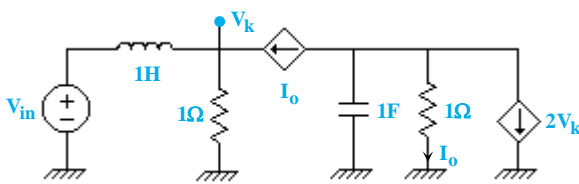
(۱) $\frac{2}{3}\delta(t) + \frac{\lambda}{9}e^{-2t}u(t)$

(۲) $-\frac{4}{9}\delta(t) - \frac{\lambda}{9}e^{-\frac{t}{2}}u(t)$

(۳) $\frac{4}{9}\delta(t) - \frac{\lambda}{9}e^{-2t}u(t)$

(۴) $-\frac{2}{3}\delta(t) + \frac{\lambda}{9}e^{-\frac{t}{2}}u(t)$

۲- پاسخ ضربه‌ی V_k در مدار زیر کدام است؟



(۱) $\frac{S-1}{S^2+4S-2}$

(۲) $\frac{1}{S^2+4S+2}$

(۳) $\frac{2}{S^2+4S-2}$

(۴) $\frac{S+2}{S^2+4S+2}$

۳- تابع شبکه‌ی یک مدار خطی تغییرناپذیر با زمان، به صورت زیر است. پاسخ ورودی صفر مدار به شرایط اولیه $y(0) = 2$ و $y'(0) = -1$ کدام است؟

$$H(S) = \frac{S+1}{S^2+2S+2}$$

(۱) $-3e^{-t} - e^{-2t}$

(۲) $3e^{-t} - e^{-2t}$

(۳) $2e^{-t} - 3e^{-2t}$

(۴) $3e^{-t} + 3e^{-2t}$

۴- در صورتی که پاسخ پله‌ی یک مدار به صورت $1 - te^{-t} - e^{-t}$ باشد، پاسخ حالت دائمی سینوسی آن به ورودی $6\cos(t + 30^\circ)$ کدام است؟

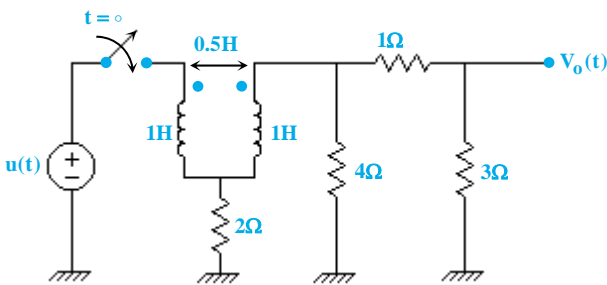
(۱) $3 \angle -60^\circ$

(۲) $2 \angle 30^\circ$

(۳) $3 \angle 60^\circ$

(۴) $2 \angle -30^\circ$

۵- در مدار زیر پاسخ پله‌ی $V_0(t)$ کدام است؟



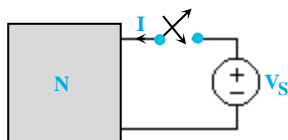
(۱) $\frac{3}{4} - \frac{3}{4}e^{-\frac{t}{2}}$

(۲) $-\frac{3}{4} - \frac{3}{4}e^{-\frac{t}{2}}$

(۳) $\frac{1}{4} - \frac{1}{4}e^{-\frac{t}{2}}$

(۴) $-\frac{1}{4} - \frac{1}{4}e^{-\frac{t}{2}}$

۶- امپدانس ورودی در مدار زیر مطابق با $Z(S)$ داده شده است. حال اگر $I(0^+) = 10A$ باشد، مقدار V_S برای زمان‌های مثبت کدام است؟



$$Z(S) = \frac{S^2+2S+4}{3S^2+S+9}$$

(۱) 10

(۲) 3

(۳) $\frac{10}{3}$

(۴) $\frac{3}{10}$

۷- در صورتی که در مدار زیر تابع تبدیل $H(S) = \frac{V_0(S)}{V_{in}(S)}$ به صورت زیر باشد، انرژی ذخیره شده در خازن، در $t = \infty$ کدام است؟



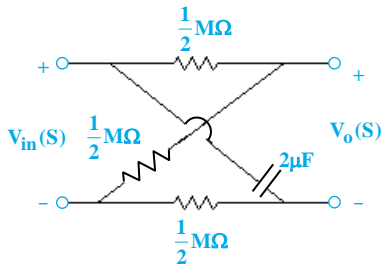
$$H(S) = \frac{2(S+30)}{2S+1}, \quad V_{in}(t) = 2u(t)$$

(۱) $900J$

(۲) $30J$

(۳) $450J$

(۴) $15J$

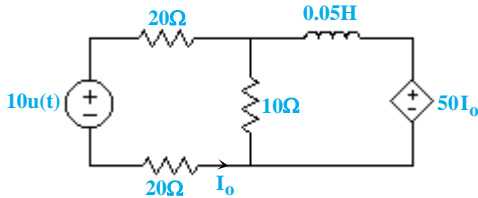


۸- در مدار زیر تابع انتقال $\frac{V_o(S)}{V_{in}(S)}$ کدام است؟

(۱) $\frac{1-S}{2(S+1)}$
 (۲) $\frac{2-S}{S(S+2)}$

(۳) $\frac{S-1}{(S+1)}$
 (۴) $\frac{S-2}{2(S+2)}$

۹- در مدار زیر به ازای ورودی داده شده، پاسخ جریان خروجی کدام است؟



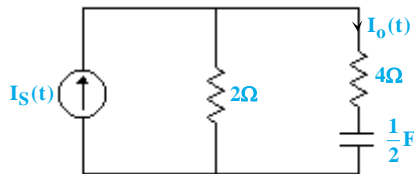
(۱) $12u(t) - 24e^{-3t}$

(۲) $12u(t) - 24e^{-4t}$

(۳) $10u(t) - 12e^{-4t}$

(۴) $10u(t) - 12e^{3t}$

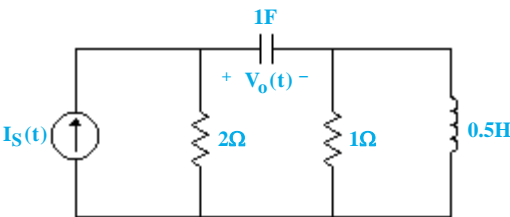
۱۰- در مدار زیر کدام است، $\frac{I_o(S)}{I_S(S)}$ تابع انتقال



(۱) $\frac{1}{1+2S}$
 (۲) $\frac{S}{1+2S}$

(۳) $\frac{1}{1+3S}$
 (۴) $\frac{S}{1+3S}$

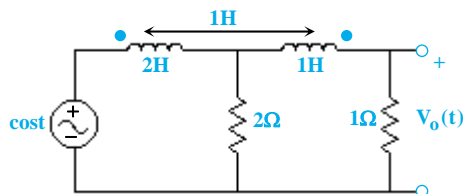
۱۱- پاسخ ضربه‌ی مدار روبرو برحسب (jω) کدام است؟



(۱) $\frac{(2+j\omega)}{2+\Delta j\omega-\omega^2}$
 (۲) $\frac{1+j\omega}{1+\Delta j\omega-\omega^2}$

(۳) $\frac{2(2+j\omega)}{2+\Delta j\omega-3\omega^2}$
 (۴) $\frac{4(2+j\omega)}{3-\omega^2}$

۱۲- معادله‌ی تغییرات $V_o(t)$ در مدار زیر کدام است؟



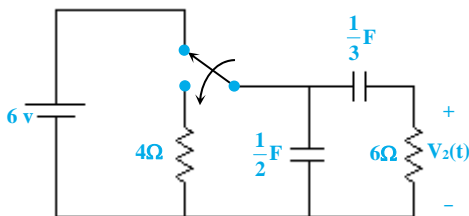
(۱) $0/3 \cos(t - 36^\circ)$

(۲) $0/4 \cos(t + 36^\circ)$

(۳) $0/54 \cos(t - 49/4^\circ)$

(۴) $0/54 \cos(t + 49/4^\circ)$

۱۳- تابع تغییرات $V_2(S)$ کدام است؟



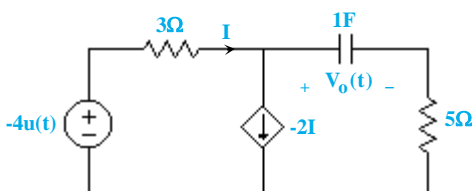
(۱) $\frac{-3}{(S+0/2)(S+1/1)}$

(۲) $\frac{-3}{(S+1/1)(S+0/7)}$

(۳) $\frac{3}{(s+0/2)(s+1/1)}$

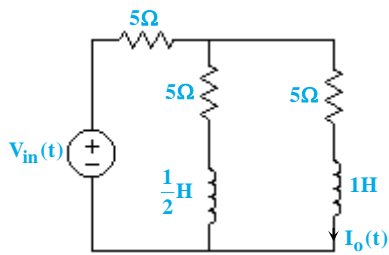
(۴) $\frac{3}{(S+0/1)(S+8/8)}$

۱۴- در مدار زیر تابع تغییرات $V_o(t)$ کدام است؟



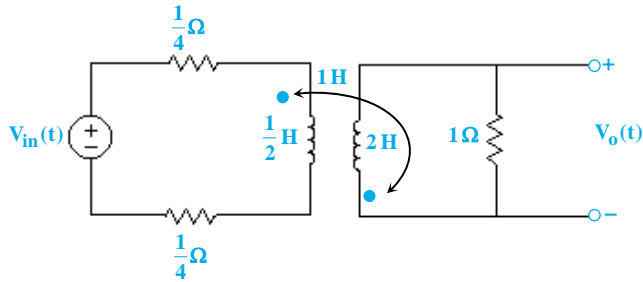
(۱) $(-1+3e^{-3t})u(t)$
 (۲) $(-4+3e^{-3t})u(t)$

(۳) $(-4+3e^{-6t})u(t)$
 (۴) $(-1+6e^{-6t})u(t)$



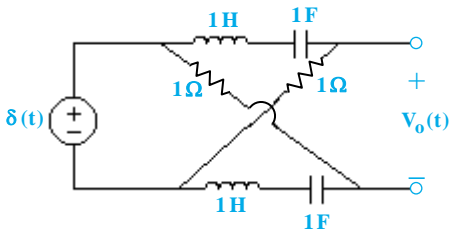
۱۵- تابع انتقال $\frac{I_o(S)}{V_{in}(S)}$ در مدار زیر، کدام است؟

$$\begin{aligned} (1) & \frac{\frac{1}{2}S+5}{S(S^2+30S+150)} \\ (2) & \frac{S+10}{S^2+30S+150} \\ (3) & \frac{S+10}{S(S^2+30S+150)} \\ (4) & \frac{\frac{1}{2}S+5}{S^2+30S+150} \end{aligned}$$



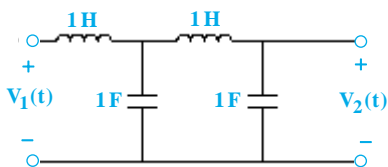
۱۶- در مدار زیر تابع انتقال $\frac{V_o(S)}{V_{in}(S)}$ کدام است؟

$$\begin{aligned} (1) & \frac{-2S}{3(S+\frac{1}{3})} \\ (2) & \frac{S}{(S+\frac{1}{3})} \\ (3) & \frac{2S}{3(S+\frac{1}{3})} \\ (4) & \frac{-S}{(S+\frac{1}{3})} \end{aligned}$$



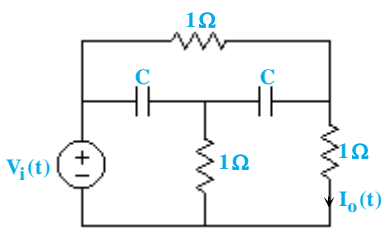
۱۷- پاسخ ضربه مدار زیر در حوزه فرکانس کدام است؟

$$\begin{aligned} (1) & \frac{-S^2+2S-1}{S^2+S+1} \\ (2) & \frac{-S^2+S-1}{S^2+S+1} \\ (3) & \frac{S^2+2S-1}{S^2+3S+1} \\ (4) & \frac{S^2+2S+1}{S^2-3S+1} \end{aligned}$$



۱۸- تابع انتقال در مدار زیر کدام است؟ $H(S) = \frac{V_2(S)}{V_1(S)}$

$$\begin{aligned} (1) & \frac{S^2}{S^2+3S^2+1} \\ (2) & \frac{1}{S^2+3S^2+1} \\ (3) & \frac{S}{S^2+2S+1} \\ (4) & \frac{1}{S^2+2S+1} \end{aligned}$$



۱۹- تابع انتقال $\frac{I_o(S)}{V_1(S)}$ در مدار زیر کدام است؟

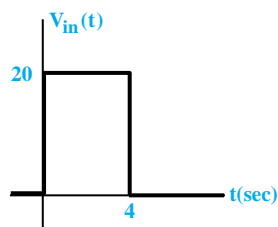
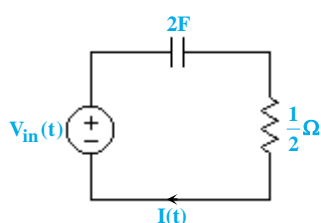
$$\begin{aligned} (1) & \frac{S^2C+2SC+1}{S^2C+6SC+4} \\ (2) & \frac{S^2C+2SC+2}{S^2C+3S+4} \\ (3) & \frac{S^2C^2+2SC+1}{S^2C^2+5SC+2} \\ (4) & \frac{S^2C^2+2SC+3}{S^2C^2+4SC+1} \end{aligned}$$

۲۰- پاسخ ضربه یک مدار به صورت $H(S) = \frac{2S(S+1)}{S^2+8}$ است. اگر یک ورودی سینوسی به صورت $6 \cos(2t+30^\circ)$ به این مدار اعمال شود، پاسخ

حالت دائمی سینوسی در کدام گزینه خواهد بود؟

$$(1) \quad 3/2 \cos(2t+30^\circ) \quad (2) \quad 13/28 \cos(2t+183^\circ) \quad (3) \quad 3/2 \cos(2t+183^\circ) \quad (4) \quad 13/28 \cos(2t-183^\circ)$$

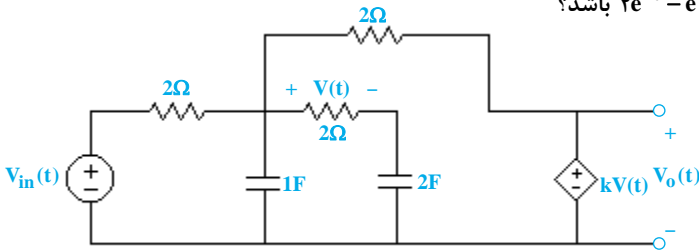
۲۱- در صورتی که تابع ورودی به صورت $V_{in}(t)$ باشد، جریان مدار کدام است؟



$$\begin{aligned} (1) & (10e^{-2t} - 20e^{-t})u(t) \\ (2) & 40e^{-t}u(t) - 40e^{-(t-4)}u(t-4) \\ (3) & 20e^{-2t} - 40e^{-t}u(t) \\ (4) & 20e^{-t}u(t) - 10e^{-(t-4)}u(t-4) \end{aligned}$$



۲۲- در مدار زیر k چه مقداری باشد تا پاسخ ضربه‌ی مدار به صورت $2e^{-t} - e^{-\frac{1}{2}t}$ باشد؟

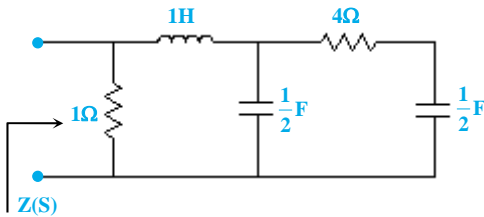


- (۱) $k = 3$
- (۲) $k = 4$
- (۳) $k = 6$
- (۴) $k = 2$

۲۳- در صورتی که پاسخ ضربه‌ی یک مدار به صورت $12e^{-2t}$ باشد، مدار مذکور با اعمال تابع $\cos 2t$ کدام پاسخ را ارائه خواهد داد؟

- (۱) $\cos 2t - 3 \sin 2t$
- (۲) $-\cos 2t + 4 \sin 2t$
- (۳) $3 \cos 2t + 3 \sin 2t$
- (۴) $-3 \cos 2t + 2 \sin 2t$

۲۴- در مدار زیر رابطه‌ی $Z(S)$ کدام است؟



- (۱) $\frac{S^2 + S^2 + 2S + 1}{S^2 + 2S^2 + 2S + 1}$
- (۲) $\frac{S^2 + 2S^2 + 2S + 2}{S^2 + 4S^2 + 2S + 2}$
- (۳) $\frac{S^2 + S^2 + S + 1}{S^2 + S^2 + S + 2}$
- (۴) $\frac{S^2 + 2S^2 + 2S + 3}{S^2 + 2S^2 + S + 3}$

۲۵- در صورتی که پاسخ یک مدار به ورودی تابع ضربه به صورت $H(S) = \frac{S^2 + 2S + 5}{S^2 + 5S + 6}$ باشد، آنگاه پاسخ مدار مذکور به ورودی $e^{-t}u(t)$ کدام است؟

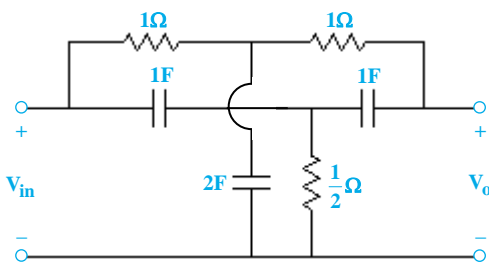
- (۱) $10e^{-t} - 4e^{-4t} - 3e^{-2t}$
- (۲) $1/\delta e^{-t} - 3e^{-2t} + 2/\delta e^{-3t}$
- (۳) $16e^{-t} - 3e^{-4t} - 2e^{-2t}$
- (۴) $1/\delta e^{-t} - 2e^{-2t} - 2/\delta e^{-3t}$

۲۶- در صورتی که معادلات حالت یک مدار به صورت $\begin{bmatrix} \dot{V} \\ \dot{I}' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{RC} & \frac{1}{C} \\ -\frac{1}{L} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ I \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ \frac{1}{L} \end{bmatrix} V_S$ و $I_o = \begin{bmatrix} \frac{1}{R} & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ I \end{bmatrix}$ باشد، آنگاه تابع تبدیل $H(S)$

در مدار کدام است؟ ($R = 1\Omega, C = \frac{1}{4}F, L = \frac{1}{2}H$)

- (۱) $\frac{2}{S^2 + 2S + 1}$
- (۲) $\frac{3S}{S^2 + S + 1}$
- (۳) $\frac{8}{S^2 + 4S + 8}$
- (۴) $\frac{2S}{S^2 + 3S + 1}$

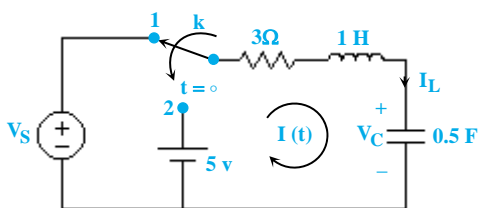
۲۷- تابع تبدیل $H(S) = \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)}$ کدام است؟



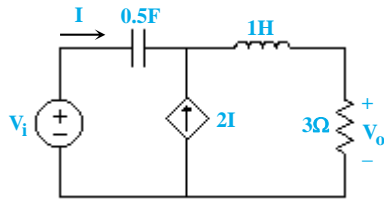
- (۱) $\frac{S+1}{S^2 + 4S + 1}$
- (۲) $\frac{S^2 + 1}{S^2 + S + 4}$
- (۳) $\frac{S^2 + 1}{S^2 + 4S + 1}$
- (۴) $\frac{S+1}{S^2 + S + 4}$

۲۸- در مدار شکل زیر کلید k در لحظه $t = 0$ ، از حالت (۱) به حالت (۲) می‌رود. با فرض اینکه $I_L(0^-) = 2A$ و $V_C(0^-) = 2V$ باشد، تبدیل

لاپلاس جریان $I(t)$ کدام است؟



- (۱) $\frac{2S+3}{(S+1)(S+2)}$
- (۲) $\frac{2S+3}{(S+2)(S+2)}$
- (۳) $\frac{S+3}{(2S+3)(0.5S+1)}$
- (۴) به دلیل مشخص نبودن مقدار V_S قابل محاسبه نیست.



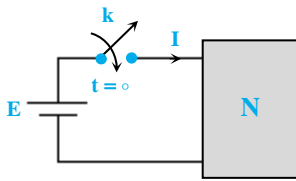
۲۹- تابع تبدیل $H(S) = \frac{V_o(S)}{V_i(S)}$ برای مدار شکل زیر کدام است؟

- (۱) $\frac{6S}{S^2 + 2S + 9}$
 (۲) $\frac{9S}{S^2 + 2S + 9}$
 (۳) $\frac{6S}{3S^2 + 9S + 2}$
 (۴) $\frac{9S}{3S^2 + 9S + 2}$

۳۰- تابع تبدیل مداری به صورت $F(S) = \frac{5S^2 - 1600}{S(S^2 + 18S^2 + 90S + 800)}$ می باشد. حال مقدار $\frac{f(0^+)}{f(\infty)}$ کدام است؟

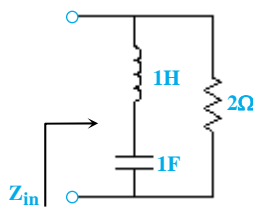
- (۱) $-\frac{2}{5}$
 (۲) $\frac{5}{2}$
 (۳) $-\frac{5}{2}$
 (۴) $\frac{2}{5}$

۳۱- امپدانس ورودی یک قطبی شکل زیر برابر $Z(S) = \frac{S^2 + S + 2}{2S^2 + S + 1}$ می باشد. اگر با بسته شدن کلید k در لحظه $t = 0$ ، جریان I در لحظه $t = 0^+$



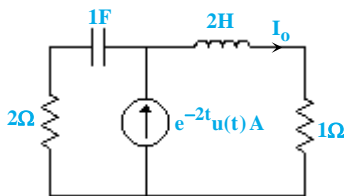
برابر ۶ آمپر باشد، مقدار E چند ولت است؟

- (۱) ۲
 (۲) ۳
 (۳) ۶
 (۴) ۴



۳۲- مقدار Z_{in} در مدار شکل زیر کدام است؟

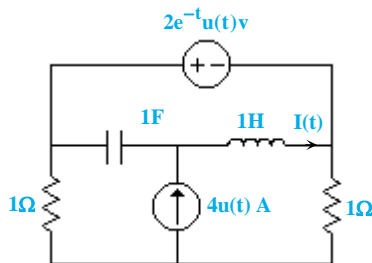
- (۱) $\frac{S^2 + 2}{S^2 + 2S + 1}$
 (۲) $\frac{S^2 + 1}{S^2 + 2S + 1}$
 (۳) $\frac{2(S^2 + 1)}{S^2 + 2S + 1}$
 (۴) $\frac{(S+1)(S^2 + 2)}{(S-1)(S^2 + 2S + 1)}$



۳۳- با استفاده از تبدیل لاپلاس معادله‌ی زمانی I_o کدام است؟

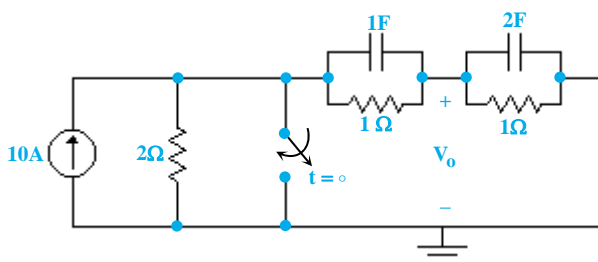
- (۱) $(2e^{-2t} - e^{-t})u(t)$
 (۲) $(e^{-2t} - 2e^{-t})u(t)$
 (۳) $(e^{-t} - e^{-2t})u(t)$
 (۴) $(2e^{-2t} + e^{-t})u(t)$

۳۴- با استفاده از تبدیل لاپلاس، قسمت گذرای معادله‌ی زمانی $I(t)$ برای $t > 0$ از کدام گزینه به دست می آید؟

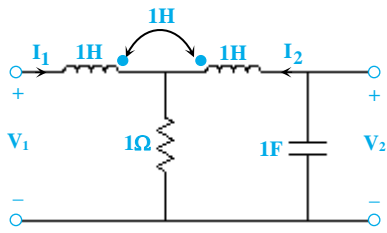


- (۱) $(2 + e^{-t})u(t)$
 (۲) $(2 - e^{-t})u(t)$
 (۳) $(3 - 2e^{-t})u(t)$
 (۴) $(4 - e^{-t})u(t)$

۳۵- در شکل زیر، کلید مدت زمان زیادی باز بوده و در $t = 0$ بسته می شود؛ ولتاژ V_o در $t = 0^+$ چند ولت است؟



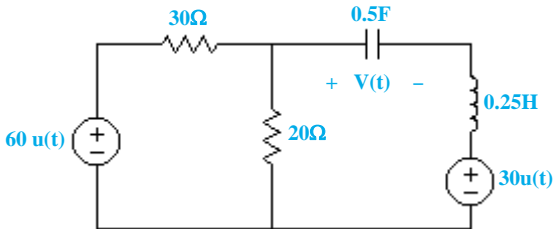
- (۱) -۵
 (۲) $-\frac{5}{3}$
 (۳) $\frac{5}{3}$
 (۴) ۵



۳۶- در شکل زیر $\frac{V_2(S)}{V_1(S)}$ برابر با کدام گزینه است؟

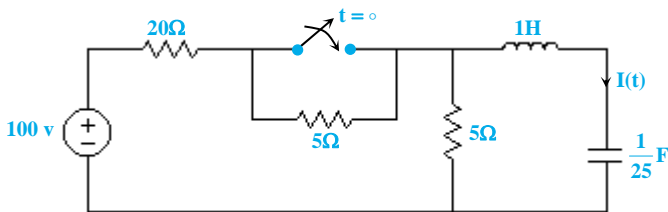
- (۱) $\frac{1}{S}$
- (۲) $\frac{1}{S+1}$
- (۳) $\frac{1}{S-1}$
- (۴) ۱

۳۷- در مدار زیر $V(t)$ در زمان‌های مثبت کدام است؟



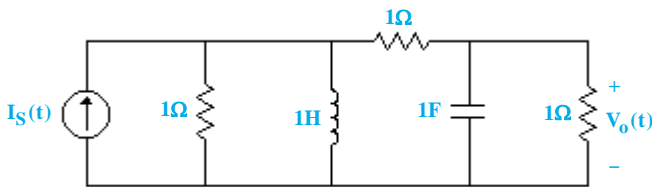
- (۱) $30 + e^{-4/3t} - e^{0/16t}$
- (۲) $6 + 0.02e^{-47/3t} - 6e^{-0/16t}$
- (۳) $30 + e^{-3/2t} - e^{0/9t}$
- (۴) $6 + 0.06e^{-32/1t} - 3e^{-0/9t}$

۳۸- در مدار زیر تابع جریان $I(t)$ کدام است؟



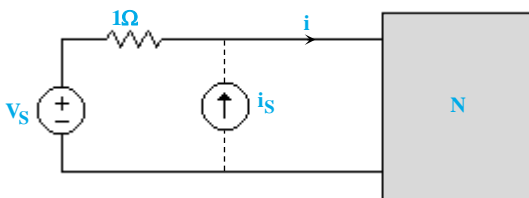
- (۱) $9/1 \sin(3t)e^{-3t}$
- (۲) $3/9 \sin(4/\Delta t)e^{-3t}$
- (۳) $0.7 \sin(4/\Delta t)e^{-2t}$
- (۴) $3/9 \sin(4/\Delta t)e^{-2t}$

۳۹- در مدار زیر تابع انتقال $\frac{V_o(S)}{I_s(S)}$ کدام است؟



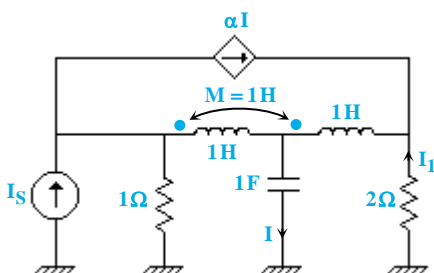
- (۱) $\frac{S}{(1+S)^2}$
- (۲) $\frac{3S}{(S^2+S+1)}$
- (۳) $\frac{S}{2(1+S)^2}$
- (۴) $\frac{2S}{(S^2+3S+1)}$

۴۰- در شکل زیر، LTI و فاقد منابع مستقل است. جریان i به ازای ورودی $V_s(t) = u(t)$ و با حالت صفر برابر $i(t) = u(t) \times g$ می‌شود. اگر منبع جریان $i_s = 2\delta(t) + 2u(t)$ را به مدار اضافه کنیم، پاسخ حالت صفر جدید i کدام است؟

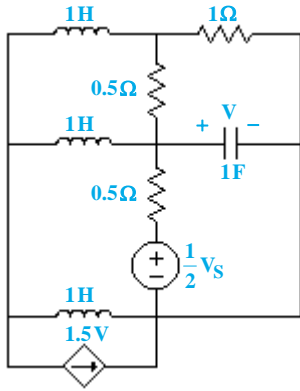


- (۱) $[2\delta(t) + 4u(t)] \times g$
- (۲) $[-2\delta(t) - 2u(t)] \times g$
- (۳) $[2\delta(t) + 2u(t)] \times g$
- (۴) $[-2\delta(t) - 4u(t)] \times g$

۴۱- در مدار زیر به ازای $\alpha = 3$ ، تابع انتقال $\frac{I_1}{I_s}$ کدام است؟



- (۱) $\frac{2S^2 - 1}{S^2 + S^2 + 6S + 4}$
- (۲) $\frac{S^2 - 4}{S^2 + S^2 + 7S + 3}$
- (۳) $\frac{-9S^2 + 2}{S^2 + S^2 + 6S + 4}$
- (۴) $\frac{-8S^2 - 1}{S^2 + S^2 + 7S + 3}$



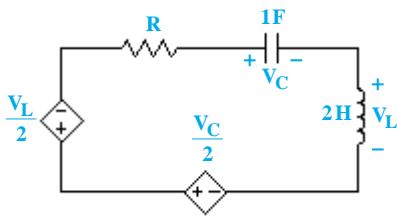
۴۲- در مدار زیر معادله‌ی مشخصه مدار کدام است؟

$$S^2 + \frac{23}{4}S^2 + \frac{16}{4}S + \frac{1}{5} = 0 \quad (1)$$

$$S^2 + \frac{4}{23}S^2 + \frac{4}{16}S + 5 = 0 \quad (2)$$

$$S^2 + \frac{67}{13}S^2 + \frac{23}{18}S + \frac{1}{9} = 0 \quad (3)$$

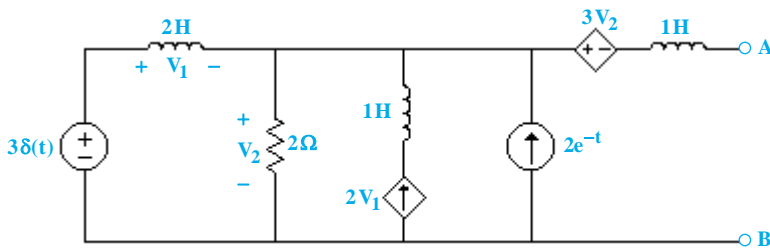
$$S^2 + \frac{13}{67}S^2 + \frac{18}{23}S + 9 = 0 \quad (4)$$



۴۳- در مدار زیر فرکانس تشدید برحسب رادبان بر ثانیه کدام است؟

$$\sqrt{\frac{1}{3}} \quad (2) \qquad \sqrt{\frac{1}{6}} \quad (1)$$

$$1 \quad (4) \qquad \sqrt{\frac{1}{2}} \quad (3)$$



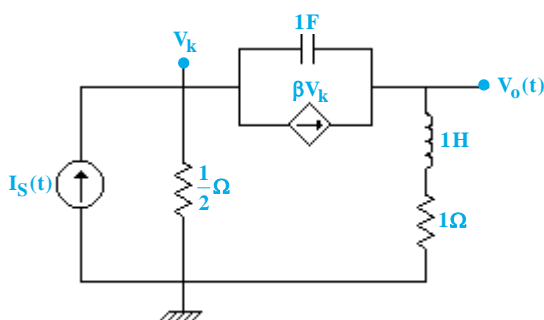
۴۴- امپدانس معادل تونن مدار زیر کدام است؟

$$\frac{3S+2}{1+\Delta S} \quad (1)$$

$$\frac{3S-2}{1+\Delta S} \quad (2)$$

$$\frac{\Delta S^2 - 2S}{1+\Delta S} \quad (3)$$

$$\frac{\Delta S^2 + 2S}{1+\Delta S} \quad (4)$$



۴۵- در شکل زیر β کدام باشد تا تابع شبکه $\frac{V_0(S)}{I_S(S)}$ مستقل از فرکانس باشد؟

$$\beta = 2 \quad (1)$$

$$\beta = -2 \quad (2)$$

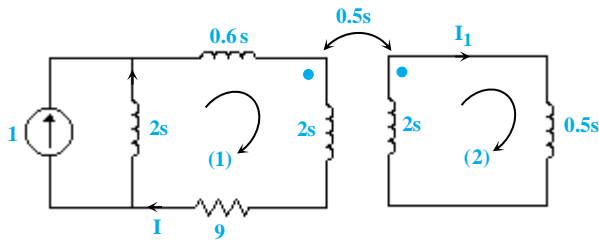
$$\beta = 1 \quad (3)$$

(۴) هیچ مقداری برای β نمی‌توان در نظر گرفت.



پاسخنامه آزمون فصل هشتم

۱- گزینه «۳» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم (همچنین $M = k\sqrt{L_1 L_2} = 0.5$ را محاسبه می‌کنیم).
حال با اعمال KVL در حلقه‌های (۱) و (۲) داریم:



$$\text{KVL}(1): 2s(I-1) + 0.6sI + 2sI - 0.5sI_1 + 9I = 0$$

$$\Rightarrow (4/6s + 9)I - 0.5sI_1 = 2s \quad (1)$$

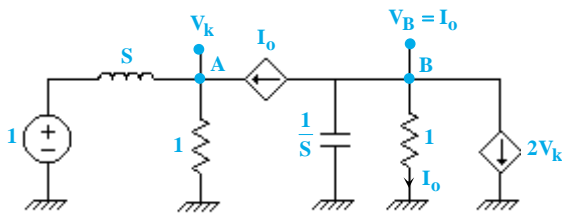
$$\text{KVL}(2): 2sI_1 - 0.5sI + 0.5sI_1 = 0 \Rightarrow I = 5I_1 \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow (4/5s + 9) \times I = 2s \Rightarrow I = \frac{2s}{4/5s + 9} = \frac{4}{9} \frac{(s+2) - \frac{1}{9}}{s+2} = \frac{4}{9} - \frac{1}{9(s+2)}$$

$$i(t) = \frac{4}{9}\delta(t) - \frac{1}{9}e^{-2t}u(t)$$

با اعمال لاپلاس معکوس داریم:

۲- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم سپس با اعمال KCL در گره‌های A و B، تبدیل لاپلاس V_k را بدست می‌آوریم:



$$\text{KCL}(A): \frac{V_k - 1}{s} + V_k = I_0 \Rightarrow (s+1)V_k - sI_0 = 1 \quad (1)$$

$$\text{KCL}(B): 2V_k + I_0 + sI_0 + I_0 = 0 \Rightarrow I_0 = -\frac{2V_k}{s+2} \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow (s+1)V_k + \frac{2s}{s+2}V_k = 1 \Rightarrow V_k = \frac{s+2}{s^2 + 5s + 2}$$

۳- گزینه «۳» روش تشریحی: با توجه به تعریف تابع شبکه داریم:

$$H(s) = \frac{y(s)}{x(s)} = \frac{s+1}{s^2 + 3s + 2} \rightarrow (s^2 + 3s + 2)y = (s+1)x \Rightarrow y'' + 3y' + 2y = x' + x$$

$$x = 0 \Rightarrow y'' + 3y' + 2y = 0, y(0) = 2, y'(0) = -1$$

$$y = k_1 e^{-2t} + k_2 e^{-t} \xrightarrow{\begin{matrix} y(0)=2 \\ y'(0)=-1 \end{matrix}} \begin{cases} k_1 = -1 \\ k_2 = 3 \end{cases}$$

از آنجا که ورودی برابر صفر است، بنابراین خواهیم داشت:

با حل معادله دیفرانسیل فوق داریم:

روش تستی: با بررسی گزینه‌ها مشاهده می‌شود که تنها در گزینه‌ی ۳ شرط $y(0) = 2$ ارضا می‌شود.

۴- گزینه «۴» ابتدا تابع تبدیل مدار مورد نظر را بدست می‌آوریم:

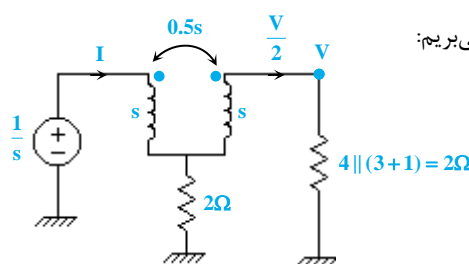
$$s(t) = 1 - te^{-t} - e^{-t} \rightarrow h(t) = \frac{ds(t)}{dt} = -e^{-t} + te^{-t} + e^{-t} = te^{-t} \Rightarrow H(s) = L(h(t)) = \frac{1}{(s+1)^2}$$

$$x(t) = 6 \cos(t + 30^\circ) \rightarrow X = 6 \angle 30^\circ$$

حال با توجه به فاز ورودی و فاز تابع شبکه به ازای فرکانس ورودی داریم:

$$H(j\omega) = \frac{1}{(1+j\omega)^2} \rightarrow H(1j) = \frac{1}{(1+j)^2} = -0.5j \Rightarrow Y = X \times H(j\omega) = (-0.5j) \times 6 \angle 30^\circ = 3 \angle -60^\circ$$

۵- گزینه «۱» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم:



حال با اعمال kvl در دو حلقه‌ی موجود داریم:

$$\text{KVL (حلقه‌ی چپ)}: \frac{-1}{s} + sI - \frac{V}{\Delta s} + \frac{V}{\Delta s} + 2 \times (I - \frac{V}{\Delta s}) = 0 \Rightarrow (s+2)I - (\frac{s}{\Delta} + 1)V = \frac{1}{s} \quad (1)$$

$$\text{KVL (حلقه‌ی راست)}: 2 \times (\frac{V}{\Delta} - I) + \frac{SV}{\Delta} - \frac{V}{\Delta} + sI + V = 0 \Rightarrow (\frac{s}{\Delta} + 2)V - (\frac{s}{\Delta} + 2)I = 0 \Rightarrow I = V \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow (\frac{3}{\Delta} s + 1)V = \frac{1}{s} \Rightarrow v = \frac{\frac{1}{s}}{\frac{3}{\Delta} s + 1} = \frac{1}{s} - \frac{1}{s + \frac{\Delta}{3}}$$

$$V(t) = 1 - e^{-\frac{\Delta}{3}t}$$

با اعمال تبدیل لاپلاس معکوس داریم:

$$V_o(t) = \frac{3}{1+3} V(t) \Rightarrow V_o(t) = \frac{3}{4} - \frac{3}{4} e^{-\frac{\Delta}{3}t}$$

از طرفی داریم:

۶- گزینه «۱» با توجه به تعریف امپدانس و همچنین با استفاده از قضیه‌ی مقدار اولیه مقدار V_S را به دست می‌آوریم:

$$Z(s) = \frac{V_s(s)}{I(s)} = \frac{s^2 + 3s + 4}{3s^2 + s + 9} \Rightarrow I(s) = \frac{3s^2 + s + 9}{s^2 + 3s + 4} V_s(s)$$

$$I(\infty) = \lim_{s \rightarrow \infty} sI(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} s \cdot V_s(s) \cdot \frac{3s^2 + s + 9}{s^2 + 3s + 4} = 10 \Rightarrow V_s(s) = \frac{10}{3s} \xrightarrow{L^{-1}} V_s(t) = \frac{10}{3} u(t)$$

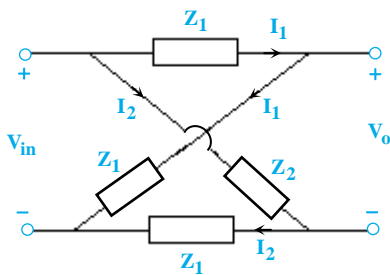
۷- گزینه «۳» برای محاسبه‌ی انرژی ذخیره در خازن در $t = \infty$ کافی است ولتاژ نهایی خازن را با استفاده از قضیه‌ی مقدار نهایی بدست آوریم:

$$\begin{cases} H(s) = \frac{V_o(s)}{V_{in}(s)} = \frac{3(s+30)}{2s+1} \\ V_{in}(s) = \frac{1}{3s} \end{cases} \Rightarrow V_o(s) = \frac{s+30}{s(2s+1)}$$

$$V_c(\infty) = V_o(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} sV_o(s) = \lim_{s \rightarrow 0} \frac{s+30}{2s+1} = 30$$

$$E_c(\infty) = \frac{1}{2} C V_c^2(\infty) = \frac{1}{2} \times 1 \times 30^2 = 450 \text{ J}$$

۸- گزینه «۱» ابتدا به صورت پارامتری مدار را تحلیل کرده و تابع انتقال مورد نظر را بدست می‌آوریم (خروجی مدار باز است):

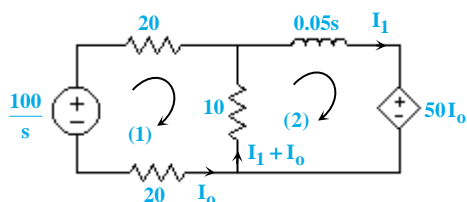


$$\underbrace{V_{in} = 2Z_1 I_1 = Z_2 I_r + Z_1 I_r}_{(1)} \Rightarrow I_r = \frac{2Z_1}{Z_1 + Z_2} I_1 \quad (2)$$

$$V_o = -Z_1 I_1 + Z_2 I_r \xrightarrow{(2)} V_o = \frac{Z_1 Z_2 - Z_1^2}{Z_1 + Z_2} I_1 \xrightarrow{(1)} V_o = \frac{Z_1 Z_2 - Z_1^2}{2Z_1(Z_1 + Z_2)} V_{in}$$

$$\frac{V_o}{V_{in}} = \frac{Z_1 Z_2 - Z_1^2}{(Z_1 + Z_2)(2Z_1)} \xrightarrow{Z_1 = \frac{1}{s}, Z_2 = \frac{1}{2s}} \frac{V_o(s)}{V_{in}(s)} = \frac{\frac{1}{4s} - \frac{1}{4}}{(\frac{1}{s} + \frac{1}{2s}) \times 1} = \frac{1-s}{2s+2}$$

۹- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم. سپس با اعمال kvl در حلقه‌ی چپ و راست، I_o را بدست می‌آوریم:



$$\text{kvl (1)}: 50 I_o + 10 I_1 = -\frac{100}{s} \quad (1)$$

$$\text{kvl (2)}: (0.05s + 10) I_1 + 10 I_o = -50 I_o \Rightarrow I_1 = \frac{-60 I_o}{0.05s + 10} \quad (2)$$



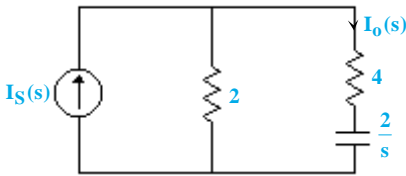
تحلیل مدارهای الکتریکی

$$(1), (2) \rightarrow \Delta \circ I_0 + 1 \circ \times \left(\frac{-6 \circ I_0}{\circ / \Delta s + 1 \circ} \right) = -\frac{1 \circ \circ}{s} \Rightarrow I_0 = \frac{\Delta s - 1 \circ \circ \circ}{s(2 / \Delta s - 1 \circ \circ)} = \frac{-2s - 4 \circ \circ}{s(s - 4 \circ)} \Rightarrow I_0 = \frac{1 \circ}{s} - \frac{12}{s - 4 \circ}$$

$$I_0(t) = 1 \circ u(t) - 12e^{4 \circ t}$$

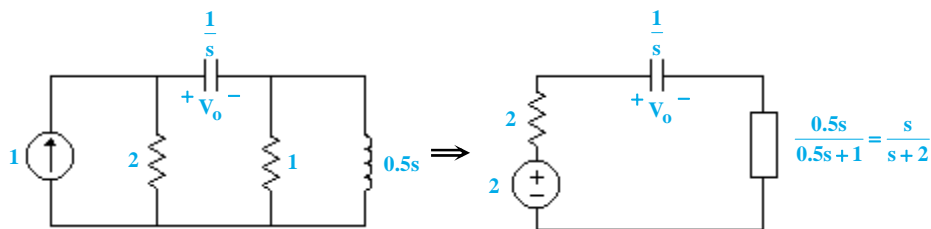
بنابراین در حوزه‌ی زمان خواهیم داشت:

۱۰- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم و سپس با اعمال تقسیم جریان $\frac{I_0}{I_S}$ را محاسبه می‌کنیم:



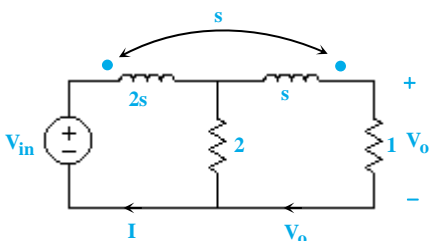
$$\frac{I_0(s)}{I_S(s)} = \frac{2}{2 + 4 + \frac{2}{s}} = \frac{2s}{6s + 2} = \frac{s}{3s + 1}$$

۱۱- گزینه «۳» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم و سپس با ساده‌سازی خواهیم داشت:



$$V_0 = \frac{\frac{1}{s}}{2 + \frac{1}{s} + \frac{s}{s+2}} \times 2 = \frac{2s + 4}{3s^2 + \Delta s + 2} \xrightarrow{s=j\omega} V_0(j\omega) = \frac{4 + 2\omega j}{2 - 3\omega^2 + \Delta \omega j}$$

۱۲- گزینه «۳» ابتدا تابع شبکه‌ی مدار را بدست می‌آوریم:



$$\text{kvl (حلقه چپ)}: -V_{in} + (2s + 2)I - (s + 2)V_0 = 0 \Rightarrow (2s + 2)I - (s + 2)V_0 = V_{in}$$

$$\text{kvl (حلقه راست)}: (s + 2)V_0 - (s + 2)I = 0 \Rightarrow I = \frac{s + 2}{s + 2} V_0 \quad (2)$$

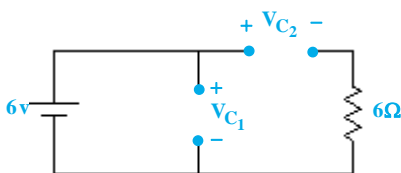
$$(1), (2) \rightarrow \left[\frac{(s + 2)(2s + 2)}{s + 2} - (s + 2) \right] V_0 = V_{in} \Rightarrow \frac{V_0}{V_{in}} = H(s) = \frac{s + 2}{s^2 + 4s + 2} \Rightarrow H(j\omega) = \frac{2 + \omega j}{2 - \omega^2 + 4\omega j}$$

$$V_{in} = \cos t \rightarrow \begin{cases} \omega = 1 \\ V_{in} = 1 \angle 0^\circ \end{cases} \Rightarrow V_0 = V_{in} \times H(j\omega) = 1 \times \frac{2 + j}{1 + 4j} = 0.54 \angle -49/4^\circ \text{ V}$$

$$V_0(t) = 0.54 \cos(t - 49/4^\circ)$$

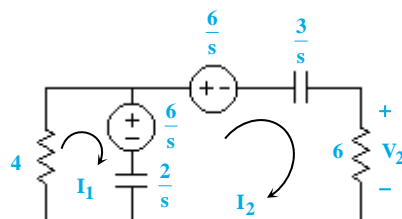
بنابراین در حوزه‌ی زمان خواهیم داشت:

۱۳- گزینه «۱» ابتدا شرایط اولیه‌ی مدار را محاسبه می‌کنیم:



$$V_{C_1}(0^-) = V_{C_2}(0^-) = 6 \text{ V}$$

حال مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



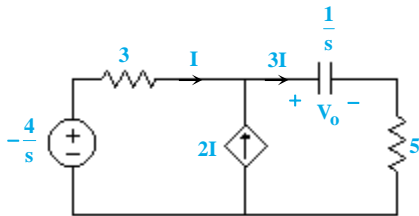
$$\text{KVL}(1): 4I_1 + \frac{6}{s} + \frac{2}{s}(I_1 - I_2) = 0 \Rightarrow (4s + 2)I_1 - 2I_2 = -6 \quad (1)$$

$$\text{KVL}(2): \frac{2}{s}(I_2 - I_1) - \frac{6}{s} + \frac{6}{s} + \frac{3}{s}I_2 + 6I_2 = 0 \Rightarrow (6s + 5)I_2 = 2I_1 \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow \left[\frac{(4s + 2)(6s + 5)}{2} - 2 \right] I_2 = -6 \Rightarrow I_2 = \frac{-6}{12s^2 + 16s + 3} = \frac{-6/5}{(s + 0/2)(s + 1/1)}$$

$$V_2 = 6I_2 = \frac{-3}{(s + 0/2)(s + 1/1)}$$

۱۴- گزینه «۳» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم:

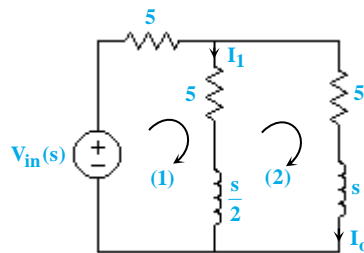


حال با اعمال KVL در حلقه‌ی بیرونی داریم:

$$\frac{4}{s} + 3I + \frac{3}{s}I + 1\Delta I = 0 \Rightarrow (18s + 3)I = -4 \Rightarrow I = \frac{-4}{18s + 3}$$

$$V_0 = \frac{1}{s} \times 3I = \frac{-4}{s(6s + 1)} = \frac{-\frac{2}{3}}{s(6s + 1)} = \frac{-\frac{2}{3}}{s(s + \frac{1}{6})} = \frac{-4}{s} + \frac{4}{s + \frac{1}{6}} \Rightarrow V_0(t) = (-4 + 4e^{-\frac{t}{6}})u(t)$$

۱۵- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم:



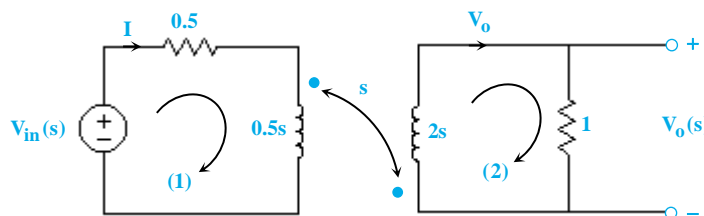
حال با اعمال kvl در حلقه‌های چپ و راست مدار داریم:

$$\text{KVL}(1): -V_{in} + 5(I_1 + I_0) + (\frac{s}{2}I_1) = 0 \Rightarrow (\frac{s}{2} + 10)I_1 + 5I_0 = V_{in} \quad (1)$$

$$\text{KVL}(2): (5 + s)I_0 = (\frac{s}{2}I_1) \Rightarrow I_1 = \frac{2s + 10}{s + 10} I_0 \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow \left[\frac{(s + 20)(s + 5)}{s + 10} + 5 \right] I_0 = V_{in} \Rightarrow \frac{I_0}{V_{in}} = \frac{s + 10}{s^2 + 30s + 150}$$

۱۶- گزینه «۱» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم:



$$\text{kvl}(1): -V_{in} + 0.5I + 0.5sI + sV_0 = 0 \Rightarrow (s + 1)I + 2sV_0 = 2V_{in} \quad (1)$$

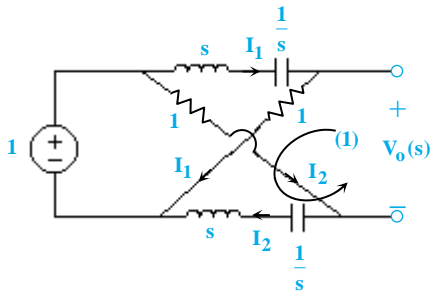
حال با اعمال kvl در حلقه‌های ۱ و ۲ داریم:

$$\text{kvl}(2): (2s + 1)V_0 + sI = 0 \Rightarrow I = -\frac{2s + 1}{s} V_0 \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow \left[-\frac{(s + 1)(2s + 1)}{s} + 2s \right] V_0 = 2V_{in} \Rightarrow \frac{V_0}{V_{in}} = \frac{-2s}{2s + 1}$$



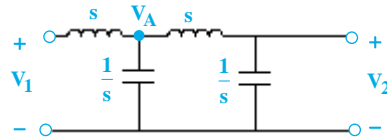
۱۷- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه ی لاپلاس می بریم و سپس با اعمال kvl در حلقه های موجود $V_o(s)$ را بدست می آوریم:



$$(s + \frac{1}{s} + 1)I_1 = (s + \frac{1}{s} + 1)I_2 = V_{in}(s) = 1 \Rightarrow I_1 = I_2 = \frac{s}{s^2 + s + 1} \quad (1)$$

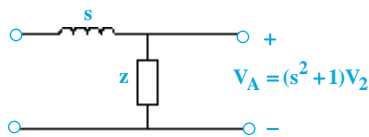
$$kvl(1) \Rightarrow V_o(s) = I_1 - (s + \frac{1}{s})I_2 = I_2 - (s + \frac{1}{s})I_1 \xrightarrow{(1)} V_o(s) = \frac{-s^2 + s - 1}{s^2 + s + 1}$$

۱۸- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه ی لاپلاس می بریم:



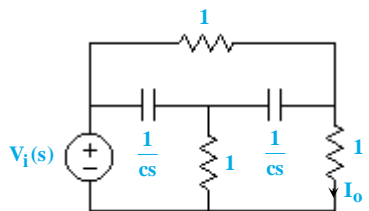
حال با اعمال تقسیم ولتاژ داریم:

$$V_2 = \frac{1}{s + \frac{1}{s}} V_A \Rightarrow V_A = (s^2 + 1)V_2 \quad (1)$$



$$Z = (s + \frac{1}{s}) \parallel \frac{1}{s} = \frac{s^2 + 1}{s^2 + 2s} \Rightarrow V_A = \frac{\frac{1}{s}}{\frac{s^2 + 1}{s^2 + 2s}} V_{in} = \frac{s^2 + 1}{s^2 + 2s} V_{in} \xrightarrow{(1)} \frac{V_2}{V_{in}} = \frac{1}{s^2 + 2s + 1}$$

۱۹- گزینه «۳» ابتدا مدار را به حوزه ی لاپلاس می بریم (شکل روبه رو):

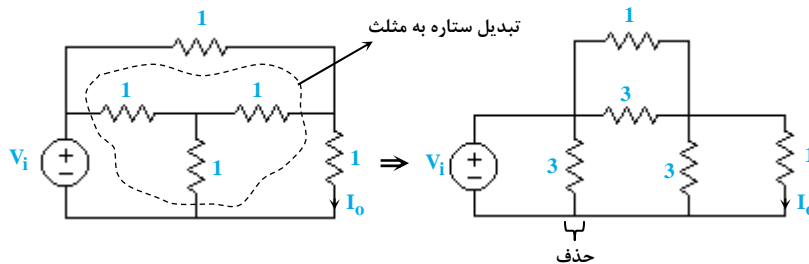


حال با تحلیل مدار به ازای sهای 0 و 1/c می خواهیم گزینه ی صحیح را تشخیص دهیم:

$$s = 0 \rightarrow I_o = \frac{V_i}{2} \rightarrow \frac{I_o}{V_i} = \frac{1}{2} \Rightarrow$$

بنابراین گزینه های ۲ و ۳ می توانند صحیح باشند.

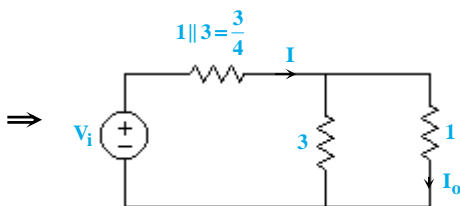
و برای $S = \frac{1}{C}$ داریم:



$$I = \frac{V_i}{\frac{3}{1+3} \parallel 1} = \frac{2}{3} V_i$$

$$I_o = \frac{3}{1+3} I = \frac{V_i}{2} \Rightarrow \frac{I_o}{V_i} = \frac{1}{2}$$

با بررسی شرط $\frac{I_o}{V_i} \Big|_{s=\frac{1}{c}} = \frac{1}{2}$ مشاهده می شود که تنها گزینه ی ۳ پاسخ صحیح می باشد.



۲۰- گزینه «۲» با توجه به اینکه فرکانس ورودی برابر $\omega = 2$ می باشد، مقدار $H(j\omega)$ را به ازای این فرکانس محاسبه می کنیم:

$$H(j\omega) = \frac{4j(1+j)}{8-4} = -2 + j = 2/\sqrt{2} \angle 153^\circ$$

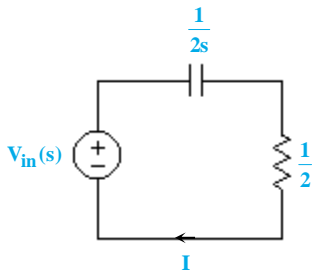
در حالت دائمی سینوسی داریم:

$$\Rightarrow Y(j\omega) = X(j\omega) \times H(j\omega) \xrightarrow{\omega=2} Y(2j) = (6 \angle 30^\circ) \cdot (2/\sqrt{2} \angle 153^\circ) = 13/\sqrt{2} \angle 183^\circ$$

$$y(t) = 13/\sqrt{2} \cos(2t + 183^\circ)$$

بنابراین در حوزه‌ی زمان خواهیم داشت:

۲۱- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می بریم:



$$I(s) = \frac{V_{in}(s)}{\frac{1}{2} + \frac{1}{2s}} = \frac{2sV_{in}(s)}{s+1}$$

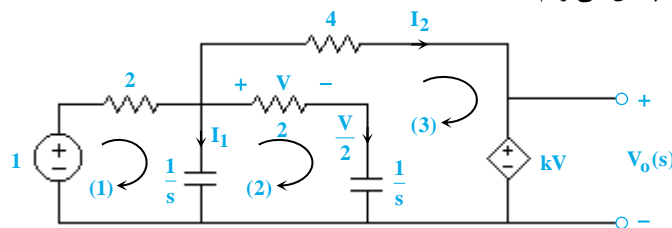
$$V_{in}(t) = (u(t) - u(t-4)) \times 20 \xrightarrow{\text{لاپلاس}} V_{in}(s) = \frac{20}{s} - \frac{20e^{-4s}}{s}$$

$$I(s) = \frac{40 - 40e^{-4s}}{s+1}$$

$$I(t) = 40e^{-t}u(t) - 40e^{-(t-4)}u(t-4)$$

با اعمال معکوس تبدیل لاپلاس داریم:

۲۲- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می بریم:



$$\text{KVL}(1): -1 + 2(I_1 + I_2 + \frac{V}{2}) + \frac{I_1}{s} = 0 \Rightarrow (2s+1)I_1 + 2sI_2 + sV = s \quad (1)$$

حال با اعمال KVL در حلقه‌های موجود داریم:

$$\text{KVL}(2): V + \frac{V}{2} = \frac{I_1}{s} \Rightarrow I_1 = \frac{2s+1}{2}V \quad (2)$$

$$\text{KVL}(3): 4I_2 + kV = V + \frac{V}{2} \Rightarrow I_2 = \frac{2s(1-k)+1}{4s}V \quad (3)$$

$$(1), (2), (3) \rightarrow \frac{(2s+1)(2s+1)}{2}V + \frac{2s(1-k)+1}{4}V + sV = s$$

$$\Rightarrow V = \frac{s}{2s^2 + (\frac{3-k}{2})s + \frac{1}{4}} \xrightarrow{V_0 = kV} V_0(s) = \frac{ks}{2s^2 + (\frac{3-k}{2})s + \frac{1}{4}}$$

$$V_0(s) = \frac{4}{s+1} - \frac{2}{s+\frac{1}{2}} = \frac{2s}{s^2 + \frac{3}{2}s + \frac{1}{4}} = \frac{ks}{2s^2 + (\frac{3-k}{2})s + \frac{1}{4}} \Rightarrow k = 4$$

از طرفی داریم:

$$h(t) = 12e^{-2t} \rightarrow H(s) = \frac{12}{s+2}$$

۲۳- گزینه «۳» با توجه به تابع ضربه‌ی داده شده، تابع شبکه را محاسبه می کنیم:

$$Y = X.H(2j) = (1 \angle 0^\circ) \times \frac{12}{2+2j} = 3 - 3j$$

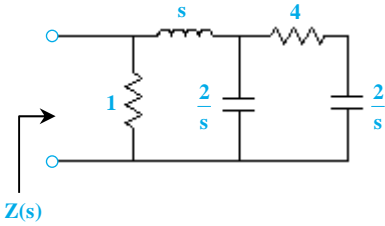
حال برای حالت دائمی سینوسی مدار به ازای ورودی کسینوسی با فرکانس ۲ داریم:

$$y_{ss}(t) = 3 \cos 2t - 3 \cos(2t + 90^\circ) = 3 \cos 2t + 3 \sin 2t$$

بنابراین پاسخ غیرمیرای مدار در حوزه‌ی زمان، به شکل روبه‌روست:



۲۴- گزینه «۱» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



$$Z(s) = 1 \parallel \left[s + \frac{2}{s} \parallel \left(4 + \frac{2}{s} \right) \right]$$

$$Z_1(s) = \frac{\frac{2}{s} \left(4 + \frac{2}{s} \right)}{4 + \frac{2}{s}} = \frac{\frac{8}{s} + \frac{4}{s^2}}{4 + \frac{2}{s}} = \frac{\frac{8s + 4}{s^2}}{\frac{4s + 2}{s}} = \frac{8s + 4}{4s^2 + 2s} = \frac{2s + 1}{s^2 + s}$$

$$\rightarrow Z(s) = \frac{\frac{2s + 1}{s(s + 1)} + s}{\frac{2s + 1}{s(s + 1)} + s + 1} = \frac{s^3 + s^2 + 2s + 1}{s^3 + 2s^2 + 3s + 1}$$

$$Y(s) = \frac{s^2 + 3s + 5}{(s + 2)(s + 3)} \times \frac{1}{s + 1} = \frac{3}{s + 1} - \frac{3}{s + 2} + \frac{5}{s + 3}$$

۲۵- گزینه «۲» با توجه به رابطه‌ی $Y(s) = X(s)H(s)$ داریم:

بنابراین داریم:

$$y(t) = L^{-1}[Y(s)] = (1/\Delta e^{-t} - 3e^{-2t} + 5/\Delta e^{-3t})u(t)$$

۲۶- گزینه «۳» ابتدا با توجه به مقادیر عددی پارامترهای داده شده، ماتریس $SI - A$ را تشکیل می‌دهیم:

$$A = \begin{bmatrix} -4 & 4 \\ -2 & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow sI - A = \begin{bmatrix} s + 4 & -4 \\ 2 & s \end{bmatrix}$$

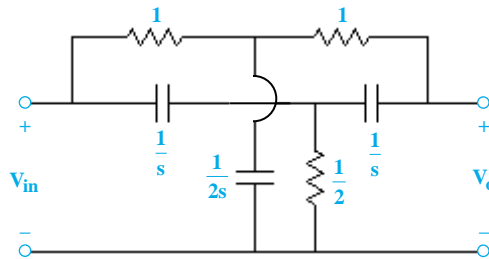
$$\det(sI - A) = 0 \rightarrow s^2 + 4s + 8 = 0$$

بنابراین معادله‌ی مشخصه‌ی مدار برابر است با:

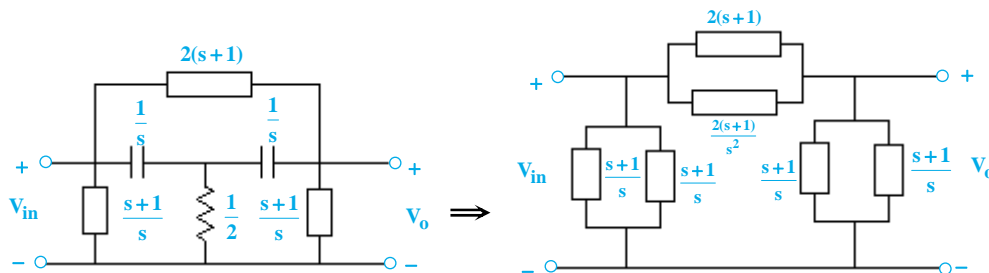
بنابراین با بررسی گزینه‌ها مشاهده می‌شود که گزینه‌ی ۳ پاسخ صحیح می‌باشد. البته قابل ذکر است که $H(s)$ را می‌توان از رابطه‌ی زیر محاسبه کرد:

$$H(s) = C(sI - A)^{-1}B = [1 \ 0] \times \frac{1}{s^2 + 4s + 8} \begin{bmatrix} s & 4 \\ -2 & s + 4 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix} = \frac{8}{s^2 + 4s + 8}$$

۲۷- گزینه «۳» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



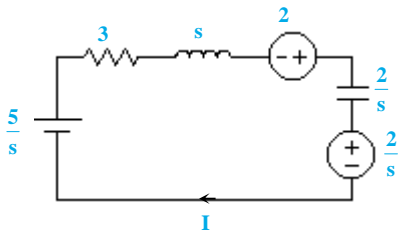
با اعمال تبدیل ستاره به مثلث در دو مرحله داریم:



$$V_o = \frac{\left(\frac{s+1}{s} \right) \parallel \left(\frac{s+1}{s} \right)}{\left(\frac{s+1}{s} \right) \parallel \left(\frac{s+1}{s} \right) + 2(s+1)} \parallel \frac{2(s+1)}{s^2} = \frac{\frac{s+1}{2s}}{\frac{s+1}{s} + \frac{2(s+1)}{s^2 + 1}} = \frac{s^2 + 1}{s^2 + 4s + 1}$$

بنابراین داریم:

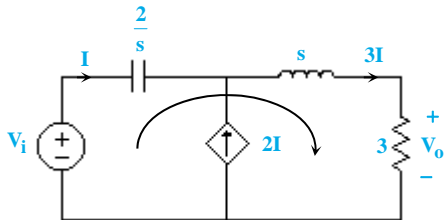
۲۸- گزینه «۱» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



$$I = \frac{2 + \frac{5}{s} - \frac{2}{s}}{s + 3 + \frac{2}{s}} = \frac{2s + 3}{s^2 + 3s + 2} = \frac{2s + 3}{(s+1)(s+2)}$$

۲۹- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم (شکل روبه‌رو):

حال با اعمال kvl در حلقه‌ی بیرونی داریم:



$$-V_i + \frac{2}{s}I + (s+3) \times 3I = 0 \Rightarrow I = \frac{V_i}{\frac{2}{s} + 3(s+3)} = \frac{sV_i}{3s^2 + 9s + 2}$$

از طرفی داریم:

$$V_o = 3 \times 3I = 9I = \frac{9s}{3s^2 + 9s + 2} V_i \Rightarrow \frac{V_o}{V_i} = \frac{9s}{3s^2 + 9s + 2}$$

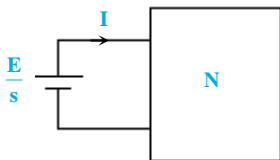
۳۰- گزینه «۳» با استفاده از قضیه‌های مقدار نهایی و مقدار اولیه داریم:

$$f(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sF(s) = 5 \quad f(\infty) = \lim_{s \rightarrow 0} sF(s) = -2$$

بنابراین:

$$\frac{f(0^+)}{f(\infty)} = -\frac{5}{2}$$

۳۱- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:

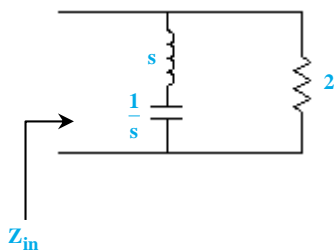


$$\frac{E}{s} = Z(s)I = \frac{s^2 + s + 2}{3s^2 + s + 1} I \Rightarrow I(s) = \frac{E}{s} \cdot \frac{3s^2 + s + 1}{s^2 + s + 2}$$

حال با استفاده از قضیه‌ی مقدار اولیه داریم:

$$I(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sI(s) = 2E = 6 \rightarrow E = 3$$

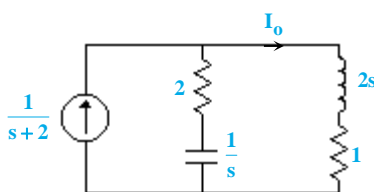
۳۲- گزینه «۳» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



$$Z_{in}(s) = (s + \frac{1}{s}) \parallel 2 = \frac{2(s^2 + 1)}{s + \frac{1}{s} + 2} = \frac{2(s^2 + 1)}{s^2 + 2s + 1}$$

۳۳- گزینه «۳» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم (شکل روبه‌رو):

حال با استفاده از تقسیم جریان داریم:

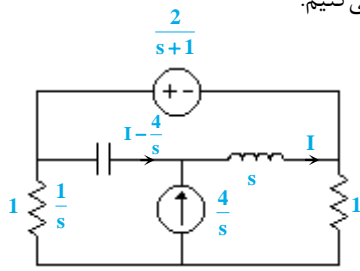


$$I_o = \frac{2 + \frac{1}{s}}{2s + \frac{1}{s} + 2} \times \frac{1}{s+2}$$

$$I_o = \frac{2s+1}{(s+2)(2s^2+3s+1)} = \frac{1}{(s+2)(s+1)} = \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2} \rightarrow I_o(t) = (e^{-t} - e^{-2t})u(t)$$



۳۴- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم، سپس با اعمال KVL در حلقه بالایی، $I(s)$ را محاسبه می‌کنیم:

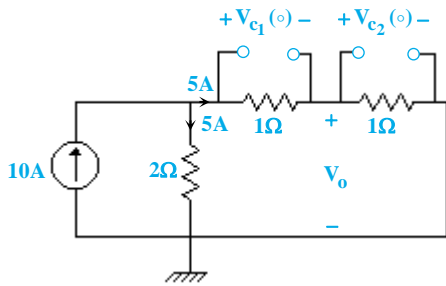


$$kvl: \frac{2}{s+1} - sI - \frac{1}{s}(I - \frac{4}{s}) = 0 \Rightarrow I(s + \frac{1}{s}) = \frac{4}{s^2} + \frac{2}{s+1} \Rightarrow I(s) = \frac{2s^2 + 4s + 4}{s(s^2 + 1)(s+1)}$$

$$I(s) = \frac{As+B}{s^2+1} + \frac{4}{s} - \frac{1}{s+1} \rightarrow I_{گذرا}(t) = (4 - e^{-t})u(t)$$

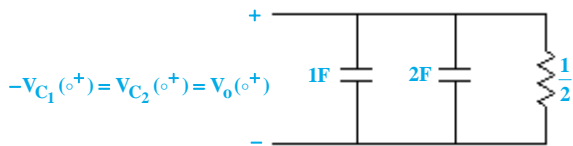
پاسخ گذرا

۳۵- گزینه «۳» ابتدا شرایط اولیه مدار را در زمان $t = 0^+$ بدست می‌آوریم:



$$V_{C_1}(0^\pm) = V_{C_2}(0^\pm) = 5V$$

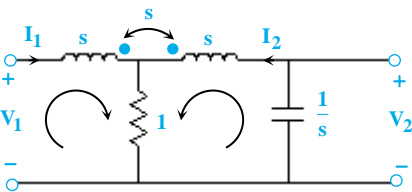
در لحظه صفر مثبت، دو خازن با هم موازی می‌شوند، ولی پلاریته‌ی معکوس نسبت به هم دارند.



$$V_0(0^+) = \frac{c_2 V_{C_2}(0^-) - c_1 V_{C_1}(0^-)}{c_1 + c_2} = \frac{2 \times 5 - 1 \times 5}{2 + 1} = \frac{5}{3} V$$

۳۶- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم و سپس با اعمال kvl در

حلقه‌های مدار نسبت $\frac{V_2(s)}{V_1(s)}$ را محاسبه می‌کنیم.



$$KVL \text{ (حلقه‌ی چپ)}: -V_1 + sI_1 + sI_1 + (I_1 + I_2) = 0 \Rightarrow V_1 = (s+1)I_1 + (s+1)I_2 \quad (1)$$

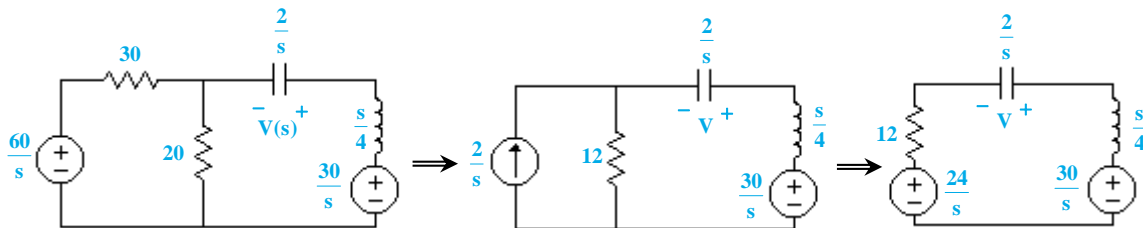
$$KVL \text{ (حلقه‌ی راست)}: \frac{1}{s}I_2 + sI_2 + sI_1 + I_1 + I_2 = 0 \Rightarrow (\frac{1}{s} + s+1)I_2 + (s+1)I_1 = 0 \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow V_1 = -(\frac{1}{s} + s+1)I_2 + (s+1)I_2 \Rightarrow V_1 = -\frac{1}{s}I_2$$

$$V_2 = -\frac{1}{s}I_2 = V_1 \Rightarrow \frac{V_2}{V_1} = 1$$

از طرفی داریم:

۳۷- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم:

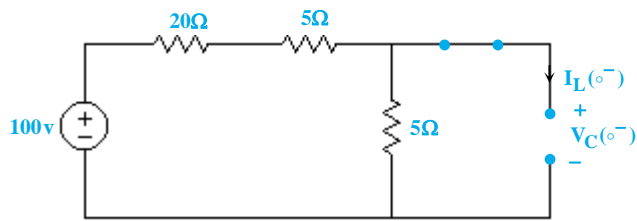


$$V(s) = \frac{\frac{2}{s}}{\frac{s}{s+12} + \frac{2}{s}} \times \frac{(-24 + 30)}{s} = \frac{48}{s(s^2 + 48s + 48)}$$

حال با اعمال تقسیم ولتاژ در مدار ساده شده داریم:

$$V(s) \approx \frac{6}{s} + \frac{0.02}{s+47/8} - \frac{6}{s+0.16} \Rightarrow V_0(t) = (6 + 0.02e^{-47/8t} - 6e^{-0.16t})u(t)$$

بنابراین گزینه ۲ پاسخ صحیح است.

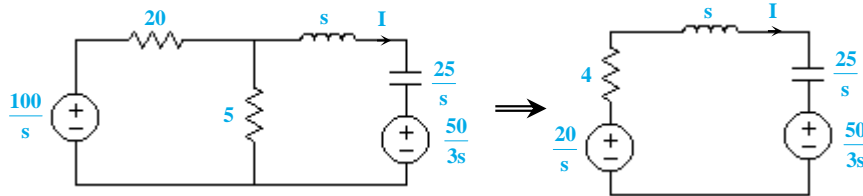


۳۸- گزینه «۳» ابتدا مدار را در لحظه $t = 0^-$ تحلیل می‌کنیم:

$$I_L(0^-) = 0$$

$$V_C(0^-) = \frac{5}{30} \times 100 = \frac{50}{3} \text{ v}$$

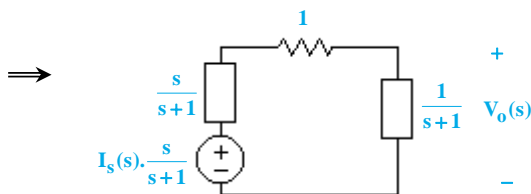
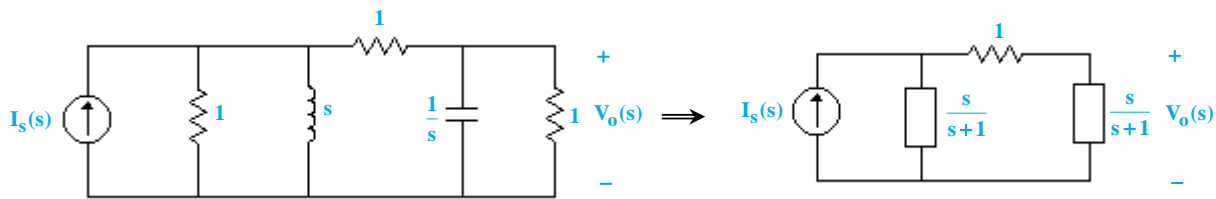
حال مدار را برای زمان‌های $t > 0$ به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



$$I(s) = \frac{\frac{100}{s}}{s + 4 + \frac{25}{s}} = \frac{\frac{100}{s}}{\frac{s^2 + 4s + 25}{s}} = \frac{100}{s^2 + 4s + 25} = \frac{100}{(s+2)^2 + 21} \Rightarrow I(t) = \frac{100}{3} \times \frac{1}{\sqrt{21}} e^{-2t} \sin \sqrt{21}t \Rightarrow I(t) = 0.7 \sin(4/\Delta t) e^{-2t}$$

بنابراین:

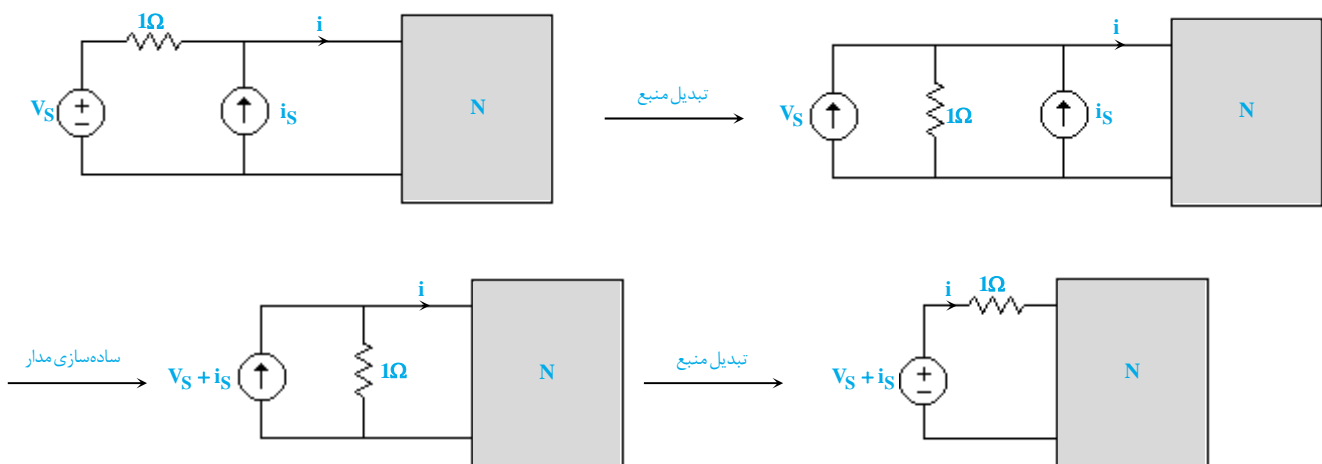
۳۹- گزینه «۳» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم و مرحله به مرحله ساده‌سازی انجام می‌دهیم.



$$\Rightarrow V_o(s) = \frac{\frac{1}{s+1}}{\frac{1}{s+1} + 1 + \frac{s}{s+1}} \times \frac{s}{s+1} I_s(s) = \frac{1}{2} \times \frac{s}{s+1} I_s(s)$$

$$\Rightarrow \frac{V_o(s)}{I_s(s)} = \frac{s}{2(s+1)^2}$$

۴۰- گزینه «۱»



$$i = H \times (V_S \times i_S), \quad H = i \text{ تابع تبدیل جریانی}$$

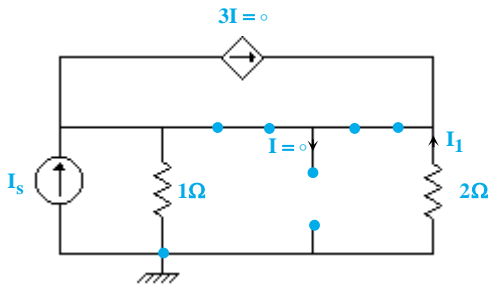
$$V_S = u(t), \quad i_S = 0 \Rightarrow i = u(t) \times g \Rightarrow u(t) \times g = H \times [u(t) + 0]$$

$$H = g \Rightarrow i = g \times (V_S + i_S) \quad V_S = u(t), \quad i_S = \tau u(t) + \tau \delta(t) \Rightarrow i = g \times [u(t) + \tau u(t) + \tau \delta(t)] = g \times [\tau u(t) + \tau \delta(t)]$$

$$\Rightarrow i = [\tau \delta(t) + \tau u(t)] \times g$$



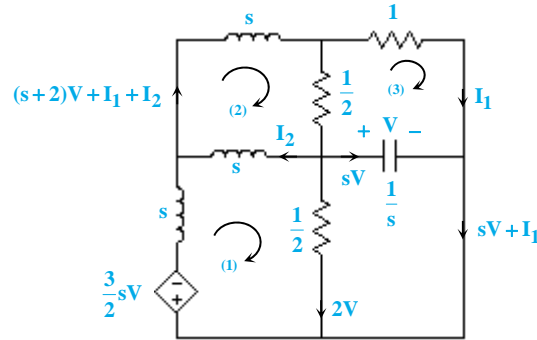
۴۱- گزینه «۴» با توجه به گزینه‌های سؤال مشاهده می‌شود تنها با بررسی تابع انتقال در $s = 0$ می‌توان به گزینه صحیح دست یافت. بنابراین ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس برده و سپس s را برابر صفر قرار می‌دهیم.



$$I_1 = \frac{-1}{1+2} I_s \rightarrow \frac{I_1}{I_s} = \frac{-1}{3}$$

بنابراین گزینه ۴ صحیح می‌باشد.

۴۲- گزینه «۳» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم (برای بدست آوردن معادله‌ی مشخصه می‌توان منابع را بی‌اثر کرد):



حال با اعمال KVL در حلقه‌های مدار داریم:

$$\text{KVL (1)}: \frac{3}{2}sV + s((s+2)V + I_1) - sI_2 + V = 0 \Rightarrow s(I_1 - I_2) + (s^2 + \frac{5}{2}s + 1)V = 0 \quad (1)$$

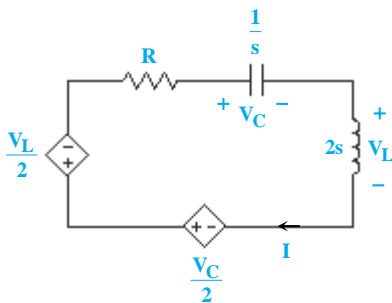
$$\text{KVL (2)}: s((s+2)V + I_1 + I_2) + \frac{1}{2}((s+2)V + I_2) + sI_2 = 0 \Rightarrow sI_1 + (\frac{5}{2}s + 1)V = 0 \quad (2)$$

$$\text{KVL (3)}: I_1 - V - \frac{1}{2}((s+2)V + I_2) = 0 \Rightarrow I_1 - \frac{1}{2}I_2 - (\frac{1}{2}s + 2)V = 0 \quad (3)$$

$$(1), (2), (3) \rightarrow \frac{9[s^2 + \frac{67}{18}s^2 + \frac{23}{18}s + \frac{1}{9}]}{5s+1} V = 0 \rightarrow \text{معادله‌ی مشخصه: } s^3 + \frac{67}{18}s^2 + \frac{23}{18}s + \frac{1}{9} = 0$$

۴۳- گزینه «۱» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم:

حال با اعمال kvl در حلقه‌ی موجود داریم:



$$\begin{aligned} +\frac{V_L}{2} + (R + \frac{1}{s} + \tau s)I - \frac{V_C}{2} &= 0 \\ \Rightarrow (R + \frac{1}{s} + \tau s)I &= \frac{V_C}{2} - \frac{V_L}{2} \end{aligned}$$

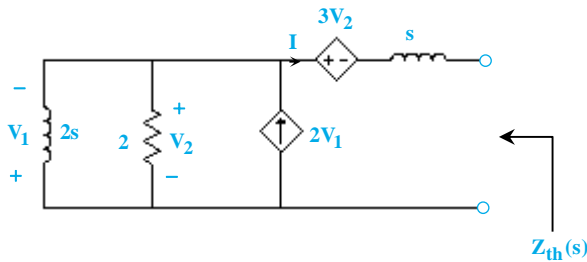
$$V_C = \frac{I}{s}, \quad V_L = \tau s I$$

از طرفی داریم:

$$(R + \frac{1}{s} + \tau s)I = \frac{I}{\tau s} - sI \Rightarrow I(\tau s + \frac{1}{\tau s} + R) = 0$$

$$\text{معادله‌ی مشخصه: } s^2 + \frac{1}{\tau}Rs + \frac{1}{\tau} = 0 \Rightarrow \omega_r = \sqrt{\frac{1}{\tau}} \frac{\text{rad}}{s}$$

۴۴- گزینه «۳» برای محاسبه‌ی امپدانس تونن، ابتدا منابع را بی‌اثر کرده و سپس مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



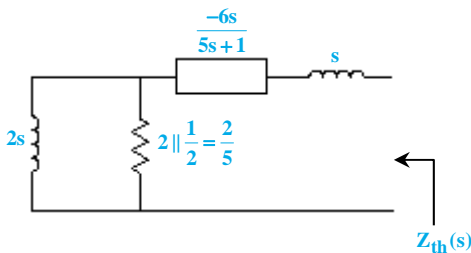
$$\Rightarrow -V_1 = V_2$$

$$R_{\text{منبع جریان}} = \frac{V_1}{2V_1} = \frac{1}{2}$$

حال مقاومت معادل منبع جریان و منبع ولتاژ وابسته را محاسبه می‌کنیم:

$$R_{\text{منبع ولتاژ}} = \frac{3V_2}{I}, \quad I = 2V_1 - \frac{V_2}{2} + \frac{V_1}{2s} = -\frac{\Delta s + 1}{2s} V_2 \Rightarrow R_{\text{منبع ولتاژ}} = \frac{-6s}{\Delta s + 1}$$

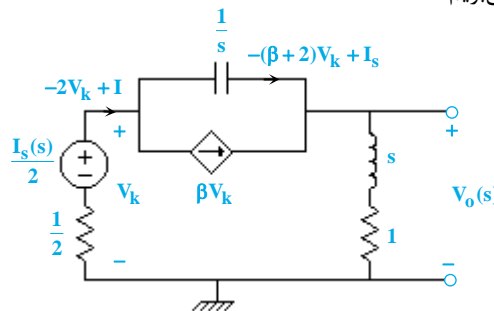
بنابراین:



$$Z_{th}(s) = s - \frac{6s}{\Delta s + 1} + (2s) \parallel \left(\frac{2}{5}\right)$$

$$Z_{th}(s) = s - \frac{6s}{\Delta s + 1} + \frac{2s}{\Delta s + 1} = s - \frac{4s}{\Delta s + 1} = \frac{\Delta s^2 - 3s}{\Delta s + 1}$$

۴۵- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



حال با اعمال kvl داریم:

$$-V_k + \frac{1}{C} (I_s - (\beta + 2)V_k) + (s + 1)(I_s - 2V_k) = 0 \Rightarrow I_s \left(\frac{1}{s} + s + 1\right) = V_k \left(1 + 2(s + 1) + \left(\frac{\beta + 2}{s}\right)\right) \Rightarrow \frac{V_k}{I_s} = \frac{s^2 + s + 1}{2s^2 + 3s + \beta + 2}$$

حال با توجه به اینکه $v_o(s) = (s + 1)(I - 2v_k)$ می‌باشد، بنابراین:

$$V_o(s) = (s + 1) \times \left[1 - \frac{2s^2 + 3s + 2}{2s^2 + 3s + \beta + 2}\right] I_s \Rightarrow \frac{V_o(s)}{I_s(s)} = \frac{(s + 1)(s + \beta)}{2s^2 + 3s + \beta + 2} = \frac{s^2 + (\beta + 1)s + \beta}{2s^2 + 3s + \beta + 2}$$

حال برای اینکه تابع تبدیل مستقل از فرکانس باشد، باید این سه دسته تساوی به طور هم‌زمان به ازای یک β برقرار باشد.

$$\frac{1}{2} = \frac{\beta + 1}{3} = \frac{\beta}{\beta + 2}$$

$$\text{if } \frac{\beta + 1}{3} = \frac{1}{2} \rightarrow \beta = \frac{1}{2}$$

$$\text{if } \frac{\beta}{\beta + 2} = \frac{1}{2} \rightarrow \beta = 2$$

بنابراین به ازای هیچ β ای این تابع تبدیل مستقل از فرکانس نمی‌شود.



فصل نهم

«فرکانس‌های طبیعی»

مثال ۱: در صورتی که معادله دیفرانسیل مربوط به پارامتر V در یک مدار به صورت زیر باشد، فرکانس‌های طبیعی متغیر V کدام است؟

$$\frac{d^6 V}{dt^6} + 5 \frac{d^5 V}{dt^5} + 11 \frac{d^4 V}{dt^4} + 19 \frac{d^3 V}{dt^3} + 24 \frac{d^2 V}{dt^2} + 12 \frac{dV}{dt} = 0$$

$$S = \pm j\sqrt{3}, S = -1 \quad (2)$$

$$S = 0, S = -2, S = -1, S = \pm j\sqrt{3} \quad (1)$$

$$S = \pm j\sqrt{3}, S = -2 \quad (4)$$

$$S = 0, S = -2, S = -1 \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» معادله مشخصه مربوط به معادله دیفرانسیل بالا، با جایگذاری عبارت S^n به جای $\frac{d^n}{dt^n}$ به صورت زیر بدست می‌آید:

$$S^6 + 5S^5 + 11S^4 + 19S^3 + 24S^2 + 12S = 0 \Rightarrow S(S^5 + 5S^4 + 11S^3 + 19S^2 + 24S + 12) = 0$$

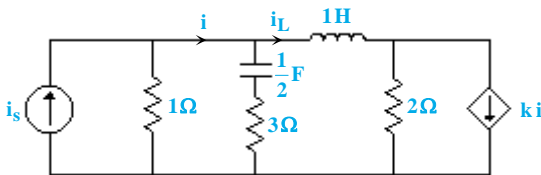
$$S(S+2)^2(S+1)(S^2+3) = 0$$

با تجزیه عبارت بالا خواهیم داشت:

حال ریشه‌های معادله مشخصه بالا، همان فرکانس‌های طبیعی مربوط به متغیر V هستند.

$$S = 0, S = -2 \quad (2 \text{ مرتبه}), S = -1, S = \pm j\sqrt{3}$$

مثال ۲: در مدار شکل زیر k مخالف کدام گزینه باشد تا فرکانس طبیعی صفر در i_L ظاهر نگردد؟

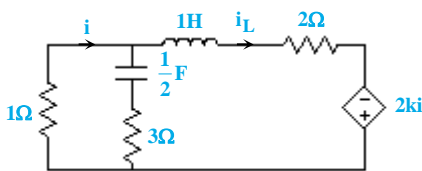


$$\frac{1}{3} \quad (2)$$

$$3 \quad (1)$$

$$\frac{3}{2} \quad (4)$$

$$\frac{2}{3} \quad (3)$$



پاسخ: گزینه «۴» روش اول: برای حل این تست ابتدا سراغ معادله

مشخصه i_L رفته و آن را محاسبه می‌کنیم. سپس باید ببینیم چه شرایطی برقرار باشد تا فرکانس طبیعی صفر در i_L ظاهر نگردد. منبع جریان مستقل i_s را صفر کرده و منبع جریان سمت راست مدار را همراه با مقاومت موازی به معادل تونن آن تبدیل می‌کنیم تا مدار به شکل روبرو درآید:

اکنون همه چیز برای یک KVL خوب آماده است. قبل از آن رابطه میان i و i_L را با تکنیک تقسیم جریان در شاخه‌های موازی بدست می‌آوریم:

$$i = \frac{\frac{2}{S} + 3}{\frac{2}{S} + 3 + 1} i_L = \frac{2S + 2}{4S + 2} i_L$$

$$i + (S+2)i_L - 2ki = 0$$

و حالا در حلقه بیرونی مدار KVL می‌زنیم:

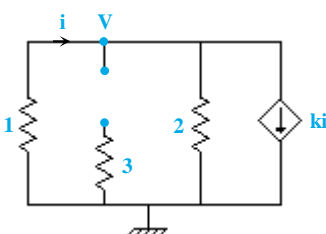
با جایگذاری i از رابطه قبلی می‌توان نوشت:

$$(1-2k) \frac{2S+2}{4S+2} i_L + (S+2)i_L = 0 \Rightarrow \frac{(1-2k)(2S+2) + 4S^2 + 10S + 4}{4S+2} i_L = 0 \Rightarrow \frac{4S^2 + (13-6k)S + 6-4k}{4S+2} i_L = 0$$

می‌دانیم صورت ضرب بدست آمده برای i_L در رابطه فوق، معادله مشخصه i_L است که شامل فرکانس‌های طبیعی i_L می‌شود. برای این که فرکانس طبیعی صفر در i_L ظاهر نشود و یا به عبارت دیگر i_L دارای فرکانس طبیعی صفر نباشد، باید $S=0$ معادله مشخصه را برآورده نسازد؛ یعنی باید داشته باشیم:

$$(4S^2 + (13-6k)S + 6-4k) \Big|_{S=0} = 6-4k \neq 0 \Rightarrow k \neq \frac{3}{2}$$

روش دوم: مدار را در حالت DC تحلیل کرده، سعی می‌کنیم به رابطه $i_L = 0$ برسیم.



$$V = -i$$

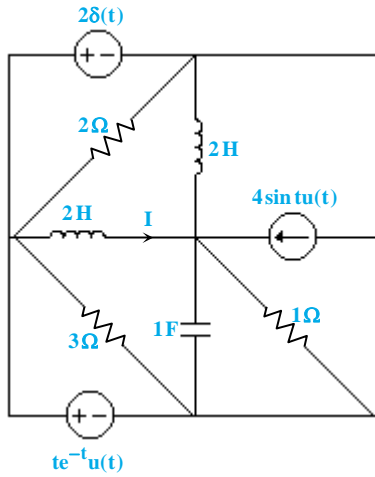
$$\text{KCL: } i = \frac{V}{2} + ki = -\frac{i}{2} + ki \Rightarrow (k - \frac{3}{2})i = 0$$

برای این که به رابطه‌ی $i_L = 0$ برسیم باید ضریب i در رابطه بدست آمده صفر شود:

$$k - \frac{3}{2} = 0 \Rightarrow k = \frac{3}{2}$$

حال برای آن که فرکانس طبیعی صفر در i_L ظاهر نگردد، k باید مخالف $\frac{3}{2}$ باشد.

مثال ۳: فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مربوط به متغیر I در مدار زیر کدام است؟



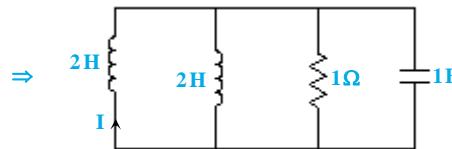
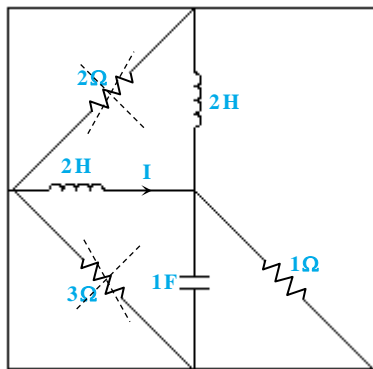
$$(1) \frac{1}{3} \pm j\omega/36$$

$$(2) \frac{1}{2} \pm j\omega/86$$

$$(3) -\frac{1}{3} \pm j\omega/36$$

$$(4) -\frac{1}{2} \pm j\omega/86$$

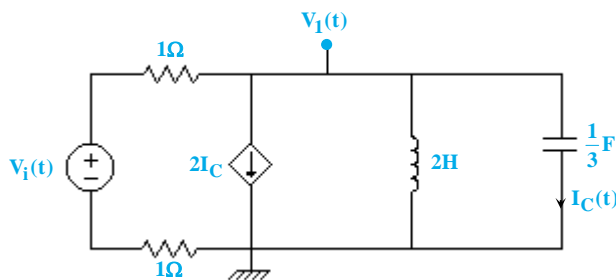
پاسخ: گزینه «۴» ابتدا منابع مستقل ولتاژ را با اتصال کوتاه و منابع مستقل جریان را با مدار باز جایگزین می‌کنیم. در این حالت مقاومت ۲ اهمی و ۳ اهمی موازی با اتصال کوتاه حذف می‌شوند و مدار به صورت زیر ساده می‌شود:



در این حالت مدار به صورت یک RLC موازی است. بنابراین فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مربوط به هر متغیر دلخواه مدار را می‌توانیم از معادله مشخصه مدار RLC موازی که در فصل مدارهای مرتبه دوم یاد گرفتیم، محاسبه کنیم. دقت کنید که با نوشتن یک KCL در گره بالای مدار نیز می‌توان معادله مشخصه مدار و فرکانس‌های طبیعی متغیر I را بدست آورد.

$$\Rightarrow \begin{cases} S^2 + \frac{1}{RC}S + \frac{1}{LC} = 0 \\ S^2 + \frac{1}{1 \times 1}S + \frac{1}{1 \times 1} = 0 \end{cases} \Rightarrow S^2 + S + 1 = 0 \Rightarrow S_1, S_2 = -\frac{1}{2} \pm j\omega/86$$

مثال ۴: در مدار زیر فرکانس‌های طبیعی مربوط به متغیر I_C کدام است؟



$$(1) -\omega/45 \pm j\omega/66$$

$$(2) -\omega/25 \pm j\omega/66$$

$$(3) -\omega/25 \pm j\omega/33$$

$$(4) -\omega/45 \pm j\omega/33$$

پاسخ: گزینه «۲» ابتدا باید تابع تبدیل $\frac{I_C(S)}{V_1(S)}$ را محاسبه کنیم و سپس مخرج آن را مساوی صفر قرار دهیم. در صورت نوشتن KCL در گره بالای مدار داریم:

پس مخرج آن را مساوی صفر قرار دهیم. در صورت نوشتن KCL در گره بالای مدار داریم:

$$\frac{V_1(S) - V_1(S)}{1+1} + 2I_C + \frac{V_1(S)}{2S} + \frac{V_1(S)}{\frac{3}{S}} = 0$$

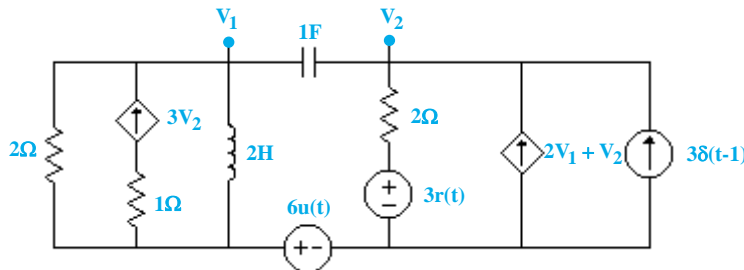
$$\frac{V_1(S)}{2S} + \frac{V_1(S) - V_1(S)}{1+1} + 2\left(\frac{V_1(S)}{S}\right) + \frac{V_1(S)}{S} = 0$$

با توجه به اینکه $I_C = \frac{V_1(S)}{S}$ است، لذا با جایگذاری این رابطه در معادله KCL داریم:

$$\Rightarrow V_1(S) = V_i(S) \times \frac{rS}{(rS^2 + rS + r)} \Rightarrow I_C = \frac{V_1(S)}{\frac{r}{S}} = \frac{rS^2 V_i(S)}{r(4S^2 + rS + r)} \Rightarrow H(S) = \frac{I_C(S)}{V_i(S)} = \frac{rS^2}{r(4S^2 + rS + r)}$$

با صفر قرار دادن ریشه‌های تابع شبکه $H(S)$ ، فرکانس‌های طبیعی متغیر $I_C(S)$ بدست می‌آید.

$$r(4S^2 + rS + r) = 0 \Rightarrow 4S^2 + rS + r = 0 \Rightarrow S_1, S_2 = -\frac{r}{8} \pm j\frac{\sqrt{3}r}{8}$$



مثال ۵: فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار زیر کدام است؟

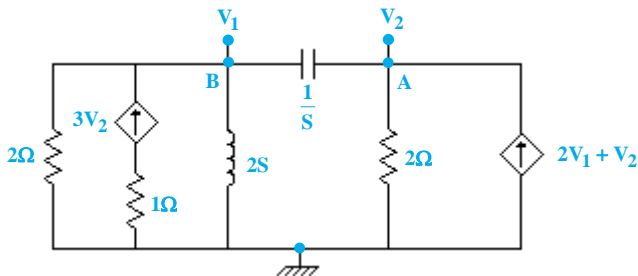
$$S_1 = -1/2, S_2 = -4/3 \quad (1)$$

$$S_1 = -\infty/0.4, S_2 = -3 \quad (2)$$

$$S_1 = -\infty/0.4, S_2 = -1/1 \quad (3)$$

$$S_1 = -3/1, S_2 = -1/1 \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۳» برای بدست آوردن فرکانس‌های طبیعی، می‌توان ماتریس ادمیتانس مدار را محاسبه کرده و دترمینان آن را مساوی صفر قرار داد. بدین منظور با غیرفعال کردن منابع مستقل ولتاژ و جریان، معادلات KCL را در گره‌های مدار می‌نویسیم.



$$\frac{V_2}{2} + \frac{V_2 - V_1}{\frac{1}{S}} = 2V_1 + V_2 \quad \text{با نوشتن KCL در گره A داریم:}$$

$$\frac{V_1}{2S} + \frac{V_1 - V_2}{\frac{1}{S}} + \frac{V_1}{2} = 3V_2 \quad \text{با نوشتن KCL در گره B داریم:}$$

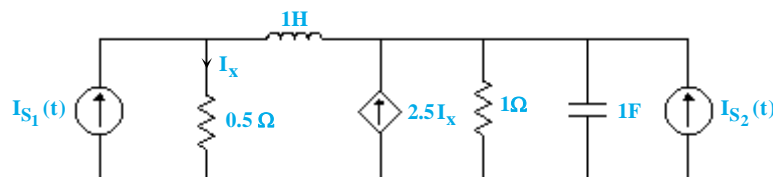
با ساده‌سازی روابط بالا، ماتریس ادمیتانس مدار به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$\begin{cases} V_1(-4 - 2S) + V_2(-1 + 2S) = 0 \\ V_1(1 + 2S^2 + S) + V_2(-2S^2 - 6S) = 0 \end{cases} \Rightarrow Y = \begin{bmatrix} -4 - 2S & -1 + 2S \\ 1 + 2S^2 + S & -2S^2 - 6S \end{bmatrix}$$

با صفر قرار دادن دترمینان ماتریس ادمیتانس، معادله مشخصه شامل فرکانس‌های طبیعی غیرصفر را بدست می‌آوریم.

$$\begin{vmatrix} -4 - 2S & -1 + 2S \\ 1 + 2S^2 + S & -2S^2 - 6S \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (-4 - 2S)(-2S^2 - 6S) - (-1 + 2S)(1 + 2S^2 + S) = 0 \Rightarrow 20S^2 + 23S + 1 = 0 \Rightarrow \begin{cases} S_1 = -\infty/0.4 \\ S_2 = -1/1 \end{cases}$$

مثال ۶: فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار زیر کدام است؟



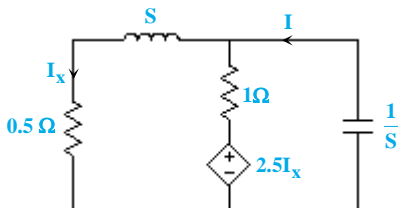
$$(1) -2 \text{ و } -0.5$$

$$(2) -2 \text{ و } 0.5$$

$$(3) -j \text{ و } -0.75 \text{ و } j \text{ و } -0.75$$

$$(4) -j2 \text{ و } -1/5 \text{ و } j2 \text{ و } -1/5$$

پاسخ: گزینه «۲» برای بدست آوردن فرکانس‌های طبیعی مدار، ابتدا ماتریس ادمیتانس مدار را محاسبه و سپس با استفاده از رابطه $\det[Z] = 0$ ، معادله مشخصه شامل فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار را محاسبه می‌کنیم. حال با حذف منابع جریان و اعمال تبدیل منابع در سمت راست و چپ مدار برای منبع وابسته جریان داریم:



$$I \times \frac{1}{S} + (I - I_X) \times 1 + 2/5 I_X = 0 \quad \text{با نوشتن KVL در حلقه سمت راست داریم:}$$

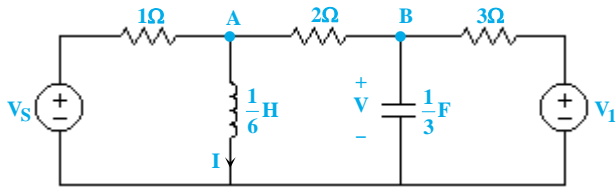
$$I_X \times (S + 0.5) - 2/5 I_X + I_X - I = 0 \quad \text{با نوشتن KVL در حلقه سمت چپ داریم:}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} I(\frac{1}{S} + 1) + I_X(-1 + 2/5) = 0 \\ I(-1) + I_X(S + 0.5 - 2/5 + 1) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} I(1 + \frac{1}{S}) + I_X(1/5) = 0 \\ I(-1) + I_X(S - 1) = 0 \end{cases} \Rightarrow Z = \begin{bmatrix} 1 + \frac{1}{S} & 1/5 \\ -1 & S - 1 \end{bmatrix}$$

$$\det[Z] = 0 \Rightarrow (1 + \frac{1}{S})(S - 1) + 1 \times 1/5 = 0 \Rightarrow S^2 + 1/5S - 1 = 0 \Rightarrow S_1 = -2, S_2 = \frac{1}{5}$$



مثال ۷: فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار زیر کدام است؟



- (۱) $-j^3 \pm 1$
- (۲) $-1 \pm j^3$
- (۳) $-1 \pm j$
- (۴) $-3 \pm j$

پاسخ: گزینه «۴» روش اول: در این مدار ابتدا از روش معادلات حالت برای بدست آوردن فرکانس‌های طبیعی استفاده می‌کنیم. بنابراین ماتریس A

در معادلات حالت را محاسبه می‌کنیم.

با نوشتن KVL در حلقه (I) داریم:

$$V_S = I_1 + \frac{1}{\epsilon} \frac{dI}{dt} \Rightarrow \frac{dI}{dt} = \epsilon V_S - \epsilon I_1 \quad (1)$$

با نوشتن KVL در حلقه (II) داریم:

$$V_S = I_1 + V_o + V \quad (2)$$

حال با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$I_1 = I + \frac{V_o}{r} \Rightarrow V_o = r(I_1 - I) \quad (3)$$

از ترکیب روابط (۲) و (۳) داریم:

$$V_S = rI_1 + V - rI \Rightarrow I_1 = \frac{rI - V + V_S}{r} \quad (4)$$

با ترکیب روابط (۱) و (۴) داریم:

$$\frac{dI}{dt} = rV - \epsilon I + \epsilon V_S \quad (5)$$

با نوشتن KCL در گره B داریم:

$$\frac{V_o}{r} = \frac{1}{r} \frac{dV}{dt} + I_o \Rightarrow \frac{dV}{dt} = \frac{r}{2} V_o - rI_o \quad (6)$$

از ترکیب (۳) و (۴) داریم:

$$V_o = r \left[\frac{rI - V + V_S}{r} - I \right] = -\frac{r}{3} (V + I - V_S) \quad (7)$$

با توجه به شکل مدار داریم:

$$I_o = \frac{V - V_i}{r} \quad (8)$$

حال با ترکیب روابط (۶) و (۷) و (۸) داریم:

$$\frac{dV}{dt} = -rV - I + V_S + V_i \quad (9)$$

با کنار هم قرار دادن روابط (۵) و (۹) داریم:

$$\begin{bmatrix} \frac{dV}{dt} \\ \frac{dI}{dt} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -r & -1 \\ r & -\epsilon \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V \\ I \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ \epsilon & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_S \\ V_i \end{bmatrix} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} -r & -1 \\ r & -\epsilon \end{bmatrix}$$

با صفر قرار دادن $\det[SI - A]$ ، معادله مشخصه شامل فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار بدست می‌آید.

$$\det[SI - A] = \det \left[\begin{bmatrix} S & 0 \\ 0 & S \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} -r & -1 \\ r & -\epsilon \end{bmatrix} \right] \Rightarrow \det \begin{bmatrix} S+r & 1 \\ -r & S+\epsilon \end{bmatrix} = 0 \Rightarrow (S+r)(S+\epsilon) + r = 0 \Rightarrow \begin{cases} S_1 = -r + j \\ S_2 = -r - j \end{cases}$$

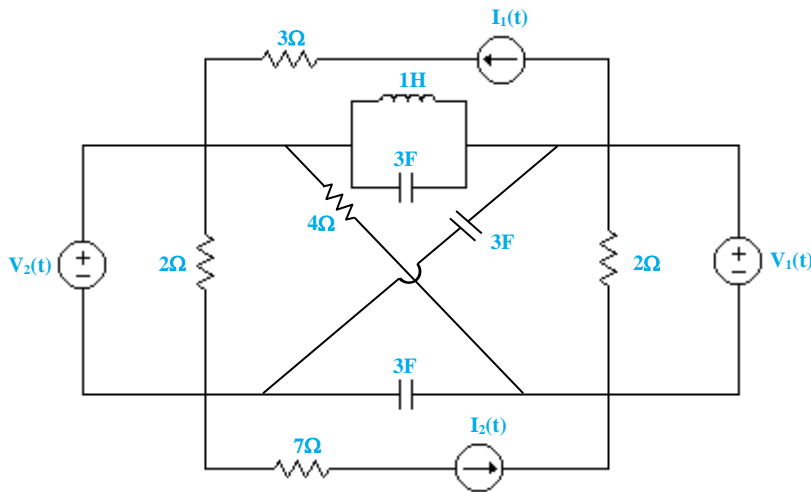
روش دوم: در این روش از صفر قرار دادن دترمینان ماتریس ادمیتانس شبکه، برای بدست آوردن معادله مشخصه شامل فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار

استفاده شده است. دقت کنید که برای محاسبه ماتریس Y از روش گفته شده در فصل گراف استفاده می‌کنیم. بنابراین در قطر اصلی حاصل جمع

ادمیتانس‌های متصل به هر گره را می‌نویسیم و در قطر فرعی منفی مجموع ادمیتانس مشترک بین گره‌ها را می‌نویسیم.

$$Y = \begin{bmatrix} 1 + \frac{\epsilon}{S} + \frac{1}{r} & -\frac{1}{r} \\ -\frac{1}{r} & \frac{1}{r} + \frac{S}{\epsilon} + \frac{1}{r} \end{bmatrix} \Rightarrow \det \begin{bmatrix} 1 + \frac{\epsilon}{S} + \frac{1}{r} & -\frac{1}{r} \\ -\frac{1}{r} & \frac{1}{r} + \frac{S}{\epsilon} + \frac{1}{r} \end{bmatrix} = 0 \Rightarrow \left(1 + \frac{\epsilon}{S} + \frac{1}{r}\right) \left(\frac{1}{r} + \frac{S}{\epsilon} + \frac{1}{r}\right) - \frac{1}{r^2} = 0 \Rightarrow \begin{cases} S_1 = -r + j \\ S_2 = -r - j \end{cases}$$

مثال ۸: فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار زیر کدام است؟

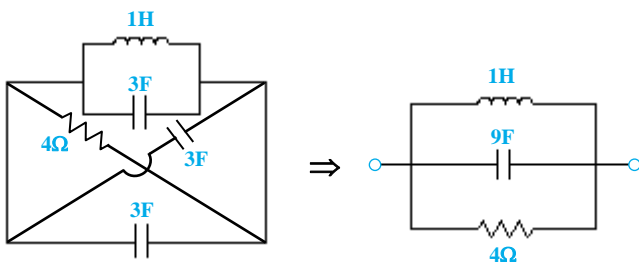


(۱) $-j\omega/33 \pm j\omega/1$

(۲) $-j\omega/1 \pm j\omega/33$

(۳) $-j\omega/33 \pm j\omega/01$

(۴) $-j\omega/01 \pm j\omega/33$

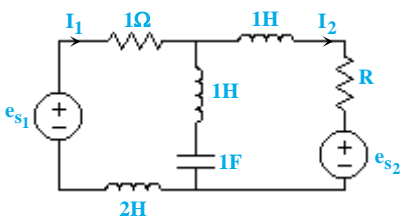


پاسخ: گزینه «۴» برای بدست آوردن معادله مشخصه شامل فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار، لازم است که منابع مستقل ولتاژ اتصال کوتاه و منابع مستقل جریان مدار باز شوند. لذا شاخه‌هایی که با منابع ولتاژ موازی هستند، حذف شده و همچنین المان‌های سری با منبع جریان نیز بی‌اثر می‌شوند. با توجه به ساده‌سازی، مدار به صورت یک RLC موازی خواهد شد.

$$S_1, S_2 = -\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2} \quad \text{و} \quad \omega_0^2 = \frac{1}{LC} = \frac{1}{1 \times 9} = \frac{1}{9} \quad \text{و} \quad \alpha = \frac{1}{2RC} = \frac{1}{2 \times 4 \times 9} = \frac{1}{72}$$

$$\Rightarrow S_1, S_2 = -\frac{1}{72} \pm \sqrt{\left(\frac{1}{72}\right)^2 - \frac{1}{9}} = -j\omega/01 \pm j\omega/33$$

مثال ۹: در مدار زیر مقدار R را به صورتی تعیین کنید که فرکانس طبیعی مدار برابر $S = -1$ شود؟



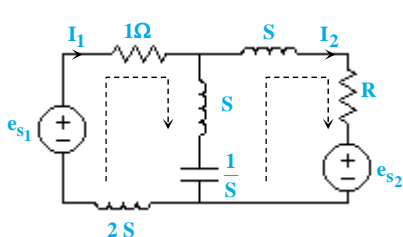
(۱) $R = 1 \Omega$

(۲) $R = 2 \Omega$

(۳) $R = \frac{5}{3} \Omega$

(۴) $R = \frac{2}{5} \Omega$

پاسخ: گزینه «۳» روش اول: ابتدا منابع مستقل مدار را غیرفعال کرده ($e_{s1} = e_{s2} = 0$) و سپس با نوشتن دو KVL در حلقه‌های مدار، ماتریس امپدانس را بدست می‌آوریم. حال با صفر قرار دادن دترمینان ماتریس امپدانس، معادله مشخصه شامل فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار را بدست می‌آوریم.



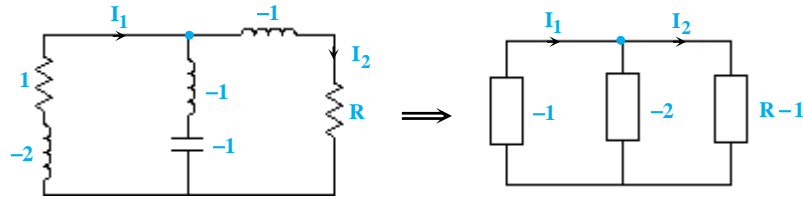
$$\begin{cases} I_1(2S+1+S+\frac{1}{S}) + I_2(-S-\frac{1}{S}) = 0 \\ I_1(-S-\frac{1}{S}) + I_2(2S+\frac{1}{S}+R) = 0 \end{cases} \Rightarrow Z = \begin{bmatrix} 2S+\frac{1}{S}+1 & -S-\frac{1}{S} \\ -S-\frac{1}{S} & 2S+\frac{1}{S}+R \end{bmatrix}$$

$$\det[Z] = 0 \Rightarrow (2S+\frac{1}{S}+1)(2S+\frac{1}{S}+R) - (S+\frac{1}{S})^2 = 0$$

در صورتی که $S = -1$ جزو فرکانس‌های طبیعی معادله باشد، باید در معادله مشخصه بدست آمده صادق باشد. با گذاشتن $S = -1$ در معادله داریم:

$$\text{if } S = -1 \Rightarrow (-2-1+1)(-2-1+R) - (-1-1)^2 = 0 \Rightarrow R = \frac{5}{3} \Omega$$

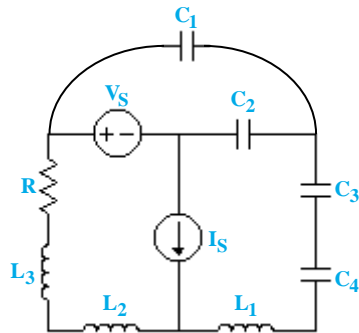
روش دوم: با فرض $S = -1$ مدار را در حوزه S مدل سازی می کنیم. قبل از آن منابع مستقل مدار را نیز غیرفعال می کنیم.



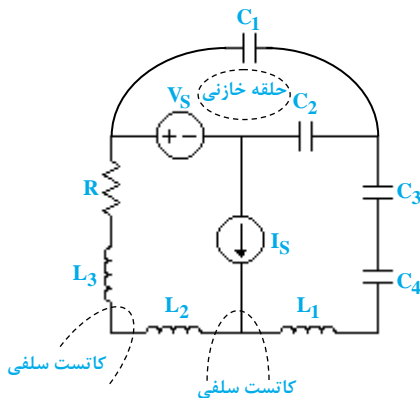
حال ماتریس امپدانس مدار را نوشته و دترمینان آن را برابر صفر قرار می دهیم.

$$[Z] = \begin{bmatrix} -3 & 2 \\ 2 & R-3 \end{bmatrix} \Rightarrow \det[Z] = -3R + 9 - 4 = 0 \Rightarrow R = \frac{5}{3} \Omega$$

مثال ۱۰: مرتبه مدار زیر کدام است؟

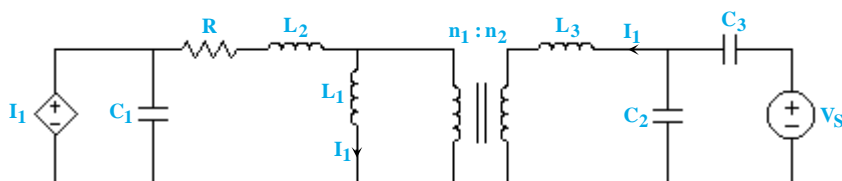


- ۷ (۱)
- ۴ (۲)
- ۵ (۳)
- ۳ (۴)

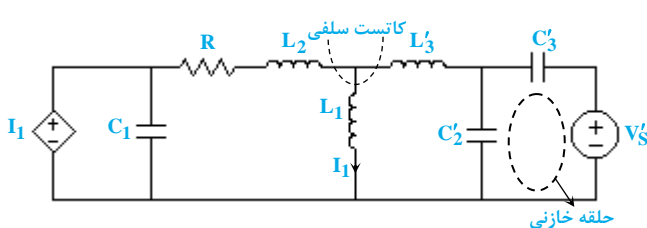


پاسخ: گزینه «۲» با شمارش تعداد سلفها و خازن، در مدار ۷ المان ذخیره کننده انرژی وجود دارد. به علت وجود یک حلقه خازنی و دو کانتست سلفی از این تعداد، ۳ عدد کم می شود. لذا مرتبه مدار برابر با عدد ۴ می باشد.

مثال ۱۱: در مدار زیر تعداد متغیرهای حالت مستقل مدار کدام است؟



- ۳ (۱)
- ۲ (۲)
- ۵ (۳)
- ۴ (۴)



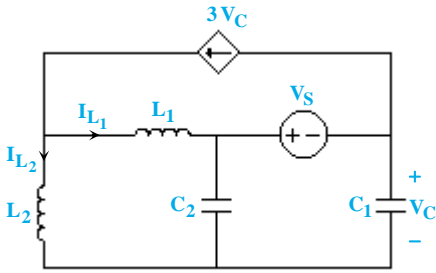
پاسخ: گزینه «۱» ابتدا تمام المانهای سمت راست مدار را به سمت چپ ترانسفورمر منتقل می کنیم. دقت کنید برای شمارش فرکانسهای طبیعی، مقدار المانها مهم نیست، بنابراین نیازی به محاسبه مقدار هر المان با قانون انعکاس امپدانس نمی باشد.

حال با شمارش تعداد سلفها و خازنها، تعداد ۶ المان ذخیره کننده انرژی در مدار وجود دارد. با توجه به وجود یک کانتست سلفی و یک حلقه خازنی، از عدد ۶، دو واحد کم می شود. همچنین با توجه به این که ولتاژ خازن C_1 به جریان سلف L_1 وابسته است، این خازن نیز نباید در نظر گرفته شود. بنابراین در مدار ۳ فرکانس طبیعی وجود دارد.



مثال ۱۲: در مدار زیر تعداد فرکانس‌های طبیعی برابر با کدام گزینه است؟

- ۴ (۱)
- ۳ (۲)
- ۲ (۳)
- ۱ (۴)



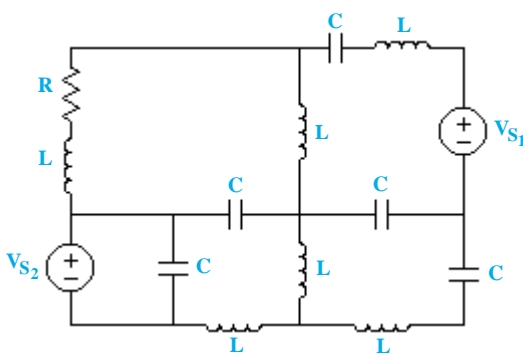
پاسخ: گزینه «۳» تعداد المان‌های ذخیره‌کننده انرژی در مدار ۴ عدد می‌باشد. به علت وجود یک حلقه خازنی شامل C_1 و C_2 و V_S از این تعداد یک واحد کم می‌شود. علاوه بر این اگر در گره سمت چپ مدار KCL بنویسیم، داریم:

$$I_{L_1} + I_{L_2} = 3V_C$$

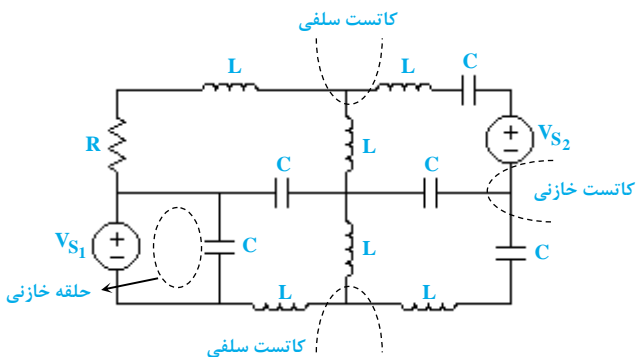
حال با توجه به این که رابطه خطی بین ۳ متغیر حالت وجود دارد، جریان یکی از سلف‌ها از مجموعه متغیرهای حالت حذف می‌شود. بنابراین از تعداد ۴ عدد سلف و خازن، یک عدد به علت وجود حلقه خازنی و یک عدد به علت رابطه خطی بین ۳ متغیر حالت مدار کم می‌شود. بنابراین مدار دارای ۲ فرکانس طبیعی است.

مثال ۱۳: در مدار زیر تعداد فرکانس‌های طبیعی صفر و غیر صفر کدام است؟

- ۷ تا صفر و ۱ عدد غیر صفر (۱)
- ۸ تا غیر صفر (۲)
- ۷ تا غیر صفر و ۱ عدد صفر (۳)
- ۶ تا غیر صفر و ۱ عدد صفر (۴)

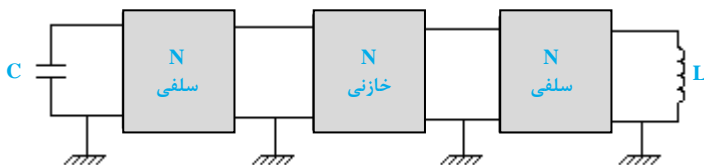


پاسخ: گزینه «۳» با شمارش تعداد خازن‌ها و سلف‌ها دیده می‌شود که در مدار تعداد ۱۱ المان ذخیره‌کننده انرژی وجود دارد. با توجه به وجود یک حلقه خازنی و دو کاتست سلفی، از این تعداد ۳ عدد کم می‌شود. لذا در مدار تعداد ۸ فرکانس طبیعی وجود دارد. با توجه به وجود یک کاتست خازنی، مدار یک فرکانس طبیعی صفر دارد. لذا در مدار ۷ فرکانس طبیعی غیر صفر و یک فرکانس طبیعی صفر وجود دارد. دقت کنید که برای تشخیص بهتر کاتست‌ها و حلقه‌های سلفی یا خازنی در بالای مدار، سمت راست، جای C و L عوض شده است و همچنین در بالا و سمت چپ مدار جای L و R نیز عوض شده است.

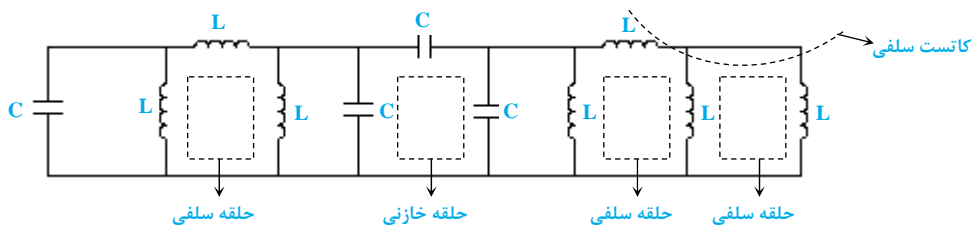


مثال ۱۴: در مدار زیر حداکثر تعداد فرکانس‌های طبیعی غیر صفر مدار کدام است؟

- ۴ (۱)
- ۵ (۲)
- ۷ (۳)
- ۶ (۴)



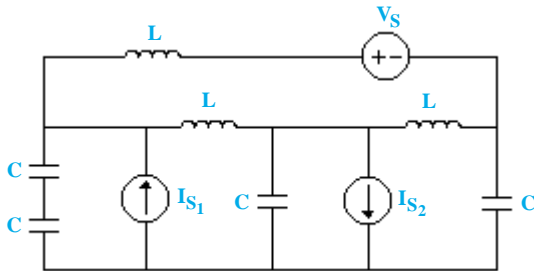
پاسخ: گزینه «۴» با توجه به زمین مشترک همه شبکه‌ها، می‌توان مدار معادل π آنها را جایگزین نمود. لذا داریم:



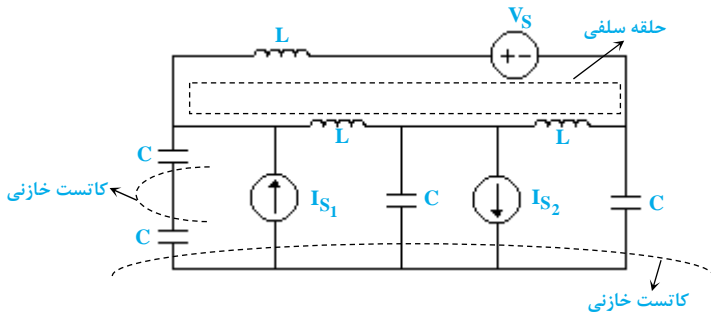
با دقت در مدار دیده می‌شود که ۱۱ المان ذخیره‌کننده انرژی وجود دارد. با توجه به وجود یک کاتست سلفی و یک حلقه خازنی از عدد ۱۱ دو واحد کم می‌شود. لذا در مدار تعداد ۹ فرکانس طبیعی وجود دارد. با توجه به وجود ۳ حلقه سلفی در مدار، مدار دارای سه فرکانس طبیعی صفر است. بنابراین مدار دارای ۶ فرکانس طبیعی غیرصفر و ۳ فرکانس طبیعی صفر است.

دقت شود که اگر به جای مدار π ، برای یک یا دو یا هر سه شبکه مدل T در نظر گرفته شود نیز پاسخ تست تغییری نخواهد کرد، زیرا در هر حالت مجموع تعداد حلقه‌های سلفی و خازنی و کاتست‌های سلفی و خازنی ثابت خواهد ماند. شبکه خازنی در مرکز همواره دارای یک کاتست یا حلقه خازنی خواهد بود. شبکه سلفی در سمت چپ مدار نیز همواره دارای یک حلقه یا کاتست سلفی می‌باشد، و در نهایت شبکه سلفی در سمت راست مدار به همراه سلف L، همواره دارای دو کاتست و یک حلقه سلفی و یا دو حلقه و یک کاتست سلفی می‌باشد. بنابراین تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار در هر حالت برابر $6 = 11 - 5$ عدد خواهد بود. پس حداکثر تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر در هر حالت ثابت خواهد بود.

مثال ۱۵: در مدار زیر تعداد فرکانس‌های طبیعی صفر و غیرصفر کدام است؟

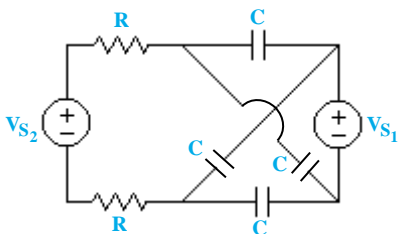


- (۱) ۴ تا غیرصفر و ۳ تا صفر
- (۲) ۴ تا صفر و ۲ تا غیرصفر
- (۳) ۳ تا صفر و ۳ تا غیرصفر
- (۴) ۶ تا غیرصفر و فرکانس صفر ندارد.

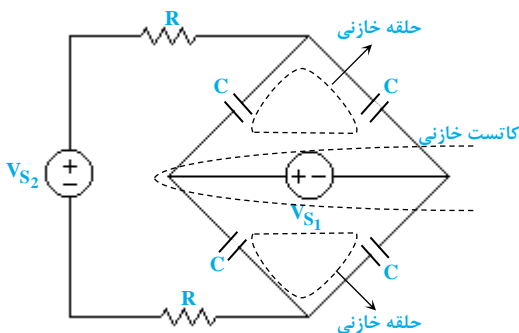


پاسخ: گزینه «۱» بعد از شمارش تعداد سلف‌ها و خازن‌های مدار، تعداد ۷ سلف و خازن در مدار دیده می‌شود. با توجه به این که در مدار حلقه خازنی یا کاتست سلفی نداریم، بنابراین مدار دارای ۷ فرکانس طبیعی خواهد بود. علاوه بر این با دقت در مدار دیده می‌شود که مدار شامل دو کاتست خازنی و یک حلقه سلفی است. بنابراین مدار دارای ۳ فرکانس طبیعی صفر است. با توجه به مطالب گفته شده، مدار دارای ۴ فرکانس طبیعی غیرصفر و ۳ فرکانس طبیعی صفر است.

مثال ۱۶: در مدار زیر تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر کدام است؟

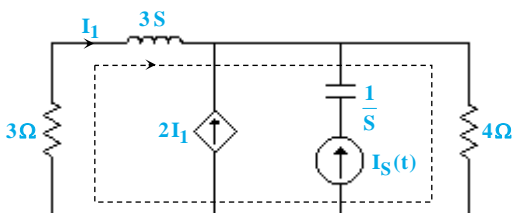


- (۱) ۴
- (۲) ۱
- (۳) ۳
- (۴) ۲

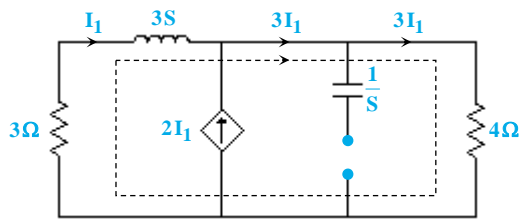


پاسخ: گزینه «۲» ابتدا مدار را به صورت ساده‌تری ترسیم می‌کنیم. حال در مدار ۴ خازن یا المان ذخیره‌کننده انرژی وجود دارد، اما به دلیل وجود دو حلقه خازنی، از این تعداد ۲ واحد کم می‌شود و لذا مدار دارای دو فرکانس طبیعی است. با توجه به وجود یک کاتست خازنی مدار دارای یک فرکانس طبیعی صفر است. بنابراین از دو فرکانس طبیعی مدار یکی صفر خواهد بود. لذا مدار دارای یک فرکانس طبیعی صفر و یک فرکانس طبیعی غیرصفر است.

مثال ۱۷: فرکانس‌های طبیعی مدار شکل زیر کدام است؟



- (۱) $S = 0, S = -5$
- (۲) $S = -5$
- (۳) $S = -3$
- (۴) $S = 0, S = -3$

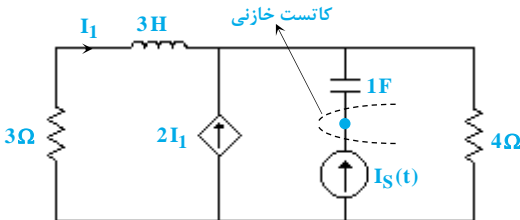


✓ پاسخ: گزینه «۱» برای محاسبه فرکانس‌های طبیعی غیرصفر ابتدا منبع را بی‌اثر می‌کنیم. سپس برای بدست آوردن معادله مشخصه مدار، در حلقه بیرونی مدار KVL می‌زنیم. لذا داریم:

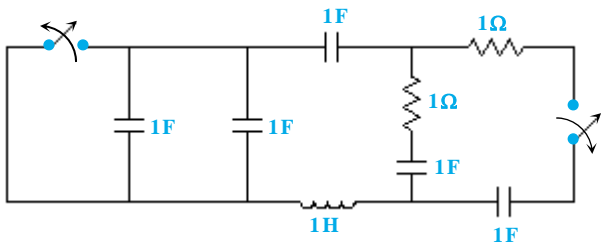
$$3I_1 + 3SI_1 + 3I_1 \times 4 = 0$$

$$\Rightarrow I_1(3 + 3S + 12) = 0 \Rightarrow 3S + 15 = 0 \Rightarrow S = -5$$

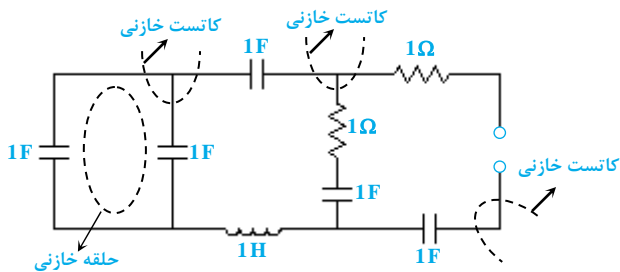
علاوه بر فرکانس $S = -5$ ، با توجه به سری بودن خازن با منبع جریان، به علت وجود کانتست خازنی، $S = 0$ نیز جزو فرکانس‌های طبیعی مدار است.



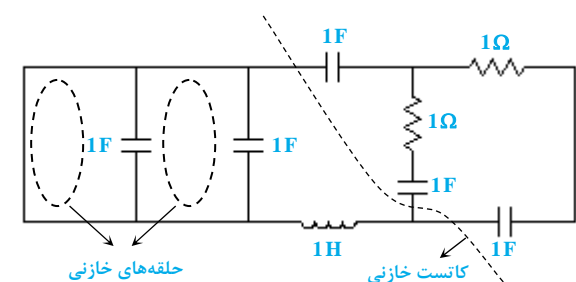
کج مثال ۱۸: در مدار زیر در دو حالت باز و بسته بودن کلیدها کدام گزینه صحیح است؟



- (۱) تعداد فرکانس‌های طبیعی صفر در حالت باز بودن کلیدها با تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر در حالت بسته بودن کلیدها برابر است.
- (۲) تعداد فرکانس‌های طبیعی صفر در حالت باز بودن و بسته بودن کلیدها تفاوتی ندارد.
- (۳) تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر در حالت باز بودن و بسته بودن کلیدها تغییری ندارد.
- (۴) در هر دو حالت تعداد فرکانس‌های طبیعی مدار برابر است.

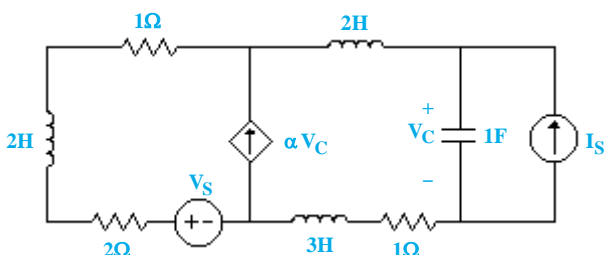


✓ پاسخ: گزینه «۱» ابتدا مدار را در حالت باز بودن کلیدها تحلیل می‌کنیم. در این حالت مدار دارای ۶ المان ذخیره‌کننده انرژی (سلف و خازن) است. با توجه به وجود یک حلقه خازنی از این تعداد یک واحد کم می‌شود. بنابراین مدار دارای ۵ فرکانس طبیعی است. با توجه به وجود ۳ کانتست خازنی در مدار، از ۵ فرکانس طبیعی، ۳ فرکانس طبیعی صفر و ۲ فرکانس طبیعی غیرصفر هستند.



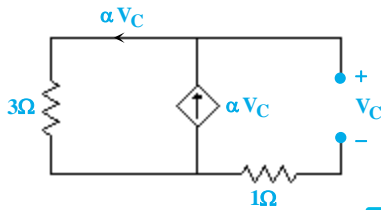
حال اگر کلیدهای مدار را ببندیم، مدار به صورت زیر خواهد بود. با دقت در مدار دیده می‌شود که مدار دارای ۶ المان ذخیره‌کننده انرژی است. با توجه به وجود دو حلقه خازنی، از این تعداد ۲ واحد کم می‌شود. بنابراین مدار دارای ۴ فرکانس طبیعی است. همچنین با توجه به وجود یک کانتست خازنی، مدار دارای یک فرکانس طبیعی صفر است. بنابراین مدار دارای ۳ فرکانس طبیعی غیرصفر و یک فرکانس طبیعی صفر است. حال با توجه به گزینه‌ها فقط گزینه (۱) صحیح است.

کج مثال ۱۹: در مدار زیر در صورتی که $S = 0$ فرکانس طبیعی مدار باشد، مقدار α کدام است؟



- (۱) $\frac{1}{3}$
- (۲) $\frac{1}{2}$
- (۳) ۱
- (۴) ۳

✓ پاسخ: گزینه «۱» برای بدست آوردن فرکانس‌های طبیعی ابتدا منابع مستقل مدار را غیرفعال می‌کنیم. حال اگر فرکانس $S = \omega$ جزو فرکانس‌های طبیعی مدار باشد، می‌توانیم مدار را در فرکانس صفر (DC) تحلیل کرده و α را بدست آوریم. بدین منظور به جای سلف‌ها اتصال کوتاه و به جای خازن‌ها مدار باز قرار می‌دهیم. با نوشتن KVL در حلقه بیرونی مدار داریم:



$$V_C = 3\alpha V_C \Rightarrow \alpha = \frac{1}{3}$$

دقت کنید که رابطه نهایی همان رابطه‌ای است که در نکته ۳ به آن اشاره شد.

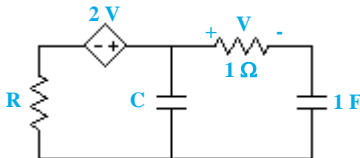
✓ مثال ۲۰: در شبکه زیر مقادیر R و C کدام باشد تا مدار دارای فرکانس طبیعی $S = 10$ باشد؟

(۱) $R = 0/88\Omega$, $C = 0/1F$

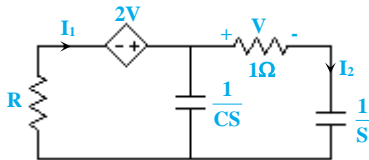
(۲) $R = 0/99\Omega$, $C = 0/01F$

(۳) $R = 1/99\Omega$, $C = 1F$

(۴) $R = 0/55\Omega$, $C = 1/1F$



✓ پاسخ: گزینه «۲» ابتدا مدار را در حوزه فرکانس ترسیم می‌کنیم. حال با نوشتن KVL در حلقه سمت چپ مدار داریم:



$$-2V + \frac{1}{CS}(I_1 - I_2) + RI_1 = 0 \quad (1)$$

$$V + \frac{I_2}{S} + \frac{1}{CS}(I_2 - I_1) = 0 \quad (2)$$

با نوشتن KVL در حلقه سمت راست داریم:

با جایگذاری رابطه $V = I_2$ در روابط (۲) و (۳) داریم:

$$\begin{cases} I_1(R + \frac{1}{CS}) + I_2(-2 - \frac{1}{CS}) = 0 \\ I_1(\frac{-1}{CS}) + I_2(1 + \frac{1}{S} + \frac{1}{CS}) = 0 \end{cases}$$

از روابط بالا ماتریس امپدانس شبکه به صورت زیر خواهد بود:

$$Z = \begin{bmatrix} R + \frac{1}{CS} & -2 - \frac{1}{CS} \\ \frac{-1}{CS} & 1 + \frac{1}{S} + \frac{1}{CS} \end{bmatrix}$$

برای بدست آوردن فرکانس‌های طبیعی مدار، $\det[Z]$ را مساوی صفر قرار می‌دهیم.

در صورتی که $S = 10$ جزو فرکانس‌های طبیعی مدار باشد، باید $S = 10$ در رابطه بالا صادق باشد. حال داریم:

$$(R + \frac{1}{10jC})(1 + \frac{1}{10} + \frac{1}{10jC}) - (\frac{-1}{10jC})(2 + \frac{1}{10jC}) = 0$$

با جداسازی قسمت‌های حقیقی و موهومی داریم:

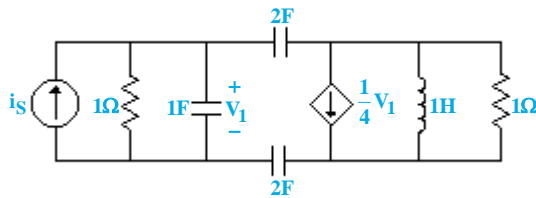
$$[R - (\frac{1}{10} + \frac{1}{10C}) \times \frac{1}{10C} + \frac{1}{100C^2}] - j[\frac{1}{10C} - \frac{2}{10C} + (\frac{R}{10} + \frac{R}{10C})] = 0$$

در صورتی که قسمت‌های موهومی و حقیقی رابطه بالا صفر باشد، داریم:

$$\begin{cases} R - \frac{1}{100C} - \frac{1}{100C^2} + \frac{1}{100C^2} = 0 \\ \frac{1}{10C} - \frac{2}{10C} + \frac{R}{10} + \frac{R}{10C} = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} R = 0/99\Omega \\ C = 0/01F \end{cases}$$

دقت کنید که می‌توانستیم از همان ابتدا S را برابر 10 قرار داده و مسئله را حل کنیم.

کج مثال ۲۱: در مورد مدار مقابل کدام گزینه صحیح است؟



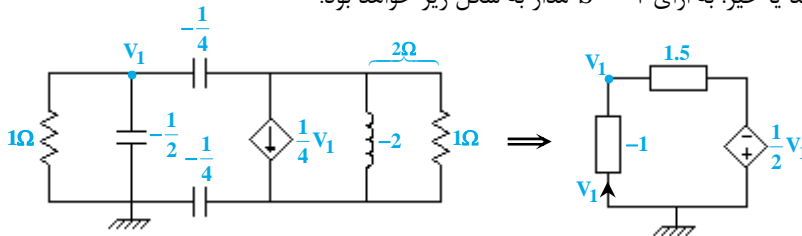
(۱) مدار دارای یک فرکانس طبیعی صفر است و سه فرکانس طبیعی دیگر دارد که برابر است با $(\frac{-5 \pm j\sqrt{V}}{8})$ و -2

(۲) مدار دارای چهار فرکانس طبیعی غیرصفر است.

(۳) مدار تنها سه فرکانس طبیعی دارد.

(۴) مدار دارای یک فرکانس طبیعی صفر است و سه فرکانس طبیعی دیگر دارد که برابر است با $(\frac{-5 \pm j\sqrt{V}}{8})$ و -3

پاسخ: گزینه «۱» مدار دارای چهار عنصر ذخیره‌کننده انرژی بوده که دارای شرایط اولیه مستقل هستند؛ بنابراین مدار چهار فرکانس طبیعی دارد. از طرفی دو خازن ۲ فارادی موجود در مدار تشکیل یک کانتست خازنی می‌دهند؛ لذا یکی از این چهار فرکانس طبیعی صفر است. بنابراین پاسخ صحیح یکی از گزینه‌های (۱) و (۴) خواهد بود که تفاوت آن‌ها در فرکانس طبیعی حقیقی است. از این رو برای حل تست کافی است چک کنیم آیا $S = -2$ یا $S = -3$ جزو فرکانس‌های طبیعی مدار هستند یا خیر. به ازای $S = -2$ مدار به شکل زیر خواهد بود:



$$\text{KVL: } -V_1 + 1/5 \times V_1 - \frac{V_1}{2} = 0 \Rightarrow 0 \times V_1 = 0 \checkmark$$

حال با تحلیل مدار باید به رابطه‌ای به شکل $0 \times V_1 = 0$ برسیم:

لذا $S = -2$ فرکانس طبیعی مدار است و پاسخ گزینه (۱) می‌باشد.

کج مثال ۲۲: به ازای چه مقدار k مدار چهار فرکانس طبیعی صفر دارد؟

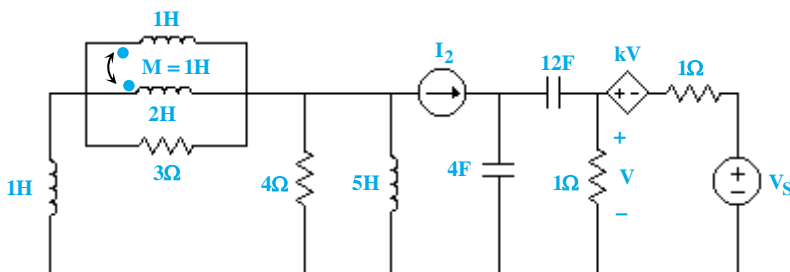
(۱) ۱

(۲) ۲

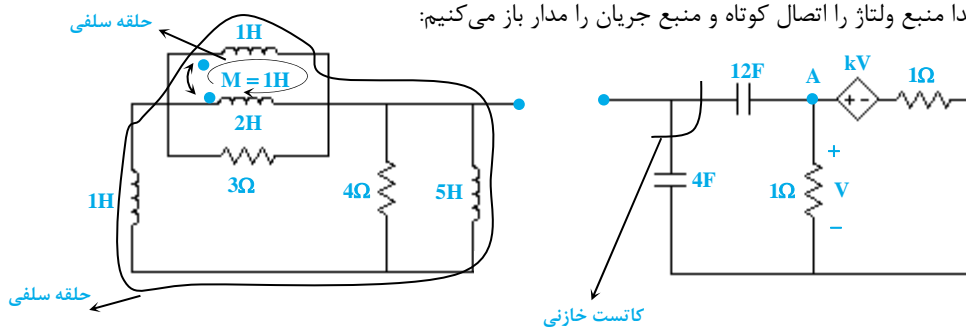
(۳) ۵

(۴) به ازای هیچ مقدار k مدار دارای چهار فرکانس

طبیعی نیست.



پاسخ: گزینه «۲» ابتدا منبع ولتاژ را اتصال کوتاه و منبع جریان را مدار باز می‌کنیم:

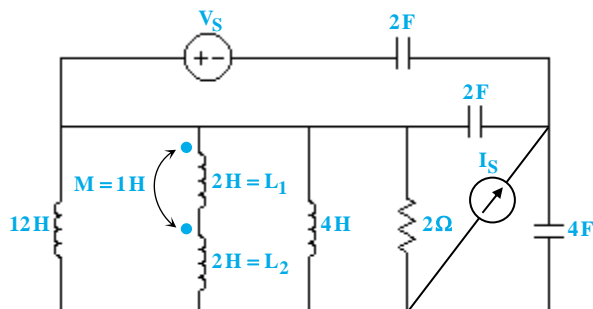


سه فرکانس طبیعی صفر مطابق با مدار بالا قابل مشاهده است. برای ساختن چهارمین فرکانس طبیعی با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$C_{eq} = \frac{12 \times 4}{12 + 4} = 3F \xrightarrow{V_A = V} \frac{V}{\frac{1}{3s}} + \frac{V}{1} + \frac{(1-k)V}{1} = 0 \Rightarrow 3sV + (2-k)V = 0 \Rightarrow 2-k = 0 \Rightarrow k = 2$$

به ازای $k = 2$ مدار دارای چهار فرکانس طبیعی خواهد بود. بنابراین گزینه (۲) صحیح است.

مثال ۲۳: در مدار زیر معادله مشخصه اصلی مدار که شامل همه فرکانس‌های طبیعی صفر و غیرصفر است، در کدام گزینه وجود دارد؟

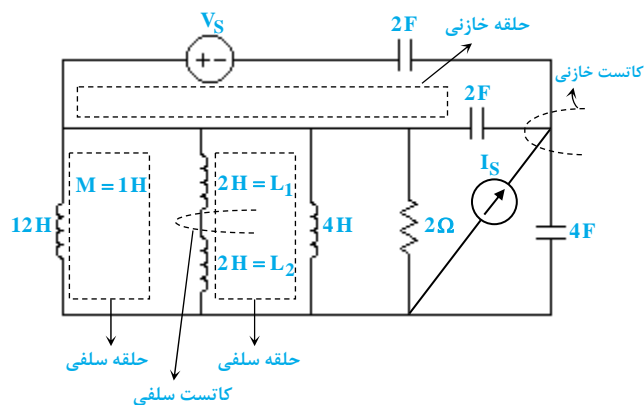


$$S^2(S^2 + \frac{1}{4}S + \frac{1}{4}) = 0 \quad (1)$$

$$S^2 + \frac{1}{4}S + \frac{1}{4} = 0 \quad (2)$$

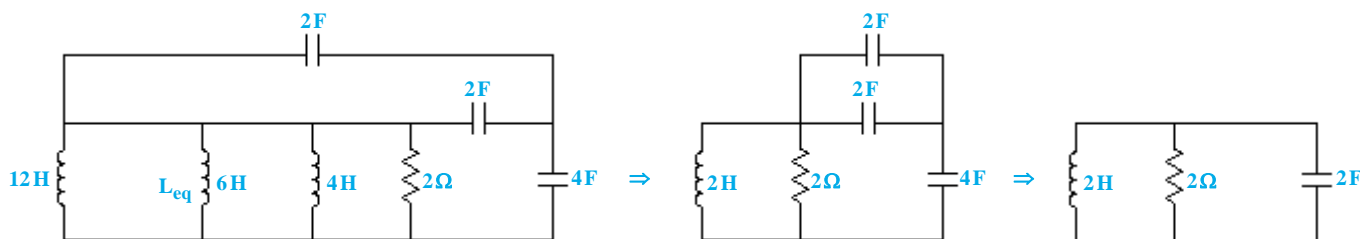
$$S(S^2 + \frac{1}{4}S + \frac{1}{4}) = 0 \quad (3)$$

$$S^3(S^2 + \frac{1}{4}S + \frac{1}{4}) = 0 \quad (4)$$



پاسخ: گزینه «۴» ابتدا تعداد فرکانس‌های صفر و غیرصفر را محاسبه می‌کنیم. مدار دارای ۷ المان ذخیره‌کننده انرژی (سلف و خازن) می‌باشد. با توجه به وجود یک حلقه خازنی و یک کانست سلفی، از این تعداد ۲ واحد کم می‌شود؛ لذا مدار دارای ۵ فرکانس طبیعی می‌باشد. با توجه به وجود دو حلقه سلفی و یک کانست خازنی مدار دارای سه فرکانس طبیعی صفر است. لذا از ۵ فرکانس طبیعی مدار، ۳ تا برابر با صفر است. بنابراین مدار دارای ۲ فرکانس غیرصفر و ۳ فرکانس طبیعی صفر است.

برای بدست آوردن فرکانس‌های طبیعی غیرصفر، سلف‌ها و خازن‌های مدار را ساده کرده و منابع مستقل ولتاژ و جریان را غیرفعال می‌کنیم.



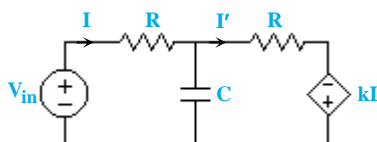
$$L_{eq} = L_1 + L_2 + 2M = 2 + 2 + 2 \times 1 = 6H$$

با توجه به تشکیل مدار RLC موازی، می‌توان برای تعیین معادله مشخصه شامل فرکانس‌های طبیعی غیرصفر، از فرمول زیر استفاده کرد.

$$\alpha = \frac{1}{2RC} = \frac{1}{2 \times 2 \times 2} = \frac{1}{8} \quad \text{و} \quad \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} = \frac{1}{\sqrt{2 \times 2}} = \frac{1}{2} \left(\frac{\text{rad}}{\text{sec}} \right)$$

$$S^2 + 2\alpha S + \omega_0^2 = 0 \Rightarrow S^2 + \frac{1}{4}S + \frac{1}{4} = 0$$

[معادله مشخصه اصلی مدار شامل همه فرکانس‌های طبیعی صفر و غیرصفر] : $S^2(S^2 + \frac{1}{4}S + \frac{1}{4}) = 0$



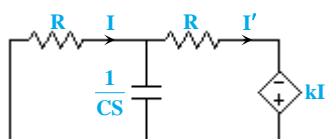
مثال ۲۴: در مدار زیر مقدار k کدام باشد تا مدار حالت پایدار داشته باشد؟

$$k > R \quad (1)$$

$$k < R \quad (2)$$

$$k < 2R \quad (3)$$

$$k > 2R \quad (4)$$



پاسخ: گزینه «۳» برای پایدار بودن مدار باید تمام فرکانس‌های طبیعی مدار در سمت چپ محور $j\omega$ قرار گیرند. حال ابتدا با غیرفعال کردن منابع مستقل، مدار را در حوزه فرکانس ترسیم می‌کنیم. با نوشتن KVL در حلقه‌های مدار داریم:

$$\text{KVL (حلقه سمت چپ)} : +RI + \frac{1}{CS}(I - I') = 0$$

$$\text{KVL (حلقه سمت راست)} : -kI + \frac{1}{CS}(I' - I) + RI' = 0$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} R + \frac{1}{CS} & -\frac{1}{CS} \\ -k - \frac{1}{CS} & R + \frac{1}{CS} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I \\ I' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

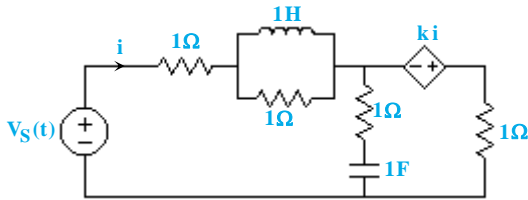


برای بدست آوردن معادله مشخصه مدار، لازم است که دترمینال ماتریس Z ، مساوی صفر قرار داده شود. حال داریم:

$$\det[Z] = \left(R + \frac{1}{CS}\right)^2 - \frac{k}{SC} - \frac{1}{S^2 C^2} = 0 \Rightarrow \frac{SR^2 C + 2R - k}{CS} = 0 \Rightarrow S = \frac{k - 2R}{R^2 C}$$

برای پایداری مدار فرکانس طبیعی حقیقی مدار باید منفی باشد.

$$\Rightarrow k - 2R < 0 \Rightarrow k < 2R$$



مثال ۲۵: به ازای چه مقدار یا مقادیری از k مدار شکل زیر نوسانی می‌شود؟

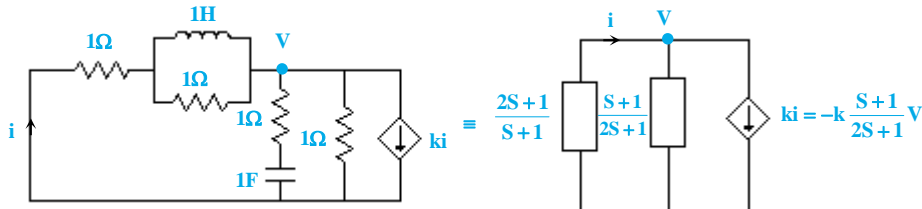
(۱) $k < 2$

(۲) $k > 5$

(۳) $k = 3$

(۴) به ازای هیچ مقداری از k ، این مدار نوسانی نمی‌شود.

پاسخ: گزینه «۴» نوسانی شدن یک مدار یا یک سیستم متأثر از فرکانس‌های طبیعی آن مدار یا سیستم است؛ پس در این تست ابتدا فرکانس‌های طبیعی مدار را بدست آوریم. فرکانس‌های طبیعی مدار مستقل از ورودی‌های مدار بوده و بنابراین می‌توانیم منبع ولتاژ V_S را صفر کنیم. اکنون مدار معادل زیر را در نظر گرفته، سعی می‌کنیم فرکانس‌های طبیعی مدار را از طریق محاسبه چندجمله‌ای مشخصه V بدست آوریم: (در این مدار معادل نورتن شاخه سمت راست مدار جایگزین آن شده است)



اکنون در گره مرکزی KCL می‌زنیم تا بتوانیم معادله مشخصه V را که شامل فرکانس‌های طبیعی مدار می‌شود، بدست آوریم:

$$\frac{S+1}{2S+1} V + \frac{2S+1}{S+1} V - k \frac{S+1}{2S+1} V = 0 \Rightarrow \frac{(1-k)(S+1)^2 + (2S+1)^2}{(S+1)(2S+1)} V = 0 \Rightarrow [(\Delta - k)S^2 + (6 - 2k)S + 2 - k] V = 0$$

ریشه‌های معادله مشخصه $(\Delta - k)S^2 + (6 - 2k)S + 2 - k = 0$ فرکانس‌های طبیعی مدار هستند. برای این که سیستم نوسانی شود، ضریب S در معادله مشخصه باید صفر شود:

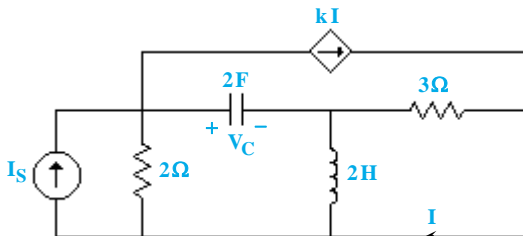
$$6 - 2k = 0 \Rightarrow k = 3$$

$$k = 3 \Rightarrow 2S^2 - 1 = 0 \Rightarrow S = \pm \frac{\sqrt{2}}{2}$$

حال به ازای $k = 3$ ریشه‌های معادله مشخصه را محاسبه می‌کنیم:

مشخص است که ریشه‌های معادله مشخصه در این حالت حقیقی و البته ناپایدار بوده و بنابراین، این مدار نمی‌تواند نوسانی باشد.

مثال ۲۶: در مدار زیر مقدار k کدام باشد تا مدار در حالت صفر بودن I_S ، به صورت نوسان‌ساز عمل کند؟



(۱) ۸

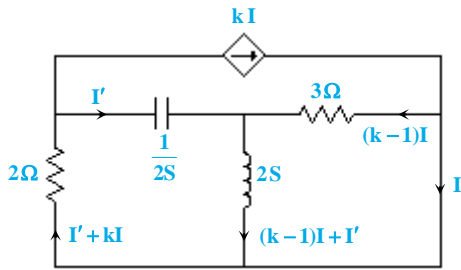
(۲) ۱

(۳) ۵

(۴) مدار به ازای هیچ مقدار k نوسان‌ساز نخواهد بود.

پاسخ: گزینه «۴» برای برقراری حالت نوسان‌سازی در مدار، ابتدا مدار را در حوزه فرکانس ترسیم کرده و معادله مشخصه مدار را بدست می‌آوریم و ضریب S را مساوی صفر قرار می‌دهیم. در این حالت منابع مستقل را غیرفعال می‌کنیم. حال با نوشتن KVL در حلقه‌های سمت چپ و راست مدار داریم:

$$3(I(k-1)) + 2S[(k-1)I + I'] = 0 \quad , \quad 2[I' + kI] + \frac{I'}{2S} + 2S[(k-1)I + I'] = 0$$



$$\Rightarrow \begin{cases} I'[\frac{1}{2S} + 2S + 2] + I[2S(k-1) + 2k] = 0 \\ I'[2S] + I[(k-1)(2S + 3)] = 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} \frac{1}{2S} + 2S + 2 & 2S(k-1) + 2k \\ 2S & (k-1)(2S + 3) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I' \\ I \end{bmatrix} = 0$$

برای بدست آوردن معادله مشخصه، دترمینان ماتریس امپدانس بدست آمده را برابر صفر قرار می‌دهیم.

$$\Rightarrow [\frac{1}{2S} + 2S + 2][(k-1)(2S + 3)] - 2S[2S(k-1) + 2k] = 0 \Rightarrow S^2[6k - 10] + 7S(k-1) + \frac{3}{2}(k-1) = 0$$

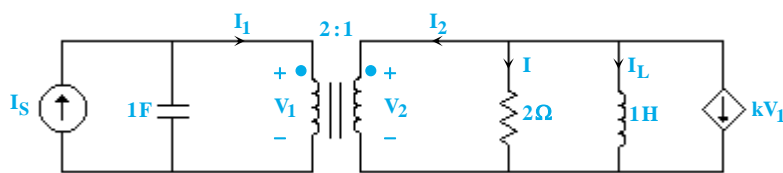
$$\Rightarrow S^2 + \frac{7(k-1)}{6k-10}S - \frac{3(k-1)}{2(6k-10)} = 0$$

برای برقراری حالت بی‌اتلاف یا همان حالت نوسان‌سازی، فرکانس‌های طبیعی باید روی محور $j\omega$ باشند؛ لذا باید ضریب S در معادله مشخصه صفر شود.

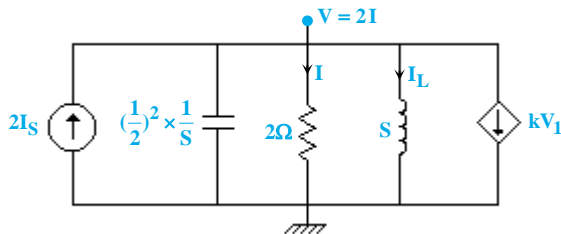
$$7(k-1) = 0 \Rightarrow k = 1 \Rightarrow S^2 = 0 \Rightarrow S = 0, 0$$

از آنجایی که فرکانس‌های طبیعی مدار مکرر (از مرتبه ۲) هستند، مدار ناپایدار بوده و نوسانی نیست.

مثال ۲۷: در مدار شکل زیر به ازای چه مقدار k ، فرکانس‌های طبیعی I ، موهومی خالص می‌شوند و مدار در حالت بی‌اتلاف کار می‌کند؟



- ۱ (۱)
- $\frac{1}{4}$ (۲)
- $-\frac{1}{4}$ (۳)
- ۱ (۴)



پاسخ: گزینه «۳» برای حل این سؤال، ابتدا باید پارامتر I را بر حسب منبع

ورودی در حوزه فرکانس محاسبه کرد و فرکانس‌های طبیعی متغیر I را بدست آورد. حال ابتدا المان‌های مدار را از سمت اولیه به سمت ثانویه منتقل می‌کنیم و مدار را در حوزه فرکانس ترسیم می‌کنیم.

با نوشتن رابطه KCL در گره بالای مدار داریم:

$$I + \frac{2I}{S} + 8SI + kV_1 = 2I_S \quad (1)$$

با توجه به روابط ترانسفورمر داریم:

$$\frac{V_1}{V_2} = \frac{1}{2} \Rightarrow V_1 = 2V_2, \quad V_2 = 2I$$

$$I(1 + \frac{2}{S} + 8S) + k \times 2V_2 = 2I_S \Rightarrow I(1 + \frac{2}{S} + 8S) + k \times 4I = 2I_S \Rightarrow I = \frac{2I_S}{1 + \frac{2}{S} + 8S + 4k}$$

با جایگذاری روابط بالا در رابطه (۱) داریم:

برای محاسبه فرکانس‌های طبیعی مربوط به متغیر I ، مخرج رابطه I را مساوی صفر قرار می‌دهیم:

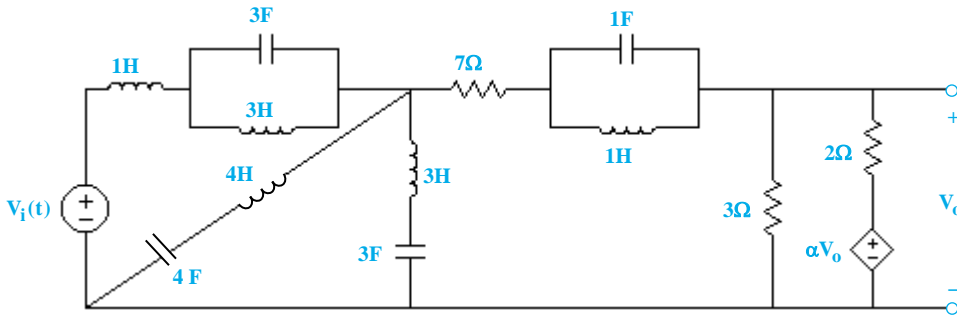
$$1 + \frac{2}{S} + 8S + 4k = 0 \Rightarrow 8S^2 + (1 + 4k)S + 2 = 0$$

برای این که ریشه‌های معادله مشخصه یا فرکانس‌های طبیعی متغیر I ، موهومی خالص شوند، لازم است که ضریب S در معادله مشخصه صفر شود. حال داریم:

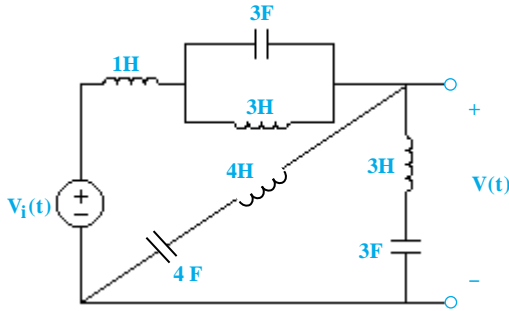
$$(1 + 4k) = 0 \Rightarrow k = -\frac{1}{4} \Rightarrow 8S^2 + 2 = 0 \Rightarrow S^2 + \frac{1}{4} = 0 \Rightarrow S = \pm j\frac{1}{2}$$

دقت شود که می‌توانستیم I_S را برابر صفر فرض کرده و ضریب I را به عنوان معادله‌ی مشخصه در نظر بگیریم؛ در این حالت نیز به معادله‌ی فوق می‌رسیدیم.

مثال ۲۸: در مدار زیر مقدار α کدام باشد تا تمام قطب‌های $H(S) = \frac{V_o(S)}{V_i(S)}$ روی محور $j\omega$ باشد؟



- (۱) $\frac{5}{4}$
- (۲) $\frac{5}{3}$
- (۳) $\frac{2}{5}$
- (۴) $\frac{4}{5}$

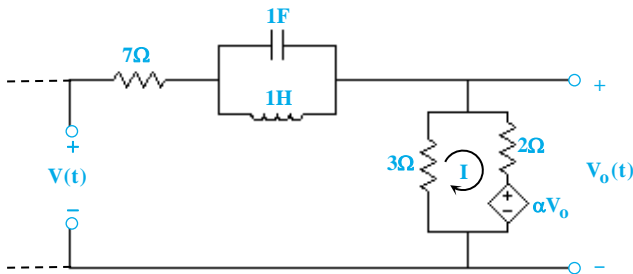


پاسخ: گزینه «۲» برای حل این تست ابتدا قسمت سمت چپ مدار را به شکل روبه‌رو در نظر بگیرید.

با توجه به این که این مدار تنها از سلف و خازن (با مقادیر مثبت) تشکیل شده و فاقد مقاومت و منابع وابسته است، فرکانس‌های طبیعی آن همگی بر روی محور $j\omega$ قرار دارند؛ بنابراین قطب‌های تابع انتقال $\frac{V(s)}{V_i(s)}$ همگی موهومی و یا برابر صفر هستند. حال اگر مقدار α در مدار اصلی، طوری تنظیم شود که

دو شاخه موازی سمت راست مدار اصلی، معادل با مقاومت بی‌نهایت یا به عبارت دیگر، مدار باز گردند، خواهیم داشت: $V_o(t) = V(t) \Rightarrow \frac{V(s)}{V_i(s)} = \frac{V_o(s)}{V_i(s)}$

اگر جریان I در حلقه سمت راست مدار گردش کند، این امر محقق می‌شود:



$$I = -\frac{V_o}{3} = \frac{1-\alpha}{2} V_o$$

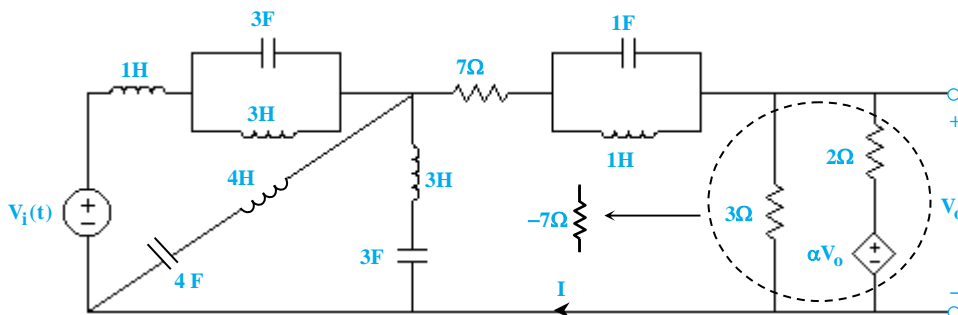
$$\Rightarrow \frac{1-\alpha}{2} = -\frac{1}{3} \Rightarrow \alpha = \frac{5}{3}$$

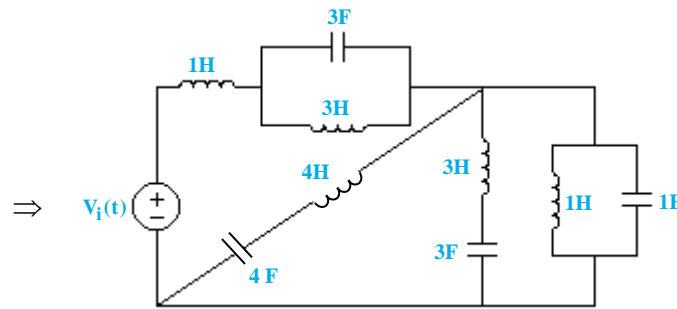
در این حالت جریانی از مقاومت و مدار LC موازی در سمت راست آن نمی‌گذرد و $V(t) = V_o(t)$ خواهد بود. بنابراین قطب‌های تابع انتقال $\frac{V_o(s)}{V_i(s)}$

همچون قطب‌های تابع انتقال $\frac{V(s)}{V_i(s)}$ بر روی محور $j\omega$ قرار خواهند گرفت. اما در یک حالت دیگر نیز ممکن است قطب‌های تابع انتقال $\frac{V_o(s)}{V_i(s)}$ روی محور

$j\omega$ قرار گیرند و آن زمانی است که دو شاخه موازی سمت راست، همچون یک مقاومت -7 اهم عمل کنند. در این حالت نیز، مدار مشابه یک مدار بدون

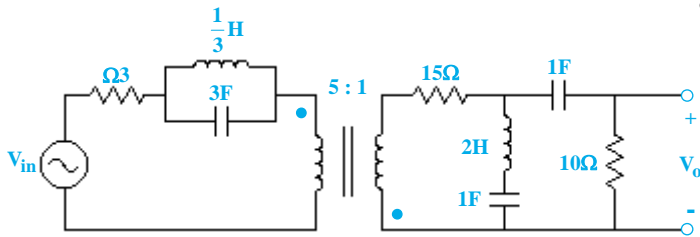
مقاومت عمل کرده و فرکانس‌های طبیعی آن تماماً روی محور $j\omega$ قرار خواهند گرفت. $V_o = -7I$, $I = \frac{V_o}{3} + \frac{(1-\alpha)V_o}{2} = -\frac{V_o}{7} \Rightarrow \alpha = \frac{41}{21}$





در این حالت مقدار α در گزینه‌ها نیست، پس همان مقدار $\alpha = \frac{5}{3}$ صحیح است.

مثال ۲۹: صفرهای تابع انتقال $H(S) = \frac{V_0(S)}{V_1(S)}$ در مدار زیر کدام است؟



(۱) $S = \pm j, S = \frac{\pm j}{\sqrt{2}}$

(۲) $S = 0, S = \frac{\pm j}{\sqrt{2}}$

(۳) $S = 0, S = \pm j, S = \frac{\pm j}{\sqrt{2}}$

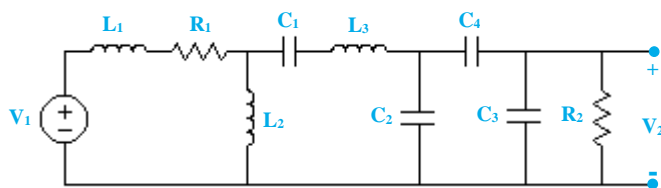
(۴) $S = 0, S = \pm j$

پاسخ: گزینه «۳» با دقت در شکل دیده می‌شود که یک مدار LC سری با یک سلف ۲H و خازن ۱F در سمت راست مدار وجود دارد؛ لذا یکی از جفت صفرهای تابع انتقال $S = \frac{\pm j}{\sqrt{2 \times 1}}$ می‌باشد و در حالتی که فرکانس موج ورودی برابر $\frac{\pm j}{\sqrt{2}}$ شود، به جای LC سری فوق اتصال کوتاه قرار می‌گیرد و V_0 صفر می‌شود. همچنین با توجه به شکل مدار دیده می‌شود که یک مدار LC موازی در سمت چپ مدار موجود است و این LC موازی باعث ایجاد یک جفت صفر به صورت $S = \frac{\pm j}{\sqrt{\frac{1}{3} \times 3}} = \pm j$ در تابع شبکه خواهد شد. با بررسی بیشتر در مدار می‌بینیم که یک خازن سری با V_0 نیز وجود دارد که در

فرکانس $S = 0$ باعث صفر شدن خروجی می‌شود. در نتیجه صفرهای تابع انتقال به صورت روبرو است:

$S = 0, S = \pm j, S = \frac{\pm j}{\sqrt{2}}$

مثال ۳۰: کدامیک از مقادیر زیر، صفری از تابع تبدیل $\frac{V_2(S)}{V_1(S)}$ تعریف شده در مدار زیر می‌باشد؟



(۱) $j \frac{1}{\sqrt{L_2 C_2}}$

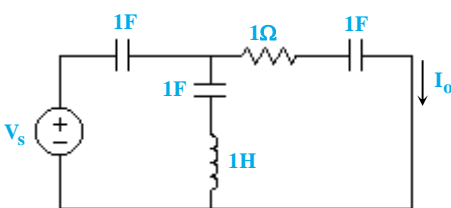
(۲) $j \frac{1}{\sqrt{L_1 C_1}}$

(۳) $j \frac{1}{\sqrt{L_2 C_3}}$

(۴) هیچکدام

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به گزینه‌ها دیده می‌شود که صفر تابع انتقال باید در اثر رزونانس یک LC سری یا موازی تشکیل شده باشد. طبق مطالب گفته شده در صورتی که یک LC سری در شاخه‌های موازی با خروجی باشد و یا یک LC موازی در شاخه‌های سری با خروجی باشد، صفر تابع انتقال ایجاد خواهد شد. با دقت در شکل هیچ کدام از دو مورد بالا وجود ندارد و مدار دارای صفر تابع انتقال به صورت گزینه‌های (۱) و (۲) و (۳) نمی‌باشد.

مثال ۳۱: در مدار شکل زیر، مقادیر موارد «الف» تا «ج» به ترتیب از راست به چپ در کدام گزینه آمده است؟



الف) تعداد قطب‌های تابع انتقال شبکه، $H(s) = \frac{I_0(S)}{V_s(S)}$

ب) تعداد قطب‌های صفر تابع انتقال شبکه، $H(s) = \frac{I_0(S)}{V_s(S)}$

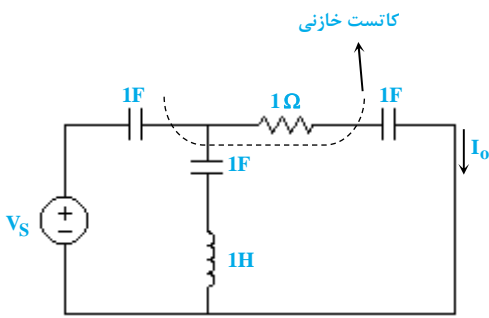
ج) تعداد فرکانس‌های طبیعی صفر مدار.

۰ ، ۰ ، ۴ (۴)

۱ ، ۰ ، ۳ (۳)

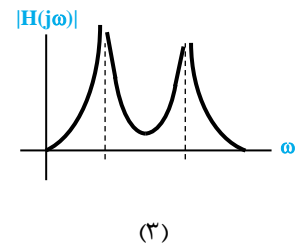
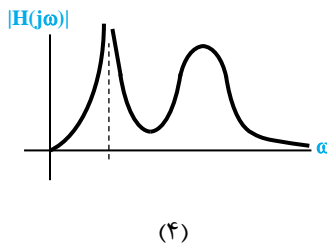
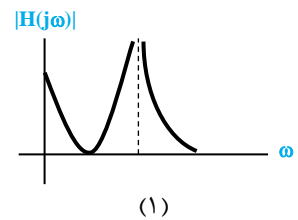
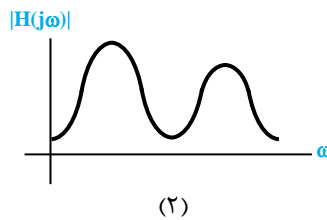
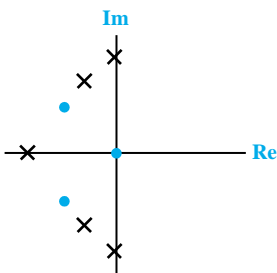
۱ ، ۰ ، ۴ (۲)

۱ ، ۱ ، ۳ (۱)



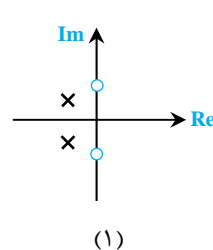
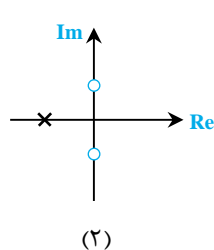
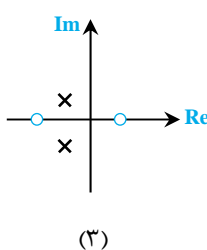
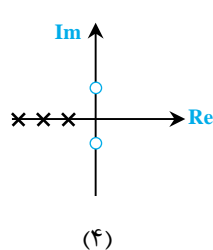
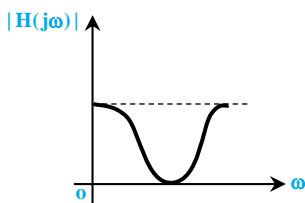
پاسخ: گزینه «۳» در درجه اول با توجه به وجود ۴ عنصر ذخیره‌کننده انرژی مدار، مرتبه مدار برابر ۴ بوده و مدار دارای ۴ فرکانس طبیعی می‌باشد. از طرفی به علت وجود یک کاتست خازنی، یکی از فرکانس‌های طبیعی مدار برابر صفر است. تعداد قطب‌های تابع $H(S)$ بطور پیش‌فرض برابر با تعداد فرکانس‌های طبیعی مدار یعنی برابر ۴ می‌باشد؛ اما باید این نکته را در نظر گرفت که در فرکانس صفر بعلت مدار باز شدن خازن سمت راست مدار، مقدار I_0 صفر است؛ بنابراین $S = 0$ یک صفر تابع $H(S)$ است و نمی‌تواند همزمان قطب آن نیز باشد. پس تابع $H(S)$ سه قطب غیرصفر دارد. با توجه به مطالب بیان شده گزینه (۳) پاسخ تست می‌باشد.

مثال ۳۲: در صورتی که نمودار صفر و قطب یک تابع شبکه به صورت زیر باشد، کدام نمودار تغییرات اندازه تابع شبکه فوق را بر حسب ω نمایش می‌دهد؟



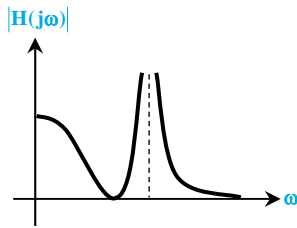
پاسخ: گزینه «۴» با دقت در نمودار صفر و قطب دیده می‌شود که یک صفر در مبدأ وجود دارد. در این حالت باید اندازه تابع شبکه در مبدأ برابر صفر باشد. وجود یک زوج صفر مختلط و مزدوج باعث ایجاد یک مینیمم محلی و وجود یک زوج قطب مختلط و مزدوج باعث ایجاد یک ماکزیمم محلی می‌شود. با توجه به وجود یک زوج قطب موهومی، تابع شبکه باید یک ماکزیمم با اندازه بینهایت نیز داشته باشد. همچنین بیشتر بودن تعداد قطب‌ها از صفرها بیانگر صفر شدن تابع شبکه در $\omega = \infty$ است. بنابراین گزینه «۴» صحیح است.

مثال ۳۳: اندازه تابع تبدیل یک سیستم فیزیکی به صورت شکل زیر است. دیاگرام صفر و قطب سیستم مذکور کدامیک از موارد زیر می‌تواند باشد؟

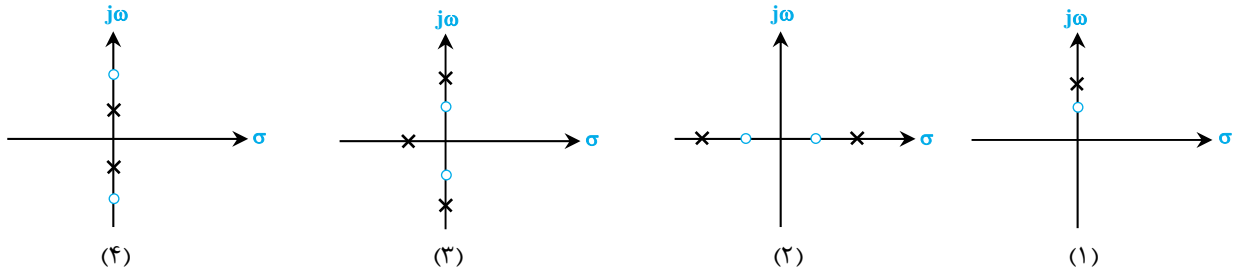


پاسخ: گزینه «۱» با توجه به وجود یک مینیمم روی محور ω ، تابع انتقال باید دارای یک جفت صفر بر روی محور $j\omega$ باشد. با دقت در منحنی تغییرات $|H(j\omega)|$ با ω دیده می‌شود که $|H(0)| = |H(\infty)| = k$ است و لذا باید درجه صورت و مخرج یکی باشد. بنابراین باید مدار دارای دو قطب نیز باشد. در نتیجه تابع تبدیل می‌تواند به صورت روبرو مطابق با گزینه (۱) باشد.

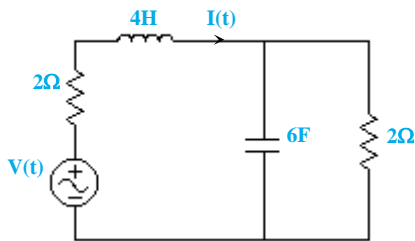
$$H(S) = \frac{S^2 + \alpha}{S^2 + \beta S + k}$$



مثال ۳۴: با فرض اینکه منحنی اندازه پاسخ فرکانسی یک سیستم فیزیکی، $|H(j\omega)|$ ، مطابق شکل مقابل باشد، کدام یک از آرایش‌های قطب و صفر زیر متعلق به سیستم مذکور است؟

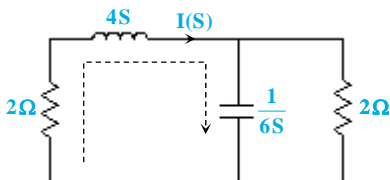


پاسخ: گزینه «۳» با توجه به یک مینیمم در روی محور افقی، تابع شبکه دارای یک زوج صفر روی محور $j\omega$ است. همچنین با توجه به وجود یک ماکزیمم، تابع شبکه دارای دو قطب است و به خاطر بینهایت بودن اندازه تابع شبکه در این ماکزیمم، این زوج قطب روی محور $j\omega$ می‌باشند. در صورتی که به اندازه تابع شبکه در بینهایت دقت کنیم، خواهیم دید که اندازه مذکور برابر صفر است؛ لذا درجه مخرج از صورت در تابع شبکه بیشتر است. پس تابع انتقال دارای ۲ قطب روی محور $j\omega$ و یک قطب عادی و دو صفر روی محور $j\omega$ است. بنابراین گزینه (۳) صحیح است.



مثال ۳۵: ضریب کیفیت مدار زیر کدام است؟

- (۱) $\frac{5}{\sqrt{12}}$
- (۲) $\frac{7}{\sqrt{12}}$
- (۳) $\frac{\sqrt{12}}{7}$
- (۴) $\frac{\sqrt{12}}{5}$



پاسخ: گزینه «۳» ابتدا مدار را در حوزه فرکانس ترسیم کرده و با نوشتن KVL در مدار، معادله مشخصه مدار را محاسبه می‌کنیم.

$$2I(S) + 4SI(S) + I(S) \cdot (2 \parallel \frac{1}{6S}) = 0 \Rightarrow I(S) [2 + 4S + \frac{2 \times \frac{1}{6S}}{2 + \frac{1}{6S}}] = 0$$

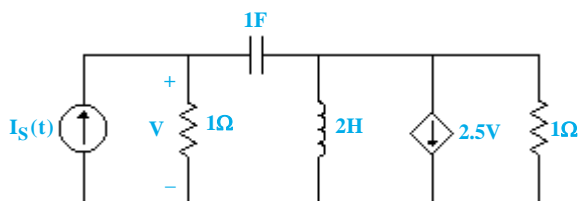
با صفر قرار دادن ضریب $I(S)$ معادله مشخصه مدار را بدست می‌آوریم:

$$2 + 4S + \frac{2}{12S+1} = 0 \Rightarrow (2 + 4S)(12S+1) + 2 = 0 \Rightarrow 48S^2 + 28S + 4 = 0 \Rightarrow S^2 + \frac{7}{12}S + \frac{1}{12} = 0$$

$$S^2 + 2\alpha S + \omega_0^2 = 0 \Rightarrow 2\alpha = \frac{7}{12} = BW \Rightarrow \omega_0^2 = \frac{1}{12}, \omega_0 = \sqrt{\frac{1}{12}} \left(\frac{\text{rad}}{\text{sec}}\right)$$

$$Q = \frac{\omega_0}{BW} = \frac{\sqrt{\frac{1}{12}}}{\frac{7}{12}} = \frac{12 \times \frac{1}{\sqrt{12}}}{7} = \frac{\sqrt{12}}{7}$$

مثال ۳۶: مقدار پهنای باند مدار شکل زیر بر حسب رادیان بر ثانیه مطابق با کدام گزینه است؟

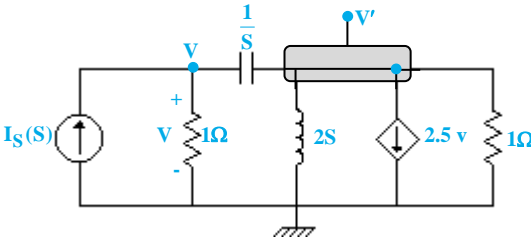


- (۱) $\frac{1}{3}$
- (۲) $\frac{1}{2}$
- (۳) ۱
- (۴) ۳



✓ پاسخ: گزینه «۱» برای بدست آوردن مقدار BW باید معادله مشخصه مدار معلوم شود. لذا باید معادلات KCL در گره‌های مدار نوشته شده و ماتریس ادمیتانس مدار تشکیل شود و سپس دترمینان ماتریس ادمیتانس مساوی صفر قرار داده شود.

با نوشتن KCL در گره سمت چپ داریم:



$$\frac{V}{1} + S(V - V') = I_S(S)$$

با نوشتن KCL در گره سمت راست داریم:

$$\frac{V'}{2S} + \frac{V'}{1} + (V' - V)S + 2/\Delta V = 0$$

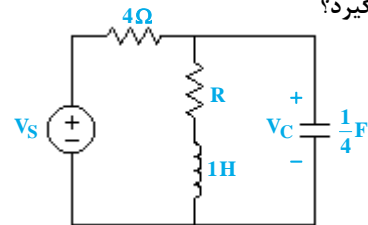
با مرتب‌سازی روابط بالا داریم:

$$\begin{cases} V(S+1) + V'(-S) = I_S \\ V(2/\Delta - S) + V'(S+1 + \frac{1}{2S}) = 0 \end{cases} \Rightarrow Y = \begin{bmatrix} S+1 & -S \\ 2/\Delta - S & S+1 + \frac{1}{2S} \end{bmatrix}$$

برای بدست آوردن معادله مشخصه، دترمینان ماتریس Y را مساوی صفر قرار می‌دهیم:

$$\det[Y] = 0 \Rightarrow S^2 + \frac{1}{3}S + \frac{1}{9} = 0 \Rightarrow 2\alpha = BW = \frac{1}{3} \left(\frac{\text{rad}}{\text{sec}} \right)$$

📌 مثال ۳۷: به ازای چه مقدار یا مقادیری از R بر حسب اهم، مدار شکل زیر در حالت میرایی بحرانی قرار می‌گیرد؟



۵ (۱)

-۳ (۲)

۵ یا -۳ (۳)

(۴) به ازای هیچ مقداری از R مدار به حالت میرایی بحرانی نمی‌رود.

✓ پاسخ: گزینه «۱» حتماً می‌دانید که برای تشخیص نوع حالت گذرای مدار باید به سراغ فرکانس‌های طبیعی مدار برویم. این فرکانس‌ها را می‌توان با

تعیین چندجمله‌ای مشخصه مدار که همان مخرج تابع انتقال مدار است، بدست آورد. با نوشتن روابط KCL در گره مرکزی مدار می‌توان معادله مشخصه V_C را بدست آورده و از روی آن حالت گذرای مدار را تعیین نمود:

$$\frac{1}{4}V_C + \frac{1}{R+S}V_C + \frac{S}{4}V_C = 0 \Rightarrow \frac{(S+1)(R+S)+4}{4(R+S)}V_C = 0 \Rightarrow \frac{S^2 + (R+1)S + R + 4}{4(R+S)}V_C = 0$$

بنابراین چندجمله‌ای مشخصه مدار بصورت زیر است:

$$S^2 + (R+1)S + R + 4 = 0$$

برای این که مدار در حالت میرایی بحرانی باشد، بایستی چندجمله‌ای مشخصه دارای یک جفت ریشه تکراری حقیقی باشد که در این صورت این چندجمله‌ای به شکل $S^2 + 2\omega_0 S + \omega_0^2$ خواهد بود؛ پس باید داشته باشیم:

$$R + 4 = \left(\frac{R+1}{2}\right)^2 \Rightarrow R^2 - 2R - 15 = 0 \Rightarrow (R+3)(R-5) = 0 \Rightarrow \begin{cases} R = -3 \\ R = 5 \end{cases}$$

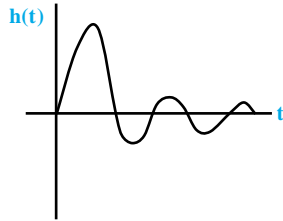
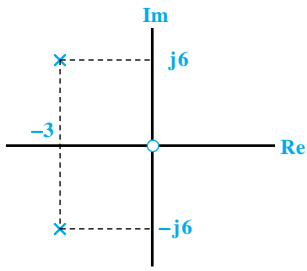
حال به ازای هر دو مقدار به دست آمده برای R پایداری ریشه‌های چندجمله‌ای مشخصه را بررسی می‌کنیم:

$$R = -3 \Rightarrow S^2 - 2S + 1 = 0 \Rightarrow S_1 = 1, S_2 = 1 \text{ ناپایدار}$$

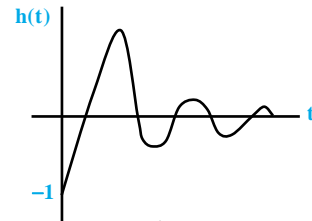
$$R = 5 \Rightarrow S^2 + 6S + 9 = 0 \Rightarrow S_1 = -3, S_2 = -3 \text{ پایدار}$$

پس تنها مقدار $R = 5$ قابل قبول است.

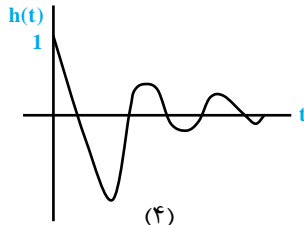
مثال ۳۸: با توجه به نمودار صفر و قطب زیر برای تابع شبکه مدار، کدام گزینه برای پاسخ ضربه مدار قابل قبول است؟ (بهره ثابت را یک فرض کنید).



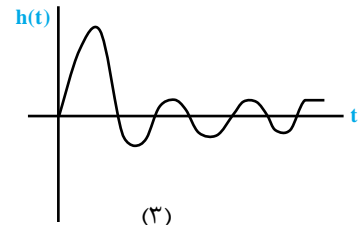
(۲)



(۱)



(۴)



(۳)

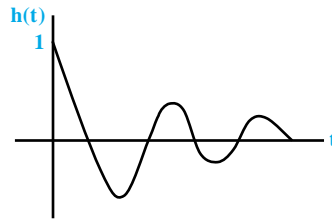
پاسخ: گزینه «۴»

روش اول: با توجه به نمودار صفر و قطب، تابع شبکه مدار به صورت روبرو است:

$$H(S) = \frac{S}{(S+\alpha)^2 + \omega_d^2} = \frac{S}{(S+3)^2 + 6^2}$$

پاسخ ضربه مدار برابر با لاپلاس معکوس تابع شبکه است. حال داریم:

$$h(t) = L^{-1}[H(S)] = L^{-1}\left[\frac{S}{(S+3)^2 + 6^2}\right] = L^{-1}\left[\frac{S+3}{(S+3)^2 + 6^2} - \frac{3}{(S+3)^2 + 6^2}\right] = e^{-3t}(\cos 6t - 0.5 \sin 6t)$$



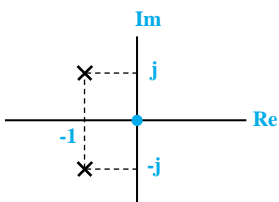
با رسم پاسخ ضربه یا $h(t)$ داریم:

روش دوم: با توجه به تفاوت گزینه‌ها در نقاط شروع و انتهای پاسخ ضربه، مقادیر $h(t=0)$ و $h(t=\infty)$ را با قضیه مقدار نهایی و مقدار اولیه بدست می‌آوریم:

$$h(t=0) = \lim_{S \rightarrow \infty} SH(S) = \lim_{S \rightarrow \infty} \frac{S^2}{(S+3)^2 + 6^2} = 1$$

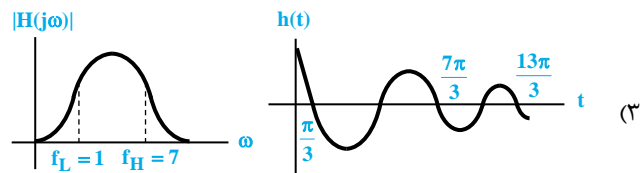
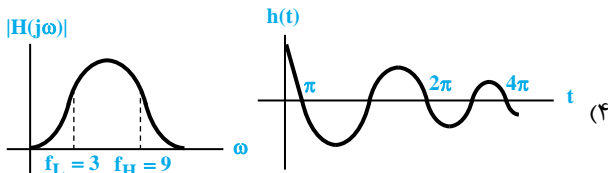
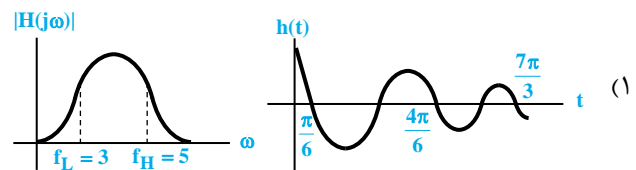
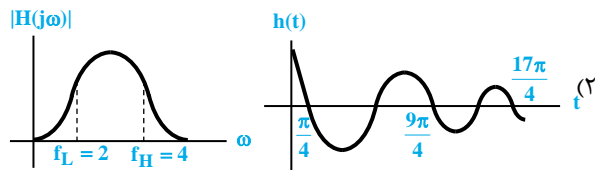
$$h(t=\infty) = \lim_{S \rightarrow 0} SH(S) = \lim_{S \rightarrow 0} \frac{S^2}{(S+3)^2 + 6^2} = 0$$

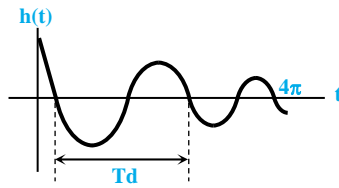
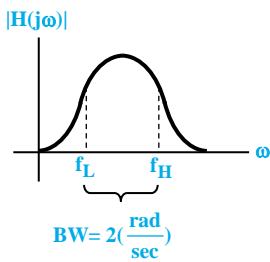
با دقت در گزینه‌ها، دیده می‌شود که فقط گزینه (۴) صحیح است.



مثال ۳۹: در صورتی که نمودار صفر و قطب یک مدار به صورت روبرو

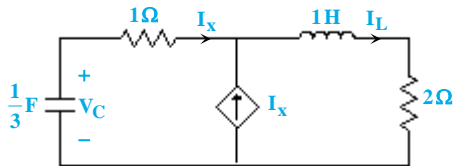
باشد، کدام یک از نمودارهای زیر مربوط به پاسخ ضربه و اندازه تابع شبکه مدار فوق می‌باشد؟





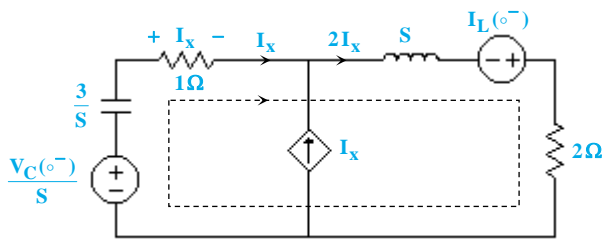
پاسخ: گزینه «۲» از روی نمودار قطب و صفر داریم:
 $S_1, S_2 = -1 \pm j$, $S_1, S_2 = -\alpha \pm j\omega_d$
 $\Rightarrow -\alpha = -1 \Rightarrow \alpha = 1 \Rightarrow BW = 2\alpha = 2 \left(\frac{\text{rad}}{\text{sec}} \right)$
 $\omega_d = \frac{2\pi}{T_d} \Rightarrow 1 = \frac{2\pi}{T_d} \Rightarrow T_d = 2\pi$
 با توجه به اطلاعات بدست آمده، فقط گزینه (۲) صحیح است.

مثال ۴۰: در مدار زیر شرایط اولیه شامل ولتاژ خازن و جریان سلف مطابق با کدام گزینه باشد تا جریان I_x فقط شامل جمله $ke^{-1/\Delta t}$ باشد؟



- (۱) $V_C(\infty^-) = -3V$, $I_L(\infty^-) = 10A$
- (۲) $V_C(\infty^-) = 3V$, $I_L(\infty^-) = 10A$
- (۳) $V_C(\infty^-) = 16V$, $I_L(\infty^-) = 16A$
- (۴) $V_C(\infty^-) = -16V$, $I_L(\infty^-) = 16A$

پاسخ: گزینه «۳» برای حل سؤال ابتدا با در نظر گرفتن شرایط اولیه، مدار را در حوزه فرکانس ترسیم می‌کنیم. با نوشتن KVL در حلقه مدار داریم:



$$-\frac{V_C(\infty^-)}{S} + \frac{3}{S}I_x + I_x + 2I_x S - I_L(\infty^-) + 4I_x = 0$$

$$\Rightarrow I_x \left[\frac{3}{S} + 1 + 2S + 4 \right] = I_L(\infty^-) + \frac{V_C(\infty^-)}{S}$$

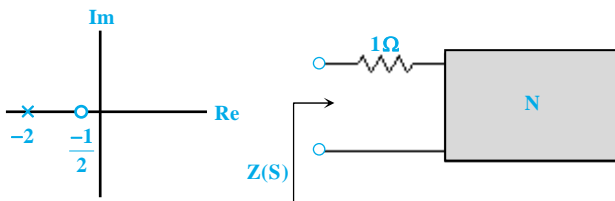
$$\Rightarrow I_x = \frac{SI_L(\infty^-) + V_C(\infty^-)}{2S^2 + 5S + 3} = \frac{1}{2} \frac{[SI_L(\infty^-) + V_C(\infty^-)]}{(S+1)(S+1/5)}$$

$$I_x = \frac{-I_L(\infty^-) + V_C(\infty^-)}{(S+1)} + \frac{+1/5 I_L(\infty^-) - V_C(\infty^-)}{(S+1/5)}$$

با تفکیک کسر بالا داریم:

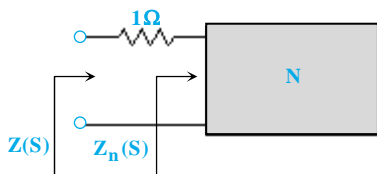
حال اگر I_x فقط شامل جمله $ke^{-1/\Delta t}$ باشد، باید صورت کسر شامل فرکانس $S = -1$ ، برابر صفر شود تا جمله شامل $S = -1$ به صورت ke^{-t} در خروجی ظاهر نشود. بنابراین داریم:
 $-I_L(\infty^-) + V_C(\infty^-) = 0 \Rightarrow V_C(\infty^-) = I_L(\infty^-)$
 با چک کردن این شرط در گزینه‌ها، فقط گزینه (۳) صحیح است.

مثال ۴۱: اگر نمودار صفر و قطب تابع امپدانس یک مدار به صورت زیر باشد، در مورد شبکه N کدام عبارت صحیح است؟ (بهره ثابت برابر دو است).



- (۱) شبکه مدار باز ورودی و شبکه اتصال کوتاه ورودی ناپایدار هستند.
- (۲) شبکه مدار باز ورودی و شبکه اتصال کوتاه ورودی پایدار هستند.
- (۳) شبکه مدار باز ورودی، پایدار و شبکه اتصال کوتاه ورودی، ناپایدار است.
- (۴) شبکه مدار باز ورودی، ناپایدار و شبکه اتصال کوتاه ورودی، پایدار است.

پاسخ: گزینه «۳» برای قضاوت در مورد پایداری حالت‌های مختلف مدار، ابتدا باید $Z_n(S)$ را بدست آورد. با توجه به نمودار صفر و قطب برای $Z(S)$ و این که بهره ثابت برابر ۲ است، داریم:



$$Z(S) = \frac{2(S + \frac{1}{2})}{S + 2} = \frac{2S + 1}{S + 2}$$

$$Z_n(S) = Z(S) - 1 = \frac{2S + 1}{S + 2} - 1 = \frac{S - 1}{S + 2}$$

دقت کنید فرکانس‌های طبیعی شبکه اتصال کوتاه ورودی، همان صفرهای تابع امپدانس و فرکانس‌های طبیعی شبکه مدار باز ورودی، همان قطب‌های تابع امپدانس هستند. بنابراین داریم:

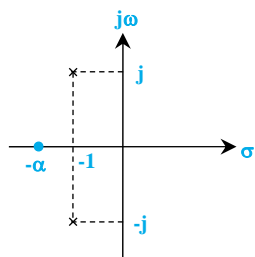
$S = 1$: فرکانس طبیعی شبکه اتصال کوتاه

$S = -2$: فرکانس طبیعی شبکه مدار باز

با توجه به این که فرکانس طبیعی شبکه اتصال کوتاه در سمت راست محور $j\omega$ قرار دارد، شبکه اتصال کوتاه ورودی ناپایدار است. این در حالی است که فرکانس طبیعی شبکه مدار باز ورودی در سمت چپ محور $j\omega$ قرار دارد و لذا شبکه مدار باز ورودی پایدار است.

مثال ۴۲: شکل زیر صفرها و قطب‌های تابع تبدیل یک مدار را نشان می‌دهد. ضریب ثابت تابع تبدیل را برابر ۱ فرض کنید. یک جمله از پاسخ پله این

مدار به شکل $ke^{-t} \cos(t + \varphi)$ است. مقدار α را به نحوی تعیین کنید که k حداقل باشد. ($k > 0$)



$\alpha = 0$ (۱)

$\alpha = 1$ (۲)

$\alpha = 2$ (۳)

$\alpha = \frac{1}{2}$ (۴)

پاسخ: گزینه «۲» با توجه به اطلاعات مسأله و حضور دو قطب در $-1 \pm j$ و حضور یک صفر در $-\alpha$ ، تابع شبکه به صورت زیر است. لازم به ذکر است

$$H(S) = \frac{S + \alpha}{(S + 1)^2 + 1}$$

که ضریب ثابت $H(S)$ نیز یک فرض شده است.

با توجه به اینکه تابع ورودی پله واحد است، داریم:

$$H(S) = \frac{F_0(S)}{F_1(S)}, F_0(S) = H(S) \cdot F_1(S) \Rightarrow F_0(S) = H(S) \times \frac{1}{S} \Rightarrow F_0(S) = \frac{1}{S} \left[\frac{S + \alpha}{(S + 1)^2 + 1} \right]$$

$$\Rightarrow F_0(S) = \frac{-\frac{\alpha}{2}S - \alpha + 1}{(S + 1)^2 + 1} + \frac{\frac{\alpha}{2}}{S} \Rightarrow F_0(S) = \frac{-\frac{\alpha}{2}(S + 1) + (1 - \frac{\alpha}{2})}{(S + 1)^2 + 1} + \frac{\frac{\alpha}{2}}{S}$$

با اعمال قانون تبدیل معکوس لاپلاس برای $F_0(S)$ داریم:

$$f_0(t) = e^{-t} \left[-\frac{\alpha}{2} \cos t + \left(1 - \frac{\alpha}{2}\right) \sin t \right] u(t) + \frac{\alpha}{2} u(t) \Rightarrow f_0(t) = \sqrt{\left(\frac{-\alpha}{2}\right)^2 + \left(1 - \frac{\alpha}{2}\right)^2} e^{-t} \cos(t + \varphi) u(t) + \frac{\alpha}{2} u(t)$$

$$k = \sqrt{\left(\frac{-\alpha}{2}\right)^2 + \left(1 - \frac{\alpha}{2}\right)^2}$$

با توجه به اطلاعات مسأله داریم:

$$\frac{dk}{d\alpha} = 0 \Rightarrow \frac{\alpha}{2} - 2\left(\frac{1}{2}\right)\left(1 - \frac{\alpha}{2}\right) = 0 \Rightarrow \alpha = 1$$

برای اینکه k حداقل شود از رابطه مذکور بر حسب α مشتق می‌گیریم:

(مهندسی برق - سراسری ۷۱)

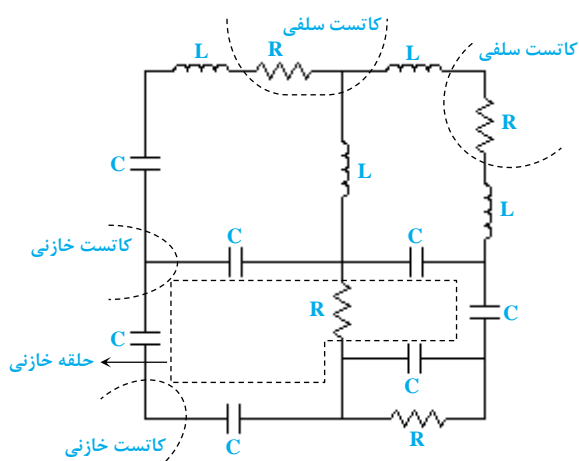
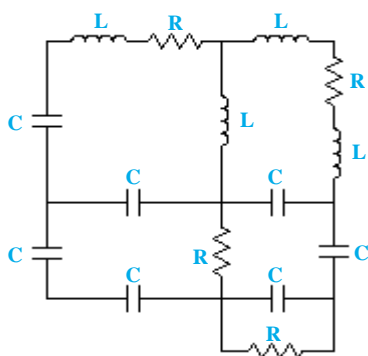
مثال ۴۳: مرتبه مدار و تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر در مدار شکل زیر کدام گزینه است؟

۷ و ۱۱ (۱)

۱۰ و ۱۱ (۲)

۶ و ۸ (۳)

۸ و ۸ (۴)



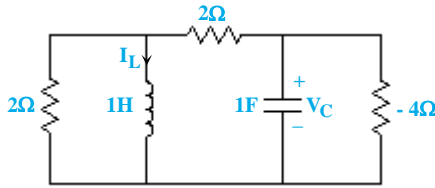
پاسخ: گزینه «۳» مدار دارای ۱۱ سلف و خازن است. به علت وجود دو کانتست

سلفی و یک حلقه خازنی از این تعداد ۳ واحد کم می‌شود. لذا مدار دارای ۸ فرکانس طبیعی بوده و از مرتبه ۸ می‌باشد. با توجه به وجود دو کانتست خازنی، مدار دارای دو فرکانس طبیعی صفر است؛ بنابراین مدار دارای ۶ فرکانس طبیعی غیرصفر و دو فرکانس طبیعی صفر است.



مثال ۴۴: مداری مطابق شکل مقابل دارای شرایط اولیه $V_C(0) = 1V$ و $I_L(0) = 1A$ می‌باشد. کدامیک از پاسخ‌های زیر صحیح است؟

(مهندسی برق - سراسری ۷۱)



(۱) مدار میرای شدید (Over damped) است.

(۲) مدار میرای بحرانی (Cirtically damped) است.

(۳) مدار میرای ضعیف (Under damped) است.

(۴) مدار بدون اتلاف (Loss less) است.

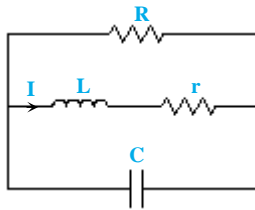
پاسخ: گزینه «۲» مدار فوق شامل دو گره می‌باشد و با تشکیل ماتریس ادمیتانس و با بدست آوردن دترمینان $[y]$ ، معادله مشخصه مدار حاصل می‌شود. حال داریم:

$$y = \begin{bmatrix} \frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{S} & -\frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & \frac{1}{2} + S - \frac{1}{4} \end{bmatrix} \Rightarrow \det[y] = \begin{vmatrix} \frac{1}{S} + 1 & -\frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} & S + \frac{1}{4} \end{vmatrix} = \frac{(2S+1)^2}{4S} = 0 \Rightarrow (2S+1)^2 = 0 \Rightarrow S_1, S_2 = -\frac{1}{2}$$

ریشه‌های معادله مشخصه، فرکانس‌های طبیعی سیستم هستند و با صفر قرار دادن $\det[y]$ بدست می‌آیند. با توجه به برابری دو ریشه، مدار در حالت میرایی بحرانی می‌باشد.

(مهندسی برق - سراسری ۷۲)

مثال ۴۵: در مدار شکل مقابل وقتی مدار به یک نوسان‌ساز تبدیل می‌شود، کدام گزینه صحیح است؟



$$R = \frac{-L}{rC} \quad (2) \quad R = \frac{-1}{\sqrt{LC}} \quad (1)$$

$$R = -r \quad (4) \quad R = -\frac{rC}{L} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۲» مدار فوق شامل دو حلقه بوده و ماتریس امپدانس آن به صورت زیر می‌باشد:

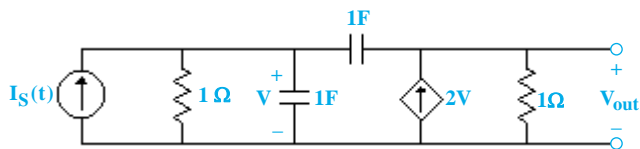
$$Z = \begin{bmatrix} R+r+LS & -LS-r \\ -LS-r & LS+r+\frac{1}{SC} \end{bmatrix} \Rightarrow \det[Z] = 0 \Rightarrow RLCS^2 + (L+RrC)S + R+r = 0$$

جهت نوسان‌ساز بودن مدار، باید مدار در حالت بی‌اتلاف باشد یا به عبارتی ریشه‌های معادله مشخصه روی محور $j\omega$ باشد؛ لذا باید ضریب S در معادله صفر شود. بنابراین داریم:

$$L + RrC = 0 \Rightarrow R = \frac{-L}{rC}$$

(مهندسی برق - سراسری ۷۵)

مثال ۴۶: اعمال کدام ورودی به مدار شکل زیر، فقط فرکانس‌های طبیعی مدار را در خروجی ظاهر می‌کند؟



$$I_S(t) = e^{-1/\Delta} u(t) \quad (1)$$

$$I_S(t) = e^{-\delta t} u(t) \quad (2)$$

$$I_S(t) = e^{-t} u(t) \quad (3)$$

$$I_S(t) = e^{-2t} u(t) \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۴» در صورتی که بخواهیم فقط فرکانس‌های طبیعی در خروجی ظاهر شود، باید تابع انتقال مدار صفری برابر قطب تبدیل لاپلاس موج ورودی داشته باشد، که در این صورت حذف صفر و قطب فوق در تبدیل لاپلاس موج خروجی مدار، باعث عدم دیده شدن فرکانس موج ورودی در خروجی سیستم خواهد شد. حال ابتدا تابع انتقال $H(S) = \frac{V_o(S)}{I(S)}$ محاسبه می‌شود. با نوشتن KCL در گره سمت چپ مدار داریم:

$$\frac{V}{1} + \frac{V - V_0}{1} + \frac{V}{1} = I_S(S) \quad (1)$$

$$\frac{V_0}{1} + \frac{V_0 - V}{1} = 2V \quad (2)$$

با نوشتن KCL در گره سمت راست داریم:

با ساده‌سازی روابط (۱) و (۲) داریم:

$$\begin{cases} SV + S(V - V_0) + V = I_S(S) \\ V_0 + S(V_0 - V) - 2V = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V(2S+1) - SV_0 = I_S(S) \\ V(-2-S) + V_0(1+S) = 0 \end{cases}$$

$$V_0(S) = \frac{S+2}{S^2+S+1} \cdot I(S) \Rightarrow H(S) = \frac{V_0(S)}{I(S)} = \frac{S+2}{S^2+S+1}$$

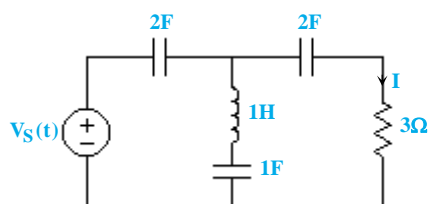
با حل دستگاه بالا داریم:

با دقت در تابع $H(S)$ دیده می‌شود که تابع $H(S)$ یک صفر در $S = -2$ دارد. لذا اگر تابع ورودی دارای یک قطب در $S = -2$ باشد، صفر و قطب مذکور با هم ساده شده و اثر ورودی در خروجی حذف خواهد شد. لذا داریم:

$$I_S(t) = e^{-2t} u(t)$$

مثال ۴۷: در تابع شبکه $H(S) = \frac{I(S)}{V_S(S)}$ مدار شکل مقابل، تعداد قطب‌های تابع شبکه (۱) و $V_S(S)$ به ترتیب تبدیل لاپلاس $I(t)$ و $V_S(t)$ می‌باشند.

(مهندسی برق - سراسری ۷۶)



(۱) ۳ است که یکی از آنها صفر می‌باشد.

(۲) ۴ است که هیچکدام آنها صفر نمی‌باشد.

(۳) ۳ است که هیچکدام آنها صفر نمی‌باشد.

(۴) ۴ است که یکی از آنها صفر می‌باشد.

پاسخ: گزینه «۳» با دقت در مدار می‌بینیم که مدار دارای ۴ المان ذخیره‌کننده انرژی است و لذا تعداد فرکانس‌های طبیعی برابر ۴ است. با توجه به وجود یک کاتست خازنی یکی از آنها صفر است و با توجه به اینکه در فرکانس صفر خازن مدار باز است، لذا این فرکانس صفر در I ظاهر نمی‌شود و مدار دارای سه فرکانس طبیعی غیر صفر است. در واقع $S = 0$ باید صفر تابع شبکه باشد چون در این فرکانس جریان I صفر است، و این یعنی $S = 0$ دیگر نمی‌تواند قطب تابع شبکه $H(S)$ باشد.

مثال ۴۸: کدامیک از عبارات زیر در مورد یک شبکه خطی تغییرناپذیر با زمان صحیح نیست؟

(مهندسی برق - سراسری ۷۶)

(۱) تعداد فرکانس‌های طبیعی هر متغیر شبکه با مرتبه معادله دیفرانسیل مینیمال برای آن متغیر شبکه برابر است.

(۲) اگر یک متغیر شبکه دارای فرکانس طبیعی $\pm j\omega_1$ باشد، به ازای ورودی $(\cos \omega_1 t) u(t)$ ، پاسخ حالت دائمی سینوسی برای این متغیر وجود ندارد.

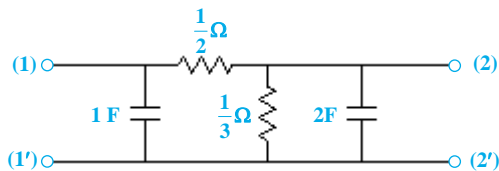
(۳) هر قطب یک تابع شبکه، حتماً یک فرکانس طبیعی متغیر خروجی آن تابع شبکه است.

(۴) پاسخ گذرای هر متغیر شبکه فقط به فرکانس‌های طبیعی آن متغیر و شرایط اولیه شبکه بستگی داشته و مستقل از ورودی است.

پاسخ: گزینه «۴» پاسخ گذرای یک شبکه به فرکانس‌های طبیعی آن و شرایط اولیه و قطب‌های تابع موج ورودی بستگی دارد. بنابراین گزینه ۴ غلط است. گزینه‌های ۱ و ۲ و ۳ برای یک شبکه خطی تغییرناپذیر با زمان برقرار است.

مثال ۴۹: فرکانس طبیعی جریان اتصال کوتاه در قطب ۱ و ۱' دوقطبی شکل مقابل کدام است؟

(مهندسی برق - سراسری ۷۸)



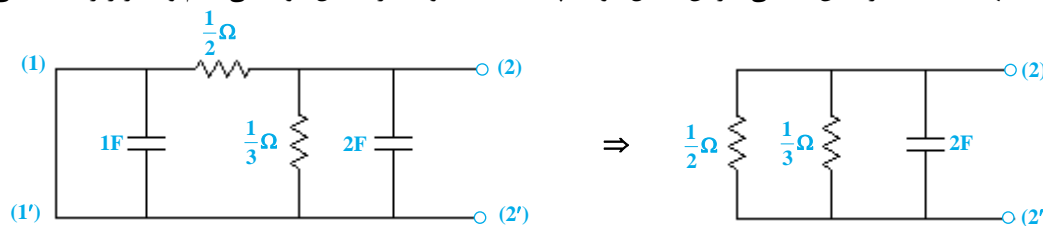
(۱) ۰/۴

(۲) -۱

(۳) -۱/۵

(۴) -۲/۵

پاسخ: گزینه «۴» جهت محاسبه فرکانس طبیعی جریان اتصال کوتاه، پایانه‌های (۱) و (۱') را اتصال کوتاه می‌کنیم و مدار زیر بدست می‌آید.



$$R_{eq} = \frac{1}{3} \parallel \frac{1}{2} = \frac{1}{5} \Omega, \quad S = \frac{-1}{\frac{1}{5} \times 2} = -2/5$$

حال مدار به صورت یک مدار RC موازی با فرکانس طبیعی $S = \frac{-1}{RC}$ خواهد بود.



(مهندسی کامپیوتر - سراسری ۷۸)

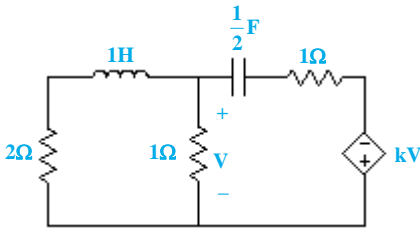
مثال ۵۰: به ازاء چه مقدار k مدار شکل مقابل نوسان‌ساز می‌شود؟

(۱) $-۳/۵$

(۲) -۲

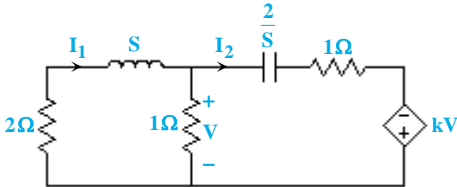
(۳) $۳/۵$

(۴) این سیستم به ازای هیچ مقدار k نمی‌تواند نوسانی باشد.



پاسخ: گزینه «۴» برای نوسان‌ساز بودن مدار باید ریشه‌های معادله مشخصه روی محور $j\omega$ قرار گیرند. حال برای بدست آوردن معادله مشخصه از

صفر قرار دادن دترمینان ماتریس امپدانس استفاده می‌کنیم. با نوشتن KVL دو حلقه مدار داریم:



$$I_1(2+S) + I_1 - I_2 = 0 \quad (1)$$

$$V = 1 \times (I_1 - I_2) \quad (2)$$

$$I_2 \left(\frac{1}{S} + 1\right) - kV + I_2 - I_1 = 0 \quad (3)$$

با جایگذاری رابطه (۲) در رابطه (۳) و تشکیل دستگاه با رابطه (۱) داریم:

$$\begin{cases} I_1(2+S) - I_2 = 0 \\ I_1(-k-1) + I_2 \left(\frac{1}{S} + 2 + k\right) = 0 \end{cases} \Rightarrow Z = \begin{bmatrix} 2+S & -1 \\ -k-1 & \frac{1}{S} + 2 + k \end{bmatrix}$$

$$\det[Z] = 0 \Rightarrow (2+S) \left(\frac{1}{S} + 2 + k\right) - (k+1) = 0 \Rightarrow (2+k)S^2 + (2k+7)S + 6 = 0$$

$$2k+7=0 \Rightarrow k = -3.5 \Rightarrow \text{معادله مشخصه: } -1/5 S^2 + 6 = 0$$

$$\Rightarrow S^2 = \frac{6}{1/5} = 30 \Rightarrow S = \pm \sqrt{30} \Rightarrow \text{مقادیر ویژه روی محور } j\omega \text{ نیستند؛ لذا مدار نوسان‌ساز نیست.}$$

(مهندسی برق - آزاد ۷۸)

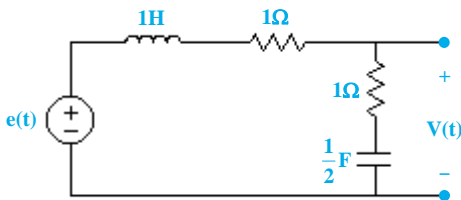
مثال ۵۱: صفرها و قطب‌های تابع انتقال $\frac{V(S)}{E(S)}$ در مدار زیر برابر با کدام گزینه است؟

(۱) قطب $S_1, S_2 = 1 \pm j$
صفر $S = -2$

(۲) قطب $S_1, S_2 = -1 \pm j$
صفر $S = -2$

(۳) قطب $S = 1 + j$
صفر $S = -2$

(۴) هیچکدام



پاسخ: گزینه «۲» با اعمال قاعده تقسیم ولتاژ در مدار داریم:

$$V(S) = E(S) \times \frac{1 + \frac{1}{S}}{1 + \frac{1}{S} + 1 + S} \Rightarrow \frac{V(S)}{E(S)} = \frac{S+1}{S+2+S+S^2} \Rightarrow \frac{V(S)}{E(S)} = \frac{S+1}{S^2+2S+2}$$

$$\Rightarrow S = -2 \text{ (صفر)}$$

$$\Rightarrow S^2 + 2S + 2 = 0 \Rightarrow \begin{cases} S_1 = -1 + j \\ S_2 = -1 - j \end{cases}$$

حال ریشه‌های صورت، صفرها و ریشه‌های مخرج، قطب‌ها را تشکیل خواهد داد.

(مهندسی برق - آزاد ۷۹)

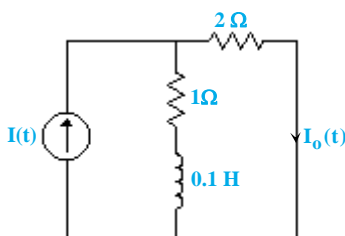
مثال ۵۲: در مدار زیر قطب‌ها و صفرهای تابع $\frac{I_0(S)}{I(S)}$ برابر با کدام گزینه است؟

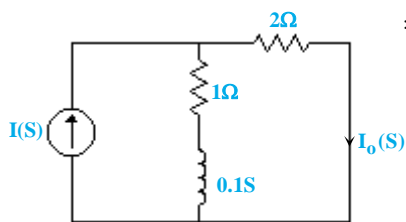
(۲) قطب $S = -30$
صفر $S = 10$

(۱) قطب $S = -30$
صفر $S = -10$

(۴) هیچکدام

(۳) قطب $S = 30$
صفر $S = 10$



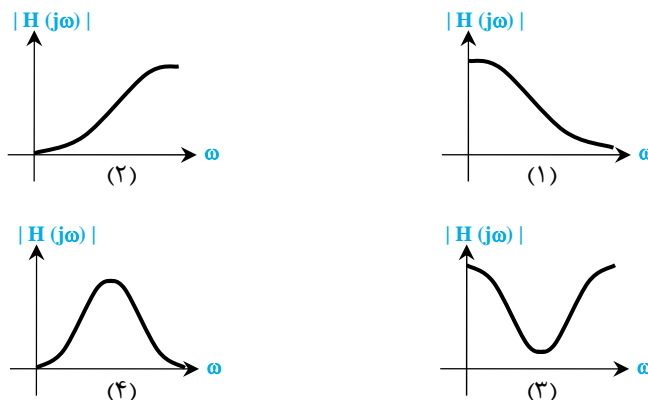
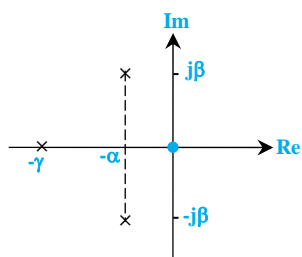


پاسخ: گزینه «۱» با انتقال مدار از حوزه زمان به حوزه فرکانس و با نوشتن قانون تقسیم جریان داریم:

$$I_0(S) = I(S) \times \frac{1 + 0.1S}{1 + 0.1S + 2} \Rightarrow \frac{I_0(S)}{I(S)} = \frac{1 + 0.1S}{S + 3}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} S = -10 \text{ (صفر)} \\ S = -30 \text{ (قطب)} \end{cases}$$

مثال ۵۳: دیاگرام صفر و قطب مربوط به تابع شبکه‌ای در شکل زیر داده شده است. منحنی اندازه تابع شبکه کدام است؟ (مهندسی برق - سراسری ۸۰)



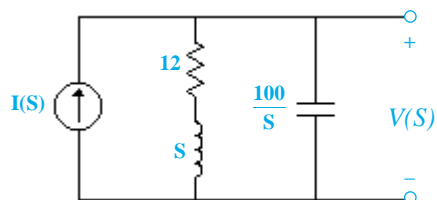
پاسخ: گزینه «۴» با توجه به اینکه تعداد صفرها از تعداد قطبها کمتر است، لذا اگر $\omega = \infty$ باشد، دامنه تابع شبکه صفر است و با توجه به وجود صفر در مبدأ، در نقطه $\omega = 0$ اندازه تابع صفر خواهد بود. بنابراین گزینه (۴) صحیح است.

$$H(S) = A \frac{S}{[(S + \alpha)^2 + \beta^2](S + \gamma)}$$

لازم به ذکر است که تابع شبکه به صورت مقابل است:

(مهندسی برق - آزاد ۸۰)

مثال ۵۴: در مدار زیر تعداد قطبها و صفرهای امیدانس خروجی $Z_0(S)$ برابر با کدام گزینه است؟



- (۱) قطبها $S_{1,2} = -6 \pm j8$
 و یک صفر در بینهایت
 صفرها $\begin{cases} S = -12 \end{cases}$
- (۲) قطبها $S_{1,2} = 6 \pm j8$
 و یک صفر در بینهایت
 صفرها $\begin{cases} S = -12 \end{cases}$
- (۳) قطبها $S_{1,2} = -6 \pm j8$
 و یک صفر در بینهایت
 صفرها $\begin{cases} S = 12 \end{cases}$
- (۴) قطبها $S_{1,2} = -6 \pm j8$
 و یک صفر در بینهایت
 صفرها $\begin{cases} S = 6 \end{cases}$

$$Z_0(S) = \frac{100}{S} \parallel (12 + S) = \frac{100(S + 12)}{S^2 + 12S + 100}$$

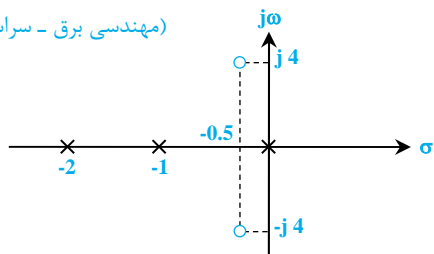
پاسخ: گزینه «۱» با بی‌اثر کردن منبع جریان داریم:

صفرها $\begin{cases} S = \infty \text{ در بینهایت} \\ S = -12 \end{cases}$ و قطبها $\begin{cases} S = -6 + j8 \\ S = -6 - j8 \end{cases}$

دقت کنید که در فرکانس ∞ مقدار V_0 به دلیل اتصال کوتاه شدن خازن، صفر خواهد بود و لذا در $s = \infty$ یک صفر وجود دارد.

مثال ۵۵: دیاگرام صفر-قطب تابع شبکه‌ای به صورت $H(S) = \frac{\prod_{i=1}^m (S + Z_i)}{\prod_{j=1}^n (S + P_j)}$ در شکل زیر داده شده است. کدامیک از عبارات زیر در مورد دامنه و فاز تابع شبکه صحیح است؟

(مهندسی برق - سراسری ۸۱)



- (۱) در $\omega = \infty$ دامنه صفر و فاز آن تابع نیز صفر است.
 (۲) در $\omega = 0$ دامنه نامحدود و فاز آن صفر است.
 (۳) در $\omega = 0$ دامنه ثابت و فاز آن صفر است.
 (۴) در $\omega = \infty$ دامنه صفر و فاز آن -90° است.



تحلیل مدارهای الکتریکی

پاسخ: گزینه «۴» وجود یک قطب در مبدأ مختصات باعث -90° درجه شدن فاز تابع در $\omega = 0$ و $\omega = \infty$ می‌شود. همچنین چون تعداد قطب‌ها از

تعداد صفرها بیشتر است، پس در $\omega = \infty$ دامنه تابع شبکه صفر می‌شود. تابع شبکه به صورت روبرو است:

$$H(S) = \frac{k[(S+0/\delta)^2 + 16]}{S(S+1)(S+2)}$$

مثال ۵۶: ماتریس ادمیتانس گره یک شبکه LTI به صورت زیر داده شده است. اگر گره‌های ۲ و ۳ به یکدیگر اتصال کوتاه شوند، فرکانس‌های طبیعی سیستم جدید چقدر خواهند بود؟ (مهندسی برق - سراسری ۸۲)

$$Y_n = \begin{bmatrix} S+1 & 0 & 0 \\ 0 & S+2 & -1 \\ 0 & -1 & S+4 \end{bmatrix}$$

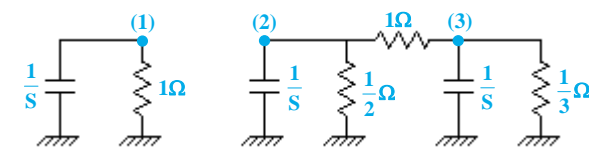
(۱) -1 و $-2/\delta$

(۲) $\frac{-\gamma + \sqrt{\delta}}{2}$ و $\frac{-\gamma - \sqrt{\delta}}{2}$

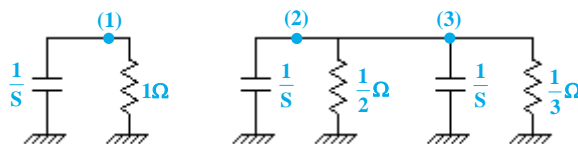
(۳) -1 و -3

(۴) $\frac{-\gamma + \sqrt{\delta}}{2}$ و -3

پاسخ: گزینه «۱» ابتدا با استفاده از ماتریس Y_n مدار را ترسیم می‌کنیم:



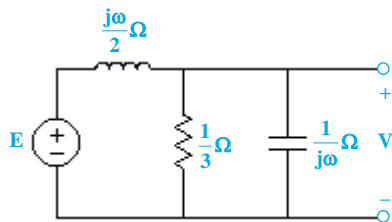
در صورت اتصال گره‌های ۲ و ۳، مقاومت ۱ اهم بین آنها حذف شده و شبکه به صورت زیر ساده می‌شود.



برای مدار بالا ماتریس Y_n را تشکیل می‌دهیم:

$$Y_n = \begin{bmatrix} S+1 & 0 \\ 0 & 2S+\delta \end{bmatrix} \quad \det(Y_n) = 0 \Rightarrow (S+1)(2S+\delta) = 0 \Rightarrow \begin{cases} S = -1 \\ S = -\delta/2 \end{cases}$$

مثال ۵۷: فرکانسی که سبب صفر شدن قسمت حقیقی تابع انتقال $H(j\omega) = \frac{V}{E}$ مدار زیر خواهد شد، برابر با کدام گزینه است؟ (مهندسی برق - آزاد ۸۲)



(۱) $f = \frac{\sqrt{2}}{\pi}$ (Hz)

(۲) $f = \frac{\sqrt{2}}{2\pi}$ (Hz)

(۳) $f = \frac{2}{\sqrt{2}\pi}$ (Hz)

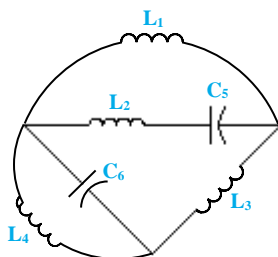
(۴) $f = \frac{2}{\pi}$ (Hz)

پاسخ: گزینه «۲» ابتدا تابع انتقال را با اعمال قانون تقسیم ولتاژ بدست می‌آوریم.

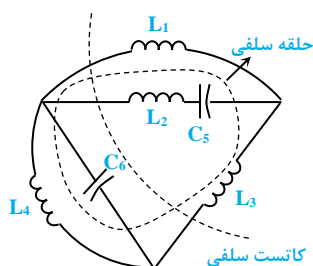
$$V(j\omega) = E(j\omega) \times \frac{\frac{1}{j\omega} \parallel \frac{1}{3}}{\frac{j\omega}{2} + \frac{1}{j\omega} \parallel \frac{1}{3}} = \frac{2(2-\omega^2) - j6\omega}{(2-\omega^2)^2 + 9\omega^2} \Rightarrow H(j\omega) = \frac{V(j\omega)}{E(j\omega)} = \frac{2(2-\omega^2)}{(2-\omega^2)^2 + 9\omega^2} - j \frac{6\omega}{(2-\omega^2)^2 + 9\omega^2}$$

$$\text{Re}[H(j\omega)] = 0 \Rightarrow 2(2-\omega^2) = 0 \Rightarrow \omega = \sqrt{2} \left(\frac{\text{rad}}{\text{sec}}\right) \Rightarrow f = \frac{\sqrt{2}}{2\pi} \text{ Hz}$$

مثال ۵۸: مدار شکل زیر را در نظر بگیرید. کدام عبارت درست است؟ (مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۸۲)



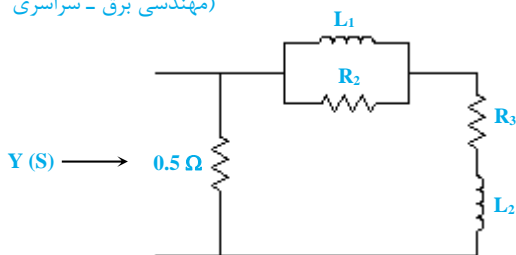
- (۱) شبکه دارای ۶ فرکانس طبیعی است و $S=0$ فرکانس طبیعی شبکه نیست.
- (۲) شبکه دارای ۶ فرکانس طبیعی است و $S=0$ جزو فرکانس‌های طبیعی آن می‌باشد.
- (۳) شبکه دارای ۴ فرکانس طبیعی است و $S=0$ فرکانس طبیعی شبکه نیست.
- (۴) شبکه دارای ۵ فرکانس طبیعی است و $S=0$ جزو فرکانس‌های طبیعی آن می‌باشد.



✓ پاسخ: گزینه «۴» مدار دارای ۶ المان ذخیره‌کننده انرژی (سلف و خازن) است، ولی به علت وجود یک کاتست سلفی یکی از این تعداد کم می‌شود و مدار دارای ۵ فرکانس طبیعی بوده و از مرتبه ۵ است. همچنین با توجه به وجود یک حلقه سلفی، مدار یک فرکانس طبیعی صفر نیز دارد.

📌 مثال ۵۹: در مدار شکل زیر، ادمیتانس ورودی شامل دو صفر $S = -2$ و $S = -2/5$ و یک قطب مضاعف در $S = -1$ است. مقاومت R_p کدام است؟

(مهندسی برق - سراسری ۸۳)



(۱) $\frac{1}{4} \Omega$

(۲) $\frac{1}{8} \Omega$

(۳) 1Ω

(۴) 2Ω

$$Y(S) = \frac{A(S+2)(S+2/5)}{(S+1)^2}$$

✓ پاسخ: گزینه «۲» با توجه به اطلاعات مسأله در مورد صفرها و قطب‌های شبکه داریم:

حال با تست $Y(S)$ در فرکانس‌های $S = 0$ و $S = \infty$ حل مسأله را ادامه می‌دهیم.

$$Y(S=0) = (R_p \parallel 0/5)^{-1}$$

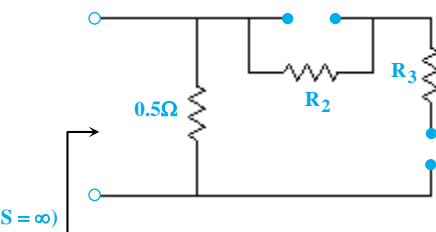
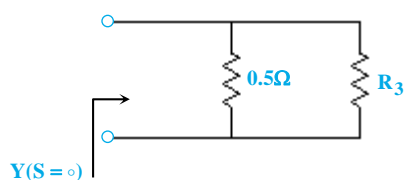
$$Y(S=0) = \frac{A(0+2)(0+2/5)}{(0+1)^2} \Rightarrow (R_p \parallel 0/5)^{-1} = 5A \quad (1)$$

حال مدار در $S = \infty$ تحلیل می‌شود.

$$Y(S=\infty) = (0/5)^{-1}, \quad Y(S=\infty) = \lim_{S \rightarrow \infty} \frac{A(S+2)(S+2/5)}{(S+1)^2} = A \Rightarrow A = 2 \quad (2)$$

حال از روابط (۱) و (۲) داریم:

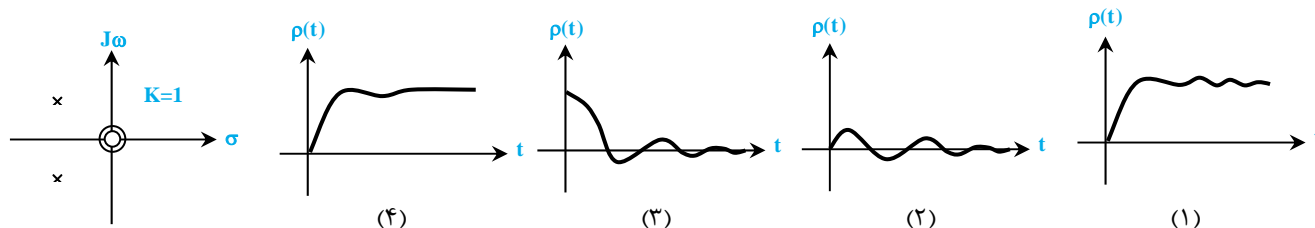
$$A = 2, \quad (R_p \parallel 0/5)^{-1} = 5 \times A \Rightarrow \frac{1}{0/5 R_p} = 5 \times 2 \Rightarrow R_p = \frac{1}{8} \Omega$$



📌 مثال ۶۰: اگر نمودار قطب و صفر شکل مقابل، مربوط به تابع شبکه یک مدار خطی تغییرناپذیر با زمان باشد، پاسخ پله این مدار در حوزه زمان برابر با

(مهندسی برق - سراسری ۸۳)

کدام یک از گزینه‌های زیر می‌تواند باشد؟



✓ پاسخ: گزینه «۳» با توجه به نمودار صفر و قطب، پاسخ ضربه یا تابع شبکه به صورت زیر است:

$$H(S) = \frac{S^r}{S^2 + 2\alpha S + \omega_0^2} \Rightarrow \text{پاسخ پله} = L(u(t)) \times H(S) = \frac{S}{S^2 + 2\alpha S + \omega_0^2}$$

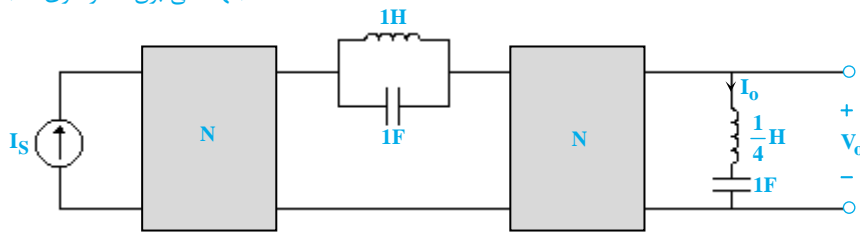
$$\text{پاسخ پله} (t=0) = \lim_{S \rightarrow \infty} S \frac{S}{S^2 + 2\alpha S + \omega_0^2} = 1$$

حال با استفاده از پاسخ پله و قضیه مقدار اولیه مقدار اولیه پاسخ پله را در $t = 0$ بدست می‌آوریم:

با توجه به گزینه‌ها دیده می‌شود که فقط گزینه (۳) در زمان $t = 0$ مخالف صفر است.



مثال ۶۱: شبکه N از مقاومت‌های خطی تغییرناپذیر با زمان ساخته شده است. اگر $I_S(t) = \cos t + \cos 2t$ باشد، آنگاه در حالت دائمی کدامیک از متغیرهای $I_0(t)$ و $V_0(t)$ برابر صفر می‌باشد؟ (مهندسی برق - سراسری ۸۳)

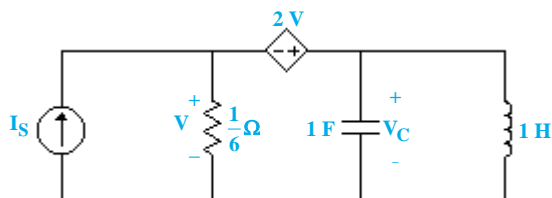


- (۱) فقط $I_0(t)$
- (۲) فقط $V_0(t)$
- (۳) هم $I_0(t)$ و هم $V_0(t)$
- (۴) نه $I_0(t)$ و نه $V_0(t)$

پاسخ: گزینه «۲» با توجه به وجود یک مدار LC موازی بین دو شبکه N، مقدار $\omega = 1$ که همان فرکانس رزونانس LC موازی است، در خروجی ظاهر نمی‌شود؛ لذا خروجی در اثر $\cos t$ صفر است. از طرفی مدار LC سری در طرف راست دارای فرکانس رزونانس $\omega = 2$ است؛ یعنی به ازای $\omega = 2$ این شاخه اتصال کوتاه می‌شود. پس V_0 در اثر $\cos 2t$ صفر است، اما I_0 ممکن است صفر نشود.

(مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۸۴)

مثال ۶۲: فرکانس‌های طبیعی مدار نشان داده شده کدام‌اند؟



- (۱) -۱ و -۱
- (۲) -۱ و -۲
- (۳) -1 و $\pm\sqrt{2}$
- (۴) -1 و $\pm j\sqrt{3}$

پاسخ: گزینه «۱» با نوشتن KCL در ابرگره بالای مدار داریم:

$$\begin{cases} \frac{V}{\frac{1}{6}} + \frac{V_C}{1} + \frac{V_C}{S} = I_S \\ 2V = V_C - V \Rightarrow V = \frac{1}{2}V_C \end{cases} \Rightarrow \frac{\frac{1}{2}V_C}{\frac{1}{6}} + \frac{V_C}{1} + \frac{V_C}{S} = I_S \Rightarrow V_C(2 + S + \frac{1}{S}) = I_S$$

$$\Rightarrow \frac{V_C}{I_S} = \frac{1}{2 + S + \frac{1}{S}} = \frac{S}{S^2 + 2S + 1} = \frac{S}{(S+1)^2} \Rightarrow \begin{cases} S_1 = -1 \\ S_2 = -1 \end{cases}$$

(مهندسی برق - سراسری ۸۴)

مثال ۶۳: فرکانس‌های طبیعی کل یک مدار عبارت است از فرکانس‌های طبیعی:

- (۱) جریان‌های مستقل مدار
- (۲) ولتاژهای مستقل مدار
- (۳) ولتاژها و جریان‌های مستقل مدار
- (۴) موارد ۱ و ۲ صحیح است.

پاسخ: گزینه «۳» فرکانس‌های طبیعی کل مدار، همان فرکانس‌های طبیعی ولتاژها و جریان‌های مستقل مدار هستند.

مثال ۶۴: اگر پاسخ ضربه واحد یک مدار خطی تغییرناپذیر با زمان به صورت $h(t) = (2e^{-2t} - e^{-t})u(t)$ باشد و معادلات حالت این مدار به صورت

(مهندسی برق - سراسری ۸۴)

$\dot{X} = AX + BW$ باشد، ماتریس A به کدامیک از صورت‌های زیر می‌تواند باشد؟

- (۱) $\begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}$
- (۲) $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{pmatrix}$
- (۳) $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -3 \end{pmatrix}$
- (۴) $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -3 & -2 \end{pmatrix}$

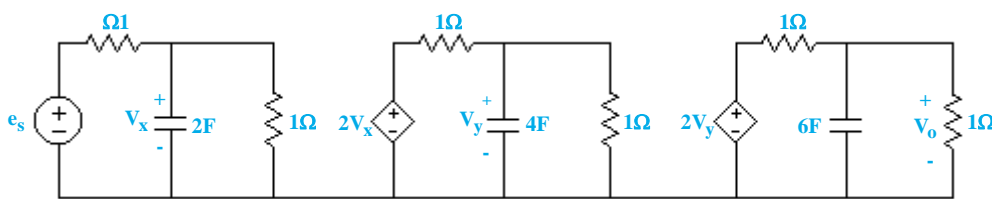
پاسخ: گزینه «۲» با توجه به شکل پاسخ ضربه، می‌توان $S_1 = -1$ و $S_2 = -2$ را به عنوان فرکانس‌های طبیعی مدار معرفی کرد. حال اگر ماتریس A را داشته باشیم، رابطه $\det[SI - A] = 0$ فرکانس‌های طبیعی را به ما خواهد داد. می‌توان با تست گزینه‌ها در رابطه مذکور به جواب رسید. با تست گزینه‌ها می‌بینیم که فقط گزینه (۲) به ترتیب زیر صادق است:

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix} \Rightarrow [SI - A] = \begin{bmatrix} S & 0 \\ 0 & S \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & -3 \end{bmatrix} \Rightarrow [SI - A] = \begin{bmatrix} S & -1 \\ 2 & S+3 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow \det[SI - A] = \det \begin{bmatrix} S & -1 \\ 2 & S+3 \end{bmatrix} = 0 \Rightarrow S(S+3) + 2 = 0 \Rightarrow (S+2)(S+1) = 0 \Rightarrow S = -1, S = -2$$

مثال ۶۴: فرکانس‌های طبیعی شکل زیر کدام است؟

(مهندسی برق - سراسری ۸۵)



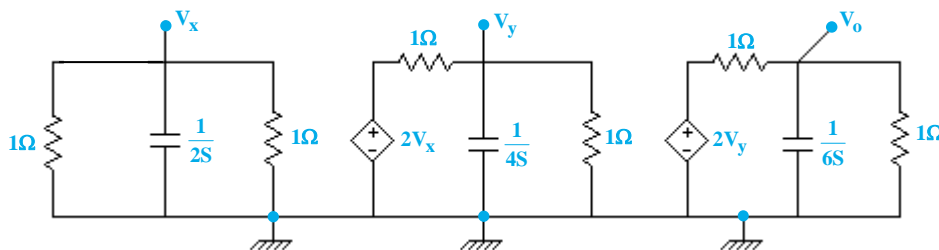
(۱) $-۳, -۲, -۱$

(۲) $-\frac{1}{۳}, -\frac{1}{۲}, -۱$

(۳) $-۳, -\frac{1}{۲}, -۱$

(۴) -۱ مکرر مرتبه سوم

پاسخ: گزینه «۲». برای حل ساده‌تر، باید مدار را در حوزه فرکانس تحلیل کنیم. همچنین برای بدست آوردن فرکانس‌های طبیعی لازم است که منابع ولتاژ مستقل اتصال کوتاه شده و ماتریس ادمیتانس شبکه بدست آورده شود.



با نوشتن KCL در گره‌های بالا داریم:

KCL[V_x]: $V_x + ۲SV_x + V_x = ۰$

KCL[V_y]: $V_y + ۴SV_y + \frac{V_y - ۲V_x}{۱} = ۰$

KCL[V_o]: $\frac{V_o}{۱} + ۶SV_o + \frac{V_o - ۲V_y}{۱} = ۰$

$$\begin{cases} (۲S+۲)V_x + ۰V_o + ۰V_y = ۰ \\ -۲V_x + ۰V_o + (۴S+۲)V_y = ۰ \\ ۰V_x + (۶S+۲)V_o + (-۲)V_y = ۰ \end{cases} \Rightarrow Y = \begin{bmatrix} ۲S+۲ & ۰ & ۰ \\ -۲ & ۰ & ۴S+۲ \\ ۰ & ۶S+۲ & -۲ \end{bmatrix}$$

با نوشتن روابط بالا به صورت ماتریسی داریم:

حال $\det[Y] = ۰$ را مساوی صفر قرار می‌دهیم تا فرکانس‌های طبیعی بدست آید.

$\det[y] = ۰ \Rightarrow ۶S^۳ + ۱۱S^۲ + ۶S + ۱ = ۰ \Rightarrow (S + \frac{1}{۳})(S + \frac{1}{۲})(S + ۱) = ۰ \Rightarrow S_1 = -\frac{1}{۳}, S_۲ = -\frac{1}{۲}, S_۳ = -۱$

مثال ۶۵: در یک مدار خطی تغییرناپذیر با زمان تابع تبدیل $H(S) = \frac{V_o}{I_S}$ ، قطب‌های $S = \pm ۲j$ را دارد. تمام فرکانس‌های طبیعی مدار به جز $\pm ۲j$ در

(مهندسی برق - سراسری ۸۵)

نیمه چپ صفحه مختلط است. کدام بیان در این مدار درست است؟

(۱) مدار به ازای هیچ ورودی، پاسخ حالت دائمی سینوسی ندارد.

(۲) مدار به ازای I_S با فرکانس $\omega = ۲$ پاسخ حالت دائمی سینوسی دارد.

(۳) مدار به ازای $I_S = \cos t$ به شرط $H(\pm ۲j) = ۰$ ، پاسخ حالت دائمی سینوسی با فرکانس $\omega = ۲$ دارد.

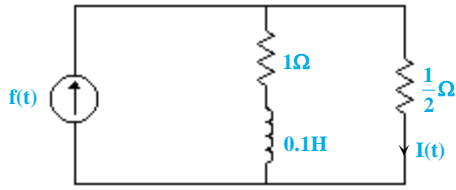
(۴) مدار به ازای $I_S = \cos t$ به شرط $H(\pm ۲j) = ۰$ ، پاسخ حالت دائمی سینوسی با فرکانس $\omega = ۱$ دارد.

پاسخ: گزینه «۳». در صورتی که فرکانس موج ورودی مخالف $\pm ۲j$ باشد، پاسخ حالت دائمی ایجاد خواهد شد؛ لذا گزینه (۱) غلط است. در صورتی که فرکانس موج ورودی برابر با فرکانس قطب‌های تابع شبکه مدار باشد، مدار به حالت ناپایداری خواهد رسید. بنابراین گزینه (۲) غلط است و در این حالت پاسخ حالت دائمی سینوسی وجود نخواهد داشت. در صورتی که $H(\pm ۲j) = ۰$ باشد، بدین معنا خواهد بود که $\pm ۲j$ جزو صفرهای تابع شبکه هستند. حال در صورتی که ورودی مدار هم‌فرکانس با صفرهای تابع شبکه باشد، موج ورودی در خروجی ظاهر نخواهد شد و پاسخ حالت دائمی سینوسی با $\omega = ۲$ در خروجی ظاهر خواهد شد و $\omega = ۱$ در خروجی وجود نخواهد داشت. بنابراین گزینه (۴) غلط و گزینه (۳) صحیح است.



(مهندسی برق - آزاد ۸۵)

کج مثال ۶۶: در مدار زیر قطب‌ها و صفرهای تابع $H(S) = \frac{I(S)}{F(S)}$ کدام است؟



(۱) $\begin{cases} S = -10 & \text{(صفر)} \\ S = -15 & \text{(قطب)} \end{cases}$

(۲) $\begin{cases} S = -5 & \text{(صفر)} \\ S = -10 & \text{(قطب)} \end{cases}$

پاسخ: گزینه «۱» با استفاده از قانون تقسیم جریان داریم:

$$I(S) = F(S) \times \frac{1 + 0/S}{\frac{1}{2} + 1 + 0/S} \Rightarrow H(S) = \frac{I(S)}{F(S)} = \frac{10 + S}{15 + S} \Rightarrow \begin{cases} S = -10 & \text{(صفر)} \\ S = -15 & \text{(قطب)} \end{cases}$$

کج مثال ۶۷: معادلات حالت یک مدار خطی تغییرناپذیر با زمان به صورت $\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} V_C \\ I_L \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} V_C \\ I_L \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} e(t)$ داده شده است. پاسخ ضربه

(مهندسی برق - سراسری ۸۶)

واحد $V_C(t)$ چگونه است؟ (V_C و I_L متغیرهای حالت مدار هستند).

(۲) $V_C(t) = ke^{-\frac{t}{\tau}} \sin(\frac{\sqrt{3}}{\tau} t + \theta) u(t)$

(۱) $V_C(t) = (k_1 + k_2 t) e^{-\frac{t}{\tau}} u(t)$

(۴) $V_C(t) = kt \sin(\frac{\sqrt{3}}{\tau} t + \theta) u(t)$

(۳) $V_C(t) = (k_1 e^{-\frac{t}{\tau}} + k_2 e^{-\frac{\sqrt{3}}{\tau} t}) u(t)$

پاسخ: گزینه «۲» با استفاده از رابطه $\det[SI - A] = 0$ فرکانس‌های طبیعی مدار را بدست آورده و با توجه به آنها نوع پاسخ را مشخص می‌کنیم:

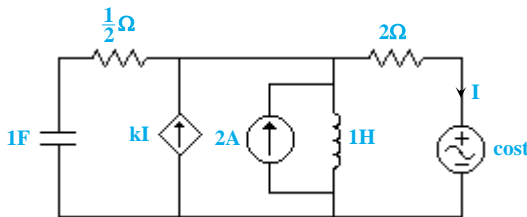
$$[SI - A] = \begin{bmatrix} S & 0 \\ 0 & S \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} S & -1 \\ 1 & S+1 \end{bmatrix}$$

$$\det \begin{bmatrix} S & -1 \\ 1 & S+1 \end{bmatrix} = 0 \Rightarrow S(S+1) + 1 = 0 \Rightarrow S^2 + S + 1 = 0 \Rightarrow S_1, S_2 = -\frac{1}{2} \pm j \frac{\sqrt{3}}{2} \Rightarrow \text{(حالت زیر میرا)}$$

با توجه به گزینه‌ها دیده می‌شود که فرم زیر میرا فقط در گزینه «۲» دیده می‌شود و همان گزینه، پاسخ صحیح است.

(مهندسی برق - سراسری ۸۸)

کج مثال ۶۸: در مدار شکل زیر با فرض $k = 2$ ، حالت دائمی جریان $I(t)$:



(۱) فرکانس‌های $\omega = 1$ و $\omega = \frac{2\sqrt{3}}{3}$ را دارد.

(۲) فرکانس‌های $\omega = 1$ و $\omega = 2\sqrt{3}$ را دارد.

(۳) فرکانس‌های $\omega = 1$ و $\omega = 0$ و $\omega = \frac{2\sqrt{3}}{3}$ را دارد.

(۴) حالت دائمی ندارد.

پاسخ: گزینه «۱» ابتدا فرکانس‌های طبیعی مدار را بدست می‌آوریم. بنابراین منابع

مستقل مدار را غیرفعال می‌کنیم. با نوشتن KCL در گره بالایی مدار داریم:

$$\frac{V_A}{S} + \frac{V_A}{\frac{1}{2} + \frac{1}{S}} + \frac{V_A}{2} = 2I \quad \text{و} \quad I = \frac{V_A}{2}$$

با ترکیب دو رابطه بالا داریم:

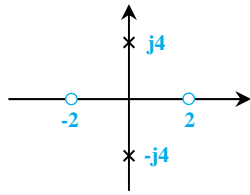
$$\Rightarrow \frac{V_A}{S} + \frac{V_A}{\frac{1}{2} + \frac{1}{S}} + \frac{V_A}{2} = 2 \left(\frac{V_A}{2} \right) \Rightarrow \frac{1}{S} + \frac{2S}{S+2} - \frac{1}{2} = 0 \Rightarrow \frac{2S^2 + 4}{2S(S+2)} = 0 \Rightarrow 2S^2 + 4 = 0 \Rightarrow S = \pm j \frac{2\sqrt{3}}{3}$$

جریان حالت دائمی مدار دارای فرکانس $\omega = \frac{2\sqrt{3}}{3}$ به علت وجود فرکانس طبیعی و $\omega = 1$ به علت حضور منبع $\cos t$ خواهد بود.



مثال ۶۹: محل صفرها و قطب‌های یک شبکه در شکل زیر نشان داده شده است. اگر بدانیم بهره DC این شبکه ۱- است، به ازاء کدام مقدار $a > 0$ ، ورودی به صورت $e^{-at}u(t)$ ، پاسخی به صورت $ke^{-at}u(t)$ ایجاد خواهد کرد؟

(مهندسی برق - سراسری ۸۸)



- ۱ (۱)
- ۲ (۲)
- ۴ (۳)

(۴) یافتن چنین مقدار a ممکن نیست.

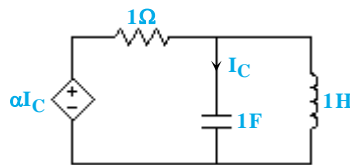
پاسخ: گزینه «۲» با دقت در نمودار صفرها و قطب‌ها دیده می‌شود که تابع شبکه دارای دو عدد قطب در $S = j4$ و $S = -j4$ و دو عدد صفر در $S = 2$ و $S = -2$ است. بنابراین تابع شبکه به صورت مقابل خواهد بود.

$$H(S) = k' \frac{(S+2)(S-2)}{(S+j4)(S-j4)}$$

برای اینکه در خروجی $ke^{-at}u(t)$ ظاهر نشود، باید $e^{-at}u(t)$ یا به عبارتی $\frac{1}{S+a}$ ، توسط صفرهای تابع شبکه خنثی شود. لذا باید $a = 2$ باشد تا عبارت $(S+2)$ در صورت تابع شبکه، با ورودی $\frac{1}{S+2}$ ساده شود و $ke^{-at}u(t)$ در خروجی ظاهر نشود.

مثال ۷۰: در مدار شکل زیر α را چنان تعیین کنید که مدار میرایی بحرانی باشد. (یعنی فرکانس طبیعی مضاعف داشته باشد).

(مهندسی ابزار دقیق - سراسری ۸۸)



- $\frac{4}{3}$ (۱)
- $-\frac{4}{3}$ (۲)
- $\frac{3}{4}$ (۳)
- $-\frac{3}{4}$ (۴)

پاسخ: گزینه «۳» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس و نوشتن KCL در گره بالای مدار داریم:

$$\begin{aligned} \frac{I_C - \alpha I_C}{S} + I_C + \frac{I_C}{S} &= 0 \Rightarrow \frac{I_C}{S} - \alpha I_C + I_C + \frac{I_C}{S} = 0 \\ \Rightarrow SI_C - \alpha S^2 I_C + S^2 I_C + I_C &= 0 \Rightarrow I_C(S - \alpha S^2 + S^2 + 1) = 0 \\ \Rightarrow (1 - \alpha)(S^2) + S + 1 &= 0 \Rightarrow S^2 + \frac{1}{1 - \alpha}S + \frac{1}{1 - \alpha} = 0 \end{aligned}$$

برای وجود حالت میرایی بحرانی باید ضریب میرایی مدار (α') با فرکانس طبیعی نامیرا یا ω_0 برابر شود.

$$\alpha' = \omega_0 \quad \text{و} \quad \alpha' = \frac{1}{2(1 - \alpha)} \quad \text{و} \quad \omega_0 = \sqrt{\frac{1}{1 - \alpha}}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2(1 - \alpha)} = \sqrt{\frac{1}{1 - \alpha}} \Rightarrow \frac{1}{4(1 - \alpha)^2} = \frac{1}{(1 - \alpha)} \Rightarrow \frac{1}{1 - \alpha} = 4 \Rightarrow 1 - \alpha = \frac{1}{4} \Rightarrow \alpha = \frac{3}{4}$$

مثال ۷۱: در یک مدار الکتریکی، ورودی و خروجی با رابطه $V_{in} = 5e^{-2t}$ و $V_o = 3te^{-2t} + 2e^{-2t} \sin 6t$ داده شده‌اند. قطب‌های $H(S) = \frac{V_{out}(S)}{V_{in}(S)}$ چگونه هستند؟

(مهندسی برق - آزاد ۸۹)

- (۱) یک قطب در $S = -2$ و دو قطب در $S = \pm j6$
- (۲) یک قطب در $S = 2$ و یک قطب در $S = 3$ و یک قطب در $S = 0$
- (۳) یک قطب در $S = 2$ ، یک قطب در $S = 3$ و دو قطب در $S = \pm j6$
- (۴) یک قطب در $S = -2$ و دو قطب در $S = -3 \pm j6$

پاسخ: گزینه «۴» با تبدیل لاپلاس برای توابع ورودی و خروجی داریم:

$$V_{in}(S) = \frac{5}{S+2} \quad \text{و} \quad V_o(S) = \frac{3}{(S+2)^2} + \frac{2 \times 6}{(S+2)^2 + 36}$$

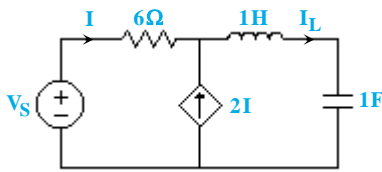
$$\Rightarrow H(S) = \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)} = \frac{\frac{3}{(S+2)^2} + \frac{12}{(S+2)^2 + 36}}{\frac{5}{S+2}} \Rightarrow H(S) = \frac{3(\Delta S^2 + 22S + 61)}{5(S+2)((S+2)^2 + 36)}$$

$$\Rightarrow 5(S+2)((S+2)^2 + 36) = 0 \Rightarrow S_1 = -2, S_2 = -3 + j6, S_3 = -3 - j6$$



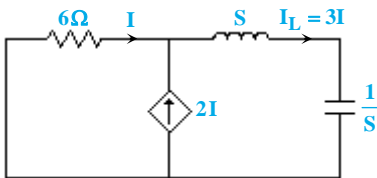
(مهندسی برق و مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۸۹)

مثال ۷۲: فرکانس‌های طبیعی مدار نشان داده شده در شکل مقابل کدام‌اند؟



- (۱) $-1 \pm j\sqrt{3}$
- (۲) $-1, \pm\sqrt{2}$
- (۳) -1 و -2
- (۴) -1 و -1

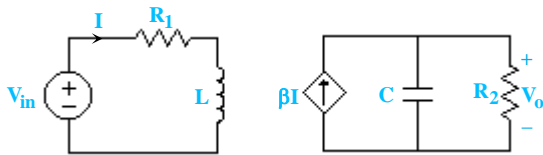
پاسخ: گزینه «۴» برای بدست آوردن فرکانس‌های طبیعی مدار منبع ولتاژ V_S را اتصال کوتاه کرده و در حوزه فرکانس در مدار KVL می‌زنیم.



$$\begin{aligned} \epsilon I + 3IS + \frac{1}{S} \cdot 2I &= 0 \Rightarrow I(6 + 3S + \frac{2}{S}) = 0 \\ \Rightarrow 3S^2 + 6S + 2 &= 0 \Rightarrow (S+1)^2 = 0 \Rightarrow S_1 = -1, S_2 = -1 \end{aligned}$$

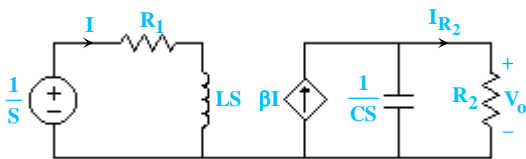
مثال ۷۳: در مدار شکل مقابل مقدار C را چگونه انتخاب کنیم تا پاسخ پله V_0 میرای بحرانی درآید؟

(مهندسی کامپیوتر «گرایش هوش مصنوعی» - سراسری ۸۹)



- (۱) $\frac{L}{\beta R_1 R_2}$
- (۲) $\frac{L}{R_1 R_2}$
- (۳) $\frac{R_1 R_2}{L}$
- (۴) $\frac{\beta L}{R_1 R_2}$

پاسخ: گزینه «۲» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس، ابتدا رابطه I را از حلقه سمت چپ محاسبه کرده و سپس مقدار V_0 را محاسبه می‌کنیم.



$$I = \frac{1}{R_1 + LS} = \frac{1}{LS^2 + R_1 S} \quad \text{و} \quad I_{R_2} = \beta I \cdot \frac{1}{R_2 + \frac{1}{CS}} \Rightarrow I_{R_2} = \beta I \cdot \frac{1}{R_2 CS + 1} \Rightarrow I_{R_2} = \beta \cdot \frac{1}{LS^2 + R_1 S} \cdot \frac{1}{R_2 CS + 1}$$

$$V_0 = R_2 \cdot I_{R_2} = \frac{\beta R_2}{(LS^2 + R_1 S)(1 + R_2 CS)} \Rightarrow V_0 = \frac{\beta R_2}{LS^2 + R_2 CLS^2 + R_1 S + R_1 R_2 CS^2}$$

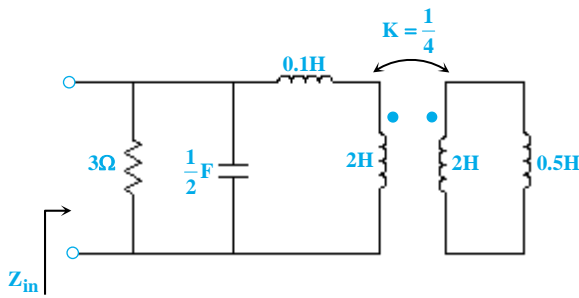
برای وجود حالت میرایی بحرانی شرط $\alpha = \omega_0$ را در مدار اعمال می‌کنیم.

$$\Rightarrow V_0 = \frac{\beta R_2}{S[R_2 CLS^2 + (L + R_1 R_2 C)S + R_1]} \Rightarrow \frac{L + R_1 R_2 C}{2LR_2 C} = \sqrt{\frac{R_1}{LR_2 C}}$$

$$\frac{L^2 + R_1^2 R_2^2 C^2 + 2LR_1 R_2 C}{4L^2 R_2^2 C^2} = \frac{R_1}{LR_2 C} \Rightarrow L^2 + R_1^2 R_2^2 C^2 + 2LR_1 R_2 C = 4R_1 R_2 LC$$

$$C^2 - \frac{2R_1 R_2 LC}{R_1^2 R_2^2} + \frac{L^2}{R_1^2 R_2^2} = 0 \Rightarrow C^2 - \frac{2L}{R_1 R_2} C + \frac{L^2}{R_1^2 R_2^2} = 0 \Rightarrow C = \frac{L}{R_1 R_2}$$

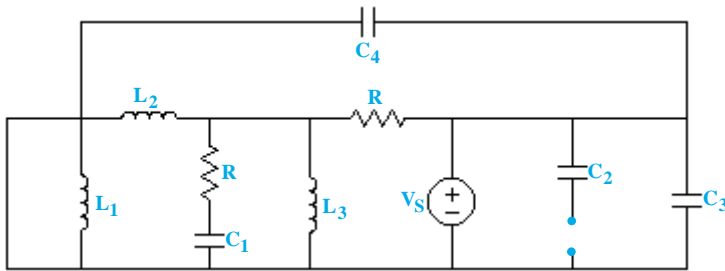
آزمون فصل نهم



۱- قطب‌ها و صفرهای تابع امپدانس مدل زیر کدام است؟

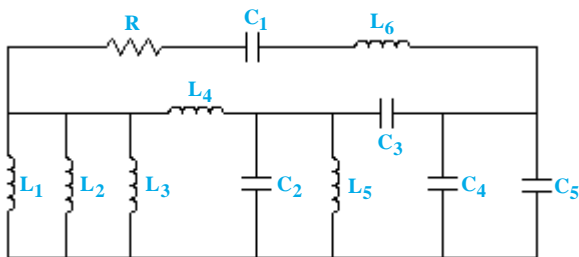
- (۱) یک صفر در $S = 0$ و قطب مکرر در $S = -1$
- (۲) یک صفر در بی‌نهایت و یک صفر در $S = 0$ و قطب مکرر در $S = -1$
- (۳) یک صفر در بی‌نهایت و یک صفر در $S = 0$ و قطب مکرر در $S = +1$
- (۴) یک صفر در بی‌نهایت و قطب مکرر در $S = -1$

۲- مدار شکل زیر دارای چند فرکانس طبیعی غیر صفر است؟



- (۱) ۵
- (۲) ۴
- (۳) ۳
- (۴) ۲

۳- تعداد فرکانس‌های طبیعی مدار زیر کدام است؟

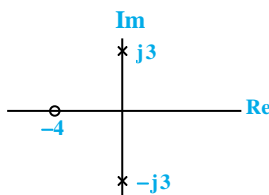


- (۱) ۷
- (۲) ۶
- (۳) ۸
- (۴) ۴

۴- در مدار تست قبل تعداد فرکانس‌های طبیعی غیر صفر کدام است؟

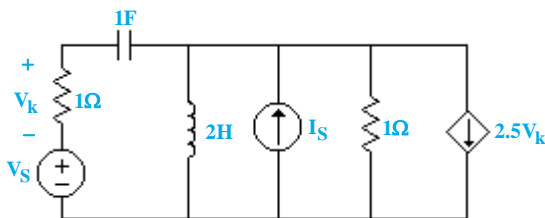
- (۱) ۳
- (۲) ۴
- (۳) ۵
- (۴) ۶

۵- نمودار صفر و قطب مداری مطابق شکل زیر است. مقدار α کدام باشد تا پاسخ خروجی به ورودی $e^{-\alpha t}$ دارای فرکانس طبیعی $S = -\alpha$ نباشد؟



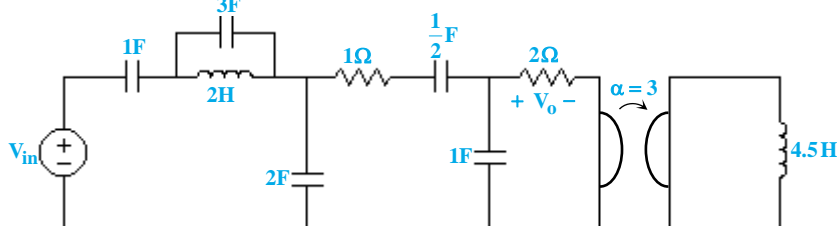
- (۱) $\alpha = 3$
- (۲) $\alpha = 4$
- (۳) $\alpha = 2$
- (۴) $\alpha = 1$

۶- پهنای باند مدار زیر برحسب رادیان بر ثانیه کدام است؟



- (۱) 1/2
- (۲) 1
- (۳) 1/3
- (۴) 3

۷- در مدار شکل زیر، تابع انتقال شبکه $H(S) = \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)}$ دارای چند قطب است و چه تعداد از آن‌ها صفر است؟

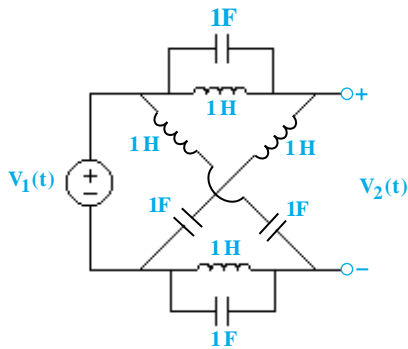


- (۱) ۵، یکی از آن‌ها صفر می‌باشد.
- (۲) ۴، هیچ کدام از آن‌ها صفر نمی‌باشد.
- (۳) ۵، هیچ کدام از آن‌ها صفر نمی‌باشد.
- (۴) ۷، یکی از آنها صفر می‌باشد.



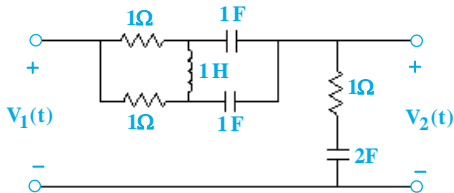
۸- قطب‌های تابع انتقال $\frac{V_2(S)}{V_1(S)}$ در مدار مقابل، کدام است؟

- (۱) $S = \pm j\omega/3$, $S = \pm j/3$
- (۲) $S = \pm j\omega/9$, $S = \pm j/9$
- (۳) $S = \pm j\omega/6$, $S = \pm j/6$
- (۴) $S = \pm j\omega/2$, $S = \pm j/2$



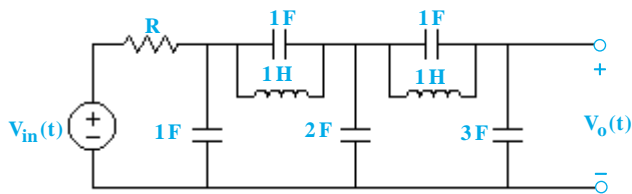
۹- قطب و صفرهای تابع انتقال مدار زیر کدام است؟ $(H(S) = \frac{V_2(S)}{V_1(S)})$

- (۱) $P = -4$, $Z = -2$
- (۲) $P = -\frac{1}{4}$, $Z = -\frac{1}{2}$
- (۳) $P = -2$, $Z = -4$
- (۴) $P = -\frac{1}{2}$, $Z = -\frac{1}{4}$



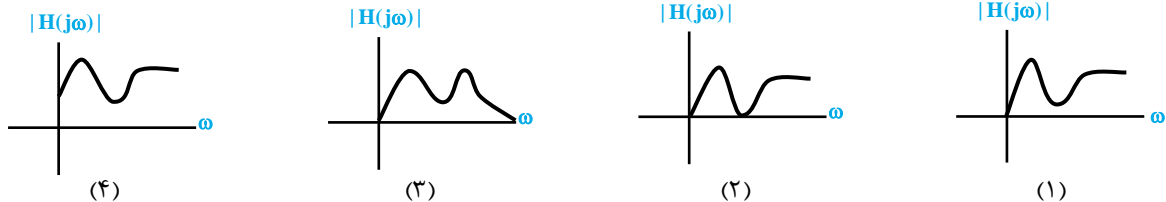
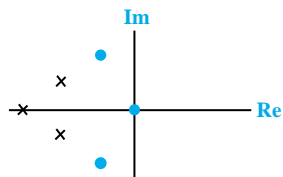
۱۰- صفرهای تابع انتقال مدار زیر کدام است؟ $(H(S) = \frac{V_0(S)}{V_{in}(S)})$

- (۱) $S = \pm j$ (مرتبه ۲) و $S = 0$ (مرتبه ۳)
- (۲) $S = \pm j$ (مرتبه ۳) و $S = 0$ (مرتبه ۲)
- (۳) $S = \pm j$ و $S = 0$
- (۴) $S = \pm 2j$ و $S = 0$



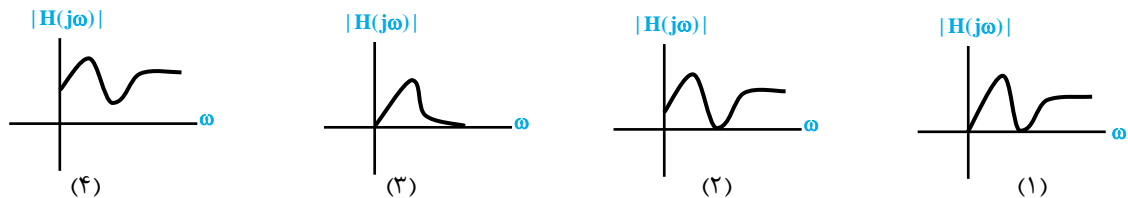
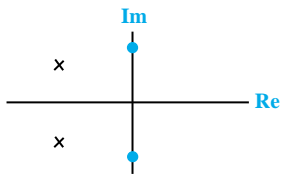
۱۱- در صورتی که نمایش قطب و صفر یک تابع شبکه به صورت مقابل باشد، آنگاه نمودار تغییرات $H(j\omega)$

بر حسب ω کدام است؟



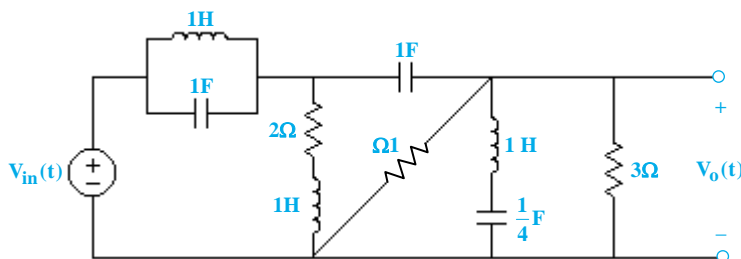
۱۲- در صورتی که نمایش صفر و قطب یک تابع شبکه به صورت زیر باشد، آنگاه تغییرات $|H(j\omega)|$

بر حسب ω کدام است؟

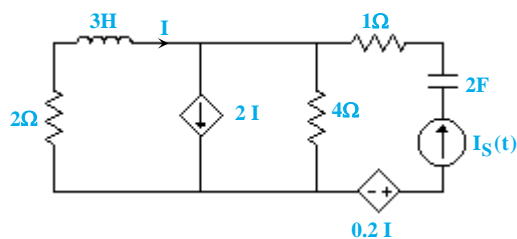


۱۳- کدام یک از گزینه‌های زیر شامل صفرهای تابع انتقال مدار زیر است؟

- (۱) $S = \pm j$ و $S = 0$ و $S = -1$
- (۲) $S = \pm j$ و $S = -1$ و $S = -2$
- (۳) $S = \pm j$ و $S = -2$ و $S = \pm j2$
- (۴) $S = -2$ و $S = \pm j2$ و $S = 0$



۱۴- فرکانس‌های طبیعی مدار زیر کدام است؟



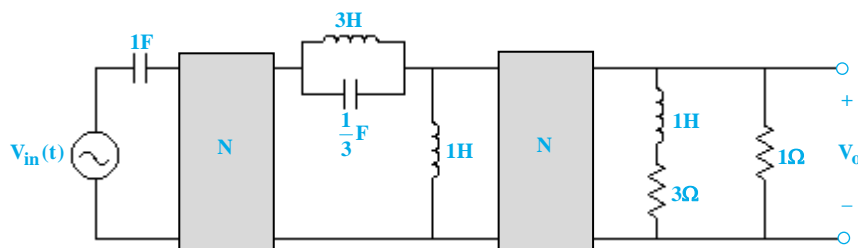
(۱) $S = 0$ و $S = -\frac{2}{3}$

(۲) $S = 0$ و $S = \frac{2}{3}$

(۳) $S = -\frac{2}{3}$

(۴) $S = \frac{2}{3}$

۱۵- صفرهای تابع انتقال مدار زیر کدام است؟



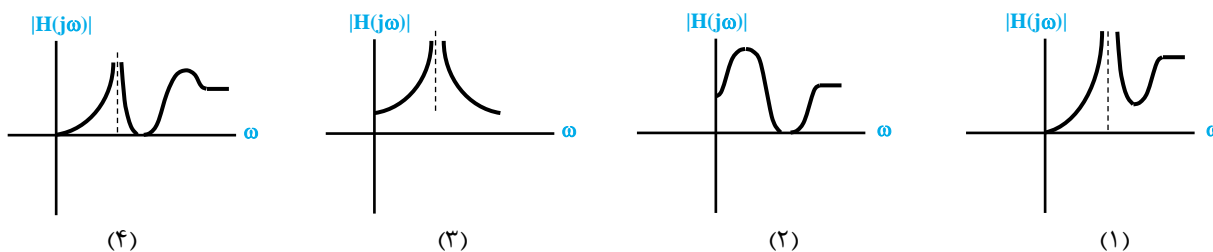
(۱) $S = 0$ و $S = 0$ و $S = \pm j$

(۲) $S = 0$ و $S = \pm 2j$ و $S = \pm j$

(۳) $S = 0$ و $S = \pm j$ و $S = -3$

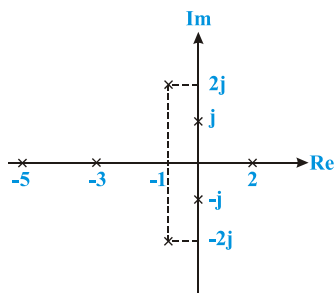
(۴) $S = 0$ و $S = 0$ و $S = \pm j$ و $S = -3$

۱۶- کدام یک از نمودارهای زیر، تغییر $|H(j\omega)|$ را بر حسب ω برای یک تابع شبکه به صورت $H(S) = \frac{S(S+a)(S-aj)(S+aj)}{(S^2+S+1)(S-2j)(S+2j)}$ ترسیم می‌کند؟

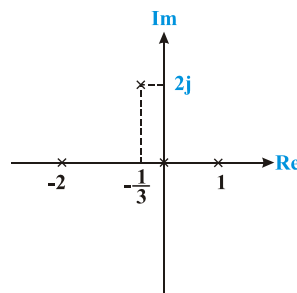


۱۷- چه تعداد از عبارتهای زیر صحیح‌اند؟

الف: دیاگرام‌های نشان داده شده در شکل‌های (۱) و (۲) می‌توانند مجموعه فرکانس‌های طبیعی یک مدار باشند:



شکل (۲)



شکل (۱)

ب: اگر در مداری به جای منبع جریان مستقل، منبع ولتاژ مستقل قرار دهیم، تعداد فرکانس‌های طبیعی مدار تغییر می‌کند.
ج: اگر فرکانس‌های طبیعی یک مدار همگی روی محور $j\omega$ و سمت چپ محور $j\omega$ باشند، پاسخ ورودی صفر همواره کراندار است.

د: اگر تابع تبدیل در یک مدار $H(S) = \frac{X(S)}{Y(S)}$ باشد، ریشه‌های مخرج همواره فرکانس‌های طبیعی را نشان می‌دهند.

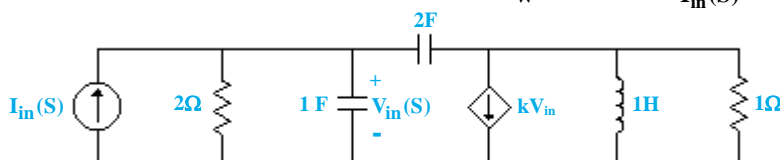
۴ (۴)

۳ (۳)

۲ (۲)

۱ (۱)

۱۸- در مدار زیر مقدار k کدام باشد تا دو عدد از قطب‌های تابع شبکه $\frac{V_{in}(S)}{I_{in}(S)}$ به صورت $\frac{-5 \pm j\sqrt{7}}{8}$ باشد؟



(۲) $k = 2$

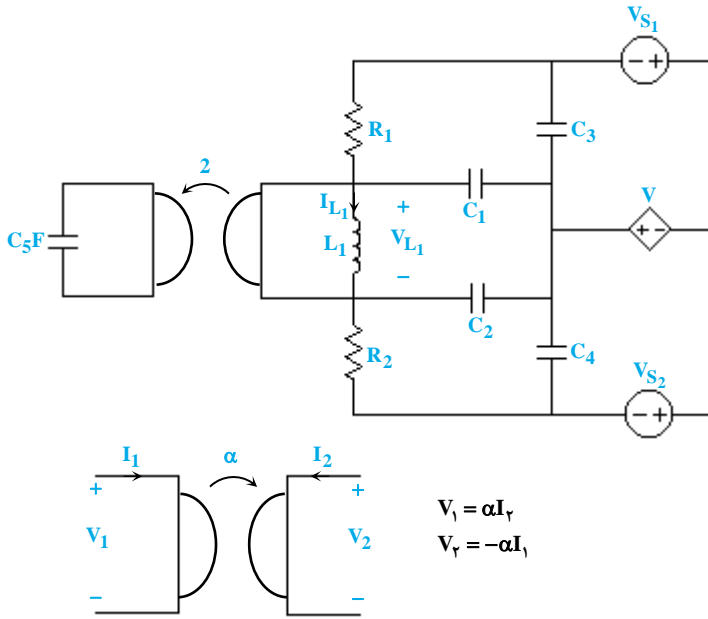
(۱) $k = \frac{1}{2}$

(۴) $k = \frac{1}{4}$

(۳) $k = 1$

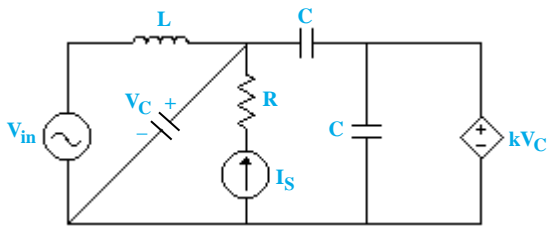


۱۹- در مدار شکل زیر با تغییر منبع ولتاژ وابسته $V = V_{L_1}$ به $V = I_{L_1}$ درجه مدار:



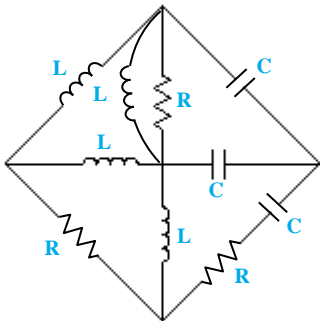
- (۱) از سه به چهار تغییر می‌کند.
- (۲) از پنج به چهار تغییر می‌کند.
- (۳) از چهار به پنج تغییر می‌کند.
- (۴) تغییر نمی‌کند.

۲۰- تعداد فرکانس‌های طبیعی مدار زیر کدام است؟



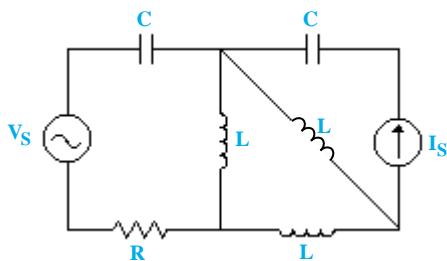
- (۱) ۳
- (۲) ۴
- (۳) ۲
- (۴) ۱

۲۱- تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار زیر کدام است؟



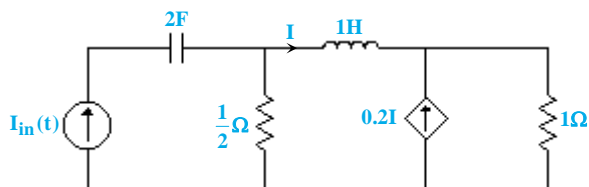
- (۱) ۲
- (۲) ۵
- (۳) ۷
- (۴) ۶

۲۲- تعداد فرکانس‌های صفر مدار زیر کدام است؟



- (۱) ۳
- (۲) صفر
- (۳) ۱
- (۴) ۲

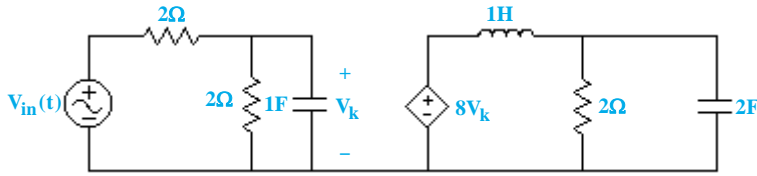
۲۳- فرکانس‌های طبیعی مدار زیر کدام است؟



- (۱) $S = \infty$, $S = -1/7$
- (۲) $S = \infty$, $S = -3$
- (۳) $S = -1/7$
- (۴) $S = -3$



۲۴- فرکانس‌های طبیعی مدار زیر کدام است؟



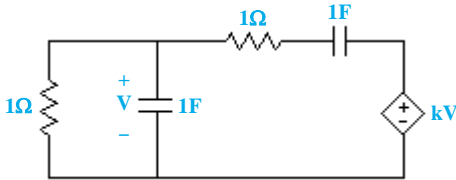
$$S = 0, S = -\frac{1}{2} \pm j$$

$$S = 0, S = -0.2 \pm j3/1$$

$$S = -1, S = -0.12 \pm j0.7$$

$$S = -1, S = -0.4 \pm j0.9$$

۲۵- مدار زیر با فرض $k = 3$ در کدام حالت قرار دارد؟



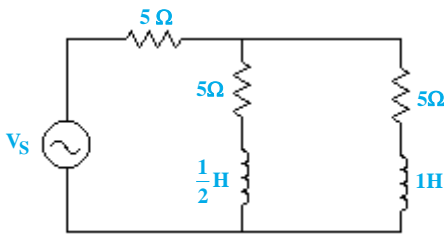
(۱) فوق میرا

(۲) بی اتلاف

(۳) زیر میرا

(۴) بحرانی

۲۶- فرکانس‌های طبیعی مدار زیر کدام است؟



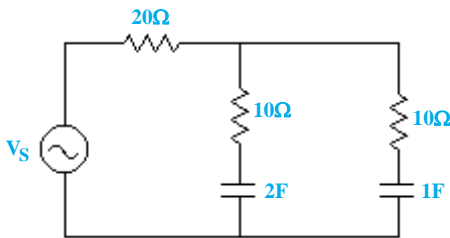
$$\begin{cases} S = -7/24 \\ S = -26/2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} S = -6/9 \\ S = -17/3 \end{cases}$$

$$\begin{cases} S = -6/3 \\ S = -23/6 \end{cases}$$

$$\begin{cases} S = -2/12 \\ S = -16/12 \end{cases}$$

۲۷- فرکانس‌های طبیعی مدار زیر کدام است؟



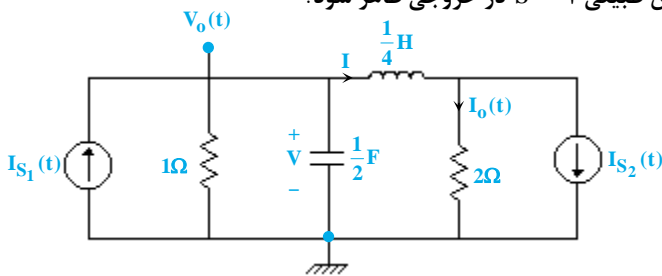
$$\begin{cases} S = -0.094 \\ S = -0.034 \end{cases}$$

$$\begin{cases} S = -0.013 \\ S = -0.077 \end{cases}$$

$$\begin{cases} S = -0.23 \\ S = -0.73 \end{cases}$$

$$\begin{cases} S = -0.13 \\ S = -0.61 \end{cases}$$

۲۸- در مدار زیر شرایط اولیه برای خازن و سلف کدام باشد تا فقط فرکانس طبیعی $S = -4$ در خروجی ظاهر شود؟



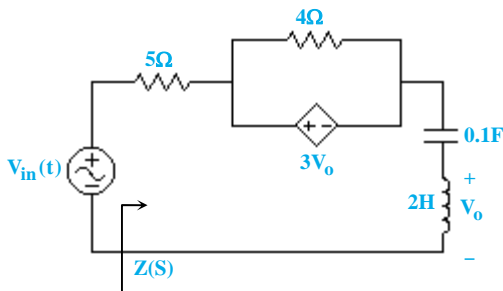
$$V_C(0^-) = 1V, I_L(0^-) = 0.7A$$

$$V_C(0^-) = 3V, I_L(0^-) = 0.2A$$

$$V_C(0^-) = 2V, I_L(0^-) = 2A$$

$$V_C(0^-) = 4V, I_L(0^-) = 0.6A$$

۲۹- در مدار زیر امپدانس ورودی $Z(S)$ کدام است؟



$$2S + 3$$

$$2S + 3 + \frac{9}{S}$$

$$6S + \frac{9}{S} + 4$$

$$8S + 5 + \frac{10}{S}$$

۳۰- در مدار تست قبل پهنای باند برحسب رادیان بر ثانیه کدام است؟

$$0.88$$

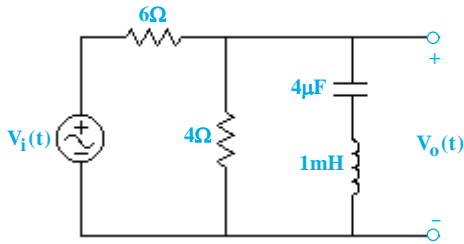
$$0.119$$

$$1.118$$

$$0.912$$



۳۱- در مدار زیر پهنای باند و فرکانس رزونانس چند رادیان بر ثانیه است؟



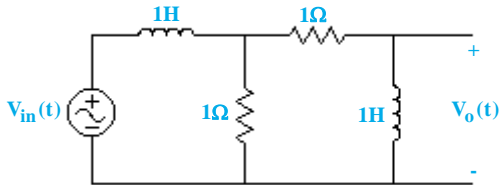
(1) $BW = 9/6$, $\omega_r = 5$

(2) $BW = 3/2$, $\omega_r = 2$

(3) $BW = 5$, $\omega_r = 9/6$

(4) $BW = 2$, $\omega_r = 3/2$

۳۲- در مدار زیر پهنای باند و فرکانس رزونانس چند رادیان بر ثانیه است؟



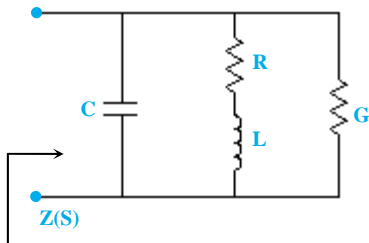
(1) $BW = 1$, $\omega_r = 3$

(2) $BW = 3$, $\omega_r = 1$

(3) $BW = 6$, $\omega_r = 3$

(4) $BW = 3$, $\omega_r = 6$

۳۳- در مدار زیر امپدانس ورودی به صورت $Z(S) = \frac{1000(S+1)}{(S+1+j50)(S+1-j50)}$ است. حال مقادیر R, L, C و G کدام است؟



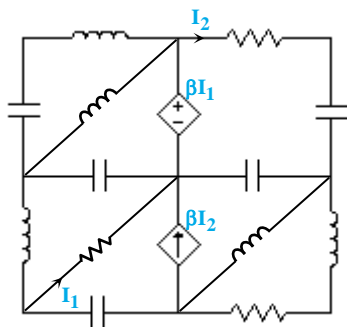
(1) $R = 0.6\Omega$, $L = 0.2H$, $C = 10mF$, $G = 6m\mathcal{O}$

(2) $R = 0.1\Omega$, $L = 0.1H$, $C = 1mF$, $G = 3m\mathcal{O}$

(3) $R = 0.2\Omega$, $L = 0.2H$, $C = 10mF$, $G = 1m\mathcal{O}$

(4) $R = 0.4\Omega$, $L = 0.4H$, $C = 1mF$, $G = 1m\mathcal{O}$

۳۴- در مدار زیر به ازای کدام مقدار β ، در مدار دو فرکانس طبیعی صفر وجود دارد؟



(اندازه تمامی عناصر برابر واحد است)

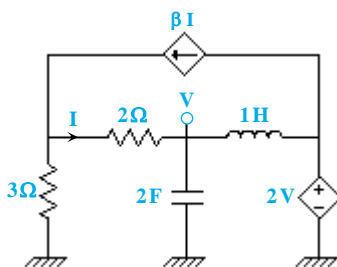
(1) $\beta = 0$

(2) $\beta = 1$

(3) $\beta = -1$

(4) به ازای هیچ مقدار β

۳۵- در مدار زیر به ازای کدام مقدار β ، مدار در حالت بی‌اتلاف است؟



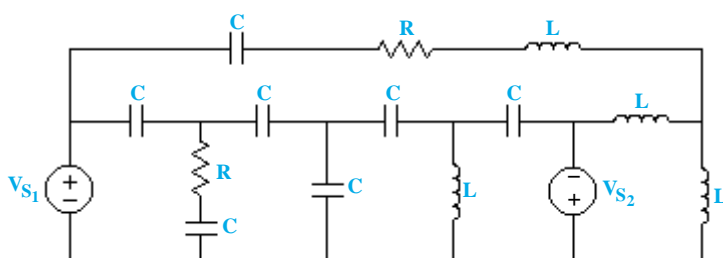
(1) $\frac{6}{10}$

(2) $\frac{10}{6}$

(3) به ازای همه مقادیر β

(4) به ازای هیچ مقدار β

۳۶- در مدار زیر تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر کدام است؟



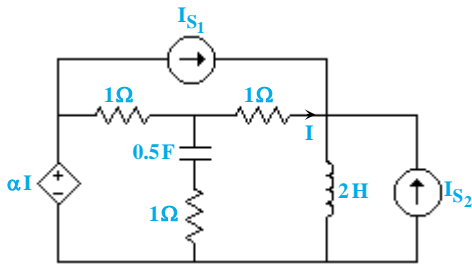
(1) 10

(2) 9

(3) 5

(4) 8

۳۷- در مدار زیر به ازای کدام مقدار α ، مدار در حالت بی‌اتلاف کار خواهد کرد؟



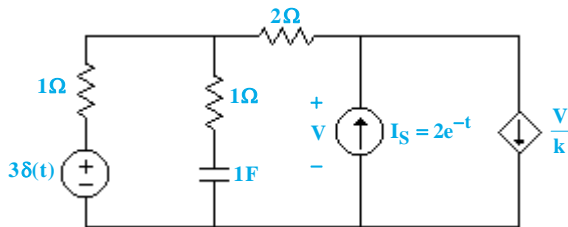
(۱) $\alpha = 11$

(۲) $\alpha = -11$

(۳) $\alpha = 7$

(۴) $\alpha = -7$

۳۸- در مدار زیر کدام مقدار k باشد تا فرکانس طبیعی مدار برابر با $-\frac{1}{3}$ شود؟



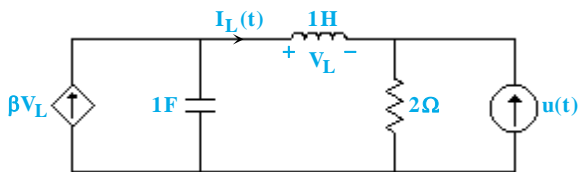
(۱) -4

(۲) -1

(۳) -3

(۴) -2

۳۹- به ازای کدام مقدار β ، پاسخ مدار برای $I_L(t)$ میرا نمی‌شود؟



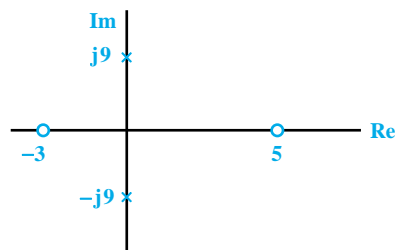
(۱) ۱

(۲) ۲

(۳) ۳

(۴) ۴

۴۰- در صورتی که نمودار صفر و قطب یک مدار به صورت زیر باشد، به ازای کدام مقدار α ، به ازای ورودی $e^{-\alpha t} u(t)$ ، خروجی مدار شامل جمله



$ke^{-\alpha t} u(t)$ نخواهد بود؟

(۱) ۳

(۲) ۲

(۳) ۵

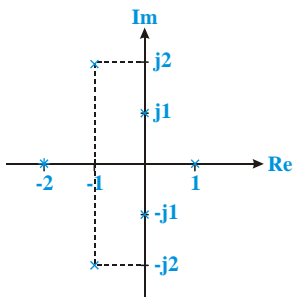
(۴) ۹

۴۱- با توجه به عبارت‌های زیر، کدام گزینه تعداد عبارت‌های صحیح را نشان می‌دهد؟

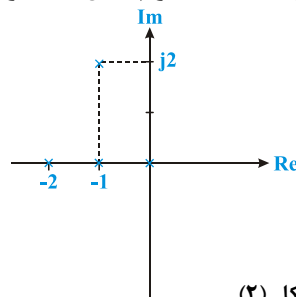
(الف) اگر در مداری به جای یک منبع ولتاژ مستقل، منبع جریان مستقل بگذاریم، فرکانس‌های طبیعی آن مدار تغییر می‌کند.
 (ب) اگر در یک مدار RLC به جای خازن‌ها، سلف و به جای سلف‌ها، خازن بگذاریم، تعداد فرکانس‌های طبیعی مدار ممکن است تغییر کند، اما تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار ثابت می‌ماند.

(پ) در مداری که فرکانس‌های طبیعی آن همگی روی محور $j\omega$ و سمت چپ آن قرار گرفته‌اند، پاسخ ورودی صفر لزوماً کراندار می‌ماند.

(ت) دیاگرام شکل (۱) می‌تواند نشان‌دهنده فرکانس‌های طبیعی یک مدار باشد، اما دیاگرام شکل (۲) خیر.



شکل (۱)



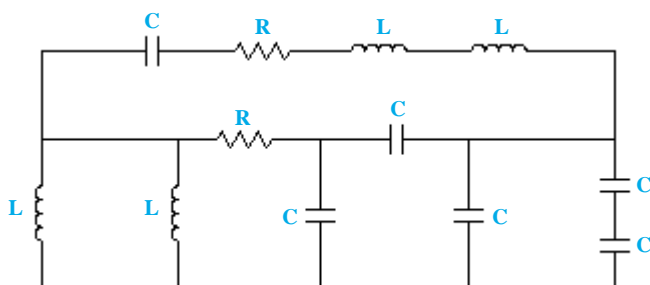
شکل (۲)

(۱) ۱

(۲) ۲

(۳) ۳

(۴) ۴



۴۲- مرتبه مدار مقابل کدام است؟

(۱) ۵

(۲) ۷

(۳) ۸

(۴) ۹



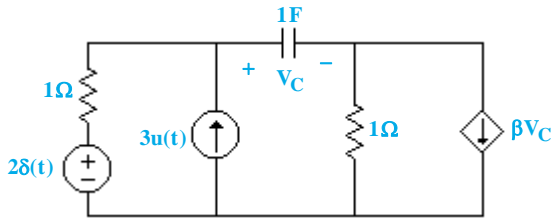
۴۳- در مدار بالا تعداد فرکانس‌های طبیعی صفر کدام است؟

۴ (۴)

۲ (۳)

۱ (۲)

۳ (۱)



۴۴- به ازای کدام مقدار β مدار مقابل ناپایدار است؟

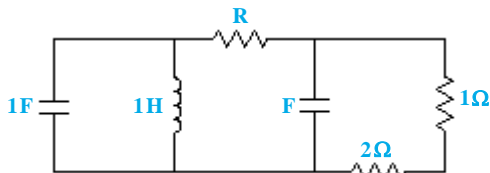
$\frac{1}{4}$ (۲)

۱ (۱)

$\frac{1}{5}$ (۴)

$\frac{1}{3}$ (۳)

۴۵- در مدار زیر مقدار R کدام باشد تا پاسخ ورودی صفر مدار، شامل جمله ke^{-t} نباشد؟



۱ (۱)

۲ (۲)

۳ (۳)

۴ (۴)

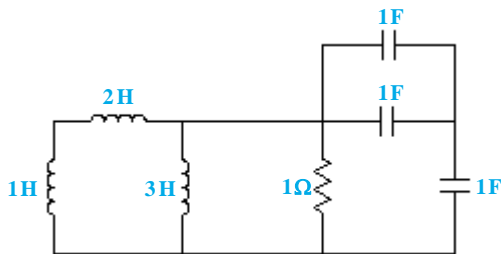
۴۶- معادله مشخصه مدار زیر در کدام گزینه وجود دارد؟

$S^2(S^2 + 3S + 1) = 0$ (۱)

$S^3(S^2 + 3S + 1) = 0$ (۲)

$S^3(2S^2 + 3S + 2) = 0$ (۳)

$S^2(2S^2 + 3S + 2) = 0$ (۴)



۴۷- با توجه به آزمایش‌های انجام شده در زیر، امیدانس ورودی مدار در حالتی که خروجی مدار باز باشد، کدام است؟ (روابط زیر بیانگر معادله‌ی

مشخصه‌ی هر حالت هستند).



$S^2 + 2S + 1 = 0$
 $\frac{S^2 + 3S + 1}{S^2 + 4S + 1}$ (۴)



$S^2 + 6S + 2 = 0$
 $\frac{S^2 + 4S + 1}{S^2 + 6S + 2}$ (۳)



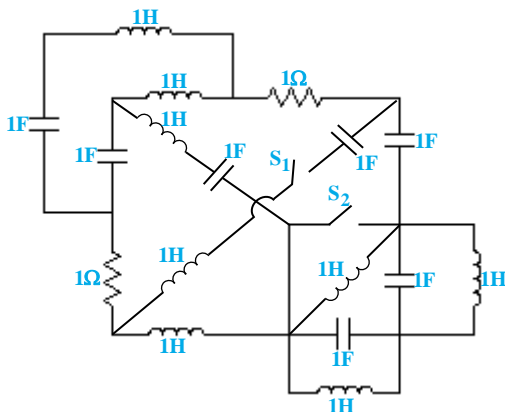
$S^2 + 4S + 1 = 0$
 $\frac{S^2 + 6S + 2}{S^2 + 4S + 1}$ (۲)



$S^2 + 4S + 2 = 0$
 $\frac{S^2 + 4S + 2}{S^2 + 6S + 2}$ (۱)

۴۸- در مدار مقابل اگر کلید S_1 باز و کلید S_2 بسته باشد، مرتبه‌ی مدار و

تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر مدار به ترتیب کدام است؟



۷ و ۱۲ (۱)

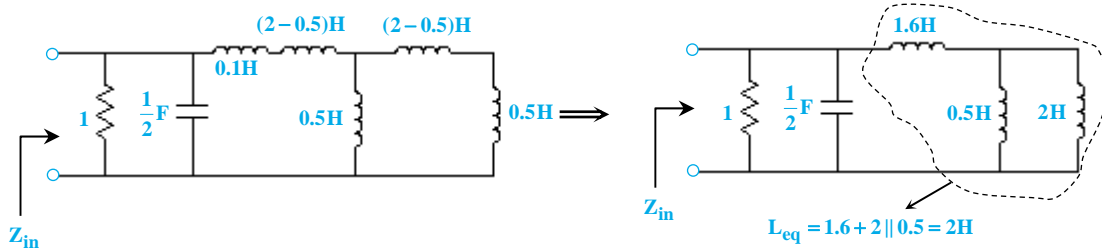
۸ و ۱۲ (۲)

۹ و ۱۳ (۳)

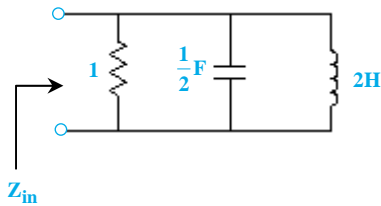
۸ و ۱۳ (۴)

پاسخنامه آزمون فصل نهم

۱- گزینه «۲» ابتدا مدل T سلف‌های ترویج را به کار می‌بریم: $(M = k\sqrt{L_1 L_2} = \frac{1}{2})$



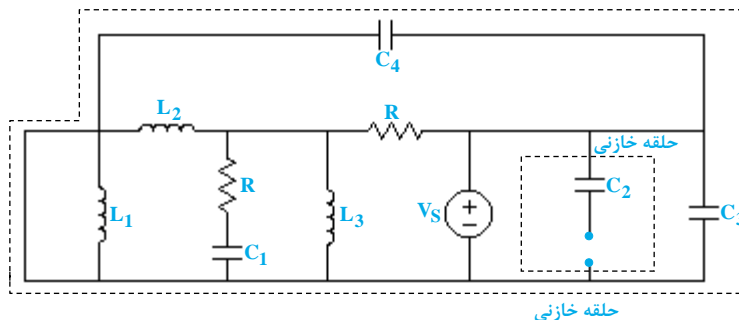
بنابراین داریم:



$$Z_{in}(s) = 1 \parallel \frac{1}{s} \parallel 2s = \frac{2s}{s^2 + 2s + 1} = \frac{2s}{(s+1)^2}$$

همان‌طور که مشاهده می‌شود Z_{in} دارای یک قطب مکرر در $s = -1$ و یک صفر در $s = 0$ و یک صفر در بی‌نهایت (به دلیل این که درجه‌ی مخرج یک درجه از صورت بیشتر می‌باشد) است.

۲- گزینه «۴» ابتدا تعداد سلف‌ها و خازن‌ها را بدون ساده کردن به دست می‌آوریم. تعداد کاتست‌های سلفی و حلقه‌های خازنی از روی شکل به صورت زیر است:



کاتست سلفی در مدار وجود ندارد، اما دو حلقه خازنی داریم. بنابراین مرتبه این مدار برابر است با:

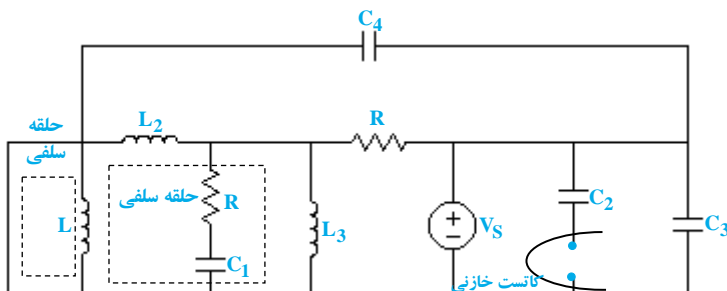
$$\text{تعداد حلقه خازنی} - \text{تعداد کاتست سلفی} - \text{تعداد خازن} + \text{تعداد سلف} = \text{مرتبه مدار}$$

$$2 - 0 - 2 + 3 = 3 = \text{مرتبه مدار}$$

حال تعداد فرکانس‌های طبیعی صفر مدار را به دست می‌آوریم.

$$\text{تعداد حلقه سلفی} + \text{تعداد کاتست خازنی} = \text{تعداد فرکانس صفر}$$

با توجه به مدار زیر ۱ کاتست خازنی و ۲ حلقه سلفی داریم پس:

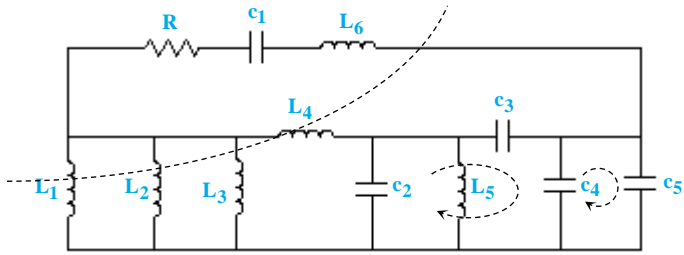


$$1 + 2 = 3 = \text{تعداد فرکانس صفر}$$

بنابراین تعداد فرکانس غیرصفر برابر است با:

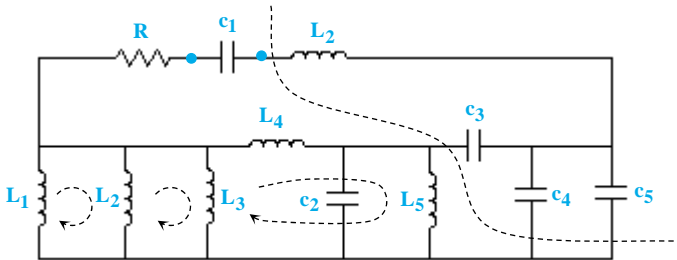
$$3 - 3 = 0 = \text{تعداد فرکانس غیرصفر}$$

۳- گزینه «۳» ابتدا تعداد المان‌های ذخیره‌کننده انرژی را محاسبه می‌کنیم:



تعداد المان‌های ذخیره‌کننده انرژی = ۱۱
 حال به تعداد حلقه‌های خازنی و کاتست‌های سلفی از تعداد المان‌های ذخیره‌کننده انرژی کم می‌کنیم تا درجه‌ی مدار را به دست آوریم:
 $۸ = ۱۱ - ۱ - ۲ = ۸$ تعداد فرکانس طبیعی = درجه‌ی مدار

۴- گزینه «۲» برای محاسبه‌ی تعداد فرکانس طبیعی صفر کافی است تعداد حلقه‌های سلفی و کاتست‌های خازنی مدار را به دست آوریم:



تعداد فرکانس طبیعی صفر = ۴

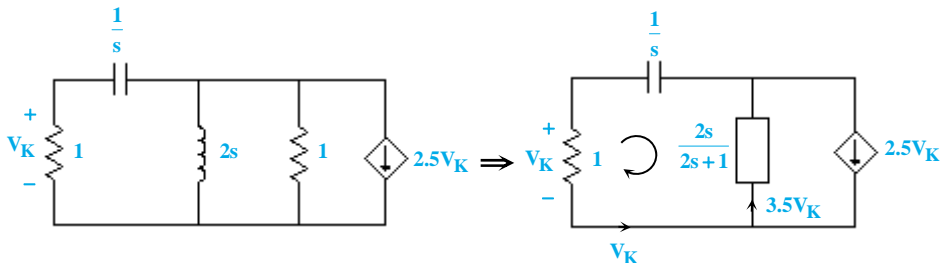
$$e^{-\alpha t} \xrightarrow{L} \frac{1}{s + \alpha}$$

۵- گزینه «۲» ابتدا تبدیل لاپلاس ورودی را به دست می‌آوریم:

برای اینکه فرکانس $s = -\alpha$ در خروجی ظاهر نشود، باید $(s + \alpha)^{-1}$ مربوط به ورودی با $s + \alpha$ مربوط به صفر تابع تبدیل مدار ساده شود. از طرفی با توجه به نمودار صفر و قطب مدار، مدار تنها دارای صفر در $s = -۴$ می‌باشد. بنابراین خواهیم داشت:

$$\alpha = ۴$$

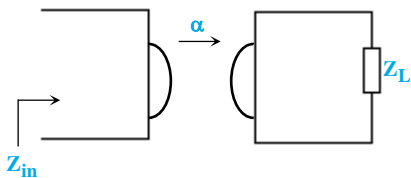
۶- گزینه «۳» ابتدا منابع مستقل را بی‌اثر کرده و سپس مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



$$\text{KVL: } -V_k - \frac{1}{s}V_k - \frac{2s}{2s+1} \times \frac{2.5}{5}V_k = 0 \Rightarrow \left[\frac{s+1}{s} + \frac{2s}{2s+1} \right] V_k = 0 \Rightarrow \left[\frac{9s^2 + 3s + 1}{s(2s+1)} \right] V_k = 0$$

با اعمال KVL داریم:

$$9s^2 + 3s + 1 = 0 \Rightarrow s^2 + \frac{1}{3}s + \frac{1}{9} = 0 \Rightarrow \text{پهنای باند} = 2\alpha = \frac{1}{3}$$



۷- گزینه «۲» ابتدا امپدانس دیده شده از دو سر ژیراتور را به دست می‌آوریم. می‌دانیم:

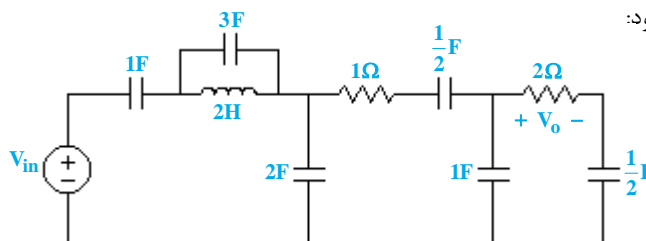
$$Z_{in} = \frac{\alpha^2}{Z_L}$$

$$Z_{in} = \frac{(2)^2}{4/5S} = \frac{2}{S} \equiv \frac{1}{2} F$$

یک خازن به ظرفیت $\frac{1}{2} F$

در اینجا Z_L ما در حوزه لاپلاس برابر با $4/5S$ می‌باشد. بنابراین Z_{in} برابر است با:

بنابراین مدار به صورت شکل زیر ساده می‌شود:



(تعداد کاتست سلفی - تعداد حلقه خازنی - تعداد خازن + تعداد سلف) = تعداد فرکانس‌های طبیعی مدار بالا

در این مدار ۱ سلف، ۶ خازن، یک حلقه خازنی (شامل خازن ۱F و ۳F و ۲F و منبع V_{in}) و صفر کاتست سلفی داریم. بنابراین تعداد کل فرکانس‌های طبیعی مدار برابر با $6 - 1 = 5$ می‌باشد.

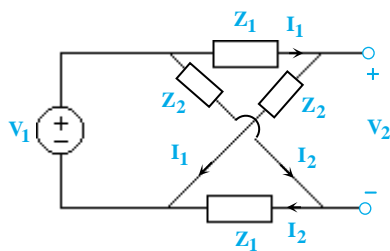
حال سراغ تعداد فرکانس‌های طبیعی صفر می‌رویم. تعداد فرکانس‌های طبیعی صفر برابر است با: (تعداد حلقه سلفی + تعداد کاتست خازنی)

در مدار فوق حلقه سلفی نداریم، اما خازن‌های $\frac{1}{4}F$ و $1F$ و $\frac{1}{4}F$ و همچنین خازن‌های $\frac{1}{4}F$ و $2F$ و $1F$ هر کدام تشکیل یک کاتست خازنی را می‌دهند.

بنابراین ۶ فرکانس طبیعی داریم که دو تا از آن‌ها صفر است. اما فرکانس‌های طبیعی در حالی قطب‌های تابع تبدیل $H(S) = \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)}$ هستند که ریشه صورت $H(S)$ نباشند.

اگر $S = 0$ شود به علت وجود خازن چسبیده به منبع V_{in} ، خازن مدار باز شده و V_o برابر با صفر می‌شود. پس $S = 0$ نمی‌تواند قطب تابع تبدیل $H(S)$ باشد، زیرا باید در صورت $H(S)$ عاملی از توان S باشد. پس ریشه‌های مخرج برابر با تعداد فرکانس‌های طبیعی غیر صفر، یعنی ۴ می‌باشد که هیچ‌کدام از آنها صفر نیست.

۸- گزینه «۳» ابتدا تابع تبدیل $\frac{V_2}{V_1}$ را برحسب Z_1 و Z_2 محاسبه می‌کنیم (شکل زیر):



حال با اعمال KVL در حلقه‌های ورودی و خروجی داریم:

$$V_1 = (Z_1 + Z_2)I_1 \Rightarrow I_1 = I_2$$

$$V_2 = Z_2 I_1 - Z_1 I_2 = (Z_2 - Z_1)I_2 \Rightarrow \frac{V_2}{V_1} = \frac{Z_2 - Z_1}{Z_1 + Z_2}$$

از طرفی داریم:

$$Z_1 = \frac{1}{s} \parallel s = \frac{s}{s^2 + 1} \quad \text{و} \quad Z_2 = s + \frac{1}{s} = \frac{s^2 + 1}{s}$$

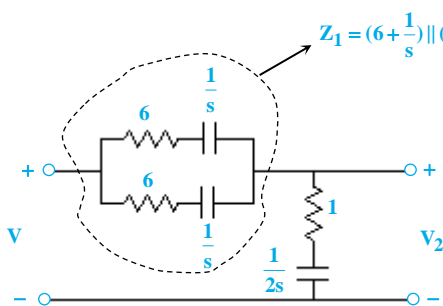
$$\Rightarrow \frac{V_2}{V_1} = \frac{\frac{s^2 + 1}{s} - \frac{s}{s^2 + 1}}{\frac{s^2 + 1}{s} + \frac{s}{s^2 + 1}} = \frac{s^4 + s^2 + 1}{s^4 + 3s^2 + 1}$$

بنابراین:

$$s^4 + 3s^2 + 1 = 0 \rightarrow s^2 = -\frac{1}{3} \pm j\frac{\sqrt{3}}{3} \rightarrow s = \pm j\frac{\sqrt{3}}{3}, \pm j\frac{1}{3}$$

۹- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم (دقت شود به دلیل برقراری پل وتسون از سلف ۱H، جریانی عبور نمی‌کند).

حال با تقسیم ولتاژ داریم:



$$\frac{V_2}{V_1} = \frac{1 + \frac{1}{2s}}{\frac{6s + 1}{2s} + 1 + \frac{1}{2s}} = \frac{2s + 1}{8s + 2} = \frac{2s + 1}{4s + 1} \rightarrow P = -\frac{1}{4}, Z = -\frac{1}{2}$$

۱۰- گزینه «۱» با توجه به شکل مدار مشاهده می‌شود که سه سلف به صورت موازی با خروجی قرار گرفته‌اند. بنابراین تابع انتقال دارای صفر مرتبه ۳ در فرکانس $s = 0$ می‌باشد. از طرفی ۲ شاخه‌ی LC موازی هم در مدار وجود دارد. بنابراین تابع انتقال دارای ۲ صفر دیگر نیز در فرکانس

$$s = \pm \frac{j}{\sqrt{1 \times 1}} = \pm j$$

۱۱- گزینه «۱» با توجه به نمودار قطب و صفر مشاهده می‌شود که تابع شبکه یک صفر در $\omega = 0$ دارد، پس مقدار تابع شبکه در این فرکانس برابر با صفر می‌باشد. از طرفی تابع شبکه دارای یک صفر مزدوج و یک قطب مزدوج با مقدار حقیقی مخالف صفر است. بنابراین تابع شبکه‌ای دارای مینیمم و ماکزیمم نسبی می‌باشد (دقت شود چون صفر مزدوج روی محور موهومی قرار ندارد، بنابراین اندازه‌ی مینیمم تابع شبکه مخالف صفر است). همچنین با توجه به برابر بودن تعداد صفر و قطب اندازه‌ی تابع شبکه در بی‌نهایت محدود به یک مقدار غیر صفر می‌باشد. بنابراین گزینه‌ی ۱ پاسخ صحیح است.

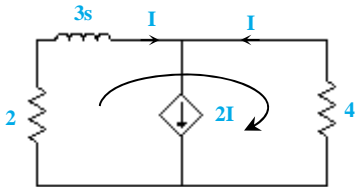


تحلیل مدارهای الکتریکی

۱۲- گزینه «۲» با توجه به اینکه تابع شبکه صفری در $s = 0$ ندارد، بنابراین اندازه‌ی تابع شبکه در $\omega = 0$ مخالف صفر است. همچنین تابع شبکه دارای یک صفر مزدوج روی محور موهومی می‌باشد، پس اندازه‌ی تابع شبکه دارای یک مینیمم نسبی با اندازه‌ی صفر می‌باشد. بنابراین گزینه‌ی ۲ صحیح می‌باشد.

۱۳- گزینه «۳» با توجه به مدار مشاهده می‌شود یک شاخه‌ی LC سری و یک شاخه‌ی LC موازی وجود دارد. بنابراین تابع انتقال به ترتیب دارای صفرهای $s = \pm j\sqrt{\frac{1}{4}} = \pm \frac{j}{2}$ و $s = \pm j\sqrt{\frac{1}{1}} = \pm j$ می‌باشد. از طرفی مدار دارای یک شاخه‌ی RL سری می‌باشد که باعث به وجود آمدن صفر در

فرکانس $s = -\frac{R}{L} = -2$ در تابع انتقال می‌شود. بنابراین گزینه‌ی ۳ پاسخ صحیح این سؤال می‌باشد.



۱۴- گزینه «۴» ابتدا منابع مستقل را بی‌اثر کرده و سپس مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم: با اعمال kvl در حلقه‌ی مشخص شده داریم:

$$(2 + 3s)I - 4I = 0 \Rightarrow (3s - 2)I = 0$$

بنابراین $s = \frac{2}{3}$ فرکانس طبیعی مدار می‌باشد (دقت شود مدار از مرتبه‌ی ۱ بوده و فقط ۱ فرکانس طبیعی دارد).

۱۵- گزینه «۴» با توجه به مدار مشاهده می‌شود یک شاخه‌ی RL سری در سمت راست مدار وجود دارد که باعث ایجاد صفر تابع انتقال در فرکانس $s = -\frac{R}{L} = -3$ می‌شود. از طرفی شاخه‌ی LC موازی نیز یک صفر با فرکانس $s = \pm j\sqrt{\frac{1}{Lc}} = \pm j$ در تابع انتقال موجود می‌آورد. همچنین خازن ۱ F و سلف و ۱ H نیز دو صفر با فرکانس $s = 0$ نیز به وجود می‌آورند.

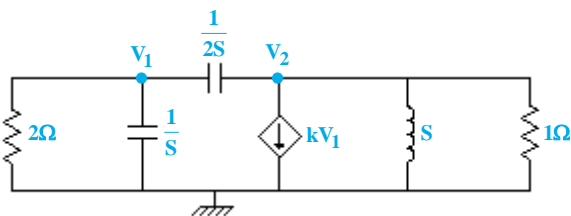
۱۶- گزینه «۴» با توجه به تابع تبدیل داده‌شده، اندازه‌ی این تابع به ازای $s = 0$ و $s = \pm aj$ برابر صفر می‌شود. از طرفی اندازه $H(j\omega)$ در فرکانس $s = \pm 2j$ به بی‌نهایت میل می‌کند. بنابراین گزینه‌ی ۴ پاسخ صحیح است.

۱۷- گزینه «۱» تک تک عبارات را بررسی می‌کنیم:

عبارت الف: شکل (۱) نمی‌تواند مجموعه فرکانس‌های طبیعی یک مدار باشد؛ زیرا مزدوج $(\frac{1}{3} + 2j)$ یعنی $(-\frac{1}{3} - 2j)$ در شکل وجود ندارد. شکل (۲) می‌تواند مجموعه فرکانس‌های طبیعی یک مدار باشد. پس این گزینه غلط است.

عبارت ب: برای محاسبه فرکانس‌های طبیعی یک مدار، منابع جریان و ولتاژ مستقل را خاموش می‌کنیم. بنابراین منابع جریان مستقل مدار باز شده و منابع ولتاژ مستقل، اتصال کوتاه. این جابجایی منجر به تغییر ساختار مدار می‌گردد و تعداد فرکانس‌ها تغییر می‌کند. پس عبارت (ب) صحیح است.
عبارت ج: اگر فرکانس‌های طبیعی، سمت چپ و روی محور $j\omega$ به صورت غیر تکراری باشند، پاسخ ورودی صفر کراندار است. پس اگر فرکانس‌های طبیعی روی محور $j\omega$ باشند و در مورد تکراری بودن آن‌ها چیزی گفته نشود، نمی‌توان گفت که همواره پاسخ ورودی صفر کراندار است؛ یعنی ممکن است ریشه‌های روی محور $j\omega$ تکراری بوده و پاسخ کراندار نشود. پس عبارت (ج) هم نادرست است.
عبارت د: ریشه‌های مخرج به شرطی که ریشه‌های صورت تابع تبدیل نباشند، فرکانس طبیعی سیستم هستند. پس این عبارت هم نادرست است.
در بین عبارات بالا فقط یک عبارت درست بود، پس پاسخ تست گزینه (۱) می‌باشد.

۱۸- گزینه «۴» می‌دانیم که قطب‌های هر تابع شبکه، زیرمجموعه فرکانس‌های طبیعی مدار هستند؛ بنابراین ابتدا معادله مشخصه و فرکانس‌های طبیعی را محاسبه می‌کنیم. بدین منظور معادلات KCL را می‌نویسیم و ماتریس ادمیتانس را به دست می‌آوریم.



$$\frac{V_1}{2} + SV_1 + 2S(V_1 - V_2) = 0 \Rightarrow (3S + \frac{1}{2})V_1 - 2SV_2 = 0$$

$$2S(V_2 - V_1) + kV_1 + \frac{V_2}{S} + V_2 = 0 \Rightarrow (k - 2S)V_1 + (1 + \frac{1}{S} + 2S)V_2 = 0$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} 3S + \frac{1}{2} & -2S \\ k - 2S & 2S + 1 + \frac{1}{S} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = 0 \Rightarrow Y = \begin{bmatrix} 3S + \frac{1}{2} & -2S \\ k - 2S & 2S + 1 + \frac{1}{S} \end{bmatrix}$$

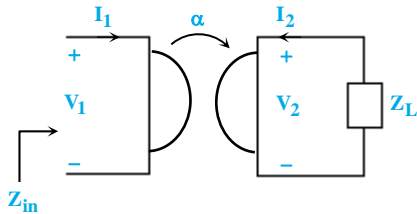
معادله مشخصه $|Y| = (3S + \frac{1}{2})(2S + 1 + \frac{1}{S}) + 2S(k - 2S) = 0 \xrightarrow{\times S} 2S^3 + (4 + 2k)S^2 + 3/5S + 0/5 = 0$

با توجه به این که دو قطب تابع شبکه برابر $\frac{-\delta \pm j\sqrt{\gamma}}{\alpha}$ هستند، پس باید معادله مشخصه بر عبارت $S^2 + 1/25S + \delta/5$ بخش پذیر باشد. حال داریم:

$$2S^2 + (\delta + 2k)S^2 + 3/5S + \delta/5 = (S^2 + 1/25S + \delta/5)(2S + 1/5 + 2k) + (k - \delta/25)(1 - 2/5S)$$

مشخص است که به ازای $k = \delta/25$ ، جمله باقی مانده در عبارت فوق برابر صفر شده و معادله مشخصه بر $S^2 + 1/25S + \delta/5$ بخش پذیر است.

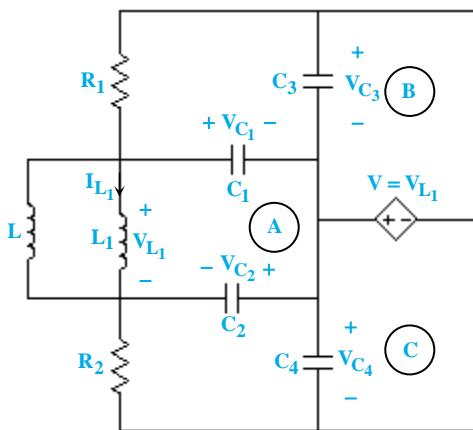
۱۹- گزینه «۴» ابتدا اثر ژیراتور را لحاظ می کنیم. امپدانس دیده شده از ژیراتور مطابق شکل زیر است:



$$Z_{in} = \frac{\alpha^2}{Z_L}$$

در مدار سؤال $Z_L = \frac{1}{C_\delta S}$ است که طبق رابطه بالا $Z_{in} = \frac{4}{1/C_\delta S} = 4C_\delta S = L$

یعنی معادل با یک سلف به امپدانس $4C_\delta$ هانری است. با خاموش کردن منابع ولتاژ مستقل مدار به صورت مقابل تبدیل می شود.



اگر $V = V_{L1}$ باشد، تعداد فرکانس های طبیعی برابر است با تعداد جریان سلفها و ولتاژهای خازن ها که از هم مستقل اند.

$$V_{L1} = V_{C1} + V_{C2} \quad (1)$$

$$V_{C2} + V_{C3} = 0 \quad (2)$$

$$V_{C3} + V_{L1} = 0 \quad (3)$$

$$-V_{L1} + V_{C4} = 0 \quad (4)$$

$$(2) \text{ رابطه } \Rightarrow V_{C2} + V_{C3} = 0$$

$$(3) \text{ رابطه } \Rightarrow V_{C2} + V_{C1} + V_{C2} = 0$$

$$(3) \text{ رابطه } \Rightarrow -V_{C1} - V_{C2} + V_{C3} = 0$$

با اعمال KVL در حلقه A داریم:

همچنین با KVL در حلقه مشترک B و C داریم:

با KVL در حلقه B داریم:

با KVL در حلقه C داریم:

با حذف V_L طبق رابطه (1) از رابطه (3) و (4) داریم:

با توجه به معادلات بالا مشخص است که اگر ولتاژ ۲ خازن را داشته باشیم، ولتاژ بقیه خازن ها به دست می آید. از طرفی ۲ سلف هم داریم که جریان های آنها با هم رابطه ای ندارد، پس در حالت $V = V_{L1}$ مرتبه مدار ۴ است.

حال اگر $V = I_{L1}$ باشد، داریم:

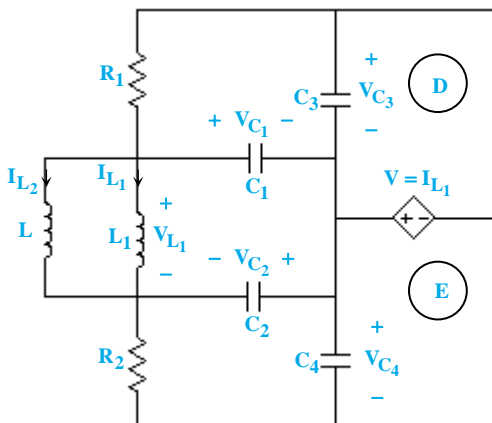
با اعمال KVL در حلقه D و E داریم:

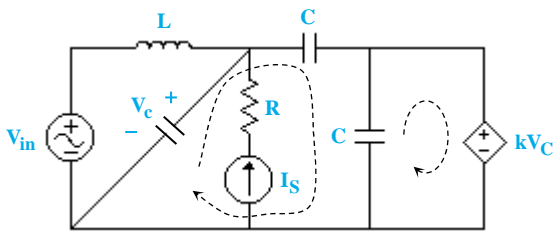
$$-V_{C2} - V = 0 \Rightarrow -V_{C2} - I_{L1} = 0 \quad (5)$$

$$V - V_{C3} = 0 \Rightarrow I_{L1} - V_{C3} = 0 \quad (6)$$

بنابراین با داشتن جریان I_{L1} ولتاژ خازن های C_2 و C_3 هم به دست می آید. پس مرتبه مدار برابر است با ۴ (ولتاژ V_{C1} و V_{C4} و I_{L1} و I_{L2} متغیرهای مستقل ما هستند).

پس نتیجه می شود که با تبدیل $V = V_{L1}$ به $V = I_{L1}$ تعداد فرکانس های طبیعی مدار (مرتبه مدار) تغییر نکند.





۲۰- گزینه «۳» ابتدا تعداد المان‌های ذخیره‌کننده انرژی را محاسبه می‌کنیم:

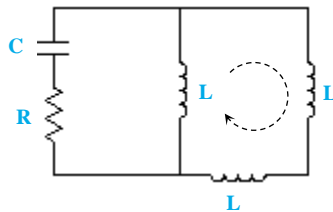
$$= 4 = \text{تعداد المان‌های ذخیره‌کننده انرژی}$$

از طرفی با توجه به شکل مدار مشاهده می‌شود ۲ حلقه‌ی خازنی در مدار وجود دارد، بنابراین مرتبه‌ی مدار برابر است با:

$$2 \text{ تا فرکانس طبیعی داریم} \rightarrow \pi = 4 - 2 = 2$$

۲۱- گزینه «۲» همان‌طور که در شکل مشاهده می‌شود، مدار از هفت المان ذخیره‌کننده انرژی تشکیل شده است. از طرفی مدار دارای یک حلقه‌ی سلفی و یک کانتست خازنی می‌باشد، بنابراین مدار دارای ۲ فرکانس طبیعی صفر است. در نتیجه تعداد فرکانس طبیعی غیرصفر برابر است با:

$$5 = 7 - 2 = \text{فرکانس طبیعی غیرصفر}$$

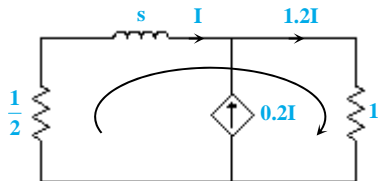


۲۲- گزینه «۳» ابتدا منابع مستقل را بی‌اثر می‌کنیم:

حال با توجه به مدار مشاهده می‌شود که مدار دارای یک حلقه‌ی سلفی می‌باشد؛ بنابراین یک فرکانس طبیعی صفر در مدار وجود دارد.

۲۳- گزینه «۳» ابتدا منابع مستقل را بی‌اثر می‌کنیم:

حال با اعمال kvl در مدار داریم:

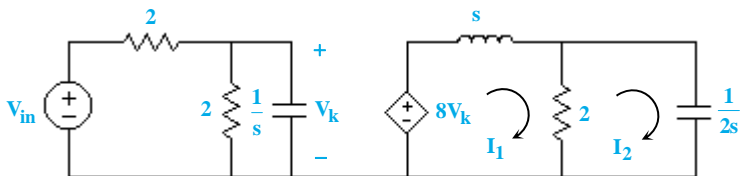


$$\left(\frac{1}{2} + s\right)I + 1/2I = 0 \Rightarrow (s + 1/2)I = 0 \rightarrow s = -1/2$$

دقت شود که خازن ۲F به دلیل سری شدن با منبع جریان، بی‌اثر می‌شود. بنابراین تأثیری روی مرتبه‌ی مدار نداشته و مدار از مرتبه‌ی اول می‌باشد.

۲۴- گزینه «۳» ابتدا مدارها را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:

حال با توجه به مدار داریم:



$$V_k = \frac{\frac{1}{s} \parallel 2}{\frac{1}{s} \parallel 2 + 2} V_{in} = \frac{2}{2s + 2} V_{in} = \frac{1}{s + 1} V_{in}$$

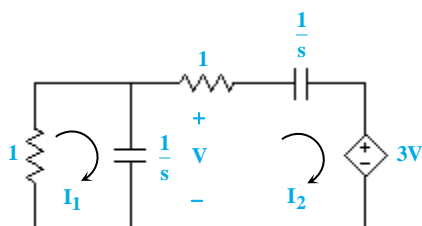
بنابراین $s = -1$ یک فرکانس طبیعی مدار می‌باشد. از طرفی با نوشتن ماتریس مش مدار سمت راست داریم:

$$\begin{bmatrix} s+2 & -2 \\ -2 & \frac{1}{2s} + 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8V_k \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow \text{معادله‌ی مشخصه: } (s+2)\left(\frac{1}{2s} + 2\right) - 4 = 0 \Rightarrow 4s^2 + s + 2 = 0 \Rightarrow s = \frac{-1 \pm \sqrt{31}j}{8} = -0.125 \pm j0.7$$

$$s = -1, -0.125 \pm j0.7$$

بنابراین فرکانس‌های طبیعی مدار برابر است با:

۲۵- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم. سپس با نوشتن معادلات مش معادله‌ی مشخصه‌ی مدار را بدست می‌آوریم:

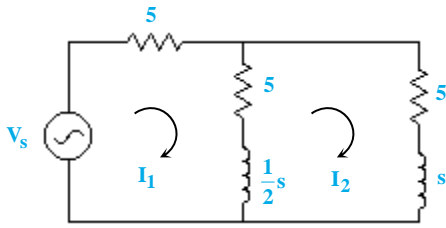


$$\begin{bmatrix} 1 + \frac{1}{s} & -\frac{1}{s} \\ -\frac{1}{s} & 1 + \frac{2}{s} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -3V \end{bmatrix} \rightarrow v = \frac{I_1 - I_2}{s} \rightarrow \begin{bmatrix} \frac{s+1}{s} & -\frac{1}{s} \\ \frac{2}{s} & 1 - \frac{1}{s} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{معادله‌ی مشخصه: } \frac{s+1}{s} \times \frac{s-1}{s} + \frac{2}{s^2} = 0 \Rightarrow \frac{s^2+1}{s^2} = 0 \Rightarrow s^2+1=0 \rightarrow \alpha=0$$

بنابراین مدار در حالت بی‌اتلاف قرار دارد.

۲۶- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس برده و سپس معادلات مش مدار را می‌نویسیم:



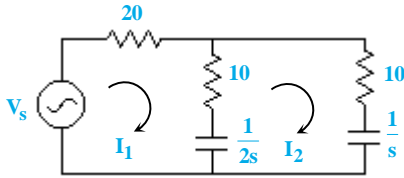
$$\begin{bmatrix} 10 + \frac{1}{2}S & -\frac{5}{2} - \frac{S}{2} \\ -\frac{5}{2} - \frac{S}{2} & 10 + \frac{3S}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_s \\ 0 \end{bmatrix}$$

بنابراین معادله‌ی مشخصه‌ی مدار برابر است با:

$$(10 + \frac{S}{2})(10 + \frac{3S}{2}) - (\frac{5}{2} + \frac{S}{2})^2 = 0 \Rightarrow 100 + 20S + \frac{3}{4}S^2 - 25 - 5S - \frac{S^2}{4} = 0$$

$$\Rightarrow \frac{S^2}{2} + 15S + 75 = 0 \rightarrow \text{فرکانس‌های طبیعی: } S = \frac{-15 \pm \sqrt{18/66}}{2 \times \frac{1}{2}} \approx -23/6, -6/3$$

۲۷- گزینه «۱» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس برده و معادلات مش مدار را می‌نویسیم:



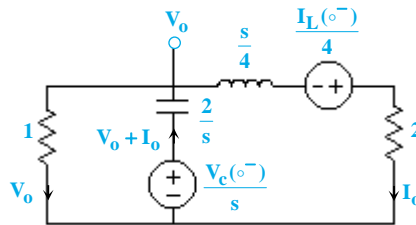
$$\begin{bmatrix} 30 + \frac{1}{2S} & -10 - \frac{1}{2S} \\ -10 - \frac{1}{2S} & 20 + \frac{3}{2S} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_s \\ 0 \end{bmatrix}$$

حال معادله‌ی مشخصه‌ی مدار را به دست می‌آوریم:

$$(30 + \frac{1}{2S})(20 + \frac{3}{2S}) - (10 + \frac{1}{2S})^2 = 0 \Rightarrow 2000S^2 + 180S + 2 = 0$$

$$\text{فرکانس‌های طبیعی: } S = -0/013, -0/077$$

۲۸- گزینه «۳» ابتدا منابع مستقل را بی‌اثر کرده و سپس مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



حال با نوشتن معادلات KVL در حلقه‌های مدار داریم:

$$\text{KVL (حلقه‌ی چپ): } -V_0 - \frac{2}{s}(V_0 + I_0) + \frac{V_c(s^-)}{s} = 0 \Rightarrow (\frac{2}{s} + 1)V_0 + \frac{2}{s}I_0 = \frac{V_c(s^-)}{s} \Rightarrow (s+2)V_0 + 2I_0 = V_c(s^-) \quad (1)$$

$$\text{KVL (حلقه‌ی بیرونی): } -V_0 + (2 + \frac{s}{4})I_0 - \frac{I_L(s^-)}{4} = 0 \Rightarrow (s+8)I_0 - 4V_0 = I_L(s^-) \quad (2)$$

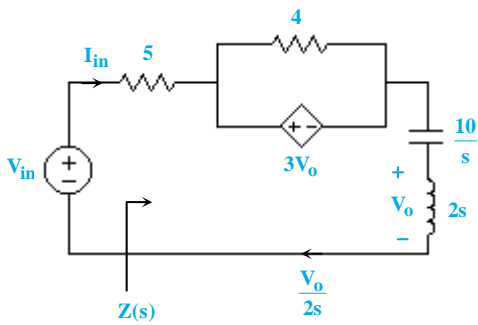
$$(1), (2) \Rightarrow (s+2) \left[\frac{(s+8)I_0 - I_L(s^-)}{4} \right] + 2I_0 = V_c(s^-)$$

$$\Rightarrow (s^2 + 10s + 24)I_0 = 4V_c(s^-) + (s+2)I_L(s^-) \Rightarrow I_0 = \frac{I_L(s^-)(s+2 + \frac{4V_c(s^-)}{I_L(s^-)})}{(s+4)(s+6)}$$

برای اینکه فقط فرکانس $s = -4$ در خروجی ظاهر شود، باید $(s+6)$ موجود در مخرج با صورت ساده شود. بنابراین $V_c(s^-) = I_L(s^-)$ می‌باشد.



۲۹- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



$$\text{KVL} : -V_{in} + \Delta I_{in} + 3V_o + \frac{10}{s} \times I_{in} + V_o = 0$$

$$\frac{I_{in} = \frac{V_o}{2s}}{V_o = 2sI_{in}} \rightarrow -V_{in} + \Delta I_{in} + 6sI_{in} + \frac{10}{s}I_{in} + 2sI_{in} = 0 \Rightarrow V_{in} = \left(\frac{10}{s} + 8s + \Delta\right)I_{in}$$

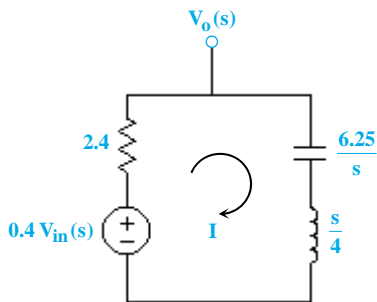
$$(8s^2 + \Delta s + 10)I_{in} = sV_{in}$$

۳۰- گزینه «۲» با توجه به معادله‌ی بدست آمده در تست قبل داریم:

$$s^2 + 0/625s + 1/25 = 0 \Rightarrow \begin{cases} BW = 0/625 \\ \omega_r = 1/118 \end{cases}$$

بنابراین داریم:

۳۱- گزینه «۱» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



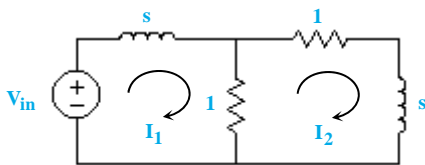
$$\text{kvl} : -0/4V_{in} + (2/4 + \frac{6/25}{s} + \frac{s}{4})I = 0$$

$$\Rightarrow \text{معادله‌ی مشخصه} : s^2 + 9/6s + 25 = 0$$

$$BW = 9/6 \quad \text{و} \quad \omega_r = 5$$

بنابراین داریم:

۳۲- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس برده و سپس معادلات مش آن را می‌نویسیم:



$$\begin{bmatrix} s+1 & -1 \\ -1 & s+2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} V_{in} \\ 0 \end{bmatrix}$$

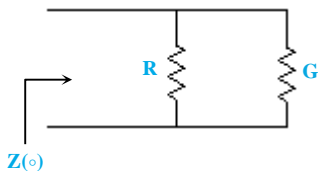
معادله‌ی مشخصه‌ی سیستم برابر است با:

$$\text{معادله‌ی مشخصه} : (s+1)(s+2) - 1 = s^2 + 3s + 1 = 0 \Rightarrow \begin{cases} BW = 2\alpha = 3 \\ \omega_r = 1 \end{cases}$$

$$Z(0) = \frac{1000}{2501} \approx 0/4$$

۳۳- گزینه «۴» به ازای $s = 0$ خواهیم داشت:

حال به ازای $s = 0$ مدار به صورت زیر خواهد بود:

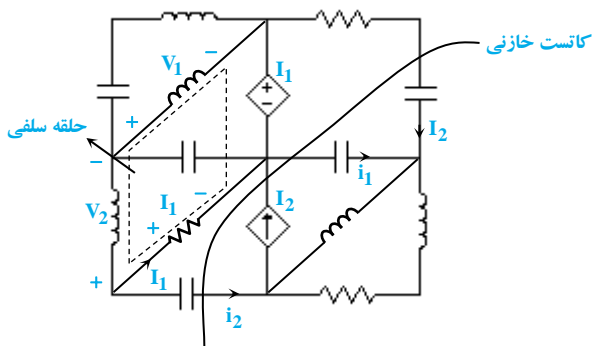


$$\Rightarrow Z(0) = \frac{\frac{R}{G}}{R + \frac{1}{G}} = \frac{R}{RG + 1} \approx 0/4$$

با بررسی گزینه‌ها مشاهده می‌شود که تنها گزینه‌ی ۴ این شرط را ارضا می‌کند.

۳۴- گزینه «۲» با توجه به شکل روبه‌رو، به ازای $\beta = 1$ مدار دارای یک حلقه

سلفی و یک کاتست خازنی است:



$$i_1 + i_2 = 0$$

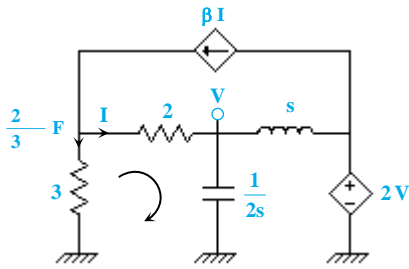
$$V_1 + V_2 = 0$$

بنابراین به ازای $\beta = 1$ مدار دو فرکانس طبیعی صفر دارد. به ازای $\beta = 0$ مدار

تنها یک کاتست خازنی و در نتیجه یک فرکانس طبیعی صفر دارد و به ازای

$\beta = -1$ مدار فرکانس طبیعی صفر ندارد.

۳۵- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



حال با اعمال KVL در گره با پتانسیل V و همچنین اعمال KVL در حلقه‌ی مشخص شده داریم:

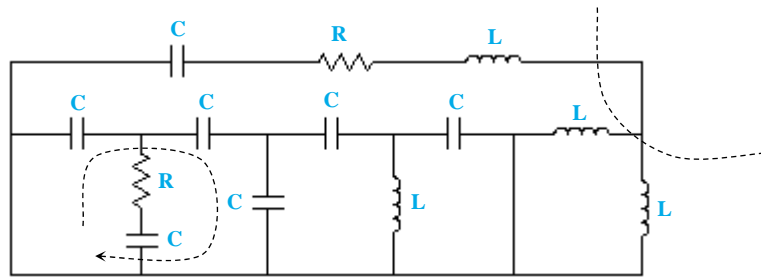
$$KCL: I + \frac{2V - V}{s} = 2sV \Rightarrow (2s^2 - 1)v = sI \quad (1)$$

$$KVL: -(\beta - 1)I \times 2 + 2I + v = 0 \Rightarrow v = I(2\beta - 5) \quad (2)$$

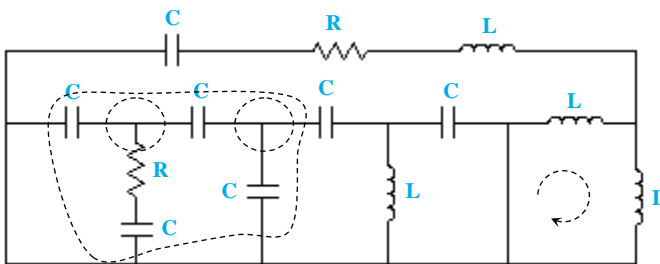
$$(1), (2) \rightarrow ((2s^2 - 1)(2\beta - 5) - s)I = 0$$

در نتیجه با توجه به اینکه ضریب S به هیچ عنوان نمی‌تواند صفر شود، بنابراین این مدار هیچ‌گاه نمی‌تواند در حالت بی‌اتلاف باشد.

۳۶- گزینه «۳» ابتدا تعداد المان‌های ذخیره‌کننده انرژی مدار را محاسبه می‌کنیم (منابع بی‌اثر می‌شوند):



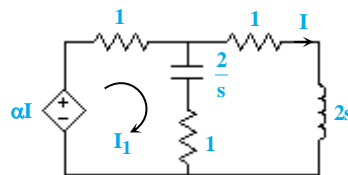
$n = 11$ = تعداد المان‌های ذخیره‌کننده انرژی



حال با توجه به وجود یک حلقه‌ی خازنی و یک کانتست سلفی مدار از مرتبه‌ی ۹ می‌باشد. از طرفی با توجه به وجود ۳ کانتست خازنی و یک حلقه‌ی سلفی، مدار دارای ۴ فرکانس طبیعی صفر می‌باشد. بنابراین:

$$= 9 - 4 = 5 = \text{تعداد فرکانس طبیعی غیرصفر}$$

۳۷- گزینه «۳» ابتدا منابع را بی‌اثر کرده و سپس مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



$$\begin{bmatrix} 2 + \frac{2}{s} & -1 - \frac{2}{s} \\ -1 - \frac{2}{s} & 2 + 2s + \frac{2}{s} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha I \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{2s + 2}{s} & -\frac{(\alpha + 1)s + 2}{s} \\ -\frac{(s + 2)}{s} & \frac{2s^2 + 2s + 2}{s} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

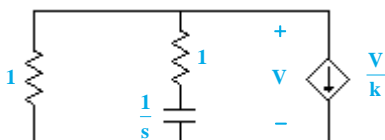
حال با نوشتن معادلات مش داریم:

معادله‌ی مشخصه‌ی مدار برابر است با:

$$\frac{2(s+1)}{s^2} (s^2 + s + 1) - \frac{(s+2)((\alpha+1)s+2)}{s^2} = 0 \Rightarrow 4s^2 + (7-\alpha)s^2 + (4-2\alpha)s = 0 \Rightarrow s(s^2 + (7-\alpha)s + 4-2\alpha) = 0$$

بنابراین به ازای $\alpha = 7$ مدار در حالت بی‌اتلاف خواهد بود.

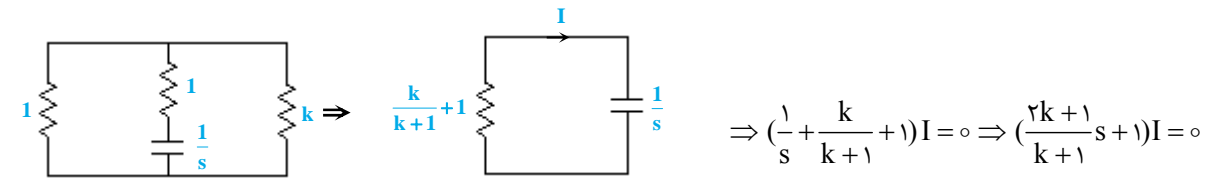
۳۸- گزینه «۴» ابتدا منابع مستقل را بی‌اثر کرده و سپس مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



$$R = \frac{V}{I} = k \Omega$$

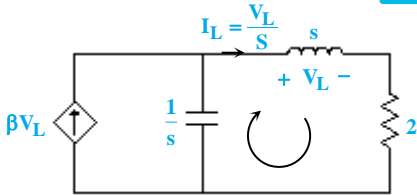


بنابراین داریم:



$$\frac{2k+1}{k+1} = 3 \rightarrow 3k+3 = 2k+1 \rightarrow k = -2$$

با توجه به اینکه $s = -\frac{1}{3}$ فرکانس طبیعی مدار است، بنابراین:



۳۹- گزینه «۲» ابتدا منابع را بی‌اثر کرده و سپس مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم: حال با اعمال kvl داریم:

$$\text{KVL: } \frac{1}{s} \left(-\frac{V_L}{s} - \beta V_L\right) + V_L + 2 \times \left(\frac{V_L}{s}\right) = 0 \Rightarrow (s^2 + (2-\beta)s + 1)V_L = 0$$

بنابراین به ازای $\beta = 2$ پاسخ مدار نامیرا خواهد بود.

۴۰- گزینه «۱» با توجه به اینکه تبدیل لاپلاس ورودی برابر $\frac{1}{s+\alpha}$ می‌باشد، در نتیجه برای اینکه $ke^{-\alpha t}$ در خروجی ظاهر نشود، باید تبدیل لاپلاس ورودی با صورت تابع تبدیل ساده شود. بنابراین تابع تبدیل باید صفری در $s = -\alpha$ داشته باشد. پس با توجه به نمودار قطب و صفر داریم:

$$\begin{cases} -\alpha = -3 \\ -\alpha = 5 \end{cases} \rightarrow \begin{cases} \alpha = 3 \\ \alpha = -5 \end{cases}$$

۴۱- گزینه «۳» برای پاسخ‌گویی به این سؤال درستی تک‌تک عبارتها را مورد بررسی قرار می‌دهیم:

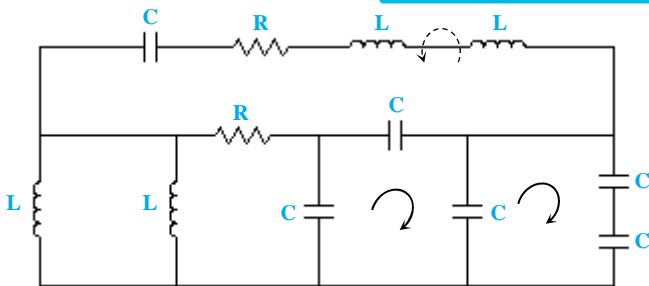
عبارت (الف): می‌دانیم که برای محاسبه‌ی فرکانس‌های طبیعی مدار می‌توان منابع ولتاژ مستقل را با اتصال کوتاه و منابع جریان را با مدار باز جایگزین کرد. بر این اساس واضح است که جایگزینی یک منبع ولتاژ توسط یک منبع جریان باعث تغییر ساختار ذاتی مدار و به تبع فرکانس‌های طبیعی آن می‌شود. لذا این عبارت صحیح است.

عبارت (ب): با قرار دادن سلف به جای خازن و خازن به جای سلف در مدارهای RLC، مشخصاً کاتست‌ها و حلقه‌های خازنی به کاتست‌ها و حلقه‌های سلفی تبدیل شده و بالعکس. در این پروسه ممکن است یا چند یک فرکانس طبیعی صفر حذف شود یا پدیدار شود؛ اما مطمئناً فرکانس‌های طبیعی غیرصفر بیشتری تولید نشده و حذف هم نخواهد شد، هرچند مقدار این فرکانس‌های طبیعی غیرصفر تغییر خواهد کرد. لذا این عبارت هم صحیح است.

عبارت (پ): برای این که پاسخ ورودی صفر یک مدار کراندار بماند، باید این مدار پایدار مرزی باشد. چنین مداری فرکانس‌های طبیعی در سمت چپ و روی محور $j\omega$ خواهد داشت، با این شرط که فرکانس‌های طبیعی روی محور $j\omega$ ساده باشند. به عبارت دیگر هر مداری که صرفاً فرکانس‌های طبیعی‌اش سمت چپ و روی محور $j\omega$ هستند، نمی‌تواند پایدار مرزی باشد و پاسخ ورودی صفر کراندار داشته باشد؛ لذا این عبارت نادرست است.

عبارت (ت): می‌دانیم که فرکانس‌های طبیعی یک مدار می‌توانند حقیقی یا مختلط باشند و فرکانس‌های طبیعی مختلط لزوماً مزدوج هستند؛ لذا دیاگرام شکل (۲) نمی‌تواند نشان‌دهنده فرکانس‌های طبیعی یک مدار باشد، اما دیاگرام شکل (۱) مشکلی نداشته و می‌تواند نماینده فرکانس‌های طبیعی یک مدار باشد که البته ناپایدار است. لذا این عبارت صحیح است.

می‌بینیم که عبارت‌های (الف)، (ب) و (ت) صحیح هستند؛ لذا پاسخ گزینه‌ی (۳) می‌باشد.



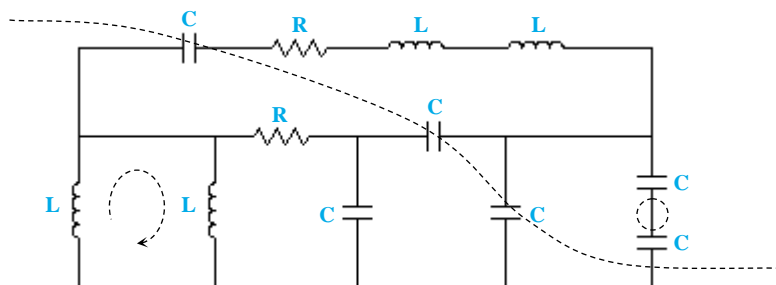
۴۲- گزینه «۲» همان‌طور که مشاهده می‌شود مدار از

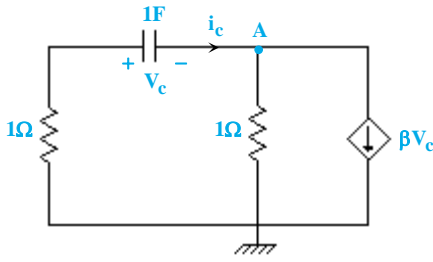
۱۰ المان ذخیره‌کننده‌ی انرژی تشکیل شده است اما به

دلیل وجود یک کاتست سلفی و دو حلقه‌ی خازنی مدار

از مرتبه‌ی ۷ می‌باشد.

۴۳- گزینه «۱» با توجه به وجود یک حلقه‌ی سلفی و دو کاتست خازنی مدار دارای ۳ فرکانس طبیعی صفر می‌باشد.





۴۴- گزینه «۱» ابتدا با غیرفعال کردن منابع تغذیه مستقل مدار، فرکانس‌های طبیعی و معادله‌ی مشخصه مدار را محاسبه می‌کنیم:
با نوشتن رابطه KCL در گره A داریم:

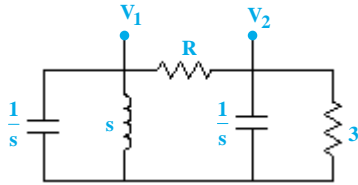
$$i_c = \frac{-i_c \times 1 - V_c}{1} + \beta V_c \rightarrow (2S + 1 - \beta)V_c = 0$$

برای پایداری مدار باید داشته باشیم:

$$1 - \beta > 0 \Rightarrow \beta < 1$$

با توجه به این که به ازای مقدار مرزی $\beta = 1$ ، مدار دارای فرکانس طبیعی $S = 0$ است و با توجه به این که مدار با منبع پله (با قطب $S = 0$) تحریک شده است، بنابراین به ازای $\beta = 1$ مدار ناپایدار بوده و پاسخ گزینه (۱) می‌باشد.

۴۵- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم و سپس معادلات گره‌ی مربوطه را می‌نویسیم:



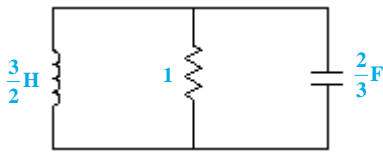
$$\begin{bmatrix} s + \frac{1}{s} + \frac{1}{R} & -\frac{1}{R} \\ -\frac{1}{R} & s + \frac{1}{3} + \frac{1}{R} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = 0$$

$$(s + \frac{1}{s} + \frac{1}{R})(s + \frac{1}{3} + \frac{1}{R}) - \frac{1}{R^2} = 0 \Rightarrow s^2 + (\frac{1}{3} + \frac{2}{R})s + (\frac{1}{3R} + 1) = 0$$

معادله‌ی مشخصه مدار برابر است با:

حال با توجه به اینکه ke^{-t} در پاسخ ورودی صفر ظاهر شود، باید $s = -1$ در معادله‌ی مشخصه مدار صدق کند. بنابراین:

$$-1 + (\frac{1}{3} + \frac{2}{R}) + (\frac{1}{3R} + 1) = 0 \Rightarrow R = 2$$



۴۶- گزینه «۴» با توجه به شکل مشاهده می‌شود که مدار دارای ۶ المان ذخیره‌کننده انرژی است. از طرفی وجود یک کانتست سلفی و یک حلقه‌ی خازنی باعث می‌شود که مرتبه‌ی مدار برابر ۴ شود. بنابراین گزینه‌های ۲ و ۳ نادرست می‌باشند. همچنین با توجه به وجود یک حلقه‌ی سلفی و یک کانتست خازنی، ۲ فرکانس طبیعی صفر در مدار داریم. حال برای محاسبه‌ی فرکانس طبیعی غیرصفر سلف و خازن معادل را با ترکیب سری و موازی آن‌ها بدست می‌آوریم. بنابراین:

$$s^2 + \frac{1}{RC}s + \frac{1}{LC} = s^2 + \frac{2}{3}s + 1 = 0 \Rightarrow 2s^2 + 2s + 3 = 0$$

۴۷- گزینه «۲» با توجه به اینکه می‌خواهیم $Z(s)$ را در حالتی که خروجی مدار باز است بدست بیاوریم، باید از معادله‌های مشخصه‌ی بدست آمده در

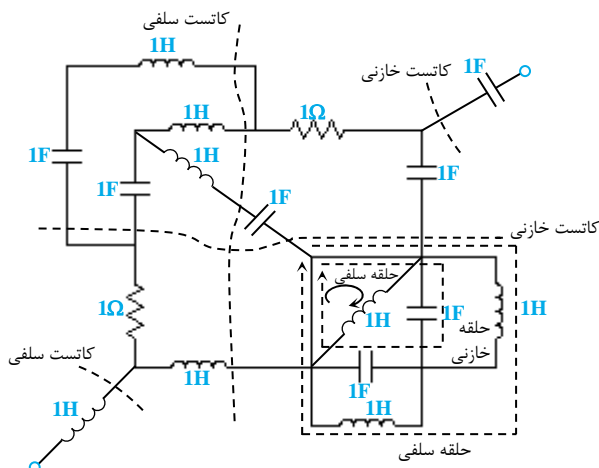
آزمایش‌های دوم و سوم استفاده کنیم. از طرفی می‌دانیم معادله‌ی مشخصه در مخرج تبدیل لاپلاس هر متغیر ظاهر می‌شود، از آنجا که $Z(s) = \frac{V(s)}{I(s)}$

می‌باشد. پس معادله‌ی مشخصه‌ی مربوط به آزمایشی که $I(s)$ محاسبه می‌شود در صورت $Z(s)$ و معادله‌ی مشخصه‌ی آزمایشی که $V(s)$ محاسبه

می‌شود در مخرج $Z(s)$ ظاهر می‌شود. بنابراین با توجه به اینکه $V(s)$ از آزمایش دوم و $I(s)$ محاسبه می‌شود، داریم:

$$Z(s) = \frac{s^2 + 6s + 2}{s^2 + 4s + 1}$$

۴۸- گزینه «۲» با توجه به باز بودن کلید S_1 و بسته بودن کلید S_2 می‌توان مدار را به شکل مقابل در نظر گرفت:



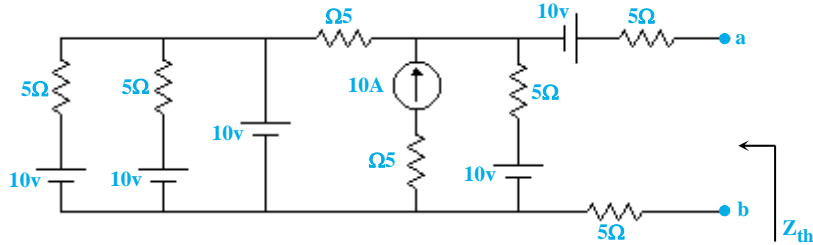
می‌بینیم که مدار دارای ۱۵ عنصر ذخیره‌کننده انرژی است؛ لذا می‌تواند تا ۱۵ فرکانس طبیعی داشته باشد. از طرفی مدار دارای ۲ کانتست سلفی و یک حلقه خازنی است و در نتیجه تعداد فرکانس‌های طبیعی آن و مرتبه‌ی آن برابر $12 = 15 - 2 - 1$ می‌باشد. همچنین مدار به علت داشتن دو کانتست خازنی و دو حلقه سلفی، ۴ فرکانس طبیعی صفر دارد؛ لذا در مجموع مدار از مرتبه‌ی ۱۲ است و تعداد فرکانس‌های طبیعی غیرصفر آن برابر $12 - 4 = 8$ می‌باشد.



فصل دهم

«قضایای شبکه»

مثال ۱: در مدار زیر مقدار Z_{th} بر حسب اهم کدام است؟



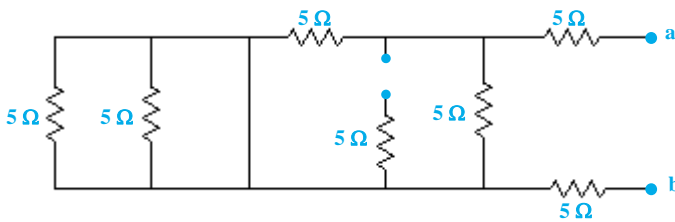
۱۰ (۱)

۱۲/۵ (۲)

۵/۵ (۳)

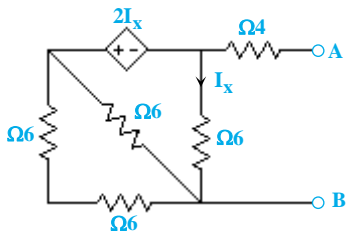
۱۱/۵ (۴)

پاسخ: گزینه «۲» برای بدست آوردن Z_{th} تمام منابع مستقل ولتاژ، اتصال کوتاه و منابع مستقل جریان، مدار باز شده و از دو سر a و b، امپدانس معادل دیده می‌شود.



$$Z_{th} = 5 + 5 + 5 \parallel 5 = 12/5 \Omega$$

مثال ۲: مقاومت معادل نورتن از دو پایانه A و B در شکل داده شده چند اهم است؟



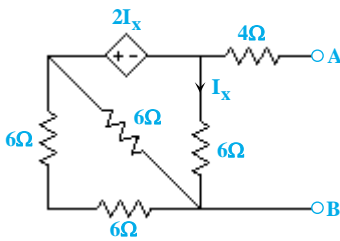
۶ (۱)

۴ (۲)

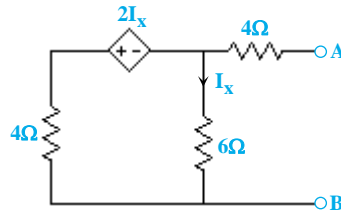
۶/۴ (۳)

۱۴ (۴)

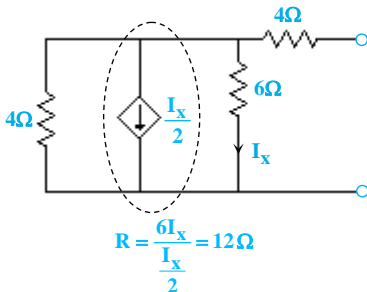
پاسخ: گزینه «۱» ابتدا مدار را ساده کرده و سپس در سمت چپ مدار، تبدیل منابع انجام می‌دهیم.



⇒

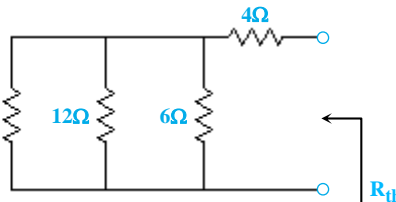


در ادامه، ولتاژ دو سر منبع جریان را بر جریان آن تقسیم می‌کنیم و مقاومت معادل آن را بدست می‌آوریم.



$$R = \frac{6I_x}{\frac{I_x}{2}} = 12 \Omega$$

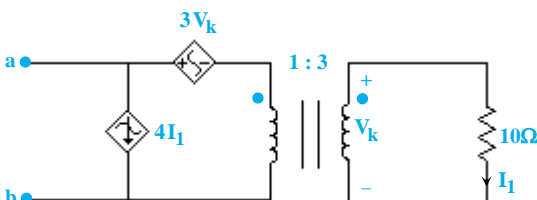
⇒



⇒

$$R_{th} = 4 + [6 \parallel 12 \parallel 4] = 6 \Omega$$

مثال ۳: در مدار زیر مقدار R_{th} بر حسب اهم کدام است؟



۳/۲۱ (۱)

۴/۷۶ (۲)

۵/۱۳ (۳)

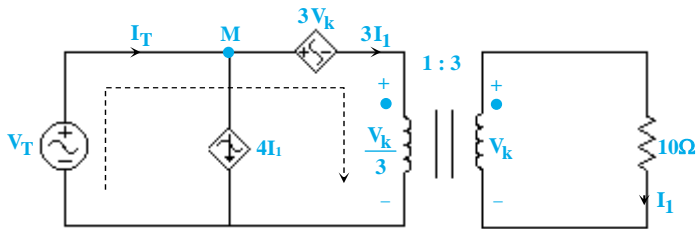
۴/۱۱ (۴)

✓ پاسخ: گزینه «۲» با اعمال منبع ولتاژ V_T به مدار، رابطه V_T را با I_T محاسبه می‌کنیم.

$$I_1 = \frac{V_K}{10} \quad (1) \quad , \quad V_T = 3V_K + \frac{V_K}{3} = \frac{10}{3}V_K \quad (2)$$

با نوشتن KVL در حلقه سمت راست و سمت چپ داریم:

با نوشتن KCL در گره M داریم:

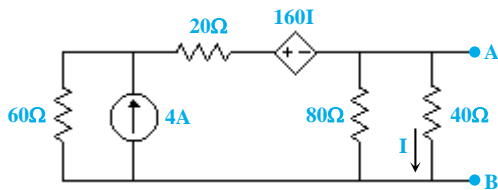


$$I_T = 4I_1 + 3I_1 = 7I_1 \Rightarrow I_T = 7I_1 \quad (3)$$

$$\xrightarrow{(1),(2)} I_1 = \frac{0/3V_T}{10} \quad (4)$$

$$\xrightarrow{(4),(3)} I_T = \frac{7 \times 0/3V_T}{10} = 0/21V_T \Rightarrow \frac{V_T}{I_T} = 4/76 \Omega$$

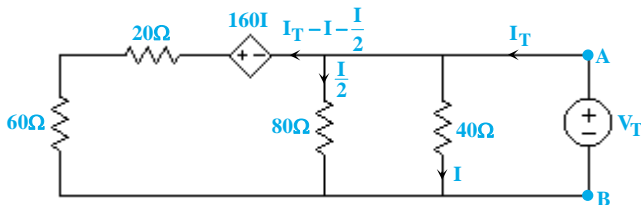
✓ مثال ۴: با توجه به شکل زیر، مقاومت معادل نورتن بین A و B بر حسب اهم چقدر است؟



- ۱ (۱)
- ۵ (۲)
- ۸ (۳)
- ۱۰ (۴)

✓ پاسخ: گزینه «۴» برای پیدا کردن مقاومت تونن منبع جریان را غیرفعال می‌کنیم و منبع ولتاژ V_T که به مدار جریان I_T تزریق می‌کند را به دو سر A و B وصل می‌کنیم. ابتدا توجه کنید چون جریان مقاومت 40Ω اهمی برابر I است، جریان مقاومت 80Ω اهمی نصف این جریان یعنی برابر $I/2$ است.

حال با نوشتن KVL در حلقه سمت چپ مدار داریم:



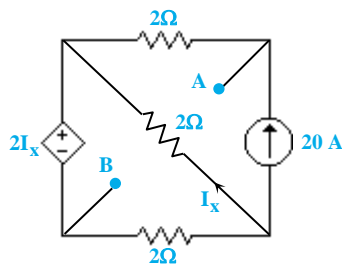
$$-160I + (20 + 60)(I_T - \frac{3}{4}I) - 80(\frac{I}{2}) = 0 \Rightarrow -160I + 80I_T - 120I - 40I = 0 \Rightarrow 80I_T = 320I \Rightarrow I = \frac{80I_T}{320} = \frac{I_T}{4}$$

$$V_T = 40(\frac{I_T}{4}) = 10I_T \Rightarrow R_{th} = 10 \Omega$$

از طرفی چون $V_T = 40I$ ، لذا داریم:

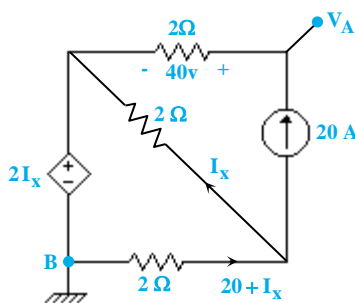
✓ مثال ۵: ولتاژ تونن در شکل داده شده از دیدگاه A و B چند ولت است؟

- $\frac{40}{3}$ (۱)
- ۸۰ (۲)
- ۴۰ (۳)
- $\frac{80}{3}$ (۴)



✓ پاسخ: گزینه «۴» به علت وجود منبع جریان در حلقه بالا، مدار زیر دارای فقط یک حلقه مفید

برای KVL می‌باشد که در پایین مدار قرار دارد. لذا با نوشتن KVL در آن داریم:

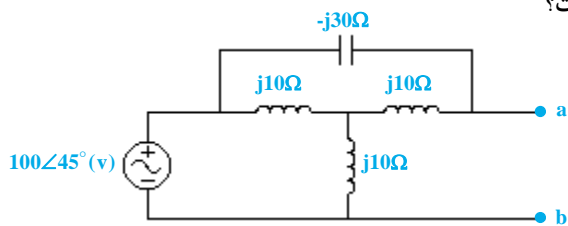


$$2I_x + 2I_x + 2(20 + I_x) = 0 \Rightarrow I_x = -\frac{40}{6} (A)$$

$$V_A = 40 + 2I_x = 40 + 2(-\frac{40}{6}) = \frac{80}{3} V$$



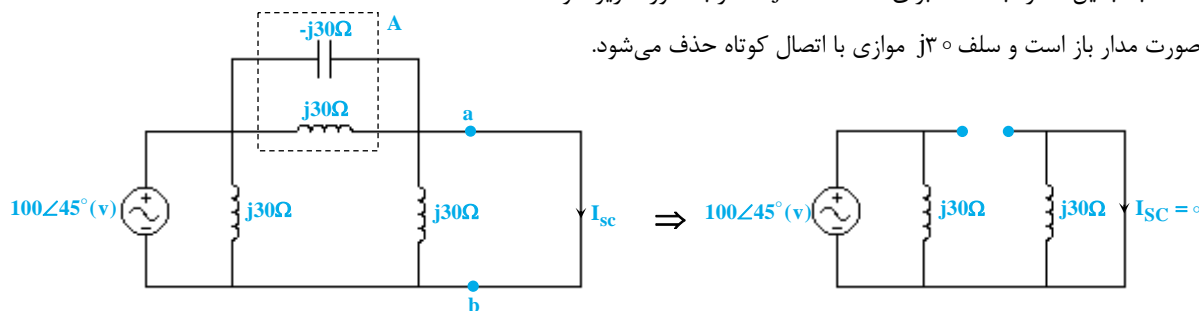
مثال ۶: در مدار زیر مقدار جریان اتصال کوتاه بر حسب آمپر در نقاط (a,b) کدام است؟



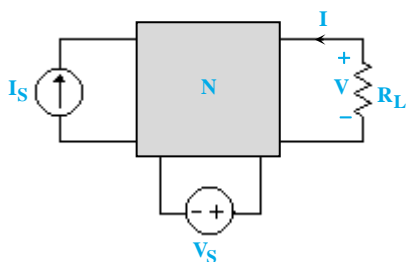
- (۱) ۲A
- (۲) ۱A
- (۳) ۳A
- (۴) ۰A

پاسخ: گزینه «۴» با تبدیل ستاره به مثلث برای سه سلف (j, j, j) مدار به صورت زیر خواهد شد.

حال قسمت A به صورت مدار باز است و سلف ۰j۳ با موازی با اتصال کوتاه حذف می‌شود.



مثال ۷: یک شبکه شامل مقاومت‌های خطی و مثبت می‌باشد. به این شبکه یک منبع جریان و یک منبع ولتاژ متصل است. در این حالت برای مقاومت متصل به شبکه رابطه زیر برقرار است. حداکثر توان انتقالی به مقاومت چند وات است؟



$$(3V + 4 \sin 2t = 2 + 2I)$$

- (۱) ۰/۳۳
- (۲) ۰/۲۲
- (۳) ۰/۱۱
- (۴) ۰/۴۴

پاسخ: گزینه «۱» برای بدست آوردن حداکثر توان انتقالی به بار R_L ، باید مقدار آن با R_{th} دیده شده از دو سرش برابر باشد و در این حالت می‌توان

از فرمول‌های $I_{rms}^2 \cdot R_L$ یا $\frac{V_{th}^2}{4R_{th}}$ برای بدست آوردن توان حداکثر استفاده کرد.

با توجه به رابطه $V = R_{th} \cdot I + V_{th}$ داریم:

برای بدست آوردن مقدار rms ولتاژ تونن از رابطه زیر استفاده می‌شود:

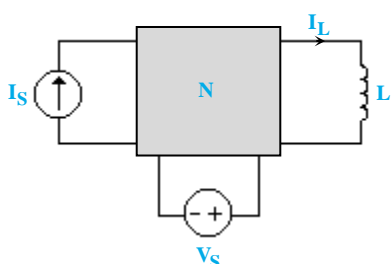
$$f(t) = f_1(t) + f_2(t) \Rightarrow \text{rms}(f(t)) = \sqrt{\text{rms}(f_1(t))^2 + \text{rms}(f_2(t))^2}$$

$$f_1(t) = \frac{2}{3}, \quad f_2(t) = -\frac{4}{3} \sin 2t \quad \text{و} \quad \text{rms}[f_1(t)] = \frac{2}{3} \text{ A}, \quad \text{rms}[f_2(t)] = \frac{4}{3\sqrt{2}} \text{ A}$$

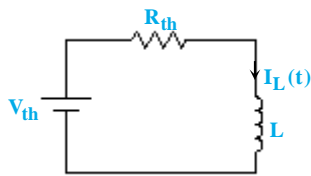
$$\Rightarrow V_{th}(\text{rms}) = \text{rms}(f(t)) = \sqrt{\left(\frac{2}{3}\right)^2 + \left(\frac{4}{3\sqrt{2}}\right)^2} = \sqrt{\frac{4+8}{9}} = \sqrt{\frac{4}{3}} \Rightarrow P_L(\text{max}) = \frac{V_{th}^2}{4R_{th}} = \frac{\frac{4}{3}}{4 \times 1} = \frac{1}{3} = 0.33 \text{ w}$$

مثال ۸: شبکه N فقط شامل مقاومت‌های خطی و مثبت می‌باشد. اگر $I_S = 4 \text{ A}$ و $V_S = 6 \text{ V}$ باشد، آنگاه معادله جریان سلف به صورت

$I_L = 7 - 3e^{-at}$ خواهد بود. حال اگر $I_S = 8 \text{ A}$ و $V_S = 12 \text{ V}$ شود، معادله جریان سلف کدام است؟



- (۱) $7 - 12e^{-at}$
- (۲) $7 - 6e^{-at}$
- (۳) $14 - 10e^{-at}$
- (۴) $14 - 8e^{-at}$



پاسخ: گزینه «۳» اگر معادل تونن شبکه N جایگزین شود، داریم:

$$I_L(t) = I_L(\infty) + [I_L(0^+) - I_L(\infty)]e^{-at}$$

$$I_L(\infty) = \frac{V_{th}}{R_{th}} = 7A \quad \text{و} \quad I_L(0^+) - I_L(\infty) = -3 \Rightarrow I_L(0^+) = 4A$$

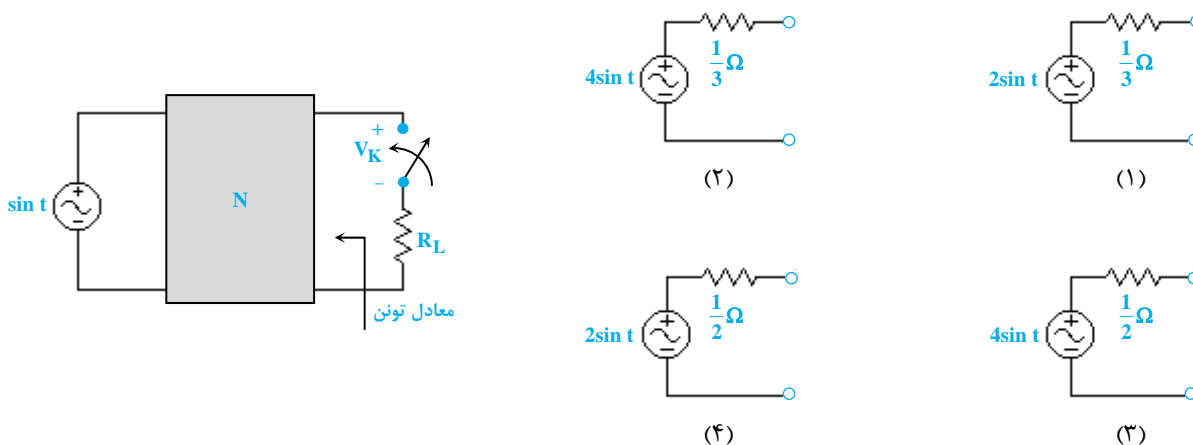
در صورت دو برابر شدن منابع ورودی، مقدار R_{th} ثابت و مقدار V_{th} دو برابر می‌شود. اما دقت کنید که این مسئله تأثیری در جریان اولیه سلف ندارد و جریان اولیه سلف ثابت باقی می‌ماند. لذا داریم:

$$V_{th}' = 2V_{th} \Rightarrow I_L'(\infty) = \frac{V_{th}'}{R_{th}} = 7 \times 2 = 14A$$

$$\Rightarrow I_L(t) = I_L'(\infty) + [I_L(0^+) - I_L'(\infty)]e^{-at} \Rightarrow I_L(t) = 14 + [4 - 14]e^{-at} = 14 - 10e^{-at}$$

مثال ۹: در شبکه مقاومتی و خطی زیر حداکثر توان انتقالی به بار R_L در حالتی که کلید بسته باشد، برابر $6W$ می‌باشد. اگر ولتاژ دو سر کلید K در

$t = \frac{\pi}{3}$ برابر $2\sqrt{3}$ ولت باشد، مدار معادل تونن شبکه کدام است؟



پاسخ: گزینه «۲» مقدار توان حداکثر از فرمول $\frac{V_{th}^2(rms)}{4R_{th}}$ محاسبه می‌شود. لذا ابتدا مقدار V_{th} باید محاسبه شود. ولتاژ دو سر کلید در حالتی که

کلید باز باشد، همان ولتاژ تونن شبکه بوده و تابعی از $\sin t$ خواهد بود. حال داریم:

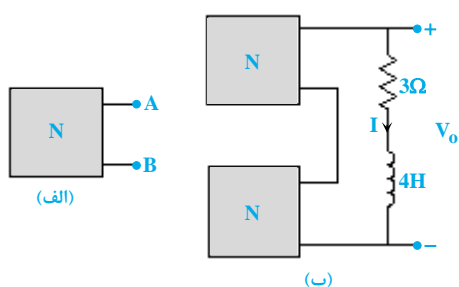
$$V_{th} = A \sin t \quad , \quad V_{th}(t = \frac{\pi}{3}) = V_k(t = \frac{\pi}{3}) = 2\sqrt{3} \Rightarrow A \sin(\frac{\pi}{3}) = 2\sqrt{3} \Rightarrow A = 4 \Rightarrow V_{th} = 4 \sin t$$

$$rms(V_{th}) = \frac{4}{\sqrt{2}} \Rightarrow P_{max} = \frac{V_{th}^2(rms)}{4R_{th}} \Rightarrow 6 = \frac{(\frac{4}{\sqrt{2}})^2}{4R_{th}} \Rightarrow R_{th} = \frac{1}{3} \Omega$$

مثال ۱۰: در مدار زیر شبکه N شامل عناصر خطی و تغییرناپذیر با زمان است. اگر در مدار (الف) بین پایه‌های (A,B) یک سلف یک هانری قرار

گیرد، جریان سلف به صورت e^{-2t} خواهد بود و اگر به جای سلف یک هانری، یک مقاومت یک اهمی قرار گیرد، ولتاژ V_{AB} به صورت e^{-t} می‌شود. حال در

مدار (ب) مقدار جریان مدار در $t = 0^+$ برابر با چند آمپر است؟



۱ (۱)

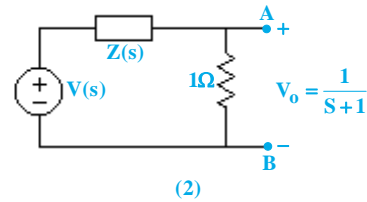
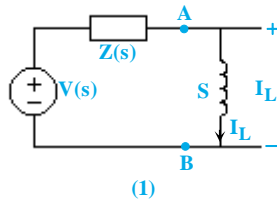
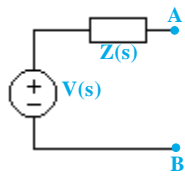
۲ (۲)

۱ (۳)

۳ (۴)



پاسخ: گزینه «۳» در صورتی که مدار معادل شبکه N در حوزه فرکانس به صورت زیر باشد، داریم:



$$I_L(S) = \frac{V(S)}{Z(S)+S} = \frac{1}{S+2} \quad (1)$$

$$V_0(S) = \frac{1}{1+Z(S)} \times V(S) = \frac{1}{S+1} \quad (2)$$

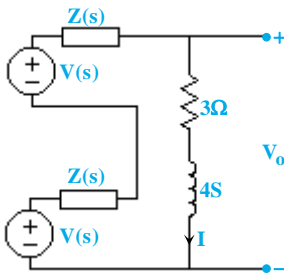
$$V(S) = S-1 \quad Z(S) = S^2 - 2$$

با نوشتن رابطه جریان در مدار (1) داریم:

با نوشتن قانون تقسیم ولتاژ از مدار (2) داریم:

از حل دستگاه معادلات شامل روابط (1) و (2) داریم:

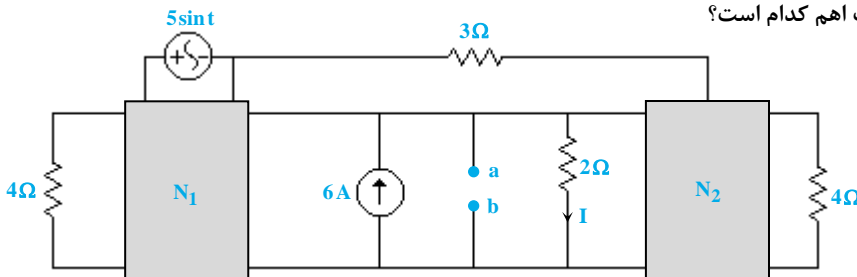
با قرار دادن مدار معادل شبکه N در مدار (ب) داریم:



$$I = \frac{2V(S)}{2Z(S)+3+4S} = \frac{2(S-1)}{2(S^2-2)+3+4S} = \frac{2(S-1)}{2S^2+4S-1}$$

$$I(t=0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sI(S) = \frac{S(2(S-1))}{2S^2+4S-1} = 1A$$

مثال ۱۱: در مدار شکل زیر N_1 و N_2 ، شبکه‌های مقاومتی خطی و فاقد منابع مستقل هستند و معادله جریان I به صورت $I = 4 - 3 \sin t$ می‌باشد. در این حالت مقاومت تونن دیده شده از پایه‌های a و b بر حسب اهم کدام است؟

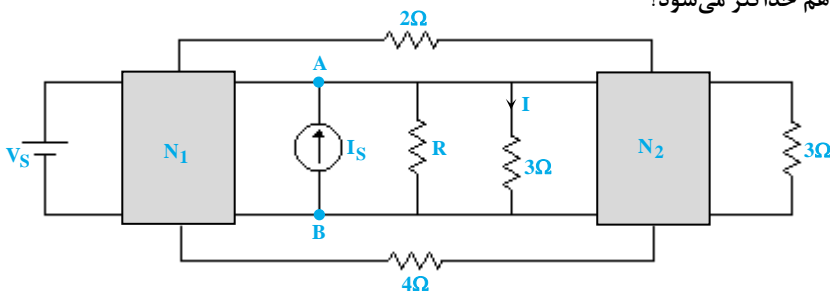


- (۱) ۳
- (۲) ۱
- (۳) ۳/۴
- (۴) ۴/۳

پاسخ: گزینه «۴» برای بدست آوردن مقاومت تونن از دو سر a و b، می‌توان یک منبع جریان در نقاط a و b قرار داد و ولتاژ دو سر آن را به جریان آن تقسیم کرد. در این سؤال، می‌توان این منبع جریان را همان منبع جریان ۶ آمپر فرض کرد. لازم به ذکر است که در این حالت، بقیه منابع مستقل ولتاژ و جریان (که در اینجا فقط منبع ولتاژ ۵sint است) باید حذف شوند، زیرا فقط R_{th} را می‌خواهیم حساب کنیم و V_{th} کاری نداریم. بنابراین قسمت سینوسی I نیز صفر خواهد شد. حال داریم:

$$I = 4A \Rightarrow V_{ab} = 2I = 2 \times 4 = 8V \Rightarrow R_{th} = \frac{V_{ab}}{I} = \frac{8}{2} = 4 \Omega$$

مثال ۱۲: در مدار زیر، شبکه‌های N_1 و N_2 به صورت خطی و شامل مقاومتهای مثبت می‌باشند. به ازای $R = 2 \Omega$ رابطه $I = \frac{1}{6} I_S + \frac{1}{3} V_S$ برقرار است. به ازای چه مقدار R، توان جذبی مقاومت R بر حسب اهم حداکثر می‌شود؟



- (۱) ۰/۶
- (۲) ۰/۵
- (۳) ۰/۴
- (۴) ۰/۳

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به اعمال منبع جریان بین پایه‌های A و B، می‌توان مقاومت تونن از دو سر B و A را از تقسیم ولتاژ دو سر منبع جریان، بر مقدار جریان منبع جریان محاسبه کرد. ولتاژ دو سر منبع جریان با توجه به موازی بودن مقاومت ۳ اهمی با آن، به صورت ۳I است. بنابراین مقاومت تونن از دو سر B و A به صورت روبرو است:

$$R_{th} = \frac{V_{AB}}{I_S} = \frac{3I}{I_S}$$

برای محاسبه مقاومت تونن، باید منابع مستقل غیرفعال شوند. (زیرا به دنبال یافتن مقاومت تونن شبکه هستیم و با V_{th} کاری نداریم و لذا تمامی منابع مستقل به جز I_T و V_T (که خودمان قرار می‌دهیم و در اینجا با I_S برابر است) را بی‌اثر می‌کنیم.) بنابراین با صفر شدن V_S در رابطه I داریم:

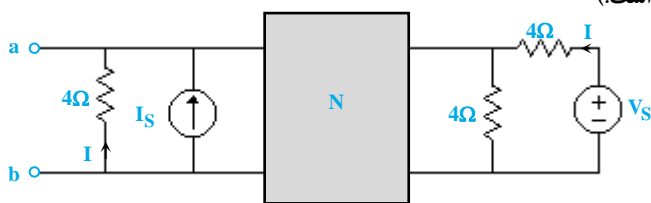
$$I = \frac{1}{6} I_S \Rightarrow R_{th} = \frac{3I}{I_S} = \frac{3 \times \frac{1}{6} I_S}{I_S} = \frac{1}{2} \Omega$$

با توجه به موازی بودن R با پایانه‌های A و B ، در صورتی که مقاومت تونن شبکه در حالت نبودن مقاومت R را R'_{th} نامگذاری کنیم، داریم:

$$R'_{th} \parallel R = R_{th} \Rightarrow R_{th} = R'_{th} \parallel 3 \Rightarrow \frac{1}{2} = R'_{th} \parallel 3 \Rightarrow \frac{1}{2} = \frac{3R'_{th}}{3+R'_{th}} \Rightarrow R'_{th} = 0.6 \Omega$$

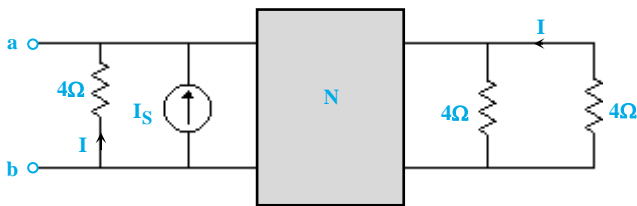
برای اینکه توان تلفاتی مقاومت R حداکثر شود، باید مقدار R برابر مقاومت تونن از دو سر آن در حالت عدم وجود خود R باشد. بنابراین R باید برابر $R = R'_{th} = 0.6 \Omega$ باشد.

مثال ۱۳: در مدار زیر مقدار جریان I برابر با $\frac{1}{16} V_S - \frac{1}{4} I_S$ می‌باشد. در صورتی که مقدار I_S برابر صفر و مقدار V_S برابر با $\frac{32}{3}$ ولت باشد، مقدار جریان I_1 کدام است؟ (شبکه N از تعداد متناهی مقاومت موازی، مثبت و مساوی تشکیل شده است.)



- ۱A (۱)
- ۳A (۲)
- ۲A (۳)
- ۴A (۴)

پاسخ: گزینه «۳» ابتدا از دو سر (a, b) مقاومت تونن مدار را محاسبه می‌کنیم. در این حالت V_S را برابر صفر فرض می‌کنیم.



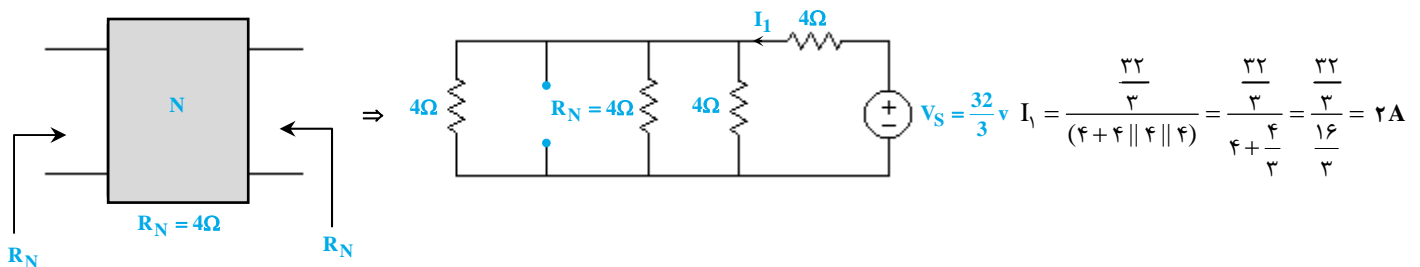
$$V_S = 0 \Rightarrow I = -\frac{1}{4} I_S$$

$$R_{th} = \frac{V_{ab}}{I_S} = -\frac{4I}{I_S} = \frac{-4 \times (-\frac{1}{4} I_S)}{I_S} = 1 \Omega$$

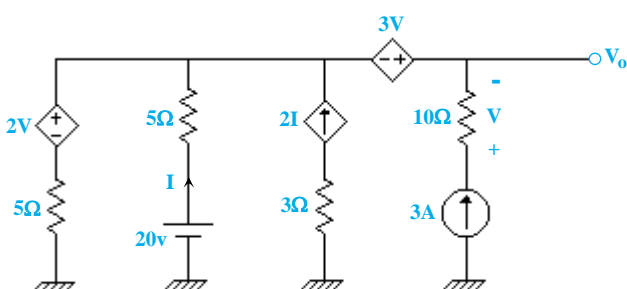
اگر حاصل موازی مقاومت‌های داخل شبکه N را R_N فرض کنیم، داریم:

$$R_{th} = 4 \Omega \parallel R_N \parallel 4 \Omega \parallel 4 \Omega \Rightarrow 1 \Omega = 4 \Omega \parallel R_N \parallel 4 \Omega \parallel 4 \Omega \Rightarrow R_N = 4 \Omega$$

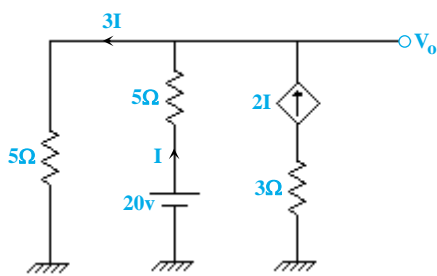
دقت کنید که به علت وجود مقاومت‌های موازی در درون شبکه N ، مقدار مقاومت معادل شبکه از هر دو سر برابر است.



مثال ۱۴: در مدار زیر مقدار ولتاژ V_0 چند ولت است؟



- ۱۷۶/۷۱ (۱)
- ۲۳۱/۱۷ (۲)
- ۱۱۵/۱۱ (۳)
- ۱۲۳/۷۵ (۴)



پاسخ: گزینه «۴» با استفاده از قضیه جمع آثار، ابتدا منبع جریان ۳A را غیرفعال (مدار باز) کرده و خروجی را در اثر منبع ولتاژ ۲۰V بدست می‌آوریم. با غیرفعال شدن منبع جریان، $V = 0$ شده و منابع ولتاژ وابسته به V اتصال کوتاه می‌شوند. حال با نوشتن KVL در حلقه سمت چپ داریم:

$$20 = 5I + 3I \times 5 \Rightarrow I = 1A, \quad V_0 = 3I \times 5 = 15V$$

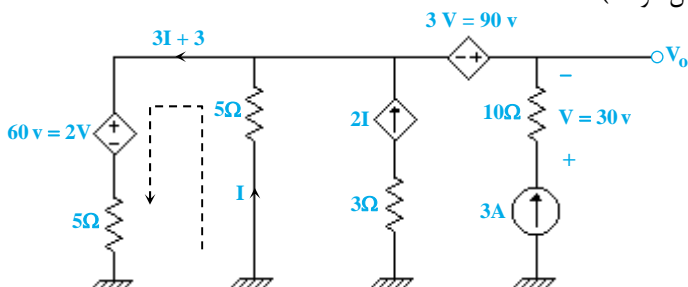
حال منبع جریان ۳A را در مدار قرار داده و منبع ولتاژ ۲۰V را غیرفعال (اتصال کوتاه) می‌کنیم. با نوشتن KVL در حلقه سمت چپ داریم:

$$\Delta I + 60 + (3I + 3)(5) = 0 \Rightarrow I = -3/75A$$

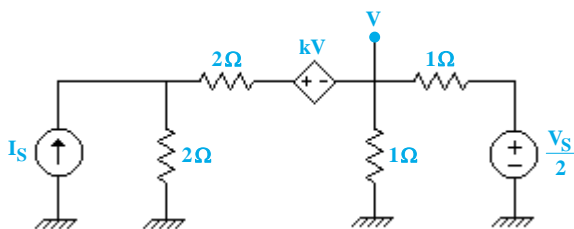
$$\Rightarrow V_0 = 3V + (-\Delta I) = 90 + (-(-5 \times -3/75)) = 108/75V$$

حال با استفاده از قضیه جمع آثار، خروجی به صورت زیر بدست می‌آید.

$$V_0 = 15 + 108/75 = 123/75V$$



مثال ۱۵: در مدار زیر به ازای کدام گزینه، مقدار ولتاژ V در اثر منبع ولتاژ مستقل مدار دو برابر ولتاژ V در اثر منبع جریان مستقل مدار است؟



$$V_S = I_S, \quad k = 1 \quad (1)$$

$$V_S = 2I_S, \quad k = 2 \quad (2)$$

$$V_S = I_S \quad (3)$$

$$V_S = 2I_S \quad (4)$$

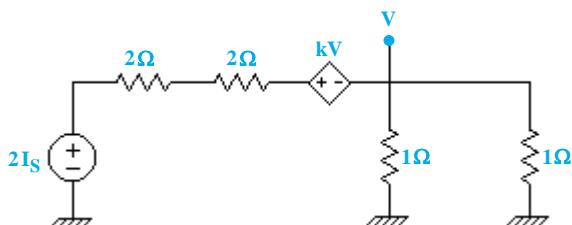
پاسخ: گزینه «۴» ابتدا ولتاژ V در اثر منبع جریان I_S را با غیرفعال کردن منبع V_S محاسبه می‌کنیم. با تبدیل منابع در سمت چپ مدار و نوشتن

قانون KCL در گره شامل ولتاژ V داریم:

$$\frac{V + kV - 2I_S}{4} + \frac{V}{1} + \frac{V}{1} = 0$$

$$\Rightarrow V + kV - 2I_S + 8V = 0 \Rightarrow V = \frac{2I_S}{9+k}$$

در ادامه ولتاژ V ناشی از منبع ولتاژ V_S را بعد از غیرفعال کردن منبع I_S ، با نوشتن KCL در گره شامل ولتاژ V محاسبه می‌کنیم.



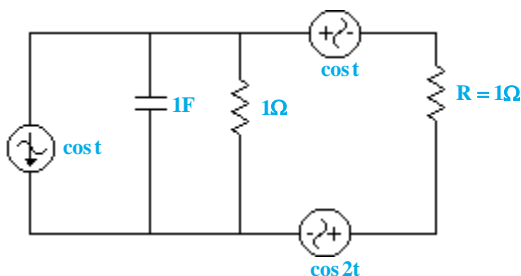
$$\frac{V + kV}{4} + \frac{V}{1} + \frac{V - V_S}{2} = 0$$

$$V + kV + 4V + 4V - 2V_S = 0 \Rightarrow V = \frac{2V_S}{9+k}$$

با توجه به فرض مسأله مبنی بر اینکه ولتاژ V ناشی از منبع ولتاژ V_S ، دو برابر ولتاژ V ناشی از منبع جریان است، داریم:

$$\frac{2V_S}{9+k} = 2 \times \frac{2I_S}{9+k} \Rightarrow V_S = 2I_S$$

مثال ۱۶: در مدار زیر اندازه توان راکتیو خازن چند برابر اندازه توان مصرفی مقاومت R است؟

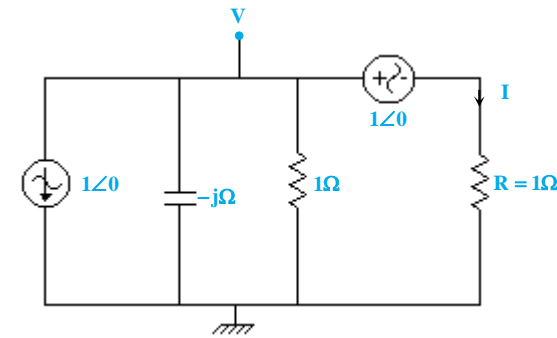


$$0/2 \quad (1)$$

$$0/15 \quad (2)$$

$$0/25 \quad (3)$$

$$0/05 \quad (4)$$



پاسخ: گزینه «۲» ابتدا با توجه به اینکه فرکانس منابع مدار مختلف است، از قضیه جمع آثار استفاده می‌کنیم و فقط منابع با $\omega = 1$ را در نظر می‌گیریم. با نوشتن KCL در گره بالای مدار داریم:

$$\frac{V}{-j} + \frac{V}{1} + \frac{V-1}{1} + 1 = 0 \Rightarrow V = 0 \Rightarrow Q_C = -\frac{V_{rms}^2}{X_C} = 0$$

$$I = \frac{V-1}{1} = \frac{0-1}{1} = -1A \Rightarrow P_R = I_{rms}^2 \times 1 = \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 \times 1 = \frac{1}{2} w$$

حال در ادامه فقط منبع ولتاژ با $\omega = 2$ را در نظر می‌گیریم:

$$I = \frac{1}{1 + j1 \parallel (-\frac{j}{2})} = \frac{1}{1 + \frac{-j}{1 + \frac{2}{-j}}} = \frac{1}{1 + \frac{2}{-j-2}} = \frac{1}{\frac{6-j}{5}} = \frac{5}{6-j} A$$

$$V = 1 \angle 0 - R \cdot I = 1 \angle 0 - 1 \times \frac{1}{\frac{6-j}{5}} = \frac{1}{5} - \frac{1}{5}j \Rightarrow |V| = \frac{1}{5} \sqrt{2} v$$

$$Q_C = \frac{-V_{rms}^2}{X_C} = \frac{-\left(\frac{1}{5} \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{2}}\right)^2}{0.5} = -0.125 VAR$$

$$P_R = I_{rms}^2 \times 1 = \frac{1}{2} \times \left(\frac{\sqrt{10}}{4}\right)^2 \times 1 = \frac{5}{16} w$$

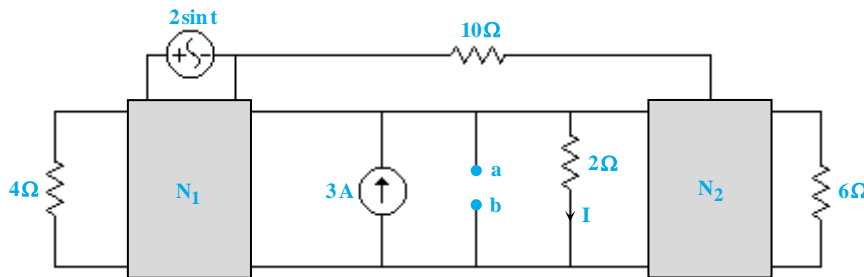
با توجه به قضیه جمع آثار داریم:

$$P_R(T) = \frac{5}{16} + \frac{1}{2} = \frac{13}{16} w \Rightarrow \frac{|Q_C|}{P_R} = \frac{0.125}{\frac{13}{16}} = \frac{2}{13} \approx 0.15$$

$$Q_C(T) = 0 - 0.125 = -0.125 VAR$$

مثال ۱۷: در مدار شکل زیر N_1 و N_2 ، شبکه‌های مقاومتی خطی و فاقد منابع مستقل هستند و معادله جریان I به صورت $I = 2 - \frac{1}{5} \sin t$ می‌باشد.

در صورتی که منبع جریان ۳ آمپری به منبع جریان ۴ آمپری تبدیل شود، جریان I ، چقدر زیاد می‌شود؟



- (۱) $\frac{3}{2}$
- (۲) $\frac{2}{3}$
- (۳) $\frac{4}{3}$
- (۴) $\frac{3}{4}$

پاسخ: گزینه «۲» برای حل این مثال، ابتدا معادله‌ی جریان I را بصورت ترکیب خطی منبع ولتاژ و منبع جریان مدار بدست می‌آوریم و در ادامه جریان I را در دو حالت سؤال محاسبه می‌کنیم. با توجه به این که در مدار فقط دو منبع مستقل وجود دارد، جریان I را می‌توان بصورت ترکیبی خطی از آنها بیان کرد:

$$I = \alpha I_S + \beta V_S \quad , \quad I(\text{حالت اول}) = 2 - \frac{1}{5} \sin t$$

$$I = 2 - \frac{1}{5} \sin t = \alpha \times 3 + \beta \times 2 \sin t \Rightarrow \alpha = \frac{2}{3} \quad , \quad \beta = -\frac{1}{10} \Rightarrow I = \frac{2}{3} I_S - \frac{1}{10} V_S$$

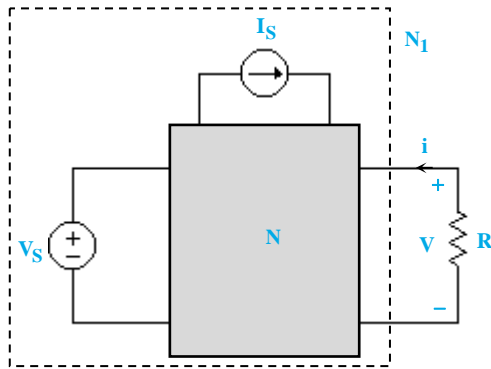
حال اگر منبع جریان I_S ، ۴ آمپر باشد و V_S تغییری نکند، داریم:

$$I(\text{حالت دوم}) = \frac{2}{3} \times 4 - \frac{1}{10} \times 2 \sin t \Rightarrow I(\text{حالت دوم}) = \frac{8}{3} - \frac{1}{5} \sin t$$

$$\Delta I = I(\text{حالت دوم}) - I(\text{حالت اول}) = \frac{8}{3} - \frac{1}{5} \sin t - \left(2 - \frac{1}{5} \sin t\right) = \frac{2}{3} A$$



کلمه مثال ۱۸: در مدار زیر، شبکه N یک شبکه مقاومتی خطی متغیر با زمان است. اگر $V_S = \cos t$ و $I_S = 2$ باشد، رابطه ولتاژ-جریان شبکه N_1 به صورت $3V - 2i + 6\cos 2t + 2 = 0$ خواهد بود. به ازای $V_S = 2\sin t$ و $I_S = 12\cos 2t$ حداکثر توان قابل جذب توسط مقاومت R کدام است؟



(۱) ۵ وات

(۲) ۱۰ وات

(۳) ۱۵ وات

(۴) ۳۰ وات

پاسخ: گزینه «۳» ابتدا سعی می‌کنیم از روی رابطه ولتاژ-جریان شبکه N_1 مقادیر R_{th} و V_{th} دیده شده از سمت راست شبکه N_1 را به دست آوریم. در گام بعدی با استفاده از قضیه جمع آثار مقدار V_{th} به دست آمده را به صورت ترکیبی خطی از منابع V_S و I_S بیان می‌کنیم. حال داریم:

$$3V - 2i + 6\cos 2t + 2 = 0 \Rightarrow V = \frac{2}{3}i - 2\cos 2t - \frac{2}{3} \xrightarrow{\cos 2t = 2\cos^2 t - 1} V = \frac{2}{3}i - 4\cos^2 t + \frac{4}{3}$$

$$\Rightarrow R_{th} = \frac{2}{3}, \quad V_{th} = -4\cos^2 t + \frac{4}{3} = -4\cos t \cdot V_S + \frac{2}{3}I_S$$

$$V_{th} = -4\cos t \cdot V_S + \frac{2}{3}I_S = -4\cos t \times 2\sin t + \frac{2}{3} \times 12\cos 2t = -4\sin 2t + 8\cos 2t$$

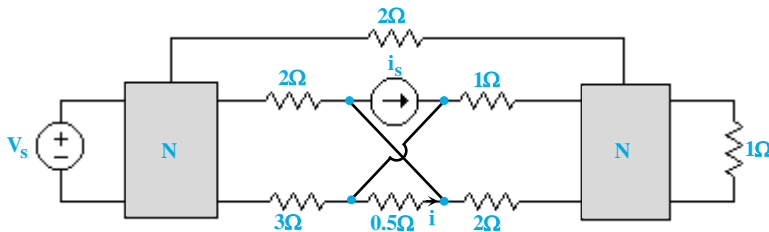
اکنون در شرایط جدید مقدار V_{th} را محاسبه می‌کنیم:

$$P_{R_L, \max} = \frac{V_{th}^2(\text{rms})}{4R_{th}} = \frac{1}{4} \times \frac{(4^2 + 8^2)}{4 \times \frac{2}{3}} = 15 \text{ W}$$

در نهایت حداکثر توانی که به بار R_L می‌رسد، برابر خواهد بود با:

کلمه مثال ۱۹: در مدار زیر شبکه N یک شبکه مقاومتی خطی می‌باشد و می‌دانیم $V_S = \frac{2}{3}i_s - V_s$. به جای مقاومت 0.5Ω اهم چه مقاومتی در مدار قرار

دهیم تا توان منبع جریان i_s دو برابر شود؟

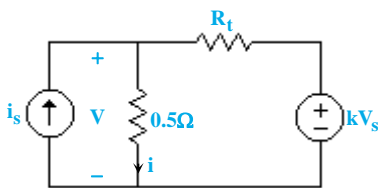


(۱) ۱۵

(۲) ۱/۵

(۳) ۲

(۴) ۳



پاسخ: گزینه «۳» دقت کنید که در این مدار، منبع جریان i_s و

مقاومت 0.5Ω اهم موازی هستند. حال می‌توان از دو سر این عناصر موازی به باقی مدار نگاه کرده و یک مدار معادل تونن برای آن در نظر گرفت:

حال با استفاده از اطلاعات مسئله و شکل روبه‌رو مقادیر R_t و k را پیدا می‌کنیم:

$$\left. \begin{aligned} i &= \frac{2}{3}i_s - V_s, \quad V = \frac{1}{3}i - \frac{V_s}{2} \\ V_s &= 0 \Rightarrow i = \frac{R_t}{R_t + 0.5} \times i_s = \frac{2}{3}i_s \Rightarrow R_t = 15 \Omega \\ i_s &= 0 \Rightarrow i = \frac{kV_s}{R_t + 0.5} = \frac{kV_s}{1.5} = -V_s \Rightarrow k = -1/5 \end{aligned} \right\}$$

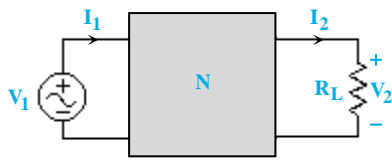
$$V' = \frac{R}{R+1}i_s - \frac{1/5R}{R+1}V_s$$

اکنون با فرض این که به جای مقاومت 0.5Ω اهم مقاومت R اهم در مدار قرار گیرد، داریم:

برای آنکه توان منبع جریان دو برابر شود، باید ولتاژ دو سر آن دو برابر شود:

$$V' = 2V = \frac{2}{3}i - V_s = \frac{R}{R+1}i_s - \frac{1/5R}{R+1}V_s \Rightarrow \begin{cases} \frac{R}{R+1} = \frac{2}{3} \\ \frac{1/5R}{R+1} = 1 \end{cases} \Rightarrow R = 2 \Omega$$

مثال ۲۰: مدار شکل زیر از تعدادی مقاومت خطی و تغییرناپذیر با زمان تشکیل شده است. دو آزمایش بر روی شبکه انجام شده است و نتایج آن به صورت زیر است. حال مقدار \hat{V}_r بر حسب ولت کدام است؟



$$\begin{aligned} R_L &= 10\Omega \\ V_1 &= 100\text{V} \\ I_1 &= 10\text{A} \\ V_r &= 20\text{V} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} R_L &= 7\Omega \\ \hat{V}_1 &= 150\text{V} \\ \hat{I}_1 &= 16\text{A} \\ \hat{V}_r &=? \end{aligned}$$

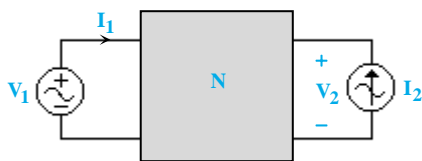
- (۱) ۱۰۱/۲
- (۲) ۱۲۱/۳
- (۳) ۱۰۵/۲
- (۴) ۱۱۶/۶

پاسخ: گزینه «۴» با استفاده از قضیه تلگان و رعایت جهت قراردادی جریان و ولتاژ (جهت قراردادی جریان با توجه به پلاریته ولتاژ در هر دو سمت شبکه به سوی خارج شبکه می‌باشد) داریم:

$$\sum V_K \hat{I}_K = \sum \hat{V}_K I_K \Rightarrow V_1(-\hat{I}_1) + V_r(\hat{I}_r) = \hat{V}_1(-I_1) + \hat{V}_r(I_r)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} 100(-16) + 20(\hat{I}_r) = 150(-10) + \hat{V}_r(10) \\ I_r = \frac{V_r}{R_L} = \frac{20}{10} = 2\text{A}, \hat{I}_r = \frac{\hat{V}_r}{7} \end{cases} \Rightarrow 100(-16) + 20\left(\frac{\hat{V}_r}{7}\right) = 150(-10) + \hat{V}_r \times 2 \Rightarrow \hat{V}_r = \frac{700}{6} = 116\frac{2}{3}\text{V}$$

مثال ۲۱: در یک شبکه RLC خطی و تغییرناپذیر با زمان آزمایش‌های زیر انجام گرفته است. حال مقدار \hat{V}_1 کدام است؟



$$\begin{cases} V_1 = 2\sin(\omega t - 30^\circ) \\ V_r = 0 \\ I_1 = 6\sin(\omega t - 45^\circ) \\ I_r = \sin(\omega t + 55^\circ) \end{cases}$$

$$\begin{cases} \hat{V}_1 = ? \\ \hat{V}_r = 2\sin(\omega t - 10^\circ) \\ \hat{I}_1 = 2\sin(\omega t + 75^\circ) \end{cases}$$

- (۱) $0.66\sin(\omega t + 90^\circ)$
- (۲) $0.66\sin \omega t$
- (۳) $0.37\sin \omega t$
- (۴) $0.37\sin(\omega t + 90^\circ)$

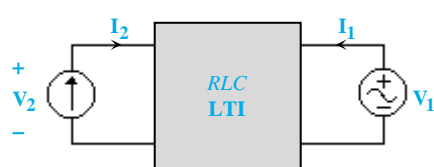
پاسخ: گزینه «۱» برای شبکه فوق، قضیه تلگان در حالت فازوری اعمال می‌شود و جهت قراردادی جریان‌ها به سمت خارج شبکه در نظر گرفته می‌شود.

$$\begin{cases} V_1 = 2e^{-j30^\circ} (\text{V}) \\ V_r = 0 \\ I_1 = 6e^{-j45^\circ} (\text{A}) \\ I_r = e^{j55^\circ} (\text{A}) \end{cases} \quad \text{و} \quad \begin{cases} \hat{V}_1 = ? \\ \hat{I}_1 = 2e^{j75^\circ} (\text{A}) \\ \hat{V}_r = 2e^{-j10^\circ} (\text{V}) \end{cases} \quad \sum_{K=1}^M V_K \hat{I}_K = \sum_{K=1}^M \hat{V}_K I_K$$

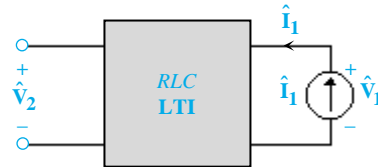
$$V_1(-\hat{I}_1) + V_r(-\hat{I}_r) = \hat{V}_1(-I_1) + \hat{V}_r(-I_r) \Rightarrow 2e^{-j30^\circ} \times (-2e^{j75^\circ}) + 0 \times (-e^{j55^\circ}) = \hat{V}_1 \times (-6e^{-j45^\circ}) + 2e^{-j10^\circ} \times (-e^{j55^\circ})$$

$$\Rightarrow \hat{V}_1 = \frac{2e^{+j45^\circ}}{6e^{-j45^\circ}} = 0.66e^{+j90^\circ} = 0.66\sin(\omega t + 90^\circ)$$

مثال ۲۲: در یک شبکه RLC به صورت LTI دو آزمایش زیر انجام شده است. مقدار \hat{V}_r کدام است؟



$$\begin{cases} V_1 = 10e^{j10^\circ} \\ I_r = 3e^{-j45^\circ} \\ I_1 = 2e^{j35^\circ} \end{cases}$$



$$\begin{cases} \hat{V}_1 = 3e^{-j45^\circ} \\ \hat{V}_r = ? \\ \hat{I}_1 = 5e^{-j10^\circ} \end{cases}$$

$$18/6e^{-j135^\circ} \quad (4)$$

$$-18/6e^{-j135^\circ} \quad (3)$$

$$-18/6e^{j135^\circ} \quad (2)$$

$$18/6e^{j135^\circ} \quad (1)$$

$$V_1(-\hat{I}_1) + V_r(-\hat{I}_r) = \hat{V}_1(-I_1) + \hat{V}_r(-I_r)$$

پاسخ: گزینه «۲» با اعمال قضیه تلگان به مدار داریم:

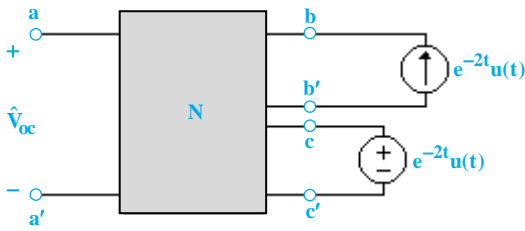
$$\begin{cases} V_1 = 10e^{j10^\circ} (\text{V}) \\ I_r = 3e^{-j45^\circ} (\text{A}) \\ I_1 = 2e^{j35^\circ} (\text{A}) \end{cases} \quad \text{و} \quad \begin{cases} \hat{V}_1 = 3e^{-j45^\circ} (\text{V}) \\ \hat{V}_r = ? \\ \hat{I}_1 = 5e^{-j10^\circ} (\text{A}) \end{cases} \Rightarrow 10e^{j10^\circ} \times (-5e^{-j10^\circ}) + V_r \times 0 = 3e^{-j45^\circ} \times (-2e^{j35^\circ}) + \hat{V}_r \times (-3e^{-j45^\circ})$$

$$-50e^{-j0^\circ} = -6e^{j90^\circ} + \hat{V}_r(-3e^{-j45^\circ}) \Rightarrow 50e^{j90^\circ} = -6e^{j90^\circ} + \hat{V}_r(-3e^{-j45^\circ}) \Rightarrow \hat{V}_r = \frac{56e^{j90^\circ}}{-3e^{-j45^\circ}} = -18.67e^{j135^\circ}$$

دقت شود چنانچه جهت جریان در هر دو طرف برعکس باشد، علامت منفی از دو طرف معادله ساده شده و لذا نیازی به لحاظ کردن آن نیست.

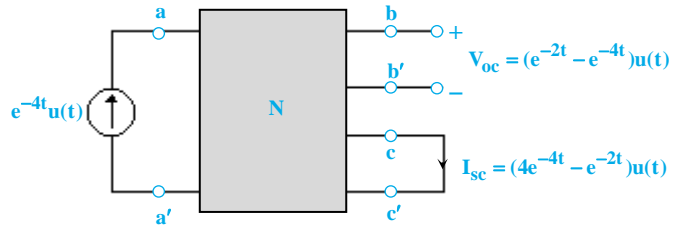


مثال ۲۳: نتایج دو آزمایش بر روی یک شبکه خطی و تغییرناپذیر با زمان به صورت زیر است. مقدار \hat{V}_{oc} کدام است؟



$\mathcal{F} e^{-t}u(t)$ (۴)

$\mathcal{R} e^{-2t}u(t)$ (۳)



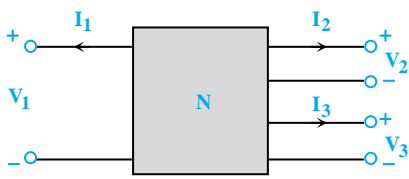
$\mathcal{Y} e^{-t}u(t)$ (۲)

$\mathcal{I} e^{-t}u(t)$ (۱)

$V_{oc} = (e^{-2t} - e^{-4t})u(t)$

$I_{sc} = (4e^{-4t} - e^{-2t})u(t)$

پاسخ: گزینه «۳» با استفاده از قضیه تلگان در حوزه لاپلاس و رعایت جهت قراردادی جریان داریم: $\hat{V}_1 I_1 + \hat{V}_2 I_2 + \hat{V}_3 I_3 = V_1 \hat{I}_1 + V_2 \hat{I}_2 + V_3 \hat{I}_3$



$$\begin{cases} V_1 = ? \\ I_1 = -e^{-t}u(t) \Rightarrow L[I_1] = \frac{-1}{s+1} \\ V_2 = e^{-2t} - e^{-4t} \Rightarrow L[V_2] = \frac{1}{s+2} - \frac{1}{s+4} \\ I_2 = 0 \\ V_3 = 0 \\ I_3 = 4e^{-4t} - e^{-2t} \Rightarrow L[I_3] = \frac{4}{s+4} - \frac{1}{s+2} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \hat{V}_1 = ? \\ \hat{I}_1 = 0 \\ \hat{V}_2 = ? \\ \hat{I}_2 = -e^{-t}u(t) \Rightarrow L[\hat{I}_2] = \frac{-1}{s+1} \\ \hat{V}_3 = e^{-2t}u(t) \Rightarrow L[\hat{V}_3] = \frac{1}{s+2} \\ \hat{I}_3 = ? \end{cases}$$

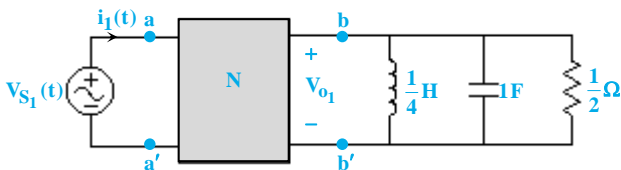
حال با جایگذاری داریم: (جهت قراردادی جریان‌ها به سمت خارج شبکه است)

$$\hat{V}_1 \left(\frac{-1}{s+1} \right) + \hat{V}_2 \times 0 + \frac{1}{s+2} \left(\frac{4}{s+4} - \frac{1}{s+2} \right) = V_1 \times 0 + \left(\frac{1}{s+2} - \frac{1}{s+4} \right) \left(-\frac{1}{s+1} \right) + 0 \times \hat{I}_3 \Rightarrow \hat{V}_{oc}(t) = \hat{V}_1(t) = \mathcal{R} e^{-2t}u(t)$$

مثال ۲۴: مدارهای N و N₁ از عناصر R، L و C تشکیل شده‌اند. دو آزمایش مطابق شکل‌های نشان داده شده انجام شده است. N₁ از چه عنصری تشکیل شده است؟

تشکیل شده است؟

$$\begin{cases} V_{S_1}(t) = 2 \cos 2t \\ i_1(t) = \frac{1}{2} \cos(2t - 60^\circ) \\ V_{O_1}(t) = \frac{1}{2} \cos(2t - 20^\circ) \end{cases} \quad \begin{cases} V_{S_2}(t) = 2 \cos 2t \\ i'_1(t) = \cos 2t \\ V_{O_2}(t) = \cos(2t - 40^\circ) \end{cases}$$

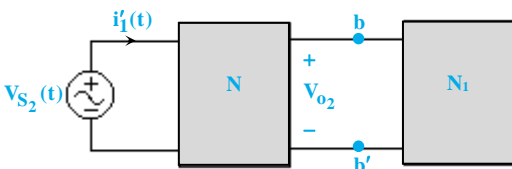


(۱) یک مقاومت با رسانایی $\frac{1}{2}$ مهو که با یک خازن با ظرفیت $2\sqrt{3}$ فاراد سری است.

(۲) یک مقاومت با رسانایی ۲ مهو که با یک خازن با ظرفیت $2\sqrt{3}$ فاراد سری است.

(۳) یک مقاومت ۲ اهمی که با یک خازن با ظرفیت $\sqrt{3}$ فاراد موازی است.

(۴) یک مقاومت $\frac{1}{2}$ اهمی که با یک خازن با ظرفیت $\sqrt{3}$ فاراد موازی است.



پاسخ: گزینه «۴» بهترین روش برای حل این مثال، استفاده از قضیه تلگان می‌باشد.

با استفاده از این روش می‌توان I'_1 را پیدا کرد و سپس با محاسبه $-\frac{V'_2}{I'_1}$ می‌توانیم امپدانس شبکه N_1 را یافته و اجزای داخلی آن را تشخیص دهیم.

(I'_1 به سمت خارج شبکه N_1 در نظر گرفته شده است). در مرحله اول سعی می‌کنیم متغیرهای فوق را در حالت دائمی سینوسی بدست آوریم. دقت کنید

که مدار LC موجود در آزمایش اول دارای فرکانس تشدیدی به اندازه ۲ رادیان بر ثانیه است؛ پس در شرایط تحریک موجود، این قسمت مدار باز است.

برای آزمایش ۱ داریم:

$$\begin{cases} V_1 = 2 \\ V_2 = 0.5 \angle -20^\circ \\ I_1 = 0.5 \angle -60^\circ \\ I_2 = -2 \times V_2 = -1 \angle -20^\circ \end{cases}$$

و برای آزمایش ۲ نیز داریم:

$$\begin{cases} V'_1 = 2 \\ V'_2 = 1 \angle -40^\circ \\ I'_1 = 1 \\ I'_2 = ? \end{cases}$$

حال با بکارگیری قضیه تلگان سعی می‌کنیم I'_2 را محاسبه کنیم:

$$V_1 I'_1 + V_2 I'_2 = V'_1 I_1 + V'_2 I_2$$

$$\Rightarrow 2 \times 1 + 0.5 \angle -20^\circ \times I'_2 = 2 \times 0.5 \angle -60^\circ - 1 \angle -40^\circ \times 1 \angle -20^\circ \Rightarrow I'_2 = -4 \angle 20^\circ$$

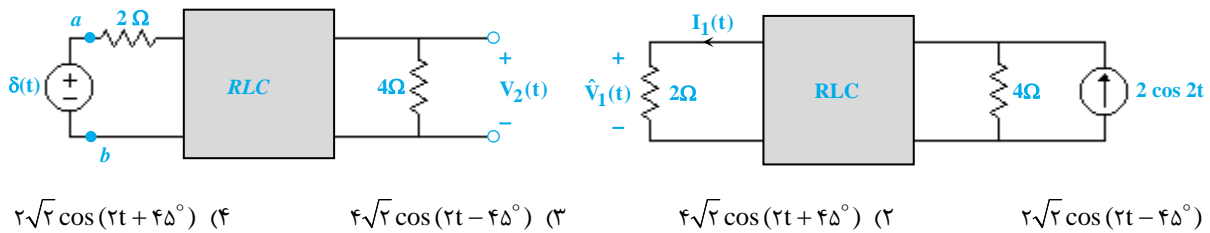
$$Z_{N_1} = -\frac{V'_2}{I'_2} = -\frac{1 \angle -40^\circ}{-4 \angle 20^\circ} = \frac{1}{4} \angle -60^\circ = \left(\frac{1}{8} - j\frac{\sqrt{3}}{8}\right) \Omega$$

و حال می‌توانیم امپدانس شبکه N_1 را محاسبه کنیم:

$$Z(R = 0.5 \parallel C = \sqrt{3}) = \frac{0.5 \times \frac{1}{j2\sqrt{3}}}{0.5 + \frac{1}{j2\sqrt{3}}} = \frac{0.5}{j\sqrt{3} + 1} = \left(\frac{1}{8} - j\frac{\sqrt{3}}{8}\right) \Omega$$

این امپدانس تنها با گزینه (۴) سازگاری دارد:

مثال ۲۵: در مدار زیر در پایه‌های a و b منبع ولتاژ ورودی $\delta(t)$ اعمال شده است و ولتاژ $V_2(t)$ به اندازه $4e^{-2t}$ است. حال اگر برای همین شبکه یک منبع جریان سینوسی به صورت $2\cos 2t$ به خروجی اعمال شود، ولتاژ $\hat{V}_1(t)$ در حالت دائمی کدام است؟



$$2\sqrt{2} \cos(2t + 45^\circ) \quad (4)$$

$$4\sqrt{2} \cos(2t - 45^\circ) \quad (3)$$

$$4\sqrt{2} \cos(2t + 45^\circ) \quad (2)$$

$$2\sqrt{2} \cos(2t - 45^\circ) \quad (1)$$

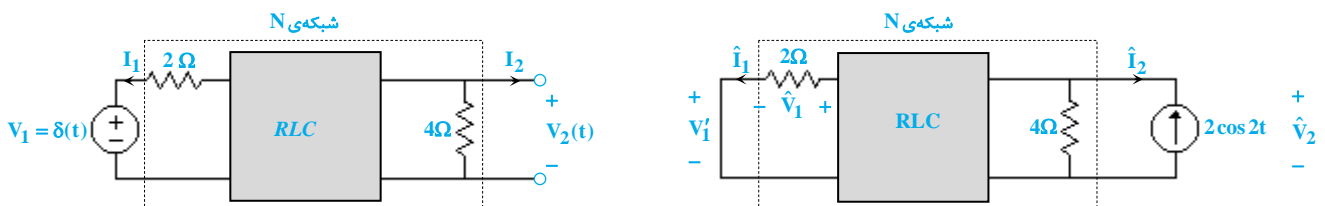
پاسخ: گزینه «۳» روش اول: با توجه به قضیه هم‌پاسخی $G_{12}(S) = -G_{21}(S)$ و همچنین فرکانس زاویه‌ای موج ورودی $\omega = 2$ (معادل با $S = j2$) می‌باشد. بنابراین با تحلیل فازوری داریم:

$$\frac{V_2(S = j2)}{V_1(S = j2)} = -\frac{I_1}{I_2} \rightarrow \text{فازور} \quad \text{و} \quad V_2(S = j2) = \frac{4}{S+2} = \frac{4}{2j+2} = \frac{2}{j+1} = \sqrt{2} \angle -45^\circ (v), \quad V_1(S = j2) = 1, \quad I_2 = -2 \angle 0^\circ$$

$$\frac{\sqrt{2} \angle -45^\circ}{1} = \frac{I_1}{2 \angle 0^\circ} \Rightarrow I_1 = 2\sqrt{2} \angle -45^\circ (A) \quad \text{و} \quad \hat{V}_1 = 2I_1$$

$$\Rightarrow \hat{V}_1 = 2 \times 2\sqrt{2} \angle -45^\circ = 4\sqrt{2} \angle -45^\circ (v) \Rightarrow \hat{V}_1(t) = 4\sqrt{2} \cos(2t - 45^\circ)$$

روش دوم: ابتدا مدار را به صورت زیر در نظر می‌گیریم و سپس با استفاده از قضیه تلگان سؤال را حل می‌کنیم.





تحلیل مدارهای الکتریکی

حال با استفاده از قضیه تلگان داریم:

$$V_1 \hat{I}_1 + V_2 \hat{I}_2 = \hat{V}_1 I_1 + \hat{V}_2 I_2$$

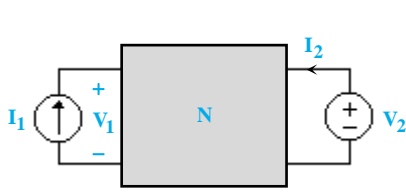
$$\begin{cases} V_1(t) = \delta(t) \Rightarrow V_1(S = jr) = 1 \\ I_1 = ? \\ I_2 = 0 \\ V_2(t) = \sqrt{2}e^{-2t} \Rightarrow V_2(S = jr) = \frac{1}{S+2} = \frac{1}{jr+2} = \sqrt{2} \angle -45^\circ \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \hat{V}_1 = 0 \\ \hat{I}_1 = ? \\ \hat{V}_2 = ? \\ \hat{I}_2(t) = -2 \cos 2t \Rightarrow \hat{I}_2 = -2 \angle 0 \end{cases}$$

حال با جایگذاری داریم:

$$1 \times \hat{I}_1 + \sqrt{2} \angle -45^\circ \times (-2 \angle 0) = 0 \times I_1 + \hat{V}_2 \times 0$$

$$\Rightarrow \hat{I}_1 = 2\sqrt{2} \angle -45^\circ \Rightarrow \hat{V}_1 = 2\hat{I}_1 \Rightarrow \hat{V}_1 = 2 \times 2\sqrt{2} \angle -45^\circ \Rightarrow \hat{V}_1(t) = 4\sqrt{2} \cos(2t - 45^\circ)$$

مثال ۲۶: شبکه N شامل مقاومت‌های خطی و تغییرناپذیر با زمان است. آزمایش‌های زیر بر روی آن انجام شده است. حال مقادیر عددی A و B کدام است؟



شماره آزمایش	V_1 (v)	I_1 (A)	V_2 (v)	I_2 (A)
۱	۱۵	-۳	۰	۹
۲	A	۰	۶۰	۳
۳	۷	-۱۰	۱۹	B

$$A = 180, \quad B = 30/9 \quad (2) \qquad A = 15/0.2, \quad B = 45 \quad (1)$$

$$A = 30/9, \quad B = 180 \quad (4) \qquad A = 45, \quad B = 15/2 \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۲» با استفاده از قضیه تلگان و رعایت جهت قراردادی برای آزمایش‌های (۱) و (۲) داریم:

$$\begin{cases} V_1 = 15v \\ I_1 = -3A \\ \hat{V}_1 = ? \\ \hat{I}_1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_2 = 0 \\ I_2 = 9A \\ \hat{V}_2 = 60v \\ \hat{I}_2 = 3A \end{cases} \Rightarrow \hat{V}_1(-I_1) + \hat{V}_2(-I_2) = V_1(-\hat{I}_1) + V_2(-\hat{I}_2)$$

$$\hat{V}_1 \times (-(-3)) + 60 \times (-9) = 15 \times 0 + 0 \times (-3) \Rightarrow \hat{V}_1 = A = 180v$$

لازم به ذکر است که می‌توان مقدار A را از قضیه هم‌پاسخی نیز به صورت زیر محاسبه کرد:

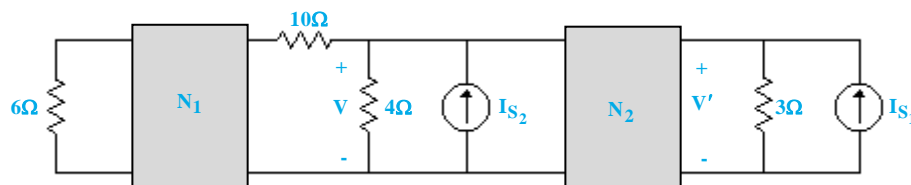
$$\frac{I_2}{I_1} = -\frac{\hat{V}_1}{\hat{V}_2} \Rightarrow \hat{V}_1 = -\frac{\hat{V}_2 I_2}{I_1} = -\frac{60 \times 9}{-3} \Rightarrow \hat{V}_1 = A = 180v$$

محاسبه B با استفاده از قضیه تلگان برای آزمایش‌های ۲ و ۳ به صورت مقابل است:

$$\hat{V}_1(-\hat{I}_1) + \hat{V}_2(-\hat{I}_2) = \hat{V}_1(-\hat{I}_1) + \hat{V}_2(-\hat{I}_2) \Rightarrow 7 \times 0 + 19 \times (-3) = 180 \times (+10) + 60 \times (-\hat{I}_2) \Rightarrow \hat{I}_2 = B = 30/9A$$

مثال ۲۷: در مدار زیر N_1 و N_2 مدارهای مقاومتی خطی و هم‌پاسخ و بدون منابع وابسته هستند. برای $I_{S_1} = 2$ و $I_{S_2} = 3 + 4 \cos t$ معادله

$V = 14 + 16 \cos t$ است. برای $I_{S_1} = 0$ و $I_{S_2} = 2 \cos t$ ، توان متوسط مقاومت ۳ اهمی چند وات است؟



$$\begin{matrix} \frac{2}{3} & (2) & \frac{1}{3} & (1) \\ \frac{1}{5} & (4) & \frac{1}{4} & (3) \end{matrix}$$

پاسخ: گزینه «۲» با توجه به خطی بودن شبکه‌های فوق، قضیه جمع آثار برای آنها برقرار است. با توجه به اینکه V ناشی از قسمت سینوسی I_{S_p} یعنی عبارت $4\cos t$ برابر $16\cos t$ می‌باشد، نسبت موجود بین آنها یا به عبارتی تابع شبکه مربوط به آنها عدد $4 = \frac{16}{4}$ است. این بدین معناست که قسمت سینوسی I_{S_p} در عدد 4 ضرب شده است و قسمت سینوسی V با دامنه 16 بدست آمده است. قسمت ثابت معادله V یعنی عدد 14 ناشی از قسمت‌های ثابت ورودی‌های I_{S_1} و I_{S_2} است؛ با توجه به تابع شبکه بدست آمده بین V و I_{S_p} که برابر 4 است، از عدد 14 ، مقدار $3 \times 4 = 12$ یعنی 12 ناشی از I_{S_2} و $2 \times 1 = 2$ ناشی از I_{S_1} می‌باشد. لذا داریم:

$$\begin{cases} I_{S_1} = 2A \\ I_{S_2} = 3 + 4\cos t \end{cases} \Rightarrow V = 4I_{S_p} + I_{S_1}$$

برای بدست آوردن توان مصرفی مقاومت 3Ω باید ولتاژ V' بدست آورده شود. با توجه به قضیه هم‌پاسخی برای شبکه N_p در صورتی که $I_{S_p} = 0$ شود، معادله V به صورت زیر خواهد بود:

$$V = 4I_{S_p} + I_{S_1} = I_{S_1} = 2(A)$$

$$\begin{cases} I_{S_p} = 0 \\ V = 2V \end{cases}, \begin{cases} I'_{S_1} = 0 \\ I'_{S_2} = 2\cos t \\ V' = ? \end{cases} \quad \text{حال اگر } I_{S_1} = 0 \text{ شود و با فرض } I_{S_p} = 2\cos t \text{ داریم:}$$

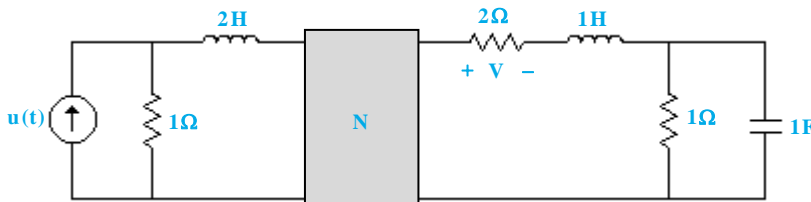
$$\Rightarrow \frac{V}{I_{S_1}} = \frac{V'}{I'_{S_2}} \Rightarrow \frac{2}{2} = \frac{V'}{2\cos t} \Rightarrow V' = 2\cos t \Rightarrow P_{r\Omega} = \frac{V'^2}{r\Omega} = \frac{4\cos^2 t}{3\Omega} = \frac{4}{3} \left(\frac{1 + \cos 2t}{2} \right) \Rightarrow P_{r\Omega}(\text{ave}) = \frac{2}{3} w$$

در نوشتن روابط فوق از بیان دوم قضیه هم‌پاسخی استفاده شده است.

$$P_{r\Omega} = \frac{(V'(\text{rms}))^2}{r\Omega} = \frac{\left(\frac{2}{\sqrt{2}}\right)^2}{3} = \frac{2}{3} w$$

لازم به ذکر است توان متوسط مصرفی مقاومت 3Ω از رابطه مقابل نیز قابل محاسبه است:

مثال ۲۸: مدارهای (الف) و (ب) مدارهای هم‌پاسخ هستند. اگر پاسخ حالت صفر V در مدار (الف) به صورت $V = (1 - e^{-2t})$ باشد، آنگاه در شکل (ب) معادله V' کدامیک از گزینه‌های زیر است؟



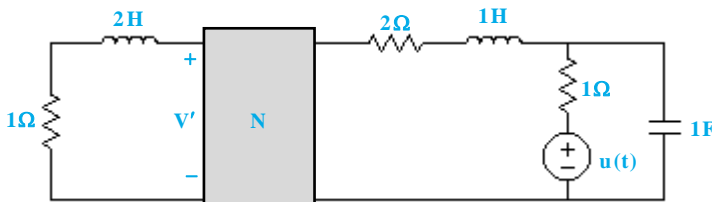
(الف)

$$\left[\frac{1}{3} + e^{-t} + \frac{1}{3} e^{-2t} \right] u(t) \quad (1)$$

$$\left[\frac{1}{3} - e^{-t} - \frac{1}{3} e^{-2t} \right] u(t) \quad (2)$$

$$\left[\frac{1}{3} - e^{-t} + \frac{2}{3} e^{-2t} \right] u(t) \quad (3)$$

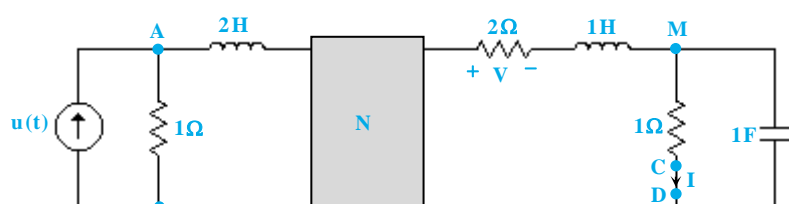
$$\left[\frac{1}{3} + e^{-t} - \frac{2}{3} e^{-2t} \right] u(t) \quad (4)$$



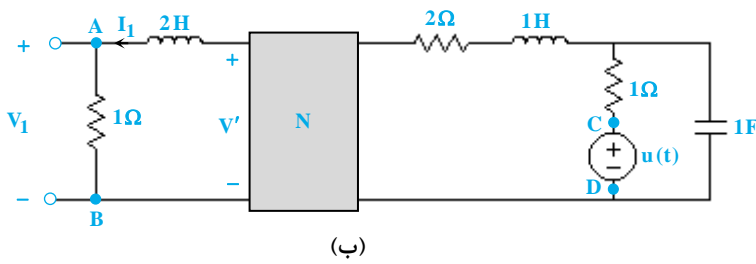
(ب)

پاسخ: گزینه «۴»

روش اول: با توجه به اینکه هر دو مدار (الف) و (ب) مدارهای هم‌پاسخ هستند، در حالات قضیه هم‌پاسخی نیز صادق می‌باشند. از آنجایی که ورودی اعمال شده به سمت چپ مدار (الف) به دو سر مقاومت 1Ω اعمال شده، پس درگاه $A-B$ را مطابق شکل رسم شده در دو سر مقاومت 1Ω در نظر می‌گیریم و چون ورودی اعمال شده به سمت راست مدار (ب) سری با مقاومت 1Ω است، پورت



(الف)



C-D مربوط به طرف دوم را هم مطابق شکلی که مجدداً رسم شده در نظر می‌گیریم. حال با معلوم شدن محل پورت‌ها باید بفهمیم که از کدام بیان هم‌پاسخی استفاده کنیم. طبق نکته گفته شده با توجه به این که یکی از ورودی‌ها ولتاژ و دیگری جریان است، از بیان سوم یعنی $H_{12} = -H_{21}$ استفاده می‌کنیم.

حال سراغ تحلیل مدار می‌رویم و برطبق قضیه هم‌پاسخی اگر در مدار (الف) منبع $u(t)$ بین پایه‌های A و B قرار گیرد و جریان I را در شاخه شامل نقاط C و D بسازد، می‌توان گفت که در مدار (ب) اگر منبع ولتاژی به همان اندازه $u(t)$ بین نقاط C و D قرار گیرد، بین نقاط A و B ولتاژی V_1 ای به اندازه I در مدار (الف) ایجاد می‌کند. لذا ابتدا در مدار (الف) جریان I را محاسبه می‌کنیم. با نوشتن KCL در گره M در مدار (الف) و در حوزه فرکانس داریم:

$$V = \frac{1}{S} - \frac{1}{S+2} \quad \text{و} \quad I + \frac{I}{1} = \frac{V}{2} \Rightarrow I(1+S) = \frac{V}{2} \Rightarrow I = \frac{V}{2(S+1)} \Rightarrow I = \frac{\frac{1}{S} - \frac{1}{S+2}}{2(S+1)}$$

$$\Rightarrow I = \frac{1}{2(S)(S+1)} - \frac{1}{2(S+1)(S+2)} \Rightarrow I = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{S} - \frac{2}{S+1} + \frac{1}{S+2} \right] \Rightarrow I(t) = \frac{1}{2} [1 - 2e^{-t} + e^{-2t}] u(t)$$

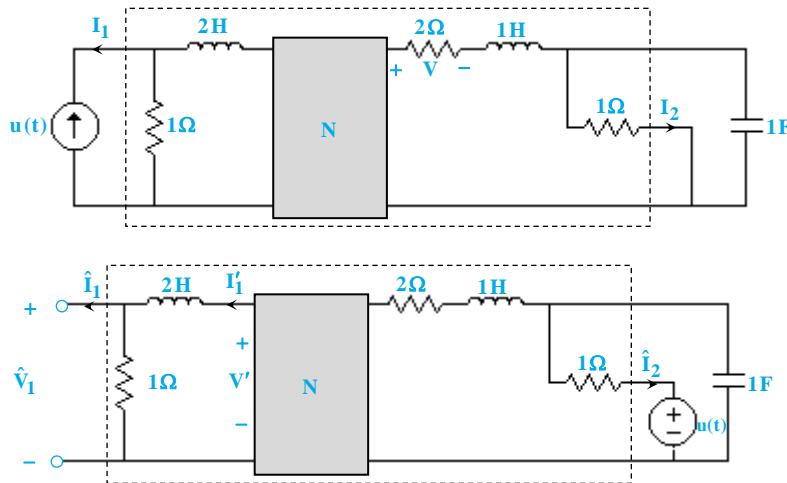
برطبق قضیه هم‌پاسخی، رابطه $I(t)$ در مدار (الف)، برابر با معادله V_1 در مدار (ب) است. حال در مدار (ب) داریم:

$$V_1(t) = I(t) = \frac{1}{2} [1 - 2e^{-t} + e^{-2t}] u(t)$$

$$V'(t) = \frac{rdI_1(t)}{dt} + V_1(t) \quad \text{و} \quad I_1(t) = \frac{V_1(t)}{1} \Rightarrow V'(t) = 2 \left[\frac{1}{2} [0 + 2e^{-t} - 2e^{-2t}] \right] + \frac{1}{2} [1 - 2e^{-t} + e^{-2t}]$$

$$\Rightarrow V'(t) = 2e^{-t} - 2e^{-2t} + \frac{1}{2} - e^{-t} + \frac{1}{2}e^{-2t} \Rightarrow V'(t) = \left[\frac{1}{2} + e^{-t} - \frac{3}{2}e^{-2t} \right] u(t)$$

روش دوم: مدارهای ۲ آزمایش را به صورت زیر رسم می‌کنیم و سپس با استفاده از قضیه‌ی تلگان سؤال را حل می‌کنیم.



$$I_r(t) = \frac{1}{2} [1 - 2e^{-t} + e^{-2t}] u(t)$$

با توجه به روش حل قبلی داریم:

$$V_1 \hat{I}_1 + V_r \hat{I}_r = \hat{V}_1 I_1 + \hat{V}_r I_r$$

حال با توجه به قضیه تلگان داریم:

$$\begin{cases} V_1 = ? \\ V_r = 0 \\ I_1 = -u(t) \\ I_r = \frac{1}{2} [1 - 2e^{-t} + e^{-2t}] u(t) \end{cases} \quad \begin{cases} \hat{V}_1 = ? \\ \hat{V}_r = u(t) \\ \hat{I}_1 = 0 \\ \hat{I}_r = ? \end{cases}$$

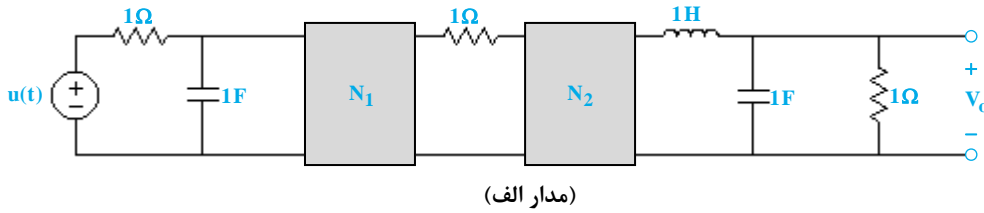
$$\hat{V}_1(t) = I_r(t) = \frac{1}{2} [1 - 2e^{-t} + e^{-2t}] u(t)$$

حال با جایگذاری داریم:

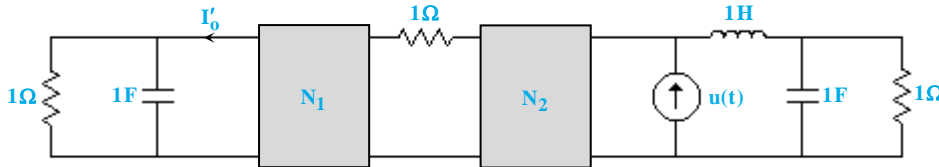
$$V'(t) = \frac{rd\hat{I}_1(t)}{dt} + \hat{V}_1, \quad \hat{I}_1(t) = \frac{\hat{V}_1(t)}{1} \Rightarrow V'(t) = 2 \left[\frac{1}{2} (0 + 2e^{-t} - 2e^{-2t}) \right] + \frac{1}{2} [1 - 2e^{-t} + e^{-2t}] \Rightarrow V'(t) = \left[\frac{1}{2} + e^{-t} - \frac{3}{2}e^{-2t} \right] u(t)$$

مثال ۲۹: در مدارهای زیر، شبکه‌های N_1 و N_2 شبکه‌هایی هم‌پاسخ هستند. در مدار (الف) مقدار V_o برابر با $3e^{-t} - 2e^{-2t} + e^{-3t}$ می‌باشد. حال در

مدار (ب) مقدار I'_o کدام است؟



(مدار الف)



(مدار ب)

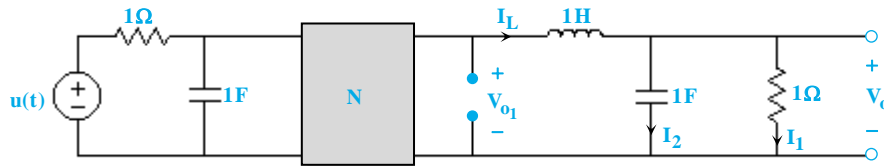
$$(1) -3e^{-2t} - 14e^{-3t} + e^{-t}$$

$$(2) -3e^{-2t} - 14e^{-3t}$$

$$(3) 3e^{-2t} + 14e^{-3t}$$

$$(4) 3e^{-2t} - 14e^{-3t} - e^{-t}$$

پاسخ: گزینه «۲» با توجه به این که شبکه‌های N_1 و N_2 و سایر اجزای مدار، هم‌پاسخ هستند، می‌توان آنها را مجموعاً یک شبکه N هم‌پاسخ فرض کرد. با توجه به قضیه هم‌پاسخی اگر در مدار (الف) ورودی $u(t)$ باشد، V_{o1} اندازه‌گیری می‌شود. حال در مدار (ب) اگر همان منبع $u(t)$ با همان دامنه واحد اما به صورت منبع جریان در نقطه‌های اتصال V_{o1} به مدار (ب) وصل شود، مقدار جریان مقاومت 1Ω در سمت چپ مدار و در محلی که قبلاً منبع ولتاژ $u(t)$ در مدار (الف) متصل بوده است، (یعنی I_o) برابر با همان مقدار V_{o1} در مدار (الف) است.



حال ابتدا در مدار (الف) مقدار V_{o1} را محاسبه می‌کنیم.

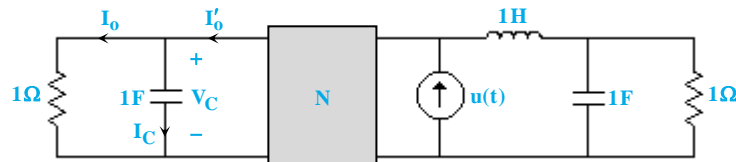
$$I_1 = \frac{V_o}{1\Omega} = V_o = e^{-2t} + e^{-3t} - 3e^{-t} \quad \text{و} \quad I_L = C \frac{dV_o}{dt} = 1 \times [-2e^{-2t} - 3e^{-3t} + 3e^{-t}]$$

$$I_L = I_1 + I_L = e^{-2t} + e^{-3t} - 3e^{-t} - 2e^{-2t} - 3e^{-3t} + 3e^{-t} \Rightarrow I_L = -e^{-2t} - 2e^{-3t}, \quad V_L = L \frac{dI_L}{dt}$$

$$\Rightarrow V_L = 1 \times [2e^{-2t} + 6e^{-3t}] = 2e^{-2t} + 6e^{-3t} \Rightarrow V_{o1} = V_L + V_o = 2e^{-2t} + 6e^{-3t} + e^{-2t} + e^{-3t} - 3e^{-t}$$

$$\Rightarrow V_{o1} = 3e^{-2t} + 7e^{-3t} - 3e^{-t}$$

حال طبق قضیه هم‌پاسخی در مدار (ب)، مقدار I_o برابر V_{o1} است. حال مقدار I'_o را در مدار (ب) محاسبه می‌کنیم.



$$V_{o1} = I_o = 3e^{-2t} + 7e^{-3t} - 3e^{-t}$$

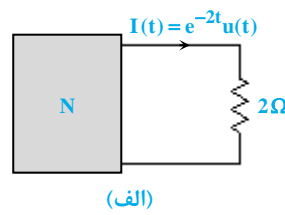
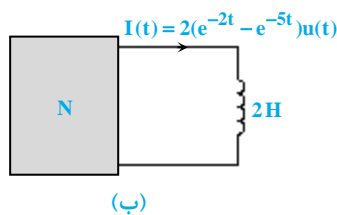
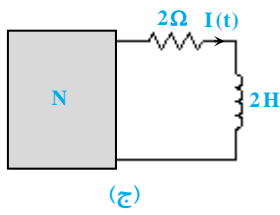
$$\Rightarrow V_C = I_o \times 1 = I_o$$

$$I_C = C \frac{dV_C}{dt} = 1 \times [-6e^{-2t} - 21e^{-3t} + 3e^{-t}] \Rightarrow I_C = -6e^{-2t} - 21e^{-3t} + 3e^{-t}$$

$$I'_o = I_C + I_o = -6e^{-2t} - 21e^{-3t} + 3e^{-t} + 3e^{-2t} + 7e^{-3t} - 3e^{-t} \Rightarrow I'_o = -3e^{-2t} - 14e^{-3t}$$

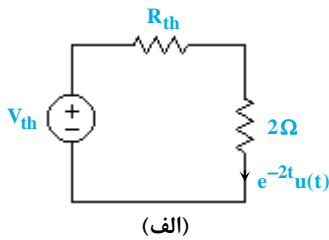


مثال ۳۰: یک قطبی N شامل مقاومتهای خطی و تغییرناپذیر با زمان بوده و شامل منابع مستقل و وابسته است. در صورتی که جریان I(t) در مدارهای (الف) و (ب) به صورت زیر باشد، معادله I(t) در مدار (ج) کدام است؟



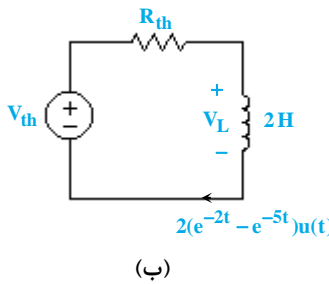
$$\begin{aligned} (1) & e^{-2t} - e^{-6t} \\ (2) & \frac{3}{2}e^{-2t} - \frac{3}{2}e^{-6t} \\ (3) & \frac{3}{2}e^{-2t} + \frac{3}{2}e^{-6t} \\ (4) & -e^{-2t} + e^{-6t} \end{aligned}$$

پاسخ: گزینه «۲» در صورتی که مدار معادل تونن را در مدارهای (الف) و (ب) جایگزین کنیم، داریم:



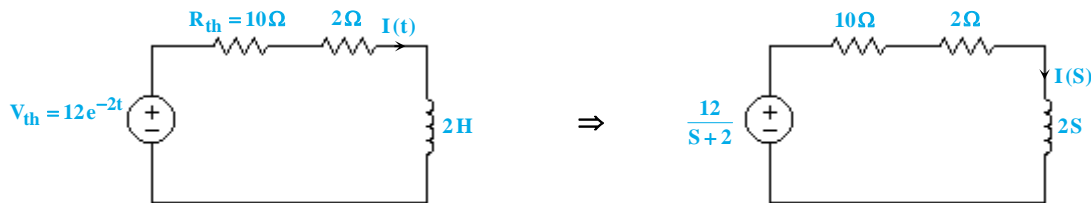
$$\begin{aligned} V_{th} &= (\tau + R_{th})e^{-\tau t} \quad (1) \\ V_{th} &= R_{th} \cdot \tau (e^{-\tau t} - e^{-\delta t}) + \tau \frac{d(\tau e^{-\tau t} - \tau e^{-\delta t})}{dt} \\ \Rightarrow V_{th} &= R_{th} \tau (e^{-\tau t} - e^{-\delta t}) + \tau \circ e^{-\delta t} - \lambda e^{-\tau t} \quad (2) \end{aligned}$$

با تشکیل یک دستگاه با معادلات (۱) و (۲) و حل دستگاه داریم:



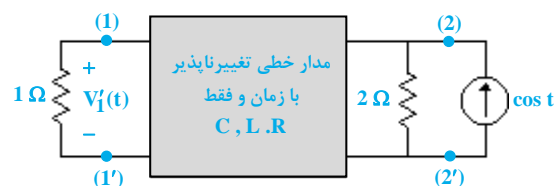
$$\begin{cases} V_{th} = R_{th} e^{-\tau t} + \tau e^{-\tau t} \\ V_{th} = R_{th} \cdot \tau (e^{-\tau t} - e^{-\delta t}) + \tau \circ e^{-\delta t} - \lambda e^{-\tau t} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_{th} = 1\tau e^{-\tau t} \\ R_{th} = 1\circ \Omega \end{cases}$$

با جایگذاری مدار معادل تونن در مدار (ج) و با ترسیم مدار در حوزه فرکانس داریم:



$$I(S) = \frac{12}{S+2} = \frac{6}{(S+2)(S+6)} \Rightarrow I(S) = \frac{3}{S+2} + \frac{-3}{S+6} \Rightarrow I(t) = \frac{3}{2}e^{-2t} - \frac{3}{2}e^{-6t}$$

مثال ۳۱: در مدار سمت چپ، وقتی که ورودی دو قطب ۱'، برابر δ(t) باشد، ولتاژ خروجی در قطب ۲' برابر با V_2(t) = 2e^{-t} می‌باشد. حال اگر منبع تغذیه را اتصال کوتاه کنیم و در خروجی یک منبع جریان برابر cos t قرار دهیم، ولتاژ V_1'(t) در قطب ۱' کدام است؟ (مهندسی برق - سراسری ۷۲)



$$V_1'(t) = \frac{2}{\sqrt{2}} \cos(t - 3^\circ) \quad (4) \quad V_1'(t) = \frac{2}{\sqrt{2}} \cos(t - 45^\circ) \quad (3) \quad V_1'(t) = \frac{2}{\sqrt{2}} \cos(t + 45^\circ) \quad (2) \quad V_1'(t) = \frac{2}{\sqrt{2}} \cos(t + 3^\circ) \quad (1)$$

پاسخ: گزینه «۳»

روش اول: برطبق قضیه هم‌پاسخی $G_{12}(S) = -G_{21}(S)$ است. بنابراین داریم:

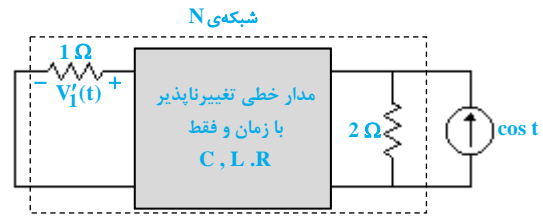
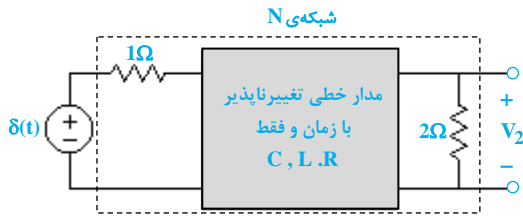
$$V_1(t) = \delta(t) \Rightarrow V_1(S=j) = 1$$

$$V_2(t) = 2e^{-t}u(t) \Rightarrow V_2(S=j) = \frac{2}{S+1} = \frac{2}{j+1} = \frac{2}{\sqrt{2}} \angle -45^\circ$$

$$I_1'(t) = \frac{V_1'(t)}{1} \Rightarrow I_1' = V_1' \quad \text{و} \quad I_2'(t) = -\cos t \Rightarrow I_2' = -1 \angle 0^\circ$$

$$\frac{V_2}{V_1} = -\frac{I_1'}{I_2'} \Rightarrow \frac{\frac{2}{\sqrt{2}} \angle -45^\circ}{1} = \frac{-I_1'}{-1} \Rightarrow I_1' = \frac{2}{\sqrt{2}} \angle -45^\circ \Rightarrow V_1' = I_1' = \frac{2}{\sqrt{2}} \angle -45^\circ \Rightarrow V_1'(t) = \frac{2}{\sqrt{2}} \cos(t - 45^\circ)$$

روش دوم: ابتدا مدارها و شبکه N را به صورت زیر در نظر می‌گیریم و سپس از قضیه تلگان سؤال را حل می‌کنیم:



$$V_1 \hat{I}_1 + V_2 \hat{I}_2 = \hat{V}_1 I_1 + \hat{V}_2 I_2 \quad \text{با توجه به قضیه تلگان داریم:}$$

$$\begin{cases} V_1(t) = \delta(t) \Rightarrow V_1(S=j) = 1 \\ V_2(t) = 2e^{-t} \Rightarrow V_2(S=j) = \frac{2}{S+1} = \frac{2}{j+1} = \frac{2}{\sqrt{2}} \angle -45^\circ \\ I_1(t) = ? \\ I_2(t) = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} \hat{V}_1(t) = 0 \\ \hat{V}_2(t) = ? \\ \hat{I}_1(t) = ? \\ \hat{I}_2(t) = -\cos t \Rightarrow \hat{I}_2 = -1 \angle 0^\circ \end{cases}$$

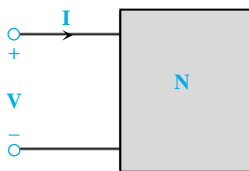
حال با جایگذاری داریم:

$$1 \times \hat{I}_1 + \frac{2}{\sqrt{2}} \angle -45^\circ \times (-1 \angle 0^\circ) = 0 \times I_1 + \hat{V}_2 \times 0 \Rightarrow \hat{I}_1 = \frac{2}{\sqrt{2}} \angle -45^\circ \Rightarrow V_1' = 1 \times \hat{I}_1 = \frac{2}{\sqrt{2}} \angle -45^\circ = \frac{2}{\sqrt{2}} \cos(t - 45^\circ)$$

مثال ۳۲: می‌دانیم که یک قطبی N متشکل از مقاومت‌های خطی تغییرناپذیر با زمان و منابع مستقل DC و منابع وابسته از هر نوع می‌باشد.

(مهندسی برق - سراسری ۷۹)

کدامیک از توصیف‌های زیر برای مشخص‌سازی آن همواره برقرار است؟



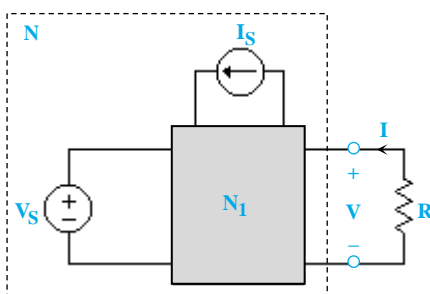
- (۱) $I = \alpha_1 V + \alpha_2$ ، α_1 و α_2 ثابت‌های وابسته به N
- (۲) $V = K_1 I + K_2$ ، K_1 و K_2 ثابت‌های وابسته به N
- (۳) $aV + bI + c = 0$ ، a ، b و c ثابت‌های وابسته به N
- (۴) هر سه گزینه فوق صحیح هستند.

پاسخ: گزینه «۳» با توجه به اینکه در رابطه گزینه «۱» ثابت I همواره غیرصفر است، این رابطه کلی نیست و صحیح نمی‌باشد. همچنین در رابطه گزینه «۲» امکان صفر بودن ضریب V وجود ندارد و این رابطه نیز می‌تواند غلط باشد. برای رد گزینه‌های (۱) و (۲) می‌توانید از دو مثال نقض نیز استفاده کنید؛ مدار کوتاه برای رد گزینه (۱) و مدار باز برای رد گزینه (۲).

مثال ۳۳: در مدار شکل زیر، شامل مقاومت‌های خطی مثبت دو سر بوده و رابطه ولتاژ جریان برای N_1 با $I_S = 2A$ و $V_S = 2 \cos t$ به صورت

(مهندسی برق - سراسری ۸۰)

$0 = 2 \cos t - 2I - 1 + 2 \cos t$ است. اگر $I_S = 2 \cos t$ و $V_S = 2$ شود، ماکزیمم توان R چند وات می‌شود؟



- (۱) $\frac{11}{12}$
- (۲) $\frac{5}{24}$
- (۳) $\frac{19}{48}$
- (۴) $\frac{19}{228}$



پاسخ: گزینه «۳» برای بدست آوردن توان جذبی حداکثر توسط R ، زمانی که مقدار R برابر با R_{th} مدار باشد، از فرمول $P(\max) = (I_{rms})^2 \times R$ استفاده می‌شود. با توجه به رابطه $V = R_{th} \cdot I + V_{th}$ داریم:

$$rV - rI - 1 + r \cos t = 0 \Rightarrow V = \frac{r}{2}I + \frac{1}{2} - \frac{r}{2} \cos t$$

$$R_{th} = \frac{r}{2} \Omega, \quad V_{th} = \frac{1}{2} - \frac{r}{2} \cos t$$

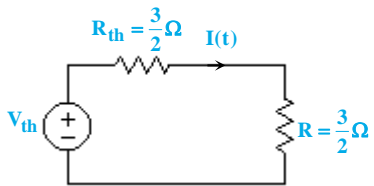
مقادیر I_S و V_S را در V_{th} وارد کرده و V_{th} را برحسب آنها مرتب می‌کنیم.

$$\begin{cases} I_S = rA \\ V_S = r \cos t \end{cases} \Rightarrow V_{th} = \frac{1}{2} I_S - \frac{r}{2} V_S$$

با جایگذاری I_S و V_S جدید به صورت زیر داریم:

$$\begin{cases} I_S = r \cos t \\ V_S = r \end{cases} \Rightarrow V_{th} = \frac{1}{2} \cos t - \frac{r}{2}$$

حال مدار معادل به صورت زیر خواهد شد:



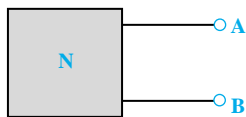
$$P_{max} = (I_{rms})^2 \cdot R$$

$$\Rightarrow I(t) = \frac{V_{th}}{R + R_{th}} = \frac{\frac{1}{2} \cos t - \frac{r}{2}}{\frac{3}{2} + \frac{3}{2}}$$

$$\Rightarrow I(t) = \frac{1}{6} \cos t - \frac{1}{2}, \quad I_{rms} = \sqrt{\left(\frac{1}{6\sqrt{2}}\right)^2 + \left(\frac{1}{2}\right)^2} = \sqrt{\frac{19}{72}} \text{ A} \Rightarrow P_{max} = (I_{rms})^2 \cdot R = \left(\sqrt{\frac{19}{72}}\right)^2 \times \frac{3}{2} = \frac{19}{72} \times \frac{3}{2} = \frac{19}{48} \text{ watt}$$

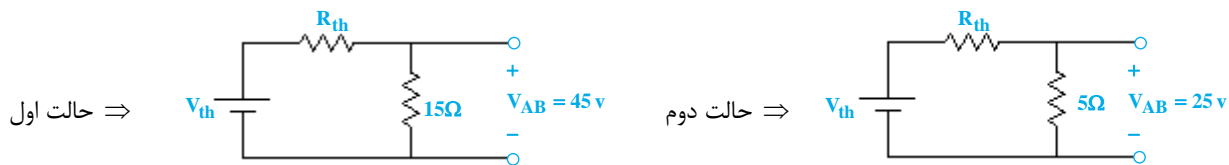
مثال ۳۴: مدار مقاومتی N از تعدادی مقاومت خطی و منابع ناپسته و وابسته تشکیل می‌شود. اگر مقاومت 15Ω اهمی را در سرهای A و B وصل کنیم، $V_{AB} = 45$ ولت می‌شود. اگر مقاومت 5Ω اهمی را در سرهای A و B وصل کنیم، $V_{AB} = 25$ ولت می‌شود. اگر مقاومت 40Ω اهمی را در سرهای A و B وصل کنیم، V_{AB} چند ولت خواهد بود؟

مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری (۸۳)



- ۴۸ (۱)
- ۵۴ (۲)
- ۶۰ (۳)
- ۷۲ (۴)

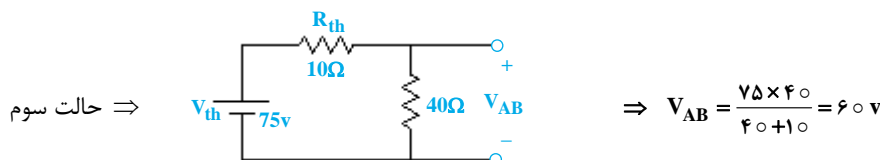
پاسخ: گزینه «۳» معادل تونن شبکه را در نظر می‌گیریم:



با نوشتن قانون تقسیم ولتاژ در هر دو حالت داریم:

$$\Rightarrow \begin{cases} V_{AB} = 45 = \frac{V_{th} \times 15}{R_{th} + 15} \Rightarrow V_{th} = 3R_{th} + 45 \\ V_{AB} = 25 = \frac{V_{th} \times 5}{R_{th} + 5} \Rightarrow V_{th} = 5R_{th} + 25 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} R_{th} = 10 \Omega \\ V_{th} = 75 \text{ V} \end{cases}$$

با جایگذاری مدار معادل تونن در حالت سوم داریم:

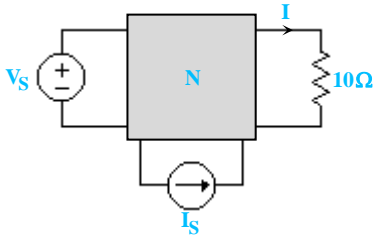


مثال ۳۵: مدار شامل تعدادی مقاومت خطی و منابع وابسته است. دو آزمایش زیر انجام می‌گیرد.

الف) برای $V_S = 7V$ و $I_S = 3A$ و $I = 1A$ را بدست می‌آوریم. ب) برای $V_S = 9V$ و $I_S = 1A$ و $I = 3A$ را بدست می‌آوریم.

(مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۸۸)

برای $V_S = 15V$ و $I_S = 9A$ مقدار I برحسب آمپر کدام گزینه است؟



- (۱) ۰/۳
- (۲) ۰/۶
- (۳) ۳
- (۴) ۶

پاسخ: گزینه «۲» با توجه به اینکه شبکه N، شامل تعدادی مقاومت خطی و منابع وابسته است، می‌توان گفت که جریان از یک رابطه خطی

$$I = \alpha I_S + \beta V_S$$

برحسب I_S و V_S قابل محاسبه است. حال داریم:

با توجه به نتایج آزمایشات انجام شده داریم:

$$\begin{cases} I = 1 = \alpha \times 3 + \beta \times 7 \\ I = 3 = \alpha \times 1 + \beta \times 9 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 3\alpha + 7\beta = 1 \\ \alpha + 9\beta = 3 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \alpha = -0/6 \\ \beta = 0/4 \end{cases} \Rightarrow I = -0/6 I_S + 0/4 V_S$$

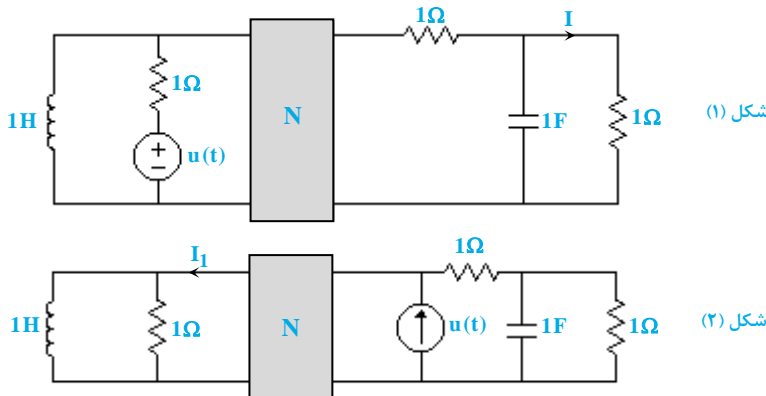
$$V_S = 15V, I_S = 9A \Rightarrow I = -0/6 \times 9 + 0/4 \times 15 = 0/6A$$

با جایگذاری V_S و I_S در آزمایش سوم داریم:

مثال ۳۶: در مدار شکل (۱)، جریان حالت صفر $I(t)$ به صورت $I(t) = (2e^{-t} - e^{-2t} - e^{-3t})u(t)$ است. جریان حالت صفر $I_1(t)$ را در شکل (۲)

(مهندسی برق - سراسری ۸۹)

بیابید؟ (N شبکه هم‌پاسخ است.)



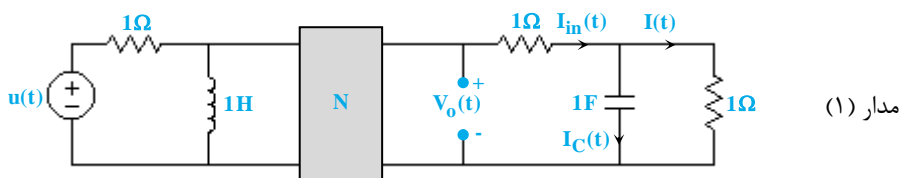
$$I_1(t) = (2e^{-2t} - e^{-3t} + 1)u(t) \quad (1)$$

$$I_1(t) = (\delta - e^{-2t} - \frac{1}{2}e^{-3t} - \frac{1}{2}e^{-t})u(t) \quad (2)$$

$$I_1(t) = \frac{2}{3}e^{-3t}u(t) \quad (3)$$

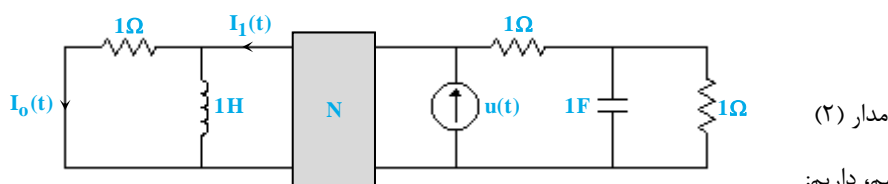
$$I_1(t) = \frac{1}{3}(7 + 2e^{-3t})u(t) \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به اینکه شبکه N یک شبکه هم‌پاسخ است، بنا به قضیه هم‌پاسخی در مدارهای (۱) و (۲) داریم:



مدار (۱)

$$\Rightarrow V_0(t) = I_0(t)$$



مدار (۲)

در صورتی که در مدار (۱) مقدار $V_0(t)$ را محاسبه کنیم، داریم:

$$V_0(t) = 1 \times I_{in}(t) + I(t) \times 1 \quad \text{و} \quad I_{in}(t) = I(t) + I_C(t)$$

$$I_C(t) = C \frac{dV_C}{dt} = C \frac{d[I(t) \times 1]}{dt} \Rightarrow I_C(t) = 1 \times [-2e^{-t} + 2e^{-2t} + 3e^{-3t}]u(t)$$



$$\Rightarrow I_{in}(t) = I(t) + I_C(t) = [\tau e^{-t} - e^{-\tau t} - e^{-\tau t}]u(t) + [-\tau e^{-t} + \tau e^{-\tau t} + \tau e^{-\tau t}]u(t) \Rightarrow I_{in}(t) = [e^{-\tau t} + \tau e^{-\tau t}]u(t)$$

$$\Rightarrow V_o(t) = 1 \times I_{in}(t) + I(t) \times 1$$

$$\Rightarrow V_o(t) = 1 \times [e^{-\tau t} + \tau e^{-\tau t}]u(t) + [\tau e^{-t} - e^{-\tau t} - e^{-\tau t}]u(t) \times 1 \Rightarrow V_o(t) = [e^{-\tau t} + \tau e^{-t}]u(t)$$

برطبق قضیه هم‌پاسخی $V_o(t)$ در مدار (۱) برابر $I_o(t)$ در مدار (۲) است.

$$\Rightarrow I_o(t) = V_o(t) = [e^{-\tau t} + \tau e^{-t}]u(t)$$

حال در مدار (۲) داریم:

$$V_{1H} = I_o(t) \times 1 = [e^{-\tau t} + \tau e^{-t}]u(t) \times 1 = [\tau e^{-t} + e^{-\tau t}]u(t)$$

$$I_{1H} = \frac{1}{L} \int_0^t V_{1H} dt = \frac{1}{L} \int_0^t [\tau e^{-t} + e^{-\tau t}]u(t) dt = [-\tau e^{-t}]_0^t + [-\frac{1}{\tau} e^{-\tau t}]_0^t = -\tau e^{-t} + \tau - \frac{1}{\tau} e^{-\tau t} + \frac{1}{\tau}$$

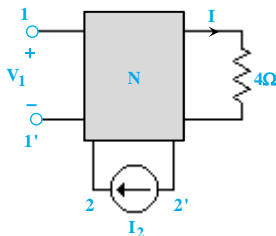
$$\Rightarrow I_{1H} = [\frac{\tau}{\tau} - \tau e^{-t} - \frac{1}{\tau} e^{-\tau t}]u(t) \Rightarrow I_1(t) = I_o(t) + I_{1H} = [e^{-\tau t} + \tau e^{-t}]u(t) + [\frac{\tau}{\tau} - \tau e^{-t} - \frac{1}{\tau} e^{-\tau t}]u(t)$$

$$\Rightarrow I_1(t) = [\frac{\tau}{\tau} + \frac{\tau}{\tau} e^{-\tau t}]u(t) \Rightarrow I_1(t) = \frac{1}{\tau} [\tau + \tau e^{-\tau t}]u(t)$$

مثال ۳۷: در شبکه شکل داده شده که مقاومتی، خطی و تغییرناپذیر با زمان است، اگر $V_1 = 3V$ و $I_r = 3A$ باشد، آنگاه $I = 6A$ است. اگر درگاه

۱-۱' اتصال کوتاه و $I_r = -2A$ باشد، آنگاه $I = 2A$ می‌شود. اگر $V_1 = -2V$ و درگاه ۲-۲' مدار باز شود، آنگاه I برابر خواهد شد با:

(مهندسی برق - آزاد ۸۹)



$$I = 6A \quad (1)$$

$$I = -4A \quad (2)$$

$$I = 4A \quad (3)$$

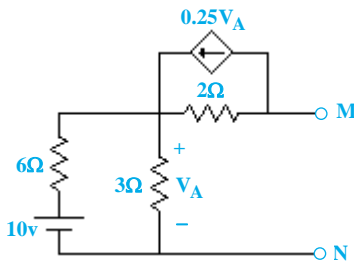
$$I = -6A \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به خطی بودن شبکه داریم:

$$I = k_1 V_1 + k_2 I_r \Rightarrow \begin{cases} 6 = 3k_1 + k_2 \times 3 \\ 2 = 0k_1 + (-2)k_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} k_1 = 3 \\ k_2 = -1 \end{cases} \Rightarrow I = 3V_1 - I_r \Rightarrow \begin{cases} V_1 = -2 \\ I_r = 0 \end{cases} \Rightarrow I = 3 \times (-2) = -6A$$

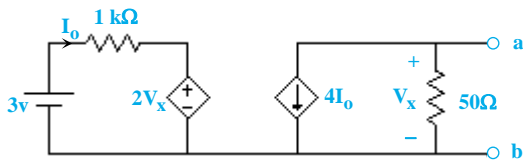
آزمون فصل دهم

۱- در شکل زیر مقدار مقاومت نورتن بر حسب اهم کدام است؟



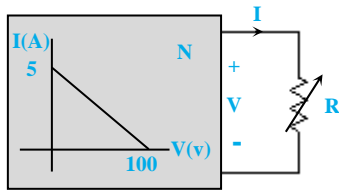
- (۱) ۱
- (۲) ۳
- (۳) $\frac{۳}{۷}$
- (۴) ۲

۲- در مدار زیر مقادیر ولتاژ تونن و جریان نورتن کدام هستند؟



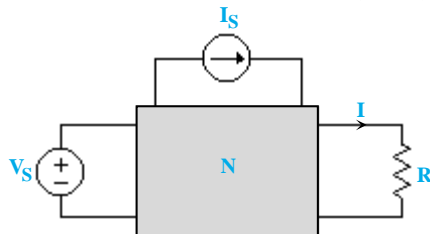
- (۱) $V_{th} = -1V, I_N = -0.12A$
- (۲) $V_{th} = -2V, I_N = 0.2A$
- (۳) $V_{th} = -1V, I_N = 0.3A$
- (۴) $V_{th} = 1V, I_N = -1A$

۳- در یک شبکه‌ی خطی و تغییرناپذیر با زمان با نام N، اگر مقدار مقاومت R متغیر باشد، آنگاه حداکثر توان دریافتی توسط آن بر حسب وات کدام است؟



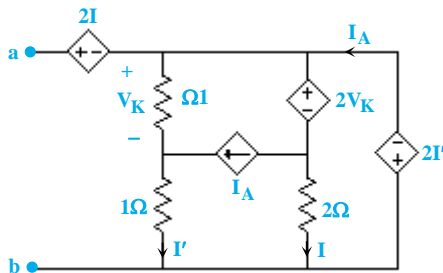
- (۱) ۱۱۰
- (۲) ۱۰۰
- (۳) ۱۳۵
- (۴) ۱۲۵

۴- در صورتی که در شبکه‌ی زیر $V_S = 100V$ و $I_S = 10A$ باشد، مقدار جریان I برابر ۴A است. حال اگر $V_S = 50V$ و $I_S = 2A$ شود، مقدار جریان I برابر $\frac{۲}{۵}A$ می‌شود. با این شرایط در صورتی که $V_S = 80V$ و $I_S = 7A$ باشد، مقدار I بر حسب آمپر کدام است؟



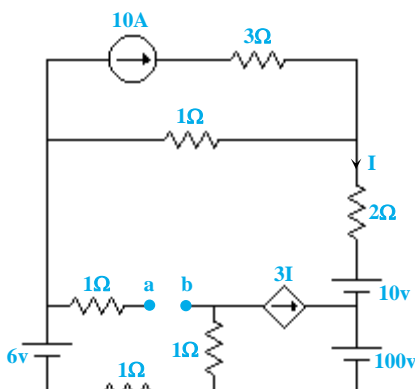
- (۱) ۳/۴۵
- (۲) ۴/۱
- (۳) ۲/۳۵
- (۴) ۳/۱

۵- در مدار زیر مقدار R_{th} بر حسب اهم کدام است؟



- (۱) -۱
- (۲) -۲
- (۳) ۱
- (۴) ۲

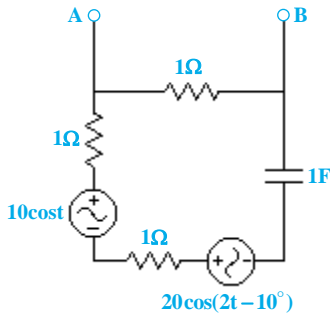
۶- مقدار R_{th} از دو سر a و b بر حسب اهم کدام است؟



- (۱) ۲/۵
- (۲) ۲
- (۳) ۳/۵
- (۴) ۶

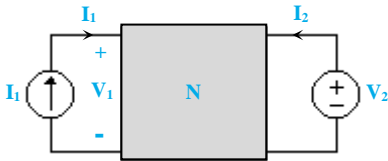


۷- در مدار زیر مقدار ولتاژ تونن از پایه‌های A و B کدام است؟



- (۱) $2/2 \cos(2t - 12/1^\circ) + 3/2 \cos(2t)$
- (۲) $2/2 \cos(t - 6/1^\circ) - 3/2 \cos(2t)$
- (۳) $3/2 \cos(t + 61/2^\circ) - 0/66 \cos(2t - 12^\circ)$
- (۴) $3/2 \cos(t + 18/4^\circ) + 0/66 \cos(2t - 20/5^\circ)$

۸- در یک شبکه‌ی خطی و تغییرناپذیر با زمان، آزمایش‌های زیر انجام شده است. مقدار \hat{V}_1 بر حسب ولت کدام است؟



- (۱) آزمایش $\begin{cases} V_1 = 10V \\ I_1 = -3A \\ V_T = 0 \\ I_T = 4A \end{cases}$ (۲) آزمایش $\begin{cases} \hat{V}_1 = ? \\ \hat{I}_1 = 0 \\ \hat{V}_T = 10V \\ \hat{I}_T = 11A \end{cases}$

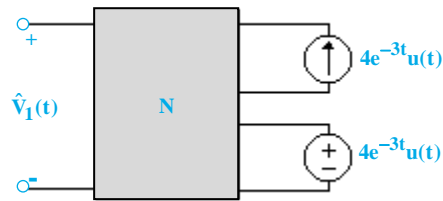
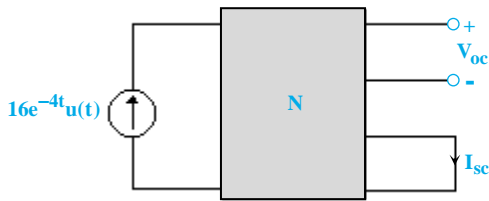
$\frac{3}{50}$ (۴)

$\frac{50}{3}$ (۳)

$\frac{3}{40}$ (۲)

$\frac{40}{3}$ (۱)

۹- نتایج یک آزمایش بر روی یک شبکه‌ی خطی و تغییرناپذیر با زمان به صورت زیر است. مقدار \hat{V}_1 کدام است؟



$V_{oc} = (4e^{-3t} - 4e^{-4t})u(t)$ و $I_{sc} = (14e^{-4t} - e^{-3t})u(t)$

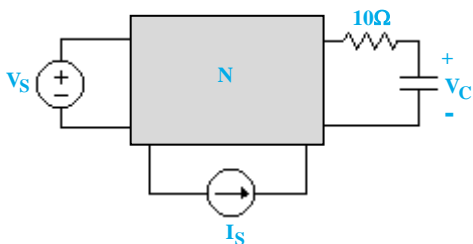
$12e^{-3t}u(t)$ (۴)

$12e^{-4t}u(t)$ (۳)

$10e^{-3t}u(t)$ (۲)

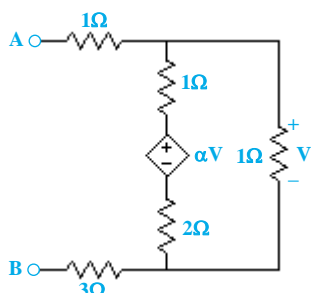
$5e^{-4t}u(t)$ (۱)

۱۰- در صورتی که شبکه N فقط شامل مقاومت‌های خطی و مثبت باشد، با حضور $V_S = 10V$ و $I_S = 15A$ با معادله $V_C(t) = 10 - 4e^{-at}$ تغییر خواهد کرد. حال با فرض شرایط اولیه‌ی یکسان، اگر $V_S = 20V$ و $I_S = 30A$ شود، آنگاه معادله‌ی ولتاژ دو سر خازن کدام است؟



- (۱) $20 - 14e^{-at}$
- (۲) $20 - 6e^{-at}$
- (۳) $10 - 14e^{-at}$
- (۴) $10 - 6e^{-at}$

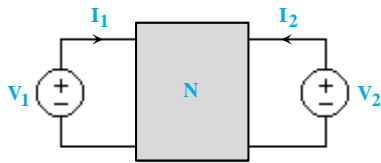
۱۱- در مدار شکل نشان داده شده، مقدار α چقدر باید باشد تا مقاومت دیده شده از دو سر (AB) برابر با صفر باشد؟



- (۱) $\frac{5}{2}$
- (۲) $\frac{2}{5}$
- (۳) $\frac{4}{13}$
- (۴) $\frac{19}{4}$

۱۲- شبکه‌ی N فقط از عناصر RLC پسیو، تغییرناپذیر با زمان و خطی تشکیل شده است. اندازه‌گیری‌های زیر در شبکه انجام شده است:

$$\text{اگر } V_1 = 2\cos(\omega t + 5^\circ) \text{ و } V_2 = \cos(\omega t + 15^\circ) \text{ باشد، معادله‌ی جریان } I_1 \text{ کدام است؟} \begin{cases} V_1 = 8\cos(\omega t + 16^\circ), V_2 = 0 \\ I_1 = 2\cos(\omega t + 18^\circ), I_2 = 4\cos(\omega t + 7^\circ) \end{cases}$$



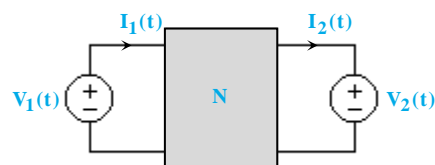
(۱) $2\cos(\omega t + 9^\circ)$

(۲) $3\cos(\omega t + 6^\circ)$

(۳) $\cos(\omega t + 3^\circ)$

(۴) $4\cos \omega t$

۱۳- در شبکه‌ی مقاومتی خطی تغییرناپذیر با زمان زیر، اطلاعات داده شده است. حال اگر $V_1(t) = 15t + 30$ و $V_2(t) = 30t$ ، $I_1(t) = 10t$ ، $I_2(t) = 4t$ باشد، $I_1(t)$ آنگاه کدام است؟



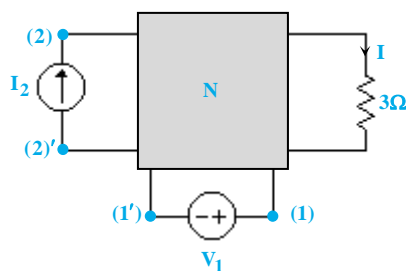
(۱) $I_1(t) = 5t + 20$

(۲) $I_1(t) = -2t - 2$

(۳) $I_1(t) = t + 9$

(۴) $I_1(t) = 9t$

۱۴- در شکل زیر شبکه‌ی N، مقاومتی، خطی و تغییرناپذیر با زمان می‌باشد. اگر $I_2 = 3A$ و $V_1 = 3V$ انتخاب گردند، $I = 6A$ می‌شود. اگر قطب ۱ و ۱' اتصال کوتاه و $I_2 = -2A$ باشد، مقدار $I = 2A$ بدست خواهد آمد. اکنون $V_1 = -2V$ و قطب ۲ و ۲' مدار باز می‌شود؛ در این حالت I برابر چند آمپر است؟



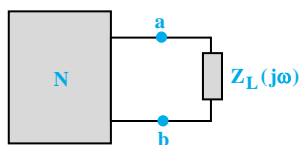
(۱) -۶

(۲) ۶

(۳) ۱

(۴) ۳

۱۵- در دوقطبی N اندازه‌گیری‌های زیر انجام گرفته است. دوقطبی شامل مقاومت‌ها، سلف‌ها، خازن‌های تغییرناپذیر با زمان و منابع ناپسته هم‌فرکانس می‌باشد. مدار معادل تونن نقاط a و b در کدام گزینه است؟



$Z_L(\Omega)$	∞	$-j8$	$-j4$
$V_{ab}(v)$	100	160	$133/3$

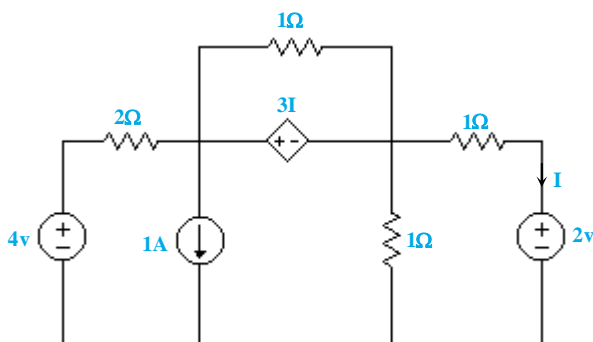
(۱) $V_{th} = 100v, Z_{th} = (2 - j4)\Omega$

(۲) $V_{th} = 50v, Z_{th} = (3 + j4)\Omega$

(۳) $V_{th} = 100v, Z_{th} = (-3 + j4)\Omega$

(۴) $V_{th} = 50v, Z_{th} = (2 - j3)\Omega$

۱۶- در مدار زیر به جای منبع وابسته چه مقاومتی می‌توان قرار داد، به طوری که جریان هیچ شاخه‌ای از مدار تغییر نکند؟



(۱) 0.6 اهم

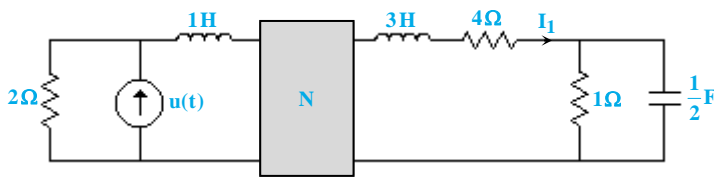
(۲) -0.6 اهم

(۳) $\frac{5}{3} \text{ اهم}$

(۴) $-\frac{5}{3} \text{ اهم}$



۱۷- اگر شبکه‌ی N یک شبکه هم‌پاسخ بوده و پاسخ حالت صفر برای جریان I_1 در مدار (الف) به صورت $I_1 = (\frac{3}{4} - \frac{1}{4}e^{-t} - \frac{1}{2}e^{-3t})u(t)$ باشد، حال معادله‌ی V_2 در مدار (ب) کدام است؟



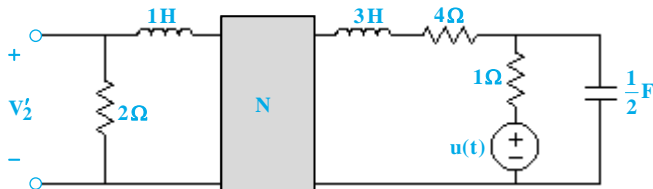
(الف)

(۱) $\frac{3}{4} + 1/25e^{-2t} - \frac{1}{2}e^{-t} - e^{-3t}$

(۲) $\frac{3}{8} - 1/25e^{-t} - e^{-t} + e^{-3t}$

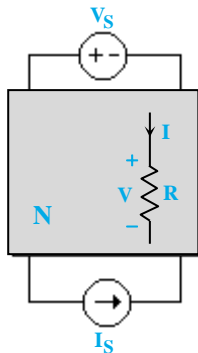
(۳) $\frac{3}{8} - 1/25e^{-t} + \frac{1}{2}e^{-t} + e^{-3t}$

(۴) $\frac{3}{4} - 1/25e^{-2t} - \frac{1}{2}e^{-t} + e^{-3t}$



(ب)

۱۸- در مدار زیر شبکه‌ی N شامل یک مدار خطی و پسیو می‌باشد. اگر $V_S = 4\cos t$ و $I_S = 4A$ باشد، آنگاه $6\cos t - 6I - 1 + 4V = 0$ است. حال اگر $V_S = 2V$ و $I_S = 2\cos t$ شود، حداکثر توان جذب‌ی R چند وات است؟



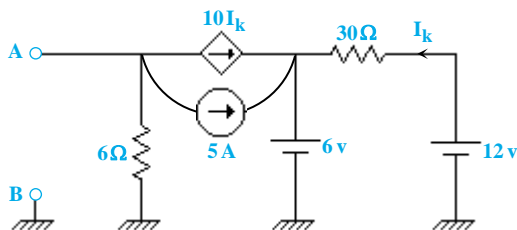
(۱) $1/33$

(۲) $0/66$

(۳) $0/38$

(۴) $2/66$

۱۹- در مدار زیر مقادیر V_{th} و R_{th} از دیدگاه (A و B) کدام است؟



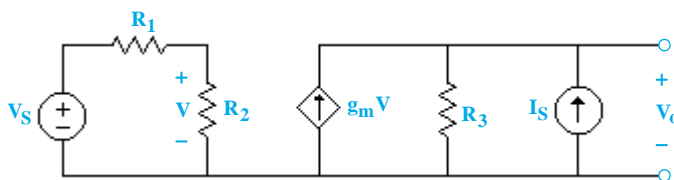
(۱) $V_{th} = -42V, R_{th} = 6\Omega$

(۲) $V_{th} = -42V, R_{th} = -6\Omega$

(۳) $V_{th} = 42V, R_{th} = 4\Omega$

(۴) $V_{th} = 42V, R_{th} = -4\Omega$

۲۰- در مدار شکل زیر در صورتی که I_S را نصف و V_S را سه برابر کنیم، چه تغییری در V_0 ایجاد می‌شود؟



(۱) ۳ برابر

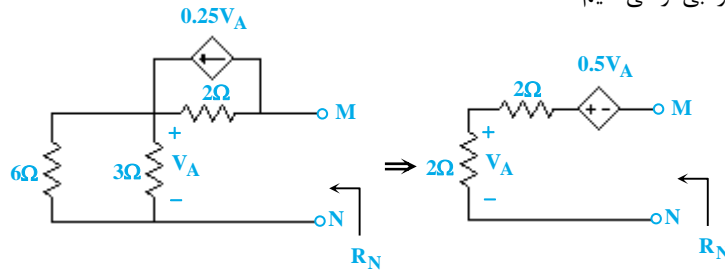
(۲) ۴ برابر

(۳) $1/5$ برابر

(۴) تغییرات V_0 با توجه به مقادیر المان‌های مدار و مقادیر اولیه V_S و I_S می‌تواند متفاوت باشد.

باسخنامه آزمون فصل دهم

۱- گزینه «۲» ابتدا منابع مستقل را بی اثر می کنیم:



$$R_q = \frac{\Delta V_A / 0.5}{-V_A / 2} = -1\Omega$$

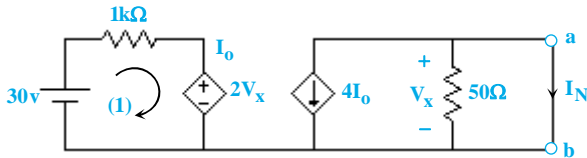
$$R_N = 2 + 2 - 1 = 3\Omega$$

حال مقاومت معادل منبع ولتاژ وابسته را محاسبه می کنیم:

بنابراین داریم:

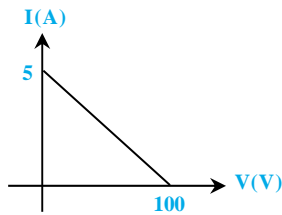
۲- گزینه «۱» با توجه به متفاوت بودن جریان نورتن در گزینه ها، کافی است این

جریان را محاسبه کنیم، بنابراین با اتصال کوتاه کردن خروجی داریم:



$$\Rightarrow \begin{cases} V_x = 0 \\ I_N = -4I_0 \end{cases}$$

$$\text{KVL (1): } -30 + 10^3 I_0 + 2V_x = 0 \rightarrow I_0 = \frac{30}{10^3} \text{ A} \rightarrow I_N = -0.12 \text{ A}$$



۳- گزینه «۴» ابتدا با توجه به مشخصه $V-I$ داده شده برای شبکه، معادل تونن را محاسبه می کنیم:

$$I = -\frac{\Delta}{100} V + \Delta \Rightarrow V = 20I + 100$$

می دانیم که حداکثر توان دریافتی توسط مقاومت R زمانی رخ می دهد که R برابر مقاومت تونن دیده شده از دو سر آن باشد. بنابراین حداکثر توان دریافتی

$$P_{Omax} = \frac{1}{4} \frac{V_{th}^2}{R_{th}} = \frac{1}{4} \times \frac{100^2}{20} = 1250 \text{ w}$$

برابر است با:

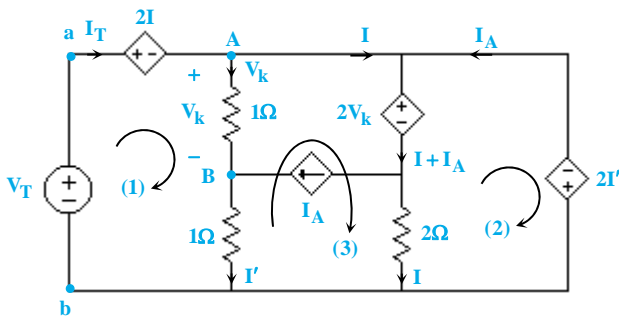
$$I = aV_s + bI_s \rightarrow \begin{cases} 100a + 10b = 4 \\ 50a + 2b = 2/5 \end{cases} \rightarrow a = 0.065, b = -0.25$$

۴- گزینه «۱» با توجه به اینکه شبکه مقاومتی می باشد، برای I داریم:

$$I = 0.065 \times 80 - 0.25 \times 7 = 3/45 \text{ A}$$

بنابراین به ازای مقادیر جدید منابع ولتاژ و جریان خواهیم داشت:

۵- گزینه «۲» با اعمال منبع ولتاژ V_T با جریان تزریقی I_T در دو سر a, b و اعمال KVL و KCL های مورد نیاز داریم:



$$\text{KCL (A): } I_T = V_k + I \quad (1)$$

$$\text{KVL (1): } V_T = 2I + V_k + I' \quad (2)$$

$$\text{KVL (2): } -2V_k - 2I' - 2I = 0 \Rightarrow I + I' + V_k = 0 \quad (3)$$

$$\text{KVL (3): } -V_k + 2V_k + 2I - I' = 0 \Rightarrow I' = V_k + 2I \quad (4)$$

$$(3), (2) \rightarrow V_T = I$$

$$(3), (4) \rightarrow V_k = -\frac{3}{2}I \xrightarrow{(1)} I_T = -\frac{1}{2}I \Rightarrow R_{th} = \frac{V_T}{I_T} = -2\Omega$$

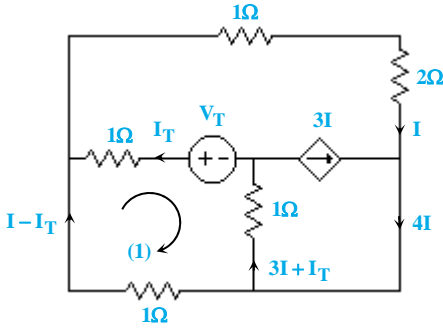


۶- گزینه «۳» ابتدا منابع مستقل را بی‌اثر می‌کنیم. پس با اعمال KVL در حلقه‌های مدار داریم:

$$KVL(1): -I_T + V_T - (3I + I_T) + (I - I_T) = 0 \Rightarrow V_T = 3I_T + 2I \quad (1)$$

$$KVL \text{ (حلقه‌ی بیرونی)}: 3I + (I - I_T) = 0 \Rightarrow I = \frac{I_T}{4} \quad (2)$$

$$(1), (2) \rightarrow V_T = (3 + \frac{1}{4})I_T = 3.25 I_T \rightarrow R_{th} = 3.25 \Omega$$



۷- گزینه «۴» برای محاسبه‌ی ولتاژ مدار باز دو سر A و B از قضیه‌ی جمع آثار استفاده می‌کنیم:

حالت اول: ولتاژ مدار باز ناشی از منبع $10 \cos t$:

$$\Rightarrow V_{AB_1} = \frac{1}{3-j} \times 10 = 3.2 \angle 18/4^\circ$$

$$\Rightarrow V_{oc_1}(t) = 3.2 \cos(t + 18/4^\circ)$$

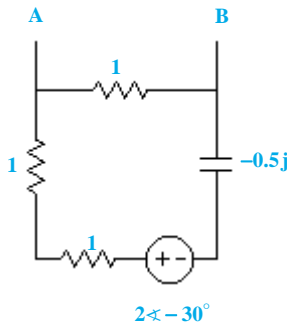
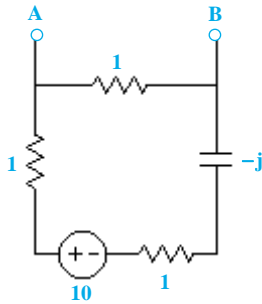
حالت دوم: ولتاژ مدار باز ناشی از منبع $2 \cos(2t - 30^\circ)$:

$$V_{AB_2} = \frac{1}{3 - 0.5j} \times 2 \angle -30^\circ = 0.66 \angle -20/5^\circ$$

$$V_{oc_2}(t) = 0.66 \cos(2t - 20/5^\circ)$$

بنابراین ولتاژ مدار باز برابر است با:

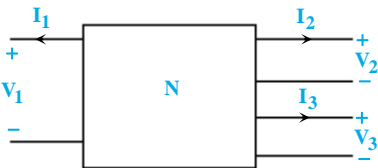
$$V_{oc}(t) = V_{oc_1}(t) + V_{oc_2}(t) = 3.2 \cos(t + 18/4^\circ) + 0.66 \cos(2t - 20/5^\circ)$$



$$V_1 \hat{I}_1 + V_2 \hat{I}_2 = \hat{V}_1 \hat{I}_1 + \hat{V}_2 \hat{I}_2 \Rightarrow 10 \times 0 + 0 \times 11 = \hat{V}_1 \times (-3) + 10 \times 4 \Rightarrow \hat{V}_1 = \frac{40}{3} \text{ v}$$

۸- گزینه «۱» با استفاده از قضیه‌ی تلگان داریم:

۹- گزینه «۴» با توجه به اینکه مدار خطی و تغییرناپذیر با زمان می‌باشد، بنابراین قضیه‌های جمع آثار و هم‌پاسخی برقرار می‌باشد. در نتیجه داریم:



$$\hat{V}_1 = \hat{V}_1 |_{\text{ناشی از منبع ولتاژ}} + \hat{V}_1 |_{\text{ناشی از منبع جریان جمع آثار}}$$

از طرفی با توجه به قضیه‌ی هم‌پاسخی داریم:

$$\frac{\hat{V}_1}{\hat{V}_2} \Big|_{\hat{I}_1=0} = \frac{I_2}{-I_1} \Big|_{V_2=0} \Rightarrow \hat{V}_1 |_{\text{ناشی از منبع ولتاژ}} = \frac{-1 + \frac{13}{s+3}}{s+4} \times \frac{16}{s+4} = \frac{13}{s+3} - \frac{1}{s+4}$$

$$\frac{\hat{V}_1}{-\hat{I}_2} \Big|_{\hat{I}_1=0} = \frac{V_2}{-I_1} \Big|_{I_2=0} \Rightarrow \hat{V}_1 |_{\text{ناشی از منبع جریان}} = \frac{-4 + \frac{4}{s+4}}{s+4} \times \frac{4}{s+4} = \frac{1}{s+4} - \frac{1}{s+3}$$

$$\hat{V}_1 = \frac{12}{s+3} \Rightarrow \hat{V}_1(t) = 12e^{-3t}$$

۱۰- گزینه «۱» با توجه به فرم کلی پاسخ مدار مرتبه‌ی اول داریم:

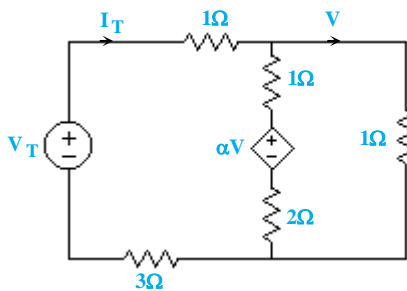
$$V_C(t) = V_C(\infty) + [V_C(0) - V_C(\infty)]e^{-\frac{t}{Rc}}$$

$$V_C(t) = 10 - 4e^{-at} \rightarrow \begin{cases} V_C(\infty) = 10V \\ V_C(0) = 6V \end{cases}$$

در صورتی که مدار معادل تونن دیده شده از دو سر خازن را محاسبه کنیم، $V_C(\infty)$ همان ولتاژ تونن می‌باشد (خازن در بی‌نهایت مدار باز می‌شود). از طرفی وقتی در حالت جدید منابع ۲ برابر شود، ولتاژ تونن نیز ۲ برابر می‌شود. بنابراین داریم:

$$V_C(\infty) = 10 \times 2 = 20V \Rightarrow V_C(t) = 20 + (6 - 20)e^{-at} = 20 - 14e^{-at}$$

۱۱- گزینه «۴» برای محاسبه‌ی مقاومت تونن دیده شده از دو سر AB منبع ولتاژ V_T با جریان تزریقی I_T را در دو سر A, B قرار می‌دهیم:



KVL (حلقه‌ی چپ): $V_T = 4I_T + 3(I_T - V) + \alpha V$

$$\Rightarrow V_T = 7I_T + (\alpha - 3)V \quad (1)$$

KVL (حلقه‌ی بیرونی): $V_T = 4I_T + V \quad (2)$

$$(1), (2) \rightarrow V_T = 4I_T + \frac{V_T - 7I_T}{\alpha - 3} \Rightarrow (\alpha - 4)V_T = [4(\alpha - 3) - 7]I_T \Rightarrow V_T = \frac{4\alpha - 19}{\alpha - 4}I_T$$

$$\Rightarrow R_{AB} = \frac{4\alpha - 19}{\alpha - 4} \xrightarrow{R_{AB=0}} \alpha = \frac{19}{4}$$

۱۲- گزینه «۳» ابتدا اندازه‌گیری‌های انجام شده را به حوزه‌ی فازور می‌بریم:

آزمایش اول

$$\begin{cases} V_1 = 8 \angle 16^\circ \\ I_1 = 2 \angle 18^\circ \\ V_2 = 0 \\ I_2 = 4 \angle -18^\circ \end{cases}$$

آزمایش دوم

$$\begin{cases} \hat{V}_1 = 2 \angle 5^\circ \\ \hat{I}_1 = ? \\ \hat{V}_2 = 1 \angle 15^\circ \\ \hat{I}_2 = ? \end{cases}$$

با استفاده از قضیه‌ی تلگان داریم:

$$V_1 \hat{I}_1 + V_2 \hat{I}_2 = \hat{V}_1 I_1 + \hat{V}_2 I_2 \Rightarrow (8 \angle 16^\circ) \times (\hat{I}_1) + 0 \times \hat{I}_2 = (2 \angle 5^\circ)(2 \angle 18^\circ) + (1 \angle 15^\circ)(4 \angle -18^\circ)$$

$$\Rightarrow \hat{I}_1 = 1 \angle 3^\circ \rightarrow I_1(t) = \cos(\omega t + 3^\circ)$$

۱۳- گزینه «۳» با استفاده از قضیه‌ی تلگان داریم: (دقت شود که جهت جریان I_2 معکوس می‌باشد)

$$V_1 \hat{I}_1 + V_2 (-\hat{I}_2) = V_1 \hat{I}_1 + V_2 (-\hat{I}_2)$$

$$\Rightarrow 3 \times I_1(t) + 0 \times (-I_2(t)) = (15t + 30)(10t) + (30t + 7/5)(-4t) \Rightarrow I_1(t) = 5t + 10 - 4t - 1 = t + 9$$

۱۴- گزینه «۱» با توجه به اینکه شبکه‌ی N مقاومتی می‌باشد، داریم:

$$I = aI_2 + bV_1$$

حال با توجه به آزمایش‌های انجام شده، پارامترهای a و b را محاسبه می‌کنیم:

آزمایش اول: $I_2 = 3, V_1 = 3, I = 6 \Rightarrow 3a + 3b = 6 \Rightarrow a + b = 2 \quad (1)$

آزمایش دوم: $I_2 = -2, V_1 = 0, I = 2 \Rightarrow -2a = 2 \Rightarrow a = -1 \xrightarrow{(1)} b = 3$

بنابراین به ازای مقادیر جدید I_1, V_1 داریم:

$$I = -I_2 + 3V_1 = -0 + 3 \times (-2) = -6A$$

۱۵- گزینه «۳» می‌دانیم ولتاژ تونن همان ولتاژ مدار باز می‌باشد. از طرفی وقتی امپدانس Z_L بی‌نهایت باشد، معادل مدار باز بودن سرهای a, b می‌باشد.

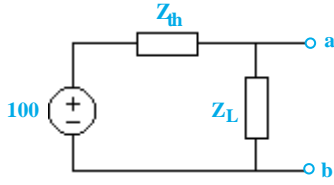
بنابراین داریم:

$$V_{th} = V_{ab} |_{Z_L \rightarrow \infty} = 100V$$

پس گزینه‌های ۲ و ۴ نادرست هستند.



حال فرض می‌کنیم مدار معادل تونن شامل $V_{th} = 100V$ و $Z_{th} = R + jX$ باشد، آنگاه خواهیم داشت:

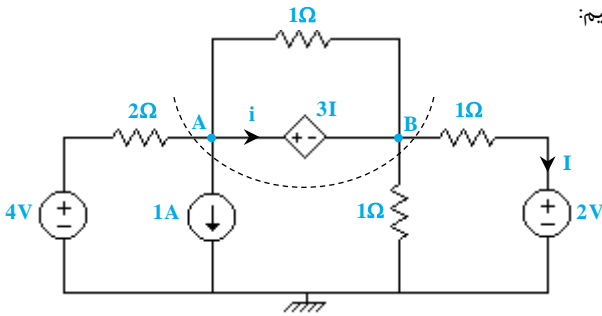


if $Z_L = -j8 \Rightarrow |V_{ab}| = 160$

$$\Rightarrow \frac{|Z_L|}{|Z_{th} + Z_L|} \times 100 = 160 \Rightarrow \frac{80}{\sqrt{R^2 + (X-8)^2}} = 16 \Rightarrow R^2 + (X-8)^2 = 25$$

با بررسی گزینه‌ها مشاهده می‌شود که گزینه‌ی ۳ پاسخ صحیح می‌باشد.

۱۶- گزینه «۲» ابتدا با تحلیل مدار ولتاژ و جریان منبع ولتاژ وابسته را محاسبه می‌کنیم:



$$I = \frac{V_B - 2}{1} = V_B - 2 \quad (1)$$

با نوشتن KCL در ابرگره AB داریم:

$$\frac{V_A - 4}{2} + 1 + \frac{V_B}{1} + \frac{V_B - 2}{1} = 0 \Rightarrow V_A + 4V_B = 6 \quad (2)$$

از طرف دیگر داریم:

$$V_A = V_B + 3I = V_B + 3V_B - 6 = 4V_B - 6 \quad (3)$$

$$(2), (3) \Rightarrow \begin{cases} V_A + 4V_B = 6 \\ V_A - 4V_B = -6 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_A = 0 \\ V_B = 1/5V \end{cases}$$

$$I = V_B - 2 = -0.8A$$

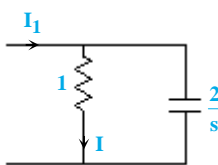
حال می‌توان نوشت:

$$i = -\frac{V_A - 4}{2} - 1 + \frac{V_B - V_A}{1} = 2 - 1 + 1/5 = 2/5A$$

$$R = \frac{V}{i} = \frac{3I}{i} = \frac{-3 \times 0.8}{2/5} = -0.6\Omega$$

طبق قضیه جانشینی می‌توان منبع وابسته را با مقاومت معادل R به صورت مقابل جایگزین کرد:

۱۷- گزینه «۴» ابتدا جریان مقاومت ۱ اهمی را در شکل الف محاسبه می‌کنیم:



$$\begin{cases} I(s) = \frac{2}{s} - \frac{1}{s+2} I_1(s) = \frac{2}{s+2} I_1(s) \\ I_1(s) = \frac{3}{4s} - \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+3} \end{cases} \Rightarrow I(s) = \frac{3}{s(s+2)} - \frac{1}{(s+1)(s+2)} - \frac{1}{(s+3)(s+2)}$$

$$\Rightarrow I(s) = \frac{3}{4s} - \frac{1}{s+1} + \frac{1}{s+3} - \frac{5}{4(s+2)} \Rightarrow I(t) = \frac{3}{4} - \frac{1}{2}e^{-t} + e^{-3t} - \frac{5}{4}e^{-2t}$$

$$\frac{I}{u(t)} = \frac{V_r'}{u(t)} \Rightarrow V_r'(t) = I(t) \Rightarrow V_r'(t) = \frac{3}{4} - 1/2e^{-t} + e^{-3t} - 5/4e^{-2t}$$

حال با استفاده از قضیه‌ی هم‌پاسخی داریم:

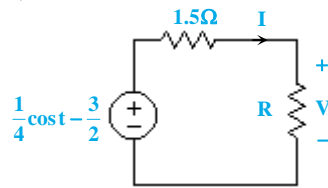
۱۸- گزینه «۳» با توجه به معادله‌ی بدست آمده در آزمایش اول داریم:

$$4V + 6I - 1 + 6 \cos t = 0 \Rightarrow V = \frac{3}{2}(-I) + \frac{1}{4} - \frac{3}{2} \cos t$$

$$V_T = R_{th} I_T + k_1 I_s + k_2 V_s \xrightarrow{\frac{V=V_T}{I=-I_T}} R_{th} = 1/5, k_1 = \frac{1}{16}, k_2 = -\frac{3}{8}$$

حال در صورت تغییر منابع مستقل، ولتاژ تونن را محاسبه می‌کنیم:

$$V_{th} = k_1 I_s + k_2 V_s = \frac{I_s - 6V_s}{16} = \frac{1}{4} \cos t - \frac{3}{2}$$



بنابراین داریم:

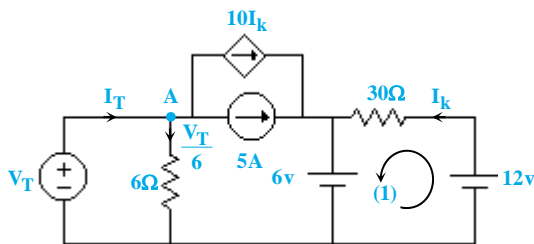
برای جذب توان حداکثر توسط مقاومت بار، مقدار R باید برابر 1/5 باشد. حال با استفاده از قضیه‌ی جمع آثار داریم:

$$P_R = P_{R|ds} + P_{R|ac} \text{ منبع}$$

$$P_{1R} = \frac{V_{th}^2}{4R_{th}} = \frac{\left(\frac{1}{4}\right)^2}{4 \times 1/5} = 0.375 \text{ W}, \quad P_{2R} = \frac{V_{th(rms)}^2}{4R_{th}} = \frac{\left(\frac{1}{4\sqrt{2}}\right)^2}{4 \times 1/5} = 0.005 \text{ W}$$

$$P_R = 0.38 \text{ W}$$

۱۹- گزینه «۱» ابتدا منبع ولتاژ V_T با جریان تزریقی I_T را در دو سر B, A متصل می‌کنیم. سپس با اعمال KVL و KCL مدار معادل تونن را بدست می‌آوریم:



$$\text{KVL(1)}: -12 + 30 I_k + 6 = 0 \rightarrow I_k = \frac{1}{5} \text{ A}$$

$$\text{KCL(A)}: I_T = \frac{V_T}{6} + 5 + 10 I_k = \frac{V_T}{6} + 7$$

$$\Rightarrow V_T = 6 I_T - 42 \Rightarrow \begin{cases} R_{th} = 6 \Omega \\ V_{th} = -42 \text{ V} \end{cases}$$

۲۰- گزینه «۴» با توجه به شکل مدار داریم:

$$\begin{cases} V = \frac{R_f}{R_1 + R_f} V_s \\ V_o = R_f (I_s + g_m V) \end{cases} \rightarrow V_o = R_f \left(I_s + \frac{g_m R_f V_s}{R_1 + R_f} \right)$$

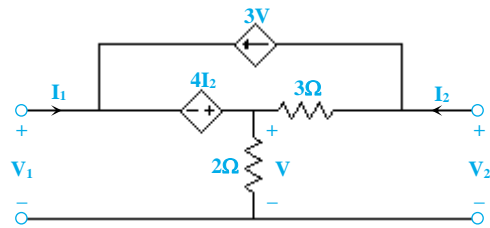
با توجه به معادله V_o تنها در صورتی می‌توانیم بگوییم خروجی در حالت جدید چند برابر شده است که I_s و V_s به یک میزان تغییر کنند. به طور مثال در صورتی که هر دو ۲ برابر شوند، خروجی نیز دو برابر می‌شود. بنابراین تغییرات V_o در حالت خواسته شده وابسته به المان‌های مدار و مقادیر اولیه I_s و V_s می‌باشد.



فصل یازدهم

«شبکه‌های دو دریچه‌ای»

مثال ۱: در مدار زیر ماتریس امیدانس کدام است؟



$$Z = \begin{bmatrix} -2 & 2 \\ 16 & 13 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$Z = \begin{bmatrix} 2 & -2 \\ 16 & 13 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$Z = \begin{bmatrix} 2 & -2 \\ -16 & -13 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$Z = \begin{bmatrix} -2 & 2 \\ 16 & -13 \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۴» برای حل مدار در حلقه‌های ورودی و خروجی، KVL می‌زنیم.

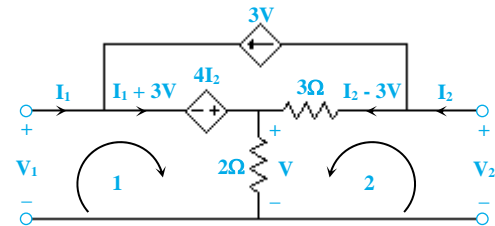
با نوشتن KVL در حلقه ورودی داریم:

$$V_1 = -4I_2 + V \quad (1)$$

با نوشتن KVL در حلقه خروجی داریم:

$$V_2 = 3(I_2 - 3V) + V \quad (2)$$

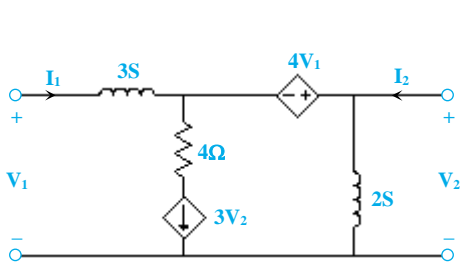
$$V = 2(I_1 + I_2) \quad (3)$$



$$\begin{cases} V_1 = 2I_1 - 2I_2 \\ V_2 = -16I_1 - 13I_2 \end{cases} \Rightarrow Z = \begin{bmatrix} 2 & -2 \\ -16 & -13 \end{bmatrix}$$

با ترکیب روابط (۱) و (۲) و (۳) داریم:

مثال ۲: در مدار زیر، ماتریس امیدانس کدام است؟



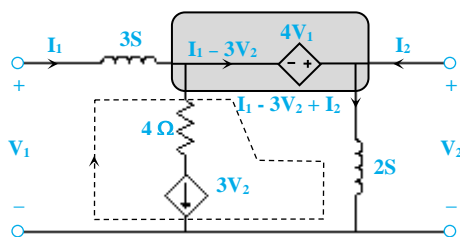
$$\begin{bmatrix} \frac{2S}{1+2S} & \frac{6S^2+1}{5(1+2S)} \\ \frac{18S^2+\Delta S}{5(1+6S)} & \frac{2S}{1+6S} \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{18S^2+\Delta S}{5(1+6S)} & \frac{2S}{5(1+6S)} \\ \frac{2S}{1+6S} & \frac{2S}{1+6S} \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{2S^2}{S+1} & \frac{2S}{2(S+2)} \\ \frac{6S^2+2}{4S+1} & \frac{6}{S+4} \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{2S}{1+2S} & \frac{2S}{1+S} \\ \frac{18S+2}{2S+4} & \frac{S}{1+6S} \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» روش اول: برای حل مدار، در ابرگره مشخص شده KCL، و در حلقه مشخص شده KVL می‌زنیم.



$$I_1 - 3V_2 + I_2 = \frac{V_2}{2S} \quad (1)$$

با نوشتن KCL در ابرگره داریم:

$$V_1 = 3SI_1 - 4V_1 + V_2 \quad (2)$$

با نوشتن KVL در حلقه داریم:

$$V_2 = \frac{2S}{1+6S}I_1 + \frac{2S}{1+6S}I_2 \quad (3)$$

از رابطه (۱) داریم:

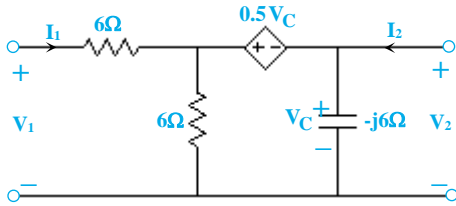
از همین جا می‌توان متوجه شد که گزینه‌ی (۱) جواب درست می‌باشد.

$$\xrightarrow{(3),(2)} V_1 = \frac{18S^2+\Delta S}{5(1+6S)}I_1 + \frac{2S}{5(1+6S)}I_2 \Rightarrow Z = \begin{bmatrix} \frac{18S^2+\Delta S}{5(1+6S)} & \frac{2S}{5(1+6S)} \\ \frac{2S}{1+6S} & \frac{2S}{1+6S} \end{bmatrix}$$

روش دوم: در صورتی که در فرکانس $S = \infty$ مدار تحلیل شود، مقدار Z_{11} به علت مدار باز شدن سلف ورودی ∞ است؛ لذا گزینه‌های (۲) و (۳) غلط هستند.

علاوه بر این، در فرکانس $S = 0$ به علت اتصال کوتاه بودن سلف‌ها، مقدار $Z_{22} = 0$ است و این مورد در میان گزینه‌های باقیمانده در گزینه (۱) صادق است.

مثال ۳: اندازه Z_{r1} در ماتریس امپدانس، در چهار قطبی شکل داده شده چند اهم است؟



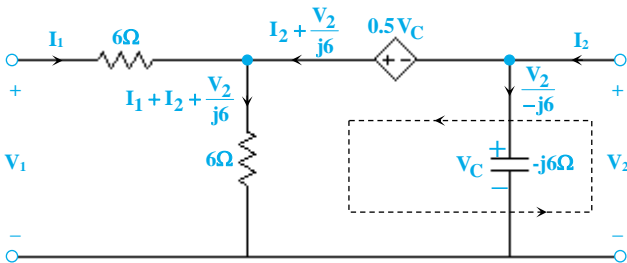
$$\frac{18}{1/5+j} \quad (2)$$

$$\frac{16}{1/5-j} \quad (1)$$

$$\frac{6}{1/5+j} \quad (4)$$

$$\frac{1}{1/5-j} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۴» با نوشتن KVL در حلقه نشان داده شده داریم:



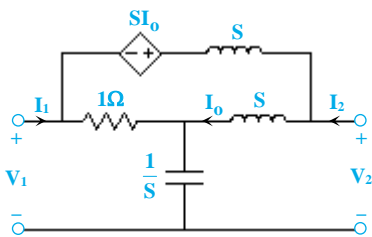
$$V_c = -0.5V_c + 6(I_1 + I_2 + \frac{V_2}{j6})$$

$$\xrightarrow{V_c=V_c} V_c = -0.5V_c + 6I_1 + 6I_2 + \frac{V_2}{j} \Rightarrow -jV_c$$

$$\Rightarrow (1/5+j)V_c = 6I_1 + 6I_2 \Rightarrow V_c = \frac{6}{1/5+j}I_1 + \frac{6}{1/5+j}I_2 \Rightarrow Z_{r1} = \left(\frac{6}{1/5+j}\right)\Omega$$

توجه: چون Z_{r1} را می‌خواهیم و داریم $Z_{r1} = \frac{V_2}{I_2} \Big|_{I_1=0}$ ، به راحتی می‌توانستیم از همان ابتدا I_1 را صفر قرار دهیم.

مثال ۴: در مدار زیر چه رابطه‌ای میان پارامترهای Z_{r1} و Z_{11} وجود دارد؟



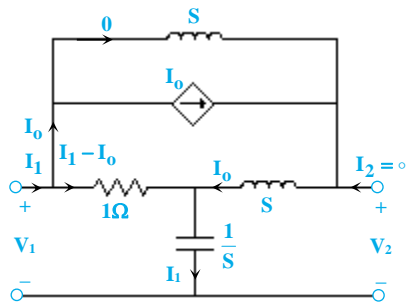
$$Z_{11} = Z_{r1} \quad (1)$$

$$Z_{11} = Z_{r1} \quad (2)$$

$$Z_{11} = \frac{Z_{r1}}{2} \quad (3)$$

$$Z_{11} = 2Z_{r1} \quad (4)$$

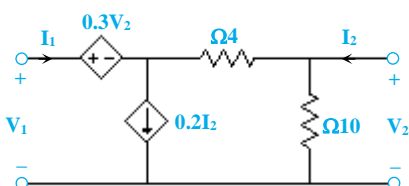
پاسخ: گزینه «۱» با توجه به تعاریف مربوط به Z_{r1} و Z_{11} ، در هر دو مورد جریان $I_2 = 0$ لحاظ می‌شود. حال باید ارتباط V_1 و I_1 را بدست آوریم. قبل از آن در قسمت بالای مدار تبدیل منابع انجام می‌دهیم.



$$Z_{r1} = \frac{V_2}{I_2} \Big|_{I_2=0}, \quad Z_{11} = \frac{V_1}{I_1} \Big|_{I_2=0}$$

با توجه به عبور جریان صفر از سلف ۱H، در بالای مدار، می‌توان گفت که V_1 برابر V_2 است. پس می‌توان نوشت: $V_1 = V_2 \Rightarrow \frac{V_1}{I_1} = \frac{V_2}{I_2} \Rightarrow Z_{11} = Z_{r1}$

مثال ۵: در مدار زیر مقدار $\frac{Z_{12}}{Z_{22}}$ کدام گزینه است؟



$$3/1 \quad (1)$$

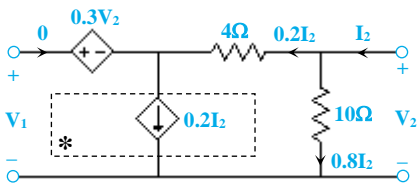
$$2/1 \quad (2)$$

$$1/3 \quad (3)$$

$$1/2 \quad (4)$$



تحلیل مدارهای الکتریکی



پاسخ: گزینه «۴» برای بدست آوردن پارامتر Z_{12} مطابق تعریف آن، مقدار $I_1 = 0$ را در مدار اعمال کرده و نسبت $\frac{V_1}{I_2}$ را بدست می‌آوریم.

$$Z_{12} = \left. \frac{V_1}{I_2} \right|_{I_1 = 0}$$

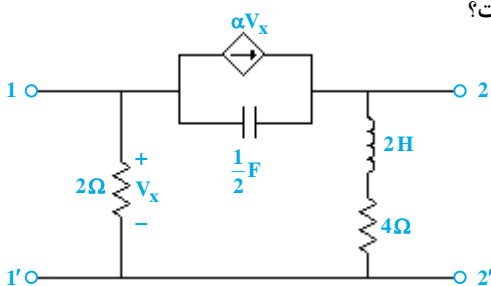
با نوشتن KVL در مسیر مشخص شده داریم:
با توجه به رابطه $V_2 = 0/8I_2 \times 10 = 8I_2$ مقدار V_2 را برحسب I_2 جایگزین می‌کنیم. حال داریم:

$$V_1 = 1/3 \times 8I_2 - 0/8I_2 \Rightarrow V_1 = 9/6I_2 \Rightarrow \frac{V_1}{I_2} = Z_{12} = 9/6\Omega$$

پس از بدست آوردن پارامتر Z_{12} ، نوبت به محاسبه پارامتر Z_{22} می‌رسد. حال داریم:

$$Z_{22} = \left. \frac{V_2}{I_2} \right|_{I_1 = 0} \quad \text{و} \quad V_2 = 0/8I_2 \times 10 = 8I_2 \Rightarrow Z_{22} = \frac{V_2}{I_2} = 8\Omega \Rightarrow \frac{Z_{12}}{Z_{22}} = \frac{9/6}{8} = 1/2$$

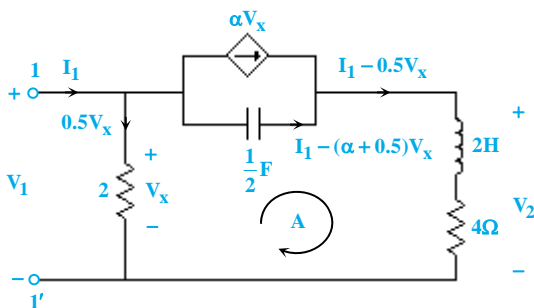
مثال ۶: به ازای چه مقداری از α امپدانس انتقالی معکوس مدار زیر مستقل از فرکانس است؟



- ۱/۵ (۱)
- ۲ (۲)
- ۰/۵ (۳)
- ۱ (۴)

$$Z_{21} = \left. \frac{V_2}{I_1} \right|_{I_2 = 0}$$

پاسخ: گزینه «۳» امپدانس انتقالی معکوس یک دوقطبی از رابطه روبرو بدست می‌آید:



برای محاسبه Z_{21} باید $I_2 = 0$ باشد، یا به بیان دیگر باید سرهای خروجی دو قطبی در سمت راست باز شوند. در این حالت با مدار روبرو سر و کار خواهیم داشت:
جریان‌های شاخه‌های مختلف مدار با در نظر گرفتن روابط ساده‌ی KCL در گره‌های مختلف در شکل مقابل مشخص شده‌اند. اکنون باید نسبت $\frac{V_2}{I_1}$ را پیدا کنیم. ابتدا شاخه سمت راست مدار شامل سلف و مقاومت را در نظر گرفته، سعی می‌کنیم V_2 را برحسب I_1 بیان کنیم. با توجه به جریان و امپدانس این شاخه می‌توان نوشت:

$$V_2 = (2S + 4)(I_1 - 0/5V_x)$$

برای این که بتوانیم V_2 را بطور کامل بر حسب I_1 بیان کنیم، نیاز به پارامتر V_x داریم. برای محاسبه V_x کافیت در حلقه‌ی مرکزی A یک KVL بزنیم:

$$-V_x + \frac{1}{S}(I_1 - \alpha V_x - 0/5V_x) + (2S + 4)(I_1 - 0/5V_x) = 0 \Rightarrow \left(\frac{1}{S} + 2S + 4\right)I_1 - \left(S + 2 + \frac{1}{S}(\alpha + 0/5)\right)V_x = 0$$

$$\Rightarrow 2 \frac{(S+1)^2}{S} I_1 = \frac{S^2 + 2S + 2\alpha + 1}{S} V_x \Rightarrow V_x = 2 \frac{(S+1)^2}{S^2 + 2S + 2\alpha + 1} I_1$$

حال مقدار V_x را در رابطه قبلی جایگذاری می‌کنیم:

$$V_2 = (2S + 4)(I_1 - 0/5V_x) = 2(S + 2) \left(1 - \frac{(S+1)^2}{S^2 + 2S + 2\alpha + 1}\right) I_1 = 2(S + 2) \frac{S^2 + 2S + 2\alpha + 1 - S^2 - 2S - 1}{S^2 + 2S + 2\alpha + 1} I_1 = \frac{2(S + 2)(S + 2\alpha)}{S^2 + 2S + 2\alpha + 1} I_1$$

$$Z_{21} = \frac{V_2}{I_1} = \frac{2(S + 2)(S + 2\alpha)}{S^2 + 2S + 2\alpha + 1}$$

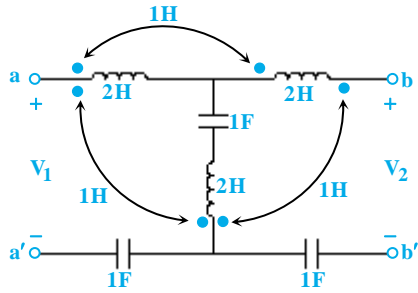
بنابراین امپدانس انتقالی Z_{21} برابر است با:

$$\alpha = 0/5 \Rightarrow Z_{21} = \frac{2(S + 2)(S + 1)}{S^2 + 2S + 2} = 2$$

به ازای $\alpha = 0/5$ می‌بینیم که Z_{21} مستقل از $S = j\omega$ خواهد بود:

لذا گزینه (۳) گزینه صحیح می‌باشد.

مثال ۷: در مدار شکل زیر Z_{12} کدام است؟



$$\begin{aligned} (1) \quad & \frac{2s^2 + 2}{s+1} \\ (2) \quad & \frac{2s^2 + 2}{s} \\ (3) \quad & \frac{1-s^2}{s} \\ (4) \quad & \frac{1-s^2}{1+s^2} \end{aligned}$$

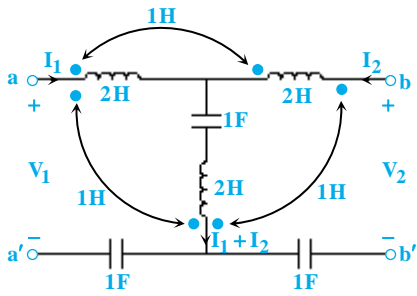
پاسخ: گزینه «۳» با توجه به تعریف ماتریس امپدانس داریم $Z_{12} = \frac{V_1}{I_2} \Big|_{I_1=0}$ حال

رابطه KVL را در حلقه‌ی سمت چپ مدار می‌نویسیم و داریم:

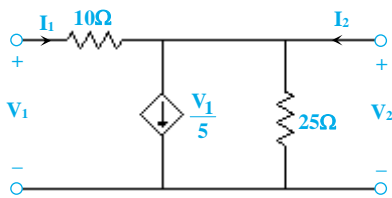
$$V_1 = 2sI_1 - sI_2 - s(I_1 + I_2) + \frac{1}{s}(I_1 + I_2) + 2s(I_1 + I_2) - sI_2 - sI_1 + \frac{1}{s}I_1$$

$$V_1 = \frac{1}{s}I_2 - sI_2 \Rightarrow \frac{V_1}{I_2} = \frac{1-s^2}{s}$$

با توجه به این که $I_1 = 0$ است، داریم:

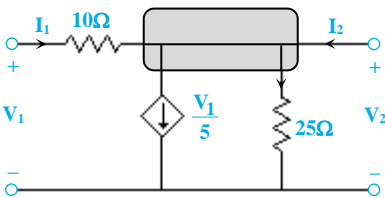


مثال ۸: در مدار دو دریچه‌ای زیر، مقدار $y_{11} + y_{21}$ چند مهو می‌باشد؟



$$\begin{aligned} (1) \quad & \frac{1}{5} \\ (2) \quad & \frac{1}{10} \\ (3) \quad & -\frac{1}{10} \\ (4) \quad & \frac{7}{50} \end{aligned}$$

پاسخ: گزینه «۱» با نوشتن KCL در ابرگره بالایی مدار داریم:



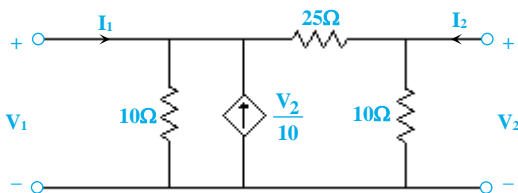
$$\frac{V_1 - V_2}{10} + I_2 = \frac{V_2}{25} + \frac{V_1}{5} \Rightarrow I_2 = \left(\frac{1}{10} + \frac{1}{25}\right)V_2 + \left(\frac{1}{5} - \frac{1}{10}\right)V_1$$

$$\Rightarrow I_2 = \frac{1}{10}V_1 + \frac{7}{50}V_2$$

$$\begin{cases} I_1 = \frac{1}{10}V_1 - \frac{1}{10}V_2 \\ I_2 = \frac{1}{10}V_1 + \frac{7}{50}V_2 \end{cases} \Rightarrow y_{11} = \frac{1}{10} \text{ } \bar{\Omega}, \quad y_{21} = \frac{1}{10} \text{ } \bar{\Omega} \Rightarrow y_{11} + y_{21} = \frac{1}{10} + \frac{1}{10} = \frac{2}{10} = \frac{1}{5} \text{ } \bar{\Omega}$$

از طرفی $I_1 = \frac{V_1 - V_2}{10}$ می‌باشد و لذا داریم:

مثال ۹: ماتریس ادmittانس دوقطبی شکل زیر کدام است؟

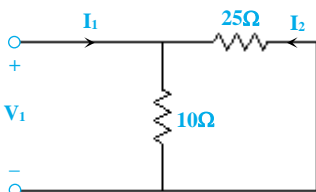


$$\begin{aligned} (1) \quad & \begin{bmatrix} 7/50 & -4/50 \\ 5/50 & 5/50 \end{bmatrix} \\ (2) \quad & \begin{bmatrix} 7/50 & -7/50 \\ 5/50 & 5/50 \end{bmatrix} \\ (3) \quad & \begin{bmatrix} 7/50 & 7/50 \\ 5/50 & 5/50 \end{bmatrix} \\ (4) \quad & \begin{bmatrix} 7/50 & 4/50 \\ 5/50 & 5/50 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

پاسخ: گزینه «۲» توجه شود که پارامتر y_{21} در هر چهار گزینه با یکدیگر متفاوت است؛ لذا با

مشخص کردن همین پارامتر، می‌توان گزینه صحیح را انتخاب نمود. می‌دانیم $y_{21} = \frac{I_2}{V_1}$ است،

وقتی $V_2 = 0$ باشد. زمانی که $V_2 = 0$ ، مقدار منبع جریان وابسته نیز صفر شده و این منبع از مدار خارج می‌شود؛ لذا مدار شکل مقابل را داریم:





تحلیل مدارهای الکتریکی

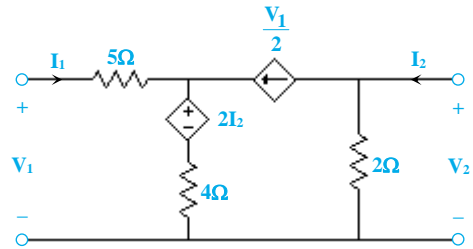
حال با توجه به شکل، به سادگی داریم:

$$V_1 = -25I_r$$

$$y_{r1} = \frac{I_r}{V_1} = -\frac{1}{25} = -\frac{2}{50} \text{ } \overline{\text{B}}$$

لذا گزینه (۲) پاسخ تست می‌باشد.

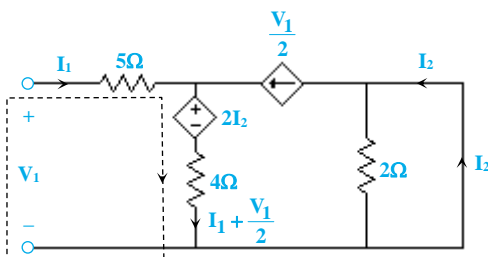
مثال ۱۰: در مدار روبرو مقدار y_{11} بر حسب مهو کدام گزینه است؟



- (۱) $-\frac{2}{9}$
- (۲) $-\frac{9}{2}$
- (۳) $-\frac{4}{9}$
- (۴) $-\frac{9}{4}$

$$y_{11} = \frac{I_1}{V_1} \Big|_{V_r = 0}$$

پاسخ: گزینه «۱» برای حل تست، رابطه y_{11} را نوشته و خروجی را اتصال کوتاه می‌کنیم.

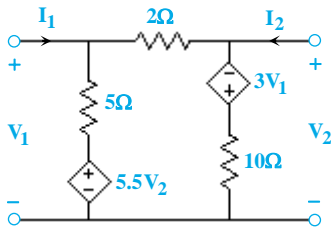


حال در مسیر مشخص شده KVL می‌زنیم.

$$V_1 = 5I_1 + 4(I_1 + \frac{V_1}{2}) \quad , \quad I_r = \frac{V_1}{2}$$

$$\Rightarrow -V_1 + 5I_1 + 2(\frac{V_1}{2}) + 4I_1 + 2V_1 = 0 \Rightarrow y_{11} = \frac{I_1}{V_1} = -\frac{2}{9} \text{ } \overline{\text{B}}$$

مثال ۱۱: در مدار زیر ماتریس ادیتمانس کدام است؟

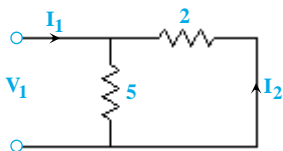


- (۱) $\begin{bmatrix} 0/7 & -1/6 \\ -0/2 & 0/6 \end{bmatrix}$
- (۲) $\begin{bmatrix} 0/75 & -1/6 \\ -0/25 & 0/6 \end{bmatrix}$
- (۳) $\begin{bmatrix} 0/6 & -1/5 \\ -0/2 & 0/7 \end{bmatrix}$
- (۴) $\begin{bmatrix} 0/8 & -1/4 \\ -0/25 & 0/7 \end{bmatrix}$

پاسخ: گزینه «۱» روش اول: برای بدست آوردن ماتریس ادیتمانس در گره‌های ورودی و خروجی KCL می‌زنیم. حال داریم:

$$\begin{cases} I_1 = \frac{V_1 - V_r}{2} + \frac{V_1 - 5/5 V_r}{5} \\ I_r = \frac{V_r - V_1}{2} + \frac{V_r + 3V_1}{10} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} I_1 = 0/7 V_1 - 1/6 V_r \\ I_r = -0/2 V_1 + 0/6 V_r \end{cases} \Rightarrow Y = \begin{bmatrix} 0/7 & -1/6 \\ -0/2 & 0/6 \end{bmatrix}$$

روش دوم: کافی است y_{11} را به دست آوریم.



$$y_{11} = \frac{I_1}{V_1} \Big|_{V_r = 0}$$

$$\frac{V_1}{I_1} = 2 \parallel 5 = \frac{10}{7} \Rightarrow \frac{I_1}{V_1} = y_{11} = 0/7 \text{ } \overline{\text{B}}$$

مثال ۱۲: در مدار مثال قبل، ماتریس امپدانس و نسبت $\frac{V_1}{V_r}$ در صورتی که $I_r = 2A$ و $I_1 = 3A$ باشد، کدام است؟

- (۱) $\frac{V_1}{V_r} = 2/5$ و $Z = \begin{bmatrix} 6 & 16 \\ 2 & 7 \end{bmatrix}$
- (۲) $\frac{V_1}{V_r} = 2/4$ و $Z = \begin{bmatrix} 6 & 16 \\ 2 & 7 \end{bmatrix}$
- (۳) $\frac{V_1}{V_r} = 2/5$ و $Z = \begin{bmatrix} 7 & 16 \\ 2 & 6 \end{bmatrix}$
- (۴) $\frac{V_1}{V_r} = -1/8$ و $Z = \begin{bmatrix} 7 & -16 \\ -2 & 6 \end{bmatrix}$

پاسخ: گزینه «۱» برای بدست آوردن ماتریس امپدانس از رابطه زیر استفاده می‌کنیم:

$$[Z] = [Y]^{-1} \Rightarrow [Z] = \begin{bmatrix} 0/7 & -1/6 \\ -0/2 & 0/6 \end{bmatrix}^{-1} = \begin{bmatrix} 6 & 16 \\ 2 & 7 \end{bmatrix}$$

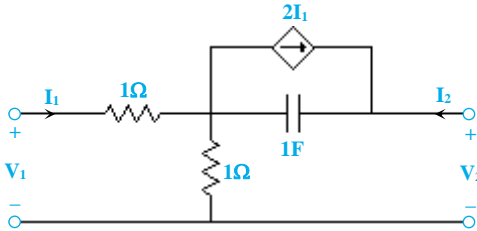
با توجه به ماتریس امپدانس بدست آمده، مقادیر V_1 و V_2 با جایگذاری I_1 و I_2 به صورت زیر است:

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = [Z] \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 16 \\ 2 & 7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 50 \\ 20 \end{bmatrix}$$

$$\frac{V_1}{V_2} = \frac{50}{20} = 2.5$$

با توجه به مقادیر بدست آمده برای V_1 و V_2 نسبت $\frac{V_1}{V_2}$ به صورت مقابل است:

مثال ۱۳: در مدار زیر پارامترهای h_{11} و h_{21} کدامند؟



$$h_{11} = \frac{1}{S+1}, h_{21} = \frac{S+2}{S+1} \quad (1) \quad h_{11} = \frac{S}{S+1}, h_{21} = \frac{-(S+2)}{S+1}$$

$$h_{11} = -S, h_{21} = \frac{-(S+2)}{S+1} \quad (2) \quad h_{11} = S, h_{21} = \frac{1}{S+1} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» **روش اول:** با توجه به تعاریف h_{11} و h_{21} ابتدا خروجی را اتصال کوتاه می‌کنیم:

$$h_{21} = \left. \frac{I_2}{I_1} \right|_{V_2=0}, \quad h_{11} = \left. \frac{V_1}{I_1} \right|_{V_2=0}$$

با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$\frac{V_1 - V_A}{1} = \frac{V_A}{1} + \frac{V_A}{\frac{1}{S}} + 2I_1 \Rightarrow V_A = V_1 \left(\frac{1}{2+S} \right) - \left(\frac{2}{2+S} \right) I_1 \quad (1)$$

با نوشتن KVL در حلقه ورودی داریم:

$$V_1 = I_1 \times 1 + V_A \quad (2)$$

$$\xrightarrow{(1),(2)} V_1 = I_1 + V_1 \left(\frac{1}{2+S} \right) - \left(\frac{2}{2+S} \right) I_1$$

$$\Rightarrow \frac{V_1}{I_1} = \frac{S}{1+S} = h_{11} \Rightarrow h_{11} = \frac{S}{S+1} \Rightarrow V_1 = I_1 \times \left(\frac{S}{1+S} \right) \quad (3)$$

از همین جا می‌توان متوجه شد که گزینه‌ی (۱) جواب درست است اما h_{21} را نیز به دست می‌آوریم.

$$S V_A + 2 I_1 + I_2 = 0$$

با نوشتن KCL در گره B داریم:

$$S \left[V_1 \left(\frac{1}{2+S} \right) - \left(\frac{2}{2+S} \right) I_1 \right] + 2 I_1 + I_2 = 0$$

با جایگذاری V_A از رابطه (۱) و V_1 از رابطه (۳) در معادله بالا داریم:

$$\Rightarrow S \left[\frac{S}{S+1} \cdot \frac{I_1}{2+S} - \frac{2}{2+S} I_1 \right] + 2 I_1 + I_2 = 0 \Rightarrow I_1 \left[\frac{S+2}{S+1} \right] = -I_2 \Rightarrow \frac{I_2}{I_1} = \frac{-(S+2)}{(S+1)} \Rightarrow h_{21} = \frac{-(S+2)}{(S+1)}$$

روش دوم: در فرکانس $S = \infty$ به علت اتصال کوتاه بودن خازن، مقدار $h_{11} = 1 \Omega$ است و این مورد فقط در گزینه (۱) رعایت شده است.

مثال ۱۴: در مدار مثال قبل ماتریس هایبرید کدام است؟

$$\begin{bmatrix} \frac{S}{S+1} & \frac{S}{S+1} \\ -(S+2) & S \end{bmatrix} \quad (1) \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ S+1 & S+1 \end{bmatrix} \quad (2) \quad \begin{bmatrix} \frac{S}{S-1} & \frac{S}{S-1} \\ -(S+2) & S \end{bmatrix} \quad (3) \quad \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ S+1 & S+1 \\ S-2 & -1 \\ S+1 & S+1 \end{bmatrix} \quad (4)$$

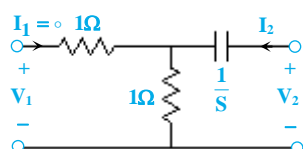
پاسخ: گزینه «۴» در مثال قبل، مقادیر h_{11} و h_{21} را محاسبه کردیم. حال برای کامل شدن ماتریس H، مقادیر h_{12} و h_{22} را محاسبه می‌کنیم:

$$h_{12} = \left. \frac{V_1}{V_2} \right|_{I_1=0} \quad \text{و} \quad h_{22} = \left. \frac{I_2}{V_2} \right|_{I_1=0}$$

با توجه به تعاریف بالا، I_1 را صفر کرده و منبع جریان وابسته به I_1 را با مدار باز مدل می‌کنیم.

$$\frac{V_2}{I_2} = \frac{1}{S} + 1 \Rightarrow h_{22} = \frac{I_2}{V_2} = \frac{S}{S+1}$$

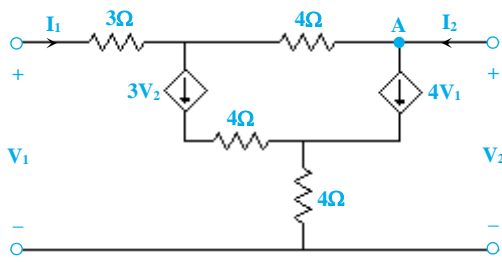
با نوشتن قانون تقسیم ولتاژ داریم:



$$\frac{V_1}{V_2} = \frac{S}{S+1} = h_{12} \Rightarrow \mathbf{H} = \begin{bmatrix} \frac{S}{S+1} & \frac{S}{S+1} \\ -(S+2) & S \end{bmatrix}$$



مثال ۱۵: در مدار زیر ماتریس هایبرید کدام است؟



$$\begin{aligned} (1) \quad & \begin{bmatrix} 7 & 11 \\ 25 & -50 \end{bmatrix} \\ (2) \quad & \begin{bmatrix} -7 & 11 \\ -25 & 41 \end{bmatrix} \\ (3) \quad & \begin{bmatrix} 7 & -11 \\ 27 & -41 \end{bmatrix} \\ (4) \quad & \begin{bmatrix} 7 & 11 \\ 27 & -4 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

پاسخ: گزینه «۳» با نوشتن KCL در ابرگره بالای مدار داریم:

همچنین با نوشتن KVL در حلقه مشخص شده داریم:

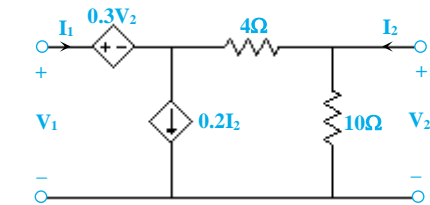
$$-V_1 + 3I_1 + 4(I_1 - 3V_2) + V_2 = 0 \Rightarrow V_1 = 7I_1 - 11V_2 \quad (2)$$

با ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:

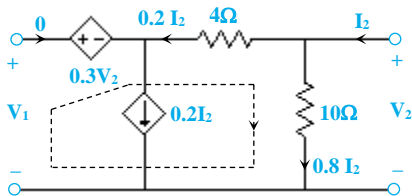
$$I_2 = 27I_1 - 41V_2 \Rightarrow \begin{cases} V_1 = 7I_1 - 11V_2 \\ I_2 = 27I_1 - 41V_2 \end{cases} \Rightarrow H = \begin{bmatrix} 7 & -11 \\ 27 & -41 \end{bmatrix}$$

مثال ۱۶: در مدار زیر پارامتر h_{12} کدام است؟

- ۰/۸ (۱)
- ۲/۱ (۲)
- ۱/۲ (۳)
- ۱/۸ (۴)



پاسخ: گزینه «۳» برای بدست آوردن پارامتر h_{12} مطابق با تعریف آن، مقدار جریان I_1 را صفر قرار داده و نسبت V_1 بر V_2 را بدست می‌آوریم. حال با اعمال KVL در مسیر مشخص شده داریم:



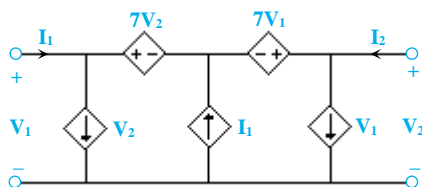
$$h_{12} = \left. \frac{V_1}{V_2} \right|_{I_1 = 0}$$

$$V_1 = 0/3V_2 - 4 \times 0/2I_2 + 0/8I_2 \times 10 \Rightarrow V_1 = 0/3V_2 + 7/2I_2 \quad (1)$$

با توجه به برقراری رابطه $V_2 = 10 \times 0/8I_2$ و جایگذاری آن در رابطه (۱) داریم:

$$V_2 = 8I_2 \Rightarrow I_2 = 0/125V_2 \Rightarrow V_1 = 0/3V_2 + 7/2 \times 0/125V_2 \Rightarrow V_1 = 1/2V_2 \Rightarrow h_{12} = \frac{V_1}{V_2} = 1/2$$

مثال ۱۷: در مدار زیر ماتریس هایبرید کدام است؟



$$\begin{aligned} (1) \quad & H = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -2 & 2 \end{bmatrix} \\ (2) \quad & H = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} \\ (3) \quad & H = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} \\ (4) \quad & H = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 2 & -2 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

پاسخ: گزینه «۱» با نوشتن KVL در حلقه بیرونی (*) مدار داریم:

$$-V_1 + 7V_2 - 7V_1 + V_2 = 0 \Rightarrow 8V_2 = 8V_1 \Rightarrow V_1 = V_2 \quad (1)$$

حال با نوشتن یک KCL در ابرگره بالای مدار داریم:

$$I_1 + I_2 + I_3 = V_2 + V_1 \Rightarrow 2I_1 + I_2 = V_1 + V_2 \quad (2)$$

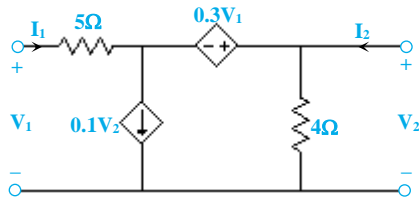
با جایگذاری رابطه (۱) در رابطه (۲) داریم:

$$2I_1 + I_2 = 2V_2 \Rightarrow I_2 = -2I_1 + 2V_2 \quad (3)$$

$$\begin{cases} V_1 = 0I_1 + V_2 \\ I_2 = -2I_1 + 2V_2 \end{cases} \Rightarrow$$

با بازنویسی روابط (۱) و (۳) داریم:

مثال ۱۸: در مدار زیر ماتریس T کدام است؟



$$T = \begin{bmatrix} 2/12 & 3/85 \\ 0/35 & 1 \end{bmatrix} \quad (2) \quad T = \begin{bmatrix} 2/12 & 3/85 \\ 1 & 0/35 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$T = \begin{bmatrix} 3/85 & -2/12 \\ -1 & 0/35 \end{bmatrix} \quad (4) \quad T = \begin{bmatrix} 3/85 & 1 \\ 2/12 & 3/85 \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۲» با توجه به وجود یک منبع ولتاژ وابسته بین دو گره A و B، یک ابرگره برای گره‌های A و B وجود دارد. حال با نوشتن KCL در ابرگره مذکور داریم:

$$I_1 + I_2 = 0/1V_2 + \frac{V_2}{4} \Rightarrow I_1 = -I_2 + 0/35V_2 \quad (1)$$

با نوشتن KVL در حلقه (*) داریم:

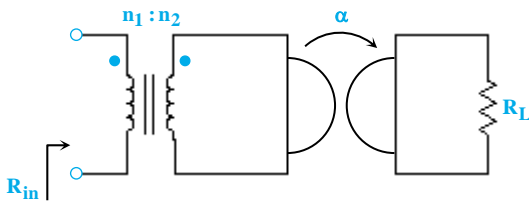
$$V_1 = \Delta I_1 - 0/3V_1 + V_2 \Rightarrow V_1 = 0/77V_2 + 3/85\Delta I_1 \quad (2)$$

با جایگذاری I_1 از رابطه (۱) و جایگذاری آن در رابطه (۲) داریم: $V_1 = 0/77V_2 + 3/85(-I_2 + 0/35V_2) \Rightarrow V_1 = 2/12V_2 - 3/85I_2 \quad (3)$

$$\begin{cases} V_1 = 2/12V_2 - 3/85\Delta I_2 \\ I_1 = 0/35V_2 - I_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2/12 & 3/85 \\ 0/35 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix} \Rightarrow T = \begin{bmatrix} 2/12 & 3/85 \\ 0/35 & 1 \end{bmatrix}$$

حال با بازنویسی روابط (۱) و (۳) به صورت مقابل داریم:

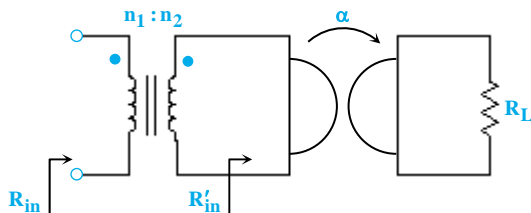
مثال ۱۹: امپدانس ورودی در مدار زیر کدام است؟



$$\left(\frac{n_1}{n_2}\right)^2 \cdot \frac{\alpha^2}{R_L} \quad (2) \quad \left(\frac{n_1}{n_2}\right)^2 \cdot \frac{\alpha^2}{R_L} \quad (1)$$

$$\left(\frac{n_2}{n_1}\right)^2 \cdot \alpha^2 \cdot R_L \quad (4) \quad \left(\frac{n_1}{n_2}\right)^2 \cdot \alpha^2 \cdot R_L \quad (3)$$

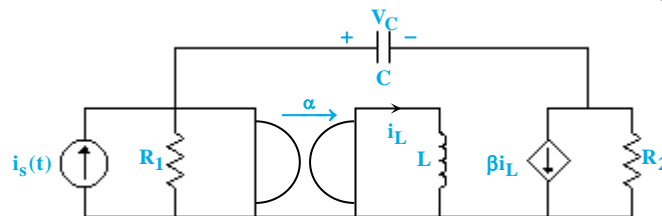
پاسخ: گزینه «۱» در این مدار ابتدا R'_{in} را محاسبه کرده و سپس مقدار R_{in} را محاسبه می‌کنیم:



$$R'_{in} = \frac{\alpha^2}{R_L}, \quad R_{in} = \left(\frac{n_1}{n_2}\right)^2 \cdot R'_{in}$$

$$\Rightarrow R_{in} = \left(\frac{n_1}{n_2}\right)^2 \cdot \frac{\alpha^2}{R_L}$$

مثال ۲۰: معادلات حالات مدار شکل زیر کدامند؟

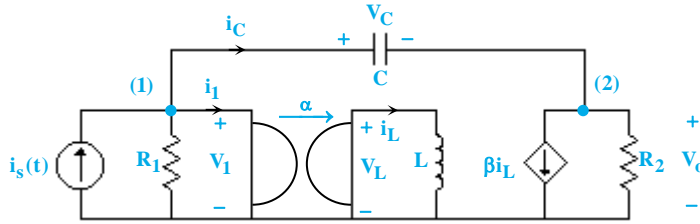


$$\begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{i}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 C} & \frac{\beta - \alpha}{C - CR_1} \\ -\frac{1}{LR_1} & \frac{\beta - \alpha - \alpha}{LR_1 - LR_1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ i_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{1}{L} \end{bmatrix} i_s \quad (2) \quad \begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{i}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 C} & \frac{\beta - \alpha}{C - CR_1} \\ -\frac{\alpha}{LR_1} & \frac{\alpha\beta - \alpha^2 - \alpha^2}{LR_1 - LR_1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ i_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{\alpha}{L} \end{bmatrix} i_s \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{i}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 C} & \frac{\beta + \alpha}{C + CR_1} \\ -\frac{1}{LR_1} & \frac{\beta + \alpha + \alpha}{LR_1 + LR_1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ i_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{1}{L} \end{bmatrix} i_s \quad (4) \quad \begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{i}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_1 C} & \frac{\beta + \alpha}{C + CR_1} \\ -\frac{\alpha}{LR_1} & \frac{\alpha\beta + \alpha^2 + \alpha^2}{LR_1 + LR_1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ i_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{\alpha}{L} \end{bmatrix} i_s \quad (3)$$



پاسخ: گزینه «۱» به منظور ساده‌تر شدن روند حل تست، متغیرهای مختلف مدار در شکل زیر نام‌گذاری شده‌اند:



ابتدا سعی می‌کنیم جریان خازن C را برحسب i_L و V_C بنویسیم. با توجه به معادلات ژیراتور که به صورت زیر هستند، می‌توان نوشت:

$$\begin{cases} V_1 = \alpha i_1 \\ V_1 = -\alpha i_L \end{cases} \Rightarrow V_1 = \alpha i_1 = -\alpha i_L$$

اگر یک KVL در حلقه بیرونی مدار بنویسیم، می‌توانیم V_0 و جریان مقاومت R_2 را بدست آوریم:

$$-V_1 + V_C + V_0 = 0 \Rightarrow V_0 = V_1 - V_C = -\alpha i_L - V_C \Rightarrow i_{R_2} = \frac{V_0}{R_2} = -\frac{\alpha i_L}{R_2} - \frac{V_C}{R_2}$$

$$i_C = \beta i_L + i_{R_2} = \left(\beta - \frac{\alpha}{R_2}\right) i_L - \frac{V_C}{R_2}$$

حال با KCL زدن در گره (۲) جریان i_C را به دست می‌آوریم:

$$\dot{V}_C = \frac{1}{C} i_C = \left(\frac{\beta}{C} - \frac{\alpha}{CR_2}\right) i_L - \frac{V_C}{R_2 C}$$

و در نهایت معادله حالت اول به شکل روبرو خواهد بود:

کار برای یافتن معادله حالت دوم دشوارتر خواهد بود. ابتدا سعی می‌کنیم i_1 را برحسب i_L و V_C بنویسیم. بدین منظور در گره (۱)، KCL می‌نویسیم:

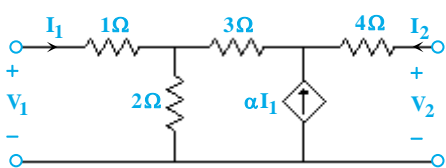
$$i_s - \frac{V_1}{R_1} - i_1 - i_C = 0 \xrightarrow{V_1 = -\alpha i_L, i_C = \left(\beta - \frac{\alpha}{R_2}\right) i_L - \frac{V_C}{R_2}} i_1 = i_s + \frac{\alpha i_L}{R_1} - \left(\beta - \frac{\alpha}{R_2}\right) i_L + \frac{V_C}{R_2} \Rightarrow i_1 = \left(-\beta + \frac{\alpha}{R_1} + \frac{\alpha}{R_2}\right) i_L + \frac{V_C}{R_2} + i_s$$

در نهایت با استفاده از روابط ژیراتور و سلف می‌توان نوشت:

$$\dot{i}_L = \frac{1}{L} V_L \xrightarrow{V_L = V_1 = -\alpha i_1} \dot{i}_L = -\frac{\alpha}{L} \times \left[\left(-\beta + \frac{\alpha}{R_1} + \frac{\alpha}{R_2}\right) i_L + \frac{V_C}{R_2} + i_s \right] = \left(\frac{\alpha\beta}{L} - \frac{\alpha^2}{LR_1} - \frac{\alpha^2}{LR_2}\right) i_L - \frac{\alpha V_C}{LR_2} - \frac{\alpha i_s}{L}$$

$$\begin{bmatrix} \dot{V}_C \\ \dot{i}_L \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{R_2 C} & \frac{\beta}{C} - \frac{\alpha}{CR_2} \\ \frac{\alpha}{LR_2} & \frac{\alpha\beta}{L} - \frac{\alpha^2}{LR_1} - \frac{\alpha^2}{LR_2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_C \\ i_L \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \\ -\frac{\alpha}{L} \end{bmatrix} i_s$$

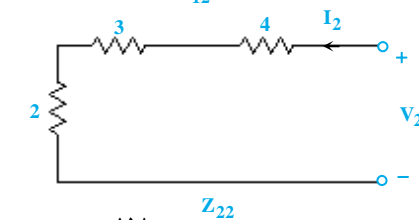
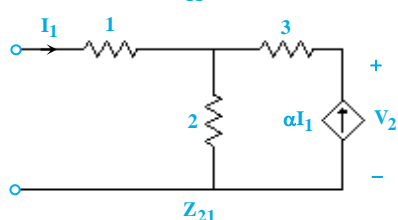
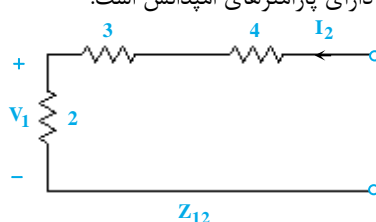
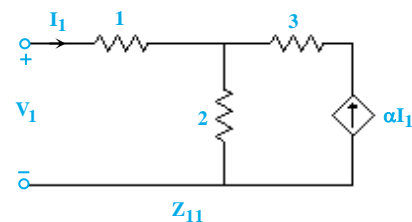
با جمع‌آوری روابط بدست آمده، معادلات حالت سیستم را می‌توان بصورت روبرو نوشت:



مثال ۲۱: به ازای کدام مقدار α دوقطبی زیر دارای پارامترهای امپدانس نیست؟

- (۱) $\frac{23}{8}$
- (۲) $-\frac{23}{8}$
- (۳) ۰

(۴) به ازای تمام مقادیر α ، دوقطبی داده شده دارای پارامترهای امپدانس است.



پاسخ: گزینه «۴» برای حل این

مثال، ابتدا پارامترهای امپدانس را محاسبه می‌کنیم تا سپس ببینیم این پارامترها به ازای چه مقادیری از α موجود هستند. مدار معادل مربوط به محاسبه هر یک از پارامترها در شکل مقابل رسم شده است:

از روی شکل فوق می‌توان تک تک پارامترها را به سادگی بدست آورد:

$$Z_{11} = \left. \frac{V_1}{I_1} \right|_{I_2=0} = \frac{1 \times I_1 + 2 \times (I_1 + \alpha I_1)}{I_1} = \frac{(3 + 2\alpha)I_1}{I_1} = (3 + 2\alpha)$$

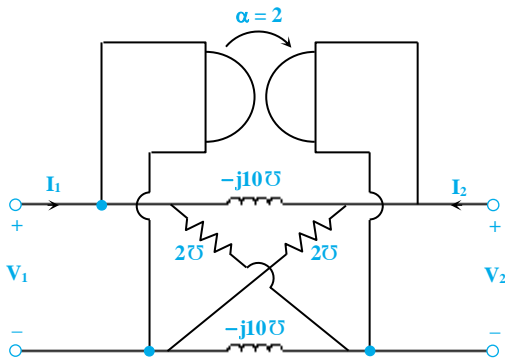
$$Z_{12} = \left. \frac{V_1}{I_2} \right|_{I_1=0} = 2$$

$$Z_{21} = \left. \frac{V_2}{I_1} \right|_{I_2=0} = \frac{2 \times (I_1 + \alpha I_1) + 3 \times \alpha I_1}{I_1} = \frac{(2 + 5\alpha)I_1}{I_1} = (2 + 5\alpha)$$

$$Z_{22} = \left. \frac{V_2}{I_2} \right|_{I_1=0} = 9$$

مشخص است که به ازای تمامی مقادیر α ، پارامترهای امپدانس موجود هستند.

مثال ۲۲: در مدار زیر ماتریس ادمیتانس کدام است؟



$$Y_T = \begin{bmatrix} j/5 & 1/5 + j5 \\ 1/5 + j5 & 1 + j5 \end{bmatrix} \quad (2) \quad Y_T = \begin{bmatrix} 1 - j5 & \frac{1}{2} - j5 \\ \frac{1}{2} - j5 & 1 - j2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

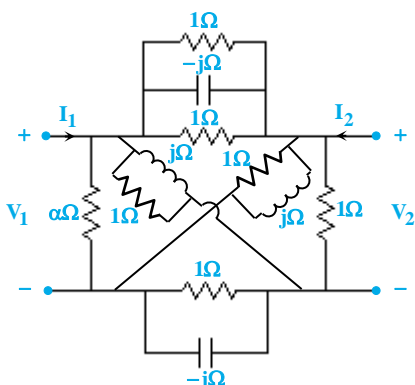
$$Y_T = \begin{bmatrix} 1 - j5 & \frac{1}{2} + j5 \\ 1/5 + j5 & 1 - j5 \end{bmatrix} \quad (4) \quad Y_T = \begin{bmatrix} 1 - j5 & -1/5 - j5 \\ -\frac{1}{2} - j5 & -j5 + 1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به موازی شدن دو شبکه، ابتدا ماتریس‌های Y آنها را جداگانه محاسبه کرده، سپس با هم جمع می‌کنیم:

$$Y \text{ (مدار زیراتور)} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & \alpha \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \quad \text{و} \quad Y \text{ (شبکه لیس)} = \begin{bmatrix} \frac{Y_A + Y_B}{2} & \frac{Y_A - Y_B}{2} \\ \frac{Y_A - Y_B}{2} & \frac{Y_A + Y_B}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{2 - j10}{2} & \frac{2 + j10}{2} \\ \frac{2 + j10}{2} & \frac{2 - j10}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - j5 & 1 + j5 \\ 1 + j5 & 1 - j5 \end{bmatrix}$$

$$Y_T = \begin{bmatrix} 0 & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 - j5 & 1 + j5 \\ 1 + j5 & 1 - j5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 - j5 & 0/5 + j5 \\ 1/5 + j5 & 1 - j5 \end{bmatrix}$$

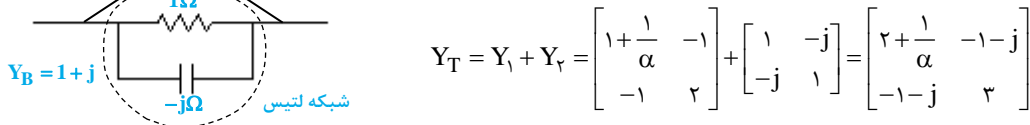
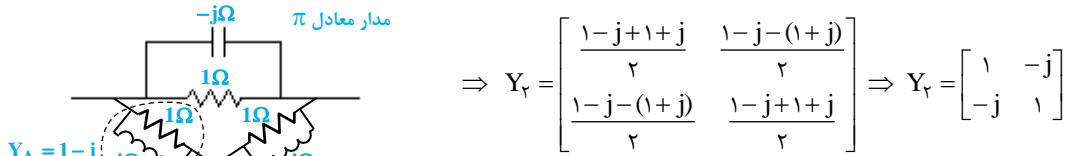
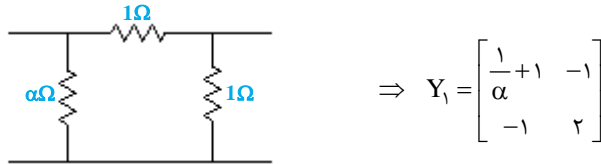
مثال ۲۳: در مدار زیر مقدار α کدام باشد تا مدار دارای ماتریس هایبریید نباشد؟



- $-\frac{1}{2}$ (۱)
- -2 (۲)
- 2 (۳)
- $\frac{1}{2}$ (۴)



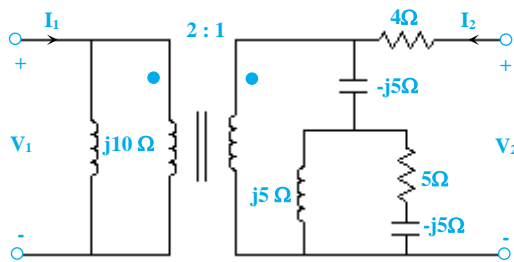
پاسخ: گزینه «۱» مدار از موازی شدن دو شبکه زیر تشکیل شده است. حال ابتدا ماتریس ادیتمانس هر کدام از شبکه‌ها را به دست می‌آوریم:



$$2 + \frac{1}{\alpha} = 0 \Rightarrow \alpha = -\frac{1}{2}$$

برای عدم وجود ماتریس هاینبرید باید درایه Y_{11} برابر صفر باشد. حال داریم:

مثال ۲۴: در مدار زیر ماتریس T کل شبکه کدام است؟



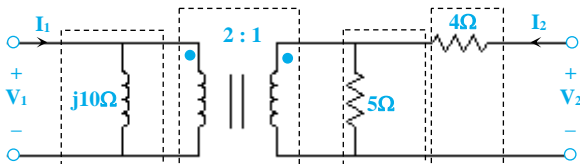
$$T = \begin{bmatrix} 2 & 8 \\ 0/1 + j0/2 & j0/8 + 0/9 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$T = \begin{bmatrix} 2 & 8 \\ -j0/2 + 0/1 & -j0/8 + 0/9 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$T = \begin{bmatrix} -2 & -8 \\ 0/1 + j0/2 & j0/8 + 0/9 \end{bmatrix} \quad (3)$$

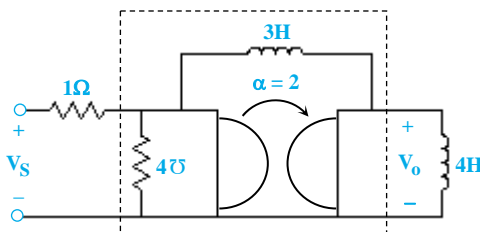
$$T = \begin{bmatrix} -2 & -8 \\ -j0/2 - 0/1 & -j0/8 - 0/9 \end{bmatrix} \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۲» بعد از ساده‌سازی مدار، آن را به چند بخش تقسیم می‌کنیم و برای بدست آوردن ماتریس T کل مدار، ماتریس T قسمت‌های مختلف آن را در هم ضرب می‌کنیم:



$$T_T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{j} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 \\ 0 & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{5} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 4 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 8 \\ 0/1 - j0/2 & -j0/8 + 0/9 \end{bmatrix}$$

مثال ۲۵: در مدار زیر مقدار تابع شبکه $\frac{V_o}{V_s}$ ، در حالت $S=1$ کدام است؟



- ۰/۰۶ (۱)
- ۰/۰۵ (۲)
- ۰/۰۴ (۳)
- ۰/۰۳ (۴)

پاسخ: گزینه «۲» برای بدست آوردن تابع شبکه، ابتدا می‌توان ماتریس Y مدار مشخص شده به صورت خطچین را محاسبه کرد. با توجه به موازی بودن ژیراتور با المان‌های اطراف آن، ماتریس Y_T به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$Y \text{ (ژیراتور)} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ \frac{1}{\alpha} & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ \frac{1}{2} & 0 \end{bmatrix} \Rightarrow Y_T = \begin{bmatrix} 0 + 4 + (3S)^{-1} & -1 - (3S)^{-1} \\ \frac{1}{2} - (3S)^{-1} & 0 + (3S)^{-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 + \frac{1}{3S} & -1 - \frac{1}{3S} \\ \frac{1}{2} - \frac{1}{3S} & \frac{1}{3S} \end{bmatrix}$$

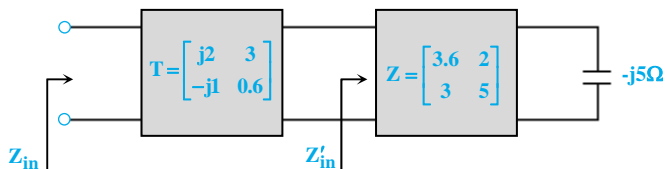
با توجه به روابط پارامترهای ادمیتانس داریم:

$$\frac{V_o}{V_s} = \frac{-y_{r1}Z_S^{-1}}{(y_{r2} + Z_L^{-1})(y_{l1} + Z_S^{-1}) - y_{l2}y_{r1}} \Rightarrow \frac{V_o}{V_s} = \frac{-\left(\frac{1}{2} - \frac{1}{3S}\right)(1)}{\left(\frac{1}{3S} + \frac{1}{3S}\right)\left(4 + \frac{1}{3S} + 1\right) - \left(\frac{-1}{2} - \frac{1}{3S}\right)\left(\frac{1}{2} - \frac{1}{3S}\right)}$$

$$\frac{V_o}{V_s} = -0.0512 \approx -0.05$$

حال اگر به جای S عدد یک قرار دهیم، داریم:

مثال ۲۶: در مدار زیر مقدار امپدانس ورودی Z_{in} بر حسب اهم کدام گزینه است؟



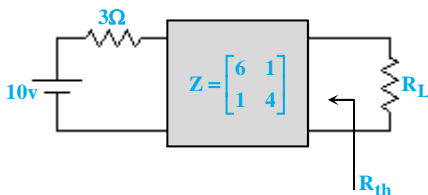
- (۱) $-1 + j1/6$
- (۲) $1/6 - j1$
- (۳) $1/4 - j2$
- (۴) $-2 + j1/4$

پاسخ: گزینه «۴» ابتدا مقدار Z'_{in} محاسبه می‌شود و سپس مقدار Z'_{in} به عنوان بار یا Z_L برای شبکه سمت چپ فرض می‌شود؛ لذا داریم:

$$Z'_{in} = Z_{l1} - \frac{Z_{l2}Z_{r1}}{Z_{r2} + Z_L} = 2/6 - \frac{2 \times 3}{5 - j5} = (3 - j0.6) \Omega$$

$$Z_{in} = \frac{AZ_L + B}{CZ_L + D} = \frac{j2 \times (3 - j0.6) + 3}{-j(3 - j0.6) + 0.6} = \frac{4/2 + j6}{-j3} = (-2 + j1/4) \Omega$$

مثال ۲۷: در مدار زیر مقدار R_L بر حسب اهم، برای جذب توان حداکثر کدام است؟

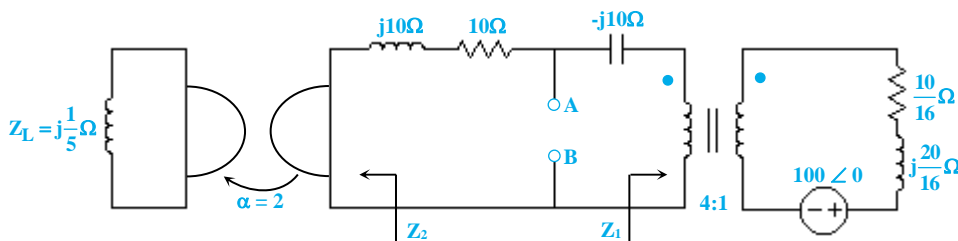


- (۱) $0/88$
- (۲) $1/88$
- (۳) $2/88$
- (۴) $3/88$

پاسخ: گزینه «۴» برای جذب توان حداکثر توسط R_L ، باید $R_L = R_{th}$ باشد. لذا با اتصال کوتاه کردن منبع ولتاژ مستقل و استفاده از جدول ذکر شده در قبل، داریم:

$$R_{th} = Z_{r2} - \frac{Z_{l2}Z_{r1}}{Z_{l1} + Z_S} = 4 - \frac{1 \times 1}{6 + 3} \Rightarrow R_{th} = 3/88 \Omega$$

مثال ۲۸: در مدار زیر مقدار V_{th} بر حسب ولت و مقدار Z_{th} بر حسب اهم از دوسر A و B کدام است؟



$$Z_{th} = 10\sqrt{2} \angle 45^\circ, \quad V_{th} = 200 \angle 45^\circ \quad (2)$$

$$Z_{th} = 10, \quad V_{th} = 200\sqrt{2} \angle 45^\circ \quad (4)$$

$$Z_{th} = 10 \angle 30^\circ, \quad V_{th} = 200 \angle 30^\circ \quad (1)$$

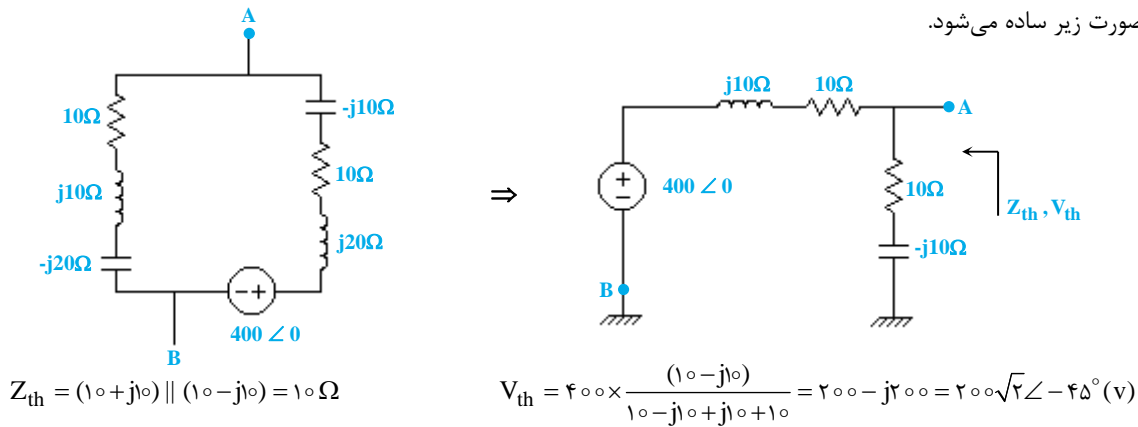
$$Z_{th} = 10, \quad V_{th} = 200\sqrt{2} \angle -45^\circ \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۳» با توجه به نکات گفته شده در این فصل و فصل القای متقابل داریم:

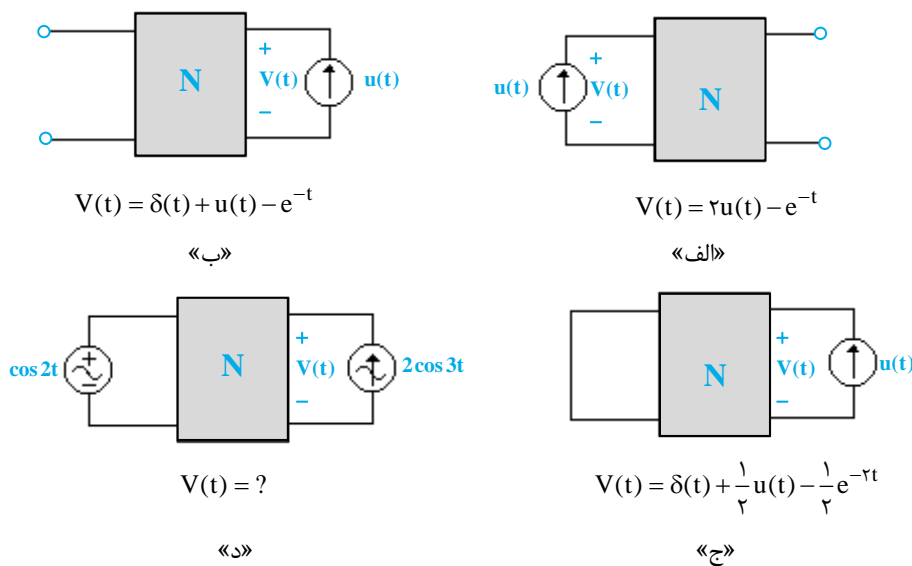
$$Z_1 = \left(\frac{4}{1}\right)^2 \times \left(\frac{10}{16} + j\frac{20}{16}\right) = 10 + j20 \quad \text{و} \quad Z_2 = \frac{\alpha^2}{Z_L} = \frac{2^2}{j\frac{1}{5}} = -j20 \Omega$$



حال مدار به صورت زیر ساده می‌شود.



مثال ۲۹: شبکه متقابل N تحت سه آزمایش مطابق شکل‌های زیر قرار می‌گیرد و نتایج آن روی هر شکل مشخص شده است. ولتاژ $V(t)$ در حالت دائمی در شکل (د) به چه صورت خواهد بود؟



$V(t) = \frac{1}{4} \cos 2t + \frac{1}{4} \sin 2t + \frac{4}{13} \cos 3t - \frac{72}{13} \sin 3t$ (۲)

$V(t) = \frac{1}{4} \cos 2t - \frac{1}{4} \sin 2t + \frac{4}{13} \cos 3t + \frac{72}{13} \sin 3t$ (۱)

$V(t) = \frac{1}{4} \cos 2t - \frac{1}{4} \sin 2t + \frac{9}{13} \cos 3t + \frac{7}{13} \sin 3t$ (۴)

$V(t) = \frac{1}{4} \cos 2t + \frac{1}{4} \sin 2t + \frac{9}{13} \cos 3t - \frac{7}{13} \sin 3t$ (۳)

پاسخ: گزینه «۲» معمولاً برای حل این گونه تست‌ها از قضایای شبکه و بخصوص قضیه هم‌پاسخی استفاده می‌شود؛ اما ممکن است به راحتی با بکارگیری صورت‌های استاندارد قضیه هم‌پاسخی به جواب برسیم؛ بنابراین باید از روش‌های کلی‌تری همچون محاسبه مستقیم پارامترهای ماتریس‌های مختلف سیستم در حل تست بهره برد. ما این تست را با این روش حل خواهیم کرد. ابتدا بیابید شکل (د) را در نظر گرفته، ببینیم در عمل نیازمند چه پارامترهایی برای محاسبه متغیر مجهول سیستم هستیم. V_1 و i_1 را داریم و V_2 را می‌خواهیم؛ پس باید توصیفی از سیستم بصورت زیر داشته باشیم:

$$\beta = \left. \frac{V_2}{i_2} \right|_{V_1=0} = \frac{1 + \frac{1}{2S} - \frac{1}{2(S+2)}}{\frac{1}{S}} = S + \frac{1}{2} - \frac{S}{2(S+2)} = \frac{(S+1)^2}{S+2}$$

مقدار β را به راحتی می‌توان از آزمایش (ج) مشخص نمود:

$$\alpha = \left. \frac{V_2}{V_1} \right|_{i_2=0} = \frac{Z_{12}}{Z_{11}}$$
 برای یافتن α نیازمند محاسبات بیشتری هستیم. اگر ماتریس امپدانس یک دوقطبی متقابل را در نظر بگیریم، می‌توان نوشت:

بنابراین با محاسبه ماتریس امپدانس دوقطبی N مقدار α نیز بدست خواهد آمد. از آزمایش‌های (الف) و (ب) مقادیر Z_{11} و Z_{22} بدست خواهند آمد:

$$Z_{11} = \left. \frac{V_1}{i_1} \right|_{i_2=0} = \frac{\frac{2}{S} - \frac{1}{S+1}}{\frac{1}{S}} = 2 - \frac{S}{S+1} = \frac{S+2}{S+1}$$

$$Z_{22} = \left. \frac{V_2}{i_2} \right|_{i_1=0} = \frac{1 + \frac{1}{S} - \frac{1}{S+1}}{\frac{1}{S}} = S + 1 - \frac{S}{S+1}$$

مقدار Z_{12} را باید با استفاده از نتایج آزمایش (ج) بدست آوریم:

$$V_1 = 0 \Rightarrow i_1 = -\frac{Z_{12}}{Z_{11}} i_2 \Rightarrow V_2 = (Z_{22} - \frac{Z_{12}^2}{Z_{11}}) i_2 \Rightarrow Z_{12} = \sqrt{Z_{11}(Z_{22} - \frac{V_2}{i_2})}$$

$$\Rightarrow Z_{12} = \sqrt{\frac{S+2}{S+1}(S+1 - \frac{S}{S+1} - S - \frac{1}{2} + \frac{S}{2(S+2)})} = \sqrt{\frac{1}{(S+1)^2}} = \frac{1}{S+1}$$

$$\alpha = \frac{Z_{12}}{Z_{11}} = \frac{1}{S+1}$$

بنابراین مقدار α برابر است با:

حالا می‌توانیم مقدار دائمی V_2 را در آزمایش (د) بدست آوریم. ابتدا مقدار V_2 ناشی از منبع ولتاژ $\cos 2t$ را محاسبه می‌کنیم:

$$V_2(S) = \alpha V_1(S) = \frac{1}{S+2} V_1(S) \xrightarrow{S=j\omega} V_2 = \frac{1}{2+j2} \times 1 = \frac{1}{2(1+j)} = \frac{1}{4} - \frac{j}{4} \Rightarrow V_2(t) = \frac{1}{4} \cos 2t + \frac{1}{4} \sin 2t \quad (-j \equiv \sin \omega t)$$

اکنون مقدار V_2 ناشی از منبع جریان $2 \cos 3t$ را بدست می‌آوریم:

$$V_2(S) = \beta I_2(S) = \frac{(S+1)^2}{S+2} I_2(S) \xrightarrow{S=j\omega} V_2 = \frac{(j^2+1)^2}{j^2+2} \times 2 = \frac{4}{13} + j \frac{4}{13} \Rightarrow V_2(t) = \frac{4}{13} \cos 3t - \frac{4}{13} \sin 3t$$

$$V_2(t) = \frac{1}{4} \cos 2t + \frac{1}{4} \sin 2t + \frac{4}{13} \cos 3t - \frac{4}{13} \sin 3t$$

حال با استفاده از قضیه جمع آثار داریم:

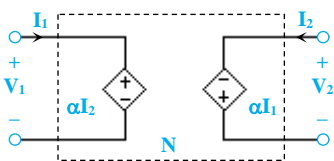
شایان ذکر است که Z_{12} می‌تواند برابر $-\frac{1}{S+1}$ نیز باشد، اما در این صورت مقدار $V(t)$ در شکل (د) مقداری بدست می‌آید که در هیچ‌یک از

گزینه‌ها موجود نیست.

نکته: پیدا کردن پارامترهای امپدانس یک دوقطبی متقابل معادل با پیدا کردن مدل T آن دوقطبی است. پس در واقع در این تست و تست قبلی ما می‌توانستیم مدار معادل T را پیدا کنیم که البته در نحوه انجام محاسبات تفاوت چندانی نمی‌کرد.

مثال ۳۰: شبکه دوقطبی N به صورت زیر را در نظر می‌گیریم. اگر دو عدد از این شبکه‌ها را به صورت پشت سر هم (tandem) به هم ببندیم، در

مورد شبکه دوقطبی حاصل شده کدامیک از عبارات زیر برای ماتریس پارامترهای Z، Y و H درست است؟ (مهندسی برق - سراسری ۷۰)



(۱) هر سه ماتریس موجود است.

(۲) ماتریس پارامترهای Z و H وجود ندارد و Y وجود دارد.

(۳) فقط پارامترهای Z وجود دارد.

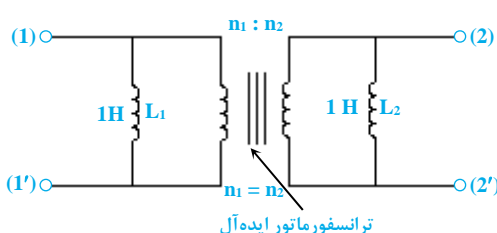
(۴) ماتریس پارامترهای Z و Y وجود ندارد و H وجود دارد.

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به روابط زیر، مدار مذکور مانند یک ترانسفورمر عمل می‌کند و حاصل پشت سر هم بستن دو ترانسفورمر نیز یک ترانسفورمر است و می‌دانیم که ماتریس Z و Y برای ترانسفورمر وجود ندارد.

$$\begin{cases} V_1 = \alpha I_2 \\ V_2 = -\alpha I_1 \end{cases} \Rightarrow \frac{V_1}{V_2} = \frac{-I_2}{I_1}$$

(مهندسی برق - سراسری ۷۲)

مثال ۳۱: ماتریس اندوکتانس (Inductance Matrix) مدار شکل داده شده، کدام گزینه است؟



$$L = \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 2 & 2 \\ 3 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$L = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 2 \\ 1 & 1 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

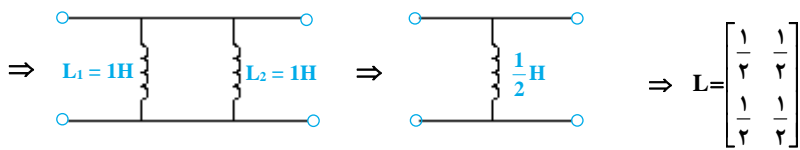
$$L = \begin{bmatrix} 3 & 3 \\ 2 & 2 \\ 3 & 3 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \quad (4)$$

$$L = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 2 & 2 \\ 1 & 3 \\ 2 & 2 \end{bmatrix} \quad (3)$$



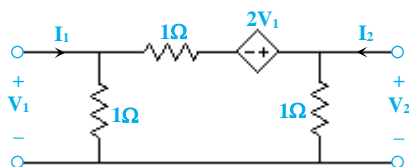
تحلیل مدارهای الکتریکی

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به اینکه ترانسفورمر دارای نسبت تبدیل یک است، بنابراین حضور یا عدم حضور آن تفاوتی ندارد. پس مدار به صورت زیر ساده می‌شود:



(مهندسی برق - سراسری ۷۲)

مثال ۳۲: ماتریس ادمیتانس Y دوقطبی مقابل کدام است؟



$$Y = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -3 & 4 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$Y = \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -3 & 2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

هیچکدام (۴)

$$Y = \begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» برای بدست آوردن ماتریس ادمیتانس، در گره ورودی و خروجی مدار KCL می‌نویسیم:

$$\frac{V_1}{1} + \frac{V_1 + 2V_1 - V_2}{1} = I_1 \Rightarrow I_1 = 4V_1 - V_2$$

با نوشتن KCL در گره سمت چپ داریم:

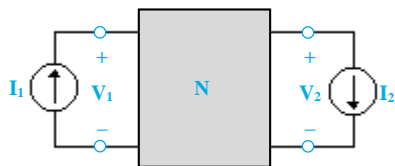
$$\frac{V_2}{1} + \frac{V_2 - 2V_1 - V_1}{1} = I_2 \Rightarrow I_2 = -3V_1 + 2V_2 \Rightarrow Y = \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -3 & 2 \end{bmatrix}$$

با نوشتن KCL در گره سمت راست داریم:

مثال ۳۳: در مدار شکل زیر پارامترهای $Z_{11} = 2 \Omega$ و $Z_{12} = Z_{21} = 15 \Omega$ و $Z_{22} = 25 \Omega$ داده شده است. در صورتیکه $V_1 = 10 \text{ V}$ و $V_2 = -5 \text{ V}$ باشد،

(مهندسی برق - آزاد ۸۰)

جریان I_1 و I_2 برابر با کدام گزینه زیر است؟



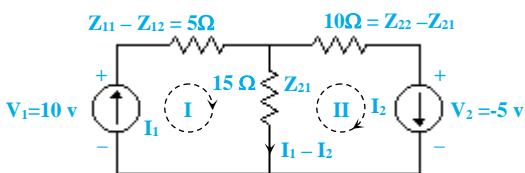
$$\begin{cases} I_1 = 1/18 \text{ A} \\ I_2 = 0/91 \text{ A} \end{cases} \quad (2)$$

$$\begin{cases} I_1 = -0/91 \text{ A} \\ I_2 = 1/18 \text{ A} \end{cases} \quad (1)$$

$$\begin{cases} I_1 = -0/55 \text{ A} \\ I_2 = 1/1 \text{ A} \end{cases} \quad (4)$$

$$\begin{cases} I_1 = 1/1 \text{ A} \\ I_2 = -0/55 \text{ A} \end{cases} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۲» با جایگذاری مدار معادل امپدانس برای شبکه با توجه به پارامترهای Z و با نوشتن KVL در حلقه‌های مدار داریم:



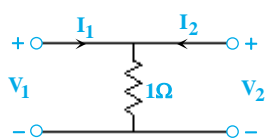
$$\begin{cases} V_1 = I_1 \times 5 + 15(I_1 - I_2) = 10 \text{ V} \\ -V_2 = 10I_2 + 15(I_2 - I_1) = 5 \text{ V} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} I_1 = 1/18 \text{ A} \\ I_2 = 0/91 \text{ A} \end{cases}$$

دقت شود که لزوماً نیازی به نوشتن و رسم مدار معادل T برای ماتریس نیست و از همان روابط نیز می‌توان به راحتی به جواب رسید.

$$\begin{aligned} V_1 &= Z_{11}I_1 + Z_{12}I_2 = 20I_1 + 15I_2 = 10 & \xrightarrow{\text{معادله ۲}} & I_1 = 1/18 \\ V_2 &= Z_{21}I_1 + Z_{22}I_2 = 15I_1 + 25I_2 = -5 & \xrightarrow{\text{معادله ۱}} & I_2 = 0/91 \end{aligned}$$

(مهندسی برق - آزاد ۸۰)

مثال ۳۴: در مدار شکل زیر پارامترهای Z برابر با کدام گزینه زیر است؟



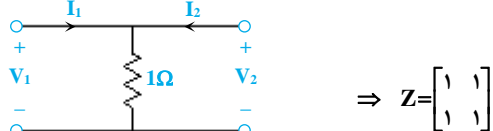
$$Z = \begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$Z = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$Z = \begin{bmatrix} -1 & -1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \quad (4)$$

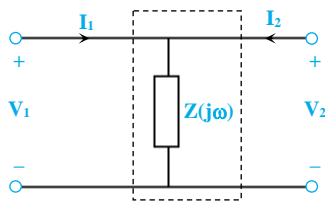
$$Z = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به جدول موجود در متن درس داریم:



(مهندسی برق - آزاد ۸۲)

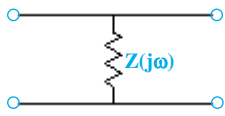
مثال ۳۵: در مدار زیر امپدانس انتقال T برابر با کدام گزینه است؟



$$T = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ \frac{1}{Z(j\omega)} & -1 \end{bmatrix} \quad (2) \quad T = \begin{bmatrix} -1 & 0 \\ Z(j\omega) & -1 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{Z(j\omega)} & 1 \end{bmatrix} \quad (4) \quad T = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ \frac{1}{Z(j\omega)} & 0 \end{bmatrix} \quad (3)$$

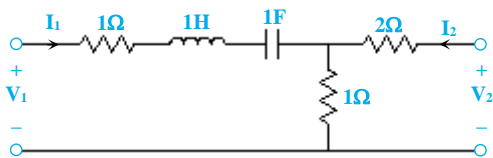
پاسخ: گزینه «۴» با توجه به جدول موجود در متن درس داریم:



$$\Rightarrow T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{Z(j\omega)} & 1 \end{bmatrix}$$

(مهندسی برق - آزاد ۸۲)

مثال ۳۶: در مدار زیر امپدانس $Z_{11}(j\omega)$ برابر با کدام گزینه است؟



$$Z_{11}(j\omega) = \frac{2j\omega - \omega^2 + 1}{j\omega} \quad (2) \quad Z_{11}(j\omega) = \frac{\omega^2 + 1}{j\omega} \quad (1)$$

$$Z_{11}(j\omega) = \frac{\omega + \omega^2 + 1}{j\omega} \quad (4) \quad Z_{11}(j\omega) = \frac{j\omega + \omega^2 + 1}{\omega} \quad (3)$$

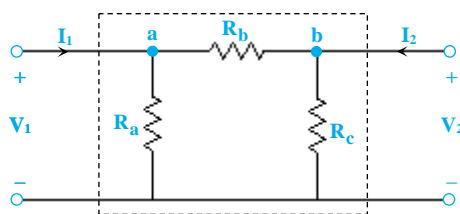
پاسخ: گزینه «۲» Z_{11} برابر جمع امپدانس‌های موجود در حلقه ورودی است؛ لذا داریم:

$$Z_{11} = 2 + s + \frac{1}{s} = 2 + j\omega + \frac{1}{j\omega} \Rightarrow Z_{11} = \frac{2(j\omega) - \omega^2 + 1}{j\omega}$$

مثال ۳۷: در مدار زیر در حالتی که $y_{11} = 0/091S$ و $y_{12} = y_{21} = -0/0545S$ و $y_{22} = 0/0728S$ باشد، مقادیر R_a و R_b و R_c برابر با کدام

(مهندسی برق - آزاد ۸۳)

گزینه زیر است؟



$$\begin{cases} R_a = 20/4\Omega \\ R_b = 27/4\Omega \\ R_c = 55\Omega \end{cases} \quad (2) \quad \begin{cases} R_a = 16/4\Omega \\ R_b = 25/2\Omega \\ R_c = 50\Omega \end{cases} \quad (1)$$

$$\begin{cases} R_a = 27/4\Omega \\ R_b = 18/4\Omega \\ R_c = 55\Omega \end{cases} \quad (4) \quad \begin{cases} R_a = 18/4\Omega \\ R_b = 27/4\Omega \\ R_c = 50\Omega \end{cases} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به فرمول‌های مدار معادل π داریم:

$$y_{11} = \frac{1}{R_a} + \frac{1}{R_b}, \quad y_{12} = -\frac{1}{R_b}, \quad y_{22} = \frac{1}{R_b} + \frac{1}{R_c}$$

$$R_b = \frac{1}{0/0545} = 18/34\Omega \Rightarrow y_{11} = 0/091 = \frac{1}{R_a} + 0/0545$$

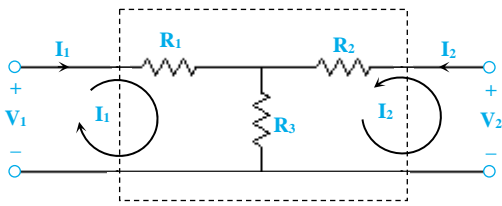
$$R_a = 27/4\Omega, \quad y_{22} = 0/0728 = 0/0545 + \frac{1}{R_c} \Rightarrow R_c = 55\Omega$$

دقت کنید که حرف S در جلوی پارامترهای ادمیتانس در صورت سؤال، بیانگر واحد پارامترهای ادمیتانس که زمینس است، می‌باشد.



مثال ۳۸: در مدار زیر $Z_{11} = 20\Omega$ و $Z_{12} = Z_{21} = 15\Omega$ و $Z_{22} = 25\Omega$ است. مقادیر R_1 و R_2 و R_3 برابر با کدام گزینه زیر است؟

(مهندسی برق - آزاد ۸۴)



$$\begin{cases} R_1 = 5\Omega \\ R_2 = 10\Omega \quad (2) \\ R_3 = 15\Omega \end{cases}$$

$$\begin{cases} R_1 = 10\Omega \\ R_2 = 10\Omega \quad (1) \\ R_3 = 15\Omega \end{cases}$$

$$\begin{cases} R_1 = 15\Omega \\ R_2 = 10\Omega \quad (4) \\ R_3 = 5\Omega \end{cases}$$

$$\begin{cases} R_1 = 5\Omega \\ R_2 = 10\Omega \quad (3) \\ R_3 = 10\Omega \end{cases}$$

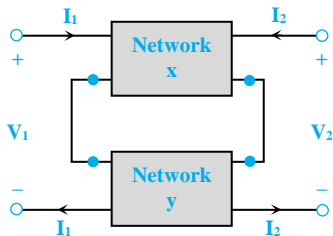
پاسخ: گزینه «۲» با توجه به مدار معادل داده شده و با استفاده از پارامترهای Z داریم:

$$R_1 + R_3 = Z_{11} = 20 \quad (1) \quad \text{و} \quad R_2 + R_3 = Z_{22} = 25\Omega \quad (2) \quad \text{و} \quad R_2 = Z_{12} = Z_{21} = 15\Omega \quad (3)$$

$$\xrightarrow{(1), (3)} R_1 + 15 = 20 \Rightarrow R_1 = 5\Omega$$

$$\xrightarrow{(2), (3)} R_2 + 15 = 25 \Rightarrow R_2 = 10\Omega$$

(مهندسی برق - آزاد ۸۴)



مثال ۳۹: در مدار زیر $Z_x = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix}$ و $Z_y = \begin{bmatrix} 5 & 6 \\ 6 & 7 \end{bmatrix}$ می‌باشد. کدام گزینه زیر صحیح است؟

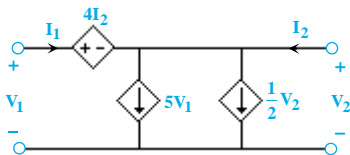
$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & 8 \\ 8 & 6 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} \quad (2) \quad \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10 & 8 \\ 8 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 8 \\ 8 & 10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} \quad (4) \quad \begin{bmatrix} V_1 \\ V_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 & 6 \\ 6 & 10 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ I_2 \end{bmatrix} \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به سری بودن دو شبکه، ماتریس امپدانس آنها با هم جمع می‌شود:

$$[Z_T] = [Z_x] + [Z_y] = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 5 & 6 \\ 6 & 7 \end{bmatrix} \Rightarrow [Z_T] = \begin{bmatrix} 6 & 8 \\ 8 & 10 \end{bmatrix}$$

(مهندسی برق - آزاد ۸۹)



مثال ۴۰: پارامترهای هایبرید h_{11} و h_{21} مدار داده شده برابر است با:

$$h_{11} = \frac{1}{19}, \quad h_{21} = \frac{4}{19} \quad (2) \quad h_{11} = \frac{4}{19}, \quad h_{21} = \frac{1}{19} \quad (1)$$

$$h_{11} = -4, \quad h_{21} = -1 \quad (4) \quad h_{11} = -1, \quad h_{21} = -4 \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۱» با نوشتن KVL در حلقه بیرونی مدار داریم:

با نوشتن KCL در گره بالای مدار داریم:

با ترکیب روابط (۱) و (۳) داریم:

$$\Rightarrow V_1 = 4(5V_1 + \frac{1}{2}V_2 - I_1) + V_2 \Rightarrow V_1 = 20V_1 + 2V_2 - 4I_1 + V_2 \Rightarrow V_1 = \frac{4}{19}I_1 - \frac{3}{19}V_2 \quad (4)$$

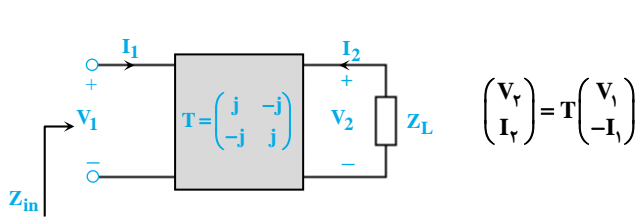
با جایگذاری V_1 از رابطه (۱) در رابطه (۳) داریم:

$$\Rightarrow I_2 = 5(4I_2 + V_2) + \frac{1}{2}V_2 - I_1 \Rightarrow I_2 = \frac{1}{19}I_1 + \frac{5}{19}V_2 \Rightarrow I_2 = \frac{1}{19}I_1 + \frac{11}{38}V_2 \quad (5)$$

با نوشتن روابط (۴) و (۵) به صورت ماتریسی داریم:

$$\xrightarrow{(4), (5)} \begin{bmatrix} V_1 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{4}{19} & -\frac{3}{19} \\ \frac{1}{19} & \frac{11}{38} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I_1 \\ V_2 \end{bmatrix} \Rightarrow h_{11} = \frac{4}{19}, \quad h_{21} = \frac{1}{19}$$

مثال ۴۱: در یک دوقطبی خطی تغییرناپذیر با زمان پارامترهای انتقال T مفروضند. امپدانس Z_L چقدر باشد تا امپدانس ورودی Z_{in} نیز برابر Z_L باشد؟
(مهندسی ابزار دقیق - سراسری ۸۹)



۱Ω (۱)

$j\Omega$ (۲)

$-j\Omega$ (۳)

$\pm j\Omega$ (۴)

پاسخ: هیچ کدام از گزینه‌ها صحیح نمی‌باشد. دقت کنید که با توجه به رابطه ارائه شده برای توصیف ماتریس T در صورت سؤال، این ماتریس متفاوت از ماتریس استاندارد انتقال شبکه می‌باشد؛ لذا برای محاسبه امپدانس ورودی به معادلات ماتریس داده شده رجوع می‌کنیم.

$$\begin{bmatrix} V_2 \\ I_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} j & -j \\ -j & j \end{bmatrix} \begin{bmatrix} V_1 \\ -I_1 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} V_2 = jV_1 + jI_1 \\ I_2 = -jV_1 - jI_1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V_2 = jV_1 + jI_1 \\ -I_2 = jV_1 + jI_1 \end{cases}$$

با تقسیم معادلات بدست آمده در بالا داریم:

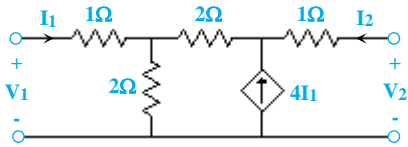
$$\frac{V_2}{-I_2} = \frac{jV_1 + jI_1}{jV_1 + jI_1} = 1, \quad \frac{V_2}{-I_2} = Z_L \Rightarrow Z_L = 1\Omega$$

با توجه به معادلات بالا باید $Z_L = 1\Omega$ باشد تا روابط ماتریس T' برقرار باشد، لذا مقدار Z_L فقط می‌تواند عدد یک باشد. با این حال با توجه به روابط توصیف‌کننده دوقطبی و مدار، این مدار دارای پاسخ یکتا نیست و امپدانس ورودی آن تعریف نشده می‌باشد؛ (در واقع به علت صفر بودن دترمینان ماتریس T محاسبه V_1 برحسب I_1 غیرقابل انجام بوده و بنابراین نمی‌توان امپدانس ورودی مدار را به دست آورد). لذا این تست ایراد دارد و غلط است.



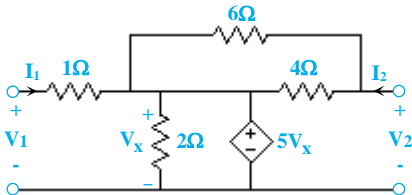
آزمون فصل یازدهم

۱- در مدار زیر پارامتر h_{22} بر حسب مهو کدام گزینه است؟



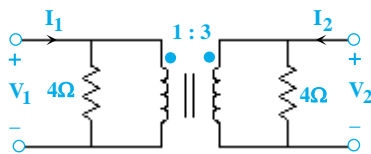
- /۱ (۱)
- /۳ (۲)
- /۲ (۳)
- /۴ (۴)

۲- در مدار زیر ماتریس T کدام گزینه است؟



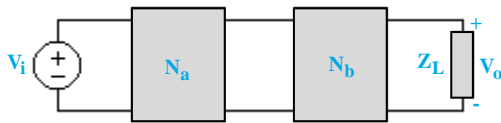
- (۱) $\begin{bmatrix} 0/32 & 1/17 \\ 0/02 & 0/47 \end{bmatrix}$
- (۲) $\begin{bmatrix} 0/17 & 0/2 \\ 0/3 & 0/41 \end{bmatrix}$
- (۳) $\begin{bmatrix} 0/19 & 0/3 \\ 0/1 & 4/1 \end{bmatrix}$
- (۴) $\begin{bmatrix} 1/17 & 3/5 \\ 0/2 & 1/5 \end{bmatrix}$

۳- ماتریس Z مدار زیر کدام گزینه است؟



- (۱) $\begin{bmatrix} 0/7 & 2/1 \\ 2/1 & 0/2 \end{bmatrix}$
- (۲) $\begin{bmatrix} 0/4 & 1/2 \\ 1/2 & 3/6 \end{bmatrix}$
- (۳) $\begin{bmatrix} 0/7 & 0/1 \\ 0/1 & 0/3 \end{bmatrix}$
- (۴) $\begin{bmatrix} 1/1 & 0/9 \\ 0/9 & 1/3 \end{bmatrix}$

۴- در مدار زیر $\frac{V_o}{V_{in}}$ برای $Z_L = 2\Omega$ کدام گزینه است؟



$$Z_a = \begin{bmatrix} 8 & 6 \\ 4 & 5 \end{bmatrix} \quad y_b = \begin{bmatrix} 8 & -4 \\ 2 & 10 \end{bmatrix}$$

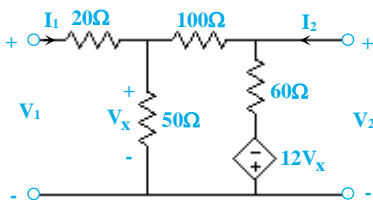
○/○۴ (۴)

-○/○۵ (۳)

○/○۵ (۲)

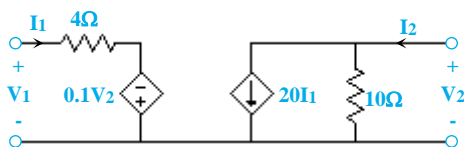
-○/○۴ (۱)

۵- ماتریس Z مدار زیر کدام گزینه است؟



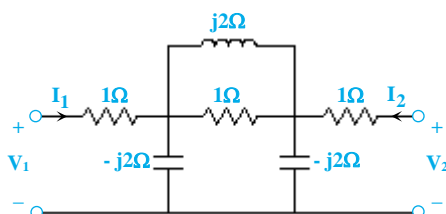
- (۱) $\begin{bmatrix} 30 & 3/7 \\ -70 & 11 \end{bmatrix}$
- (۲) $\begin{bmatrix} 20 & 2/1 \\ -15 & 10 \end{bmatrix}$
- (۳) $\begin{bmatrix} 30 & 3/7 \\ 70 & 10 \end{bmatrix}$
- (۴) $\begin{bmatrix} 10 & -3/7 \\ -3/7 & 15 \end{bmatrix}$

۶- پارامترهای y مدار زیر کدام گزینه است؟

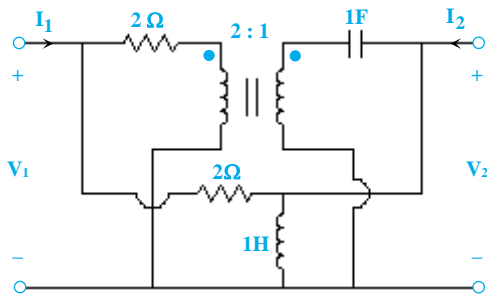


- (۱) $\begin{bmatrix} 0/25 & 0/25 \\ 0/15 & 0/35 \end{bmatrix}$
- (۲) $\begin{bmatrix} 0/15 & 0/25 \\ 0/15 & 0/2 \end{bmatrix}$
- (۳) $\begin{bmatrix} 0/25 & 0/35 \\ 0/35 & 0/2 \end{bmatrix}$
- (۴) $\begin{bmatrix} 0/25 & 0/25 \\ 5 & 0/6 \end{bmatrix}$

۷- در مدار زیر برای $\omega = 1 \text{ (rad/sec)}$ دترمینان ماتریس T کدام گزینه است؟



- (۱) $j2/3$
- (۲) $-j/2$
- (۳) ۱
- (۴) -۱

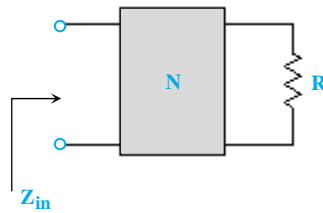


۸- در ماتریس Y مدار زیر مقدار y_{22} کدام گزینه است؟

$$\frac{2S^2 + 3S + 4}{2S(S+1)} \quad (2) \qquad \frac{4S^2 + 4S + 4}{2S(S+2)} \quad (1)$$

$$\frac{S^2 + 1}{S^2(S+4)} \quad (4) \qquad \frac{S+1}{S^2 + 3S + 4} \quad (3)$$

۹- دوقطبی N در مدار زیر متقارن و متقابل است. می‌دانیم حد امپدانس ورودی وقتی $R \rightarrow \infty$ برابر با $\frac{1}{3}$ اهم و برای $R \rightarrow 0$ برابر با 3 اهم است.



ماتریس انتقال دوقطبی در کدام گزینه به درستی آمده است؟

$$T = \begin{bmatrix} 4 & 5 \\ 3 & 4 \end{bmatrix} \quad (2) \qquad T = \begin{bmatrix} 3 & 8 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$T = \begin{bmatrix} 3 & 5 \\ 1 & 4 \end{bmatrix} \quad (4) \qquad T = \begin{bmatrix} 4 & 3 \\ 5 & 4 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۱۰- ماتریس هایبرید (H) مدار زیر کدام گزینه است؟

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ -1 & -3 \end{bmatrix} \quad (2) \qquad \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 1 & -3 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 3 \end{bmatrix} \quad (4) \qquad \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ -1 & 3 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۱۱- ماتریس ادمیتانس شبکه دو دریچه‌ای شکل زیر کدام گزینه است؟

$$\begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -3 & 2 \end{bmatrix} \quad (2) \qquad \begin{bmatrix} 4 & 1 \\ -3 & 2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} 4 & -3 \\ -3 & 2 \end{bmatrix} \quad (4) \qquad \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -3 & -2 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۱۲- مقدار پارامتر h_{21} در مدار شکل مقابل کدام گزینه است؟

$$\frac{1}{3} \quad (2) \qquad -\frac{1}{2} \quad (1)$$

$$\text{صفر} \quad (4) \qquad \frac{1}{2} \quad (3)$$

۱۳- ماتریس ادمیتانس شبکه دو دریچه‌ای شکل زیر در حوزه فرکانس کدام گزینه است؟

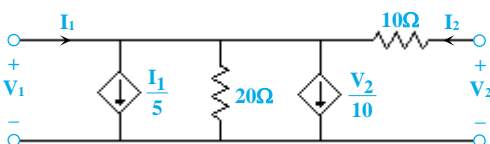
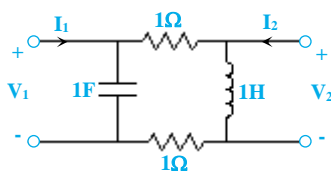
$$\begin{bmatrix} S+0.5 & S \\ S & \frac{1}{S}+0.5 \end{bmatrix} \quad (2) \qquad \begin{bmatrix} \frac{1}{S}+0.5 & -0.5 \\ -0.5 & S+0.5 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} S+0.5 & -0.5 \\ -0.5 & 0.5+\frac{1}{S} \end{bmatrix} \quad (4) \qquad \begin{bmatrix} S+0.5 & -S \\ -S & S+0.5 \end{bmatrix} \quad (3)$$

۱۴- برای مدار شکل زیر مقدار Z_{21} بر حسب اهم کدام گزینه است؟

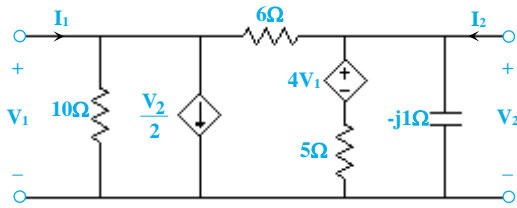
$$\frac{16}{3} \quad (2) \qquad \text{صفر} \quad (1)$$

$$12 \quad (4) \qquad 10 \quad (3)$$



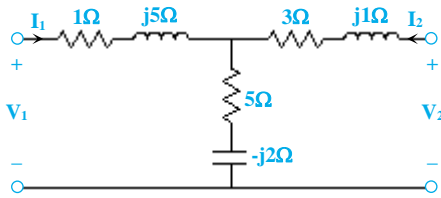


۱۵- پارامتر t_{12} مدار شکل زیر کدام گزینه است؟



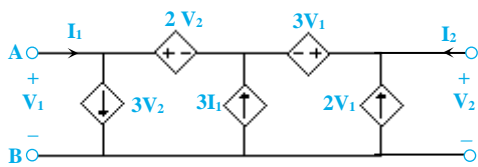
- (۱) ۱
- (۲) $0/3$
- (۳) $1+j0/5$
- (۴) $0/5+j$

۱۶- برای شبکه دو درجه‌ای شکل زیر مقدار $Z_{11} + Z_{22}$ برحسب اهم کدام گزینه است؟



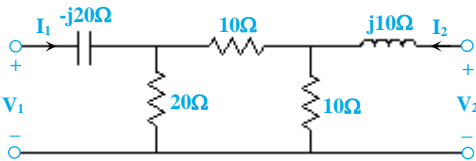
- (۱) $10-j4$
- (۲) $11+j$
- (۳) $14+j4$
- (۴) $14+j2$

۱۷- مقاومت دیده شده در سرهای A و B مدار شکل زیر چند اهم است؟



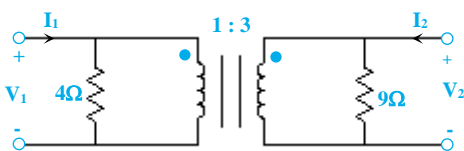
- (۱) صفر
- (۲) $\frac{1}{2}$
- (۳) ۲
- (۴) بینهایت

۱۸- در دوقطبی (Two port) مقابل، پارامتر Z_{11} برحسب اهم کدام گزینه است؟



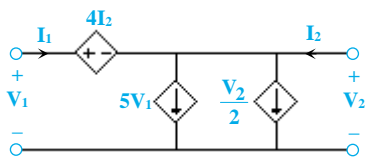
- (۱) $10-j10$
- (۲) $20-j10$
- (۳) $10-j20$
- (۴) $20-j20$

۱۹- مقدار پارامتر Z_{22} برحسب اهم کدام گزینه است؟



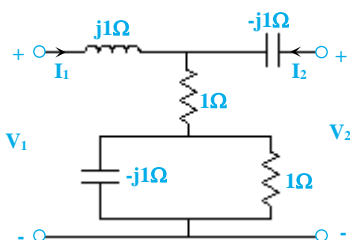
- (۱) $4/2$
- (۲) $2/4$
- (۳) $7/2$
- (۴) $0/8$

۲۰- پارامتر h_{21} دو درجه‌ای زیر کدام گزینه است؟



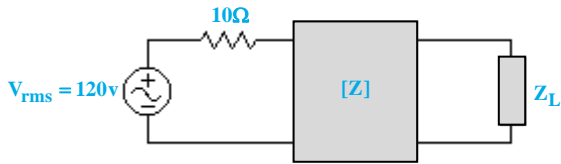
- (۱) $\frac{1}{19}$
- (۲) $\frac{4}{19}$
- (۳) $-\frac{3}{19}$
- (۴) $-\frac{11}{28}$

۲۱- پارامتر Z_{12} شبکه دو درجه‌ای شکل زیر برحسب اهم کدام گزینه است؟



- (۱) $1/5 - j0/5$
- (۲) $1/5 - j1/5$
- (۳) $1/5 + j1/5$
- (۴) $1/5 + j0/5$

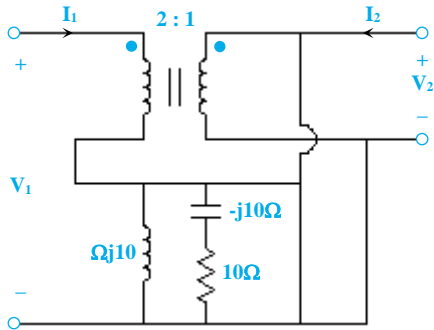
۲۲- در شکل زیر ماکزیمم توان جذب شده توسط Z_L ، چند وات است؟



$$[Z] = \begin{bmatrix} 40 & 60 \\ 80 & 120 \end{bmatrix}$$

- (۱) ۳۸۴
- (۲) ۲۴
- (۳) ۱۹۲
- (۴) ۱۹۶

۲۳- ماتریس هایبرید مدار زیر کدام گزینه است؟



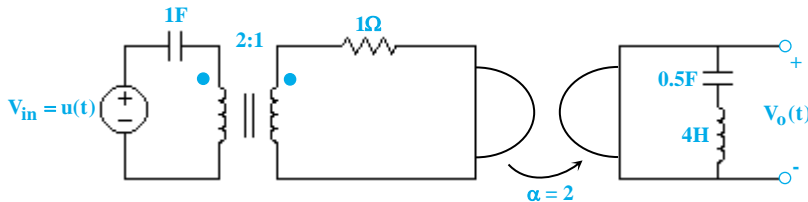
$$\begin{bmatrix} 1 & -1/5 \\ 1/5 & 10-j10 \end{bmatrix} \quad (۲)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1/5 \\ -1/5 & 10+j10 \end{bmatrix} \quad (۱)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 3 \\ -3 & 1/10+j10 \end{bmatrix} \quad (۴)$$

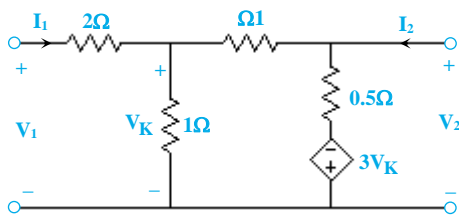
$$\begin{bmatrix} 0 & -1/5 \\ -1/5 & 10-j10 \end{bmatrix} \quad (۳)$$

۲۴- در مدار زیر ولتاژ خروجی در $t = \infty$ ، به ازای ورودی پله بر حسب ولت کدام گزینه است؟



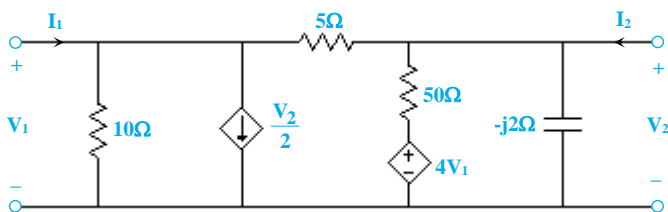
- (۱) ۲
- (۲) ۱
- (۳) -۱
- (۴) ۰

۲۵- در مدار زیر پارامتر g_{12} کدام است؟



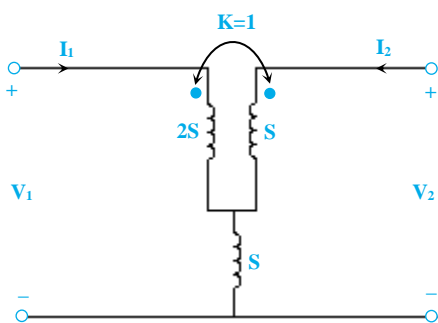
- (۱) $-\frac{1}{25}$
- (۲) $\frac{1}{25}$
- (۳) $-\frac{1}{19}$
- (۴) $\frac{1}{19}$

۲۶- در مدار زیر مقدار پارامتر $\left. \frac{V_1}{-I_2} \right|_{V_2=0}$ بر حسب اهم کدام گزینه است؟



- (۱) $\frac{25}{7}$
- (۲) $-\frac{7}{25}$
- (۳) $-\frac{25}{7}$
- (۴) $\frac{7}{25}$

۲۷- ماتریس انتقال مدار زیر کدام گزینه است؟



$$\begin{bmatrix} \frac{3}{1-\sqrt{2}} & S \\ S & \frac{2}{1-\sqrt{2}} \end{bmatrix} \quad (۲)$$

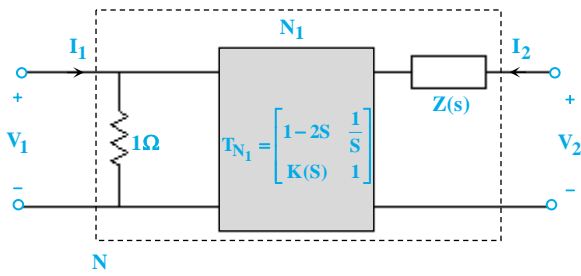
$$\begin{bmatrix} \frac{3}{1+\sqrt{2}} & (\Delta - \sqrt{2})S \\ \frac{1}{S(1+\sqrt{2})} & \frac{-2}{1+\sqrt{2}} \end{bmatrix} \quad (۱)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{-3}{1+\sqrt{2}} & (\Delta - \sqrt{2})S \\ \frac{1}{S(1+\sqrt{2})} & \frac{2}{1-\sqrt{2}} \end{bmatrix} \quad (۴)$$

$$\begin{bmatrix} \frac{-3}{1+\sqrt{2}} & (\Delta + \sqrt{2})S \\ (\Delta + \sqrt{2})S & \frac{2}{1+\sqrt{2}} \end{bmatrix} \quad (۳)$$



۲۸- در مدار زیر، دوقطبی N متقابل و متقارن است. اگر T ماتریس انتقال این دوقطبی باشد، پارامتر T_{11} کدام است؟ (K(s) و Z(s) نامعلوم هستند).



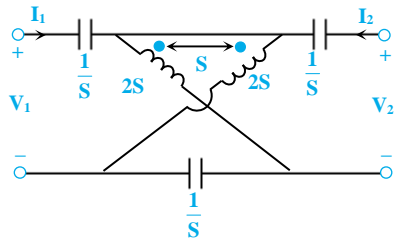
(۱) صفر

(۲) $\frac{2-S^2}{S(S^2+S-0.5)}$

(۳) $\frac{2S^2+1}{S(2S^2+2S-1)}$

(۴) $\frac{4S(1-S)}{2S^2+2S-1}$

۲۹- در مدار زیر پارامتر t_{22} کدام گزینه است؟



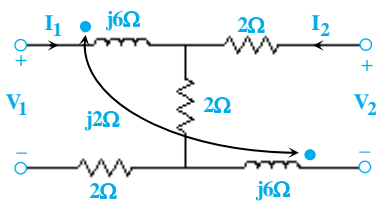
(۱) $S + \frac{1}{S}$

(۲) $1 + \frac{1}{S^2}$

(۳) $S + 1$

(۴) $S + \frac{1}{S^2}$

۳۰- در مدار زیر فاکتور h_{12} کدام گزینه است؟



(۱) $1 - j2$

(۲) $1 + j2$

(۳) $\frac{1+j5}{13}$

(۴) $\frac{-1-j5}{13}$

۳۱- در مدار سؤال قبل، فاکتور Z_{11} برحسب اهم کدام گزینه است؟

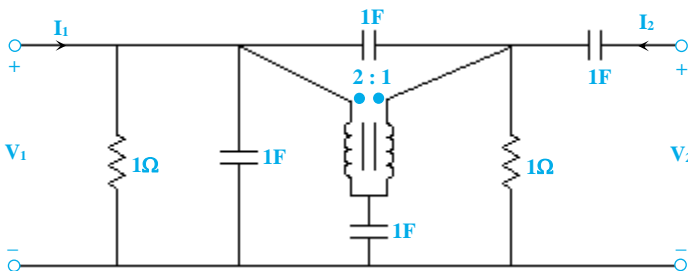
(۴) $3 - j4$

(۳) $2 - j3$

(۲) $4 + j6$

(۱) $2 + j3$

۳۲- در مدار زیر فاکتور t_{11} کدام گزینه است؟



(۱) $2S - 3$

(۲) $\frac{5}{3} + \frac{1}{3S}$

(۳) $\frac{3}{5} + 3S$

(۴) $2S + 3$

۳۳- در مدار سؤال قبل، فاکتور t_{22} کدام است؟

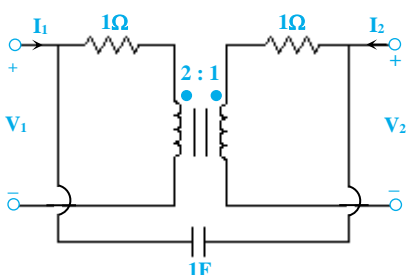
(۴) $4 + \frac{4}{S} + \frac{1}{S^2}$

(۳) $3 + \frac{2}{S} + \frac{1}{S^2}$

(۲) $4 + \frac{4}{S} + \frac{1}{4S^2}$

(۱) $3 + \frac{2}{S} + \frac{1}{3S^2}$

۳۴- پارامتر y_{11} در مدار زیر کدام گزینه است؟



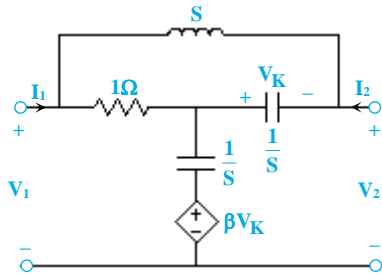
(۱) $0/1 + \frac{S}{2}$

(۲) $0/2 + \frac{S}{2}$

(۳) $0/2 + S$

(۴) $0/1 + S$

۳۵- در مدار زیر، شرط اینکه دوقطبی دارای شرط تقابل باشد، کدام گزینه است؟



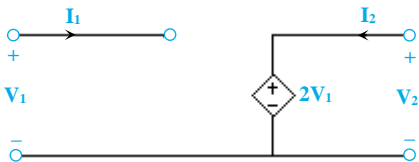
(۱) $\beta = 0$

(۲) $\beta = 1$

(۳) $\beta = 2$

(۴) $\beta = 4$

۳۶- در مدار زیر کدام دسته ماتریسها وجود ندارند؟



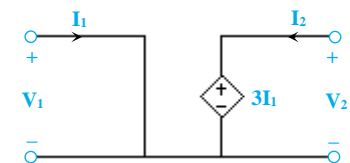
(۱) T و G

(۲) T و H

(۳) Y و G

(۴) Y و H

۳۷- در مدار زیر کدام دسته ماتریسها وجود دارد؟



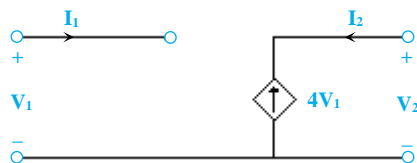
(۱) Z و T

(۲) G و Y

(۳) Z و G

(۴) T و H

۳۸- در مدار زیر کدام دسته ماتریسها وجود ندارد؟



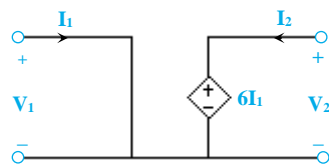
(۱) H و T

(۲) H و Z

(۳) T و G

(۴) T و Y

۳۹- در مدار زیر کدام دسته ماتریسها وجود دارند؟



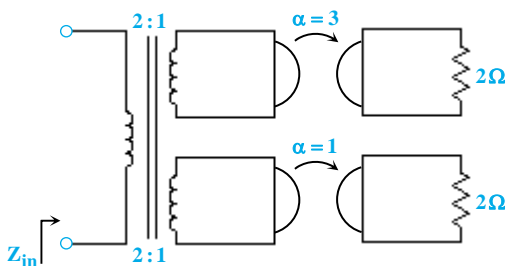
(۱) Y و G

(۲) H و T

(۳) G و Z

(۴) Z و T

۴۰- در مدار زیر مقدار امپدانس ورودی مدار برحسب اهم، کدام گزینه است؟



(۱) ۱۰

(۲) ۵

(۳) ۲۰

(۴) ۳۰

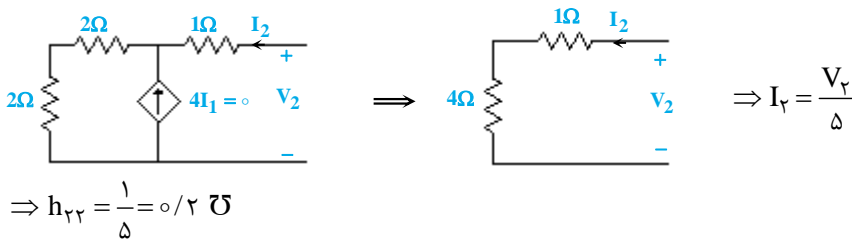


پاسخنامه آزمون فصل یازدهم

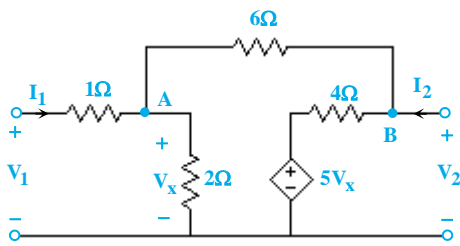
$$h_{r2} = \frac{I_r}{V_r} \Big|_{I_1=0}$$

۱- گزینه «۳» با توجه به تعریف پارامتر h_{r2} داریم:

بنابراین با مدار باز کردن سمت چپ مدار داریم:



۲- گزینه «۱» با اعمال KCL, KVL در مدار داریم:

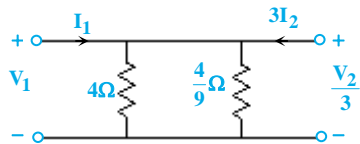


$$\begin{aligned} \text{KCL(A)}: I_1 &= \frac{V_x}{2} + \frac{V_x - V_r}{6} \\ 6I_1 &= 3V_x + V_x - V_r \Rightarrow 4V_x - V_r = 6I_1 \quad (1) \\ \text{KCL(B)}: I_r &= \frac{V_r - 5V_x}{4} + \frac{V_r - V_x}{6} \Rightarrow 12I_r = 3V_r - 15V_x + 2V_r - 2V_x \\ &\Rightarrow 5V_r - 17V_x = 12I_r \quad (2) \end{aligned}$$

$$\text{KVL (حلقه‌ی چپ)}: V_1 = I_1 + V_x \Rightarrow V_x = V_1 - I_1 \quad (3) \xrightarrow{(1),(2)} \begin{cases} 4V_1 - 4I_1 = V_r + 6I_1 \Rightarrow 4V_1 = V_r + 10I_1 \\ 5V_r - 17(V_1 - I_1) = 12I_r \Rightarrow 17V_1 - 5V_r = 17I_1 - 12I_r \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} V_1 = 0.32V_r - 1/17I_r \\ I_1 = 0.02V_r - 0.4V_1I_r \end{cases} \rightarrow T = \begin{bmatrix} 0.32 & 1/17 \\ 0.02 & 0.47 \end{bmatrix}$$

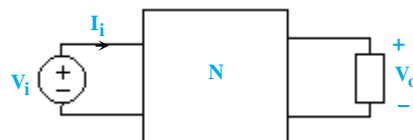
۳- گزینه «۲» با انتقال همگی المان‌ها به سمت اولیه‌ی ترانسفورمر داریم:



$$\begin{aligned} V_1 &= \frac{V_r}{3} = \left(4 \parallel \frac{4}{9}\right) (I_1 + 3I_r) = 0.4I_1 + 1/2I_r \\ \Rightarrow \begin{cases} V_1 = 0.4I_1 + 1/2I_r \\ V_r = 1/2I_1 + 3/6I_r \end{cases} \rightarrow Z &= \begin{bmatrix} 0.4 & 1/2 \\ 1/2 & 3/6 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

۴- گزینه «۳» ابتدا ماتریس انتقال شبکه‌های Na, Nb را محاسبه می‌کنیم:

$$\begin{aligned} Z_a &= \begin{bmatrix} 8 & 6 \\ 4 & 5 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} V_1 = 8I_1 + 6I_r \\ V_r = 4I_1 + 5I_r \end{cases} \rightarrow \begin{cases} V_1 = 2V_r - 4I_r \\ I_1 = 0.25V_r - 1/25I_r \end{cases} \rightarrow T_a = \begin{bmatrix} 2 & 4 \\ 0.25 & 1/25 \end{bmatrix} \\ y_b &= \begin{bmatrix} 8 & -4 \\ 2 & 10 \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{cases} I_1 = 8V_1 - 4V_r \\ I_r = 2V_1 + 10V_r \end{cases} \rightarrow \begin{cases} V_1 = -5V_r + 0.5I_r \\ I_1 = -44V_r + 4I_r \end{cases} \rightarrow T_b = \begin{bmatrix} -5 & 0.5 \\ -44 & -4 \end{bmatrix} \end{aligned}$$



$$T_N = T_a \times T_b = \begin{bmatrix} -186 & -17 \\ -56/25 & -5/125 \end{bmatrix}$$

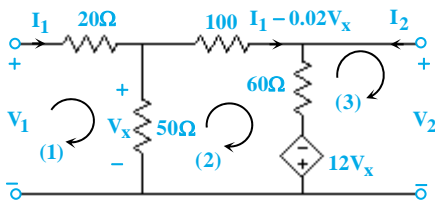
حال داریم:

$$\Rightarrow \begin{cases} V_i = -186V_o - 17I_o \\ I_i = -56/25V_o - 5/125I_o \end{cases} \xrightarrow{\substack{Z_L=2 \\ V_o=2I_o}} \begin{cases} V_i = -194/5 V_o \\ I_i = -58/1125 V_o \end{cases}$$

$$\frac{V_o}{V_{in}} = \frac{-1}{194/5} = -0.005$$



۵- گزینه «۱» با اعمال KVL در حلقه‌های موجود داریم:



$$\text{KVL (1)}: V_1 = 20 I_1 + V_x \quad (1)$$

$$\text{KVL (2)}: -V_x + 100 \times (I_1 - 0.02 V_x) + 60 \times (I_1 + I_2 - 0.02 V_x) - 12 V_x = 0$$

$$160 I_1 + 60 I_2 = 16/2 V_x \quad (2)$$

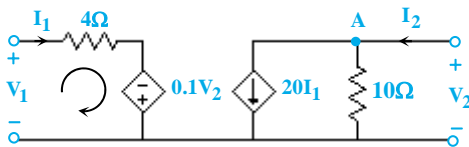
$$\text{KVL (3)}: V_2 = 60(I_1 + I_2 - 0.02 V_x) - 12 V_x \Rightarrow V_2 = 60 I_1 + 60 I_2 - 13/2 V_x \quad (3)$$

$$(1), (2) \rightarrow 160 I_1 + 60 I_2 = 16/2 \times (V_1 - 20 I_1) \Rightarrow V_1 = 29/9 I_1 + 3/7 I_2 \quad (4)$$

$$(1), (3) \rightarrow V_2 = 60 I_1 + 60 I_2 - 13/2 \times (V_1 - 20 I_1) \Rightarrow V_2 = -70/7 I_1 + 11/1 I_2$$

$$\rightarrow Z = \begin{bmatrix} 29/9 & 3/7 \\ -70 & 11 \end{bmatrix}$$

۶- گزینه «۴» با اعمال KVL در حلقه‌ی سمت چپ و همچنین اعمال KCL در گره A داریم:



$$\text{KVL}: V_1 = 4 I_1 - 0.1 V_2 \rightarrow I_1 = 0.25 V_1 + 0.025 V_2$$

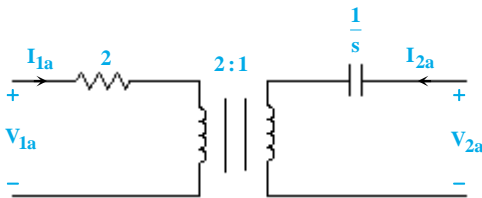
$$\text{KCL (A)}: I_2 = \frac{V_2}{10} + 20 I_1 \rightarrow I_2 = 5 V_1 + 0.5 V_2$$

$$\rightarrow Y = \begin{bmatrix} 0.25 & 0.025 \\ 5 & 0.5 \end{bmatrix}$$

۷- گزینه «۳» با توجه به شکل مدار، مشخص است که مدار یک دوقطبی متقارن است؛ بنابراین دترمینان ماتریس T برابر یک می‌باشد: $\det(T) = 1$

۸- گزینه «۱» با توجه به شکل، مشاهده می‌شود که مدار از دو بخش که با هم موازی شده‌اند تشکیل شده است. بنابراین داریم: $Y_{22} = Y_{22a} + Y_{22b}$

بخش اول:



$$Y_{22a} = \frac{I_{2a}}{V_{2a}} \Big|_{V_{1a}=0} = \frac{1}{\frac{1}{s} + 2 \times \left(\frac{1}{2}\right)^2} = \frac{2s}{s+2}$$

بخش دوم:

$$Y_{22b} = \frac{I_{2b}}{V_{2b}} \Big|_{V_{1b}=0} = \frac{s+2}{2s}$$

بنابراین داریم:

$$Y_{22} = Y_{22a} + Y_{22b} = \frac{2s}{s+2} + \frac{s+2}{2s} = \frac{5s^2 + 4s + 4}{2s(s+2)}$$

۹- گزینه «۱» از آنجا که شبکه‌ی N هم متقارن و هم متقابل است، بنابراین در ماتریس امپدانس هم $Z_{12} = Z_{21}$ و هم $Z_{11} = Z_{22}$ و در ماتریس انتقال $\det[T] = 1$ و $A = D$ است.

با استفاده از رابطه‌ی امپدانس ورودی دوقطبی از روی ماتریس امپدانس داریم:

حال با توجه به داده‌های صورت سؤال یک بار Z_L را به سمت بی‌نهایت و بار دیگر Z_L را به سمت صفر میل می‌دهیم و معادله‌ی به دست آمده را سعی می‌کنیم حل کنیم:

$$Z_L \rightarrow 0 \Rightarrow Z_{in} = \frac{\lambda}{3} = Z_{11} - \frac{Z_{12}^2}{Z_{11} + 0} \quad (1) \quad , \quad Z_L \rightarrow \infty \Rightarrow Z_{in} = Z_{11} = 3\Omega \quad (2)$$

حال $Z_{11} = 3$ را در معادله‌ی (۱) جایگذاری می‌کنیم:

$$\frac{\lambda}{3} = 3 - \frac{Z_{12}^2}{3} \Rightarrow \lambda = 9 - Z_{12}^2 \Rightarrow Z_{12} = 1\Omega$$

بنابراین ماتریس Z به صورت مقابل است:

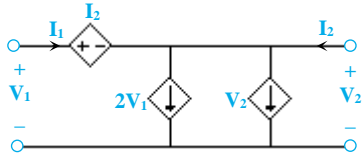
$$Z = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 3 \end{bmatrix}$$



با نوشتن روابط ولتاژ و جریان، ابتدا برحسب ولتاژ و جریان ثانویه شبکه به ماتریس T می‌رسیم. با توجه به ماتریس Z، برای V_1 و V_2 داریم:

$$\begin{cases} V_1 = 2I_1 + I_2 \Rightarrow V_1 = 2(V_2 - 2I_2) + I_2 \Rightarrow V_1 = 2V_2 - 3I_2 \\ V_2 = I_1 + 2I_2 \Rightarrow I_1 = V_2 - 2I_2 \end{cases} \Rightarrow \begin{bmatrix} V_1 \\ I_1 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}}_T \begin{bmatrix} V_2 \\ -I_2 \end{bmatrix}$$

۱۰- گزینه «۱» با اعمال KVL و KCL در مدار فوق داریم:

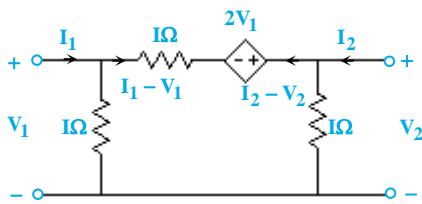


KVL (حلقه‌ی بیرونی): $V_1 - V_2 = I_2$ (۱)

KCL(A): $I_2 + I_1 = 2V_1 + V_2$ (۲)

$$(۱), (۲) \rightarrow \begin{cases} V_1 = I_2 - V_2 \\ I_2 = I_1 - 2V_2 \end{cases} \rightarrow H = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 1 & -3 \end{bmatrix}$$

۱۱- گزینه «۲» با اعمال KVL در حلقه‌ی میانی و KCL در گره مرکب (شامل شاخه بالایی) داریم:



KVL: $-V_1 + (I_1 - V_1) - 2V_1 + V_2 = 0 \Rightarrow I_1 = 4V_1 - V_2$

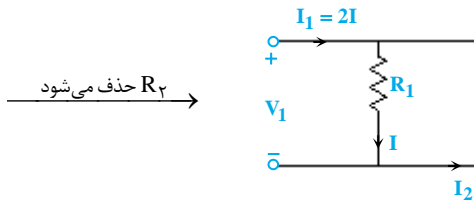
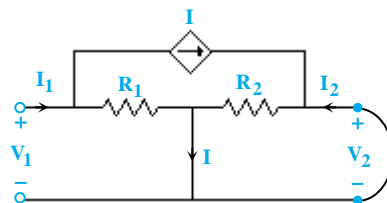
KCL: $I_1 - V_1 + I_2 - V_2 = 0 \rightarrow I_2 = -3V_1 + 2V_2$

$$\Rightarrow Y = \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -3 & 2 \end{bmatrix}$$

۱۲- گزینه «۱» با توجه به تعریف پارامتر h_{21} داریم:

$$h_{21} = \frac{I_2}{I_1} \Big|_{V_2=0}$$

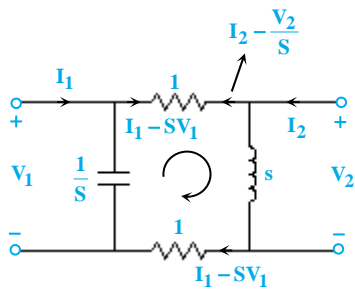
→ اتصال کوتاه می‌کنیم



→ R_2 حذف می‌شود

$$\Rightarrow \begin{cases} I_2 = -I \\ I_1 = 2I \end{cases} \rightarrow h_{21} = -\frac{1}{2}$$

۱۳- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم. سپس با اعمال KCL در گره مکعب (شامل شاخه‌ی بالایی) و KVL در حلقه میانی داریم:



KCL: $I_1 - sV_1 + I_2 - \frac{V_2}{s} = 0 \rightarrow I_1 + I_2 = sV_1 + \frac{V_2}{s}$ (۱)

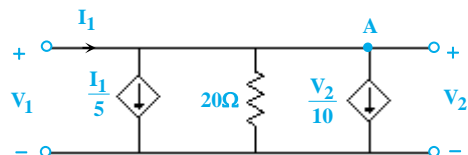
KVL: $-V_1 + (I_1 - sV_1) + V_2 + (I_1 - sV_1) = 0$

$$\Rightarrow 2I_1 = (2s + 1)V_1 - V_2 \rightarrow I_1 = (s + \frac{1}{2})V_1 - \frac{1}{2}V_2$$
 (۲)

$$(۱), (۲) \rightarrow I_2 = -\frac{1}{2}V_1 + \frac{s+2}{2s}V_2$$

$$Y = \begin{bmatrix} s + 0.5 & -0.5 \\ -0.5 & 0.5 + \frac{1}{s} \end{bmatrix}$$

۱۴- گزینه «۲» با توجه به تعریف Z_{21} داریم:



$$Z_{21} = \frac{V_2}{I_1} \Big|_{I_2=0}$$

بنابراین سمت راست مدار را مدار باز کرده و نسبت $\frac{V_r}{I_1}$ را محاسبه می‌کنیم:

$$\text{KCL(A)}: \frac{V_r}{10} + \frac{V_r}{20} + \frac{I_1}{5} = I_1 \Rightarrow 2V_r + V_r + 4I_1 = 20I_1$$

$$3V_r = 16I_1 \rightarrow \frac{V_r}{I_1} = \frac{16}{3}$$

۱۵- گزینه «۱» با توجه به تعریف t_{12} داریم:

$$t_{12} = \frac{V_1}{-I_r} \Big|_{V_r=0}$$

بنابراین V_r را اتصال کوتاه کرده و این نسبت را محاسبه می‌کنیم:

$$\text{KVL (I)}: -4V_1 - 5I = 0 \rightarrow I = -0.8 V_1$$

بنابراین داریم:

$$-V_1 + 6 \times (-0.8 V_1 - I_r) = 0$$

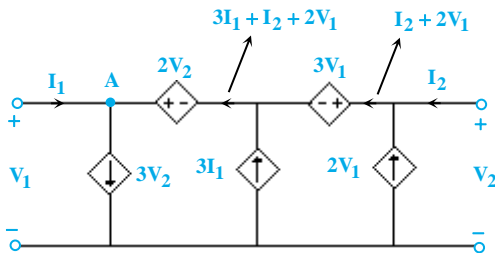
$$0.8 V_1 = 6(-I_r) \Rightarrow \frac{V_1}{-I_r} = \frac{6}{0.8} = 7.5 \approx 1$$

$$Z_{11} = 1 + 5j + 5 - 2j = 6 + 3j$$

۱۶- گزینه «۴» با توجه به شکل مدار داریم:

$$Z_{22} = j + 3 + 5 - 2j = 8 - j \rightarrow Z_{11} + Z_{22} = 14 + 2j$$

۱۷- گزینه «۳» با توجه به شکل مدار داریم:



$$\text{KCL(A)}: I_1 + 3I_1 + I_r + 2V_1 = 3V_r$$

$$\Rightarrow 4I_1 + I_r = 3V_r - 2V_1 \quad (1)$$

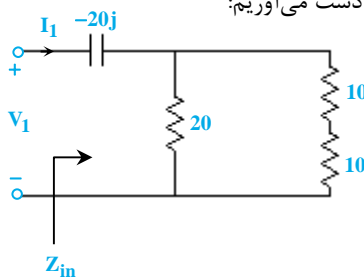
$$\text{KVL (حلقه‌ی بیرونی)}: -V_1 + 2V_r - 3V_1 + V_r = 0 \Rightarrow 4V_1 = 3V_r \rightarrow V_r = \frac{4}{3} V_1 \quad (2)$$

از طرفی می‌دانیم که امپدانس دیده شده از سری‌های A, B معادل Z_{11} می‌باشد که برابر است با نسبت $\frac{V_1}{I_1}$ در شرایطی که I_r برابر صفر باشد.

$$(1), (2) \quad 4I_1 = 3 \times \left(\frac{4}{3}\right) V_1 - 2V_1 \rightarrow \frac{V_1}{I_1} = 2 = Z_{11}$$

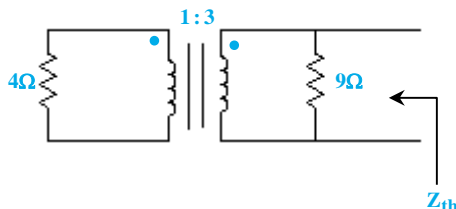
بنابراین داریم:

۱۸- گزینه «۳» برای محاسبه Z_{11} ، I_r را برابر صفر قرار داده و امپدانس دیده شده از دو سر سمت اول را به دست می‌آوریم:



$$\Rightarrow Z_{in} = 20 \parallel 20 - j20 = 10 - j20$$

۱۹- گزینه «۳» برای محاسبه Z_{22} قطب اول را مدار باز کرده و امپدانس تونن دیده شده از دو سر قطب دوم را بدست می‌آوریم:

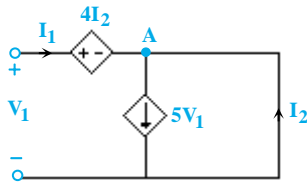


$$Z_{22} = Z_{th} = 9 \parallel (4 \times (3)^2) = 7/2 \Omega$$



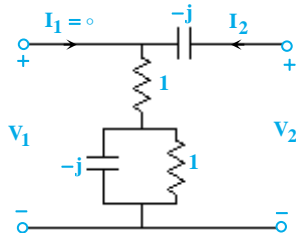
$$h_{21} = \frac{I_r}{I_1} \Big|_{V_r=0}$$

۲۰- گزینه «۱» طبق تعریف h_{21} داریم:



بنابراین قطب دوم را اتصال کوتاه کرده و بهره‌ی جریان را محاسبه می‌کنیم:

$$\begin{aligned} \text{KCLA: } I_1 + I_r &= 5V_1 \Rightarrow I_1 + I_r = 20 I_r \Rightarrow I_1 = 19 I_r \\ \text{KVL: } V_1 &= 4I_r \\ \Rightarrow \frac{I_r}{I_1} &= \frac{1}{19} \end{aligned}$$



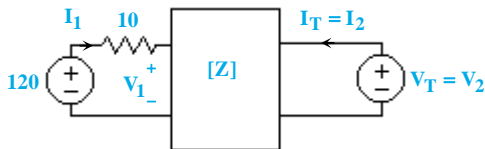
۲۱- گزینه «۱» طبق تعریف داریم:

$$Z_{12} = \frac{V_1}{I_r} \Big|_{I_1=0}$$

بنابراین قطب اول را مدار باز کرده و نسبت $\frac{V_1}{I_r}$ را محاسبه می‌کنیم:

$$V_1 = [1 + j\omega(-j)]I_r = (1/\omega - j\omega/\omega)I_r \rightarrow Z_{12} = 1/\omega - j\omega/\omega$$

۲۲- گزینه «۱» ابتدا مدار معادل تونن دو سر بار Z_L را محاسبه می‌کنیم. با توجه به تعریف ماتریس Z داریم:

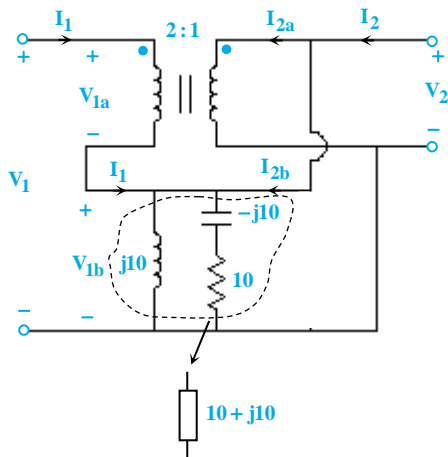


$$\begin{cases} V_1 = 40 I_1 + 60 I_T \\ V_T = 80 I_1 + 120 I_T \Rightarrow 120 = 50 I_1 + 60 I_T \rightarrow I_1 = \frac{120 - 60 I_T}{50} \\ V_1 = 120 - 10 I_1 \\ V_T = 24 I_T + 192 \end{cases}$$

$$P_{L,max} = \frac{V_{th}^2 (rms)}{4 R_{th}} = \frac{192^2}{4 \times 24} = 384 W$$

بنابراین ماکزیمم توان جذب شده برابر است با:

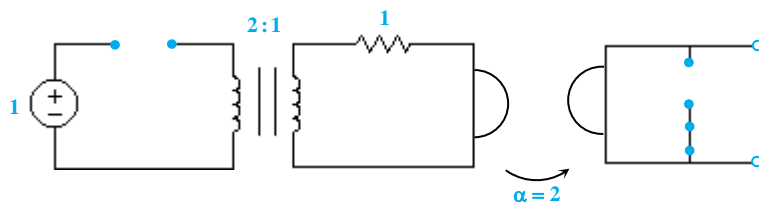
۲۳- گزینه «۴» با توجه به شکل مدار داریم:



$$\begin{cases} V_{1a} = 2V_r \rightarrow V_1 = 3V_r \\ V_{1b} = V_r \\ I_r = I_{2a} + I_{2b} = -2I_1 + I_{2b} \\ I_{2b} + I_1 = \frac{V_r}{10 + j10} \end{cases} \rightarrow I_r = -3I_1 + \frac{V_r}{10 + j10}$$

$$\Rightarrow H = \begin{bmatrix} 0 & 3 \\ -3 & \frac{1}{10 + j10} \end{bmatrix}$$

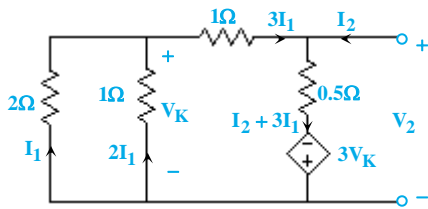
۲۴- گزینه «۴» با توجه به اینکه در زمان بی‌نهایت خازن مدار باز شده و سلف بی‌نهایت می‌شود، بنابراین در $t = \infty$ مدار به شکل زیر خواهد بود:



$$V_0 = 0$$

از آنجا که در $t = \infty$ ولتاژ ورودی به خروجی منتقل نمی‌شود، بنابراین داریم:

۲۵- گزینه «۱» با توجه به تعریف پارامتر g_{12} به صورت زیر، دو سر ورودی مدار را اتصال کوتاه کرده و سپس I_2 را بر حسب I_1 به دست می آوریم:



$$g_{12} = \frac{I_2}{I_1} \Big|_{V_1=0}$$

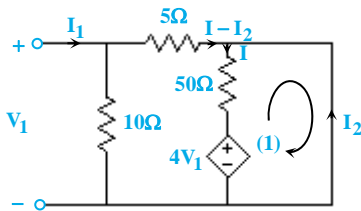
$$V_K = -2I_1 \quad (1)$$

$$V_2 = -2I_1 - 3I_1 = -5I_1 \quad (2)$$

$$V_2 = 0 / \Delta(I_1 + 3I_1) - 3V_K \xrightarrow{(1)} V_2 = 0 / \Delta I_1 + 7 / \Delta I_1 \quad (3)$$

$$(2), (3) \Rightarrow -5I_1 = 0 / \Delta I_1 + 7 / \Delta I_1 \Rightarrow -12 / \Delta I_1 = 0 / \Delta I_1 \Rightarrow \frac{I_2}{I_1} = -\frac{1}{25}$$

۲۶- گزینه «۱» پارامتر خواسته شده همان t_{12} می باشد که برای محاسبه ی آن باید قطب دوم مدار اتصال کوتاه شده و نسبت $\frac{V_2}{-I_1}$ محاسبه شود.

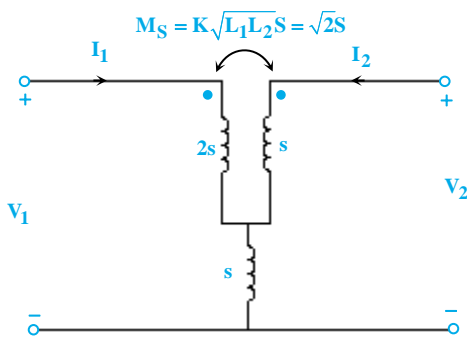


$$\text{KVL}(1): 5 \cdot I + 4V_1 = 0 \Rightarrow I = -0.8V_1$$

$$\text{KVL}(\text{حلقه بیرونی}): V_1 = 5(I - I_2) = -0.4V_1 - 5I_2$$

$$\Rightarrow 1.4V_1 = -5I_2 \Rightarrow \frac{V_1}{-I_2} = \frac{25}{7} \Omega$$

۲۷- گزینه «۱» با اعمال KVL در حلقه های چپ و راست مدار داریم:



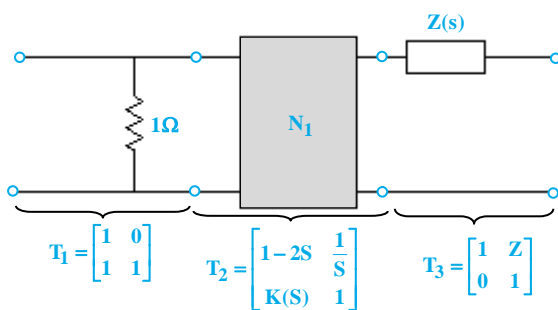
$$\text{KVL}(\text{سمت چپ}): V_1 = 3sI_1 + (\sqrt{2} + 1)sI_2 \quad (1)$$

$$\text{KVL}(\text{سمت راست}): V_2 = (\sqrt{2} + 1)sI_1 + 2sI_2 \quad (2)$$

$$(1), (2) \Rightarrow \begin{cases} V_1 = \frac{3}{1 + \sqrt{2}} + (\sqrt{2} - 5)sI_2 \\ I_1 = \frac{3V_2}{(\sqrt{2} + 1)s} + \frac{2I_2}{1 + \sqrt{2}} \end{cases} \rightarrow T = \begin{bmatrix} \frac{3}{1 + \sqrt{2}} & (\sqrt{2} - 5)s \\ \frac{1}{(\sqrt{2} + 1)s} & \frac{-2}{1 + \sqrt{2}} \end{bmatrix}$$

۲۸- گزینه «۴» برای این که یک دوقطبی متقابل و متقارن باشد، باید دو شرط مقابل برای ماتریس انتقال آن محقق شود:

$$\det(T) = 1, \quad T_{11} = T_{22}$$



$$T_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad T_2 = \begin{bmatrix} 1 - 2S & \frac{1}{S} \\ K(S) & 1 \end{bmatrix}, \quad T_3 = \begin{bmatrix} 1 & Z \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

اکنون باید با محاسبه ماتریس T چگونگی تحقق دو شرط فوق را بررسی نماییم. می دانیم که در شبکه های متوالی، ماتریس انتقال کل برابر حاصل ضرب ماتریس انتقال تک تک شبکه هاست. در شبکه فعلی داریم:

$$T = T_1 \times T_2 \times T_3$$

قبل از محاسبه ماتریس انتقال کل، شرط تقابل دوقطبی N را بررسی می کنیم:

$$\det(T) = \det(T_1 \times T_2 \times T_3) = \det(T_1) \times \det(T_2) \times \det(T_3) = \det \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \times \det \begin{bmatrix} 1 - 2S & \frac{1}{S} \\ K(S) & 1 \end{bmatrix} \times \det \begin{bmatrix} 1 & Z \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$= 1 \times (1 - 2S - \frac{K(S)}{S}) \times 1 = 1 - 2S - \frac{K(S)}{S} \Rightarrow \det(T) = 1 \Rightarrow 1 - 2S - \frac{K(S)}{S} = 1 \Rightarrow K(S) = -2S^2$$



با معلوم شدن مقدار $K(S)$ ، حال مقدار T را محاسبه می‌کنیم:

$$T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1-2S & \frac{1}{S} \\ -2S^2 & 1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 & Z \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1-2S & \frac{1}{S} \\ 1-2S-2S^2 & \frac{1}{S}+1 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 1 & Z \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1-2S & Z(1-2S)+\frac{1}{S} \\ 1-2S-2S^2 & Z(1-2S-2S^2)+1+\frac{1}{S} \end{bmatrix}$$

حال شرط تقارن را چک می‌کنیم:

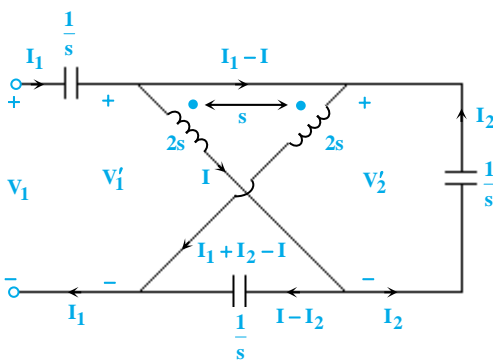
$$T_{11} = T_{22} \Rightarrow 1-2S = Z(1-2S-2S^2)+1+\frac{1}{S} \Rightarrow Z(S) = \frac{2S^2+1}{S(2S^2+2S-1)}$$

در نهایت داریم:

$$T_{12} = Z(1-2S)+\frac{1}{S} = \frac{(2S^2+1)(1-2S)}{S(2S^2+2S-1)} + \frac{1}{S} = \frac{2S^2-4S^2+1-2S+2S^2+2S-1}{S(2S^2+2S-1)} = \frac{4S^2-4S^2}{S(2S^2+2S-1)} = \frac{4S(1-S)}{2S^2+2S-1}$$

۲۹- گزینه «۲» با توجه به تعریف t_{22} داریم:

$$t_{22} = \frac{I_1}{-I_2} \Big|_{V_2=0}$$



بنابراین قطب دوم مدار را اتصال کوتاه کرده و بهره‌ی جریان مورد نظر را محاسبه می‌کنیم:

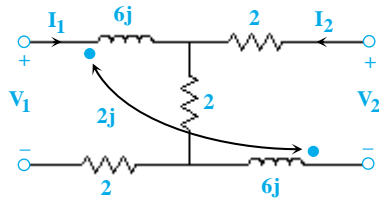
$$\text{KVL: } 2s(I_1 + I_2 - I) + sI = 2sI + s(I_1 + I_2 - I) + \frac{1}{s}(I - I_2) = V_1'$$

$$\Rightarrow s(I_1 + I_2 - I) = sI + \frac{1}{s}(I - I_2) \Rightarrow sI_1 + (s + \frac{1}{s})I_2 = (2s + \frac{1}{s})I \quad (1)$$

$$\Rightarrow sI_1 + (s + \frac{1}{s})I_2 = -sI \quad (2)$$

$$\text{KVL: } V_2' = 2sI + s(I_1 + I_2 - I) = -\frac{I_2}{s}$$

$$(1), (2) \rightarrow (2s + \frac{1}{s})I = -sI \Rightarrow I = 0 \Rightarrow sI_1 + \frac{s^2+1}{s}I_2 = 0 \rightarrow \frac{I_1}{-I_2} = 1 + \frac{1}{s^2}$$



۳۰- گزینه «۴» با توجه به تعریف h_{12} داریم:

$$h_{12} = \frac{V_1}{V_2} \Big|_{I_1=0}$$

بنابراین قطب اول را مدار باز کرده و ولتاژ را محاسبه می‌کنیم:

$$V_2 = j6I_2 - j2I_1 + 2I_2 + 2(I_1 + I_2) = (4 + j6)I_2 + (2 - j2)I_1 \xrightarrow{I_1=0} V_2 = (4 + j6)I_2$$

$$V_1 = j6I_1 - j2I_2 + 2(I_1 + I_2) + 2I_1 \Rightarrow V_1 = (4 + j6)I_1 + (2 - j2)I_2 \xrightarrow{I_1=0} V_1 = (2 - j2)I_2$$

$$\Rightarrow \frac{V_1}{V_2} = \frac{2 - j2}{4 + j6} = \frac{-1 - j5}{13}$$

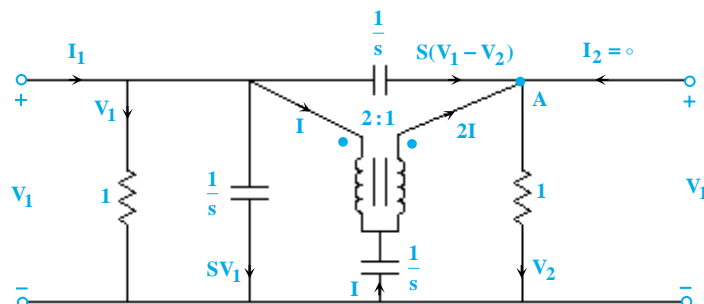
۳۱- گزینه «۲» برای محاسبه‌ی Z_{11} ، قطب دوم مدار تست قبل را مدار باز کرده و امپدانس دیده شده از دو سر قطب اول را محاسبه می‌کنیم:

$$Z_{11} = 2 + 2 + j6 = 4 + j6$$

۳۲- گزینه «۲» با توجه به تعریف t_{11} داریم:

$$t_{11} = \frac{V_1}{V_2} \Big|_{I_2=0}$$

بنابراین قطب دوم مدار را باز کرده و بهره‌ی ولتاژ مورد نظر را بدست می‌آوریم:



$$\text{KCL(A)} : s(V_1 - V_r) + rI = V_r \Rightarrow sV_1 + rI = (s+1)V_r \quad (1)$$

$$\text{نسبت تبدیل ترانس} : 2 \rightarrow (V_1 + \frac{I}{s}) = 2(V_r + \frac{I}{s}) \Rightarrow V_1 - \frac{I}{s} = 2V_r \quad (2)$$

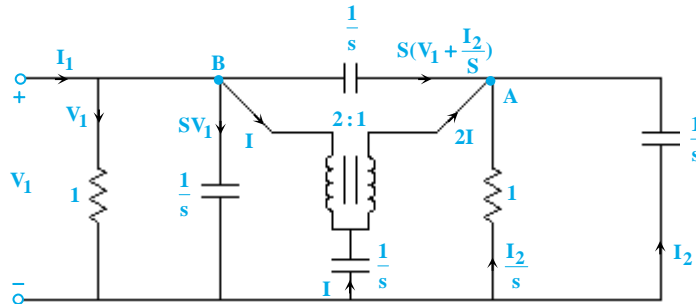
$$(1), (2) \rightarrow sV_1 + rI + 2s(V_1 - 2V_r) = (s+1)V_r$$

$$\Rightarrow 3sV_1 = (\Delta s + 1)V_r \Rightarrow \frac{V_1}{V_r} = \frac{\Delta s + 1}{3s} = \frac{\Delta}{3} + \frac{1}{3s}$$

$$t_{rr} = \frac{I_1}{-I_r} \Big|_{V_r=0}$$

۳۳- گزینه «۱» با توجه به تعریف t_{rr} داریم:

بنابراین قطب دوم مدار را اتصال کوتاه کرده و بهره‌ی جریان را محاسبه می‌کنیم:



$$\text{KCL(A)} : s(V_1 + \frac{I_r}{s}) + rI + I_r + \frac{I_r}{s} = 0 \Rightarrow sV_1 + I_r(r + \frac{1}{s}) = -rI \quad (1)$$

$$\text{KCL(B)} : I_1 = V_1 + sV_1 + I + s(V_1 + \frac{I_r}{s}) \Rightarrow I_1 = V_1(2s+1) + I_r + I \quad (2)$$

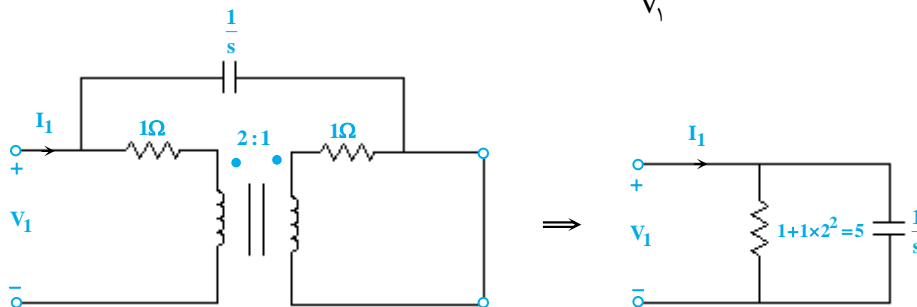
$$\text{نسبت تبدیل ترانس} : 2 \Rightarrow V_1 + \frac{I}{s} = 2(\frac{I}{s} - \frac{I_r}{s}) \Rightarrow sV_1 + rI_r = I \quad (3)$$

$$(1), (2), (3) \rightarrow I_1 = -(r + \frac{r}{s} + \frac{1}{rs}) I_r \rightarrow t_{rr} = r + \frac{r}{s} + \frac{1}{rs}$$

$$y_{11} = \frac{I_1}{V_1} \Big|_{V_r=0}$$

۳۴- گزینه «۳» با توجه به تعریف y_{11} داریم:

بنابراین قطب دوم مدار را اتصال کوتاه کرده و نسبت $\frac{I_1}{V_1}$ را محاسبه می‌کنیم:



$$\Rightarrow V_1 = \frac{\Delta}{\Delta s + 1} I_1 = \frac{\Delta}{\Delta s + 1} I_1 \Rightarrow I_1 = s + \frac{1}{\Delta} = s + 0/2$$

۳۵- گزینه «۱» با توجه به اینکه اگر دوقطبی فاقد منبع وابسته باشد، دوقطبی متقابل و یا هم‌پاسخ است بنابراین حتماً گزینه‌ی ۱ پاسخ سؤال می‌باشد.



۳۶- گزینه «۴» با توجه به مدار داریم:

$$\begin{cases} I_1 = 0 \\ V_2 = 2V_1 \end{cases} \Rightarrow T = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, G = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$$

از آنجا که نمی‌توانیم I_2 را برحسب V_1 و V_2 بنویسیم، بنابراین ماتریس Y تعریف نمی‌شود.
از آنجا که نمی‌توانیم V_1 و V_2 را برحسب I_1 و I_2 بنویسیم، بنابراین ماتریس Z تعریف نمی‌شود.
از آنجا که نمی‌توانیم I_2 را برحسب I_1 و V_2 بنویسیم، بنابراین ماتریس H تعریف نمی‌شود.

$$V_1 = 0, V_2 = 2I_1 \rightarrow Z = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 2 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, T = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$$

۳۷- گزینه «۱» با توجه به مدار داریم:

از آنجا که نمی‌توان I_2 را برحسب V_1 و V_2 نوشت بنابراین ماتریس Y وجود ندارد.
از آنجا که نمی‌توان I_2 را برحسب V_1 و I_1 نوشت بنابراین ماتریس H وجود ندارد.
از آنجا که نمی‌توان I_1 را برحسب V_1 و I_2 نوشت بنابراین ماتریس G وجود ندارد.

$$I_1 = 0, I_2 = -4V_1 \rightarrow y = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ -4 & 0 \end{bmatrix}, T = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 4 \end{bmatrix}$$

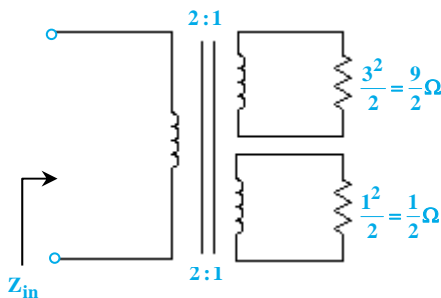
۳۸- گزینه «۲» با توجه به مدار داریم:

با مشاهده‌ی گزینه‌ها به راحتی می‌توان به گزینه‌ی ۲ رسید.

۳۹- گزینه «۴» با توجه به مدار داریم:

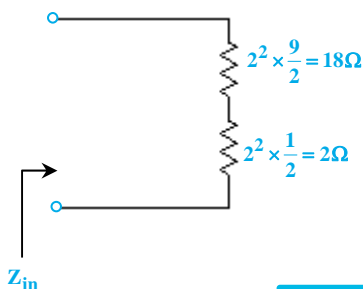
$$V_1 = 0, V_2 = 6I_1 \rightarrow Z = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 6 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, T = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 6 & 0 \end{bmatrix}$$

۴۰- گزینه «۳» با توجه به اینکه در ژیراتور امپدانس ورودی برابر است با $\frac{\alpha^2}{Z_{out}}$ ، مقاومت‌های موجود در سمت راست ژیراتور را به سمت چپ انتقال



می‌دهیم. بنابراین داریم:

حال مقاومت‌ها را به سمت اولیه‌ی ترانس انتقال می‌دهیم:

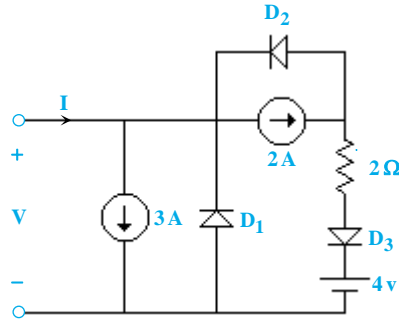
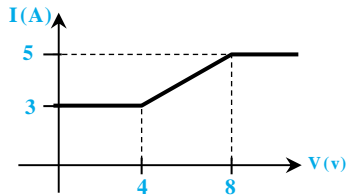


$$\Rightarrow Z_{in} = 2 + 18 = 20 \Omega$$

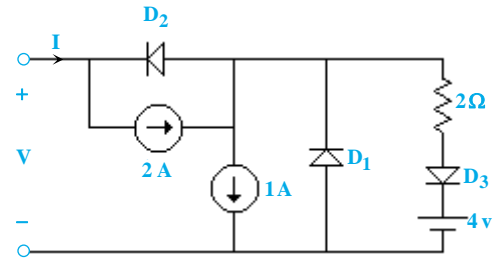
فصل دوازدهم

«مدارهای غیر خطی، تقویت کننده عملیاتی و انتگرال کانولوشن»

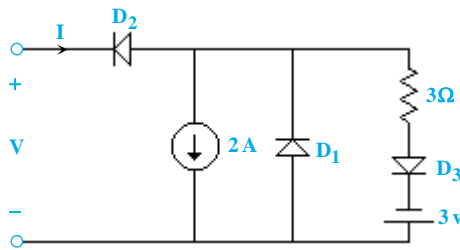
مثال ۱: کدامیک از مدارهای زیر دارای منحنی $(I-V)$ به صورت زیر است؟



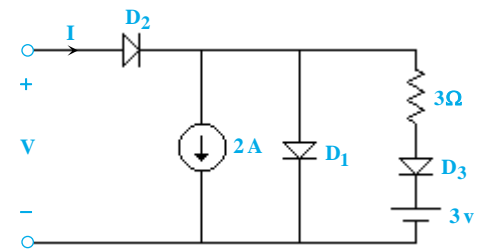
(۲)



(۱)

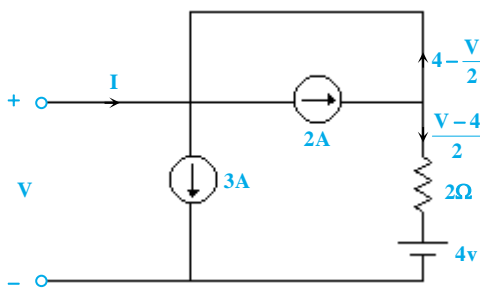


(۴)



(۳)

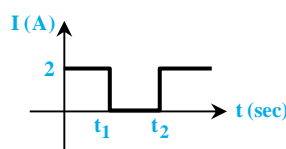
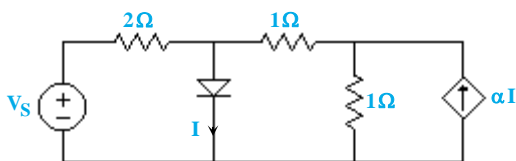
پاسخ: گزینه «۲» با دقت در گزینه‌های (۳) و (۴) دیده می‌شود که مقاومت موجود در آنها برابر 2Ω است. پس در این حالت در صورت تأثیر مقاومت 2Ω مذکور در منحنی $(I-V)$ ، باید شیب نمودار برابر $\frac{1}{2}$ شود. ولی با توجه به نمودار $(I-V)$ در صورت سؤال، شیب مذکور برابر $\frac{1}{4}$ است. لذا این گزینه‌ها غلط هستند. در گزینه (۱)، اگر $V = 0$ فرض شود، دیود D_2 خاموش است و حداکثر جریان در این حالت برابر $2A$ است.



ولی در نمودار $(I-V)$ ، اگر $V = 0$ باشد، مقدار $I = 3A$ است. لذا این گزینه نیز غلط است. بنابراین تنها گزینه باقی‌مانده، گزینه (۲) است و این گزینه تست می‌باشد. برای کامل شدن حل سؤال به تحلیل مدار گزینه (۲) می‌پردازیم. در صورتی که V بین 0 تا 4 ولت باشد، دیودهای D_2 و D_1 خاموش و دیود D_3 روشن است. در این صورت جریان I برابر $3A$ است. در این حالت منبع جریان $2A$ در دیود D_3 می‌چرخد. در بازه $4 < V < 8$ ، دیود D_1 خاموش و دیودهای D_2 و D_3 روشن هستند. در این حالت مدار به شکل روبرو عمل کرده و رابطه $I = \frac{V}{2} + 1$ برقرار است.

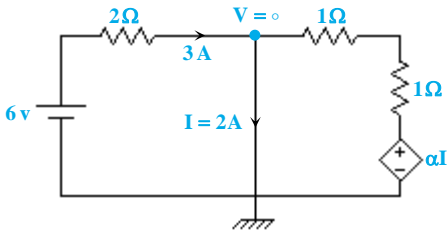
در ادامه اگر $V > 8$ باشد، دیودهای D_1 و D_2 خاموش و دیود D_3 روشن است. در این حالت جریان I برابر با جمع جریان‌های منابع جریان $2A$ و $3A$ یعنی $5A$ خواهد بود.

مثال ۲: در مدار زیر منبع ولتاژ V_S به صورت پالس مربعی با پیک ۶ ولت است. حال مقدار α کدام باشد تا نمودار جریان I به صورت زیر باشد؟



- ۱ (۱)
- ۱ (۲)
- ۲ (۳)
- ۲ (۴)

پاسخ: گزینه «۲» برای عبور جریان I به اندازه $2A$ ، در حالتی که $V_S > 0$ باشد، باید دیود هدایت کرده و اتصال کوتاه شود. حال با تبدیل منابع در سمت راست مدار و اتصال کوتاه کردن دیود، در گره بالای مدار KCL می‌زنیم.

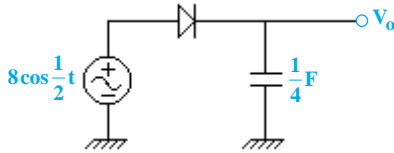


$$3 = I + \frac{0 - \alpha I}{2}$$

$$I = 2A \Rightarrow 3 = 2 + \frac{-2\alpha}{2} \Rightarrow \alpha = -1$$

دقت کنید که به ازای $V_S < 0$ دیود هدایت نمی‌کند و جریان I صفر است.

مثال ۳: در مدار زیر معادله ولتاژ V_0 کدام است؟



(۱) ۸

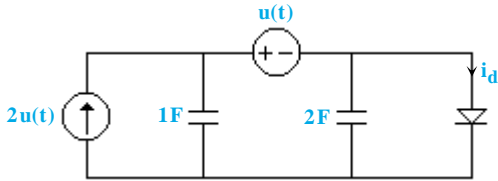
(۲) -۸

(۳) $8\sin\frac{1}{2}t$

(۴) $4\sin\frac{1}{2}t$

پاسخ: گزینه «۱» خازن در ابتدای شروع کارکرد مدار بصورت آبی به اندازه پیک ولتاژ ورودی یعنی ۸V شارژ می‌شود و پس از رسیدن خازن به حداکثر ولتاژ، دیود به علت ولتاژ منفی دو سرش، خاموش شده و هدایتی نخواهد داشت. لذا ولتاژ روی خازن ثابت می‌ماند و برابر ۸ ولت DC خواهد بود.

مثال ۴: در مدار شکل زیر ولتاژ اولیه‌ی خازن‌ها صفر و دیود ایده‌آل است. چند ثانیه بعد دیود روشن می‌شود؟



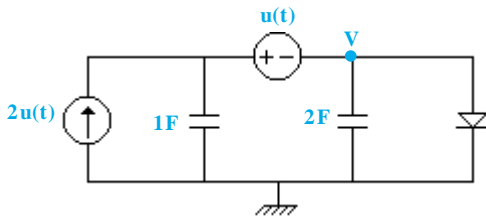
(۱) ۰/۵

(۲) ۰/۶

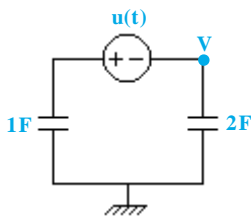
(۳) ۰/۸

(۴) ۱

پاسخ: گزینه «۱»



دیود زمانی روشن می‌شود که ولتاژ دو سرش یعنی ولتاژ V در مدار روبرو بزرگتر از صفر شود. بنابراین باید ولتاژ V را محاسبه کنیم که برای این کار از جمع آثار استفاده می‌کنیم.



ابتدا اثر منبع ولتاژ را در نظر گرفته و ولتاژ V را با استفاده از قانون تقسیم ولتاژ روی خازن‌ها محاسبه می‌کنیم.

$$V = -\frac{1}{2+1} \times u(t) = -\frac{1}{3}u(t)$$

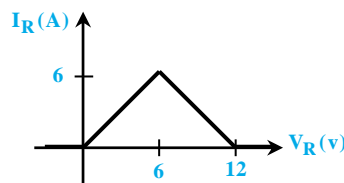
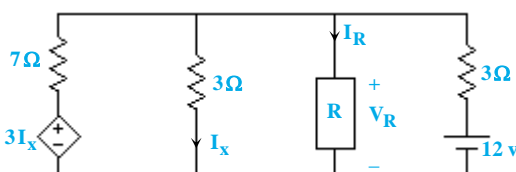
حال اثر منبع جریان را در نظر می‌گیریم:

$$i = \frac{2}{3} \times 2u(t) = \frac{4}{3}u(t) \Rightarrow V = \frac{1}{C} \int i dt = \frac{2}{3}t u(t)$$

در نهایت داریم:

$$V = \frac{2}{3}tu(t) - \frac{1}{3}u(t) > 0 \Rightarrow t > 0.5s$$

مثال ۵: منحنی مشخصه یک مقاومت غیرخطی به صورت زیر ترسیم شده است. در این مدار مقدار جریان I_R کدام است؟



(۱) ۲/۴A

(۲) ۳/۴A

(۳) ۴/۳A

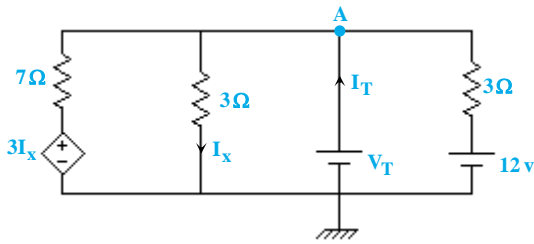
(۴) ۶/۲A



✓ پاسخ: گزینه «۱» ابتدا از دو سر مقاومت غیرخطی، مدار معادل تونن دیده می‌شود. برای این منظور در دو نقطه مذکور به مدار، V_T اعمال شده و جریان I_T اندازه‌گیری می‌شود. با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$I_T = I_x + \frac{V_T - 12}{3} + \frac{V_T - 3I_x}{7} \quad (1) \quad \text{و} \quad I_x = \frac{V_T}{3} \quad (2)$$

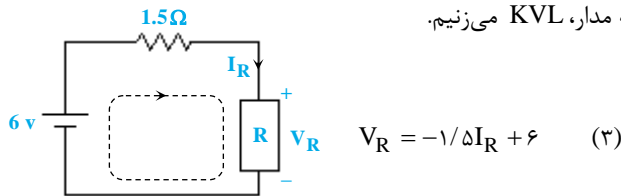
با ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:



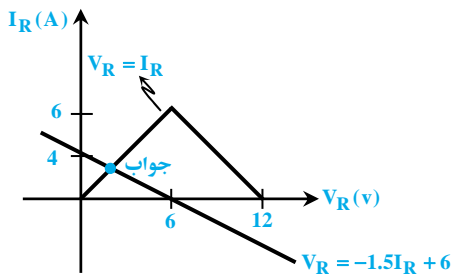
$$I_T = \frac{V_T}{3} + \frac{V_T - 12}{3} + \frac{V_T - 3(\frac{V_T}{3})}{7}$$

$$\Rightarrow V_T = 1/\Delta I_T + 6 \Rightarrow \begin{cases} R_{th} = 1/\Delta \Omega \\ V_{th} = 6V \end{cases}$$

با معادل‌گذاری مدار معادل تونن از دو سر المان غیرخطی، در حلقه مدار، KVL می‌زنیم.

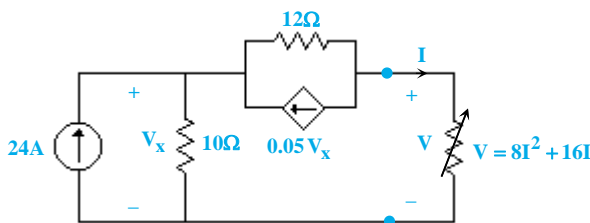


با ترسیم معادله (۳) در دستگاه مختصات $(I_R - V_R)$ مربوط به المان غیرخطی داریم:

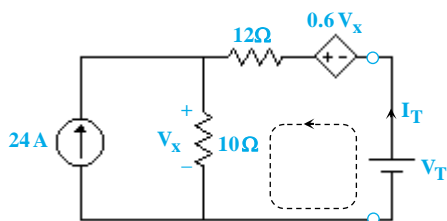


$$\begin{cases} V_R = I_R \\ V_R = -1/\Delta I_R + 6 \end{cases} \Rightarrow I_R = -1/\Delta I_R + 6 \Rightarrow I_R = \frac{6}{2/\Delta} = 2/4A$$

🔗 مثال ۶: در مدار مقابل جریان I برحسب آمپر کدام است؟



- ۱ (۱)
- ۲ (۲)
- ۳ (۳)
- ۴ (۴)



✓ پاسخ: گزینه «۲» ابتدا از دو سر المان غیرخطی، مدار معادل تونن دیده می‌شود. با تبدیل منابع در بالای مدار و نوشتن KVL در حلقه سمت راست داریم:

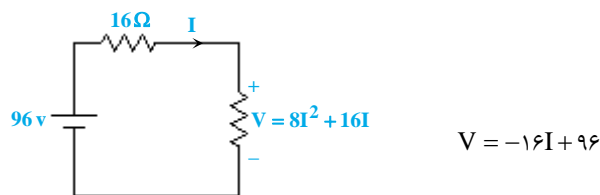
$$V_T = -0/6V_x + 12I_T + V_x \quad (1)$$

$$V_x = (24 + I_T) \times 10 \quad (2)$$

با ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:

$$\Rightarrow V_T = 0/4 \times (24 + I_T) \times 10 + 12I_T \Rightarrow V_T = 16I_T + 96 \Rightarrow \begin{cases} R_{th} = 16\Omega \\ V_{th} = 96V \end{cases}$$

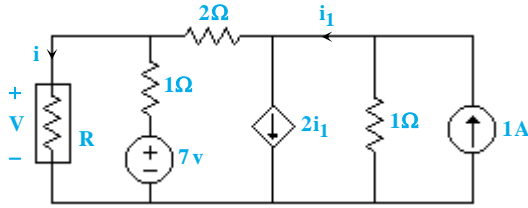
با جایگذاری مدار معادل تونن و نوشتن KVL در حلقه مدار داریم:



$$8I^2 + 16I = -16I + 96 \Rightarrow 8I^2 + 32I - 96 = 0 \Rightarrow I = 2A$$

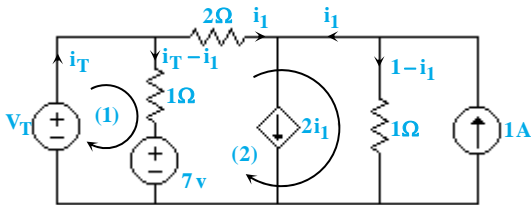
با جایگذاری معادله مقاومت غیرخطی در رابطه بالا داریم:

مثال ۷: اگر در مدار شکل زیر مقاومت R غیرخطی با مشخصه $i = 2(V^2 - V)$ باشد، ولتاژ V بر حسب ولت کدام است؟



- (۱) ۲
- (۲) -۲
- (۳) ±۲
- (۴) ±۴

پاسخ: گزینه «۳» ابتدا مدار معادل تونن را از دو سر مقاومت به دست می‌آوریم. بدین منظور جریان تمام شاخه‌ها را مطابق شکل زیر مشخص می‌کنیم؛ حال داریم:



$$\text{KVL (2): } 2i_1 + 1 \times (1 - i_1) - 7 - 1 \times (i_T - i_1) = 0$$

$$\Rightarrow i_1 = 3 + \frac{i_T}{2} \quad (1)$$

$$\text{KVL (1): } V_T = 1 \times (i_T - i_1) + 7 \xrightarrow{(1)} V_T = \frac{i_T}{2} + 4$$

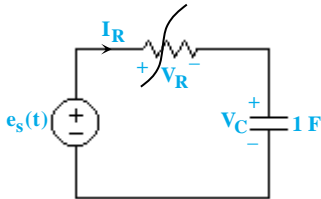
حال با قرار دادن مقاومت غیرخطی در دو سر مدار معادل داریم:

$$i = 2(V^2 - V)$$

با نوشتن رابطه KVL در حلقه‌ی (۱) داریم:

$$V = 4 - \frac{i}{2} = \frac{-2}{2}(V^2 - V) + 4 \Rightarrow V^2 - 4 = 0 \Rightarrow V = \pm 2V$$

مثال ۸: یک مقاومت غیرخطی با مشخصه $I_R = 10^{-3} V_R^2$ به طور سری با یک خازن یک فارادی قرار گرفته است. پس از چه مدت زمان ولتاژ خازن به ۵ ولت می‌رسد؟ (خازن در ابتدا بدون ولتاژ بوده است. منبع ولتاژ $e_s(t) = 10u(t)$ است.)



- (۱) $t = 10s$
- (۲) $t = 15s$
- (۳) $t = 20s$
- (۴) هیچکدام

$$e_s(t) = V_C + V_R \Rightarrow 10 = V_C + V_R \quad (1)$$

پاسخ: گزینه «۲» با نوشتن KVL در مدار داریم:

$$I_R = I_C = C \frac{dV_C}{dt} \Rightarrow I_R = 10^{-3} V_R^2 = \frac{dV_C}{dt}$$

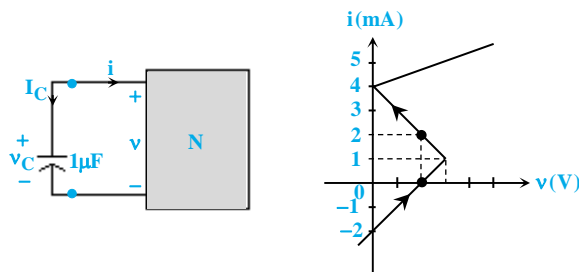
با جایگذاری V_R بدست آمده از رابطه (۱) داریم:

$$V_R = 10 - V_C \Rightarrow 10^{-3} (10 - V_C)^2 = \frac{dV_C}{dt} \Rightarrow \frac{dV_C}{10^{-3} (10 - V_C)^2} = dt$$

با انتگرال‌گیری از طرفین رابطه بالا در بازه ولتاژی ۰ تا ۵ ولت داریم:

$$\int_0^{V_C} \frac{dV_C}{10^{-3} (10 - V_C)^2} = \int_0^t dt \Rightarrow \frac{500}{(10 - V_C)^2} \Big|_0^5 = t \Rightarrow t = \frac{500}{25} - \frac{500}{100} = 15 \text{sec}$$

مثال ۹: با توجه به مدار شکل زیر، در صورتی که داشته باشیم $i_C(0) = -2 \text{mA}$ و $V(0) = 2V$ مدت زمانی که طول می‌کشد تا ولتاژ دو سر خازن صفر شود، چند میکروثانیه است و آیا این نقطه یک نقطه‌ی کار پایدار می‌تواند باشد؟ (نمودار $i-v$ رسم شده مربوط به دو قطبی N می‌باشد.)



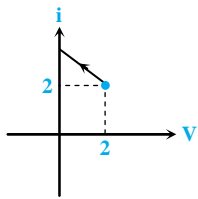
- (۱) $\text{Ln} 2$ ، خیر
- (۲) $\text{Ln} 4$ ، بله
- (۳) $\text{Ln} 2$ ، بله
- (۴) $\text{Ln} 4$ ، خیر



$i(0) = -i_C(0) = 2\text{mA}$, $V(0) = 2\text{V}$

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به نمودار $i-v$ و شرایط اولیه داریم:

در این حالت جریان i مثبت است، یعنی خازن در حال تخلیه می‌باشد. بنابراین ولتاژ خازن رو به کاهش می‌رود؛ به این دلیل روی منحنی نشان داده شده از نقطه‌ی $(2, 2)$ به نقطه‌ی $(0, 4)$ خواهیم رفت. لذا داریم:



معادله‌ی مسیر $i = -V + 4$

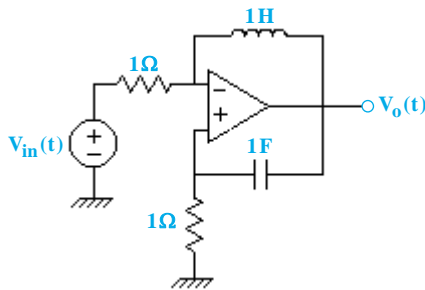
$$C \frac{dV_C}{dt} = i_C \Rightarrow 10^{-6} \frac{dV}{dt} = -i = V - 4$$

$$\Rightarrow \frac{dV}{dt} - 10^6 V = -4 \times 10^6 \Rightarrow V(t) = -2e^{10^6 t} + 4$$

برای به‌دست آوردن زمان صفر شدن ولتاژ کافی است مقدار $V(t)$ را برابر با صفر قراردهیم:

$$V(t) = 0 \rightarrow -2e^{10^6 t} + 4 = 0 \rightarrow e^{10^6 t} = 2 \rightarrow t = \text{Ln}2 \times 10^{-6} = \text{Ln}2 (\mu\text{s})$$

این نقطه یک نقطه‌ی کار پایدار نیست، زیرا در این نقطه مقدار جریان i مثبت است، بنابراین ولتاژ باید کاهش داشته باشد؛ به همین دلیل در این نقطه یک پرش جریان خواهیم داشت.



مثال ۱۰: تابع انتقال $\frac{V_o(S)}{V_{in}(S)}$ در مدار زیر کدام است؟

(۲) $\frac{S}{S+1}$

(۱) $\frac{S}{S-1}$

(۴) $\frac{1}{S+1}$

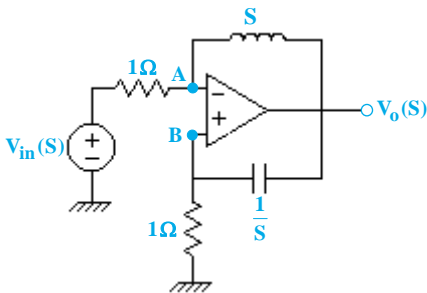
(۳) $\frac{1}{S-1}$

پاسخ: گزینه «۱» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس و با توجه به برابری ولتاژ پایه‌های ورودی مثبت و منفی در آپامپ (به علت وجود فیدبک)

$$\frac{V_A - V_{in}(S)}{1} + \frac{V_A - V_o(S)}{S} = 0 \Rightarrow V_A = \frac{V_{in}(S) \times S + V_o(S) \times 1}{1+S} \quad (1)$$

در گره A، KCL می‌زنیم.

با نوشتن KCL در گره B داریم:

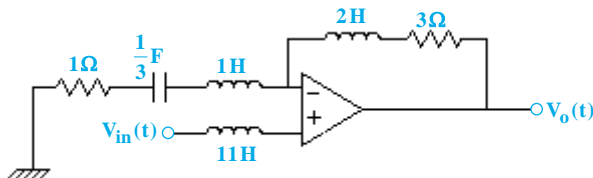


$$\frac{V_B - V_o(S)}{\frac{1}{S}} + \frac{V_B}{1} = 0 \Rightarrow V_B = \frac{SV_o(S)}{1+S} \quad (2)$$

با ترکیب روابط (۱) و (۲) و با توجه به برابری $V_A = V_B$ داریم:

$$\frac{SV_o(S)}{1+S} = \frac{SV_{in}(S) + V_o(S)}{1+S} \Rightarrow V_o(S)[S-1] = SV_{in}(S) \Rightarrow \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)} = \frac{S}{S-1}$$

مثال ۱۱: در مدار زیر قطب‌های تابع انتقال $\frac{V_o(S)}{V_{in}(S)}$ کدام است؟



(۱) $-\frac{1}{2} \pm 0.36j$

(۲) $-\frac{1}{2} \pm 1.65j$

(۳) $-1 \pm 0.36j$

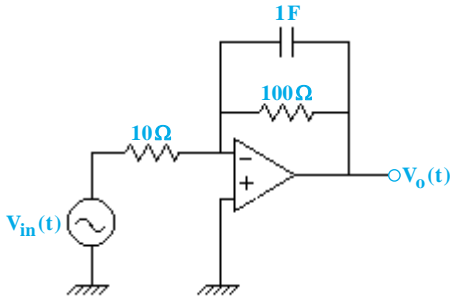
(۴) $-1 \pm 1.65j$

پاسخ: گزینه «۲» با توجه به اینکه مدار یک تقویت‌کننده مثبت‌ساز است، مطابق با فرمول تابع انتقال این تقویت‌کننده داریم:

$$V_o(S) = V_{in}(S) \left[1 + \frac{2S+3}{1+\frac{2}{S}+S} \right] \Rightarrow \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)} = \frac{1+\frac{2}{S}+S+2S+3}{1+\frac{2}{S}+S} \Rightarrow \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)} = \frac{S+3+S^2+2S^2+2S}{S+3+S^2}$$

$$\Rightarrow \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)} = \frac{rS^2 + rS + r}{S^2 + S + r} \Rightarrow S^2 + S + r = 0 \Rightarrow \begin{cases} S_1 = -\frac{1}{r} + j1/65 \\ S_2 = -\frac{1}{r} - j1/65 \end{cases}$$

دقت شود که جریان سلف ۱۱H صفر بوده و بدون تأثیر می‌باشد.



مثال ۱۲: فرکانس طبیعی فیلتر پایین‌گذر روبرو کدام است؟

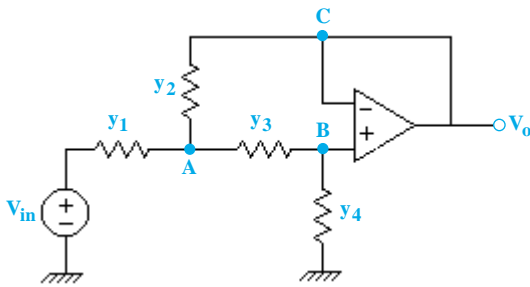
- (۱) $-\frac{1}{10}$
- (۲) -100
- (۳) $-\frac{1}{100}$
- (۴) -10

پاسخ: گزینه «۳» با توجه به اینکه تقویت‌کننده از نوع منفی‌ساز است، با استفاده از فرمول تابع تبدیل در این حالت داریم:

$$\frac{V_o(S)}{V_{in}(S)} = \frac{-\left(\frac{1}{S} \parallel 100\right)}{10} = \frac{-\frac{100}{S+100}}{10} \Rightarrow \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)} = \frac{-10}{S+100} = \frac{-10}{100S+10000} \Rightarrow H(S) = \frac{-10}{100S+10000}$$

$$100S+10000=0 \Rightarrow S = -\frac{10000}{100} = -100$$

با صفر قرار دادن مخرج H(S)، فرکانس طبیعی مدار بدست می‌آید:



مثال ۱۳: در مدار زیر تابع انتقال $\frac{V_o}{V_{in}}$ کدام است؟ (y_i ها همگی رسانایی هستند).

- (۱) $\frac{y_3 y_1}{y_1 y_2 + y_4 (y_1 + y_2)}$
- (۲) $\frac{y_1 y_2}{y_1 y_2 + y_3 (y_1 + y_2 + y_4)}$
- (۳) $\frac{y_1 y_2}{y_1 y_2 + y_3 (y_1 + y_2)}$
- (۴) $\frac{y_1 y_3}{y_1 y_3 + y_4 (y_1 + y_2 + y_3)}$

$$y_1(V_A - V_{in}) + y_2(V_A - V_B) + (V_A - V_C)y_2 = 0$$

پاسخ: گزینه «۴» با نوشتن KCL در گره A داریم:

با جایگذاری رابطه $V_o = V_C = V_B$ در رابطه بالا داریم:

$$y_1(V_A - V_{in}) + y_2(V_A - V_o) + y_2(V_A - V_o) = 0 \Rightarrow y_1 V_{in} = (y_1 + y_2 + y_2)V_A - (y_2 + y_2)V_o \quad (1)$$

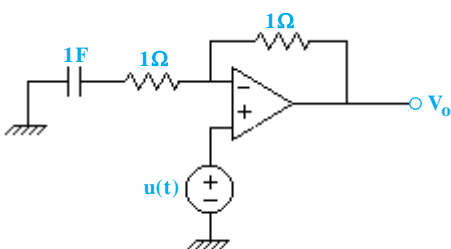
با نوشتن KCL در گره B و جایگذاری رابطه $V_o = V_C = V_B$ داریم:

$$y_4(V_B) + (V_B - V_A)y_2 = 0 \Rightarrow y_4(V_o) + (V_o - V_A)y_2 = 0 \Rightarrow V_A = \frac{1}{y_2}(y_2 + y_4)V_o \quad (2)$$

$$y_1 V_{in} = (y_1 + y_2 + y_2)\left(\frac{1}{y_2}(y_2 + y_4)V_o\right) - (y_2 + y_2)V_o \Rightarrow \frac{V_o}{V_{in}} = \frac{y_1 y_2}{y_1 y_2 + y_4 (y_1 + y_2 + y_2)}$$

با ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:

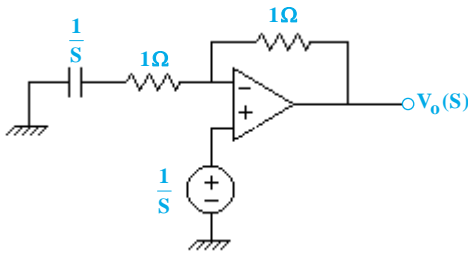
مثال ۱۴: پاسخ پله مدار زیر کدام است؟



- (۱) $(1 - e^{-t})u(t)$
- (۲) $(1 + e^{-t})u(t)$
- (۳) $e^{-t}u(t)$
- (۴) $-e^{-t}u(t)$



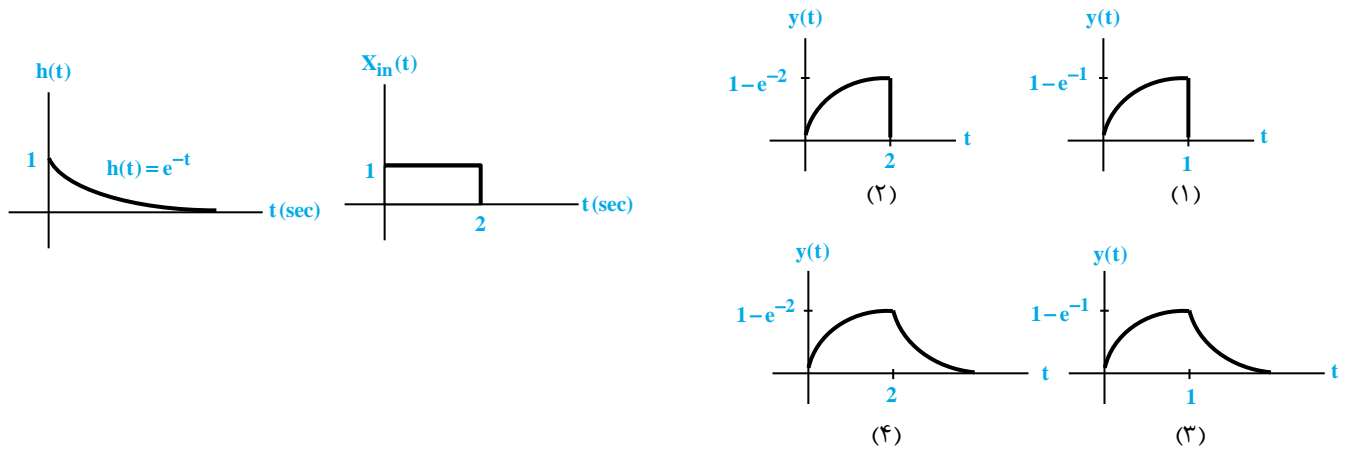
پاسخ: گزینه «۲» تقویت کننده از نوع مثبت ساز بوده و با استفاده از فرمول ولتاژ خروجی این تقویت کننده در حوزه فرکانس داریم:



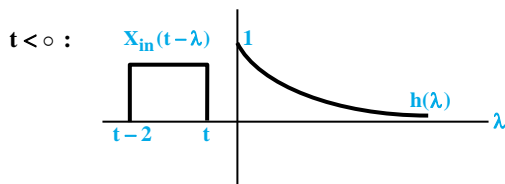
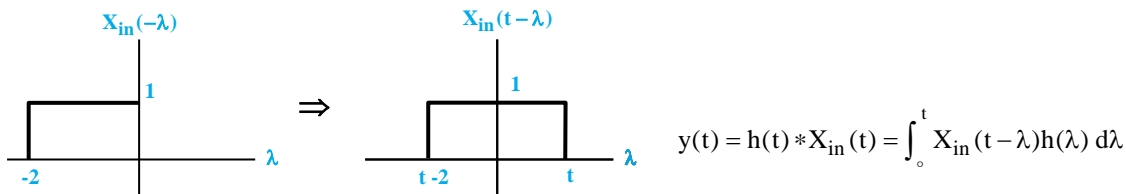
$$V_o(S) = \frac{1}{S} \times \left(1 + \frac{1}{1 + \frac{1}{S}}\right) \Rightarrow V_o(S) = \frac{1}{S} + \frac{1}{S+1}$$

$$\Rightarrow V_o(t) = u(t) + e^{-t}u(t) \Rightarrow V_o(t) = (1 + e^{-t})u(t)$$

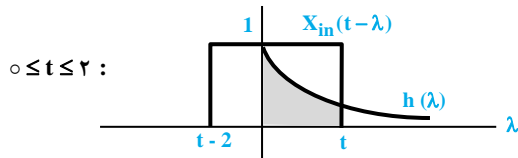
مثال ۱۵: در یک مدار، پاسخ حالت صفر با ورودی ضربه به صورت $h(t)$ می باشد. در صورتی که ورودی $X_{in}(t)$ به مدار اعمال شود، پاسخ خروجی کدام است؟



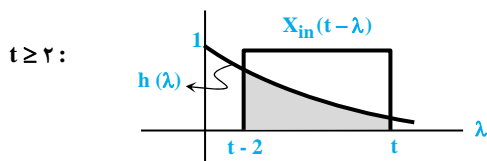
پاسخ: گزینه «۴» روش اول: برای بدست آوردن پاسخ خروجی، از انتگرال کانولوشن $h(t)$ و $X_{in}(t)$ استفاده می کنیم. لذا داریم:



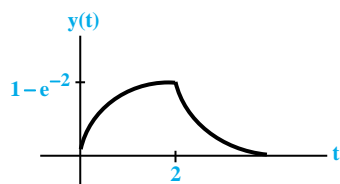
$$y(t) = 0$$



$$y(t) = \int_0^t 1 \times e^{-\lambda} d\lambda = -e^{-\lambda} \Big|_0^t = 1 - e^{-t}$$



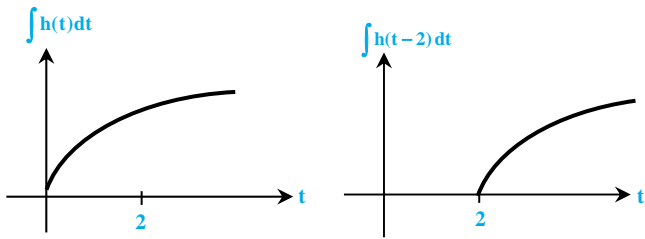
$$y(t) = \int_{t-2}^t 1 \times e^{-\lambda} d\lambda = -e^{-\lambda} \Big|_{t-2}^t \Rightarrow y(t) = e^{-t}(e^2 - 1)$$



با توجه به توابع بدست آمده فرم پاسخ به صورت زیر است:

$$\Rightarrow y(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ 1 - e^{-t} & 0 \leq t \leq 2 \\ (e^2 - 1)e^{-t} & t \geq 2 \end{cases}$$

روش دوم: می‌دانیم که پاسخ پله مدار برابر با انتگرال پاسخ ضربه مدار است. تابع ورودی مدار $u(t) - u(t-2)$ می‌باشد. در نتیجه خروجی مدار برابر است با:



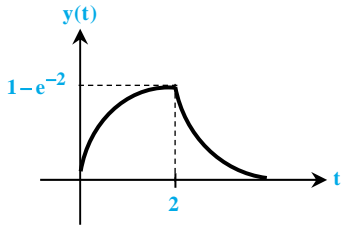
$$\int h(t) dt - \int h(t-2) dt$$

$$h(t) = e^{-t} \quad t > 0$$

$$h(t-2) = e^{-(t-2)} \quad t > 2$$

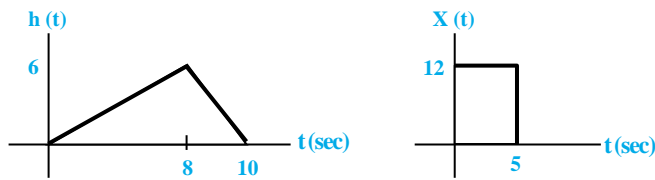
$$\int h(t) dt = \int_0^t e^{-\tau} d\tau = [-e^{-\tau}]_0^t = (1 - e^{-t})u(t)$$

$$\int h(t-2) dt = \int_2^t e^{-(\tau-2)} d\tau = [-e^{-(\tau-2)}]_2^t = [1 - e^{-(t-2)}]u(t-2)$$



$$\Rightarrow y(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ 1 - e^{-t} & 0 \leq t \leq 2 \\ e^{-(t-2)} - e^{-t} & t > 2 \end{cases}$$

مثال ۱۶: پاسخ ضربه یک مدار به صورت $h(t)$ تعریف شده است. در این مدار پاسخ حالت صفر خروجی به ورودی $X(t)$ کدام است؟



$$y(t) = \begin{cases} 4/5 t^2 & 0 \leq t < 5 \\ 4\Delta t - 112/5 & 5 \leq t < 8 \\ -22/5 t^2 + 40\Delta t - 155\Delta^2/5 & 8 \leq t < 10 \quad (2) \\ 247/5 + 4\Delta t - 4/5 t^2 & 10 \leq t < 13 \\ 18t^2 - 540t + 4050 & 13 \leq t < 15 \end{cases}$$

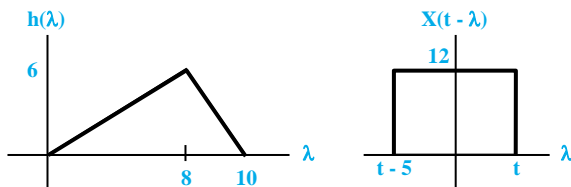
$$y(t) = \begin{cases} 3t & 0 \leq t < 5 \\ 4t^2 - 10/5 & 5 \leq t < 8 \\ 33t^2 - 2t - 1 & 8 \leq t < 10 \\ t - 3 & 10 \leq t < 15 \end{cases} \quad (1)$$

$$y(t) = \begin{cases} 3t^2 & 0 \leq t < 5 \\ 3t - 92/5 & 5 \leq t < 8 \\ -t^2 - 101t + 1620 & 8 \leq t < 10 \quad (4) \\ 247/5 - 4\Delta t - 4/5 t^2 & 10 \leq t < 13 \\ 30t^2 - 190t + 90 & 13 \leq t < 15 \end{cases}$$

$$y(t) = \begin{cases} 6t & 0 \leq t < 5 \\ \Delta t^2 - 11 & 5 \leq t < 8 \\ 40t^2 - 2t + 1 & 8 \leq t < 10 \\ t - 5 & 10 \leq t < 15 \end{cases} \quad (3)$$

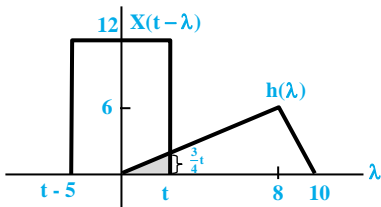
پاسخ: گزینه «۲» برای بدست آوردن پاسخ خروجی نسبت به ورودی مورد نظر، باید انتگرال کانولوشن $h(t)$ و $X(t)$ را محاسبه کرد. لذا داریم:

$$y(t) = h(t) * X(t)$$



$$h(t) = \begin{cases} \frac{3}{4}t & 0 \leq t \leq 8 \\ 4 - 3t + 30 & 8 \leq t \leq 10 \end{cases}$$

$0 \leq t < 5$:

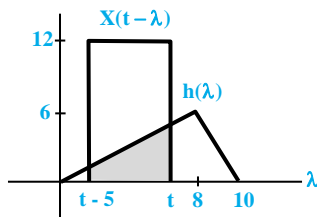


$$y(t) = \int_0^t \frac{3}{4} \lambda \times 12 d\lambda = \frac{9}{4} \lambda^2 \Big|_0^t = 4/5 t^2$$

برای بدست آوردن انتگرال کانولوشن در این بازه زمانی به جای استفاده از انتگرال می‌توان از حاصلضرب مساحت هاشور خورده در عدد ۱۲ نیز استفاده کرد.

$$y(t) = \frac{3}{4} t \times t \times \frac{1}{2} \times 12 = 4/5 t^2 \quad (\text{از روش دوم})$$

$5 \leq t < 8$:

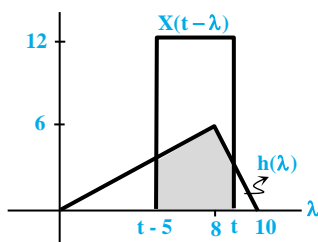


$$y(t) = \int_{t-5}^t \frac{3}{4} \lambda \times 12 d\lambda = \left(\frac{9}{2} \lambda^2 \right) \Big|_{t-5}^t = 4.5t^2 - 4.5(t-5)^2$$

$$y(t) = 4.5t^2 - 4.5t^2 + 45t - 4.5 \times 25 \Rightarrow y(t) = 4.5t - 112.5$$

در این قسمت نیز می‌توان انتگرال مذکور را از حاصلضرب مساحت هاشور خورده در عدد ۱۲ محاسبه کرد.

$8 \leq t < 10$:



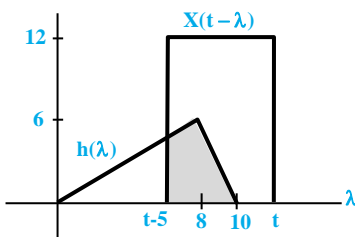
$$y(t) = \int_{t-5}^8 \frac{3}{4} \lambda \times 12 d\lambda + \int_8^t (-3\lambda + 30) \times 12 d\lambda$$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{9}{2} \lambda^2 \Big|_{t-5}^8 + (12 \times (\frac{-3}{2} \lambda^2 + 30\lambda)) \Big|_8^t$$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{9}{2} \times 64 - \left[\frac{9}{2} \times (t-5)^2 \right] + 12 \left(-\frac{3}{2} t^2 + 30t \right) - \left[12 \left(-\frac{3}{2} \times 64 + 30 \times 8 \right) \right]$$

$$\Rightarrow y(t) = -22.5t^2 + 40.5t - 1552.5$$

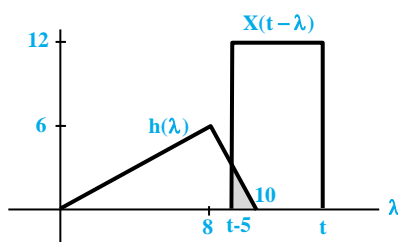
$10 \leq t < 13$:



$$y(t) = \int_{t-5}^{10} \frac{3}{4} \lambda \times 12 d\lambda + \int_{10}^t (-3\lambda + 30) \times 12 d\lambda$$

$$\Rightarrow y(t) = \frac{9}{2} \times 64 - \frac{4.5}{2} (t-5)^2 + 72 = 247.5 + 4.5t - 4.5t^2$$

$13 \leq t < 15$:



$$y(t) = \int_{t-5}^{10} (-3\lambda + 30) \times 12 d\lambda = \left[12 \left(-\frac{3}{2} \lambda^2 + 30\lambda \right) \right]_{t-5}^{10}$$

$$\Rightarrow y(t) = \left[12 \left(-\frac{3}{2} \times 10^2 + 30 \times 10 \right) \right] - \left[12 \left[-\frac{3}{2} (t-5)^2 + 30(t-5) \right] \right]$$

$$\Rightarrow y(t) = 18t^2 - 540t + 4050$$

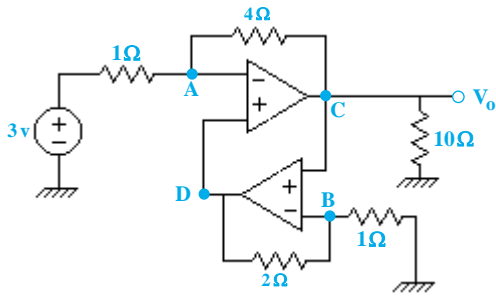
با توجه به توابع بدست آمده برای پاسخ خروجی داریم:

$$\Rightarrow y(t) = \begin{cases} 4.5t^2 & 0 \leq t < 5 \\ 4.5t - 112.5 & 5 \leq t < 8 \\ -22.5t^2 + 40.5t - 1552.5 & 8 \leq t < 10 \\ 247.5 + 4.5t - 4.5t^2 & 10 \leq t < 13 \\ 18t^2 - 540t + 4050 & 13 \leq t < 15 \end{cases}$$

روش حل دیگر این تست، نوشتن $X(t)$ بصورت مجموع دو تابع پله و سپس استفاده از انتگرال پاسخ ضربه در محاسبه خروجی مدار است:

$$X(t) = 12(u(t) - u(t-5)) \Rightarrow y(t) = 12 \int h(t) dt - 12 \int h(t-5) dt$$

مثال ۱۷: در مدار زیر مقدار توان مصرفی مقاومت ۱۰ اهمی بر حسب وات کدام است؟



- (۱) ۱/۳۲
- (۲) ۱/۰۲
- (۳) ۰/۰۵۱
- (۴) ۰/۰۷۳

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به اینکه ولتاژ پایه‌های مثبت و منفی در آپامپ در صورت وجود فیدبک منفی با هم برابر است، داریم:

$$(V_A = V_D), (V_B = V_C)$$

با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$\frac{V_A - 3}{1} + \frac{V_A - V_0}{4} = 0 \Rightarrow 4V_A - 12 + V_A - V_0 = 0 \Rightarrow 5V_A = V_0 + 12 \Rightarrow V_A = \frac{V_0 + 12}{5} \quad (1)$$

با نوشتن KCL در گره B داریم:

$$\frac{V_B}{1} + \frac{V_B - V_D}{2} = 0 \Rightarrow 3V_B = V_D \quad (2)$$

$$V_B = V_C = V_0, \quad V_D = V_A \quad (3)$$

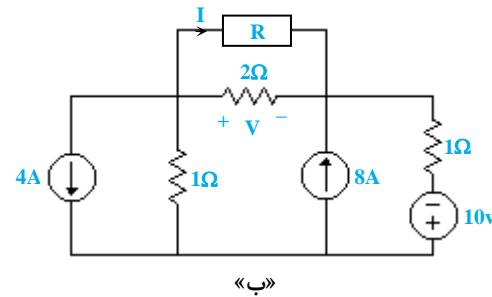
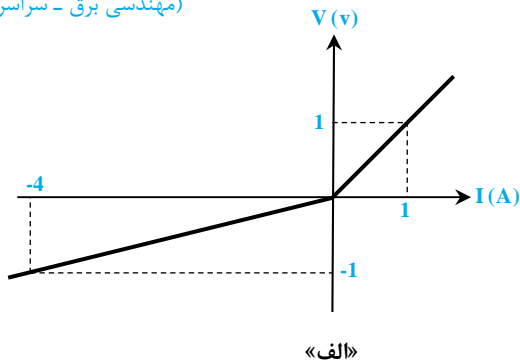
$$3V_0 = \frac{V_0 + 12}{5} \Rightarrow 15V_0 = V_0 + 12 \Rightarrow V_0 = \frac{12}{14} = \frac{6}{7} \text{ v}$$

با قرار دادن روابط (۱) و (۳) در رابطه (۲) داریم:

$$P_{10\Omega} = \frac{V_0^2}{10} = \frac{\left(\frac{6}{7}\right)^2}{10} = 0.073 \text{ w}$$

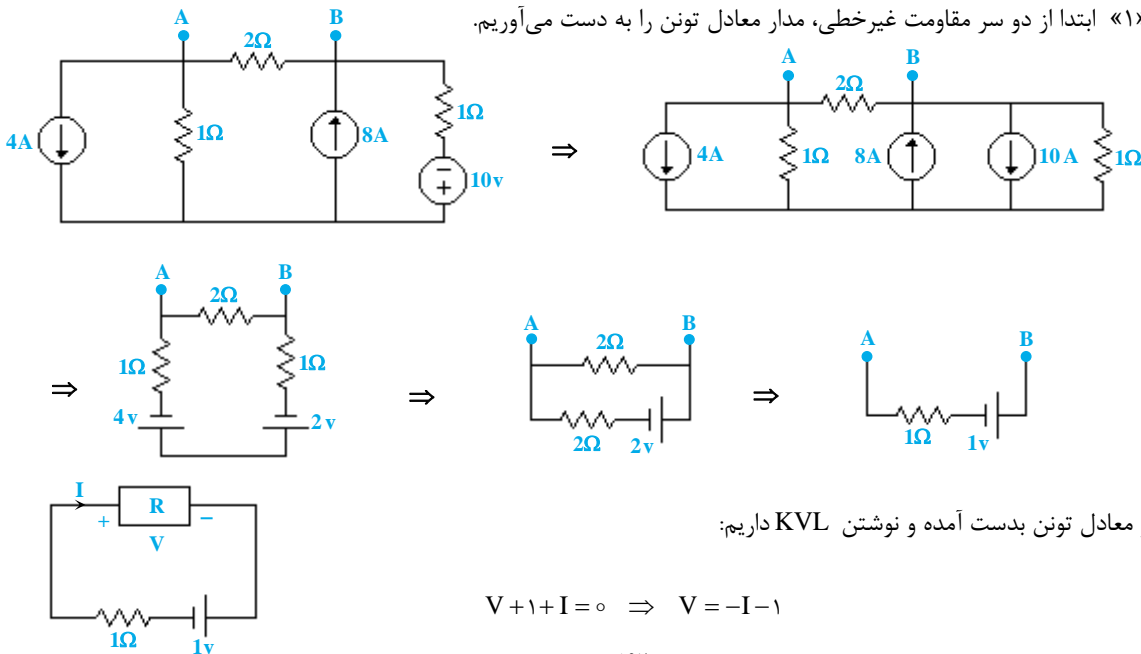
مثال ۱۸: مشخصه (V-I) مقاومت غیرخطی R در شکل (الف) داده شده است. جریان I گذرنده از این عنصر در شکل (ب) بر حسب آمپر کدام است؟

(مهندسی برق - سراسری ۷۱)



- (۱) -۰/۸
- (۲) -۰/۲
- (۳) ۰/۱
- (۴) ۰/۴

پاسخ: گزینه «۱» ابتدا از دو سر مقاومت غیرخطی، مدار معادل تونن را به دست می‌آوریم.

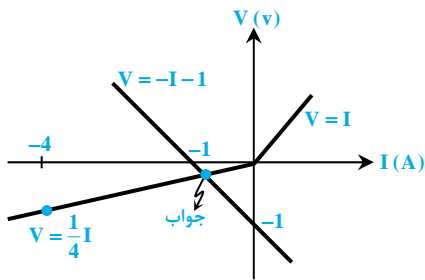


با معادل‌گذاری مدار معادل تونن بدست آمده و نوشتن KVL داریم:

$$V + 1 + I = 0 \Rightarrow V = -I - 1$$



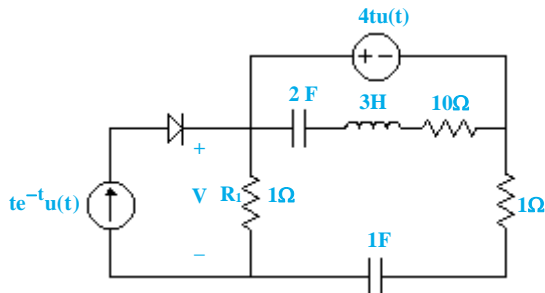
حال از برخورد نمودار به دست آمده در بالا با منحنی داده شده در شکل سؤال در ربع سوم داریم:



$$\begin{cases} V = -I - 1 \\ V = \frac{1}{4}I \end{cases} \Rightarrow -I - 1 = \frac{1}{4}I \Rightarrow I = -0.8 \text{ A}$$

(مهندسی برق - سراسری ۷۲)

مثال ۱۹: در مدار شکل زیر ولتاژ دو سر مقاومت R_1 کدامیک از پاسخ‌های زیر است؟



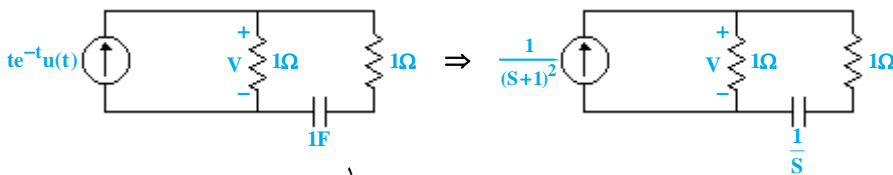
(۱) $V(t) = (4 + e^{-t} + 3e^{-t/2})u(t)$

(۲) $V(t) = 2tu(t) + (e^{-t} + 3e^{-t/2})u(t)$

(۳) $V(t) = (4 - e^{-t} - 3e^{-t/2})u(t)$

(۴) هیچکدام

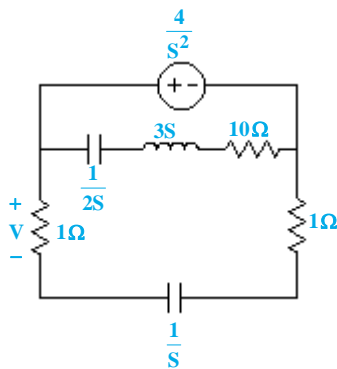
پاسخ: گزینه «۳» با توجه به وجود دو منبع ولتاژ در مدار، از قانون جمع آثار استفاده می‌شود. ابتدا اثر منبع جریان $te^{-t}u(t)$ را در خروجی بررسی می‌کنیم. در این حالت منبع ولتاژ $4tu(t)$ را اتصال کوتاه می‌کنیم. لذا شاخه RLC موازی با آن حذف خواهد شد. در این حالت با توجه به جهت منبع جریان، دیود هدایت خواهد کرد. حال داریم:



$$V = \frac{1}{(S+1)^2} \times \left[(1 + \frac{1}{S}) \parallel 1 \right] \Rightarrow V = \frac{1}{(S+1)^2} \times \frac{1 + \frac{1}{S}}{1 + \frac{1}{S} + 1} = \frac{1}{(S+1)^2} \times \frac{S+1}{2S+1}$$

$$\Rightarrow V = \frac{1}{(S+1)(S+\frac{1}{2})} = \frac{-1}{S+1} + \frac{1}{S+\frac{1}{2}} \Rightarrow V = (-e^{-t} + e^{-\frac{t}{2}})u(t)$$

حال اثر منبع ولتاژ $4tu(t)$ را بررسی می‌کنیم. در این حالت با توجه به مدار باز شدن منبع جریان، دیود هدایت نمی‌کند. حال با استفاده از قاعده تقسیم ولتاژ داریم:



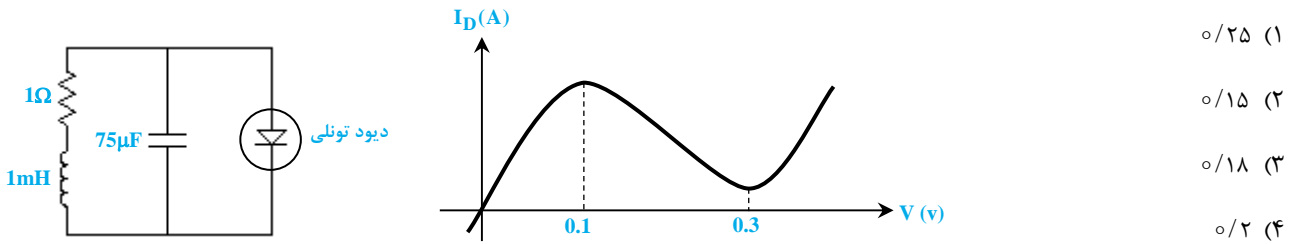
$$V = \frac{4}{S^2} \times \frac{1}{1 + \frac{1}{S} + 1} \Rightarrow V = \frac{4}{S^2} \times \frac{S}{2S+1} = \frac{4}{S(2S+1)}$$

$$\Rightarrow V = \frac{4}{S} - \frac{4}{S+\frac{1}{2}} \Rightarrow V = 4u(t) - 4e^{-\frac{t}{2}}u(t)$$

حال با استفاده از قانون جمع آثار داریم:

$$V = (-e^{-t} + e^{-\frac{t}{2}})u(t) + 4u(t) - 4e^{-\frac{t}{2}}u(t) \Rightarrow V = (4 - e^{-t} - 3e^{-\frac{t}{2}})u(t)$$

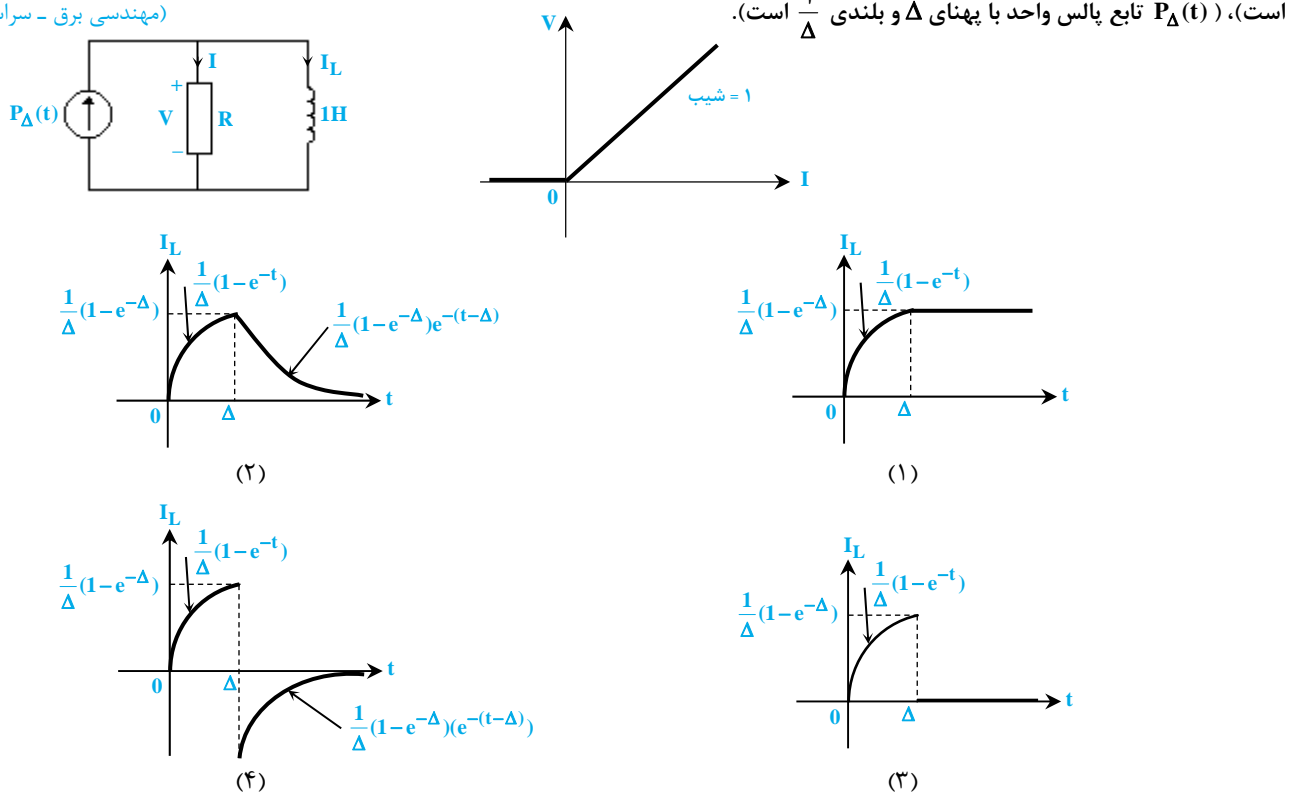
کجه مثال ۲۰: در مدار شکل زیر مقدار مقاومت دیود تونلی باید برابر $R = -\frac{40}{3} \Omega$ باشد تا مدار به یک نوسان‌ساز تبدیل شود. اگر معادله مشخصه دیود به صورت $I_D = 2/5 v^3 - 1/5 v^2 + 0/225 v$ باشد، با فرض اینکه شرایط سیگنال کوچک (Small Signal) برقرار است، ولتاژ نقطه کار مدار (V_D) در حالت نوسانی بر حسب ولت کدام است؟ (مهندسی برق - سراسری ۷۲)



پاسخ: گزینه «۴» با توجه به این نکته که این دیود تونلی باید برای حالت نوسان‌سازی در ناحیه مقاومت منفی کار کند، لذا باید شیب منحنی در بازه ولتاژ ۰/۱ تا ۰/۳ برابر با $-\frac{40}{3}$ مطابق با اطلاعات مسأله باشد. برای به دست آوردن شیب منحنی در بازه ولتاژ ۰/۱ تا ۰/۳ از معادله منحنی I_D مشتق می‌گیریم:

$$\frac{dI_D}{dV_D} = \frac{1}{R} = 7/5 V^2 - 3V + 0/225 \Rightarrow \frac{1}{R} = 7/5 V^2 - 3V + 0/225 = \frac{-3}{40} \Rightarrow 300V^2 - 120V + 12 = 0 \Rightarrow V = 0/2 v$$

کجه مثال ۲۱: اگر R یک مقاومت غیرخطی با مشخصه $V-I$ نشان داده شده باشد، پاسخ پالس مدار برای I_L کدام است؟ (انرژی اولیه سلف صفر است)، $(P_\Delta(t))$ تابع پالس واحد با پهنای Δ و بلندی $\frac{1}{\Delta}$ است. (مهندسی برق - سراسری ۷۳)



پاسخ: گزینه «۱» روش اول: ابتدا مدار را در حالتی تحلیل می‌کنیم که $0 < t < \Delta$ باشد. در این حالت جریان سلف همان پاسخ یک مدار RL موازی خواهد بود، در صورتی که با یک منبع جریان تحریک شود. بنابراین داریم:

$$I_L(t) = \frac{1}{\Delta} [1 - e^{-\frac{R}{L}t}], \quad L = 1H, R = 1\Omega \quad ((m=1) \text{ به دلیل منحنی}) \Rightarrow I_L(t) = \frac{1}{\Delta} [1 - e^{-t}]$$

حال زمان $t = \Delta$ را در معادله بالا قرار می‌دهیم.

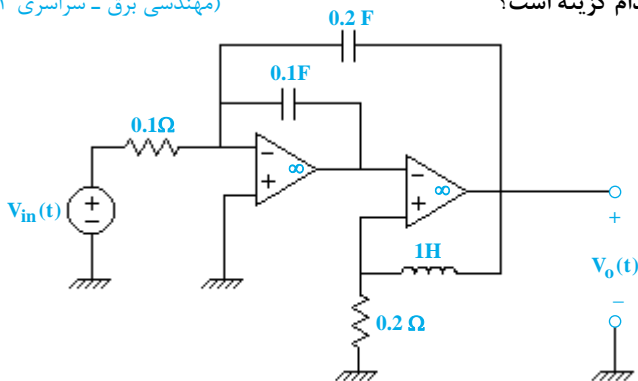
برای زمان $t > \Delta$ پالس $P_\Delta(t)$ صفر شده و منبع جریان سمت چپ مدار به صورت مدار باز خواهد شد. در این زمان با توجه به عدم تغییر لحظه‌ای جریان سلف، سلف به صورت منبع جریان مدل می‌شود. حال به دلیل تغییر جهت جریان عبوری از مقاومت، منحنی کارکرد آن مقاومت صفر را در این حالت نشان می‌دهد و لذا سلف اتصال کوتاه شده و جریان آن ثابت می‌ماند.



روش دوم: با توجه به اینکه فرم تغییرات I_L بعد از $t = \Delta$ در همه گزینه‌ها متفاوت است، نیازی به تحلیل مدار در $t < \Delta$ نمی‌باشد. لذا مدار را در $t > \Delta$ تحلیل می‌کنیم. با توجه به عدم وجود تابع ضربه، جریان سلف باید پیوسته باشد؛ لذا گزینه‌های (۳) و (۴) غلط هستند. همچنین با توجه به تحلیل انجام شده در بالا در $t > \Delta$ فقط گزینه (۱) صحیح است.

(مهندسی برق - سراسری ۷۳)

مثال ۲۲: برای مدار زیر در شرایط اولیه صفر $(H(S) = \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)})$ برابر با کدام گزینه است؟



$$\frac{1 \circ (\Delta S + 1)}{S(S + 0/3)} \quad (1)$$

$$\frac{S + 1}{S(S + 0/3)} \quad (2)$$

$$\frac{-\Delta(S + 1)}{S(1 \circ S + 1)} \quad (3)$$

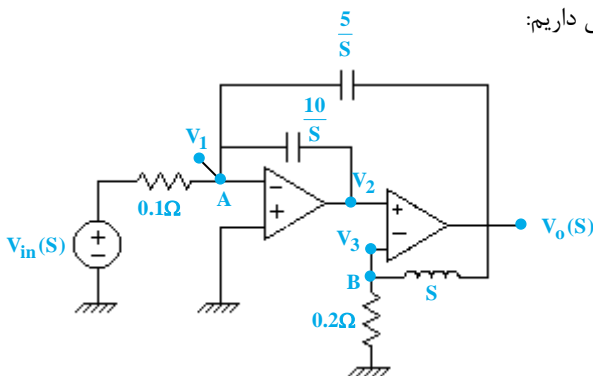
(۴) هیچکدام

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به برابری ولتاژ پایه‌های آپامپ در حالت وجود فیدبک منفی داریم:

$$V_1 = 0, \quad V_2 = V_3$$

با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$\begin{aligned} \frac{V_1 - V_{in}(S)}{0/1} + \frac{V_1 - V_2}{\frac{1 \circ}{S}} + \frac{V_1 - V_3}{\frac{\Delta}{S}} &= 0 \\ \Rightarrow \frac{-V_{in}(S)}{0/1} + \frac{-V_2}{\frac{1 \circ}{S}} - \frac{V_3}{\frac{\Delta}{S}} &= 0 \quad (1) \end{aligned}$$



با نوشتن KCL در گره B داریم:

$$\frac{V_2}{0/2} + \frac{V_2 - V_3}{S} = 0 \quad (2)$$

با توجه به برابری V_2 و V_3 داریم:

$$\frac{V_2}{0/2} + \frac{V_2 - V_3}{S} = 0 \Rightarrow V_2 = \frac{1}{\Delta S + 1} V_3 \quad (3)$$

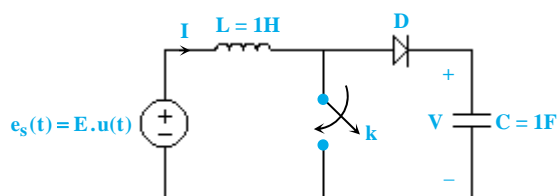
با ترکیب روابط (۱) و (۳) داریم:

$$\frac{-V_{in}(S)}{0/1} + \frac{-\frac{1}{\Delta S + 1} V_3}{\frac{1 \circ}{S}} + \frac{-V_3}{\frac{\Delta}{S}} = 0 \Rightarrow H(S) = \frac{V_o(S)}{V_{in}(S)} = \frac{-1 \circ (\Delta S + 1)}{S(1 \circ S + 3)} = \frac{-1 \circ (\Delta S + 1)}{S(S + 0/3)}$$

مثال ۲۳: در مدار شکل زیر دیود ایده‌آل فرض می‌شود و قبل از $t = 0$ شرایط اولیه مدار صفر می‌باشد. اگر کلید k را در لحظه $t = 4$ ثانیه وصل و در

(مهندسی برق - سراسری ۷۴)

لحظه $t = 5$ ثانیه کلید را دوباره قطع کنیم، ولتاژ نهایی خازن چقدر خواهد بود؟



$$2E \quad (1)$$

$$(1 + \sqrt{2})E \quad (2)$$

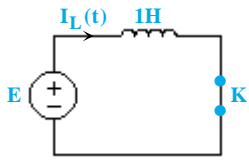
$$(2 + \sqrt{2})E \quad (3)$$

$$(2 + \frac{\sqrt{2}}{2})E \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۲» ابتدا فرض کنیم دیود هدایت کرده و مدار به صورت یک LC سری و به صورت روبرو باشد. حال داریم:

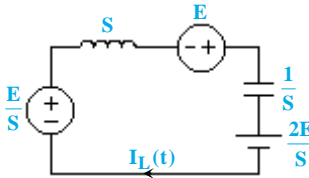
$$\begin{aligned} I_L(S) = \frac{\frac{E}{S}}{S + \frac{1}{S}} = \frac{E}{S^2 + 1} \Rightarrow I_L(t) = E \sin t, \quad V_C(S) = I_L(S) \cdot \frac{1}{S} \\ \Rightarrow V_C(S) = \frac{E}{S^2 + 1} \cdot \frac{1}{S} = \frac{E}{S} - \frac{ES}{S^2 + 1} \Rightarrow V_C(t) = E - E \cos t = E(1 - \cos t) \quad V_C(t = \pi) = 2E \end{aligned}$$

لازم به ذکر است که دیود تا زمانی هدایت می‌کند که جریان عبوری از آن هم‌جهت با جهت دیود باشد؛ لذا با تغییر جهت جریان $I_L(t)$ در زمان $t = \pi(\text{sec})$ ، دیود قطع خواهد بود. حال از زمان $t = \pi(\text{sec})$ تا زمان $t = 4(\text{sec})$ دیود قطع بوده و ولتاژ خازن ثابت خواهد ماند. با وصل کلید در $t = 4(\text{sec})$ ، چون ولتاژ دیود منفی است، دیود همچنان قطع مانده و مدار به صورت زیر خواهد بود.



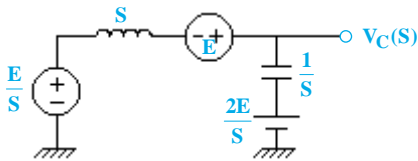
$$\Rightarrow I_L(t) = \frac{1}{L} \int_{\frac{\pi}{4}}^t V_L(t) dt \Rightarrow I_L(t) = \int_{\frac{\pi}{4}}^t E dt = Et - 4E \Rightarrow I_L(t = 5 \text{ sec}) = E \times 5 - 4E = E$$

در این حالت جریان سلف روند افزایشی را طی خواهد کرد و در زمان $t = 5(\text{sec})$ به عدد E خواهد رسید. در این زمان کلید قطع می‌شود و مدار در حالت جدید با شرایط اولیه جدید به صورت $V_C(t = 5^-) = 2E$ و $I_L(t = 5^-) = E$ خواهد بود. حال با هدایت مجدد دیود و فرض $t = 5(\text{sec})$ به عنوان مبدأ زمان داریم:



$$I_L(S) = \frac{\frac{E}{S} + E - \frac{2E}{S}}{S + \frac{1}{S}} = \frac{E + ES - 2E}{S^2 + 1} \Rightarrow I_L(S) = \frac{ES}{S^2 + 1} + \frac{-E}{S^2 + 1}$$

$$\Rightarrow I_L(t) = E \cos t - E \sin t$$



با تغییر جهت جریان به دست آمده برای دیود به صورت رابطه بالا در $t = \frac{\pi}{4}(\text{sec})$ دیود قطع می‌شود. لذا با توجه به معادله جریان سلف می‌توان از معادله ولتاژ خازن، ولتاژ آن را در $t = \frac{\pi}{4}(\text{sec})$ محاسبه کرد.

با اعمال قانون تقسیم ولتاژ داریم:

$$V_C(S) = \frac{\frac{1}{S} \left[\frac{E}{S} + E \right] + S \left[\frac{2E}{S} \right]}{S + \frac{1}{S}} \Rightarrow V_C(S) = \frac{\frac{E}{S} + E + 2SE}{S^2 + 1} \Rightarrow V_C(S) = \frac{E}{S(S^2 + 1)} + \frac{E}{S^2 + 1} + \frac{2SE}{S^2 + 1}$$

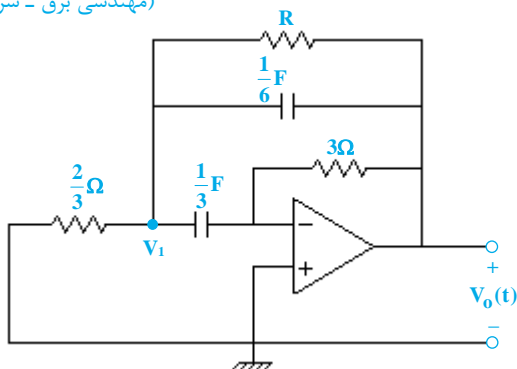
$$\Rightarrow V_C(S) = \frac{E}{S} - \frac{ES}{S^2 + 1} + \frac{E}{S^2 + 1} + \frac{2SE}{S^2 + 1} \Rightarrow V_C(t) = E - E \cos t + E \sin t + 2E \cos t$$

$$\Rightarrow V_C(t = \frac{\pi}{4}) = E - E \cos \frac{\pi}{4} + E \sin \frac{\pi}{4} + 2E \cos \frac{\pi}{4} \Rightarrow V_C(t = \frac{\pi}{4}) = E + \sqrt{2}E = E(1 + \sqrt{2})$$

مثال ۲۴: در شکل زیر فرض کنید تقویت‌کننده عملیاتی ایده‌آل است و همواره در ناحیه خطی عمل می‌کند. مقاومت R را یک بار مدار باز و بار دوم

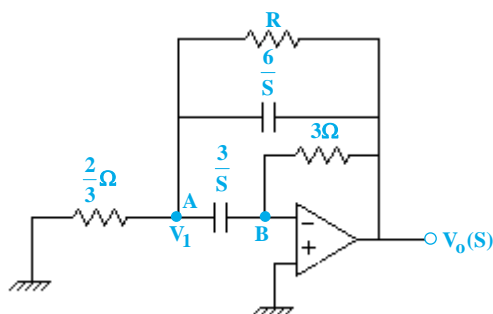
(مهندسی برق - سراسری ۷۵)

$R = \frac{1}{4} \Omega$ بگیرد. حالت گذرای خروجی $V_o(t)$ مدار در دو مورد به چه صورت است؟



- (۱) بار اول میرای بدون نوسان و بار دوم میرای با نوسان است.
- (۲) بار اول میرای با نوسان و بار دوم میرای بدون نوسان است.
- (۳) بار اول و بار دوم میرای بدون نوسان است.
- (۴) بار اول و بار دوم میرای با نوسان است.

پاسخ: گزینه «۲» با نوشتن KCL در گره B داریم: ($V_B = 0$)



$$\frac{1}{3} S V_1 + \frac{V_o}{3} = 0$$

$$\frac{V_1}{2} + \frac{1}{3} S V_1 + \frac{1}{6} S (V_1 - V_o) + \frac{V_1 - V_o}{R} = 0$$

با نوشتن KCL در گره A داریم:



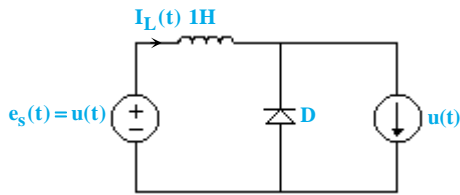
$$V_0(S^2 + (3 + \frac{6}{R})S + 9 + \frac{6}{R}) = 0 \Rightarrow S^2 + (3 + \frac{6}{R})S + 9 + \frac{6}{R} = 0$$

با ترکیب دو معادله بالا و محاسبه تابع انتقال داریم:

if $R = \infty \Rightarrow S^2 + 3S + 9 = 0 \Rightarrow$ ریشه‌ها مختلط \Rightarrow میرای نوسانی

if $R = \frac{1}{2} \Rightarrow S^2 + 15S + 21 = 0 \Rightarrow$ دو ریشه حقیقی \Rightarrow (میرای بدون نوسان) فوق میرا

مثال ۲۵: مدار شکل زیر در حالت صفر بوده و دیود D ایده آل فرض می‌شود. شکل موج جریان $I_L(t)$ کدام است؟ $u(t)$ پله واحد و $r(t)$ شیب واحد است. (مهندسی برق - سراسری ۷۷)



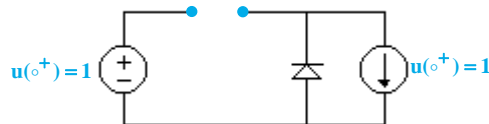
(۱) $r(t) - r(t-1)$

(۲) $r(t) + r(t-1)$

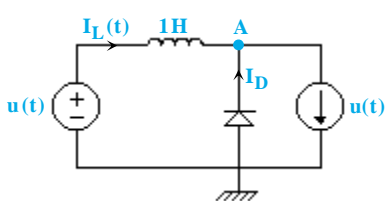
(۳) $r(t-1) - r(t)$

(۴) $u(t-1) + r(t)$

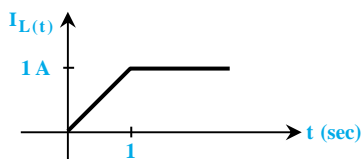
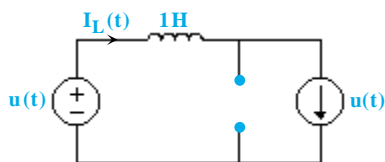
$t = 0^+$:



$t > 0$:



$t = 1 \text{ sec}$:



پاسخ: گزینه «۱» با توجه به صفر بودن جریان اولیه سلف، مدار را در $t = 0^+$ ترسیم می‌کنیم. در این زمان به علت مدار باز بودن سلف، جریان منبع جریان $u(t)$ از دیود عبور کرده و هدایت می‌کند. در $t > 0$ جریان عبوری از سلف شروع به زیاد شدن می‌کند. با توجه به هدایت دیود و اتصال کوتاه بودن آن، ولتاژ سلف برابر $u(t)$ است. حال برای جریان سلف داریم:

$$I_L(t) = \frac{1}{L} \int_0^t V_L(t) dt = \int_0^t u(t) dt = r(t)$$

حال مدار را در $t = 1 \text{ sec}$ بررسی می‌کنیم و در گره A، KCL می‌زنیم:

$$I_D + I_L(t) = u(t) \Rightarrow I_D + r(t) = u(t)$$

$$t = 1 \Rightarrow I_D + 1 = 1 \Rightarrow I_D = 0$$

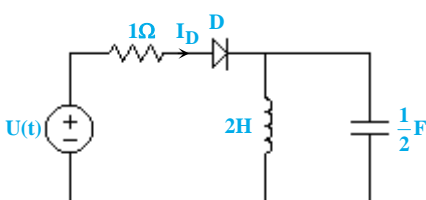
با صفر شدن جریان دیود در $t = 1 \text{ sec}$ ، دیود قطع خواهد شد. حال مدار به صورت زیر است:

$$I_L(t) = u(t)$$

دیده می‌شود که در $t > 0$ مقدار جریان سلف ثابت و به اندازه $u(t)$ خواهد بود. بنابراین داریم:

$$\Rightarrow I_L(t) = r(t) - r(t-1)$$

مثال ۲۶: دیود D در مدار شکل مقابل ایده آل است. منبع ولتاژ ورودی، پله واحد است. جریان I_D گذرنده از دیود برای تمام زمان‌ها کدام است؟ (مهندسی برق - سراسری ۷۸)



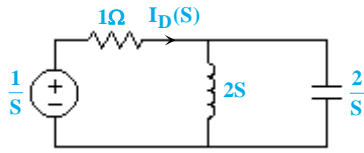
(۲) $\begin{cases} 1 - 4te^{-t} & t < 0/35 \\ 0 & \text{در غیر این صورت} \end{cases}$

(۱) $\begin{cases} 1 - 3te^{-t} & t < 0/6 \\ 0 & \text{در غیر این صورت} \end{cases}$

(۴) $(1 - te^{-t})u(t)$

(۳) $(1 - 2te^{-t})u(t)$

✓ پاسخ: گزینه «۳» با توجه به اینکه منبع ولتاژ ورودی به صورتی است که دیود را همیشه در وضعیت روشن بودن در $t > 0$ قرار می‌دهد، به جای دیود اتصال کوتاه قرار می‌دهیم و مدار را در حوزه فرکانس تحلیل می‌کنیم.

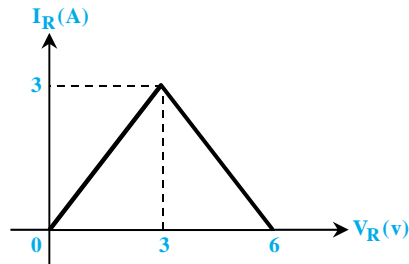
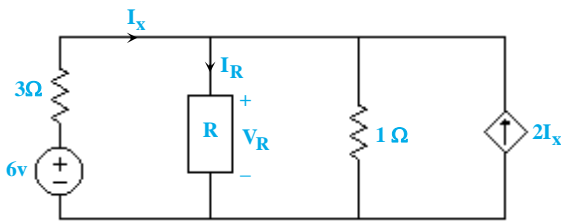


$$I_D(S) = \frac{\frac{1}{S}}{1 + 2S \parallel \frac{2}{S}} = \frac{(S^2 + 1)}{S(S+1)^2} = \frac{1}{S} - \frac{2}{(S+1)^2}$$

$$I_D(t) = u(t) + (-2te^{-t})u(t) = [1 - 2te^{-t}]u(t)$$

📌 مثال ۲۷: در مدار شکل زیر مشخصه مقاومت غیرخطی R در شکل داده شده است. جریان I_R گذرنده از این مقاومت بر حسب آمپر کدام است؟

(مهندسی کامپیوتر - سراسری ۷۸)



۱ (۱)

۱/۵ (۲)

۲ (۳)

۲/۵ (۴)

✓ پاسخ: گزینه «۳» ابتدا از دو سر المان غیرخطی مدار معادل تونن دیده می‌شود. لذا به جای المان غیرخطی منبع V_T قرار داده و رابطه I_T را با V_T بدست می‌آوریم. با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$I_T + I_X + 2I_X = \frac{V_T}{1} \Rightarrow V_T = 3I_X + I_T \quad (1)$$

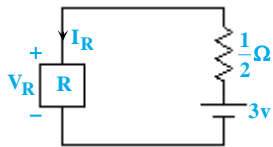
$$-6 + 3I_X + 1(3I_X + I_T) = 0 \Rightarrow -6 + 3I_X + 3I_X + I_T = 0 \Rightarrow I_X = -\frac{1}{6}I_T + 1 \quad (2)$$

با نوشتن KVL در حلقه (*) داریم:

$$V_T = 3(-\frac{1}{6}I_T + 1) + I_T \Rightarrow V_T = \frac{1}{2}I_T + 3 \Rightarrow V_{th} = 3V, R_{th} = \frac{1}{2}\Omega$$

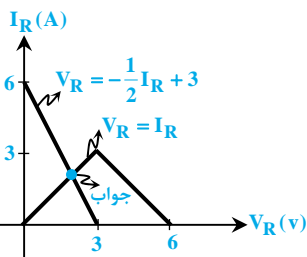
از ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:

با معادل گذاری تونن داریم:



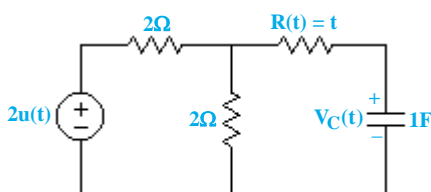
$$\Rightarrow -3 + \frac{1}{2}I_R + V_R = 0 \Rightarrow V_R = -\frac{1}{2}I_R + 3$$

از قطع دادن رابطه بدست آمده در بالا با منحنی $(I-V)$ داریم:



$$V_R = -\frac{1}{2}I_R + 3 = I_R \Rightarrow I_R = 2A$$

📌 مثال ۲۸: برای مدار خطی تغییرپذیر با زمان شکل زیر، $V_C(t)$ برای $t \geq 0$ برابر کدام گزینه است؟ ($V_C(0^-) = 0$) (مهندسی برق - سراسری ۷۹)



$$\frac{t}{2(t+1)} \quad (2)$$

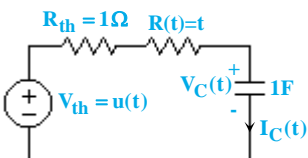
$$\frac{t}{t+1} \quad (1)$$

$$\frac{1-e^{-t}}{2(t+1)} \quad (4)$$

$$\frac{1-e^{-t}}{t+1} \quad (3)$$

✓ پاسخ: گزینه «۱»

روش اول: برای حل مدار ابتدا از مقاومت $R(t)$ به سمت چپ، معادل تونن دیده می‌شود. حال با نوشتن KVL داریم:



$$(1+t)I_C(t) + V_C(t) = u(t) \Rightarrow (1+t)\left(\frac{dV_C(t)}{dt}\right) + V_C(t) = u(t)$$



با توجه به قوانین مشتق حاصلضرب، می‌توان عبارت بدست آمده از KVL را به صورت روبرو نوشت:

$$\frac{d}{dt}[(1+t)V_C(t)] = u(t)$$

با انتگرال‌گیری از طرفین معادله از $t=0$ تا t داریم:

$$\int_0^t \frac{d}{dt}[(1+t)V_C(t)] dt = \int_0^t u(t) dt \Rightarrow (1+t)V_C(t) = t \Rightarrow V_C(t) = \frac{t}{1+t}$$

روش دوم: برای حل سریع‌تر تست، مقدار $V_C(\infty)$ را محاسبه می‌کنیم. در $t = \infty$ مقدار مقاومت $R(t)$ برابر بی‌نهایت می‌شود؛ لذا جریان شاخه شامل خازن صفر شده و $V_C(\infty)$ با ولتاژ $V_{r\Omega} = 1V$ تقسیم ولتاژ $V_C(\infty) = V_{r\Omega} = 1V$ خواهد بود. حال معادله $V_C(t)$ را در گزینه‌ها با فرض $t = \infty$ چک می‌کنیم. در این حالت فقط گزینه (۱) عدد یک ولت را به ما می‌دهد و لذا گزینه (۱) صحیح است.

مثال ۲۹: پاسخ ضربه یک مدار خطی تغییرناپذیر با زمان به صورت $h(t) = 2r(2-t)u(t)$ می‌باشد. مقدار پاسخ پله این مدار در $t = 1\text{sec}$ کدام

(مهندسی برق - سراسری ۷۹)

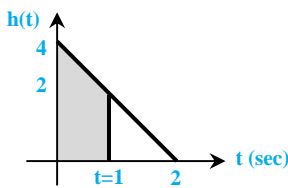
است؟

۱ (۴)

۲/۵ (۳)

۳ (۲)

۴ (۱)

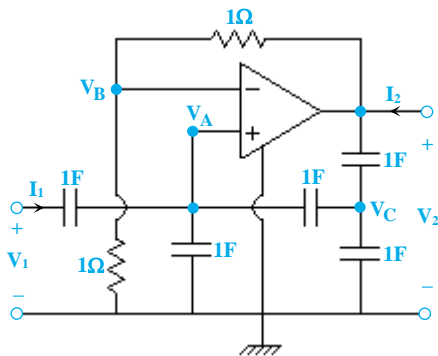


پاسخ: گزینه «۲» در صورت ترسیم پاسخ ضربه به صورت شکل روبرو و با توجه به این نکته که پاسخ پله انتگرال پاسخ ضربه است، می‌توان گفت که مقدار پاسخ پله در $t = 1$ ، برابر با مساحت قسمت هاشور خورده است.

$$\text{پاسخ پله} = (2+4) \times \frac{1}{2} = 3$$

مثال ۳۰: ماتریس پارامترهای z دوقطبی شکل زیر کدام است؟ (تقویت‌کننده عملیاتی ایده‌آل است و در ناحیه خطی عمل می‌کند).

(مهندسی برق - سراسری ۸۰)



$$\begin{pmatrix} 0 & \frac{2}{S} \\ \frac{2}{S} & 0 \end{pmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{pmatrix} \frac{2}{S} & 0 \\ 0 & \frac{2}{S} \end{pmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{pmatrix} \frac{2}{S} & \frac{2}{S} \\ 0 & \frac{2}{S} \end{pmatrix} \quad (4)$$

$$\begin{pmatrix} \frac{2}{S} & 0 \\ \frac{2}{S} & 0 \end{pmatrix} \quad (3)$$

$$S(V_C - V_r) + SV_C + S(V_C - V_A) = 0 \Rightarrow 3V_C = V_r + V_A \quad (1)$$

پاسخ: گزینه «۳» با نوشتن KCL در گره C داریم:

$$V_B = \frac{1}{2}V_r = V_A \quad (2)$$

با تقسیم ولتاژ داریم:

$$3V_C = V_r + \frac{1}{2}V_r \Rightarrow V_C = \frac{1}{2}V_r = V_A = V_B \quad (3)$$

با ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:

با اعمال KCL در گره A داریم:

$$S(V_A - V_1) + SV_A + S(V_A - V_C) = 0 \Rightarrow V_A = \frac{1}{2}V_1 \quad (4)$$

با ترکیب روابط (۳) و (۴) داریم:

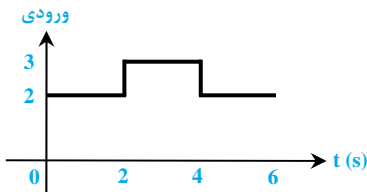
$$V_A = \frac{1}{2}V_r = \frac{1}{2}V_1 \Rightarrow V_1 = V_r \quad \text{و} \quad I_1 = S(V_1 - V_A) = \frac{1}{2}SV_1 \Rightarrow V_1 = \frac{2}{S}I_1$$

$$V_r = V_1 = \frac{2}{S}I_1$$

$$\Rightarrow \begin{cases} V_1 = \frac{2}{S}I_1 + 0I_r \\ V_r = \frac{2}{S}I_1 + 0I_r \end{cases} \Rightarrow \mathbf{Z} = \begin{bmatrix} \frac{2}{S} & 0 \\ \frac{2}{S} & 0 \end{bmatrix}$$

کلمه مثال ۳۱: پاسخ ضربه یک مدار خطی و تغییرناپذیر با زمان به صورت $h(t) = e^{-t}u(t)$ معلوم است. پاسخ حالت صفر این مدار به ورودی مقابل در

(مهندسی برق - سراسری ۸۰)



$t = 3s$ کدام است؟

(۱) $3 - e^{-1} - e^{-3}$

(۲) $3 - e^{-1} - 2e^{-3}$

(۳) $2 - 2e^{-1} - 3e^{-3}$

(۴) $3 - 2e^{-1} - 3e^{-3}$

پاسخ: گزینه «۲» ابتدا معادله موج ورودی را بر حسب توابع پله می‌نویسیم.

$$f(t) = 2u(t) + u(t-2) - u(t-4)$$

با توجه به اینکه پاسخ ضربه سیستم موجود است، می‌توان با استفاده از انتگرال، پاسخ پله را بدست آورد.

$$h(t) = e^{-t}u(t) \Rightarrow \text{پاسخ پله} = k(t) = (1 - e^{-t})u(t)$$

لازم به ذکر است که با توجه به اینکه پاسخ حالت صفر مطلوب است و شرایط اولیه صفر در نظر گرفته شده است، لذا $k(t)$ باید در $t = 0$ برابر صفر باشد. بنابراین در تابع $k(t)$ عدد ثابت ۱ اضافه شده است.

حال با توجه به قضیه جمع آثار به صورت جداگانه توابع موجود در $f(t)$ به مدار اعمال می‌شود.

$$\text{if } f_1(t) = 2u(t) \Rightarrow k_1(t) = (1 - e^{-t})2u(t)$$

$$\text{if } f_2(t) = u(t-2) \Rightarrow k_2(t) = (1 - e^{-(t-2)})u(t-2)$$

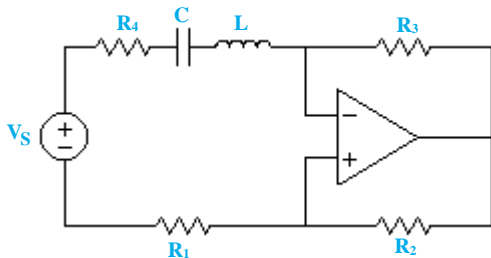
$$\text{if } f_3(t) = -u(t-4) \Rightarrow k_3(t) = -(1 - e^{-(t-4)})u(t-4)$$

$$k(t) = k_1(t) + k_2(t) + k_3(t) \Rightarrow k(t) = (1 - e^{-t})2u(t) + (1 - e^{-(t-2)})u(t-2) - (1 - e^{-(t-4)})u(t-4)$$

$$k(t = 3 \text{ sec}) = (1 - e^{-3})2 + (1 - e^{-1}) = 3 - 2e^{-3} - e^{-1}$$

(مهندسی برق - سراسری ۸۲)

کلمه مثال ۳۲: مدار شکل مقابل تحت چه شرایطی نوسان‌ساز می‌شود؟



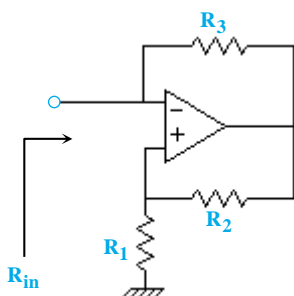
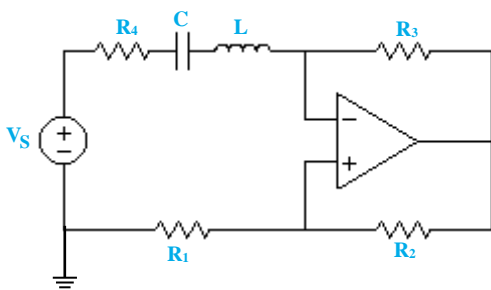
(۱) $R_1 R_3 = R_2 R_4$

(۲) $\frac{L}{R_1 R_3} = \frac{R_4 C}{R_2}$

(۳) $R_1 R_2 = R_3 R_4$

(۴) این مدار هرگز نمی‌تواند نوسان‌ساز گردد.

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به ساختار مدار و نحوه بکارگیری آپامپ در مدار، به احتمال زیاد مدار زیر مدنظر طراح سوال بوده است:



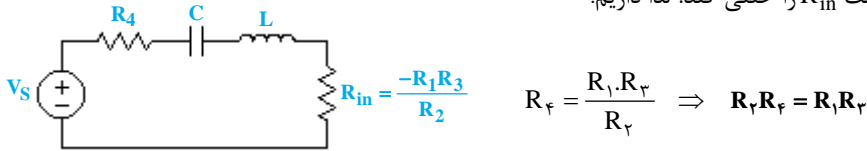
تفاوت این مدار با مدار ترسیم شده در صورت سوال در زمین شدن پایه منفی منبع ولتاژ ورودی است که با در نظر گرفتن تغذیه‌های منفی و مثبت آپامپ و زمین آنها، مشخص خواهد بود که مسیر عبور جریان منبع ولتاژ، محدود به عناصر پسوپس مدار (مقاومت‌ها، خازن و سلف) نخواهد بود و خروجی آپامپ نیز می‌تواند جریان از خود عبور دهد. (در حالی که در مدار اصلی، جریان منبع بطور کامل در حلقه مدار شامل عناصر پسوپس می‌چرخد و آپامپ کاملاً بی‌تاثیر بوده و حتی با وجود فیدبک منفی پایه‌های مثبت و منفیش هم‌ولتاژ نخواهند بود و به‌نوعی مدار با اصول کارکردی آپامپ در تناقض است.) حال با این فرض به حل تست می‌پردازیم.

ابتدا مدار مولد مقاومت منفی را یادآوری می‌کنیم.

$$R_{in} = \frac{-R_1 R_3}{R_2}$$

حال با جایگذاری مقدار R_{in} در شبکه داریم:

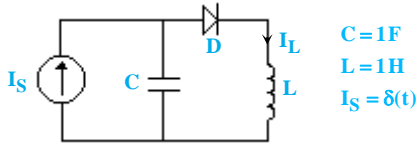
برای نوسان ساز شدن مدار باید مقاومت R_f مقدار مقاومت R_{in} را خنثی کند. لذا داریم:



مثال ۳۳: دیود D در مدار شکل زیر ایده آل است. شکل موج جریان گذرنده از سلف کدام است؟ (شرایط اولیه مدار صفر می باشد.) $P_A(t)$ تابع

(مهندسی برق - سراسری ۸۲)

پالس واحد می باشد و $\delta(t)$ تابع ضربه واحد می باشد.



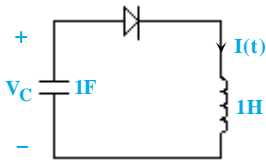
$$I_L = P_1(t) \cdot \sin t \quad (1)$$

$$I_L = P_1(t) \cdot \cos t \quad (2)$$

$$I_L = \pi P_\pi(t) \cdot \sin t \quad (3)$$

$$I_L = \pi P_\pi(t) \cdot \cos t \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۳» برای حل مدار ابتدا باید مدار را در $t = 0$ تحلیل کرد. در این زمان $\delta(t)$ با عبور از خازن، ولتاژ خازن را به صورت زیر تغییر می دهد.



$$V_C = \frac{1}{C} \int_{-\infty}^{0^+} I_C(t) dt = \frac{1}{1} \int_{-\infty}^{0^+} \delta(t) dt = 1V$$

ولتاژ بدست آمده برای خازن در حکم ولتاژ اولیه خازن عمل می کند. بعد از صفر شدن $\delta(t)$ در $t > 0$ داریم:

$$1 \times \frac{dI(t)}{dt} + \frac{1}{1} \int I(t) dt = 0 \Rightarrow \frac{d^2 I(t)}{dt^2} + I(t) = 0$$

$$I(0^+) = 0, \quad \frac{dI(0^+)}{dt} = \frac{V_C(0^+)}{C} = \frac{1}{1} = 1 \frac{A}{sec}$$

حال باید معادله دیفرانسیل فوق را با شرایط اولیه زیر حل کرد.

$$S^2 + 1 = 0 \Rightarrow S = \pm j$$

$$\omega_f = 1, \quad \alpha = 0 \Rightarrow I(t) = A \sin t + B \cos t$$

حال ضرایب A و B را محاسبه می کنیم.

$$I(0^+) = 0 \Rightarrow B = 0$$

$$\frac{dI(0^+)}{dt} = 1 \Rightarrow \frac{dI(t)}{dt} = A \cos t - B \sin t \Rightarrow 1 = A \times 1 \Rightarrow A = 1 \Rightarrow I(t) = \sin t$$

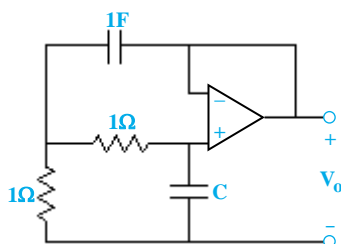
در زمان $0 < t < \pi$ مقدار تابع $\sin t$ یا همان $I(t)$ مثبت بوده و دیود هدایت می کند. در زمان $\pi < t < 2\pi$ مقدار جریان $I(t)$ منفی شده و دیود خاموش می شود. حال داریم:

$$I(t) = \begin{cases} \sin t & 0 < t < \pi \\ 0 & \pi < t < 2\pi \end{cases}$$

$$I(t) = \pi P_\pi(t) \cdot \sin t$$

حال اگر جریان $I(t)$ بر حسب تابع پالس واحد $P_\Delta(t)$ با عرض $\Delta = \pi$ نوشته شود، داریم:

(مهندسی کامپیوتر «گرایش هوش مصنوعی» - سراسری ۸۲)

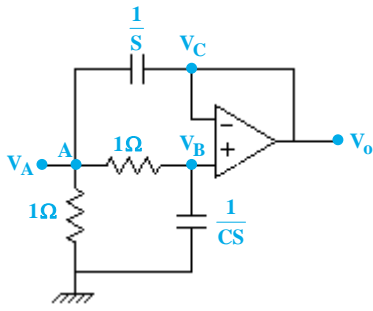


$$C > 1F \quad (1)$$

$$C > 2F \quad (2)$$

$$C > \frac{1}{3}F \quad (3)$$

$$C > \frac{1}{2}F \quad (4)$$



پاسخ: گزینه «۱» با توجه به وجود فیدبک منفی، ولتاژ پایه‌های مثبت و منفی با هم برابر است. حال داریم:

$$V_B = V_C = V_O$$

با نوشتن KCL در گره A داریم:

$$\frac{V_A - V_B}{1} + \frac{V_A}{1} + \frac{V_A - V_O}{\frac{1}{S}} = 0 \Rightarrow V_A = \frac{(1+S)V_O}{2+S} \quad (1)$$

$$\frac{V_B - V_A}{1} + \frac{V_B}{\frac{1}{CS}} = 0 \Rightarrow V_B(1+CS) = V_A \quad (2)$$

با نوشتن KCL در گره B داریم:

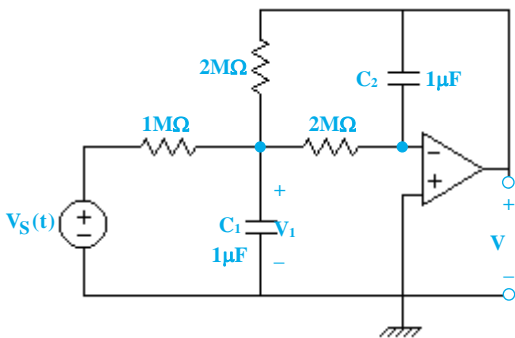
$$V_O(1+CS) = \frac{(1+S)V_O}{2+S} \Rightarrow CS^2 + 2CS + 1 = 0 \Rightarrow S^2 + 2S + \frac{1}{C} = 0$$

با ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:

برای حالت میرایی شدید باید $\alpha > \omega_r$ باشد. حال داریم:

$$2\alpha = 2 \Rightarrow \alpha = 1, \quad \omega_r = \frac{1}{C}, \quad \alpha > \omega_r \Rightarrow 1 > \frac{1}{C} \Rightarrow C > 1F$$

مثال ۳۵: مداری مطابق شکل زیر مفروض است. پاسخ مربوط به $V(t)$ برای $t > 0$ کدام است؟ (Opamp ایده‌آل است) $[V_1(0^-) = 0, V(0^-) = 0, V_S = 4V]$ (مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۸۲)

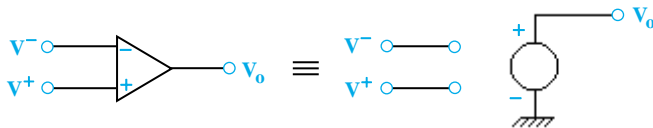


$$e^{-\sqrt{2}t} [k_1 e^{-t} + k_2 e^{-2t}] - 8 \quad (1)$$

$$e^{-\sqrt{2}t} [k_1 e^{-t} + k_2 e^{-2t}] + 8 \quad (2)$$

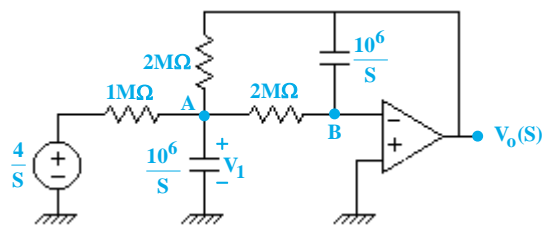
$$e^{-t} [k_1 e^{\frac{\sqrt{2}}{2}t} + k_2 e^{-\frac{\sqrt{2}}{2}t}] - 8 \quad (3)$$

$$e^{-t} [k_1 e^{\frac{\sqrt{2}}{2}t} + k_2 e^{-\frac{\sqrt{2}}{2}t}] + 8 \quad (4)$$



$$V_O = A(V^+ - V^-), \quad A \rightarrow \infty$$

پاسخ: گزینه «۳» با ترسیم مدار در حوزه فرکانس با فرض $V_B = 0$ ، در گره A، KCL می‌زنیم.



$$\frac{V_A - \frac{4}{S}}{10^6} + \frac{V_A}{10^6} + \frac{V_A - V_O(S)}{2 \times 10^6} + \frac{V_A}{2 \times 10^6} = 0$$

$$\Rightarrow 2V_A - \frac{4}{S} + 2SV_A + V_A - V_O(S) + V_A = 0$$

$$\Rightarrow V_A = \frac{V_O(S) + \frac{4}{S}}{4 + 2S} \quad (1)$$

با نوشتن KCL در گره B داریم:

$$\frac{V_B - V_A}{2 \times 10^6} + \frac{V_B - V_O(S)}{10^6} = 0, \quad V_B = 0 \Rightarrow -V_A - 2SV_O(S) = 0 \Rightarrow V_A = -2SV_O(S) \quad (2)$$

$$-2SV_O(S) = \frac{V_O(S) + \frac{4}{S}}{4 + 2S} \Rightarrow -8SV_O(S) - 4S^2 V_O(S) = V_O(S) + \frac{4}{S} \Rightarrow V_O(S) = \frac{-4}{4S^2 + 8S + 1}$$

از ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:



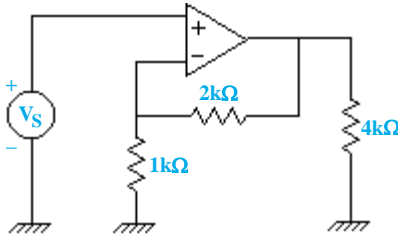
$$\Rightarrow V_o(S) = \frac{-\lambda}{S(4S^2 + 8S + 1)} \Rightarrow V_o(S) = \frac{-\lambda}{S} + \frac{A}{S+1-\frac{\sqrt{3}}{2}} + \frac{B}{S+1+\frac{\sqrt{3}}{2}}$$

$$\Rightarrow V_o(t) = -\lambda + Ae^{(-1+\frac{\sqrt{3}}{2})t} + Be^{(-1-\frac{\sqrt{3}}{2})t} \Rightarrow V_o(t) = -\lambda + e^{-t} [Ae^{\frac{\sqrt{3}}{2}t} + Be^{-\frac{\sqrt{3}}{2}t}]$$

مثال ۳۶: در شکل نشان داده شده تقویت کننده عملیاتی ایده آل بوده و منبع ولتاژ و ولتاژ، سینوسی با مقدار rms یک ولت می باشد. توان متوسط جذب

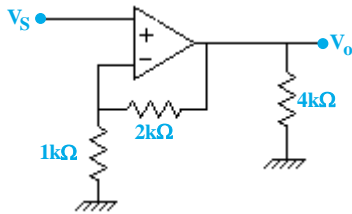
شده توسط مقاومت $4k\Omega$ کدام است؟ (مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۸۳)

شده توسط مقاومت $4k\Omega$ کدام است؟



- (۱) ۱mw
- (۲) ۱/۱۲۵mw
- (۳) ۲mw
- (۴) ۲/۲۵mw

پاسخ: گزینه «۴» با توجه به نکات موجود در متن درس داریم:

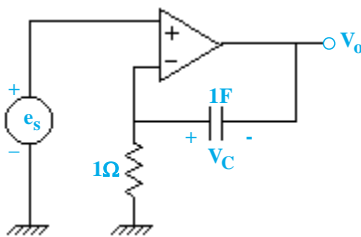


$$V_o = V_S \left(1 + \frac{2}{1}\right) = 3V_S \Rightarrow V_o = 3 \times 1 = 3 \text{ v (rms)}$$

$$P_{4k\Omega} = \frac{V_o(\text{rms})^2}{4000} = \frac{3^2}{4000} = \frac{9}{4000} = 2/250 \text{ mw}$$

مثال ۳۷: اگر پاسخ حالت پایدار $V_o(t)$ برابر با $\cos t$ باشد، شکل موج ولتاژ خازن، $V_C(t)$ کدام گزینه است؟ (مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۸۴)

مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۸۴



$$\frac{1}{2} \cos\left(t - \frac{3\pi}{4}\right) \quad (۲)$$

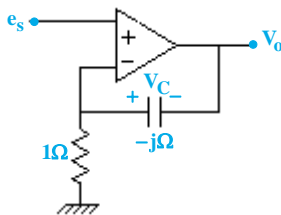
$$\frac{\sqrt{2}}{2} \cos\left(t - \frac{\pi}{4}\right) \quad (۱)$$

$$\frac{\sqrt{2}}{2} \cos\left(t - \frac{3\pi}{4}\right) \quad (۴)$$

$$\frac{1}{2} \cos\left(t - \frac{\pi}{4}\right) \quad (۳)$$

پاسخ: هیچکدام از گزینه ها صحیح نیست. با توجه به اینکه جریان پایه منفی آپامپ صفر است، لذا خازن ۱F و مقاومت ۱Ω سری هستند. با توجه به قانون تقسیم ولتاژ داریم:

قانون تقسیم ولتاژ داریم:



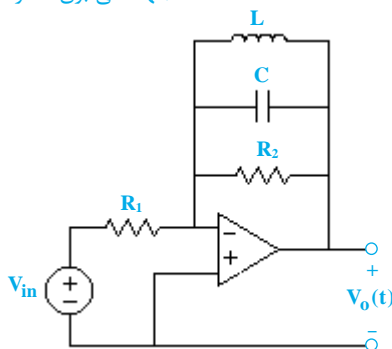
$$V_C = -V_o \times \left(\frac{-j}{1-j}\right) \Rightarrow V_C = -1 \angle 0^\circ \times \frac{-j}{1-j}$$

$$\Rightarrow V_C = \frac{j}{1-j} = 0.7 \angle 135^\circ \Rightarrow V_C(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t + 135^\circ) = \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t + \frac{3\pi}{4})$$

مثال ۳۸: در مدار شکل مقابل $V_{in}(t) = V_m \cos \omega t$ و مدار در حالت دائمی سینوسی است. در چه فرکانسی رابطه ورودی و خروجی به صورت

(مهندسی برق - سراسری ۸۶)

$V_o(t) = kV_{in}(t)$ در می آید که k یک مقدار ثابت است و مقدار k کدام است؟



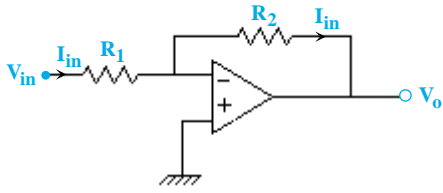
$$k = -\frac{R_2}{R_1}, \quad \omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad (۱)$$

$$k = -\frac{R_1}{R_2}, \quad \omega = \frac{1}{\sqrt{LC}} \quad (۲)$$

$$k = -\frac{R_2}{R_1}, \quad \omega = \sqrt{\frac{L}{C}} \quad (۳)$$

$$k = -\frac{R_1}{R_2}, \quad \omega = \sqrt{\frac{L}{C}} \quad (۴)$$

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به رابطه $V_o(t) = kV_{in}(t)$ دیده می‌شود که ورودی مدار با خروجی آن هم‌فاز است. بنابراین سلف مدار باید اثر خازن را خنثی کرده تا مدار مقاومتی شود. همچنین می‌توان گفت که برای هم‌فاز شدن ورودی و خروجی لازم است که LC موجود در فیدبک مدار رزونانس کند. بنابراین رابطه $V_o(t) = kV_{in}(t)$ در فرکانس رزونانس LC به صورت $\omega = \frac{1}{\sqrt{LC}}$ برقرار است. با فرض رزونانس سلف و خازن داریم:

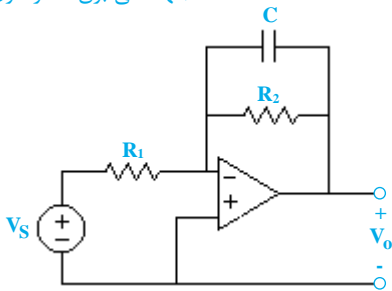


$$I_{in} = \frac{V_{in}}{R_1}$$

$$V_o = -R_f I_{in} = -R_f \cdot \frac{V_{in}}{R_1} \Rightarrow V_o = -\frac{R_f}{R_1} V_{in} \Rightarrow k = \frac{-R_f}{R_1}$$

مثال ۳۹: در شکل مقابل مقادیر R_1 و R_f را چنان انتخاب کنید که رفتار مدار، معادل فیلتر پایین‌گذری باشد که در باند گذر، دارای بهره ۵ بوده و

فرکانس قطع آن 1000 Hz باشد. مقدار C را برابر $\frac{1}{\pi}$ میکروفاراد بگیرید. (مهندسی برق - سراسری ۸۶)



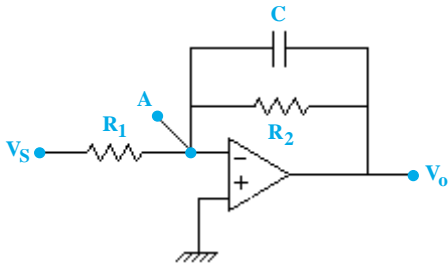
$$R_f = 500 \Omega, \quad R_1 = 100 \Omega \quad (1)$$

$$R_f = 100 \Omega, \quad R_1 = 100 \Omega \quad (2)$$

$$R_f = 1000 \pi \Omega, \quad R_1 = 200 \pi \Omega \quad (3)$$

$$R_f = 200 \pi \Omega, \quad R_1 = 1000 \pi \Omega \quad (4)$$

پاسخ: گزینه «۱» ابتدا در گره A که دارای ولتاژ صفر است، KCL می‌زنیم.



$$\frac{0 - V_S}{R_1} + \frac{0 - V_o}{R_f} + \frac{0 - V_o}{CS} = 0 \Rightarrow V_o = \frac{-\frac{1}{R_1}}{CS + \frac{1}{R_f}} V_S$$

در صورتی که به جای S عبارت j\omega قرار داده شود، داریم:

$$V_o = \frac{-\frac{1}{R_1}}{Cj\omega + \frac{1}{R_f}} V_S \Rightarrow H(j\omega) = \frac{V_o}{V_S} = \frac{-\frac{1}{R_1}}{Cj\omega + \frac{1}{R_f}} = \frac{-R_f}{j\omega R_f C + 1}$$

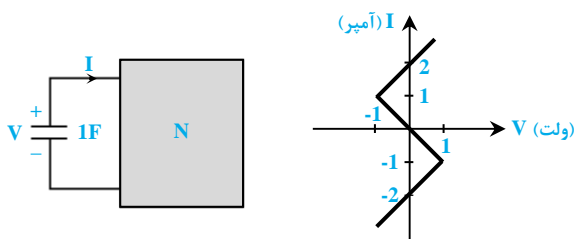
تابع بدست آمده مربوط به یک فیلتر پایین‌گذر است. فرکانس قطع و بهره آن در باند گذر به صورت زیر است:

$$|H(j\omega)|_{\omega=0} = \frac{R_f}{R_1} \quad \text{و} \quad \omega = \frac{1}{R_f C} \Rightarrow f = \frac{\omega}{2\pi} = 1000 = \frac{1}{2\pi \times R_f \times \frac{1}{\pi} \times 10^{-6}} \Rightarrow R_f = 500 \Omega$$

$$\frac{R_f}{R_1} = 5 \Rightarrow \frac{500}{R_1} = 5 \Rightarrow R_1 = 100 \Omega$$

دقت کنید که فرکانس قطع برحسب Hz داده شده است و بنابراین باید در 2π ضرب شود تا مقدار ω بدست آید.

مثال ۴۰: در مدار شکل زیر N یک قطبی مقاومتی غیرخطی است که مشخصه (I-V) آن داده شده است. اگر ولتاژ اولیه خازن برابر (-۱) ولت باشد، چه مدت طول می‌کشد تا ولتاژ خازن صفر شود؟ (مهندسی برق - سراسری ۸۷)

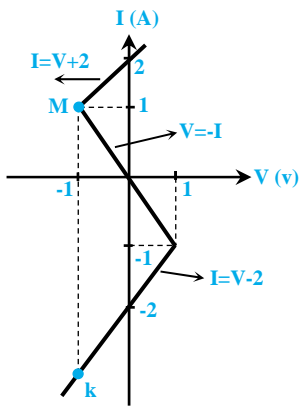


$$(1) \text{ ثانیه } \frac{4}{3}$$

$$(2) \text{ ثانیه } \ln\left(\frac{3}{2}\right)$$

$$(3) \text{ ثانیه } \ln 2$$

$$(4) \text{ ثانیه } \ln 3$$



پاسخ: گزینه «۲» با توجه به اینکه ولتاژ اولیه خازن ۱- ولت است، لذا نقطه کار آن در روی نقطه k می‌باشد. دقت کنید که در نقطه M جریان I مثبت و برابر یک آمپر خواهد بود. این جریان خازن را دچار شارژ و ولتاژ آن را منفی‌تر می‌کند؛ حال با توجه به منحنی $V-I$ شبکه N ، مشخص است که نقطه کار نمی‌تواند در همسایگی نقطه M بماند و سریعاً به نقطه K منتقل خواهد شد. در نقطه K معادله شبکه N به صورت $I = V - 2$ یا $V = I + 2$ می‌باشد. یعنی R_{th} معادل آن 1Ω و V_{th} معادل آن $2v$ است.

$$V(0^\pm) = -1v \quad \text{و} \quad V(\infty) = 2v$$

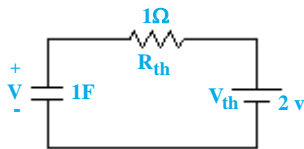
$$\tau = R_{th} \cdot C = 1 \times 1 = 1(\text{sec})$$

$$V(t) = V(\infty) + [V(0) - V(\infty)]e^{-\frac{t}{\tau}} = 2 + [-1 - 2]e^{-t}$$

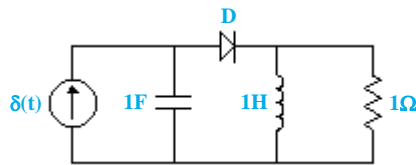
$$V(t) = 2 - 3e^{-t}$$

حال اگر ولتاژ $V(t)$ یا همان ولتاژ خازن صفر باشد، داریم:

$$0 = 2 - 3e^{-t} \Rightarrow t = \ln\left(\frac{3}{2}\right)\text{sec}$$

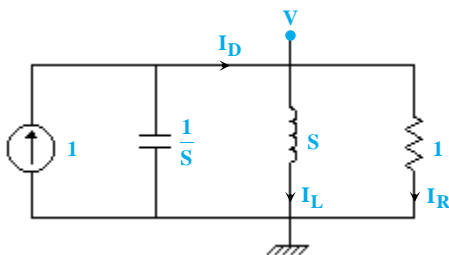


مثال ۴۱: در مدار شکل زیر شرایط اولیه همگی صفر می‌باشند و دیود D ایده‌آل می‌باشد. ($R = 1\Omega$ و $L = 1H$ ، $C = 1F$) پس از چند ثانیه جریان دیود D قطع می‌گردد؟



- (۱) $\frac{2\pi}{3\sqrt{3}}$
- (۲) $\frac{2\sqrt{3}\pi}{3}$
- (۳) $\frac{4\pi}{3\sqrt{3}}$
- (۴) $\frac{4\sqrt{3}\pi}{3}$

پاسخ: گزینه «۳» برای حل مدار ابتدا با فرض هدایت دیود، آن را در حوزه فرکانس تحلیل می‌کنیم. با نوشتن KCL در گره بالای مدار داریم:



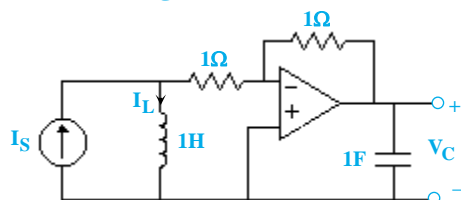
$$\frac{V}{S} + \frac{V}{1} + SV = 1 \Rightarrow V = \frac{S}{S^2 + S + 1}$$

$$I_D = I_L + I_R = \frac{V}{S} + \frac{V}{1} = \frac{S}{S(S^2 + S + 1)} + \frac{S}{S^2 + S + 1} \Rightarrow I_D = \frac{S+1}{S^2 + S + 1} = \frac{S + \frac{1}{2}}{(S + \frac{1}{2})^2 + (\frac{\sqrt{3}}{2})^2} + \frac{0.5}{(S + \frac{1}{2})^2 + (\frac{\sqrt{3}}{2})^2}$$

$$I_D(t) = [e^{-\frac{t}{2}} \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) + \frac{1}{2}e^{-\frac{t}{2}} \times \frac{\sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right)}{\frac{\sqrt{3}}{2}}]u(t) \Rightarrow I_D(t) = e^{-\frac{t}{2}} \left[\cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) + \frac{\sqrt{3}}{3} \sin\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t\right) \right] u(t) \Rightarrow I_D(t) = \frac{2\sqrt{3}}{3} e^{-\frac{t}{2}} \cos\left(\frac{\sqrt{3}}{2}t - \frac{\pi}{6}\right) u(t)$$

در صورت صفر شدن $I_D(t)$ باید زاویه \cos برابر $\frac{\pi}{2}$ شود. $\frac{\sqrt{3}}{2}t - \frac{\pi}{6} = \frac{\pi}{2} \Rightarrow t = \frac{4\pi}{3\sqrt{3}}\text{sec}$

مثال ۴۲: در مدار شکل زیر آپامپ ایده‌آل است. اگر I_S ورودی و $V_C(t)$ پاسخ باشد، پاسخ حالت صفر به ورودی ضربه واحد کدام مورد خواهد بود؟

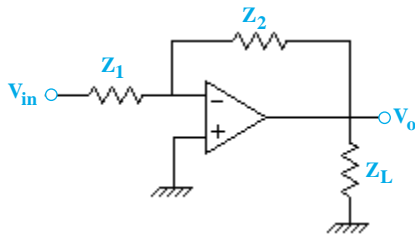


$$V_C(t) = e^{-t}u(t) \quad (1)$$

$$V_C(t) = \delta(t) - e^{-t}u(t) \quad (2)$$

$$V_C(t) = e^{-t}u(t) - \delta(t) \quad (3)$$

$$V_C(t) = e^{-t}u(t) + \delta(t) \quad (4)$$

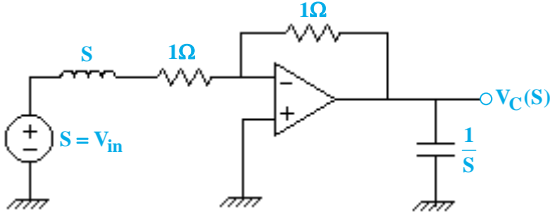


پاسخ: گزینه «۳» با توجه به اینکه مدار یک تقویت‌کننده منفی‌ساز است، داریم:

$$V_o = V_{in} \left(\frac{-Z_2}{Z_1} \right)$$

باید دقت شود که مقدار Z_L تأثیری در مقدار V_o ندارد.

حال با تبدیل منابع در سمت چپ مدار داریم:

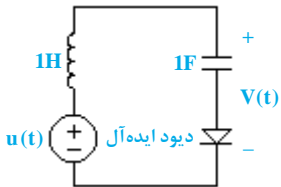


$$V_C(S) = V_{in} \left(\frac{-1}{1+S} \right) = \frac{-S}{S+1}$$

$$\Rightarrow V_C(S) = - \left[\frac{S+1}{S+1} - \frac{1}{S+1} \right] \Rightarrow V_C(t) = -\delta(t) + e^{-t}u(t)$$

مثال ۴۳: مدار داده شده، قبل از زمان صفر در حالت استراحت است. مقدار V در زمان‌های بزرگ ($t \rightarrow +\infty$) بر حسب ولت چقدر است؟

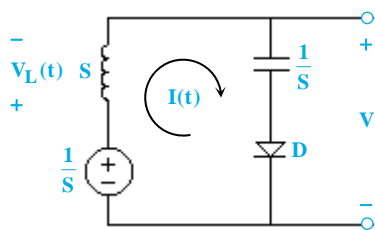
(مهندسی ابزار دقیق - سراسری ۸۸)



- ۱ (۱)
- ۱/۵ (۲)
- ۲ (۳)
- صفر (۴)

پاسخ: گزینه «۱» با توجه به این که سلف و خازن از لحظه‌ی اعمال ورودی ($t=0$) دارای مقادیر اولیه‌ی صفر هستند، ابتدا دیود روشن است. پس با

فرض روشن بودن دیود مدار را تحلیل می‌کنیم.



$$I = \frac{1}{S + \frac{1}{S}} = \frac{1}{S^2 + 1} \Rightarrow I(t) = \sin t \Rightarrow \begin{cases} 0 < t < \pi & I = \sin t \\ t > \pi & I = 0 \end{cases}$$

$$V_C = \frac{1}{C} \int I_C = \int_0^\pi \sin t = -\cos t \Big|_0^\pi = 2$$

$$V_L(t) = \frac{L dI_L(t)}{dt} = L \frac{dI(t)}{dt} = \begin{cases} \cos t & t \leq \pi \\ 0 & t > \pi \end{cases}$$

$$\Rightarrow V(t) \Big|_{t=\pi} = u(t) \Big|_{t=\pi} - V_L(t) \Big|_{t=\pi} = 1 - (-1) = 2v$$

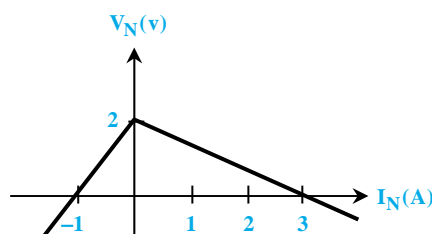
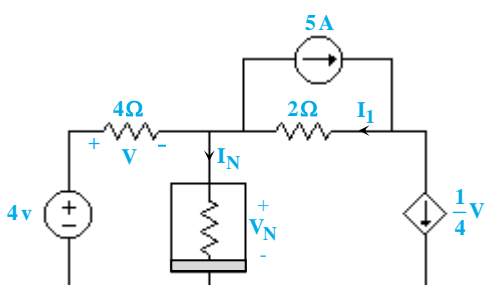
اما بعد از $t = \pi$ دیود قطع می‌شود و ولتاژ خازن ثابت و برابر ۲ ولت باقی می‌ماند و همچنین چون دیود قطع و جریان $I(t) = 0$ می‌شود، ولتاژ سلف هم

$$V(t) \Big|_{t=\infty} = u(t) \Big|_{t=\infty} - V_L(t) \Big|_{t=\infty} = 1 - 0 = 1v$$

صفر شده و لذا ولتاژ خروجی برابر است با:

(مهندسی برق - سراسری ۸۹)

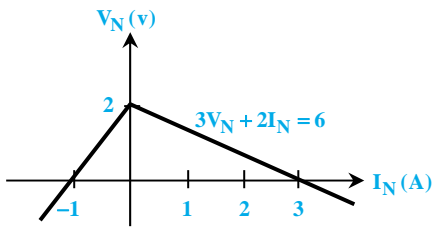
مثال ۴۴: در مدار شکل روبرو اگر $I_N = \frac{2}{3}A$ باشد، جریان I_1 چند آمپر است؟ (مدار دارای جواب یگانه است).



- ۲۳/۴ (۱)
- ۱۷/۴ (۲)
- ۱۷/۸ (۳)
- ۲۳/۸ (۴)



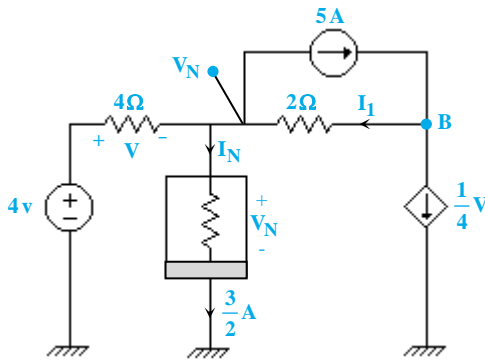
پاسخ: گزینه «۱ و ۲» با توجه به اینکه $I_N = \frac{3}{2}A$ است، از روی منحنی مشخصه $(V_N - I_N)$ می‌توان مقدار V_N را بدست آورد. با توجه به مثبت بودن جریان I_N ، کافی است که معادله خط موجود در سمت راست منحنی مشخصه $(V_N - I_N)$ را بدست آورده و با استفاده از آن مقدار V_N را محاسبه کنیم.



$$I_N = \frac{3}{2}A \Rightarrow 3V_N + 2 \times \frac{3}{2} = 6 \Rightarrow V_N = 1V$$

با توجه به موارد فوق، نقطه کار المان دارای مشخصه $(V_N - I_N)$ به صورت $(V_N = 1V, I_N = \frac{3}{2}A)$ بدست می‌آید.

حال با نوشتن KCL در گره بالای المان دارای مشخصه $(V_N - I_N)$ داریم:



$$\frac{V_N - 4}{4} + I_N + 5 = I_1 \quad \text{و} \quad V_N = 1V \quad \text{و} \quad I_N = \frac{3}{2}A$$

$$\Rightarrow \frac{1-4}{4} + \frac{3}{2} + 5 = I_1 \Rightarrow I_1 = 5.75A = \frac{23}{4}A$$

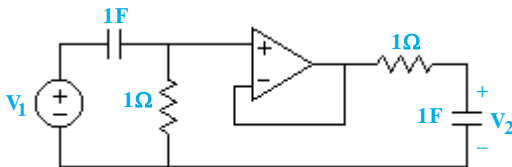
نکته: در صورتی که در نقطه B، KCL زده شود، داریم:

$$5 = I_1 + \frac{1}{4}V, \quad V = 4 - V_N \Rightarrow V = 4 - 1 = 3V \Rightarrow 5 = I_1 + \frac{3}{4} \Rightarrow I_1 = \frac{17}{4}A$$

دیده می‌شود که اگر از طریق KCL در نقطه B مسأله حل شود، جواب گزینه (۲) خواهد بود. بنابراین می‌توان نتیجه گرفت که این تست دارای اشکال می‌باشد.

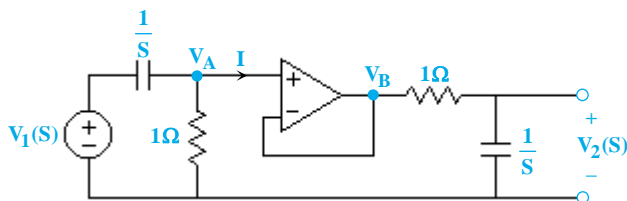
مثال ۴۵: در مدار شکل مقابل تقویت‌کننده عملیاتی ایده‌آل است. تابع شبکه $H(j\omega) = \frac{V_2(j\omega)}{V_1(j\omega)}$ برابر است با:

(مهندسی کامپیوتر «گرایش معماری» - سراسری ۸۹)



- (۱) $\frac{1}{j\omega(1+j\omega)}$
- (۲) $\frac{1}{1-\omega^2+2j\omega}$
- (۳) $\frac{j\omega}{1-\omega^2+2j\omega}$
- (۴) $\frac{1}{1+j\omega}$

پاسخ: گزینه «۳» با توجه به وجود فیدبک در آپامپ، ولتاژ پایه‌های ورودی آپامپ برابر است. بنابراین $V_A = V_B$ بوده و جریان $I = 0$ است. با نوشتن قانون تقسیم ولتاژ برای V_A و V_B داریم:



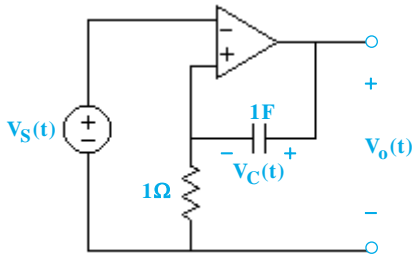
$$V_A = V_1(S) \times \frac{1}{1 + \frac{1}{S}} \Rightarrow V_A = V_1(S) \times \frac{S}{S+1} = V_B$$

$$V_2(S) = V_B \times \frac{\frac{1}{S}}{\frac{1}{S} + 1} \Rightarrow V_2(S) = V_B \times \frac{1}{S+1}$$

$$\Rightarrow V_2(S) = V_1(S) \times \frac{S}{S+1} \times \frac{1}{S+1} \Rightarrow \frac{V_2(S)}{V_1(S)} = H(S) = \frac{S}{(S+1)^2} = \frac{S}{S^2 + 2S + 1}$$

$$\Rightarrow H(j\omega) = \frac{V_2(j\omega)}{V_1(j\omega)} = \frac{j\omega}{(j\omega)^2 + 2j\omega + 1} \Rightarrow H(j\omega) = \frac{j\omega}{1 + 2j\omega - \omega^2}$$

کلمه مثال ۴۶: مدار زیر، در حالت دائمی سینوسی است. اگر $V_o(t) = \cos t u(t)$ باشد، ولتاژ خازن $V_C(t)$ در حالت دائمی سینوسی، کدام است؟ (تقویت کننده عملیاتی ایده آل فرض می شود.) (مهندسی ابزار دقیق و اتوماسیون - سراسری ۹۲)



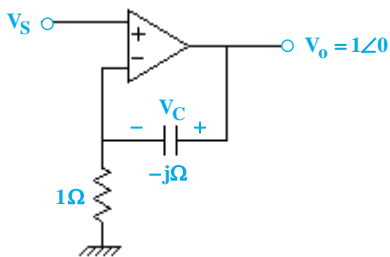
$$\frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t - 45^\circ) u(t) \quad (2)$$

$$\frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t + 45^\circ) u(t) \quad (1)$$

$$\sqrt{2} \cos(t - 45^\circ) u(t) \quad (4)$$

$$\sqrt{2} \cos(t + 45^\circ) u(t) \quad (3)$$

پاسخ: گزینه «۲» با توجه به صفر بودن جریان پایه ورودی منفی آپامپ، مقدار V_C را از تقسیم ولتاژ محاسبه می کنیم.



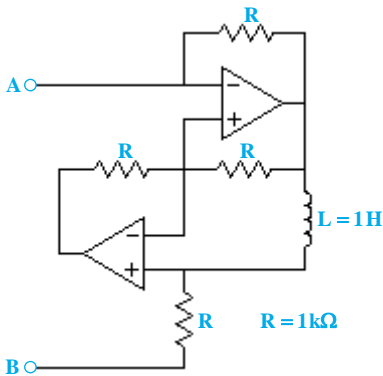
$$V_C = V_o \times \frac{-j}{1-j} = V_o \times \frac{1 \angle -90^\circ}{\sqrt{2} \angle -45^\circ}$$

$$\Rightarrow V_C = \frac{\sqrt{2} V_o}{2} \angle -45^\circ, V_o = 1 \angle 0 \Rightarrow V_C = \frac{\sqrt{2}}{2} \angle -45^\circ$$

$$\Rightarrow V_C(t) = \frac{\sqrt{2}}{2} \cos(t - 45^\circ) u(t)$$

کلمه مثال ۴۷: در مدار مقابل، مدار معادل دیده شده در سرهای A و B چقدر است؟ (تقویت کننده های عملیاتی ایده آل هستند)

(مهندسی ابزار دقیق و اتوماسیون - سراسری ۹۳)



$$(1) \text{ خازنی با ظرفیت منفی یک میکروفاراد } (C_{eq} = -1 \mu F)$$

$$(2) \text{ خازنی با ظرفیت یک میکروفاراد } (C_{eq} = +1 \mu F)$$

$$(3) \text{ سلفی با اندوکتانس منفی یک میلی هانری } (L_{eq} = -1 \text{ mH})$$

$$(4) \text{ سلفی با اندوکتانس یک میلی هانری } (L_{eq} = +1 \text{ mH})$$

پاسخ: هیچکدام از گزینه ها صحیح نیست. برای بدست آوردن مدار معادل، به دو سر A و B

منبع V_T را متصل می کنیم و ارتباط V_T و I_T را بدست می آوریم. با توجه به وجود فیدبک در مدار، ولتاژ پایه های مثبت و منفی آپامپ با هم برابر است.

$$V_A = V_B = V_C$$

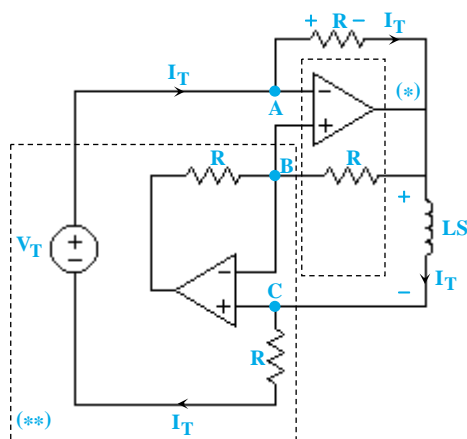
$$\text{KVL}(*): RI_T + LSI_T = 0 \quad (1)$$

$$\text{KVL}(**): V_T = RI_T \quad (2)$$

رابطه (۲) بیان می کند که مدار، معادل یک مقاومت با اندازه R اهم است. با ترکیب روابط (۱) و (۲) داریم:

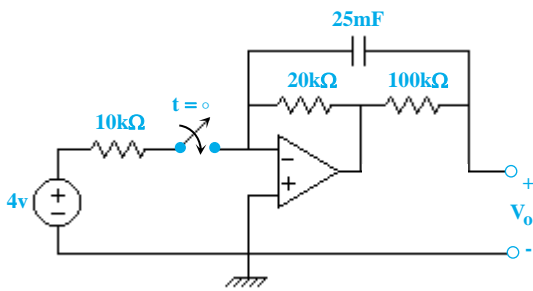
$$RI_T = -LSI_T, V_T = RI_T \Rightarrow V_T = -LSI_T$$

بنابراین مدار، معادل یک سلف با اندازه $-L$ هانری یا -1H است. با توجه به این که دو پاسخ متفاوت بدست آمده تست اشکال دارد.



آزمون فصل دوازدهم

۱- در مدار زیر معادله‌ی $V_o(t)$ برابر با کدام گزینه است؟



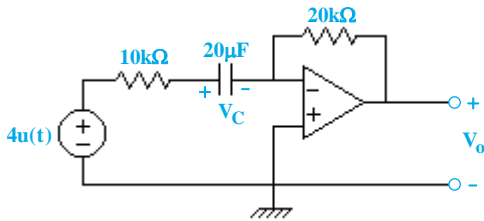
(۱) $\frac{t}{\lambda[e^{-\frac{t}{3000}} - 1]}$

(۲) $\frac{20}{3}[e^{-\frac{t}{3000}} - 1]$

(۳) $\lambda[e^{-0.0024t} - 1]$

(۴) $\frac{20}{3}[e^{-0.0024t} - 1]$

۲- در مدار زیر معادله‌ی $V_o(t)$ کدام گزینه است؟ ($V_C(0^+) = 1V$)



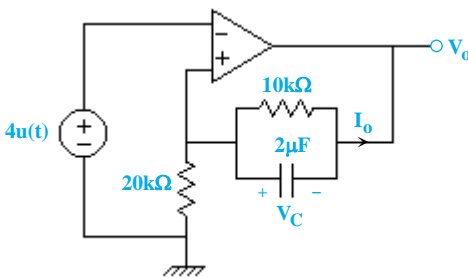
(۱) $-6e^{-\frac{t}{5}}u(t)$

(۲) $6e^{-\frac{t}{5}}u(t)$

(۳) $6e^{-\Delta t}u(t)$

(۴) $-6e^{-\Delta t}u(t)$

۳- معادله‌ی V_o در مدار زیر کدام گزینه است؟ ($V_C(0^+) = 1V$)



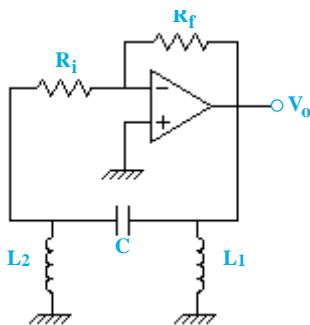
(۱) $6 - 3e^{-\Delta t}$

(۲) $3 - 3e^{-\Delta t}$

(۳) $3e^{-\Delta t}$

(۴) $6e^{-\Delta t}$

۴- در مدار زیر فرکانس رزونانس سیستم کدام گزینه است؟



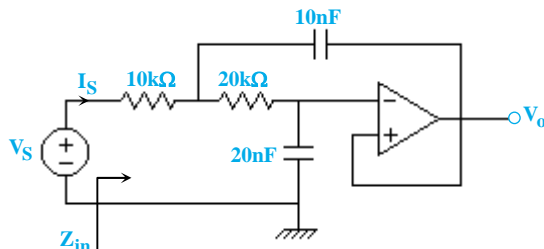
(۱) $f_r = \frac{1}{2\pi\sqrt{(L_1 + L_2)C}}$

(۲) $f_r = \frac{1}{2\pi\sqrt{L_1 C}}$

(۳) $f_r = \frac{1}{2\pi\sqrt{C L_2}}$

(۴) $f_r = \frac{1}{2\pi\sqrt{C L_1 L_2}}$

۵- در مدار زیر امپدانس ورودی بر حسب اهم کدام است؟ ($\omega = 5000 \frac{\text{rad}}{\text{sec}}$)



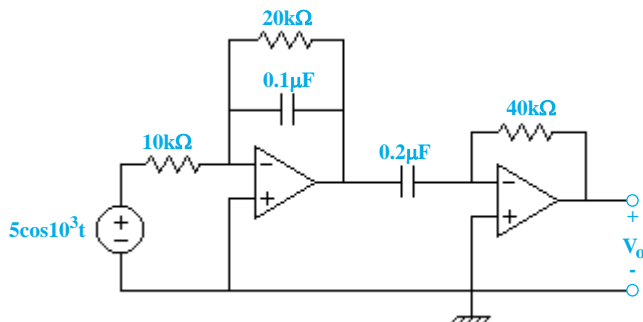
(۱) $21/21 \angle -45^\circ$

(۲) $11/11 \angle -45^\circ$

(۳) $5/5 \angle -45^\circ$

(۴) $7/7 \angle -45^\circ$

۶- معادله‌ی زمانی $V_o(t)$ برای مدار زیر کدام گزینه است؟

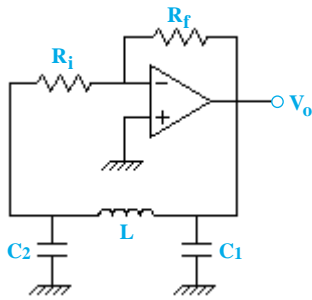


(۱) $2/32 \cos(10^3 t - 12^\circ)$

(۲) $5/2 \cos(10^3 t + 12^\circ)$

(۳) $3/6 \cos(10^3 t + 26/6^\circ)$

(۴) $7/2 \cos(10^3 t + 26/6^\circ)$

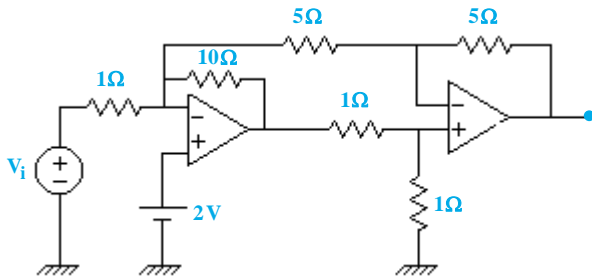


۷- فرکانس رزونانس مدار زیر کدام گزینه است؟

$$f_r = \frac{1}{2\pi\sqrt{L\frac{C_1}{C_1+C_2}}} \quad (2) \quad f_r = \frac{1}{2\pi\sqrt{L\frac{C_1C_2}{C_1+C_2}}} \quad (1)$$

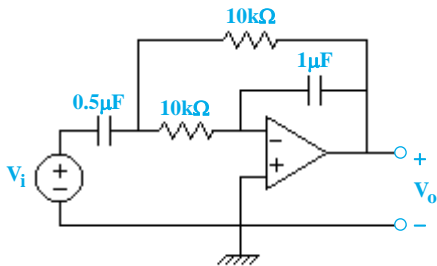
$$f_r = \frac{1}{2\pi\sqrt{L\frac{C_1}{C_2}R_f}} \quad (4) \quad f_r = \frac{1}{2\pi\sqrt{LC_1C_2}} \quad (3)$$

۸- مدار زیر شامل دو تقویت‌کننده عملیاتی ایده‌آل بوده که با منابع ولتاژ ± 20 ولت، تغذیه شده‌اند. محدوده تغییرات V_i برای آن که هیچ‌کدام از تقویت‌کننده‌ها به اشباع نرود، برحسب ولت کدام است؟



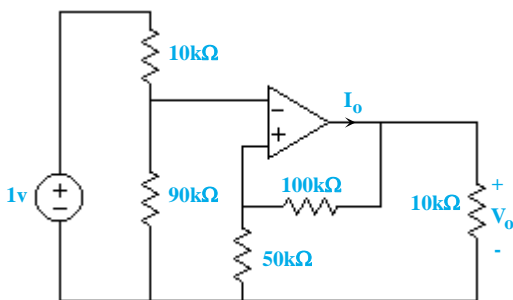
- (1) $-1/4 < V_i < 6/2$
- (2) $-1/4 < V_i < 1/8$
- (3) $-1/8 < V_i < 6/6$
- (4) $-1/8 < V_i < 1/8$

۹- در صورتی که تابع $\frac{V_o}{V_i}$ برابر $\frac{aS}{S^2 + bS + c}$ باشد، ضرایب c و b و a کدام است؟



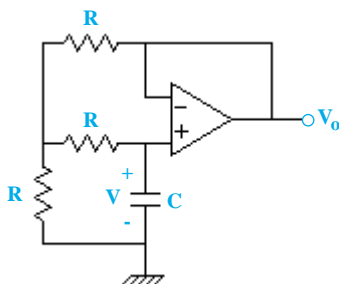
- (1) $\begin{cases} a = 50 \\ b = 200 \\ c = 2000 \end{cases}$
- (2) $\begin{cases} a = -50 \\ b = -200 \\ c = 2000 \end{cases}$
- (3) $\begin{cases} a = 100 \\ b = -400 \\ c = 20000 \end{cases}$
- (4) $\begin{cases} a = -100 \\ b = 400 \\ c = 20000 \end{cases}$

۱۰- در مدار زیر مقدار V_o برحسب ولت کدام است؟



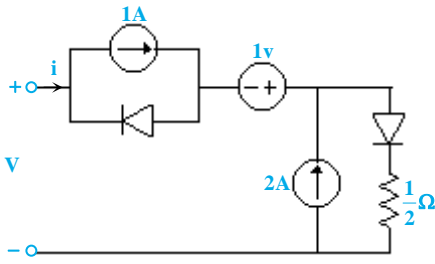
- (1) $1/2$
- (2) $2/7$
- (3) $3/4$
- (4) $6/1$

۱۱- در مدار زیر $V_C(0^+) = 5V$ و $C = 1\mu F$ و $R = 10k\Omega$ می‌باشد. حال معادله‌ی $V_o(t)$ کدام گزینه است؟



- (1) $-\frac{3}{100}e^{-t/\Delta}$
- (2) $-\frac{100}{3}e^{-t/\Delta}$
- (3) $5 - 5e^{-\frac{100}{3}t}$
- (4) $5 - 5e^{-\frac{3}{100}t}$

۱۲- به ازای کدام محدوده‌ی V در مدار مقابل، رابطه‌ی $i = 2V$ برقرار است؟



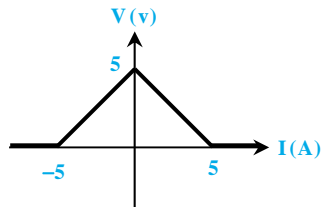
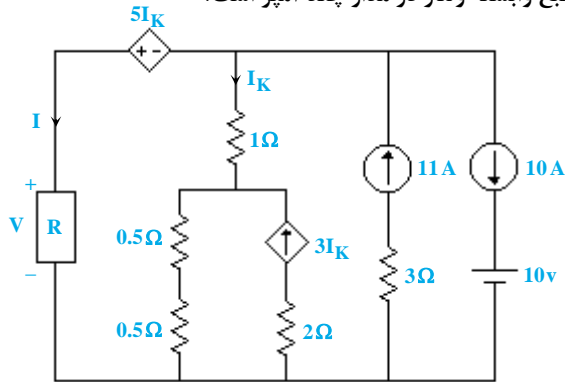
$$-1 \leq V \leq 1 \quad (2)$$

$$-1 \leq V \leq \frac{1}{2} \quad (1)$$

$$-\frac{1}{2} \leq V \leq \frac{1}{2} \quad (4)$$

$$-\frac{1}{2} \leq V \leq 1 \quad (3)$$

۱۳- در مدار زیر منحنی مشخصه مقاومت غیرخطی R داده شده است. حال جریان منبع وابسته ولتاژ در مدار چند آمپر است؟



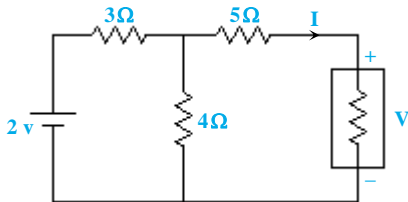
$$0/94 \quad (1)$$

$$0/55 \quad (2)$$

$$0/22 \quad (3)$$

$$0/12 \quad (4)$$

۱۴- در صورتی که یک مقاومت غیرخطی با معادله $I = \frac{\sqrt{2}V}{\sqrt{1-V^2}}$ در مدار مفروض باشد، توان المان غیرخطی کدام است؟



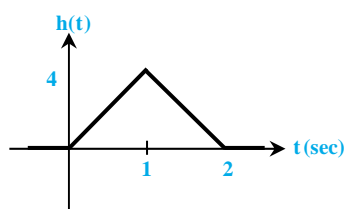
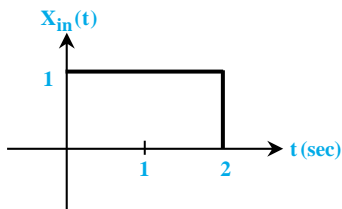
$$11 \text{ mw} \quad (1)$$

$$7 \text{ mw} \quad (2)$$

$$17 \text{ mw} \quad (3)$$

$$20 \text{ mw} \quad (4)$$

۱۵- در یک مدار خطی فرم پاسخ ضربه سیستم به صورت مقابل است. در صورتی که ورودی $X_{in}(t)$ به مدار اعمال شود، پاسخ حالت صفر مدار کدام است؟



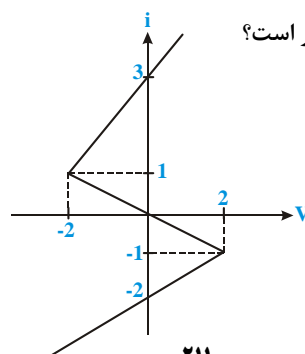
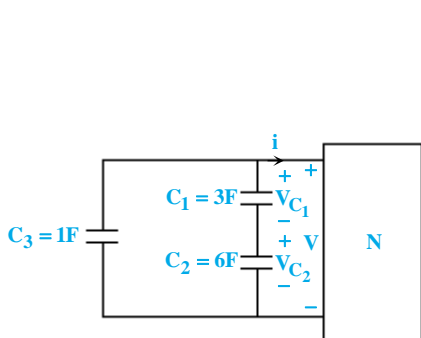
$$y(t) = \begin{cases} t^2 & 0 < t < 1 \\ t^2 - t + 4 & 1 < t < 3 \\ 16 - t^2 + t & 3 < t < 4 \end{cases} \quad (2)$$

$$y(t) = \begin{cases} 2t^2 & 0 < t < 1 \\ t^2 - t + 1 & 1 < t < 3 \\ 16 - t^2 + t & 3 < t < 4 \end{cases} \quad (1)$$

$$y(t) = \begin{cases} 2t^2 & 0 < t < 1 \\ 8t - 2t^2 - 4 & 1 < t < 3 \\ 32 - 16t + 2t^2 & 3 < t < 4 \end{cases} \quad (4)$$

$$y(t) = \begin{cases} t^2 & 0 < t < 1 \\ 8t - t^2 & 1 < t < 3 \\ 32 + t^2 + t & 3 < t < 4 \end{cases} \quad (3)$$

۱۶- در مدار شکل زیر، N یک قطبی مقاومتی غیرخطی است که مشخصه $i-V$ آن داده شده است. اگر ولتاژ اولیه خازن‌های C_1 و C_2 به ترتیب برابر



با ۴۷ و ۲۷ باشد، بعد از گذشت زمان $\frac{3}{4} \ln 3$ ثانیه ولتاژ V چقدر است؟

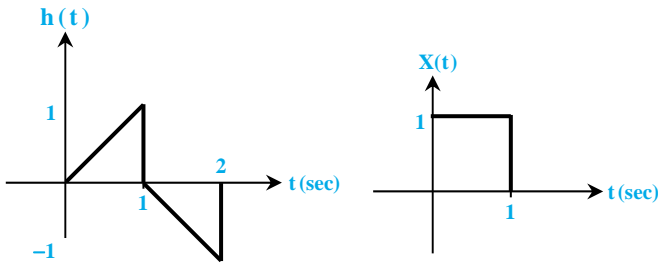
$$4 \quad (1)$$

$$3/5 \quad (2)$$

$$2 \quad (3)$$

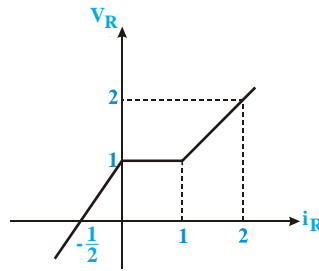
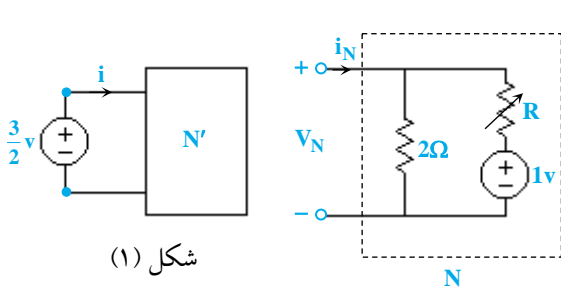
$$4/5 \quad (4)$$

۱۷- پاسخ ضربه $h(t)$ سیستمی به صورت زیر است. پاسخ سیستم به ورودی $X(t)$ در فاصله $1 < t < 2$ کدام است؟



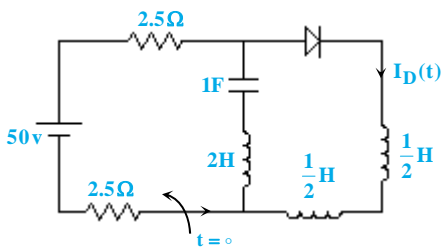
(۱) $y(t) = -t^2 - 2t + \frac{1}{4}$
 (۲) $y(t) = -t^2 + 2t - \frac{1}{4}$
 (۳) $y(t) = -t^2 - 2t - \frac{1}{4}$
 (۴) $y(t) = t^2 + 2t - \frac{1}{4}$

۱۸- شبکه N با مقاومت غیرخطی R که مشخصه ولتاژ-جریان آن به شکل نشان داده شده است را همراه با مدار دوگان آن N' در نظر بگیرید. در مدار شکل (۱)، شبکه N' را با چه مقاومتی می‌توانیم جایگزین کنیم به شکلی که جریان i تغییر نکند؟



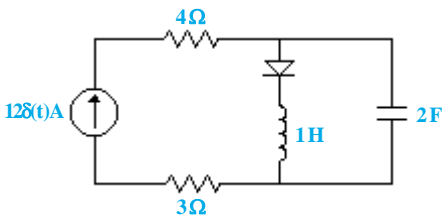
(۱) $\frac{3}{4}$ اهم
 (۲) $\frac{3}{2}$ اهم
 (۳) 1 اهم
 (۴) 3 اهم

۱۹- در مدار زیر معادله‌ی جریان عبوری از دیود کدام است؟



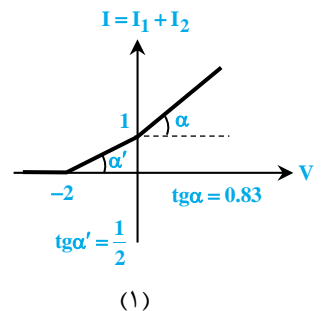
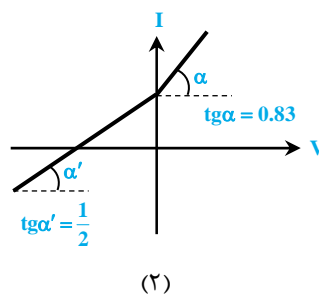
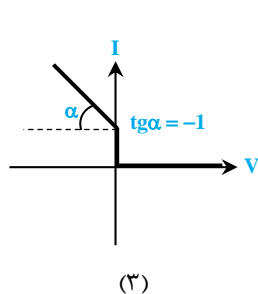
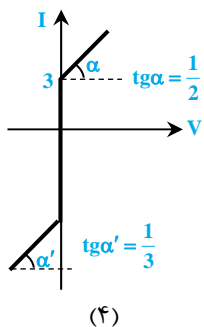
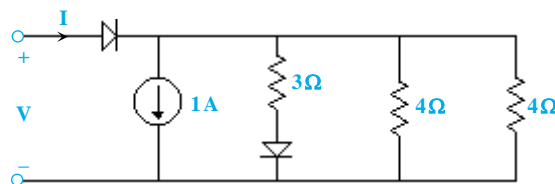
(۱) $I_D(t) = \frac{10}{3} \cos \frac{\sqrt{3}}{3} t \quad (0 < t < \frac{\sqrt{3}}{2} \pi)$
 (۲) $I_D(t) = 10 \cos 3t \quad (0 < t < \pi)$
 (۳) $I_D(t) = \frac{20}{3} \cos \sqrt{3} t \quad (0 < t < \frac{\pi}{3})$
 (۴) $I_D(t) = 10 \cos \frac{\sqrt{3}}{3} t \quad (0 < t < \frac{\pi}{3})$

۲۰- در مدار زیر مدت زمان غیرصفر بودن جریان سلف برحسب ثانیه کدام است؟

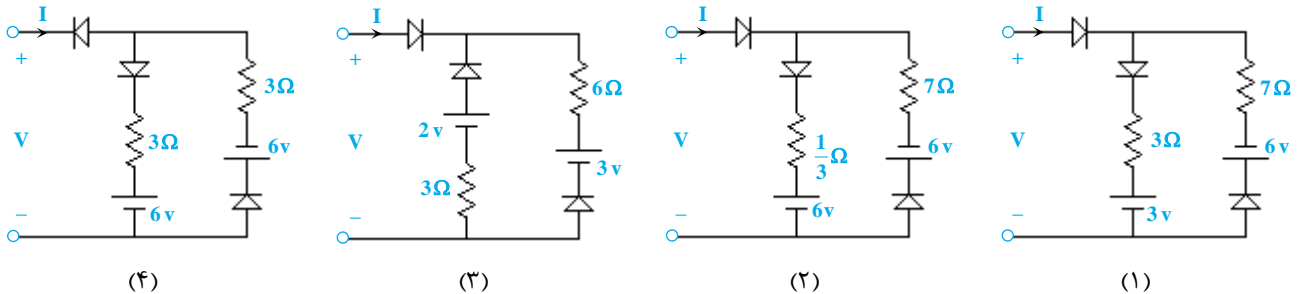
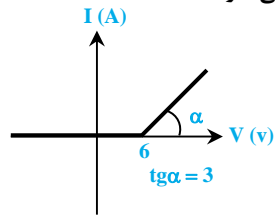


(۱) $t = \pi$
 (۲) $t = 2\sqrt{2}\pi$
 (۳) $t = \sqrt{2}$
 (۴) $t = \sqrt{2}\pi$

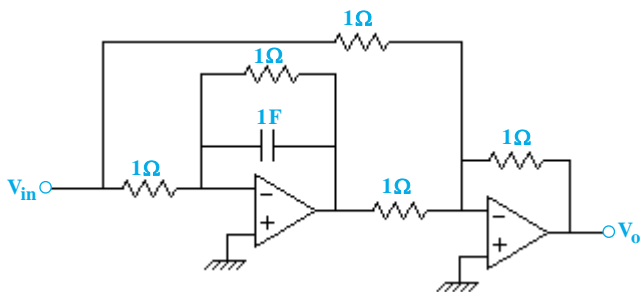
۲۱- منحنی مشخصه‌ی $(I-V)$ مدار زیر در کدام گزینه رسم شده است؟



۲۲- کدامیک از مدارات زیر منحنی مشخصه (I-V) زیر را می‌سازد؟

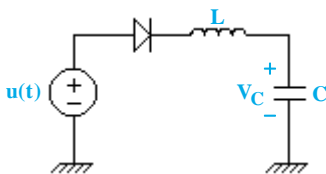


۲۳- معادله‌ی دیفرانسیل ارتباطی V_o با V_{in} کدام است؟



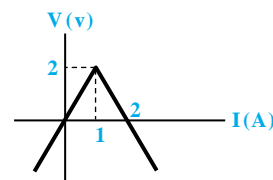
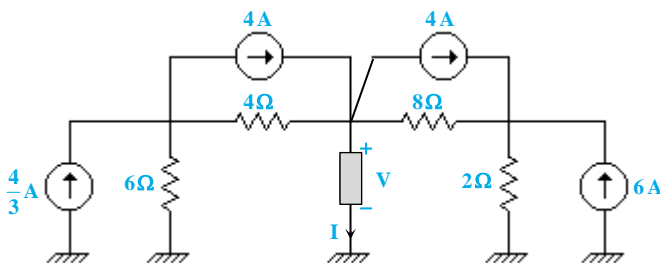
$$\begin{aligned} \frac{dV_o}{dt} + V_o &= -\frac{dV_{in}}{dt} \quad (1) \\ \frac{2dV_o}{dt} + V_o &= -\frac{dV_{in}}{dt} \quad (2) \\ \frac{2dV_o}{dt} - V_o &= \frac{dV_{in}}{dt} \quad (3) \\ -\frac{2dV_o}{dt} - V_o &= -\frac{2dV_{in}}{dt} \quad (4) \end{aligned}$$

۲۴- در مدار زیر خازن تا چه مقدار ولتاژ برحسب ولت شارژ می‌شود؟



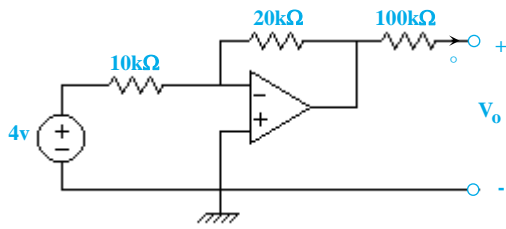
- (۱) ۱
- (۲) ۲
- (۳) ۱/۲
- (۴) ۳

۲۵- در مدار زیر جریان المان غیرخطی برحسب آمپر کدام است؟



- (۱) -2/3
- (۲) 7/2
- (۳) -2/2
- (۴) 2/7

پاسخنامه آزمون فصل دوازدهم



۱- گزینه «۱» برای حل این تست بهتر است با محاسبه $V_o(\infty)$ و ثابت زمانی مدار، با روش تستی به پاسخ صحیح دست پیدا کنیم. مقدار $V_o(\infty)$ به راحتی با مدار باز کردن خازن به دست می‌آید:

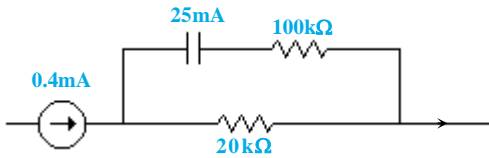
$$V_o = -\frac{20}{10} \times 4 = -8V$$

از طرفی با مدل‌سازی مدار ماقبل آپ امپ به صورت یک منبع جریان می‌توان به راحتی ثابت زمانی مدار را محاسبه کرد:

$$C_T = 25\mu F, R_T = (100 + 20)k\Omega = 120k\Omega$$

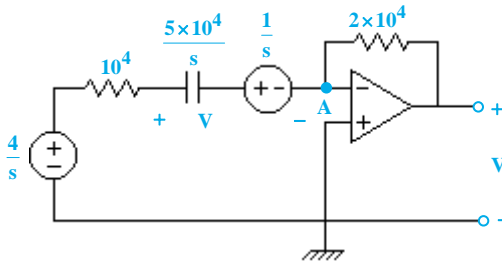
$$\Rightarrow \tau = RC = 25 \times 10^{-6} \times 120 \times 10^3 = 3000 \text{ sec}$$

با توجه به مقادیر به دست آمده برای τ و $V_o(\infty)$ ، گزینه (۱) پاسخ تست می‌باشد.



۲- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم:

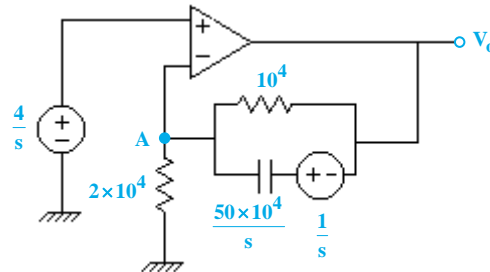
با توجه به برقراری فیدبک منفی، V_A برابر صفر می‌باشد. حال با اعمال KCL در گره A داریم:



$$\frac{0 - \frac{4}{s} + \frac{1}{s}}{10^4 + \frac{5 \times 10^4}{s}} + \frac{0 - V_o}{2 \times 10^4} = 0 \Rightarrow \frac{-3}{s+5} - \frac{V_o}{2} = 0 \Rightarrow V_o = \frac{-6}{s+5}$$

$$\Rightarrow V_o(t) = -6e^{-5t} u(t)$$

۳- گزینه «۱» ابتدا مدار را به حوزه لاپلاس می‌بریم:



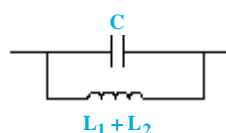
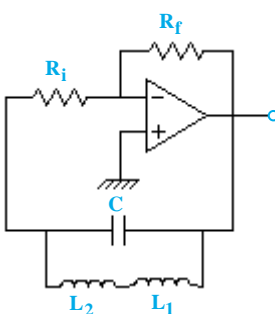
با توجه به برقراری فیدبک منفی، V_A برابر ولتاژ منبع می‌باشد. حال با اعمال KCL در گره A داریم:

$$\frac{4}{2 \times 10^4 s} + \frac{4 - V_o}{10^4} + \frac{4 - V_o}{\frac{50 \times 10^4}{s}} = 0 \Rightarrow \frac{6}{s} - V_o + \frac{3 - sV_o}{50} = 0 \Rightarrow 3000 - 50sV_o + 3s - s^2V_o = 0$$

$$\Rightarrow V_o = \frac{3s + 3000}{s(s + 50)} = \frac{6}{s} - \frac{3}{s + 50} \Rightarrow V_o(t) = (6 - 3e^{-50t})u(t)$$

۴- گزینه «۱» با توجه به اینکه ورودی مثبت آپ امپ جریانی نمی‌کشد، بنابراین دو سر L_1, L_2 که زمین

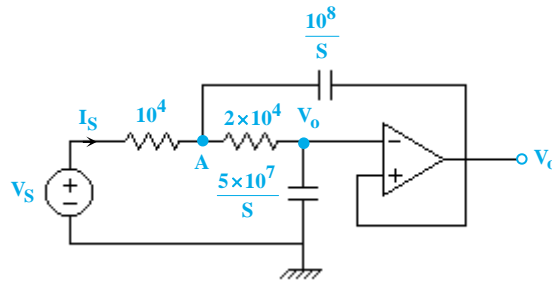
شده‌اند را می‌توانیم به هم وصل کنیم یعنی:



$$\Rightarrow f_r = \frac{1}{2\pi \sqrt{(L_1 + L_2)C}}$$

بنابراین فرکانس تشدید برابر است با:

۵- گزینه «۱» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



$$V_A = V_S - 10^4 I_S$$

با توجه به فییدبک منفی، ولتاژ سر منفی آپ امپ برابر V_o می‌باشد. حال داریم:

$$\text{KCL(A): } I_S = \frac{V_S - 10^4 I_S - V_o}{10^4} + \frac{V_S - 10^4 I_S - V_o}{2 \times 10^4} \Rightarrow \xrightarrow{s=j\omega} (j+1)V_S - (j+1)V_o = 10^4(j+2)I_S \quad (1)$$

$$\frac{V_S - 10^4 I_S - V_o}{2 \times 10^4} = \frac{V_o}{5 \times 10^7} \xrightarrow{s=j\omega} V_S - 10^4 I_S = (j2+1)V_o \quad (2)$$

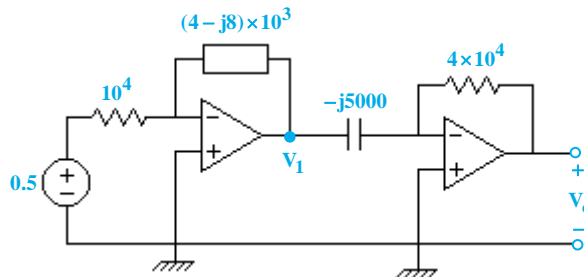
از طرفی داریم:

$$(1), (2) \rightarrow (j+1)V_S - \frac{j+1}{j2+1}[V_S - 10^4 I_S] = 10^4(j+2)I_S$$

$$\Rightarrow [(j+1)(j2+1) - (j+1)]V_S = [10^4(j+2)(j2+1) - (j+1) \times 10^4]I_S$$

$$\Rightarrow (-2+j2)V_S = 10^4 \times j6 I_S \rightarrow Z_{in} = 21/21 \angle -45^\circ \text{ k}\Omega$$

۶- گزینه «۳» با توجه به اینکه فرکانس مدار برابر 10^3 می‌باشد، مدار را به حوزه‌ی دائمی سینوسی می‌بریم:



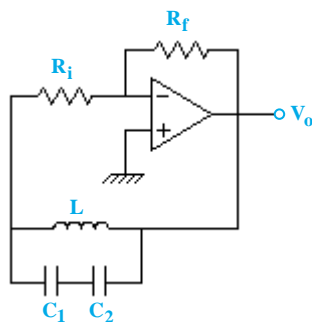
$$V_1 = -\frac{(4-j8) \times 10^3}{10^4} \times 0.5 = -(0.2-j0.4), \quad V_o = \frac{-4 \times 10^4}{-j5000} V_1 = -j8 V_1$$

بنابراین داریم:

$$\Rightarrow V_o = -(0.2-j0.4) \times (-j8) = 3/6 \angle 26/6^\circ \rightarrow V_o(t) = 3/6 \cos(10^3 t + 26/6^\circ)$$

۷- گزینه «۱» با توجه به اینکه سر مثبت آپ امپ جریانی نمی‌کشد، بنابراین جریان‌های

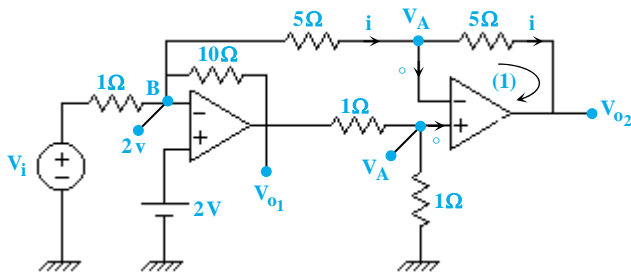
C_1, C_2 با هم یکی بوده و با هم سری می‌شوند.



بنابراین فرکانس رزونانس مدار برابر است با:

$$\Rightarrow f_r = \frac{1}{2\pi \sqrt{\frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2} \cdot L}}$$

۸- گزینه «۱» ابتدا با تحلیل مدار ولتاژ خروجی تقویت کننده‌ها را بر حسب V_i به دست می‌آوریم. بدین منظور مطابق شکل، با استفاده از خواص



تقویت کننده‌های عملیاتی داریم:

$$V_A = V_{O1} \times \frac{1}{1+1} = \frac{V_{O1}}{2}$$

$$i = \frac{2 - V_A}{5} = \frac{2 - \frac{V_{O1}}{2}}{5}$$

KCLB: $\frac{V_i - 2}{1} = \frac{2 - V_{O1}}{10} + i = \frac{2 - V_{O1}}{10} + \frac{2 - \frac{V_{O1}}{2}}{5} = 0.6 - 0.1V_{O1}$

$$\Rightarrow V_{O1} = -5V_i + 13 \quad (1)$$

KVL(1): $V_{O2} = V_A - 5i = V_A - \left(\frac{2 - V_A}{5}\right) \times 5 = -2 + 2V_A = -2 + V_{O1}$

$$\Rightarrow V_{O2} = -5V_i + 11 \quad (2)$$

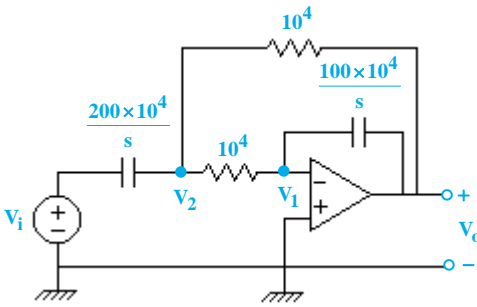
می‌دانیم که اگر ولتاژ خروجی تقویت کننده‌های عملیاتی به مقدار ولتاژ تغذیه مثبت یا منفی آن‌ها برسد، به اشباع می‌روند؛ لذا برای جلوگیری از به اشباع رفتن آنها، باید ولتاژ خروجی آن‌ها بین تغذیه مثبت و منفی‌شان قرار گیرد. بنابراین داریم:

$$-20 < V_{O1} < 20 \Rightarrow -20 < -5V_i + 13 < 20 \Rightarrow -33 < -5V_i < 7 \Rightarrow -\frac{7}{5} < V_i < \frac{33}{5}$$

$$-20 < V_{O2} < 20 \Rightarrow -20 < -5V_i + 11 < 20 \Rightarrow -31 < -5V_i < 9 \Rightarrow -\frac{9}{5} < V_i < \frac{31}{5}$$

اشتراک دو بازه فوق به صورت $[-\frac{7}{5}, \frac{31}{5}]$ یا $[-1.4, 6.2]$ خواهد بود که همان محدوده مجاز V_i می‌باشد.

۹- گزینه «۴» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:



با توجه به برقراری فیدبک منفی در آپ امپ، V_1 برابر صفر می‌باشد. حال با اعمال KCL در گره‌های ۱ و ۲ داریم:

KCL(1): $\frac{0 - V_2}{10^4} + \frac{0 - V_0}{100 \times 10^4} = 0 \Rightarrow V_2 = \frac{-s}{100} V_0 \quad (1)$

KCL(2): $\frac{V_2 - V_i}{200 \times 10^4} + \frac{V_2 - 0}{10^4} + \frac{V_2 - V_0}{10^4} = 0 \Rightarrow \left(\frac{s}{200} + 2\right) V_2 = \frac{sV_i}{200} + V_0 \quad (2)$

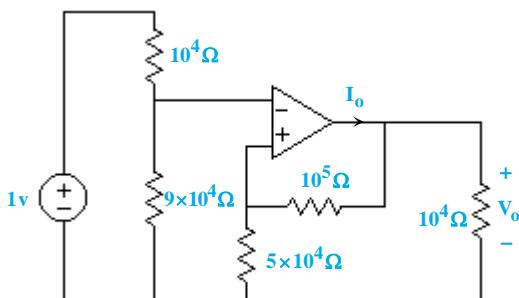
$$(1), (2) \rightarrow -\left(\frac{s+400}{200}\right) \frac{s}{100} V_0 = \frac{sV_i}{200} + V_0 \Rightarrow V_0(s^2 + 400s + 20000) = -100sV_i$$

$$\Rightarrow \frac{V_0}{V_i} = \frac{-100sV_i}{s^2 + 400s + 20000} \Rightarrow \begin{cases} a = -100 \\ b = 400 \\ c = 20000 \end{cases}$$

۱۰- گزینه «۲» با توجه به برقراری فیدبک منفی، ولتاژ سرهای مثبت و منفی آپ امپ برابر است. حال با توجه به تقسیم ولتاژ داریم:

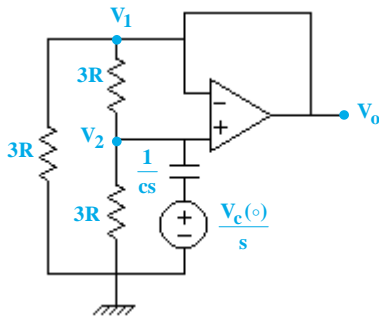
$$V_+ = V_- = \frac{9 \times 10^4}{(9+1) \times 10^4} = 0.9 \text{ V}$$

$$V_+ = \frac{5 \times 10^4}{5 \times 10^4 + 10 \times 10^4} V_0 \rightarrow V_0 = 3V_+ = 2.7 \text{ V}$$





۱۱- گزینه «۲» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم و سپس با تبدیل ستاره به مثلث داریم:



از طرفی با توجه به برقراری فیدبک منفی در آپ امپ داریم:

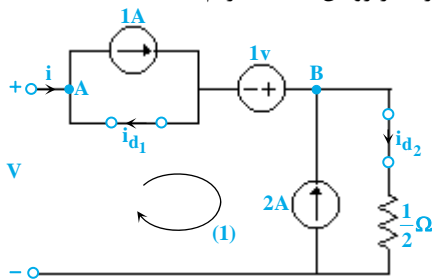
$$V_1 = V_2 = V_o$$

حال با اعمال KCL در گره ۲ داریم:

$$\frac{V_2}{3R} + Cs(V_2 - \frac{V_C(o)}{s}) + \frac{V_2 - V_1}{3R} = 0 \rightarrow \frac{V_o}{3R} + CsV_o - CV_C(o) = 0 \Rightarrow V_o = \frac{V_C(o)}{s + \frac{1}{3RC}} \rightarrow V_o(t) = V_C(o) e^{-\frac{t}{3RC}} = \Delta e^{-\frac{100}{3}t}$$

۱۲- گزینه «۱» استراتژی مناسب برای حل این تست، در نظر گرفتن وضعیت‌های مختلف دیودها و سپس محاسبه‌ی رابطه‌ی میان V و i و همچنین

محدوده‌ی مورد نیاز برای V و i جهت رخداد وضعیت موردنظر می‌باشد. با فرض این که دو دیود موجود در مدار روشن باشند، داریم:



$$\text{KCL A: } i_{d_1} = 1 - i \quad (1)$$

$$\text{KCL B: } i_{d_2} = 2 + i \quad (2)$$

$$\text{KVL (1): } V = 0 - 1 + \frac{1}{2} \times i_{d_2} \xrightarrow{(2)} V = -1 + \frac{1}{2} \times (2 + i) = \frac{1}{2} i \Rightarrow i = 2V$$

می‌بینیم که در این حالت رابطه‌ی $i = 2V$ برقرار است. حال دقت کنید زمانی دیودها می‌توانند روشن باشند که جریان آنها مثبت باشد؛ لذا براساس روابط

(۱) و (۲) داریم:

$$\left. \begin{aligned} i_{d_1} = 1 - i \geq 0 &\Rightarrow i \leq 1 \\ i_{d_2} = 2 + i \geq 0 &\Rightarrow i \geq -2 \end{aligned} \right\} \Rightarrow -2 \leq i \leq 1$$

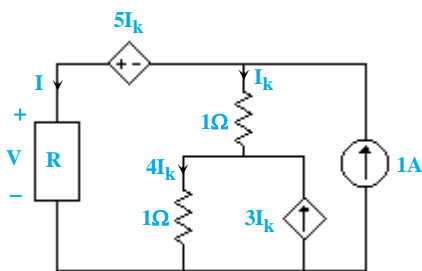
$$i = 2V \Rightarrow -1 \leq V \leq \frac{1}{2}$$

و می‌توان نتیجه گرفت:

بنابراین به ازای ولتاژهای $-1 \leq V \leq \frac{1}{2}$ ، رابطه‌ی $i = 2V$ برقرار خواهد بود. در سایر ولتاژها یکی از دیودها قطع بوده و جریان i برابر یکی از مقادیر ۱ یا -۲

آمپر خواهد بود.

۱۳- گزینه «۲» ابتدا مدار را ساده می‌کنیم:



$$I = 1 - I_k$$

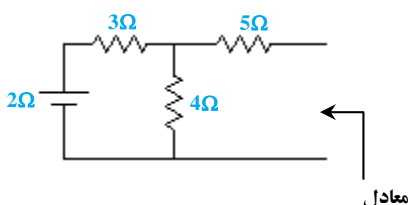
حال با اعمال KVL در حلقه‌ی چپ مدار داریم:

$$-V + \Delta I_k + I_k + 4I_k = 0 \rightarrow V = 10I_k = 10 - 10I$$

$$10 - 10I = 5 - I \rightarrow 9I = 5 \rightarrow I = \frac{5}{9} = 0.555 \text{ A}$$

حال معادله‌ی بدست آمده را با منحنی مشخصه مقاومت غیرخطی قطع می‌دهیم:

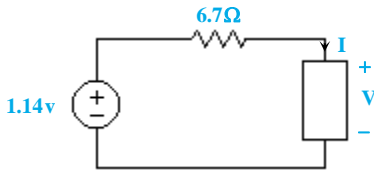
۱۴- گزینه «۳» ابتدا مدار معادل تونن دیده شده از دو سر مقاومت غیرخطی را محاسبه می‌کنیم:



$$V_{th} = V_{oc} = \frac{4}{4+3} \times 2 = \frac{8}{7} \text{ V}$$

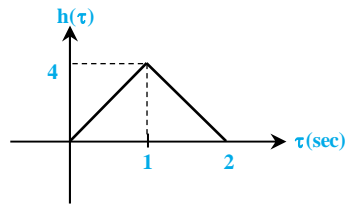
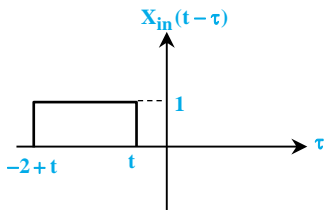
$$R_{th} = 4 \parallel 3 + 5 = \frac{47}{7} \Omega$$

بنابراین داریم:



$$\begin{aligned} \text{KVL: } -1/14 + 6/7I + V &= 0 \Rightarrow I = \frac{\sqrt{2}V}{\sqrt{1-V^2}} = \frac{1/14 - V}{6/7} \\ \Rightarrow 90V^2 &= (1-V^2)(V^2 - 2/28V + 1/3) \\ \rightarrow V^4 - 2/28V^3 + 90/3V^2 + 2/28V - 1/3 &= 0 \\ V &= 0/11V \rightarrow I = 0/156A \rightarrow P = 17\text{mw} \end{aligned}$$

۱۵- گزینه «۴» پاسخ حالت صفر برابر است با:



$$y(t) = x_{in}(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x_{in}(t-\tau)h(\tau)d\tau$$

$$t < 0 \rightarrow y(t) = 0$$

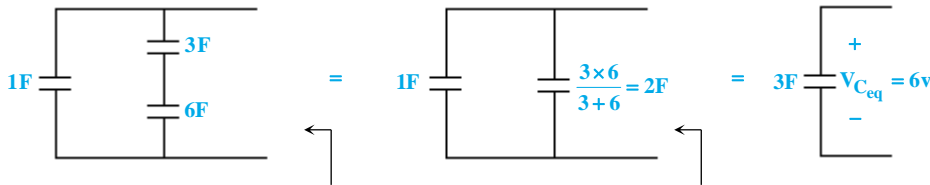
$$0 < t < 1 \rightarrow y(t) = \int_0^t 4\tau d\tau = 2t^2$$

بنابراین گزینه‌ی ۴ پاسخ صحیح می‌باشد.

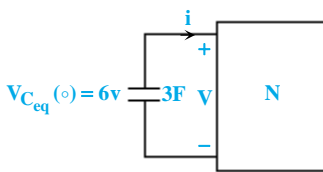
۱۶- گزینه «۳» در این سؤال باید سمت چپ مدار را که شامل خازن‌ها است، ساده کرده و به یک خازن معادل برسیم. سپس به علت غیرخطی بودن ساختار مقاومتی جعبه N با استفاده از معادله دیفرانسیل، معادله ولتاژ V را به دست آورده و بعد از گذشت زمان $t = 3 \text{Ln} \frac{3}{2}$ ثانیه، مقدار V را به دست می‌آوریم. حال سراغ ساده‌سازی و به دست آوردن خازن معادل سمت چپ می‌رویم.

ولتاژ دو سر خازن C_۳ برابر با جمع ولتاژ خازن‌های C_۱ و C_۲ است.

بنابراین ولتاژ دو سر خازن C_۳ برابر است با: ۶V = ۲ + ۴. با ساده‌سازی خازن‌های سری و موازی داریم:

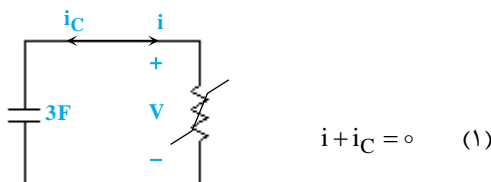


بنابراین مدار به صورت زیر ساده می‌شود:



از آن جا که ساختار N مقاومت غیرخطی است، مدار را به صورت زیر نشان می‌دهیم:

می‌دانیم که در مدار روبه‌رو:



از آن جا که ولتاژ اولیه $V_{Ceq}(0) = 6V$ می‌باشد و پرش ولتاژ نداریم، با بررسی مشخصه مقاومت غیرخطی می‌بینیم که در تکه خط بالایی قرار داریم که

$$i_C = C \frac{dV}{dt} = 3 \frac{dV}{dt} \text{ که } i = V + 3 \text{ می‌باشد. همچنین می‌دانیم}$$

$$\begin{cases} 3 \frac{dV}{dt} + V + 3 = 0 \Rightarrow V(t) = 9e^{-\frac{t}{3}} - 3 \\ V(0) = 6V \end{cases} \quad (2)$$

حال طبق رابطه (۱) داریم:

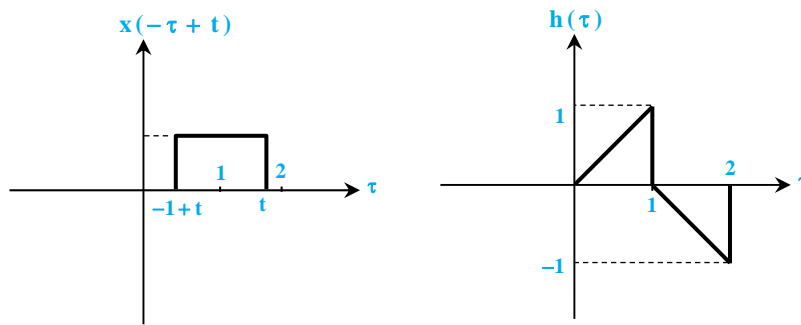
$$V(t = 3 \text{Ln} \frac{3}{2}) = 9e^{-\text{Ln} \frac{3}{2}} - 3 = 9(\frac{2}{3}) - 3 = 3V$$

با جایگذاری $t = 3 \text{Ln} \frac{3}{2}$ در رابطه (۲) داریم:

$$y(t) = x(t) * h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t-\tau)h(\tau)d\tau$$

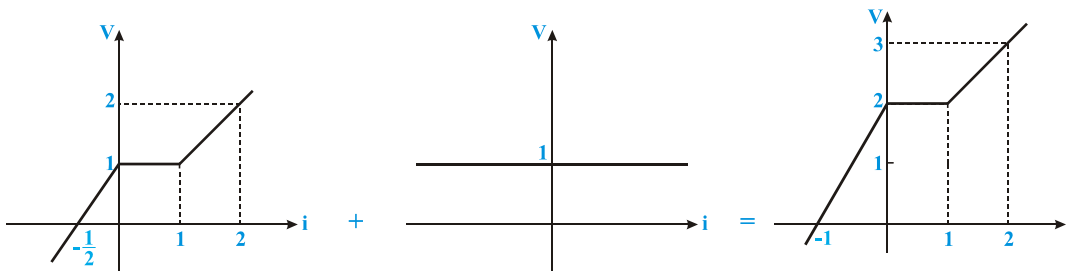
۱۷- گزینه «۲» پاسخ حالت صفر سیستم برابر است با:

برای $1 < t < 2$ داریم:

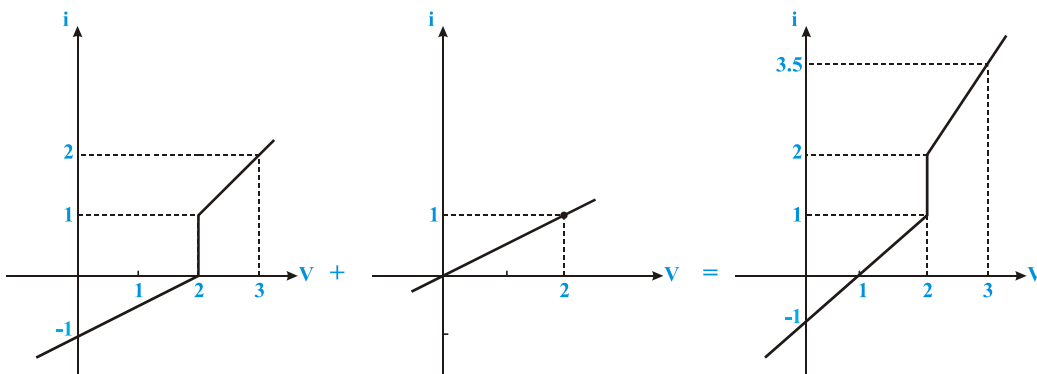


$$y(t) = \int_{-1+t}^1 \tau d\tau + \int_1^t (-\tau+1) d\tau = \left[\frac{\tau^2}{2} \right]_{-1+t}^1 + \left[-\frac{\tau^2}{2} + \tau \right]_1^t = \frac{1-(t-1)^2}{2} + \frac{(-t^2+2t)-(-1+2)}{2} \Rightarrow y(t) = -t^2 + 2t - \frac{1}{2}$$

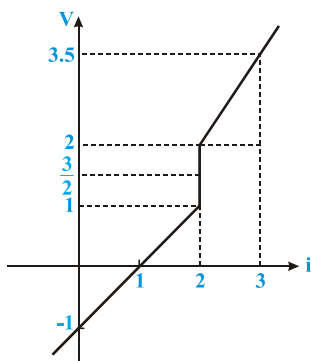
۱۸- گزینه «۱» برای حل این تست ابتدا باید این نکته را در نظر گرفت که با توجه به تساوی ولتاژهای یک مدار با جریان‌های مدار دوگان و همچنین جریان‌های آن مدار با ولتاژهای مدار دوگان، منحنی مشخصه $v-i$ یک مدار، مشخصه $i-v$ مدار دوگان آن می‌باشد و بالعکس. لذا می‌توانیم بدون ترسیم مدار دوگان شبکه N یا همان N' ، مشخصه $v-i$ آن را تعیین کنیم. برای این کار باید مشخصه $i-v$ مدار N را به دست آوریم. با توجه به سری شدن مقاومت غیرخطی R با منبع ولتاژ یک ولتی، مشخصه $v-i$ این دو المان در شاخه‌ی مربوطه با هم جمع می‌شود:



حال برای یافتن مشخصه $i-v$ شبکه N ، می‌توان مشخصه مذکور و مقاومت ۲ اهمی را با هم جمع کرد:



با توجه به توضیحات ابتدایی مشخصه $i-v$ شبکه N ، همان مشخصه $v-i$ شبکه N' است:



$$i = 2A$$

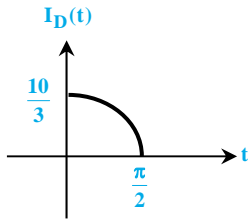
مطابق با این مشخصه به ازای $V = \frac{3}{2}V$ داریم:

$$R = \frac{3}{2} = \frac{3}{4}\Omega$$

حال طبق قضیه جانشینی می‌توان شبکه N را با مقاومت R جایگزین نمود که مقدار آن برابر است با:

۱۹- گزینه «۱» می‌دانیم دیود تا زمانی که جریانش مثبت است، روشن بوده و به محض اینکه جریان صفر شده و می‌خواهد منفی شود، دیود خاموش می‌شود و اجازه‌ی عبور جریان منفی نمی‌دهد. حال با بررسی گزینه‌ها داریم:

گزینه‌ی ۱:



$$0 < t < \frac{\sqrt{3}}{2} \pi \rightarrow 0 < \frac{\sqrt{3}}{3} t < \frac{\pi}{2}$$

پس گزینه‌ی ۱ امکان‌پذیر است.

گزینه‌ی ۲:

$0 < t < \pi \rightarrow 0 < \sqrt{3}t < \sqrt{3}\pi \rightarrow$ در بازه‌هایی منفی بوده و قابل قبول نمی‌باشد.

گزینه‌ی ۳:

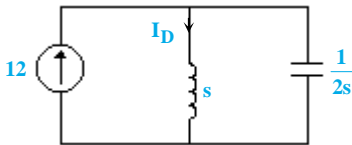
$0 < t < \frac{\pi}{3} \rightarrow 0 < \sqrt{3}t < \frac{\sqrt{3}\pi}{3} \rightarrow$ در بازه‌ی $\frac{\pi}{2} < \sqrt{3}t < \frac{\sqrt{3}\pi}{3}$ منفی بوده و قابل قبول نیست.

گزینه‌ی ۴:

$$0 < t < \frac{\pi}{3} \rightarrow 0 < \frac{\sqrt{3}}{3} t < \frac{\sqrt{3}\pi}{9} \rightarrow$$

در $\cos \frac{\sqrt{3}}{3} t$ این بازه، همواره مثبت است، ولی با توجه به اینکه در انتهای بازه مقدار I_D صفر نمی‌باشد، قابل قبول نیست.

۲۰- گزینه «۴» ابتدا فرض می‌کنیم دیود روشن باشد و مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم. حال با محاسبه‌ی جریان دیود و به دست آوردن لحظه‌ی صفر شدن جریان آن، مدت زمان هدایت دیود و یا همان مدت زمان غیر صفر بودن جریان سلف را بدست می‌آوریم:

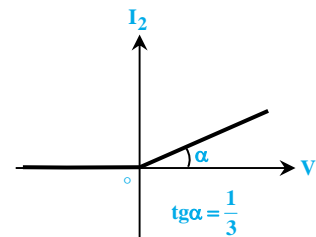
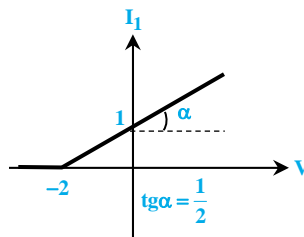
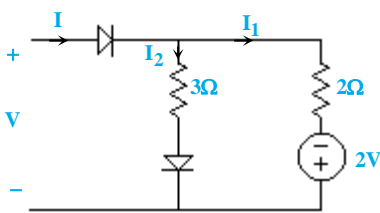


$$\Rightarrow I_D = \frac{1}{2s} \times 12 = \frac{12}{2s^2 + 1} = \frac{6}{s^2 + \frac{1}{2}}$$

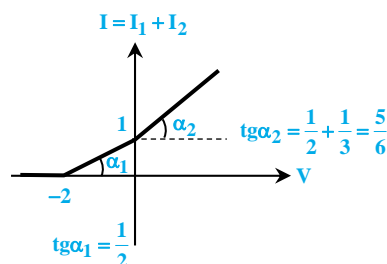
$$\Rightarrow I_D(t) = 6\sqrt{2} \sin \frac{t}{\sqrt{2}}$$

$$I_D(t) > 0 \rightarrow 0 < \frac{t}{\sqrt{2}} < \pi \rightarrow 0 < t < \sqrt{2}\pi \rightarrow t_{on} = \sqrt{2}\pi(\text{sec})$$

۲۱- گزینه «۱» ابتدا مدار را با استفاده از تبدیل نورتن به تونن، به دو شاخه‌ی موازی تبدیل کرده و سپس هر شاخه‌ی آن را جداگانه تحلیل می‌کنیم.

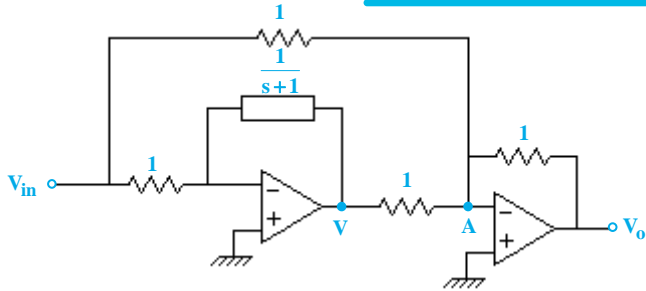


حال جریان I را از مجموع این دو جریان به دست می‌آوریم:





۲۲- گزینه «۲» با توجه به اینکه به ازای ولتاژهای منفی جریان صفر می‌باشد، بنابراین دیود ورودی باید به صورت مستقیم قرار داشته باشد. بنابراین گزینه‌ی ۴ نادرست است. از طرفی در گزینه‌ی ۳ دیود هر دو شاخه‌ی موازی به صورت معکوس بسته شده است، بنابراین مسیری برای عبور جریان ورودی در این حالت وجود ندارد و جریان ورودی همواره برابر صفر خواهد بود. پس گزینه‌ی ۳ هم نادرست خواهد بود. در گزینه‌های ۱ و ۲ فقط دیود شاخه‌ی موازی سمت چپ، هم‌جهت با ورودی می‌باشد، بنابراین جریان ورودی تنها از این مسیر عبور خواهد کرد. از آنجا که شروع برقراری جریان ورودی در ولتاژ ۶ ولت می‌باشد، پس در سمت منفی دیود شاخه‌ی موازی چپ، باید منبع ولتاژ ۶ ولتی قرار گیرد و همچنین با توجه به اینکه شیب منفی $I - V$ برای $V > 6$ برابر ۳ می‌باشد، بنابراین مقاومت سری با آن نیز باید $\frac{1}{3}$ اهم باشد. پس گزینه‌ی ۲ پاسخ صحیح می‌باشد.



۲۳- گزینه «۱» ابتدا مدار را به حوزه‌ی لاپلاس می‌بریم:

با توجه به اینکه در هر دو آپ امپ فیدبک منفی برقرار است، بنابراین داریم:

$$V_+ = V_- = 0$$

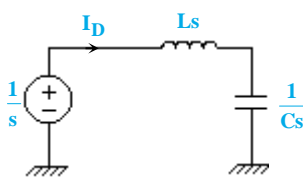
$$V = -\frac{1}{s+1} V_{in} = -\frac{1}{s+1} V_{in}$$

$$\text{KCL(A)}: \frac{0-V}{1} + \frac{0-V_{in}}{1} + \frac{0-V_0}{1} = 0 \Rightarrow V_0 = -V - V_{in} = \left[\frac{1}{s+1} - 1\right] V_{in} = \frac{-s}{s+1} V_{in}$$

$$\frac{dV_0}{dt} + V_0 = -\frac{dV_{in}}{dt}$$

بنابراین خواهیم داشت:

۲۴- گزینه «۲» با توجه به مثبت بودن منبع ولتاژ در زمان‌های مثبت و اینکه خازن بدون شرط اولیه می‌باشد، ابتدا دیود روشن می‌شود. حال برای بدست آوردن ولتاژ شارژ خازن، زمان خاموش شدن دیود را محاسبه کرده و ولتاژ خازن را در آن زمان به دست می‌آوریم:



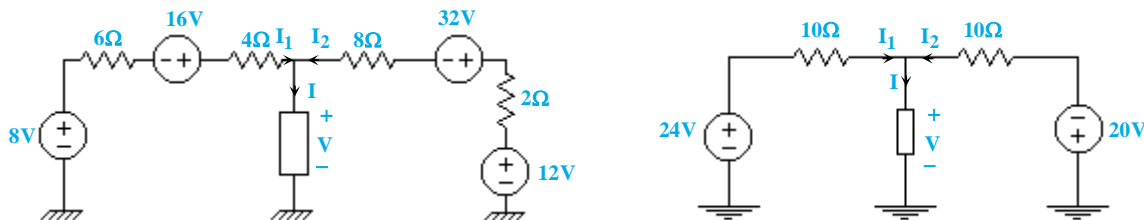
$$\Rightarrow I_D = \frac{\frac{1}{s}}{Ls + \frac{1}{Cs}} = \frac{1}{L} \frac{1}{s^2 + \frac{1}{LC}}$$

$$\Rightarrow I_D(t) = \sqrt{\frac{C}{L}} \sin \frac{t}{\sqrt{LC}} \rightarrow V_C(t) = \frac{1}{C} \int_0^t I_D(t) dt = 1 - \cos \frac{t}{\sqrt{LC}}$$

حال با توجه به اینکه جریان دیود در لحظه‌ی $t = \pi\sqrt{LC}$ برابر صفر می‌شود، بنابراین در این لحظه دیود خاموش شده و ولتاژ خازن ثابت باقی می‌ماند. پس حداکثر ولتاژ خازن برابر است با:

$$V_C(t = \pi\sqrt{LC}) = 1 - \cos \pi = 2V$$

۲۵- گزینه «۴» ابتدا با تبدیل معادل نورتن به تونن داریم:



حال با اعمال KVL در حلقه‌های چپ و راست مدار داریم:

$$\begin{cases} 24 - 10I_1 = V \\ -20 - 10I_2 = V \end{cases} \rightarrow 4 - 10(I_1 + I_2) = 2V \rightarrow 2V = -10I + 4 \Rightarrow V = -5I + 2$$

$$I < 1 \rightarrow \begin{cases} V = 2I \\ V = -5I + 2 \end{cases} \rightarrow 7I = 2 \Rightarrow I = \frac{2}{7} A \quad \text{ق ق}$$

$$I > 1 \rightarrow \begin{cases} V = -2I + 4 \\ V = -5I + 2 \end{cases} \rightarrow 3I = -2 \Rightarrow I = -\frac{2}{3} A \quad \text{ق غ}$$

با قطع دادن این معادله با مشخصه‌ی المان غیرخطی داریم:

پاسخنامه آزمون‌های خودسنجی
« مدارهای الکتریکی ۲ »

آزمون ۱

۱- گزینه «۲»	۲- گزینه «۲»	۳- گزینه «۱»	۴- گزینه «۴»	۵- گزینه «۳»
۶- گزینه «۴»	۷- گزینه «۳»	۸- گزینه «۱»	۹- گزینه «۱»	۱۰- گزینه «۱»
۱۱- گزینه «۱»	۱۲- گزینه «۱»	۱۳- گزینه «۳»	۱۴- گزینه «۳»	۱۵- گزینه «۳»

آزمون ۲

۱- گزینه «۱»	۲- گزینه «۲»	۳- گزینه «۲»	۴- گزینه «۳»	۵- گزینه «۴»
۶- گزینه «۲»	۷- گزینه «۴»	۸- گزینه «۳»	۹- گزینه «۱»	۱۰- گزینه «۱»
۱۱- گزینه «۲»	۱۲- گزینه «۱»	۱۳- گزینه «۲»	۱۴- گزینه «۴»	۱۵- گزینه «۲»

آزمون ۳

۱- گزینه «۳»	۲- گزینه «۳»	۳- گزینه «۲»	۴- گزینه «۲»	۵- گزینه «۳»
۶- گزینه «۱»	۷- گزینه «۱»	۸- گزینه «۴»	۹- گزینه «۴»	۱۰- گزینه «۱»
۱۱- گزینه «۲»	۱۲- گزینه «۳»	۱۳- گزینه «۳»	۱۴- گزینه «۲»	۱۵- گزینه «۳»

آزمون ۴

۱- گزینه «۳»	۲- گزینه «۱»	۳- گزینه «۳»	۴- گزینه «۲»	۵- گزینه «۴»
۶- گزینه «۲»	۷- گزینه «۳»	۸- گزینه «۴»	۹- گزینه «۲»	۱۰- گزینه «۴»
۱۱- گزینه «۲»	۱۲- گزینه «۳»	۱۳- گزینه «۳»	۱۴- گزینه «۲»	۱۵- گزینه «۲»

آزمون ۵

۱- گزینه «۲»	۲- گزینه «۳»	۳- گزینه «۲»	۴- گزینه «۱»	۵- گزینه «۳»
۶- گزینه «۲»	۷- گزینه «۳»	۸- گزینه «۴»	۹- گزینه «۳»	۱۰- گزینه «۴»
۱۱- گزینه «۱»	۱۲- گزینه «۲»	۱۳- گزینه «۴»	۱۴- گزینه «۳»	۱۵- گزینه «۳»

آزمون ۶

۱- گزینه «۲»	۲- گزینه «۳»	۳- گزینه «۱»	۴- گزینه «۱»	۵- گزینه «۲»
۶- گزینه «۱»	۷- گزینه «۱»	۸- گزینه «۲»	۹- گزینه «۴»	۱۰- گزینه «۲»
۱۱- گزینه «۴»	۱۲- گزینه «۱»	۱۳- گزینه «۲»	۱۴- گزینه «۳»	۱۵- گزینه «۳»